

ανάρτηση $sn(x)$ είναι περιοδική και η περίοδος

της είναι: $P = 2 \int_{-1}^1 \frac{dy}{\sqrt{(1-y^2)(1-k^2y^2)}} = 4 \int_0^1 \frac{dy}{\sqrt{(1-y^2)(1-k^2y^2)}} = 4K(k)$

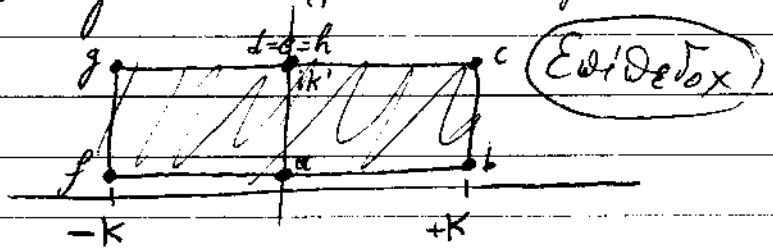
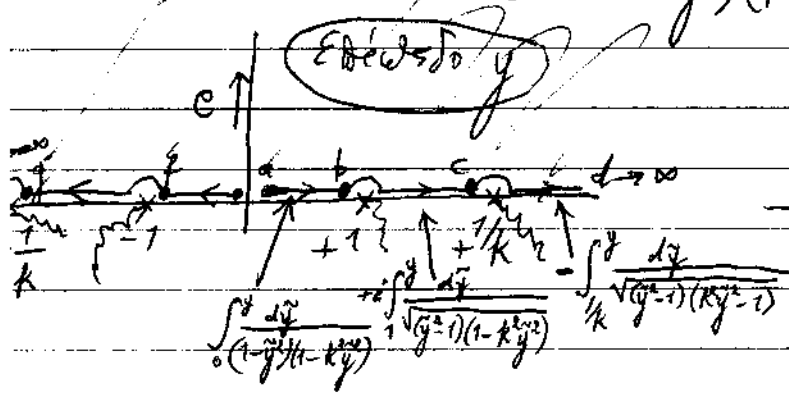
Στην πραγματικότητα είναι λίγο περίεργο ^{ή ίσως είναι} ^{ότι η ανάρτηση} ^{είναι περίοδος}

λίγη ανάρτηση. Ας θεωρήσουμε τη ανάρτηση

$sn(y)$ ως αδιευκρίνιστο και το μιγαδικό εστιαστικό

στο μιγαδικό εστιαστικό x :

$x = \int_0^y \frac{dy}{\sqrt{(1-y^2)(1-k^2y^2)}}$ (Τα $\pm 1, \pm \frac{1}{k}$ είναι μιγαδικά σημεία).



Παρατηρούμε: Καθώς $y \rightarrow 1$, $x \rightarrow \int_0^1 \frac{dy}{\sqrt{(1-y^2)(1-k^2y^2)}} = K(k)$. Στο δεύτερο

ενδιαφέρον σημείο: $x = K(k) + i \int_1^{\frac{1}{k}} \frac{dy}{\sqrt{(y^2-1)(1-k^2y^2)}}$. Όταν $y = \frac{1}{k}$, το

γινόμενο μέγος θα γίνει $K(k) \int_{-1}^{\frac{1}{k}} \frac{dy}{\sqrt{(y^2-1)(1-k^2y^2)}}$. Αν

θέσουμε $z^2 = \frac{1-k^2y^2}{1-k^2}$ $\Rightarrow k^2 dz = \frac{-2k^2y}{1-k^2} dy \Rightarrow dy = -\frac{(1-k^2)z dz}{k^2 \tilde{y}}$

$k^2y^2 = (1-k^2)z^2 \Rightarrow \tilde{y}^2 = -\frac{1}{k^2}[(1-k^2)z^2 - 1] \Rightarrow \tilde{y}^2 - 1 = \frac{1}{k^2}[(1-k^2)z^2 + 1 - k^2] =$

$= \frac{1-k^2}{k^2}(1-z^2)$, οπότε $K'(k) = \int_{z=1}^0 \frac{-\frac{(1-k^2)z dz}{k^2}}{\sqrt{\frac{1-k^2}{k^2}(1-z^2)[(1-k^2)z^2]}} =$

$$= \int_0^1 \frac{K(1-k^2)z dz}{(1-k^2)z \sqrt{1-z^2} \sqrt{1-k^2 z^2}} = \int_0^1 \frac{dz}{\sqrt{\frac{1}{k^2}(1-(1-k^2)z^2)} \sqrt{1-z^2} k} = \int_0^1 \frac{dz}{\sqrt{(1-z^2)(1-(1-k^2)z^2)}} =$$

$= K(\sqrt{1-k^2})$. Αν το y αυξάνει στο επόμενο ευθύγραμμο

τεταμένο: $x = K + i K' \int_1^{\tilde{y}} \frac{d\tilde{y}}{\sqrt{k(\tilde{y}^2-1)(k\tilde{y}^2-1)}}$, δηλαδή το άνω ημί κύκλο

μέρος, περνάει πάνω από τον κύκλο $K = \int_0^{\infty} \frac{d\tilde{y}}{\sqrt{k(\tilde{y}^2-1)(k\tilde{y}^2-1)}}$

$$\tilde{y} = \frac{1}{kz} \quad K - \int_1^0 \frac{-\frac{dz}{kz^2}}{\sqrt{\frac{1}{k^2 z^2} - 1} \left(\frac{1}{z^2} - 1\right)} = K - \int_0^1 \frac{dz}{kz^2 \frac{1}{kz} \frac{1}{\sqrt{(1-k^2 z^2)(1-z^2)}}} = K - K = 0$$

εδώ στο $y = \infty$ πάλι πύλο το γαλβανικό μέρος, $x = iK$

$= iK(\sqrt{1-k^2})$. Στην συνέχεια συνεχίζουμε από τον άνω ημί κύκλο

και συνεχίζουμε κατά το γαλβανικό άξονα του y . Στο

$$y = i\infty \text{ βρίσκουμε: } x = \int_0^{i\infty} \frac{d\tilde{y}}{\sqrt{k(1-\tilde{y}^2)(1-k^2\tilde{y}^2)}} \quad \tilde{y} = it \quad \int_0^{\infty} \frac{idt}{\sqrt{(1+t^2)(1+k^2 t^2)}}$$

$$\text{Αν θέσουμε } z^2 = \frac{1+t^2}{1+k^2 t^2} \Rightarrow z^2 + k^2 z^2 t^2 = 1+t^2 \Rightarrow t^2 = \frac{z^2-1}{1-k^2 z^2}$$

$$\Rightarrow 1+t^2 = \frac{1-k^2 z^2 + z^2 - 1}{1-k^2 z^2} = \frac{z^2(1-k^2)}{1-k^2 z^2}, \quad t dt = \frac{z(1-k^2) - (2k^2 z)(z^2-1)}{(1-k^2 z^2)^2} dz$$

$$= \frac{z - k^2 z^3 + k^2 z^3 - k^2 z}{(1-k^2 z^2)^2} dz = \frac{(1-k^2)z dz}{(1-k^2 z^2)^2} \Rightarrow dt = \frac{(1-k^2)z}{\pm(1-k^2 z^2)^2} dz,$$

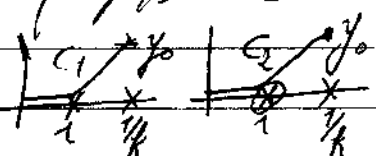
$$1+k^2 t^2 = 1 + \frac{k^2 z^2 - k^2}{1-k^2 z^2} = \frac{1-k^2 z^2 + k^2 z^2 - k^2}{1-k^2 z^2} = \frac{1-k^2}{1-k^2 z^2}$$

$$\text{Αντικαθιστώντας: } \int_0^{\infty} \frac{dt}{\sqrt{(1+t^2)(1+k^2 t^2)}} = \int_1^K \frac{\frac{(1-k^2)z dz}{\pm(1-k^2 z^2)^2}}{\sqrt{\frac{z^2(1-k^2)}{1-k^2 z^2} \frac{(1-k^2)}{1-k^2 z^2}}} =$$

$$= \int_1^{1/k} \frac{z dz}{z(1-k^2 z^2)} = \int_1^{1/k} \frac{dz}{\sqrt{\frac{z^2-1}{1-k^2 z^2}} (1-k^2 z^2)} = \int_1^{1/k} \frac{dz}{\sqrt{(z^2-1)(1-k^2 z^2)}}$$

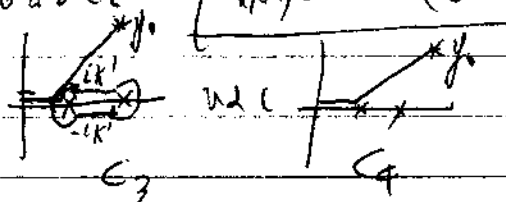
από $x = i k'(k) = i k(\sqrt{1-k^2})$. Τέλος, αν ξεκινήσουμε από την αρχή των αξόνων και πάμε προς τον άσπαστρο ημιτόνο, το x θα ξεκινάει από το μηδέν, γίνεται $-k$ για $y=-1$, γίνεται $-k+ik'$ για $y=-1/k$ και καταλήγει στο ik' όταν φτάσουμε στο $y=k=-i$. Συνοψίζοντας, το δάκτυλο ημιελλειψίου y αντιστοιχεί στο εσωτερικό του άσπαστρο ημιτόνου στο επίπεδο x και το περιγράφημα στο άσπαστρο.

Περιοδικότητα: Θεωρούμε τις δύο διαδρομές από την αρχή των αξόνων ως το σημείο y_0 :



Μπορούμε να δείξουμε ότι $\oint_{C_2} f(z) dz = 2K - \oint_{C_1} f(z) dz$. Από οι διαδρομές, περνώντας στο ίδιο σημείο y_0 , προκύπτει ότι $y_0 = \sin x$ από την C_1 και $y_0 = \sin(2K-x)$ από την C_2 .

από $\sin(x) = \sin(2K-x)$ έφ' όσον, οι διαδρομές C_1 και C_2 δίνουν:



$$\oint_{C_2} f(z) dz = 2iK' = \int_{C_1} f(z) dz \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y_0 = \left\{ \begin{matrix} \sin(x+2iK') \\ \sin(x) \end{matrix} \right\} \sim \sin(x+2iK') = \sin(x)$$

Επίσης ορίζονται: $\begin{cases} \csc x = \frac{1}{\sin x}, \csc 0 = 1 \\ \operatorname{dn} x = \sqrt{1 - k^2 \sin^2 x}, \operatorname{dn} 0 = 1 \end{cases}$

Αν $y = \sin x$, τότε $\frac{dy}{dx} = \sqrt{(1-y^2)(1-k^2 y^2)} \Rightarrow$

$\Rightarrow \frac{d \sin x}{dx} = \csc x \operatorname{dn} x$

ΜΔΕ

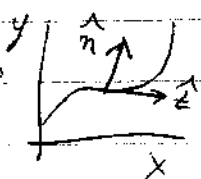
Ομογενής, αν η cy είναι το ίδιο μέγεθος με την y . Μη ομογενής $\rightarrow \Delta E$
 $\rightarrow \text{Ο.Σ.}$

Ορισμός συνήθως: Dirichlet, Neumann, Cauchy.

Ας θεωρήσουμε ότι η καμπύλη είναι καλά ορισμένη, οι Ο.Σ. είναι η $(x(s), y(s))$. Το διάνυσμα

$\left(\frac{dx}{ds}, \frac{dy}{ds} \right)$ είναι εφαπτόμενο μοναδιαίο, ενώ το

$\hat{n} = \left(-\frac{dy}{ds}, \frac{dx}{ds} \right)$ είναι κάθετο μοναδιαίο.



Η κάθετη παράγωγος είναι: $N(s) = \vec{\nabla} \Psi \cdot \hat{n} =$

$= \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x}, \frac{\partial \Psi}{\partial y} \right) \left(-\frac{dy}{ds}, \frac{dx}{ds} \right) = -\frac{\partial \Psi}{\partial x} \frac{dy}{ds} + \frac{\partial \Psi}{\partial y} \frac{dx}{ds}$ Εξάγιο

$\frac{d\Psi(s)}{ds} = \frac{d\Psi}{dx} \frac{dx}{ds} + \frac{d\Psi}{dy} \frac{dy}{ds}$, οπότε το άθροισμα μπορεί να γράφεται:

Έτσι ότι δίνεται το $\Psi(s), N(s)$.

$$\left. \begin{aligned} -\frac{dy}{ds} \frac{\partial \Psi}{\partial x} + \frac{dx}{ds} \frac{\partial \Psi}{\partial y} &= N(s) \\ \frac{dx}{ds} \frac{\partial \Psi}{\partial x} + \frac{dy}{ds} \frac{\partial \Psi}{\partial y} &= \frac{d\Psi}{ds} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial \Psi}{\partial x} = \begin{vmatrix} N(s) & \frac{dx}{ds} \\ \frac{d\Psi}{ds} & \frac{dy}{ds} \end{vmatrix} \\ \frac{\partial \Psi}{\partial y} = \begin{vmatrix} -\frac{dy}{ds} & N(s) \\ -\frac{dx}{ds} & \frac{d\Psi}{ds} \end{vmatrix} \end{cases}$$

Σημειώση:

$$\begin{cases} \frac{\partial \Psi}{\partial x} = \frac{1}{-\left(\frac{dy}{ds}\right)^2 - \left(\frac{dx}{ds}\right)^2} \left[N(s) \frac{dy}{ds} - \frac{d\Psi}{ds} \frac{dx}{ds} \right] = -N(s) \frac{dy}{ds} + \frac{d\Psi}{ds} \frac{dx}{ds} \\ \frac{\partial \Psi}{\partial y} = \frac{1}{-\left(\frac{dy}{ds}\right)^2 - \left(\frac{dx}{ds}\right)^2} \left[-\frac{dy}{ds} \frac{d\Psi}{ds} - N(s) \frac{dx}{ds} \right] = \frac{d\Psi}{ds} \frac{dy}{ds} + N(s) \frac{dx}{ds} \end{cases}$$

Εμφανίζεται ένας αριθμός με τον οποίο πολλαπλασιάζουμε τις παραγώγους. Παραγωγίζοντας τις ευθείες

$\frac{\partial \Psi}{\partial x}$ και $\frac{\partial \Psi}{\partial y}$ κατά μήκος του θωροειδούς βρίσκουμε:

~~$$\frac{d}{ds} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x} \right) = \frac{dN(s)}{ds} \frac{dy}{ds} - N(s) \frac{d^2 y}{ds^2} + \frac{d^2 \Psi}{ds^2} \frac{dx}{ds} + \frac{d\Psi}{ds} \frac{d^2 x}{ds^2}$$~~

$$\frac{d}{ds} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x} \right) \frac{dx}{ds} + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x} \right) \frac{dy}{ds} = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} \frac{dx}{ds} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial y} \frac{dy}{ds}$$

$$\frac{d}{ds} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial y} \right) \frac{dx}{ds} + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial y} \right) \frac{dy}{ds} = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial y} \frac{dx}{ds} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} \frac{dy}{ds}$$

Τα κρισιμότερα μέρη είναι γνωστές ποσότητες θέτουμε

και μια τρίτη εξίσωση, που είναι η 1/1α3

ΜΑΕ, δηλαδή η $A \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} = f(x, y, \frac{\partial \Psi}{\partial x}, \frac{\partial \Psi}{\partial y})$

Το σύστημα έχει γύρω γύρω xy

$$\begin{vmatrix} \frac{dx}{ds} & \frac{dy}{ds} & 0 \\ 0 & \frac{dx}{ds} & \frac{dy}{ds} \\ A & 2B & C \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A \left(\frac{dy}{ds} \right)^2 - 2B \frac{dx}{ds} \frac{dy}{ds} + C \left(\frac{dx}{ds} \right)^2 = 0. \text{ Οι δύο γύρω γύρω}$$

(αν $\frac{dy}{ds}$ αντιστοιχεί στο $\frac{dx}{ds}$ και αν $\frac{dx}{ds}$ αντιστοιχεί στο $\frac{dy}{ds}$) υπάρχουν δύο χαρακτηριστικές διευθετήσεις στο επίπεδο xy σε κάθε σημείο. Καρτέσιες και πολικές κλίσεις.

Αν αυτές αντιστοιχούν με αντίθετες κατευθύνσεις, τότε οι ελαστικές καμπύλες xy είναι χαρακτηριστικές της Δ.Ε. Τα αποτελέσματα γίνονται χαρακτηριστικά της Δ.Ε. Τα αποτελέσματα είναι ότι οι δεύτερες παραγώγους μπορούν να προσδιοριστούν, ενώ αν το άκρο ελαστικό είναι σε μια χαρακτηριστική της Δ.Ε. Η ανάλυση για την εύρεση των παραγώγων άλλων ειδών είναι η ίδια με την ανάλυση των διευθετήσεων. Άρα οι ο.σ. Cauchy προσδιορίζουν τη γύρω xy το άκρο δεν ελαστικό αντιστοιχεί άλλων χαρακτηριστικών. Για να ελαστικές καμπύλες ως χαρακτηριστικές, πρέπει $B^2 > AC$: υπερβολικές ελαστικές. (υπερβολικές).

Αν $B^2 = AC$: παραβολικές ελαστικές. Αν $B^2 < AC$: ελλiptικές ελαστικές.

Vf (Dirichlet, Schrödinger)

Εξισώσεις με $B^2 = AC$ ονομάζονται υπερβολικές, ενώ αν $B^2 > AC$, ελλειπτικές (Laplace).

Εμπειρία των υπερβολικών εξισώσεων: $\boxed{\Psi_{xx} - \frac{1}{c^2} \Psi_{tt} = 0} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \begin{cases} A=1 \\ B=0 \\ C=-\frac{1}{c^2} \end{cases} \Rightarrow \left(\frac{dx}{ds}\right)^2 - \frac{1}{c^2} \left(\frac{dt}{ds}\right)^2 = 0 \Rightarrow \frac{dx}{dt} = \pm c \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} X = ct + \eta \\ X = -ct + \eta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} X - ct = \eta \\ X + ct = \eta \end{cases}$$

Αν θεωρήσουμε τα η ως ανεξάρτητα,

δηλαδή:

$$\frac{\partial \Psi}{\partial x} = \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} + \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \Rightarrow \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} =$$

$$= \frac{\partial}{\partial \eta} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \eta} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \eta} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \eta} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial x}$$

$$= \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2} + 2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2} = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2} = -c^2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2} + c^2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial \eta} \left(-c \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial \eta} \left(-c \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial \eta} \left(c \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial t} +$$

$$+ \frac{\partial}{\partial \eta} \left(c \frac{\partial \Psi}{\partial \eta} \right) \frac{\partial \eta}{\partial t} = c^2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2} + c^2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2} - c^2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2} + c^2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \eta^2}$$

Αρα η $\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2}$ γίνεται $\Psi_{\eta\eta} + 2\Psi_{\eta\eta} + \Psi_{\eta\eta} = \Psi_{\eta\eta} - 2\Psi_{\eta\eta} + \Psi_{\eta\eta}$

$$\Rightarrow \boxed{\Psi_{\eta\eta} = 0} \Rightarrow \boxed{\Psi = f(\eta) + g(\eta)}$$

Αν θέσουμε το Ψ να το $N(x) = \frac{1}{c} \frac{\partial \Psi}{\partial t}$ κατά μήκος των AB, έχουμε

εστίμα, στο $\left\{ \begin{aligned} \psi|_{t=0} &= f(x) + g(x) \\ \frac{1}{c} \frac{\partial \psi}{\partial t} \Big|_{t=0} &= -f'(x) + g'(x) \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{aligned} f(x) &= \frac{1}{2} \psi(x) - \frac{1}{2c} \int \frac{\partial \psi}{\partial t} dx \\ g(x) &= \frac{1}{2} \psi(x) + \frac{1}{2c} \int \frac{\partial \psi}{\partial t} dx \end{aligned} \right.$

Οπότε $f(x)$ ορίζεται το $f(\xi)$ ως άκρως των γράφων.
 ριστών με ακριβή ξ που εμπεριέχει το AB και θέτουμε $g(x) = f(x)$. Άρα, το δεξιά. ο ίδιος είναι γράφος ή ίσως
 είναι το τετράγωνο να είναι η κοινή των γράφων
 παρατηρήσεων. Ο c κατ'ελάχιστο 0.5 για τα
 ΔE που είναι ΔE αναγράφεται ως εξής:

ΜΔΕ	Ο.Σ.	Ξύπνο
Υπερλογική	Cauchy	Αναγνώ
Παραλογική	Dirichlet/Neumann	Αναγνώ
Εξαιρετική	Dirichlet/Neumann	Κγ ελασ

Χωρισμός πεπενημένων.

$\left[\nabla^2 \psi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = 0, \psi = X(x) T(t) \right] \Rightarrow \frac{\nabla^2 X}{X} = \frac{1}{c^2} \frac{1}{T} T'' = -k^2 \Rightarrow$
 $\Rightarrow \begin{cases} \nabla^2 X + k^2 X = 0 \text{ Helmholtz} \\ T'' + \underbrace{k^2}_{\omega^2} T = 0 \Rightarrow T = \begin{cases} \sin \omega t \text{ ή } e^{\pm i \omega t} \\ \cos \omega t \end{cases} \end{cases}$

$$\nabla^2 X + k^2 X = 0 \Rightarrow \left[\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left(\sin \vartheta \frac{\partial}{\partial \vartheta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right] X + k^2 X = 0$$

$X + k^2 X = 0$, οπότε $X = R(r) \Theta(\vartheta) \Phi(\phi)$ και δια-
χωρίζουμε $R \Theta \Phi$, οπότε:

$$\frac{1}{r^2} (r^2 R')' + \frac{1}{r^2 \sin \vartheta} (\sin \vartheta \Theta')' + \frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} \Phi'' + k^2 = 0 \quad \rightarrow -m^2$$

$\Phi = \begin{cases} \sin m\phi \\ \cos m\phi \end{cases}$ ή αναλογικά επί των ϑ και r .

$$\frac{1}{R} (r^2 R')' + \frac{1}{\sin \vartheta} (\sin \vartheta \Theta')' - \frac{m^2}{\sin^2 \vartheta} + k^2 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{1}{r^2} (r^2 R')' + \left[k^2 - \frac{\ell(\ell+1)}{r^2} \right] R = 0 \\ (1-x^2) \frac{d^2 \Theta}{dx^2} - 2x \frac{d\Theta}{dx} + \left[\ell(\ell+1) - \frac{m^2}{1-x^2} \right] \Theta = 0, \quad x \equiv \cos \vartheta \end{cases}$$

Επειδή ϑ και ϕ είναι χωριστά επί των ϑ και ϕ αναφορές επί των Legendre με $\vartheta = \begin{cases} P_\ell^m(x) \\ Q_\ell^m(x) \end{cases}$.

$$\text{Η κυρίαρχη επί των } R'' + \frac{2}{r} R' + \left[k^2 - \frac{\ell(\ell+1)}{r^2} \right] R = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow r^2 R'' + 2r R' + [k^2 r^2 - \ell(\ell+1)] R = 0 \quad \text{μπορεί να μετα-}$$

σχηματιστεί στην Bessel με το παρασχηματι-

$$\text{σμός } R = \frac{u}{\sqrt{r}} \Rightarrow R' = \frac{u' \sqrt{r} - \frac{1}{2\sqrt{r}} u}{r} = \frac{u'}{\sqrt{r}} - \frac{u}{2r^{3/2}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow R'' = \frac{u''\sqrt{r} - \frac{1}{2\sqrt{r}}u'}{r} - \frac{u'r^{3/2} - \frac{3}{2}\sqrt{r}u}{2r^3} = \frac{u''}{\sqrt{r}} - \frac{u'}{r^{3/2}} + \frac{3}{4}\frac{u}{r^{5/2}},$$

$$\text{αδότε } r^2 \frac{u''}{\sqrt{r}} - r^2 \frac{u'}{r^{3/2}} + \frac{3}{4} r^2 \frac{u}{r^{5/2}} + 2r \frac{u'}{\sqrt{r}} - 2r \frac{u}{r\sqrt{r}} + [k^2 r^2 - \ell(\ell+1)] \frac{u}{\sqrt{r}} = 0 \Rightarrow r^2 u'' - ru' + \frac{3}{4}u + 2ru' - u + [k^2 r^2 - \ell^2 - \ell]u = 0,$$

$$\Rightarrow r^2 u'' + ru' + [k^2 r^2 - \ell^2 - \ell - \frac{1}{4}]u = 0 \Rightarrow r^2 u'' + ru' + [k^2 r^2 - (\ell + \frac{1}{2})^2]u = 0.$$

Οι λύσεις είναι: $u = J_{\ell+\frac{1}{2}}(kr)$ και $u = Y_{\ell+\frac{1}{2}}(kr)$, οαότε

$$R = \frac{J_{\ell+\frac{1}{2}}(kr)}{\sqrt{r}} \text{ και } R = \frac{Y_{\ell+\frac{1}{2}}(kr)}{\sqrt{r}}. \text{ Με κορμιν' αλκα}$$

προβλημα ορίζονται οι σφαιρικές συναρτήσεις Bessel,

Neumann και Hankel: $j_\ell(x) \equiv \sqrt{\frac{\pi}{2x}} J_{\ell+\frac{1}{2}}(x)$, $n_\ell(x) \equiv \sqrt{\frac{\pi}{2x}} Y_{\ell+\frac{1}{2}}(x)$,

$$h^{(1,2)}_\ell(x) \equiv j_\ell(x) \pm i n_\ell(x).$$

Μπορεί να εις r' αποδείξει ότι: $j_\ell(x) = (-x)^\ell \left(\frac{1}{x} \frac{d}{dx} \right)^\ell \frac{\cos x}{x}$,

$$n_\ell(x) = (-x)^\ell \left(\frac{1}{x} \frac{d}{dx} \right)^\ell \left(-\frac{\cos x}{x} \right).$$

Για $k=0$ (Laplace) συνιστά ερώτημα έχει λύσεις $\frac{r^{\ell+1}}{r^4}$

Τοίμα:

$$\nabla^2 \psi - \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \theta^2} = 0 \Rightarrow \psi = \begin{Bmatrix} e^{i\omega\theta} \\ e^{-i\omega\theta} \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} e^{im\varphi} \\ e^{-im\varphi} \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} P_\ell^m(\cos\vartheta) \\ Q_\ell^m(\cos\vartheta) \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} j_\ell(kr) \\ n_\ell(kr) \end{Bmatrix}$$

$$\nabla^2 \psi = 0 \Rightarrow \psi = \begin{Bmatrix} e^{im\varphi} \\ e^{-im\varphi} \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} P_\ell^m(\cos\vartheta) \\ Q_\ell^m(\cos\vartheta) \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} r^\ell \\ \frac{1}{r^{\ell+1}} \end{Bmatrix}.$$

Παράδειγμα 1 Κερκία με $\psi|_{r=a} = \begin{cases} V_0 e^{-i\omega_0 t}, & \theta \in [0, \frac{\pi}{2}] \\ -V_0 e^{-i\omega_0 t}, & \theta \in [\frac{\pi}{2}, \pi] \end{cases}$ (VH)

Προσέχουμε $\omega = \omega_0$, $k = k_0 = \frac{\omega_0}{c}$ και $m = 0$. (αφαιρούμε την σταθερά ω_0).
 Φυσικά δεν θα αντεστρέψουμε. Άρα:

$$\psi = e^{-i\omega_0 t} \sum_l P_l(\cos\theta) [A_l j_l(k_0 r) + B_l n_l(k_0 r)].$$

* # αντιστοιχεί για μεγάλα r ορίσματα είναι:

$$j_l(x) \sim \frac{1}{x} \cos(x - (l+1)\frac{\pi}{2}), \quad n_l(x) \sim \frac{1}{x} \sin(x - (l+1)\frac{\pi}{2}), \quad h_l^{(1)}(x) \sim \frac{1}{x} e^{i(x - (l+1)\frac{\pi}{2})}$$

Εντάξει θέλουμε να υπάρχει άρα να εξαφανιστεί από

την κερκία, να ορίσει να προσφωδίσουμε την

$$h_l^{(1)}(k_0 r). \text{ Άρα } \psi = e^{-i\omega_0 t} \sum_l A_l P_l(\cos\theta) h_l^{(1)}(k_0 r) \text{ και}$$

$$\eta \text{ οριακή συνθήκη γίνεται: } \sum_l A_l P_l(\cos\theta) h_l^{(1)}(k_0 a) = \begin{cases} +V_0, & \theta \in [0, \frac{\pi}{2}] \\ -V_0, & \theta \in [\frac{\pi}{2}, \pi] \end{cases}$$

Οι αντεστρεφές A_l βρίσκονται από την σχέση:

$$\frac{2}{2l+1} A_l h_l^{(1)}(k_0 a) = V_0 \int_0^{\frac{\pi}{2}} P_l(\cos\theta) \sin\theta d\theta - V_0 \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} P_l(\cos\theta) \sin\theta d\theta = (x \equiv \cos\theta) =$$

$$= V_0 \left[\int_0^1 P_l(x) dx - \int_{-1}^0 P_l(x) dx \right] = -V_0 \int_{-1}^0 P_l(x) dx + V_0 \int_0^1 P_l(x) dx = V_0 \int_0^1 P_l(x) dx +$$

$$+ V_0 \int_{-1}^0 P_l(-x) d(-x) = V_0 \int_0^1 P_l(x) dx - V_0 \int_0^1 P_l(-x) dx = V_0 \int_0^1 [P_l(x) - (-1)^l P_l(x)] dx.$$

$-x=0$

$$= V_0 (1 - (-1)^l) \int_0^1 P_l(x) dx \quad \text{Add} \quad P_{l+1}' - P_{l-1}' = (2l+1) P_l$$

$$\Rightarrow \int_0^1 P_{l+1}' dx - \int_0^1 P_{l-1}' dx = (2l+1) \int_0^1 P_l dx \Rightarrow \int_0^1 P_l dx = \frac{1}{2l+1} [P_{l+1}(1) - P_{l+1}(0) - P_{l-1}(1) + P_{l-1}(0)]$$

$$= \frac{1}{2l+1} \left[(-1)^{\frac{l-1}{2}} \frac{(l-1)!}{2^{l-1} \left[\left(\frac{l-1}{2} \right)! \right]^2} - (-1)^{\frac{l+1}{2}} \frac{(l+1)!}{2^{l+1} \left[\left(\frac{l+1}{2} \right)! \right]^2} \right]$$

$$= \frac{(-1)^{\frac{l-1}{2}}}{(2l+1) 2^{l+1} \left[\left(\frac{l+1}{2} \right)! \right]^2} \left[\frac{(l-1)! 2^2 \left(\frac{l+1}{2} \right)!}{\cancel{\dots}} + (l-1)! l(l+1) \right] =$$

$$= \frac{(-1)^{\frac{l-1}{2}} (l-1)!}{(2l+1) 2^{l+1} \left(\frac{l+1}{2} \right)!} \left[(l+1) + (l+1) \right] = \frac{(-1)^{\frac{l-1}{2}} (l-1)! (l+1)}{2^{l+1} (2l+1) \left[\left(\frac{l+1}{2} \right)! \right]^2} (2l+1) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A_l = \frac{(2l+1) V_0 (1 - (-1)^l)}{2^{l+1} (k_0 a)} \cdot \frac{(-1)^{\frac{l-1}{2}} (l-1)! (l+1)}{2^{l+1} \left[\left(\frac{l+1}{2} \right)! \right]^2} \quad (\gamma \propto \exp(-\gamma r))$$

$$A_l = 0, \quad \gamma \propto \exp(-\gamma r) \propto e^{-\gamma r}$$

$$\text{Тогда } \psi = V_0 e^{-i\omega_0 t} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{(-1)^{\frac{l-1}{2}} (l+1)(2l+1)(l-1)!}{2^{l+1} \left[\left(\frac{l+1}{2} \right)! \right]^2} \frac{h^{(l)}(k_0 r)}{h^{(l)}(k_0 a)} P_l(\cos \theta)$$

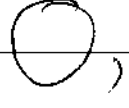
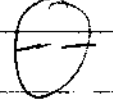
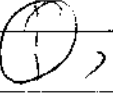
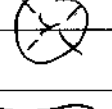
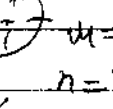
Задача 2. Квант ψ в ϕ и η

$$u = u(x) e^{\pm i\omega t} \Rightarrow \nabla^2 u + k^2 u = 0, \quad k = \frac{\omega}{c}$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} + k^2 u = 0 \xrightarrow{u = R(r) \Theta(\theta)} \begin{cases} \Theta'' + n^2 \Theta = 0 \Rightarrow \Theta = e^{\pm i n \theta} \\ r^2 R'' + r R' + (k^2 r^2 - n^2) R = 0 \end{cases}$$

$$\text{Ана } R = \left\{ J_n(kr), Y_n(kr) \right\} \text{ и } u = J_n(kr) \begin{cases} \sin n\theta \\ \cos n\theta \end{cases} e^{\pm i\omega t}$$

Το m πρέπει να είναι αόριστος για 2 άξονες
 παραπίεσης. Οριστική συνθήκη: $J_m(kR) = 0 \Rightarrow$
 $\Rightarrow k_{mn} R = j_{mn} \Rightarrow k_{mn} = \frac{j_{mn}}{R}$

$m=0$: , $m=1$:  , $m=2$:  
 $n=1$ $n=1$ $n=1$ $n=2$ $n=2$
 Ευρυγίδια Ευρυγίδια

Παρατήρηση: Σας πείρ 2 διαστάσεις $\nabla^2 = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} (\rho \frac{\partial}{\partial \rho})$
 $+ \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \Rightarrow$  οι 2 άξονες ταν εφίπυ

Laplace $\nabla^2 u = 0$ είναι: $\psi = \begin{Bmatrix} J_m(\alpha \rho) \\ Y_m(\alpha \rho) \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} e^{\alpha z} \\ e^{-\alpha z} \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} e^{im\phi} \\ e^{-im\phi} \end{Bmatrix}$

ενώ της Helmholtz $\nabla^2 u + k^2 u = 0$ είναι:

$\psi = \begin{Bmatrix} J_m(\sqrt{k^2 - \alpha^2} \rho) \\ Y_m(\sqrt{k^2 - \alpha^2} \rho) \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} e^{i\alpha z} \\ e^{-i\alpha z} \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} e^{im\phi} \\ e^{-im\phi} \end{Bmatrix}$ Για $\alpha = 0$

απλοποιεί το 2 διάνυσμα στο 1, ενώ για $k=0$
 η Helmholtz γίνεται Laplace (με $\alpha \rightarrow i\alpha$)

Για $k=\alpha=0$ έχουμε τις λύσεις $\rho^{\pm m} e^{\pm im\phi}$

Παράδειγμα 3. Κύβος με αρχική θερμοκρασία

$T=0$ αν η βελγική $t=0$ επιβεβαιωθεί

σε ισορροπία θερμοκρασίας $T = T_0$.

$$\nabla^2 T = \frac{1}{k} \frac{\partial T}{\partial t} \quad T \propto e^{-\lambda t} \Rightarrow \nabla^2 T = -\frac{\lambda}{k} T \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T \propto e^{\alpha x} e^{\beta y} e^{\gamma z}, \quad \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = \frac{\lambda}{k}$$

$$T|_{x=0} = T|_{x=L} = T|_{y=0} = T|_{y=L} = T|_{z=0} = T|_{z=L} = T_0.$$

$$\text{Άρα } T - T_0 = \sum_{l,m,n} C_{lmn} \sin \frac{l\pi x}{L} \sin \frac{m\pi y}{L} \sin \frac{n\pi z}{L} e^{-\lambda_{lmn} t},$$

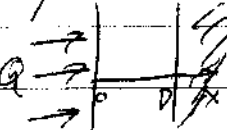
$$\lambda_{lmn} = k \frac{\pi^2}{L^2} (l^2 + m^2 + n^2). \text{ Μέχρι η αρχική συνθήκη:}$$

$$-T_0 = \sum_{l,m,n} C_{lmn} \sin \frac{l\pi x}{L} \sin \frac{m\pi y}{L} \sin \frac{n\pi z}{L} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow C_{lmn} = \begin{cases} -\frac{64T_0}{\pi^3 \lambda_{lmn}}, & \text{αν τα } l, m, n \text{ είναι όλοι περιττά} \\ & (\text{αλλιώς το αποτέλεσμα πρέπει να μηδενίζεται}). \\ 0, & \text{αλλιώς.} \end{cases}$$

$$\text{Τελικά } T = T_0 \left[1 - \frac{64}{\pi^3} \sum_{\text{περιττά } l,m,n} \frac{1}{\lambda_{lmn}} \sin \frac{l\pi x}{L} \sin \frac{m\pi y}{L} \sin \frac{n\pi z}{L} \cdot e^{-(l^2+m^2+n^2)k \frac{\pi^2}{L^2} t} \right].$$

Για $t \gg \frac{L^2}{k}$ μόνο ο πρώτος όρος συνεισφέρει.

Παράδειγμα 4  Μάλιστα έβλεπε ότι η αρχική

θερμοκρασία είχε μηδέν και μετά έλαβε άμεση

θερμοκρασία καθ' ύψος με πρόσημο $\frac{\partial T}{\partial z}$.

$$T_{E1\delta} \Big|_{t=0} = \frac{Q}{2KD} (x-D)^2 \Rightarrow T'_{E1\delta} = \frac{Q}{KD} (x-D) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} T'_{E1\delta}(0) = -\frac{Q}{K} \\ T'_{E1\delta}(D) = 0 \end{array} \right\}$$



$$\left\{ \begin{aligned} K\Theta_{xx} &= \Theta_t \\ \Theta_x|_0 &= \Theta_x|_D = 0 \end{aligned} \right\} \quad \Theta = X\omega T(t) \Rightarrow K \frac{X''}{X} = \frac{T'}{T} = -\lambda \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} X'' + \frac{\lambda}{K} X = 0, & X''|_0 = X''|_D = 0. \\ T = C e^{-\lambda t} \end{cases}$$

$$X = \begin{cases} \cos \sqrt{\frac{\lambda}{K}} x \\ \sin \sqrt{\frac{\lambda}{K}} x \end{cases} \quad \Theta = A_0 + \sum_n (A_n \cos k_n x + B_n \sin k_n x) e^{-\lambda_n t}$$

$$\Rightarrow \Theta_x = \sum_n (-k_n A_n \sin k_n x + k_n B_n \cos k_n x) e^{-\lambda_n t}$$

$$\Theta_x|_{x=0} = 0 \Rightarrow B_n = 0. \quad \Theta_x|_{x=D} = -\sum_n k_n A_n \sin k_n D e^{-\lambda_n t} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow k_n D = n\pi \Rightarrow k_n = \frac{n\pi}{D}.$$

$$\Theta_{op} = A_0 + \sum A_n \cos \frac{n\pi x}{D} e^{-\lambda_n t}, \quad k_n = \sqrt{\frac{\lambda_n}{K}} \Rightarrow \lambda_n = K k_n^2 = K \frac{n^2 \pi^2}{D^2}.$$

Αρχική συνθήκη: $(\Theta_{op} + \Theta_{cis})|_{t=0} = 0 \Rightarrow A_0 + \sum_n A_n \cos \frac{n\pi x}{D} +$

$$+ \frac{Q}{2KD} (x-D)^2 = 0 \Rightarrow \int_0^D dx \cos \frac{N\pi x}{D} \left[A_0 + \sum_n A_n \cos \frac{n\pi x}{D} \right] +$$

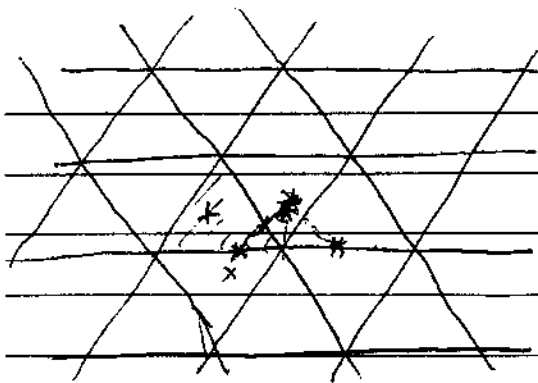
$$+ \frac{Q}{2KD} \int_0^D dx (x-D)^2 \cos \frac{N\pi x}{D} \Rightarrow A_n = \dots$$

Παράδειγμα 5. $\nabla^2 u + k^2 u = 0$, $y|_{(0, \frac{\sqrt{3}}{2})}^{u=0}$ ~~Αντικείμενο~~

το u έχει άξονες τον x και τον y , ώστε να
είναι υπερβολή απειρά το u να "θαεί" το $-u$.



Για την κλίση εδωγραφίστηκε
μέχρι να καθυστερήσει το ερώτημα.



Μορφή κλίμακας γ 2 διαστάσεων
 έχει ότι $u(x+3, y) = u(x, y)$ και
 $u(x, y+\sqrt{3}) = u(x, y)$.

Σερά Fourier με περιόδους 3 και $\sqrt{3}$:

$$u(x, y) = \sum_{l=-\infty}^{+\infty} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_{lm} e^{il \frac{2\pi}{3} x} e^{im \frac{2\pi}{\sqrt{3}} y}$$

η $\nabla^2 u + k^2 u = 0$ δίνει $-\left(\frac{4\pi^2}{9} l^2 + \frac{4\pi^2}{3} m^2\right) + k^2 = 0 \Rightarrow$
 $\Rightarrow k^2 = 4\pi^2 \left(\frac{l^2}{9} + \frac{m^2}{3}\right)$.

Άλλες ιδιότητες συμπεριφοράς είναι ότι $u(x, -y) =$
 $= -u(x, y) \Rightarrow a_{l, -m} = -a_{lm}$ και (b) περίοδος κατά $\frac{2\pi}{3}$:

$$u\left(-\frac{1}{2}x + \frac{\sqrt{3}}{2}y, -\frac{\sqrt{3}}{2}x - \frac{1}{2}y\right) = u(x, y) \Rightarrow a_{-\frac{l}{2} - \frac{3m}{2}, \frac{l}{2} - \frac{m}{2}} = a_{lm}$$

$$\sum a_{lm} e^{i\left(-\frac{l}{2} - \frac{3m}{2}\right) \frac{2\pi}{3} x} e^{i\left(\frac{l}{2} - \frac{m}{2}\right) \frac{2\pi}{\sqrt{3}} y} = \sum a_{lm} e^{il \frac{2\pi}{3} x} e^{im \frac{2\pi}{\sqrt{3}} y}$$

$$\sum a_{lm} e^{i\frac{2\pi}{3} \left(\frac{l}{2} + \frac{3m}{2}\right) x} e^{i\frac{2\pi}{\sqrt{3}} \left(\frac{l}{2} - \frac{m}{2}\right) y} = \sum a_{lm} e^{il \frac{2\pi}{3} x} e^{im \frac{2\pi}{\sqrt{3}} y}$$

$$-\left(\frac{l}{2} - \frac{m}{2}\right) \frac{2\pi}{\sqrt{3}} \frac{y}{2} = \frac{2\pi}{3} \frac{x}{2} \left(\frac{l}{2} + \frac{3m}{2} - \frac{3l}{2} + \frac{3m}{2}\right) - \frac{y}{2\sqrt{3}} \left(\frac{l}{2} + \frac{3m}{2} + \frac{l}{2} - \frac{m}{2}\right)$$

$$-l + 3m \quad l + m$$

Αν υπάρχει δεύτερη περίοδος κατά $\frac{2\pi}{3}$, ορανότατοι

$$\text{ότι } a_{-\frac{l}{2} + \frac{3m}{2}, -\frac{l}{2} - \frac{m}{2}} = a_{lm}$$

As θεωρούμε $l=3, m=1$. Τότε $-\frac{l}{2} - \frac{3m}{2} = -\frac{3}{2} - \frac{3}{2} =$

$$= -3, \quad \frac{l}{2} - \frac{m}{2} = \frac{3}{2} - \frac{1}{2} = 1, \quad \text{άρα το } (-3, 1) \text{ είναι ένα}$$

αυτοτελές ζεύγος με ιδιο a_m . Εφ' όσον $-\frac{l}{2} + \frac{3m}{2} = -\frac{3}{2} + \frac{3}{2} =$

$$= 0, \quad -\frac{l}{2} - \frac{m}{2} = -\frac{3}{2} - \frac{1}{2} = -2, \quad \text{άρα βρίσκουμε το } (0, 2).$$

Εδώ πλέον έχουμε τα $(3, -1), (-3, -1)$ και $(0, 2)$ με

αυτοτελές a_m . Το αντίστοιχο $k^2 = 4\pi^2 \left(\frac{l^2}{9} + \frac{m^2}{3} \right) =$

$$= 4\pi^2 \left(\frac{9}{9} + \frac{1}{3} \right) = 4\pi^2 \frac{12}{9} = \frac{16\pi^2}{3}. \quad \text{Αν θεωρήσουμε}$$

τα $(-3, -1), (3, -1), (0, 2), (-3, 1), (3, 1), (0, -2)$ $\left\{ \begin{matrix} l \leftrightarrow -l \\ m \leftrightarrow -m \end{matrix} \right\}$ θα

έχουμε πέντε διαφορετικές τριπλές αριθμούς l, m, n

και δεύτερη τριπλή με $k^2 = \frac{112\pi^2}{9}$ με τα ζεύγη

$(5, 1), (-5, 2), (-5, -3), (5, -1), (5, -2), (5, 3)$. Εδώ, αν θέλουμε

να $(-l, -m)$ να είναι γραμμικά ανεξάρτητα

γίνεται.

Συμπέρασμα μετασχηματισμοί.

Παράδειγμα 1. Ημιάπειρη χορδή $x > 0$, στα άκρα

$$T(x, 0) = 0 \quad \text{και} \quad T(x=0, t) = T_0.$$

Η εξίσωση είναι: $\kappa T_{xx} = T_t$.

Μετασχηματίζουμε κατά Laplace ως προς το t .

$$F(x, s) = \int_0^{\infty} dt e^{-st} T(x, t) \Rightarrow \kappa \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} = sF - T(x, t=0)$$

Εφ' αγγων $T(x=0, t) = T_0 \Rightarrow F(x=0, s) = \frac{T_0}{s}$.

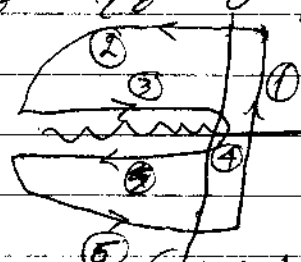
γίνονται οι εξισώσεις είναι $F = A e^{\sqrt{\frac{s}{\kappa}} x} + B e^{-\sqrt{\frac{s}{\kappa}} x}$.

Πρώτοι, βέβαια, $A = 0$ και $B e^{-\sqrt{\frac{s}{\kappa}} \cdot 0} = \frac{T_0}{s} \Rightarrow F = \frac{T_0}{s} e^{-\sqrt{\frac{s}{\kappa}} x}$.

Πρόκειται γ' αντιστρέψουμε την σχέση: $T = \frac{1}{2\pi i} \int_{\text{C-ID}} \frac{T_0}{s} e^{-\sqrt{\frac{s}{\kappa}} x} e^{st} ds$

Η παραγωγική μας για το s εντάσσεται

για κομμάτι από το 0 ως το ∞ . Θεωρούμε

α παρακάτω: , γύρω από το ελαφρύ

το ελαφρύ ήρωμα είναι που

Αρκ $\textcircled{1} = -\textcircled{2} - \textcircled{3} - \textcircled{4} - \textcircled{5} - \textcircled{6} =$

$$\left(\begin{aligned} & \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^0 \frac{T_0}{s} e^{-ix\sqrt{\frac{s}{\kappa}}} e^{st} ds = \frac{1}{2\pi i} \int_0^{\infty} \frac{T_0}{s} e^{ix\sqrt{\frac{s}{\kappa}}} e^{-s^2} ds \\ & = -\frac{1}{2\pi i} \int_0^{\infty} \frac{T_0}{s} e^{-ix\sqrt{\frac{s}{\kappa}}} e^{-s^2} ds \end{aligned} \right)$$

$$= + T_0 \frac{1}{2\pi i} \int_0^{\infty} ds \frac{T_0}{s} e^{-st} \left(e^{ix\sqrt{\frac{s}{\kappa}}} - e^{-ix\sqrt{\frac{s}{\kappa}}} \right) =$$

$$= T_0 \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} ds \frac{T_0}{s} e^{-st} \sin \left[x \sqrt{\frac{s}{\kappa}} \right]. \text{ Θέτουμε } s = z^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow ds = 2z dz \Rightarrow \frac{ds}{s} = \frac{2z dz}{z^2} = 2 \frac{dz}{z} \text{ βρίσκουμε:}$$

$$\textcircled{1} = T_0 + \frac{T_0}{\pi} \int_0^{\infty} \frac{2dz}{z} e^{-tz^2} \sin\left(\frac{x}{\sqrt{k}} z\right) =$$

$$= T_0 \left[1 - \frac{2}{\pi} \int_0^{\infty} \frac{dz}{z} e^{-tz^2} \sin \frac{xz}{\sqrt{k}} \right]$$

Υποστίθουμε να ορίσουμε την ενδιάμεση

συνάρτηση: $\text{erf } x = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x e^{-t^2} dt$.

Θέτουμε να υποστίθουμε το ορισμό ως

$$2i \int_0^{\infty} \frac{dz}{iz} e^{-tz^2} \sin \frac{xz}{\sqrt{k}} = \int_0^{\infty} \frac{d(z\sqrt{t})}{iz\sqrt{t}} e^{-(z\sqrt{t})^2} \left(e^{ix \frac{z\sqrt{t}}{\sqrt{k}}} - e^{-ix \frac{z\sqrt{t}}{\sqrt{k}}} \right) =$$

$$\stackrel{z\sqrt{t}=y}{=} \int_0^{\infty} \frac{dy}{iy} e^{-y^2} e^{ix \frac{y}{\sqrt{k}}} - \int_0^{\infty} \frac{dy}{iy} e^{-y^2} e^{-ix \frac{y}{\sqrt{k}}} \equiv I_+ - I_-$$

$$-i \frac{dI_+}{dx} = \int_0^{\infty} \frac{dy}{iy} \frac{y}{\sqrt{k}} e^{-y^2} e^{ix \frac{y}{\sqrt{k}}} y = \frac{1}{i\sqrt{k}} \int_0^{\infty} dy e^{-y^2 - \frac{2ix}{2\sqrt{k}} y - \frac{x^2}{4k} + \frac{x^2}{4k}} =$$

$$= \frac{1}{\sqrt{k}} e^{-\frac{x^2}{4k}} \frac{1}{2i} \sqrt{\pi} \Rightarrow \textcircled{2} \frac{dI_+}{dx} = \frac{\sqrt{\pi}}{2\sqrt{k}} e^{-\frac{x^2}{4k}} \quad \text{Ομοίως:}$$

$$\frac{dI_-}{dx} = - \frac{\sqrt{\pi}}{2\sqrt{k}} e^{-\frac{x^2}{4k}} \quad \text{Άρα} \quad \frac{d(I_+ - I_-)}{dx} = \frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{k}} e^{-\frac{x^2}{4k}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow I_+ - I_- = \int_0^x \frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{k}} e^{-\frac{x^2}{4k}} dx = \int_0^x \frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{k}} e^{-\left(\frac{x}{2\sqrt{k}}\right)^2} \frac{2\sqrt{k}}{2\sqrt{k}} \frac{dx}{2\sqrt{k}} =$$

$$= 2\sqrt{\pi} \int_0^{\frac{x}{2\sqrt{k}}} e^{-t^2} dt = 2\sqrt{\pi} \frac{\sqrt{\pi}}{2} \text{erf}\left(\frac{x}{2\sqrt{k}}\right) = \pi \text{erf}\left(\frac{x}{2\sqrt{k}}\right)$$

$$\text{Άρα} \textcircled{1} = T_0 - \frac{T_0}{\pi} \pi \text{erf}\left(\frac{x}{2\sqrt{k}}\right) = T_0 \left(1 - \text{erf}\left(\frac{x}{2\sqrt{k}}\right)\right)$$

Η αρχή Σειράς. Να βρεθεί η διασπορά σε άπειρο όριο, δηλ $T(x, 0) = f(x)$ γνωστή. Η εξίσωση είναι: $T_{xx} = \frac{1}{K} T_t$. Μετασχηματίζω ως προς x : $T(x, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} F(k, t) e^{ikx} \Leftrightarrow F(k, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} T(x, t) e^{-ikx} dx$.

Τότε: $-k^2 F = \frac{1}{K} F_t \Rightarrow F = \varphi(k) e^{-k^2 K t}$ με αντιστροφή: $F(k, 0) = \int_{-\infty}^{+\infty} T(x, 0) e^{-ikx} dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-ikx} dx =$

$= \varphi(k)$, άρα: $F = e^{-k^2 K t} \int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x) e^{-ikx} \Rightarrow$
 $\Rightarrow T(x, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} F(k, t) e^{ikx} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} e^{ikx} e^{-k^2 K t} \int_{-\infty}^{+\infty} dx' f(x') e^{-ikx'}$
 $= \int_{-\infty}^{+\infty} dx' f(x') \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} e^{-k^2 K t} e^{ik(x-x')}$. Όμως:

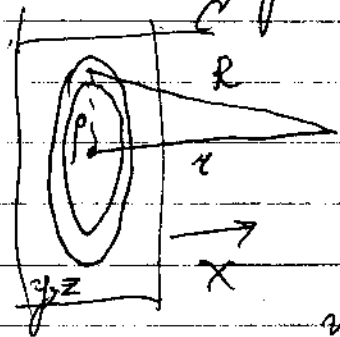
$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dk}{2\pi} e^{-k^2 K t} \left(k^2 - 2ik \frac{x-x'}{2Kt} - \left(\frac{x-x'}{2Kt} \right)^2 + \left(\frac{x-x'}{2Kt} \right)^2 \right) =$$

$$= \frac{1}{2\pi} e^{-Kt \frac{(x-x')^2}{4K^2 t^2}} \sqrt{\frac{\pi}{Kt}} = \frac{1}{\sqrt{4\pi Kt}} e^{-\frac{(x-x')^2}{4Kt}}, \text{ εφόσον:}$$

$$T(x, t) = \int_{-\infty}^{+\infty} dx' f(x') \underbrace{\sqrt{\frac{1}{4\pi Kt}} e^{-\frac{(x-x')^2}{4Kt}}}_{G(x, t; x')}.$$

Αν $f(x) = \delta(x)$, θα έχουμε: $T(x, t) = G(x, t; 0)$.

$\delta(x)$ είναι ίδια για όλα τα x, y και z . Αν θεωρήσουμε τα $\delta(\vec{x})$, τα πράγματα θα είναι κάπως διαφορετικά. Ίσως να υπάρχει ένα trick για να υπολογίσουμε τη νέα συνάρτηση Green.



Έστω $f_{1D}(x, t)$ η συνάρτηση Green

για $\delta(x)$ και $g_{3D}(R, t)$ η συνάρτηση Green για $\delta(\vec{x})$. Σίγουρα

με το σχήμα: $f_{1D}(x, t) = \int_{p=0}^{\infty} 2\pi p dp g_{3D}(R, t) = \int_{R=p}^{\infty} 2\pi R dR g_{3D}(R, t)$

$$\Rightarrow \int_{R=x}^{\infty} 2\pi R dR g_{3D}(R, t) = \frac{\partial f_{1D}}{\partial x} = -2\pi x g_{3D}(x, t) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow g_{3D}(x, t) = -\frac{1}{2\pi x} \frac{\partial f_{1D}}{\partial x} = -\frac{1}{2\pi x} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\sqrt{4\pi kt}} e^{-\frac{x^2}{4kt}} \right) =$$

$$= -\frac{1}{2\pi x} \frac{1}{\sqrt{4\pi kt}} \left(-\frac{2x}{4kt} e^{-\frac{x^2}{4kt}} \right) = \left(\frac{1}{4\pi kt} \right)^{3/2} e^{-\frac{x^2}{4kt}}$$

Παράδειγμα 3 Έστω η ημιάπειρη χορδή ($x > 0$) με αρχική θερμοκρασία $T=0$. Ζητάμε την κατάσταση του σε αρχική θερμοκρασία $\delta(x=a, 0, 0)$, ενώ $T|_{x=0} = 0$. f για να είναι νόρμα ~~αρχική~~ να

$$\cancel{M} v = 0$$

$$\begin{bmatrix} x & x & x \\ x & y & x \\ x & x & x \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ x \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ x \end{bmatrix}$$

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad u_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$(M - \lambda_1) v = \begin{bmatrix} 1-1 & 0 \\ 0 & 2-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ v_2 \end{bmatrix} \perp \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$(M - \lambda_1) v = u \Rightarrow \underbrace{v^{(1)}}_0 (M - \lambda_1) v = u^{(1)} u \Rightarrow v^{(1)}_2$$

και τ' είναι ίσος με ενός είδητος.

$$T = \frac{1}{(4\pi\kappa t)^{3/2}} e^{-\frac{(x-a)^2 + y^2 + z^2}{4\kappa t}} - \frac{1}{(4\pi\kappa t)^{3/2}} e^{-\frac{(x+a)^2 + y^2 + z^2}{4\kappa t}}$$

Παράδειγμα 4. Κύβος με μετακινούμενη αρχική θερμοκρασία, διακαρική $T(\vec{x}, t=0) = d(\vec{x})$, όπου $\vec{x} = \vec{0}$ είναι το κέντρο του κύβου και θερμοκρασίες των όψεων σταθερά μονοτονικές.

Λύσεις: Με χωρισμό μεταβλητών (χρόνος για x με x για t) ή με είδηση, όπως με παράδειγμα 3 (χρόνος για x με x).

Προβλήματα διακινών

$$Mv = \lambda v, \quad \begin{cases} M = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \\ v = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} (1-\lambda)v_1 + v_2 = 0 \\ v_1 + (1-\lambda)v_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (\lambda_1 = 0, v^{(1)} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}), (\lambda_2 = 2, v^{(2)} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}).$$

Η εξίσωση $(M - \lambda_k)v = u$ δεν έχει λύση, ενώ αν το u ικανοποιεί κάποιες συνθήκες. Π.χ.

για $k=1$ η $(M - \lambda_1)v = u$ έχει λύση αν $u = v^{(2)}$.

$$(M - \lambda_1) v = u \Rightarrow \underbrace{v^{(1)}}_0 (M - \lambda_1) v = v^{(1)} \cdot u \Rightarrow \underline{v^{(1)} \cdot u = 0}$$

Παράδειγμα 1 Χορδή με ~~αυτήν~~ ^{αυτήν} άκρη: $\frac{d^2}{dx^2} u = -k^2 u$
 $(k = \frac{n\pi}{L})$

Παράδειγμα 2 $\nabla^2 u + k^2 u = 0$ μέσα σε σφαίρα ^(δισκός)

ακτίνας R με $u(r=R)=0 \Rightarrow u = j_0(kr) P_0^m(\cos\theta) e^{im\phi}$
 Η ιδιοτιμή λ προσδιορίζεται μέσω της συνθήκης:

$$j_0(kR) = 0.$$

Θέλουμε γραμμικά διακριτά τελεστή και το αντί-
 στροφο ανάστροφο ιδιοτιμών: $Lu = \lambda u$ με κάποιες

οριακές συνθήκες. Ο L λέγεται ερμιτιανός, αν

$$\int_{\Omega} u^* L v d^3x = \left[\int_{\Omega} v^* L u d^3x \right]^* \Rightarrow L_{uv} = L_{vu}^*. \text{ Τα } u, v$$

πρέπει να ικανοποιούν τις οριακές συνθήκες. Έτσι

$$\text{για } L \text{ είναι ερμιτιανός. Τότε } \begin{cases} Lu_i = \lambda_i u_i \\ Lu_j = \lambda_j u_j \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (u_j, Lu_i) - (u_i, Lu_j)^* = (\lambda_i - \lambda_j^*) (u_i, u_j)$$

Αν $i=j \Rightarrow \lambda_i$ είναι πραγματικό. Αν $\lambda_i \neq \lambda_j, (u_i, u_j) = 0$

Συνολο ορθογώνιων συναρτήσεων:

$$\frac{d^2 u}{dx^2} + \lambda u = 0, \begin{cases} u(0) = u(2\pi) \\ u'(0) = u'(2\pi) \end{cases}. \text{ Είναι ερμιτιανός}$$

ο τελεστής $\frac{d^2}{dx^2}$ στο $[0, 2\pi]$; $\int_0^{2\pi} u^* v'' dx =$
 $= u^* v \Big|_0^{2\pi} - \int_0^{2\pi} u'^* v' dx = -u^* v \Big|_0^{2\pi} + \int_0^{2\pi} u^{*''} v dx =$
 $= \left[\int_0^{2\pi} v^* u'' dx \right]^*$. Άρα είναι.

ο τελεστής $L = p \frac{d^2}{dx^2} + p' \frac{d}{dx} - q$ είναι ερμιτιανός, για να μην έχει κανονικοποιημένα άκρα ενός διαστήματος. Αν θεωρήσουμε το πρόβλημα

Schrodinger-Liouville: $\frac{d}{dx} \left[p \frac{du}{dx} \right] - qu + \gamma pu = 0$, όπου

το p μη κνηνικό, το εσωτερικό μέρους ορίζεται ως $u_i \cdot u_j = \int_a^b u_i^* u_j p dx$. Ευχρηστικός.

$f(\vec{x}) = \sum_n c_n u_n(\vec{x}) \Rightarrow c_n = \langle u_n, f \rangle \Rightarrow f = \sum_n u_n \langle u_n, f \rangle =$
 $= \sum_n u_n(\vec{x}) \int d^3x' u_n^*(\vec{x}') f(\vec{x}') \rho(\vec{x}') =$

$= \int d^3x' f(\vec{x}') \rho(\vec{x}') \underbrace{\sum_n u_n(\vec{x}) u_n^*(\vec{x}')}_{\delta(\vec{x} - \vec{x}')} \Rightarrow$

$\Rightarrow \rho(\vec{x}') \sum_n u_n(\vec{x}) u_n^*(\vec{x}') = \delta(\vec{x} - \vec{x}') \text{ Πηγάκι.}$

$\int d^3x \rho(\vec{x}) u_i^*(\vec{x}) u_j(\vec{x}) = \delta_{ij}$. Ορθογωνισμένα.

Εδώ που θα βρούμε τις οριακές συνθήκες με
ακατάβλητα σε διαστάσεις.

Μεταβλητή: $\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$

Θεωρούμε τη μεταβλητή ϕ : ο τελεστής $L_\phi = \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$ έχει δύο συναρτήσεις $e^{\pm i m \phi}$ με ιδιο-
τιμές $-m^2$, άρα $u = \sum_0^\infty f_m (e^{i m \phi} + \alpha_n e^{-i m \phi})$ και

$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial f_m}{\partial r} \right) - \frac{m^2}{r^2} f_m - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 f_m}{\partial t^2} = 0$. Στην συνέχεια

αφαιρούμε τον τελεστή $L_r = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{m^2}{r^2} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{m^2}{r^2}$
με τις οριακές συνθήκες $u(0) < \infty$, $u(R) = 0$.

Οι λύσεις είναι οι $J_m(k_{mj} r)$, όπου $J_m(k_{mj} R) = 0$ και
ιδιοτιμές $-k_{mj}^2$: $r^2 J_m'' + r J_m' + (k_m^2 r^2 - m^2) J_m = 0 \Rightarrow$

$\Rightarrow \left[\frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{m^2}{r^2} \right] J_m = -k_m^2 J_m$. Άρα:

$f_m = \sum_{j=1}^\infty g_{mj}(t) J_m(k_{mj} r)$ και $k_{mj}^2 g_{mj} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 g_{mj}}{\partial t^2} = 0$.

$\Rightarrow g_{mj} = e^{\pm i \omega_{mj} t}$, $\omega_{mj} = c k_{mj}$. Τελικά:

$u(r, \phi, t) = \sum_{j,n=1}^\infty A_{mj} J_m(k_{mj} r) (\sin m \phi + B_m \cos m \phi) (\sin \omega_{mj} t + C_{mj} \cos \omega_{mj} t)$.

Μη οφείλουν οφείλονται: Συμπίκνωση Green.
 Θεωρούμε το πρόβλημα $Lu - \gamma u = f$, όπου ο L
 είναι συμμετρικός και οι οριζόντιες κυμαίνουσες είναι
 ομογενείς. Ανάλογα έχουμε τα u και f ότι
 είναι κυμαίνουσες του L : ~~$u = \sum c_n u_n$~~

$u = \sum c_n u_n$, $f = \sum d_n u_n$. Η εξίσωση γίνε-
 ται: $\sum_n c_n (\gamma_n - \gamma) u_n = \sum_n d_n u_n \Rightarrow c_n = \frac{d_n}{\gamma_n - \gamma}$. Εξ
 άλλων, $d_n = u_n f$, οπότε $c_n = \frac{u_n f}{\gamma_n - \gamma}$ και

$$u(\vec{x}) = \sum_n \frac{u_n u_n f}{\gamma_n - \gamma} = \sum_n \frac{u_n(\vec{x})}{\gamma_n - \gamma} \int d^3x' u_n^*(\vec{x}') f(\vec{x}') =$$

$$= \int d^3x' f(\vec{x}') \left(\sum_n \frac{u_n(\vec{x}) u_n^*(\vec{x}')}{\gamma_n - \gamma} \right) \leftarrow G(\vec{x}, \vec{x}')$$

Συμπίκνωση Green.
 $G(\vec{x}, \vec{x}'; \gamma)$.

Αν $f(\vec{x}) = \delta(\vec{x} - \vec{x}_0)$, τότε $u(\vec{x}) = \int G(\vec{x}, \vec{x}') \delta(\vec{x}' - \vec{x}_0) d\vec{x}'$
 $= G(\vec{x}, \vec{x}_0)$, οπότε $\boxed{L G(\vec{x}, \vec{x}') - \gamma G(\vec{x}, \vec{x}') = \delta(\vec{x} - \vec{x}')}$

Εξαγωγή: $(L - \gamma)G = (L - \gamma) \sum_n \frac{u_n(\vec{x}) u_n^*(\vec{x}')}{\gamma_n - \gamma} =$
 $= \sum_n (\gamma_n - \gamma) \frac{u_n(\vec{x}) u_n^*(\vec{x}')}{\gamma_n - \gamma} = \delta(\vec{x} - \vec{x}')$

Αν $\lambda = \lambda_n$, για κάποιο n , θα υπάρξουν οι λύσεις
 άμεσες και για τις μη ομογενείς εξισώσεις
 τότε μπορεί να υπολογιστεί μόνο αν η $f(\vec{x})$ είναι
 ορθογώνια στο αντίστοιχο $u_n = \int u_n^*(\vec{x}) f(\vec{x}) d^3x = 0$
Παράδειγμα (1D) Έστω το πρόβλημα: $\begin{cases} u'' + k^2 u = 0 \\ u(0) = u(l) = 0 \end{cases}$

Τότε είναι η συνάρτηση Green;

(1) Αν $k^2 = \lambda$, $\lambda_n = -\left(\frac{n\pi}{l}\right)^2$, $u_n = \sqrt{\frac{2}{l}} \sin \frac{n\pi x}{l}$, τότε:

$$G(x, x') = \sum_n \frac{u_n(x) u_n^*(x')}{\lambda_n - \lambda} = \frac{2}{l} \sum_n \frac{\sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x'}{l}}{k^2 - \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2}$$

$\sum_n \frac{u_n(x) u_n^*(x')}{\lambda_n - \lambda} = G(x, x')$ συνεπώς και την ιδιότητα:
 και: $G(x', x) = [G(x, x')]^*$

(2) Λίνομε εν ΔΕ: ~~$\frac{d^2 G}{dx^2} + k^2 G = \delta(x - x')$~~

Για $x \neq x'$: $\frac{d^2 G}{dx^2} + k^2 G = 0 \Rightarrow G(x, x') = \begin{cases} a \sin kx, & x < x' \\ b \sin k(l-x), & x > x' \end{cases}$

Ολοκληρώνουμε ~~από~~ $x' \pm \epsilon$ το $x' \pm \epsilon$: $\frac{dG}{dx} \Big|_{x'+\epsilon} - \frac{dG}{dx} \Big|_{x'-\epsilon} + k^2 G = 1 \Rightarrow$

$$\left[\frac{dG}{dx} \Big|_{x'+\epsilon} - \frac{dG}{dx} \Big|_{x'-\epsilon} = 1 \right] \quad \left[G \Big|_{x'+\epsilon} - G \Big|_{x'-\epsilon} = 0 \right]$$

$$\int_{x'-\epsilon}^{x'+\epsilon} \frac{\partial G(x, x')}{\partial x} dx - \int_{x'-\epsilon}^{x'+\epsilon} \frac{\partial G(x, x')}{\partial x} dx \Big|_{x'+\epsilon} \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} G;$$

Οι δύο συνθήκες γράφονται: $\begin{cases} a \sin kx' = b \sin k(x'-l) \\ k \cos k(x'-l) - k_a \cos kx' = 1 \end{cases} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \begin{cases} \sin kx' a - \sin k(x'-l) b = 0 \\ k \cos kx' a - k \cos k(x'-l) b = -1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = \frac{\sin k(x'-l)}{-k \sin kx' \cos k(x'-l) + k \cos kx' \sin k(x'-l)} \\ b = \frac{-\sin kx'}{-k \sin kx' \cos k(x'-l) + k \cos kx' \sin k(x'-l)} \end{cases}$$

$$a = \frac{\sin k(x'-l)}{k \sin [k(x'-l) - kx']} = + \frac{\sin k(x'-l)}{k \sin kl}, \quad b = \frac{-\sin kx'}{-k \sin kl} = + \frac{\sin kx'}{k \sin kl}$$

Αντικαθιστώντας: $G(x, x') = \frac{1}{k \sin kl} \begin{cases} \sin k(x'-l) \sin kx, & x < x' \\ \sin kx' \sin k(x-l), & x > x' \end{cases} =$

$$= - \frac{1}{k \sin kl} \sin kx_{<} \sin k(l-x)_{<}, \quad \text{όπου} \begin{cases} x_{<} \equiv \min(x, x') \\ (l-x)_{<} \equiv \min(l-x, l-x') \end{cases}$$

Συμμετρία $x \leftrightarrow x'$.

Παράδειγμα (2D). Μεταβλητό. $\nabla^2 u + k^2 u = 0, u|_{r=R} = 0$.



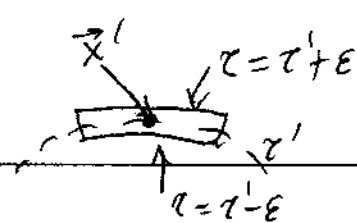
Η G θα εφάρμοζε μόνο αλλοί να τ, τ', ή
 ότι $\nabla^2 G + k^2 G = \delta(\vec{x} - \vec{x}')$. Για $\vec{x} \neq \vec{x}'$ θα

ισχύει, $\nabla^2 G + k^2 G = 0 \Rightarrow G = \begin{cases} \sum_m A_m J_m(kr) \cos m\varphi, & r < r' \\ \sum_m B_m [J_m(kr) Y_m(kR) - J_m(kR) Y_m(kr)] \cos m\varphi, & r > r' \end{cases}$

Ομοιογένεια των εφίσεων αλλοί να τ, αλλοί να τ'.

2: $\int \nabla^2 G d^3x = \int (\nabla G)_n dl = 1$. Αιτιολογία

λεπτό:



και η παραπάνω έχει διέρει:

$$\int_{z'+\epsilon}^{\frac{2G}{\partial z}} dl - \int_{z'-\epsilon}^{\frac{2G}{\partial z}} dl = 1 \Rightarrow z' \int_{z'+\epsilon}^{\frac{2G}{\partial z}} dl -$$

$$- z' \int_{z'-\epsilon}^{\frac{2G}{\partial z}} dl = 1 \Rightarrow \frac{\partial G}{\partial z} \Big|_{z'+\epsilon} - \frac{\partial G}{\partial z} \Big|_{z'-\epsilon} = \frac{1}{z'} \delta(z) \quad (*)$$

Αν προσεγγίσει το ανάπτυγμα της $\delta(z)$ σε σειρά:

$$\delta(z) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m \cos m z \Rightarrow \int_{-\pi}^{\pi} \delta(z) \cos m z dz = \sum_m C_m \int_{-\pi}^{\pi} dz \cos m z$$

$$\Rightarrow 1 = C_m \int_{-\pi}^{\pi} dz \cos m z \Rightarrow 1 = C_m \pi E_m, \quad E_m = \begin{cases} 2, & m=0 \\ 1, & m \neq 0 \end{cases}$$

Αντικαθιστώντας $\delta(z) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{\pi E_m} \cos m z$. Αντικαθιστώντας στην

(*) μας το δίνει με την μορφή της ανάπτυξης μας ως

$$\text{όπου: } \sum_m B_m [J'_m(kz') Y_m(kR) - Y'_m(kz') J_m(kR)] \cos m z -$$

$$- \sum_m A_m J'_m(kz') \cos m z = \frac{1}{z'} \sum_m \frac{1}{\pi E_m} \cos m z \Rightarrow$$

$$\Rightarrow B_m [J'_m(kz') Y_m(kR) - Y'_m(kz') J_m(kR)] - A_m J'_m(kz') = \frac{1}{\pi E_m k z'} \quad (1)$$

Εφόσον η συνάρτηση της Q στο $z = z'$ δίνει:

$$B_m [J_m(kz') Y_m(kR) - Y_m(kz') J_m(kR)] - A_m J_m(kz') = 0 \quad (2)$$

Για να έχουμε τα A_m, B_m γράφουμε το

$$y_1'' + p y_1' + q y_1 = 0$$

$$y_2'' + p y_2' + q y_2 = 0$$

$$W = y_1 y_2' - y_1' y_2$$

$$W' = y_1 y_2'' - y_1'' y_2$$

$$W' + p W = y_1 y_2'' - y_1'' y_2 + p (y_1 y_2' - y_1' y_2)$$

$$= y_1 (y_2'' + p y_2') - y_2 (y_1'' + p y_1') =$$

$$= y_1 (-q y_2) - y_2 (-q y_1) = 0$$

$$\frac{dW}{dx} = -p W$$

Собрана табл ① и табл ②.

Да представим и изразим

$$\begin{aligned} & \left| \begin{array}{c} J_m(kr') - [J_m(kr') Y_m(kR) - J_m(kR) Y_m(kr')] \\ - J_m'(kr') \quad J_m'(kr') Y_m(kR) - Y_m'(kr') J_m(kR) \end{array} \right| = \\ & = J_m(kr') J_m'(kr') Y_m(kR) - J_m(kr') Y_m'(kr') J_m(kR) - \\ & - J_m'(kr') J_m(kr') Y_m(kR) + J_m'(kr') J_m(kR) Y_m(kr') = \\ & = -J_m(kR) [J_m(kr') Y_m'(kr') - J_m'(kr') Y_m(kr')] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{А) и) } J_m(x) Y_m'(x) - J_m'(x) Y_m(x) &= \frac{2}{\pi x} \Rightarrow J_m(kr') Y_m'(kr') - \\ - J_m'(kr') Y_m(kr') &= \frac{2}{\pi kr'}, \quad \text{одатле и општо се дава:} \end{aligned}$$

$$= \frac{2 J_m(kR)}{\pi kr'}. \quad \text{Примено: } A_m = \frac{1}{\det} \begin{vmatrix} 0 & -J_m(kr') Y_m(kR) + \\ \frac{1}{\pi \epsilon_m kr'} & + J_m(kR) Y_m(kr') \\ J_m'(kr') Y_m(kR) - & \\ - Y_m'(kr') J_m(kR) & \end{vmatrix} =$$

$$= \left(-\frac{\pi kr'}{2 J_m(kR)} \right) \left(-J_m(kR) Y_m(kr') + J_m(kr') Y_m(kR) \right) \frac{1}{\pi \epsilon_m kr'} =$$

$$= \frac{J_m(kR) Y_m(kr') - J_m(kr') Y_m(kR)}{2 \epsilon_m J_m(kR)} \quad \text{и да}$$

$$B_m = \frac{1}{\det} \begin{vmatrix} J_m(kr') & 0 \\ J_m'(kr') & \frac{1}{\pi \epsilon_m kr'} \end{vmatrix} = \left(-\frac{\pi kr'}{2 J_m(kR)} \right) \frac{J_m(kr')}{\pi \epsilon_m kr'} = -\frac{J_m(kr')}{2 \epsilon_m J_m(kR)}$$

Επιπλέον, στο αρχικό πρόβλημα: $\nabla^2 G + k^2 G = \delta(\vec{x} - \vec{x}')$

Πρέπει να ξεχωρίσουμε δύο προβλήματα: (1) Να αναπαράγουμε τη συνάρτηση δέλτα, (2) Να αναπαράγουμε τις οριακές συνθήκες. Συνεπώς, πρέπει να ξεχωρίσουμε τα δύο προβλήματα γράγοντας: $G = u + v$, όπου η u (που μπορεί να θεωρηθεί γρήγορα) αναπαράγει την εξίσωση, αλλά όχι τα οριακά συνθήκες, ενώ v (που μπορεί να θεωρηθεί αργά) αναπαράγει τις οριακές συνθήκες, ενώ $\nabla^2 v + k^2 v = 0$, διατηρώντας την "ομάδα" συνάρτησης και επιπλέον, ώστε το άθροισμα να αναπαράγει τις οριακές συνθήκες.

Η ιδιότητα μπορεί να προσδιοριστεί συγκρίνοντας την εξίσωση 6' στα δύο με νότιο το $\vec{x}'$: $\int_0^R \nabla^2 G 2\pi r dr = \oint \nabla G \cdot d\vec{l} = 2\pi r \frac{\partial G}{\partial r}$, όπου $(r = |\vec{x} - \vec{x}'|)$.

$$\int_0^R \nabla^2 G 2\pi r dr + k^2 \int_0^R G 2\pi r dr = \int_0^R \delta(\vec{x} - \vec{x}') 2\pi r dr \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 2\pi r \frac{\partial G}{\partial r} + k^2 \int_0^R G 2\pi r dr = 1 \Rightarrow \frac{\partial G}{\partial r} + \frac{k^2}{2\pi} \int_0^R G 2\pi r dr = \frac{1}{2\pi r}$$

$$\xrightarrow{(r \rightarrow 0)} 2\pi r \frac{\partial G}{\partial r} + k^2 G 2\pi r = 1 \Rightarrow \frac{\partial G}{\partial r} = \frac{1}{2\pi r} \Rightarrow dG = \frac{1}{2\pi} \frac{dr}{r} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow G \xrightarrow{p \rightarrow 0} \frac{1}{2\pi} \ln p + \text{const}, \text{ καθώς } p \rightarrow 0.$$

Από τις ιδιότητες της σφαιρικής, $\nabla^2 G + k^2 G = 0$ valid

για, η Y_0 , που έχει ως εξής περιγραφή:

$$Y_0(k\rho) \xrightarrow{p \rightarrow 0} \frac{1}{\pi} \ln p + \text{const}, \text{ ώστε πρόκειται να προκύψει}$$

με $G = \frac{1}{4} Y_0(k\rho) + v(\vec{x}, \vec{x}')$, όπου το v είναι λύση

της ομογενούς εξίσωσης: $v = \sum_n A_n J_n(k\rho) \cos n\theta$.

Τα A_n βρίσκουμε από την συνθήκη:

$$G(r=R)=0 = \frac{1}{4} Y_0(k\rho_R) + \sum_n A_n J_n(kR) \cos n\theta \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A_n = - \frac{1}{4\pi J_n(kR) E_n} \int_0^{2\pi} Y_0(k\rho_R) \cos n\theta d\theta.$$



$P_R^2 = r'^2 + R^2 - 2r'R \cos \theta$

$$E_n = \begin{cases} 1, & n \geq 0 \\ 2, & n < 0 \end{cases}$$

Τελικά:

$$G(\vec{x}, \vec{x}') = \frac{1}{4} Y_0(k\rho) - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{J_n(k\rho) \cos n\theta}{2\pi J_n(kR) E_n} \int_0^{2\pi} Y_0(k\rho_R) \cos n\theta d\theta.$$

Εννοείται, η ανώτερη Green μπορεί να υπολογιστεί:

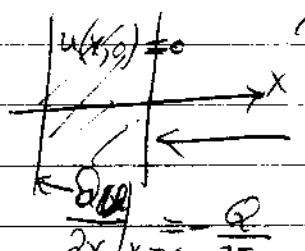
(1) Με το κριτήριο ώστε να είναι αντισυμμετρική.

(2) Μπορεί να ομογενοποιηθεί και "επιβεβαιωθεί" τα δύο κομμάτια

(3) Αναγνώριση της Green με κριτήριο να επαληθευτεί στην

Αν η επίλυση είχε ομογενείς όρια σε οριζ-
 ωδές συνήθεις είχα με ομογενείς παροίκα να
~~μετατρέψω το πρόβλημα σε~~ ^{ομογενές} ομογενείς οριζωδές
 συνήθεις και με ομογενή επίλυση. Ο μετασχημα-
 τισμός δεν είναι μοναδικός (δείτε παρα-
 κάτω αν δώσει τη δεισ απόδειξη).

Παράδειγμα



$$\left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=0} = \frac{Q}{K}, \quad \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=D} = 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{1}{K} \frac{\partial u}{\partial t}, \quad \left(K \equiv \frac{\kappa}{c\rho} \right).$$

Αγνοή μετασχηματίζω: $v(x,t) = u(x,t) - w(x)$, όπου

$$\left. \frac{dw}{dx} \right|_{x=0} = -\frac{Q}{K}, \quad \left. \frac{dw}{dx} \right|_{x=D} = 0. \quad \text{Το } w(x) \text{ κατά τύπη είναι}$$

εξωτερικά εδωξέσιμο.

Μια κοινή εδωξέση είναι: $w = \frac{Q}{2KD} (x-D)^2 \Rightarrow$

$$\Rightarrow \frac{\partial w}{\partial x} = \frac{Q}{KD} (x-D). \quad \text{Η επίλυση γράφεται:}$$

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} (v+w) = \frac{1}{K} \frac{\partial}{\partial t} (v+w) \Rightarrow v_{xx} + \frac{Q}{KD} = \frac{1}{K} v_t \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v_{xx} - \frac{1}{K} v_t = -\frac{Q}{KD}. \quad \text{Με αδυνή γύνη είναι:}$$

$$v_{\text{εδ}} = \frac{QK}{KD} t, \quad \text{οπότε} \quad u_{\text{εδ}} = v_{\text{εδ}} + w = \frac{QK}{KD} t + \frac{Q}{2KD} (x-D)^2.$$

Τέλος, ~~η~~ η συνάρτηση Green που δίνει το δυνατότατα να μετατρέψουμε μια ΜΕ σε ολοκληρωτική εξίσωση. Έστω η $\nabla^2 u(\vec{x}) = f(\vec{x})u(\vec{x})$.

~~Εστω~~ Εστω ότι είναι γνωστό για το συγκεκριμένο πρόβλημα η συνάρτηση Green: $\nabla^2 G(\vec{x}, \vec{x}') = \delta(\vec{x} - \vec{x}')$. Μπορούμε να "υπολογίσουμε" ότι το αρχικό πρόβλημα είναι μη ομογενές, άρα:

$$u(\vec{x}) = \int d^3x' G(\vec{x}, \vec{x}') f(\vec{x}') u(\vec{x}').$$

Συνάρτηση Green στην ημισφαίρια.

Η θεωρητική λύση για την μετασχηματισμό $\nabla^2 G = \delta(\vec{x} - \vec{x}')$ μπορεί να βρεθεί μέσω του $\varphi \sim \left\{ \frac{r}{R} \right\} P_\ell^m(\cos\theta) e^{i m \phi}$,

η οποία, λόγω ομογενούς οριακού, υποχρεώνει στην

$\varphi = \frac{A}{r}$. Για να βρούμε το A ομαλοποιούμε την

$$\text{εξίσωση: } \int_{\mathbb{R}^3} \nabla^2 \varphi d^3x = 1 \Rightarrow \int_{\mathbb{R}^3} \vec{\nabla} \varphi \cdot d\vec{S} = 1 \Rightarrow 4\pi R^2 \left(-\frac{A}{R^2} \right) = 1 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A = -\frac{1}{4\pi}, \text{ οπότε: } G(\vec{x}, \vec{x}') = -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|}.$$

Η θεωρητική λύση για την χωρική εξίσωση βρίσκεται μέσω των μετασχηματισμών Fourier:

$$\nabla^2 \phi - \frac{1}{c^2} \phi_{tt} = \delta(\vec{x} - \vec{x}') \delta(t - t')$$

$$\left. \begin{aligned} \phi(\vec{x}, t) &= \int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} \int \frac{d\omega}{2\pi} \tilde{\phi}(\vec{k}, \omega) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)} \\ \tilde{\phi}(\vec{k}, \omega) &= \int d^3 x \int dt \phi(\vec{x}, t) e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)} \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left(-k^2 + \frac{\omega^2}{c^2} \right) \tilde{\phi} = 1 \Rightarrow \tilde{\phi} = \frac{c^2}{\omega^2 - k^2 c^2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \phi(\vec{x}, t) = \int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} \int \frac{d\omega}{2\pi} \frac{c^2}{\omega^2 - k^2 c^2} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)}$$

Αν έχουμε τα $\vec{x}$ και t σταθερά και $\vec{x}$ να μεταβάλλεται, τότε

$$\phi(\vec{x}, t) = \frac{c^2}{(2\pi)^4} \int_0^\infty k^2 dk \cdot 2\pi \int_{-1}^1 d(\cos \theta) \int d\omega \frac{1}{\omega^2 - k^2 c^2} e^{i k r \cos \theta} e^{-i \omega t}$$

$$= \frac{c^2}{(2\pi)^3} \int_0^\infty k^2 dk \int d\omega \frac{e^{-i \omega t}}{\omega^2 - k^2 c^2} \frac{1}{i k r} (e^{i k r} - e^{-i k r}) =$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^3} \frac{c^2}{i r} \int_{-\infty}^{+\infty} k dk \int_{-\infty}^{+\infty} d\omega \frac{e^{i(kr - \omega t)}}{\omega^2 - k^2 c^2}$$

Για το ολοκλήρωμα ω ως προς ω έχουμε δύο πόλους: $\omega = -k c$ και $\omega = +k c$ και σύμφωνα με το

σχήμα. Αν $t < 0$, $e^{-i(\omega_1 + \omega_2)t} \sim e^{\omega_1 t} \rightarrow 0$, για ω_1 να ω_1 , οπότε η έχουμε "κωδ. ω_1 ", δηλ. ω_1 έχουμε να είναι $\omega_1 < 0$, και το ω_2 έχουμε

είναι μηδέν. Αν $z > 0$, πρέπει προφανώς να
υπάρξουν "λάδι υικά", οπότε περιγράφονται και
αί δύο όμοιοι και το αποτέλεσμα είναι:

$$\begin{aligned}\phi(\vec{x}, t) &= \frac{1}{(2\pi)^3} \frac{c^2}{iz} \int_{-\infty}^{+\infty} dk k e^{ikz} \int_{-\infty}^{+\infty} d\omega \frac{e^{-i\omega t}}{\omega^2 - k^2 c^2} = \\ &= \frac{1}{(2\pi)^3} \frac{c^2}{iz} \int_{-\infty}^{+\infty} dk k e^{ikz} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{2k} \left[\frac{1}{\omega - kc} - \frac{1}{\omega + kc} \right] e^{-i\omega t} d\omega = \\ &= \frac{c}{2i(2\pi)^3 z} \int_{-\infty}^{+\infty} dk e^{ikz} \left[-2\pi i e^{-ikct} - (-2\pi i) e^{+ikct} \right] = \\ &= -\frac{c}{8\pi^2 z} \int_{-\infty}^{+\infty} dk e^{ikz} (e^{-ikct} - e^{+ikct}) = -\frac{c}{8\pi^2 z} \left[2\pi \delta(z - ct) - \right. \\ &\quad \left. - 2\pi \delta(z + ct) \right] = -\frac{c}{4\pi z} \delta(z - ct). \text{ Τελικά:}\end{aligned}$$

$$G(\vec{x} - \vec{x}', t - t') = \begin{cases} 0, & t < t' \\ -\frac{c}{4\pi |\vec{x} - \vec{x}'|} \delta[|\vec{x} - \vec{x}'| - c(t - t')], & t > t' \end{cases}$$

Αν $\chi \delta^3$ η γέννη γραφεται:

$$\begin{aligned}\phi(\vec{x}, t) &= -\frac{c}{4\pi} \int d^3x' dt' f(\vec{x}', t') \frac{\delta[|\vec{x} - \vec{x}'| - c(t - t')]}{|\vec{x} - \vec{x}'|} = \\ &= -\frac{1}{4\pi} \int d^3x' \frac{f(\vec{x}', t - \frac{1}{c} |\vec{x} - \vec{x}'|)}{|\vec{x} - \vec{x}'|}\end{aligned}$$

Καλυπτεμένο δυναμικό.

$$\frac{\partial f_1}{\partial x'} = 1, \quad \frac{\partial f_1}{\partial y'} = 0, \quad \frac{\partial f_1}{\partial z'} = 0, \quad \frac{\partial f_1}{\partial t'} = -\frac{\partial f_x}{\partial t'}$$

$$\frac{\partial f_4}{\partial x'} = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial x'} \sqrt{(x'-x)^2 + (y'-y)^2 + (z'-z)^2} = -\frac{1}{c} \frac{1}{\sqrt{\dots}} \cdot 2(x'-x) = -\frac{1}{c} \frac{x'-x}{|\vec{x}-\vec{x}'|}$$

$$\frac{\partial f_4}{\partial t'} = -1$$

$$F = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & -\dot{f}_x \\ 0 & 1 & 0 & -\dot{f}_y \\ 0 & 0 & 1 & -\dot{f}_z \\ -\frac{1}{c} \frac{x'-x}{|\vec{x}-\vec{x}'|} & -\frac{1}{c} \frac{y'-y}{|\vec{x}-\vec{x}'|} & -\frac{1}{c} \frac{z'-z}{|\vec{x}-\vec{x}'|} & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -\dot{f}_y \\ 0 & 1 & -\dot{f}_z \\ y'-y & z'-z & c|\vec{x}-\vec{x}'| \end{vmatrix} \left(-\frac{1}{c} \frac{1}{|\vec{x}-\vec{x}'|}\right) +$$

$$+ \dot{f}_x \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ x'-x & y'-y & z'-z \end{vmatrix} \left(-\frac{1}{c} \frac{1}{|\vec{x}-\vec{x}'|}\right) =$$

$$= -\frac{1}{c} \frac{1}{|\vec{x}-\vec{x}'|} \left[\begin{vmatrix} 1 & -\dot{f}_z \\ z'-z & c|\vec{x}-\vec{x}'| \end{vmatrix} + \dot{f}_y \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ y'-y & z'-z \end{vmatrix} + \dot{f}_x (-1) \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ x'-x & z'-z \end{vmatrix} \right] =$$

$$= -\frac{1}{c} \frac{1}{|\vec{x}-\vec{x}'|} \left[c|\vec{x}-\vec{x}'| + \dot{f}_z(z'-z) + \dot{f}_y(y'-y) + \dot{f}_x(x'-x) \right] =$$

$$= -\frac{1}{c} \frac{1}{|\vec{x}-\vec{x}'|} \left[c|\vec{x}-\vec{x}'| + \dot{\vec{f}}(t') \cdot (\vec{x}' - \vec{x}) \right] =$$

Ebenso sind $f(\vec{x}', t') = \delta(\vec{x}' - \vec{r}(t'))$. Also

$$\varphi(\vec{x}, t) = -\frac{1}{4\pi} \int d^3x' \int dt' \frac{\delta[\vec{x}' - \vec{r}(t')] \delta(t - t' - \frac{1}{c} |\vec{x} - \vec{x}'|)}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

Verallgemeinern wir

$$\int dx dy dz dt \delta[f_1(xyzt)] \delta[f_2(xyzt)] \delta[f_3(xyzt)] \delta[f_4(xyzt)] =$$

$$= \int df_1 df_2 df_3 df_4 \left| \frac{\partial(xyzt)}{\partial(f_1 f_2 f_3 f_4)} \right| \delta(f_1) \delta(f_2) \delta(f_3) \delta(f_4) =$$

$$= \left| \frac{\partial(xyzt)}{\partial(f_1 f_2 f_3 f_4)} \right| = \left| \frac{\partial(f_1 f_2 f_3 f_4)}{\partial(xyzt)} \right|^{-1}$$

Σ nur die vier Funktionen:

$$\begin{bmatrix} f_1 = x' - \vec{r}_x(t') \\ f_2 = y' - \vec{r}_y(t') \\ f_3 = z' - \vec{r}_z(t') \\ f_4 = t - t' - \frac{1}{c} |\vec{x} - \vec{x}'| \end{bmatrix}, \quad \text{also}$$

~~⊗~~ $J = -\frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \left[|\vec{x} - \vec{x}'| + \frac{1}{c} \dot{\vec{r}}(t') \cdot (\vec{x}' - \vec{x}) \right] \text{ und}$

$$\varphi(\vec{x}, t) = -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \left[\frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \left[|\vec{x} - \vec{x}'| + \frac{1}{c} \dot{\vec{r}}(t') \cdot (\vec{x}' - \vec{x}) \right] \right] =$$

$$= -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'| + \frac{1}{c} \dot{\vec{r}}(t') \cdot (\vec{x}' - \vec{x})}, \quad t' = t - \frac{1}{c} |\vec{x} - \vec{x}'|$$

Das ist das Liénard-Wiechert.