

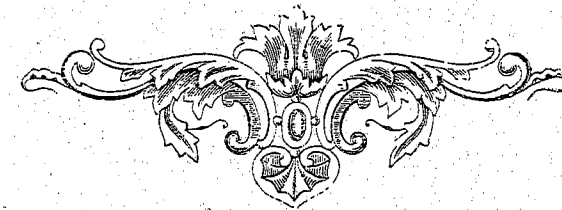
ΜΑΘΗΜΑΤΑ ΜΗΧΑΝΙΚΗΣ
ΘΕΩΡΗΤΙΚΗΣ ΚΑΙ ΕΦΗΡΜΟΣΜΕΝΗΣ

ΥΠΟ
Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ

ΤΟΜΟΣ Α΄.

ΚΙΝΗΤΙΚΗ ΚΑΙ ΔΥΝΑΜΙΚΗ

ΤΟΥ
ΣΗΜΕΙΟΥ



ΕΝ ΑΘΗΝΑΙΣ
ΕΚ ΤΟΥ ΤΥΠΟΓΡΑΦΕΙΟΥ ΤΩΝ ΚΑΤΑΣΤΗΜΑΤΩΝ
ΑΝΕΣΤΗ ΚΩΝΣΤΑΝΤΙΝΙΔΟΥ
1890

Πάν αντίτυπον μὴ φέρον τὴν ιδιόχειρον ὑπογραφὴν μου
καὶ τὴν σφραγίδα τοῦ καταστήματος εἶναι κλοπιμαῖον.

W. H. R. ...



Ἡ παντελής ἔλλειψις βιβλίου πραγματευομένου τὰς βάσεις τῆς θεωρητικῆς καὶ ἐφαρμοσμένης μηχανικῆς ἐν τῇ γλώσσῃ μας, μ' ἐνεθάρρυνε νὰ δημοσιεύσω τὰ μαθήματα, ἅτινα διδάσκω ἀπὸ δύο ἤδη ἐτῶν ἐν τῷ Στρατιωτικῷ Σχολείῳ τῶν Εὐελπίδων, τῇ Σχολῇ τῶν Ναυτικῶν δοκιμῶν καὶ τῷ Μετσοβείῳ Πολυτεχνείῳ, περιλαμβάνοντα τὴν Θεωρητικὴν μηχανικὴν (Κινητικὴν, Δυναμικὴν καὶ Στατικὴν τῶν στερεῶν ἰδίᾳ σωμάτων, τὴν Ὑδροστατικὴν καὶ τὰ στοιχεῖα τῆς Ὑδροδυναμικῆς), καὶ τὴν Ἐφαρμοσμένην, ἀφορῶσαν ἰδίᾳ τὰς ἐν τῇ Οἰκοδομικῇ ἐν γένει τέχνῃ ἐφαρμογὰς τῆς Μηχανικῆς (Ἀντοχὴν τῶν ὑλικῶν, Γραφοστατικὴν, Ὑδραυλικὴν, Μηχανολογίαν ἐν γένει καὶ ἰδίᾳ τὰς Ἀτμομηχανάς).

Ὁ ἀνὰ χειρὸς πρῶτος τόμος περιλαμβάνει τὴν κινητικὴν καὶ δυναμικὴν τοῦ ὑλικοῦ σημείου, ἣν ἔγραψα ἔχων ὑπ' ὄψει κυρίως τὰ μαθήματα τοῦ σοφοῦ καθηγητοῦ μου κυρίου Resal, καὶ τὰ ἔργα τῶν Ἀγγλῶν σοφῶν Maxwell καὶ Thomson-Tait.

Π. Η. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗΣ

ΣΤΟΙΧΕΙΑ ΚΙΝΗΤΙΚΗΣ ΚΑΙ ΔΥΝΑΜΙΚΗΣ ΤΟΥ ΥΛΙΚΟΥ ΣΗΜΕΙΟΥ

ΟΡΙΣΜΟΙ ΚΑΙ ΘΕΜΕΛΙΩΔΕΙΣ ΣΧΕΣΕΙΣ ΤΗΣ
ΑΝΑΛΥΤΙΚΗΣ ΓΕΩΜΕΤΡΙΑΣ.

§ 1. Όρισμοί.

Σῶμα τι μετατοπίζεται ὅταν ἢ ἐν τῷ διαστήματι θέσις αὐτοῦ μεταβάλλεται ἐν σχέσει πρὸς τὰ περικυκλῶντα τοῦτο λοιπὰ σώματα.

Τὴν μετατόπισιν ταύτην τοῦ σώματος ἢ τὴν μετάβασιν ἀπὸ τῆς θέσεως A_1 εἰς ἑτέραν A_2 δὲν δυνάμεθα νὰ νοήσωμεν, εἰμὴ συνεχῆ καὶ ἀδιάκοπον. Τὸ σῶμα δηλ. ὅπερ ἐν ὀρισμένῳ χρόνῳ κατέχει ἐν τῷ διαστήματι τὴν θέσιν A_1 δὲν δύναται νὰ καθέξῃ τὴν θέσιν A_2 χωρὶς νὰ διαβῇ, διὰ συνεχῶς σειρᾶς μετατοπίσεων, ἐν τῷ μεταξύ τῶν θέσεων A_1 καὶ A_2 χώρῳ.

Τὴν συνεχῆ ταύτην μετατόπισιν τοῦ σώματος σχετιζομένην πρὸς κίνησιν τὸ χρονικὸν διάστημα ἐν ᾧ ἐκτελεῖται αὕτη καλοῦμεν κίνησιν αὐτοῦ, καὶ τὸ κεφάλαιον τῆς μηχανικῆς, τὸ ὁποῖον πραγματεύεται περὶ τῆς κινήσεως ἐν γένει τῶν σωμάτων, ἀνεξαρτήτως τῶν αἰτίων εἰς ἃ ὀφείλεται αὕτη, καλοῦμεν κινήτικην.

Ὀνομάζομεν ὑλικὸν σημεῖον, σῶμα ὑλικὸν τόσῳ μικρὸν ὥστε ὑλικὸν σημεῖον ἐν τῇ κινήσει αὐτοῦ αἰ ὑπὸ τῶν γεωμετρικῶν σημείων τοῦ χώρου δὲν κατέχει τοῦτο διαγραφόμεναι τροχιαί νὰ δύνανται νὰ θεωρηθῶσιν ὡς συμπίπτουσαι ἀλλήλαις, καὶ ἡ κίνησις τοῦ σώματος νὰ θεωρῆται ἀπλῶς ὡς μεταβατικὴ κίνησις· ἄλλως θ' ἀποδείξωμεν ὅτι ἐν τῇ κινήσει παντὸς σώματος δυνάμεθα νὰ προσδιορίσωμεν ἐν αὐτῷ σημείον τι, τοιοῦτον, ὥστε ἐὰν ὑποθέσωμεν συγκεντρωμένην ἐν αὐτῷ ἅπασαν τὴν ὕλην ἐξ ἧς σύγκειται τὸ ἐν μεταβατικῇ κινήσει κινούμενον σῶμα,

τὸ σημεῖον τοῦτο φέρεται ὑπὸ τῆς αὐτῆς κινήσεως ὑφ' ἧς καὶ τὸ σῶμα, καὶ δυνάμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν τὴν μεταβατικὴν κίνησιν τοῦ σώματος, οἰοῦντες ὅτι οὐδέποτε ὄγκου καὶ μορφῆς, διὰ τῆς κινήσεως τοῦ ὑλικοῦ τούτου σημείου, ἐνθα ὑποθέτομεν συγκεντρωμένην ἅπασαν τὴν ἐν τῷ κινουμένῳ σώματι ἐμπεριεχομένην ὕλην.

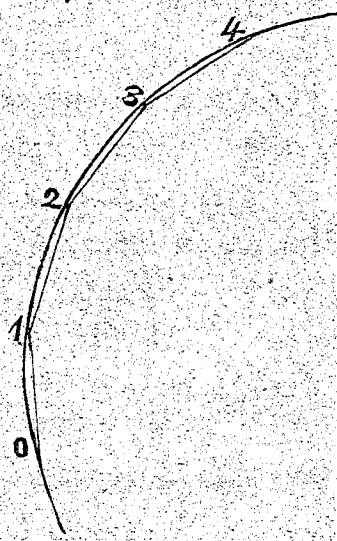
σῶμα στερεόν

Τὰ στερεὰ σώματα, περὶ τῆς κινήσεως τῶν ὁποίων θὰ πραγματευθῶμεν ἐνταῦθα ἀποκλειστικῶς, θεωροῦμεν ὡς συγκείμενα ἐξ ὑλικῶν σημείων συνδεδεμένων πρὸς ἄλληλα, οὕτως, ὥστε αἱ σχετικαὶ αὐτῶν ἀποστάσεις ἐν τῷ διαστήματι νὰ μένωσι σταθεραὶ καὶ ἀμετάβλητοι.

Ὁ προσδιορισμὸς τῆς θέσεως, ἣν κατέχουσιν ἐν τῷ διαστήματι τὰ ὑλικά σημεῖα σώματος στερεοῦ, προσδιορίζει καὶ τὴν θέσιν αὐτοῦ τοῦ σώματος. Διὰ τοῦτο ἀρχίζομεν τὴν σπουδὴν τῆς κινήσεως διὰ τῆς τοῦ ὑλικοῦ σημείου, δι' ἧς διευκολύνεται κατόπιν ἡ σπουδὴ τῆς γενικῆς κινήσεως οἰοῦντες ὅτι οὐδέποτε στερεοῦ σώματος.

τροχιά

Σημεῖον κινούμενον διαγράφει γραμμὴν (τροχιά τοῦ κινήτου), τὴν ὁποίαν, ὡς ἐκ τῆς γεωμετρίας γνωρίζομεν, δυνάμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν δι' εὐθυγράμμου πολυγωνικῆς γραμμῆς 1, 2, 3, 4... ἀπείρου ἀριθμοῦ πλευρῶν ἐλαχίστου μήκους.



Σχ. 1.

Φορὰν τῆς κινήσεως τοῦ κινήτου, ἐν ἣ στιγμῇ συμπίπτει τοῦτο μὲ τὸ σημεῖον 2 τῆς τροχιάς αὐτοῦ, καλοῦμεν τὴν διεύθυνσιν τῆς πλευρᾶς 2, 3 (ἦτις, ὡς ἐκ τῆς γεωμετρίας γνωρίζομεν, συμπίπτει μὲ τὴν διεύθυνσιν τῆς παρὰ τῷ σημείῳ 2 ἐφαπτομένης) ἣν διαγράφει τὸ κινήτον ἀφοῦ διέλθῃ τοῦ σημείου 2.

φορὰ κινήσεως

§ 2. Συστήματα συντεταγμένων καὶ μετασχηματισμὸς αὐτῶν.

καρτεσιανὰ συντεταγμένα

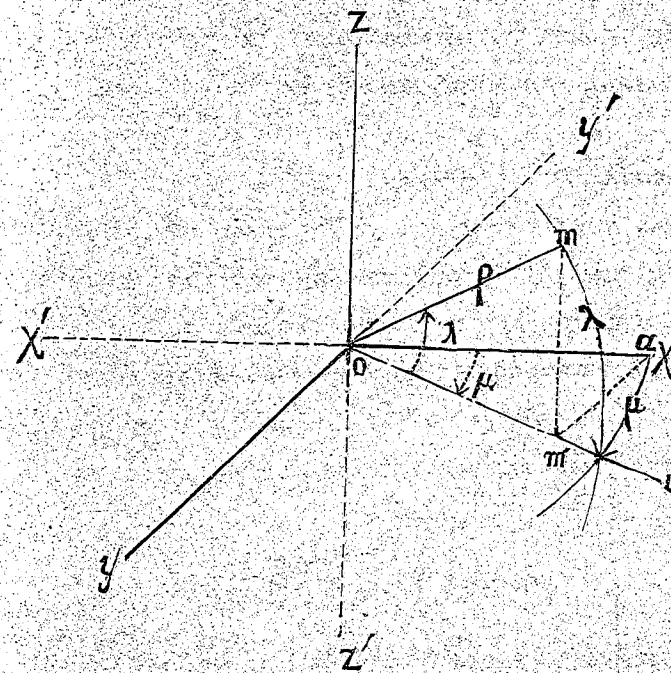
Ἡ θέσις τοῦ σημείου ἐν τῷ διαστήματι ὀρίζεται ἐντελῶς διὰ τῶν ἀπὸ τριῶν ἀμεταστάτως ἐν τῷ διαστήματι κειμένων ἐπιπέδων

$$yoz, zox, xoy$$

(ἅτινα ὑποθέτομεν κάθετα ἀλλήλοις) ἀποστάσεων αὐτοῦ

$$\begin{aligned} oa &= x = om \cdot \alpha \\ am' &= y = om \cdot \beta \dots \dots \dots (1) \\ m'm &= z = om \cdot \gamma \end{aligned}$$

ἐνθα α, β, γ εἶναι τὰ συνημίτονα (ἰθύνοντα συνημίτονα) τῶν γωνιῶν, τὰς ὁποίας σχηματίζει τὸ εὐθυγράμμον τμήμα $om = \rho$ μετὰ τῶν ἀξόνων ox, oy καὶ oz αἱ ἀποστάσεις x, y, z τὰς ὁποίας καλοῦμεν καρτεσιανὰς συντεταγμένας τοῦ σημείου m λογίζονται θετικῶς κατὰ τὰς φοράς ox, oy, oz , καὶ ἀρνητικῶς κατὰ τὰς φοράς ox', oy' καὶ oz' .



Σχ. 3.

Ἡ θέσις τοῦ σημείου m ἐν τῷ διαστήματι δύναται νὰ προσδιορισθῇ ἐπίσης ἐντελῶς ἐάν γνωρίζωμεν τὴν γωνίαν μ , ἣν σχηματίζουν τὰ ἐπίπεδα moz καὶ xoz , τὴν γωνίαν λ , ἣν σχηματίζει τὸ τμήμα om μετὰ τοῦ ἐπιπέδου xoy καὶ τὴν ἀπόστασιν $om = \rho$ τὸ σύστημα τοῦτο τῶν συντεταγμένων καλοῦμεν σφαιρικόν, διότι δι' αὐτῶν προσδιορίζεται συνήθως ἡ θέσις σημείου τινὸς ἐπὶ σφαίρας ἀκτίνος ρ . Ἐάν τῷ ὄντι λάβωμεν ὡς ἰσημερινὸν ἐπίπεδον τὸ xoy βλέπομεν εὐκόλως, ὅτι, λ εἶναι τὸ γεωγραφικὸν πλάτος καὶ μ τὸ γεωγραφικὸν μήκος τοῦ σημείου m .

σφαιρικὰ συντεταγμένα

Δοθεισῶν τῶν σφαιρικῶν συντεταγμένων δι' ὧν ὀρίζεται ἡ θέσις τοῦ σημείου m ἐν τῷ διαστήματι εὐρεῖν τὰς καρτεσιανὰς αὐτοῦ συντεταγμένας καὶ τὰνάπαλιν.

Ἐν τῷ ὀρθογωνίῳ τριγώνῳ oam' ἔχομεν

$$x = oa = om \cdot \sin \mu \quad y = am' = om \cdot \eta \cdot \mu$$

ἐν δὲ τῷ τριγώνῳ omm' ὀρθογωνίῳ καὶ τούτῳ ἔχομεν

$$z = m'm = om \cdot \eta \cdot \mu \cdot \lambda \quad om' = \rho \sin \lambda$$

ἀντικαθιστώντες τὴν τιμὴν τοῦ om' ἔχομεν τὰς σχέσεις

$$x = \rho \sin \lambda \cos \mu, \quad y = \rho \sin \lambda \eta \mu, \quad z = \rho \eta \mu \dots (2)$$

δι' ὧν λύεται τὸ προταθὲν πρόβλημα.

ἐπίπεδοι πολί-
και συντεταγ-
μένα

Ἐὰν τὸ σημεῖον m εὐρίσκεται διαρκῶς ἐν τῷ ἐπιπέδῳ xoz ἡ γωνία μ ἰσοῦται τῷ μηδενὶ καὶ τὸ σημεῖον m ὀρίζεται διὰ τῶν δύο μόνων συντεταγμένων ρ καὶ λ , τὰς ὁποίας ἐν τῇ ἰδιαιτέρᾳ ταύτῃ περιπτώσει καλοῦμεν ἐπιπέδους πολικὰς συντεταγμένας· ἐκ τῶν προηγουμένων δὲ σχέσεων ἔχομεν

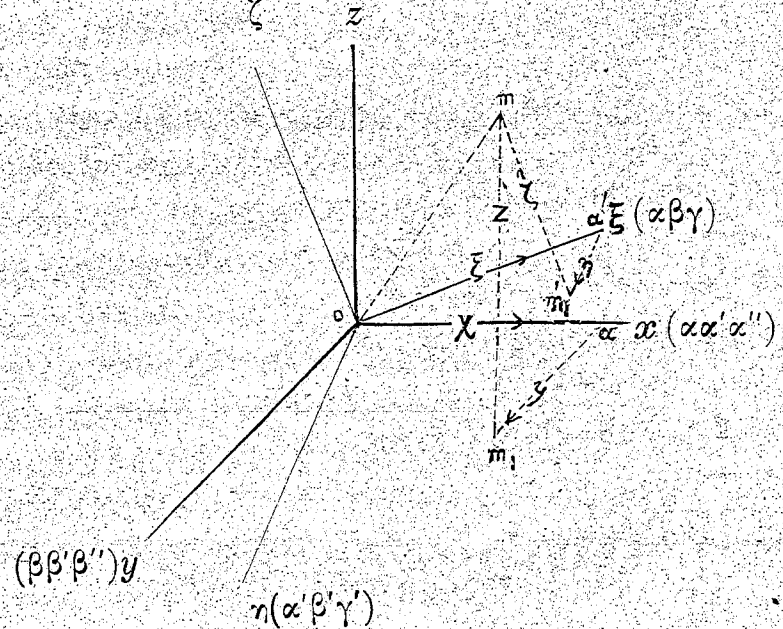
$$x = \rho \sin \lambda, \quad z = \rho \eta \mu \dots (3)$$

μετασχηματι-
σμός τῶν καρ-
τεσιανῶν συν-
τεταγμένων

Δοθεισῶν τῶν καρτεσιανῶν συντεταγμένων x, y, z τοῦ σημείου m ὡς πρὸς τοὺς ἄξονας ox, oy καὶ oz , ὀρίσαι τὰς καρτεσιανὰς συντεταγμένας ξ, η, ζ τοῦ αὐτοῦ σημείου ὡς πρὸς τοὺς ἄξονας $o\xi, o\eta, o\zeta$, ὧν τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα ὡς πρὸς τοὺς πρώτους εἶναι ἀμοιβαίως

$$\alpha \beta \gamma \quad \alpha' \beta' \gamma' \quad \alpha'' \beta'' \gamma''$$

ἐνῶ τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῶν ἄξόνων $o\xi, o\eta, o\zeta$ ὡς πρὸς τοὺς ox, oy, oz εἶναι $\alpha \alpha' \alpha'' \quad \beta \beta' \beta'' \quad \gamma \gamma' \gamma''$



Σχ. 3.

Προβάλλοντες τὰς τεθλασμένας γραμμὰς om, m_1, m , om', m_1, m καὶ τὴν συνισταμένην αὐτῶν om ἀμοιβαίως ἐπὶ τῶν ἄξόνων $o\xi, o\eta, o\zeta$ καὶ ox, oy, oz ἔχομεν

$$\begin{aligned} \xi &= \alpha x + \beta y + \gamma z & x &= \alpha \xi + \alpha' \eta + \alpha'' \zeta \\ \eta &= \alpha' x + \beta' y + \gamma' z \dots (4) & y &= \beta \xi + \beta' \eta + \beta'' \zeta \dots (5) \\ \zeta &= \alpha'' x + \beta'' y + \gamma'' z & z &= \gamma \xi + \gamma' \eta + \gamma'' \zeta \end{aligned}$$

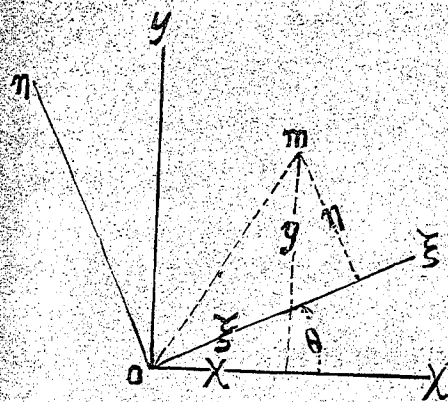
Ἐὰν ὑποθέσωμεν τοὺς ἄξονας $o\xi$ ἐν τῷ ἐπιπέδῳ xoy ἔχομεν

$$\alpha'' = \beta'' = 0 \quad \gamma = \gamma' = 0 \quad \gamma'' = 1$$

μετασχηματι-
σμός ἐν τῷ ἐ-
πιπέδῳ

καὶ αἱ ἄνω σχέσεις μετατρέπονται εἰς

$$\begin{aligned} \xi &= \alpha x + \beta y \\ \eta &= \alpha' x + \beta' y \\ \xi &= z \\ x &= \alpha \xi + \alpha' \eta \\ y &= \beta \xi + \beta' \eta \\ z &= \zeta \end{aligned}$$



Σχ. 4.

Ἐὰν δὲ καλέσωμεν θ τὴν γωνίαν τοῦ ἄξονος $o\xi$ μετὰ τοῦ ἄξονος ox ἔχομεν

$$\alpha = \sin \theta \quad \alpha' = \sin \theta \left(\frac{\pi}{2} + \theta \right) = -\eta \mu \theta$$

$$\beta = \sin \left(\frac{\pi}{2} - \theta \right) = \eta \mu \theta \quad \beta' = \sin \theta$$

καὶ δυνάμεθα νὰ γράψωμεν τὰς ἄνω σχέσεις, δι' ὧν ἐπιτυγχάνεται ὁ μετασχηματισμός τῶν συντεταγμένων ἐν τῷ ἐπιπέδῳ, ὡς ἐξῆς

$$\begin{aligned} \xi &= x \sin \theta + y \eta \mu \theta & x &= \xi \sin \theta - \eta \eta \mu \theta \\ \eta &= -x \eta \mu \theta + y \sin \theta & y &= \xi \eta \mu \theta + \eta \sin \theta \dots (7) \end{aligned} \quad (6)$$

Ἐχοντες ὑπ' ὄψιν τὴν προφανῆ ταυτότητα

$$\rho^2 = \xi^2 + \eta^2 + \zeta^2 = x^2 + y^2 + z^2$$

σχέσεις συν-
δέουσαι τὰ ἰ-
θύνοντα συνη-
μίτονα

ποριζόμεθα ἐκ τῶν ἄνω σχέσεων (4 καὶ 5) τὰς ταυτότητας

$$\begin{aligned} \xi^2 + \eta^2 + \zeta^2 &= (\alpha \xi + \alpha' \eta + \alpha'' \zeta)^2 + (\beta \xi + \beta' \eta + \beta'' \zeta)^2 + (\gamma \xi + \gamma' \eta + \gamma'' \zeta)^2 \\ x^2 + y^2 + z^2 &= (\alpha x + \beta y + \gamma z)^2 + (\alpha' x + \beta' y + \gamma' z)^2 + (\alpha'' x + \beta'' y + \gamma'' z)^2 \end{aligned}$$

ὧν ἡ πρώτη δίδει

$$\begin{aligned} \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 &= 1 & \alpha \alpha' + \beta \beta' + \gamma \gamma' &= 0 \\ \alpha'^2 + \beta'^2 + \gamma'^2 &= 1 \dots (8) & \alpha' \alpha'' + \beta' \beta'' + \gamma' \gamma'' &= 0 \dots (9) \\ \alpha''^2 + \beta''^2 + \gamma''^2 &= 1 & \alpha'' \alpha + \beta'' \beta + \gamma'' \gamma &= 0 \end{aligned}$$

καὶ ἡ δευτέρα

$$\begin{aligned} \alpha^2 + \alpha'^2 + \alpha''^2 &= 1 & \alpha \beta + \alpha' \beta' + \alpha'' \beta'' &= 0 \\ \beta^2 + \beta'^2 + \beta''^2 &= 1 \dots (10) & \beta \gamma + \beta' \gamma' + \beta'' \gamma'' &= 0 \dots (11) \\ \gamma^2 + \gamma'^2 + \gamma''^2 &= 1 & \gamma \alpha + \gamma' \alpha' + \gamma'' \alpha'' &= 0 \end{aligned}$$

συντεταγμέναι καὶ σχέσεις τοῦ Euler. Ὡς ἐκ τῶν ἐξ τούτων σχέσεων τρία μόνον ἐκ τῶν ἐννέα συνημιτόνων δύνανται νὰ ληθῶσιν ἀθαιρέτως, καὶ συναρτήσῃ τούτων νὰ προσδιορισθῶσι τὰ λοιπὰ ἐξ ἢ γενικώτερον, δυνάμεθα νὰ προσδιορίσωμεν τὰ ἐννέα συνημίτονα συναρτήσῃ τριῶν οἰωνδήποτε μεταβλητῶν, καὶ ὡς τοιαύτως λαμβάνομεν

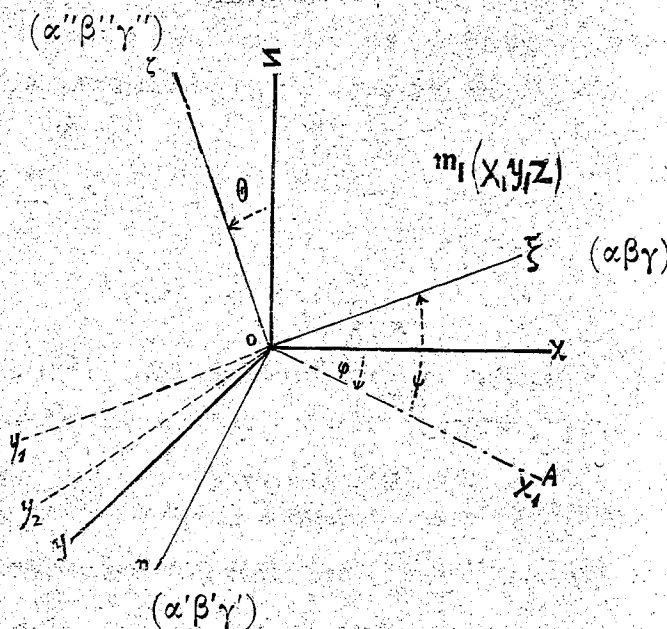
τὴν γωνίαν φ, τὴν ὁποίαν σχηματίζει ἡ τομὴ οΑ τῶν ἐπιπέδων xoy καὶ ξοη, μετὰ τοῦ ἄξονος οα

τὴν γωνίαν ψ τοῦ ἄξονος οξ μετὰ τῆς εὐθείας οΑ, καὶ

τὴν γωνίαν θ τῶν ἄξόνων οz καὶ οξ. —

τὰς συντεταγμένας φ, ψ καὶ θ καλοῦσιν συντεταγμένας τοῦ Euler.

Ἴνα μεταβῶμεν ἐκ τοῦ συστήματος οα, ογ οz εἰς τὸ σύστημα οξ, οη, οξ στρέφομεν πρῶτον τοὺς ἄξονας οα καὶ ογ ἐν τῷ ἐπιπέδῳ xoy κατὰ γωνίαν φ· τότε αἱ συντεταγμέναι x_1, y_1, z_1 σημείου τινὸς m ὡς πρὸς τοὺς νέους ἄξονας συνδέονται πρὸς τὰς συντεταγμένας τοῦ αὐτοῦ σημείου ὡς πρὸς τοὺς παλαιούς ἄξονας οα, ογ καὶ οz διὰ τῶν σχέσεων (7)



Σχ. 5.

$$\begin{aligned} x &= x_1 \sin \phi - y_1 \eta \mu \phi \\ y &= x_1 \eta \mu \phi + y_1 \sin \phi \\ z &= z_1 \end{aligned}$$

οἱ τρεῖς ἄξονες οy₁, οz καὶ οξ εἶναι ἤδη κάθετοι ἐπὶ τῆς εὐθείας οΑ, ὥστε ἐὰν στρέψωμεν τοὺς ἄξονας οz καὶ οy₁ ἐν τῷ ἐπιπέδῳ zοξ κατὰ γωνίαν θ, οz θὰ πέσῃ ἐπὶ τοῦ οξ καὶ οy₁ θὰ λάβῃ τὴν θέσιν οy₂ καὶ ἔχομεν (7)

$$\begin{aligned} x_1 &= x_2 \\ y_1 &= y_2 \sin \theta - z_2 \eta \mu \theta \\ z_1 &= y_2 \eta \mu \theta + z_2 \sin \theta \end{aligned}$$

ἀλλ' ὁ ἄξων οy₂ ὢν κάθετος ἐπὶ τοῦ οξ κεῖται ἐν τῷ ἐπιπέδῳ ξοη,

ὥστε ἐὰν στρέψωμεν τοὺς ἄξονας οy₂ καὶ οα₁ κατὰ γωνίαν ψ θὰ πέσωσιν οὔτοι ἐπὶ τῶν ἄξόνων οη καὶ οξ· ἔχομεν δὲ (7)

$$\begin{aligned} x_2 &= \xi \sin \psi - \eta \eta \mu \psi \\ y_2 &= \xi \eta \mu \psi + \eta \sin \psi \\ z_2 &= \zeta \end{aligned}$$

ἐὰν ἤδη ἀπαλείψωμεν x_1, y_1, z_1 , καὶ x_2, y_2, z_2 ἔχομεν

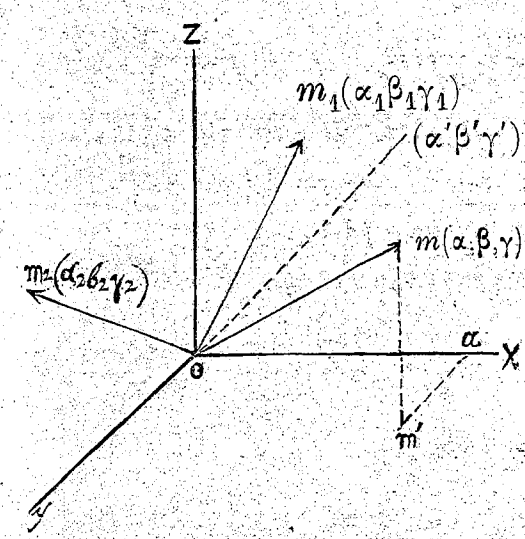
$$\begin{aligned} x &= \xi [\sin \phi \sin \psi - \eta \mu \phi \eta \mu \psi \sin \theta] + \eta [-\eta \mu \psi \sin \phi - \sin \psi \eta \mu \phi \sin \theta] + \zeta \eta \mu \theta \eta \mu \phi \\ y &= \xi [\eta \mu \phi \sin \psi + \sin \phi \eta \mu \psi \sin \theta] + \eta [-\eta \mu \psi \eta \mu \phi + \sin \psi \sin \phi \sin \theta] - \zeta \eta \mu \theta \sin \phi \\ z &= \xi \eta \mu \psi \eta \mu \theta + \eta \sin \psi \eta \mu \theta + \zeta \sin \theta \end{aligned} \quad (12)$$

ἀνατρέχοντες ἤδη εἰς τὰς προηγουμένας σχέσεις [5] πορίζομεθα

$$\begin{aligned} \alpha &= \sin \phi \sin \psi - \eta \mu \phi \eta \mu \psi \sin \theta \\ \beta &= \eta \mu \phi \sin \psi + \eta \mu \psi \sin \phi \sin \theta \\ \gamma &= \eta \mu \psi \eta \mu \theta \\ \alpha' &= -\sin \phi \eta \mu \psi - \eta \mu \phi \sin \psi \sin \theta \dots \dots \dots (13) \\ \beta' &= -\eta \mu \phi \eta \mu \psi + \sin \phi \sin \psi \sin \theta \\ \gamma' &= \sin \psi \eta \mu \theta \\ \alpha'' &= \eta \mu \phi \eta \mu \theta \\ \beta'' &= -\sin \phi \eta \mu \theta \\ \gamma'' &= \sin \theta \end{aligned}$$

ἐκ τούτων δὲ πορίζομεθα εὐκόλως τὰς σχέσεις

$$\begin{aligned} \alpha &= \beta' \gamma'' - \gamma' \beta'' & \alpha' &= \beta'' \gamma - \gamma'' \beta & \alpha'' &= \beta \gamma' - \gamma \beta' \\ \beta &= \gamma' \alpha'' - \alpha' \gamma'' & \beta' &= \gamma'' \alpha - \alpha'' \gamma & \beta'' &= \gamma \alpha' - \alpha \gamma' \\ \gamma &= \alpha' \beta'' - \beta' \alpha'' & \gamma' &= \alpha'' \beta - \beta'' \alpha & \gamma'' &= \alpha \beta' - \beta \alpha' \end{aligned} \quad (14)$$



Σχ. 6.

Ἐστώσαν om καὶ om₁, δύο γωνία V δύο εὐθύγραμμα τμήματα καὶ (α, β, γ) (α₁, β₁, γ₁) τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῶν προβαλλόντες τὴν τεθλασμένην γραμμὴν oam'm καὶ τὴν συνισταμένην αὐτῆς om ἐπὶ τῆς om₁, ἔχομεν

$$\begin{aligned} x \alpha_1 + y \beta_1 + z \gamma_1 &= om \sin V \\ \text{καὶ ἐκ τῶν σχέσεων (1)} \\ om \alpha \alpha_1 + om \beta \beta_1 + om \gamma \gamma_1 &= om \sin V \\ \eta \sin V &= \alpha \alpha_1 + \beta \beta_1 + \gamma \gamma_1 \dots (15) \end{aligned}$$

ἐκ τούτου ἐξάγομεν

$$\eta\mu^2 V = 1 - \sigma\upsilon\nu^2 V = (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2)(\alpha_1^2 + \beta_1^2 + \gamma_1^2) - (\alpha\alpha_1 + \beta\beta_1 + \gamma\gamma_1)^2 \quad (16)$$

$$= (\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1)^2 + (\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1)^2 + (\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1)^2$$

Έάν τὰ δύο τμήματα εἶναι κάθετα ἀλλήλοις ἔχομεν

$$\sigma\upsilon\nu V = \alpha\alpha_1 + \beta\beta_1 + \gamma\gamma_1 = 0 \dots \dots \dots (17)$$

ὅπερ μᾶς ἦτο ἤδη γνωστὸν [9 καὶ 11].

Έάν τὰ δύο τμήματα εἶναι παράλληλα

$$\eta\mu^2 V = (\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1)^2 + (\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1)^2 + (\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1)^2 = 0 \quad (18)$$

$$\eta \quad \alpha\beta_1 - \beta\alpha_1 = 0 \quad \beta\gamma_1 - \gamma\beta_1 = 0 \quad \gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1 = 0$$

$$\eta \quad (18\delta\iota\varsigma) \quad \frac{\alpha}{\alpha_1} = \frac{\beta}{\beta_1} = \frac{\gamma}{\gamma_1}$$

Έάν καλέσωμεν $\alpha_2, \beta_2, \gamma_2$ τὰ συνημίτονα τοῦ τμήματος om_2 [σχ. 6] καθέτου ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου mom_1 ἔχομεν

$$\alpha\alpha_2 + \beta\beta_2 + \gamma\gamma_2 = 0$$

$$\alpha_1\alpha_2 + \beta_1\beta_2 + \gamma_1\gamma_2 = 0$$

$$\alpha_2^2 + \beta_2^2 + \gamma_2^2 = 1$$

ὑποθέτοντες $\begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \alpha_1 & \beta_1 \end{vmatrix} \geq 0$ ἐξάγομεν ἐκ τῶν δύο πρώτων ἐξισώσεων

$$\alpha_2 = \gamma_2 \frac{\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1}{\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1} \quad \beta_2 = \gamma_2 \frac{\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1}{\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1}$$

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ τρίτῃ εὐρίσκομεν

$$\gamma_2^2 = \frac{(\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1)^2}{\eta\mu^2 V}$$

ὥστε

$$\alpha_2 = \frac{\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1}{\eta\mu V} \quad \beta_2 = \frac{\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1}{\eta\mu V} \quad \gamma_2 = \frac{\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1}{\eta\mu V} \quad (19)$$

καὶ ἐάν τὰ δύο τμήματα om καὶ om_1 κείνται καθέτως ἔχομεν

$$\alpha_2 = \beta\gamma_1 - \gamma\beta_1 \quad \beta_2 = \gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1 \quad \gamma_2 = \alpha\beta_1 - \beta\alpha_1 \quad (19\delta\iota\varsigma)$$

σχέσεις, ἃς εὐρομεν ἤδη καὶ προηγουμένως (14).

Τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα α', β', γ' τῆς διχοτομοῦσης τὴν γωνίαν mom_1 εὐρίσκομεν ὡς ἐξῆς.
ἔχομεν

$$\alpha\alpha' + \beta\beta' + \gamma\gamma' = \sigma\upsilon\nu \frac{V}{2}$$

$$\alpha_1\alpha' + \beta_1\beta' + \gamma_1\gamma' = \sigma\upsilon\nu \frac{V}{2}$$

ἀφαιροῦντες

$$\begin{aligned} (\alpha - \alpha_1)\alpha' + (\beta - \beta_1)\beta' + (\gamma - \gamma_1)\gamma' &= 0 \\ \alpha_2\alpha' + \beta_2\beta' + \gamma_2\gamma' &= 0 \\ \alpha'^2 + \beta'^2 + \gamma'^2 &= 0 \end{aligned}$$

ἐκ τῶν δύο πρώτων ἐξάγομεν

$$\alpha' = \gamma' \frac{(\gamma - \gamma_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\gamma_2}{(\alpha - \alpha_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2} \quad \beta' = \gamma' \frac{(\alpha - \alpha_1)\gamma_2 - (\gamma - \gamma_1)\alpha_2}{(\alpha - \alpha_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2}$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ τρίτῃ εὐρίσκομεν

$$\gamma'^2 [(\gamma - \gamma_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2]^2 + [(\alpha - \alpha_1)\gamma_2 - (\gamma - \gamma_1)\alpha_2]^2 + [(\alpha - \alpha_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2]^2 = [(\alpha - \alpha_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2]^2$$

$$\gamma'^2 (\alpha_2^2 + \beta_2^2 + \gamma_2^2) [(\alpha - \alpha_1)^2 + (\beta - \beta_1)^2 + (\gamma - \gamma_1)^2] = [(\alpha - \alpha_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2]^2$$

$$\eta \quad \gamma'^2 (2 - 2\sigma\upsilon\nu V) = [(\alpha - \alpha_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2]^2$$

ἀλλ' ἔχομεν (19)

$$\beta_2 = \frac{\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1}{\eta\mu V} \quad \alpha_2 = \frac{\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1}{\eta\mu V}$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες εἰς τὸ δεῦτερον μέλος

$$\begin{aligned} \eta\mu V [(\alpha - \alpha_1)\beta_2 - (\beta - \beta_1)\alpha_2] &= [(\alpha - \alpha_1)(\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1) - (\beta - \beta_1)(\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1)] \\ &= (\gamma + \gamma_1)(\alpha\alpha_1 + \beta\beta_1) - \gamma(\alpha_1^2 + \beta_1^2) - \gamma_1(\alpha^2 + \beta^2) = (\gamma + \gamma_1)[\sigma\upsilon\nu V - 1] \end{aligned}$$

ὥστε

$$2\gamma'^2 (1 - \sigma\upsilon\nu V) = (\gamma + \gamma_1)^2 \frac{(\sigma\upsilon\nu V - 1)^2}{\eta\mu^2 V} \quad \eta \quad \gamma'^2 = \frac{(\gamma + \gamma_1)^2}{4\sigma\upsilon\nu^2 \frac{V}{2}}$$

$$\alpha' = \frac{\alpha + \alpha_1}{2\sigma\upsilon\nu \frac{V}{2}} \quad \beta' = \frac{\beta + \beta_1}{2\sigma\upsilon\nu \frac{V}{2}} \quad \gamma' = \frac{\gamma + \gamma_1}{2\sigma\upsilon\nu \frac{V}{2}} \dots \dots (20)$$

τὴν δευτέραν διχοτομοῦσαν ὀρίζουσι τὰ συνημίτονα

$$\alpha'' = \frac{\alpha - \alpha_1}{2\eta\mu \frac{V}{2}} \quad \beta'' = \frac{\beta - \beta_1}{2\eta\mu \frac{V}{2}} \quad \gamma'' = \frac{\gamma - \gamma_1}{2\eta\mu \frac{V}{2}} \dots \dots (20\delta\iota\varsigma)$$

§ 3. Ἐπιφάνεια.

Έάν αἱ καρτεσιανὰ συντεταγμέναι x, y, z τοῦ σημείου m πληρῶσι τὴν σχέσιν

$$f(x, y, z) = 0$$

τὸ σημεῖον εὐρίσκεται ἐπὶ ἐπιφανείας ὀριζομένης διὰ τῆς ἄνω σχέσεως τὴν ὁποίαν καλοῦμεν ἐξίσωσιν τῆς ἐπιφανείας.

Ἐστω ξ η ζ ὠρισμένον σημεῖον τῆς ἐπιφανείας ταύτης, πληροῦν δηλαδὴ τὴν σχέσιν

$$f(\xi, \eta, \zeta) = 0$$

τὴν ἄνω ἐξίσωσιν τῆς ἐπιφανείας δυνάμεθα νὰ γράψωμεν καὶ ὡς ἐξῆς

$$f(x, y, z) = f(\xi + x - \xi, \eta + y - \eta, \zeta + z - \zeta) = 0$$

καὶ ἀναπτύσσοντες τὸ πρῶτον μέλος κατὰ τὴν σχέσιν τοῦ Taylor

$$f = f(\xi, \eta, \zeta) + (x - \xi) \frac{\partial f}{\partial \xi} + (y - \eta) \frac{\partial f}{\partial \eta} + (z - \zeta) \frac{\partial f}{\partial \zeta} + R = 0$$

ἐνθα R εἶναι τοῦ δευτέρου βαθμοῦ ὡς πρὸς τὰ διώνυμα (x - ξ)....

Ἐὰν υποθέσωμεν τὴν διαφορὰν ταύτην ἀρκούντως μικρὰν ὥστε νὰ παραλείψωμεν τὸ R βλέπομεν, ὅτι, ἡ ἐπιφάνεια f περὶ τὸ σημεῖον ξ, η, ζ συμπίπτει μετὰ τῆς πρωτοβαθμίου ἐπιφανείας

$$(x - \xi) \frac{\partial f}{\partial \xi} + (y - \eta) \frac{\partial f}{\partial \eta} + (z - \zeta) \frac{\partial f}{\partial \zeta} = 0 \dots \dots \dots (1)$$

ἡτις παριστᾷ ἐπίπεδον ἐφαπτόμενον τῆς ἐπιφανείας f παρὰ τῷ σημείῳ ξ, η, ζ. —

Ἐπίπεδον.

Τὰ ἐπαληθεύοντα τὴν σχέσιν

$$tx + uy + vz + 1 = 0 \dots \dots \dots (1^{δς})$$

σημεῖα κεῖνται ἐπὶ ἐπιπέδου, ὃπερ τέμνει τὸν ἄξονα ox εἰς ἀπόστα-

σιν a ἀπὸ τοῦ 0 ἴσην μὲν $-\frac{1}{t}$

τὸν oy εἰς ἀπόστασιν $b = -\frac{1}{u}$

τὸν oz εἰς ἀπόστασιν $c = -\frac{1}{v}$

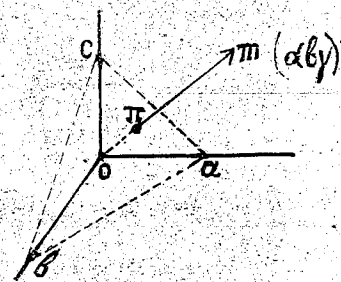
καὶ τὴν ἄνω σχέσιν δυνάμεθα νὰ γράψωμεν οὕτω

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1 \dots \dots \dots (2)$$

ἐὰν ἐκ τοῦ σημείου ο φέρωμεν τὴν om κάθετον ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου a b c, om εἶναι κάθετος ἐπὶ τῆς πα καὶ ἔχομεν

$$oa = a = \frac{op}{\alpha} = \frac{p}{\alpha} \quad b = \frac{p}{\beta} \quad c = \frac{p}{\gamma}$$

ἐξισώσεις τοῦ ἐπιπέδου



Σχ. 7.

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (2) εὐρίσκομεν

$$ax + y\beta + z\gamma = p \dots \dots \dots (3)$$

ἐνθα (αβγ) εἶναι τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τοῦ τμήματος om ἢ τὰ συνημίτονα τῶν γωνιῶν τὰς ὁποίας σχηματίζει τὸ ἐπίπεδον abc μετὰ τῶν ἐπιπέδων yoz, zox, xoy,

Ἐστωσαν x₀y₀z₀ αἱ συντεταγμέναι τοῦ σημείου π: εἰς τὴν σχέσιν (3) δυνάμεθα νὰ δώσωμεν τὴν μορφήν

$$(3^{δς}) \quad (x - x_0)\alpha + (y - y_0)\beta + (z - z_0)\gamma = 0$$

Ἐὰν δὲ λάβωμεν ὑπ' ὄψιν τὰς σχέσεις (19) βλέπομεν ὅτι τὸ διὰ τῶν τμημάτων (αβγ) (α₁β₁γ₁) καὶ τοῦ σημείου (x₀y₀z₀) διερχόμενον ἐπίπεδον εἶναι

$$(x - x_0)[\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1] + (y - y_0)[\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1] + (z - z_0)[\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1] = 0 \dots (4)$$

Αἱ σχέσεις (1δς) καὶ (3) παριστῶσι τὸ αὐτὸ ἐπίπεδον ὥστε

$$\frac{\alpha}{t} = \frac{\beta}{u} = \frac{\gamma}{v} = \frac{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2}}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}} = \frac{1}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}}$$

ὅθεν

$$\alpha = \frac{t}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}} \quad \beta = \frac{u}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}} \quad \gamma = \frac{v}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}} (5)$$

Ἐστω καὶ ἕτερον ἐπίπεδον τὸ

$$t_1x + u_1y + v_1z + 1 = 0$$

τὰ συνημίτονα τῆς ἀπὸ τοῦ σημείου 0 καθέτου om' ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου τούτου εἶναι

$$\alpha_1 = \frac{t_1}{\sqrt{t_1^2 + u_1^2 + v_1^2}} \quad \beta_1 = \frac{u_1}{\sqrt{t_1^2 + u_1^2 + v_1^2}} \quad \gamma_1 = \frac{v_1}{\sqrt{t_1^2 + u_1^2 + v_1^2}}$$

τὸ συνημίτονον τῆς γωνίας mom' = V ἡτις εἶναι καὶ ἡ γωνία τῶν γωνία δύο ἐπιπέδων εἶναι

$$\text{συν} V = \alpha\alpha_1 + \beta\beta_1 + \gamma\gamma_1 = \frac{tt_1 + uu_1 + vv_1}{\sqrt{(t^2 + u^2 + v^2)(t_1^2 + u_1^2 + v_1^2)}} (6)$$

Ἐὰν τὰ δύο ἐπίπεδα εἶναι κάθετα ἔχομεν

$$tt_1 + uu_1 + vv_1 = 0 \dots \dots \dots (7)$$

ἐὰν εἶναι παράλληλα ἔχομεν

$$(t^2 + u^2 + v^2)(t_1^2 + u_1^2 + v_1^2) - (tt_1 + uu_1 + vv_1)^2 = 0$$

$$\text{ἢ} \quad \frac{t}{t_1} = \frac{u}{u_1} = \frac{v}{v_1} \dots \dots \dots (8)$$

ἐπίπεδον ὀριζομένην ὑπὸ σημείου καὶ 2 τμημάτων

ἰθύνοντα συνημίτονα τοῦ ἐπιπέδου

απόστασις ση- Η απόστασις του σημείου ο από του επιπέδου abc ούσα ρ εκ των
μείου από επι- σχέσεων (1δς) και (3) πορίζομεθα
πέδου

$$-ρ = \frac{\alpha}{t} = \frac{\beta}{u} = \frac{\gamma}{v} = \frac{1}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}}$$
$$\delta\theta\epsilon\nu \quad \rho = \frac{-1}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}} \dots \dots \dots (9)$$

η απόστασις του σημείου x₁y₁z₁ από του επιπέδου (t,u,v) εύρισκεται
δια του αυτού τρόπου εάν λάβωμεν το σημείον τουτο ως αρχήν των
συντεταγμένων

$$\rho_1 = - \frac{tx_1 + uy_1 + vz_1 + 1}{\sqrt{t^2 + u^2 + v^2}} \dots \dots \dots (9δς)$$

η έχοντες υπ' όψιν τας σχέσεις (5) και (9)

$$\pm \rho_1 = x_1\alpha + y_1\beta + z_1\gamma - p$$

§ 4. Εύθεια γραμμή.

έξισώσεις τής
εύθειας

Αί δύο όμοιυ σχέσεις

$$tx + uy + vz + 1 = 0 \dots (1)$$
$$t_1x + u_1y + v_1z + 1 = 0 \dots (1)$$

$$x = rz + \rho \dots \dots \dots (2)$$
$$y = sz + \sigma \dots \dots \dots (2)$$

παριστῶσιν εύθειαν γραμμήν, τής όποιας τας έξισώσεις δυνάμεθα να
γράψωμεν και ούτω

$$z = \frac{x - \rho}{r} = \frac{y - \sigma}{s}$$

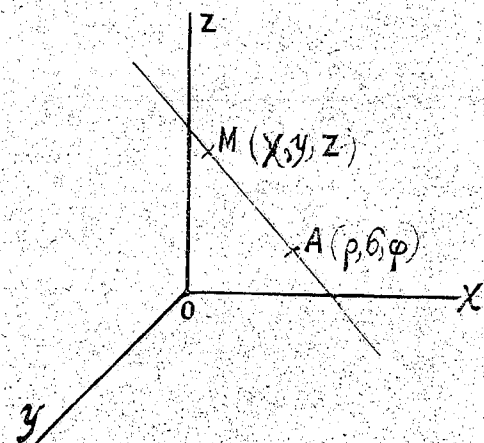
η επί το συμμετρικώτερον

$$\frac{x - \rho}{r} = \frac{y - \sigma}{s} = \frac{z - \phi}{f} \dots \dots \dots (3)$$

ρ,σ,φ είναι προφανῶς αί συντεταγ-
μέναί σημείου τινός Α τής εύθειας.

Η δια των σημείων (x₁y₁z₁) και
(x₂y₂z₂) διερχομένη εύθεια είναι:

$$\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{y - y_1}{y_2 - y_1} = \frac{z - z_1}{z_2 - z_1}$$



Σχ. 8.

Έστωσαν α β γ τὰ μετὰ των
άξόνων συνημίτονα τής εύθειας (3)

έχομεν

$$x - \rho = AM\alpha \quad y - \sigma = AM\beta \quad z - \phi = AM\gamma$$

ιθύνοντα
συνημίτονα

και αντικαθιστώντες εις τας σχέσεις (3)

$$\delta\theta\epsilon\nu \quad \frac{\alpha}{r} = \frac{\beta}{s} = \frac{\gamma}{f} = \frac{1}{\sqrt{r^2 + s^2 + f^2}}$$

$$\alpha = \frac{r}{\sqrt{r^2 + s^2 + f^2}} \quad \beta = \frac{s}{\sqrt{r^2 + s^2 + f^2}} \quad \gamma = \frac{f}{\sqrt{r^2 + s^2 + f^2}} (4)$$

Η γωνία V δυο εύθειων r, s, f και r₁ s₁ f₁ προσδιορίζεται δια τής γωνία δυο
εύθειων

$$\sigma\upsilon\nu V = \frac{rr_1 + ss_1 + ff_1}{\sqrt{(r^2 + s^2 + f^2)(r_1^2 + s_1^2 + f_1^2)}} \dots \dots \dots (5)$$

Εάν αι εύθειαι είναι κάθετοι έχομεν

$$rr_1 + ss_1 + ff_1 = 0 \dots \dots \dots (6)$$

Εάν αι εύθειαι είναι παραλληλοι έχομεν

$$\frac{r}{r_1} = \frac{s}{s_1} = \frac{f}{f_1} \dots \dots \dots (7)$$

Η βραχυτάτη απόστασις των εύθειων

$$\text{είναι} \quad (x_1 y_1 z_1) (x_2 y_2 z_2) \text{ και } (x_1 - x_2)\lambda + (y_1 - y_2)\mu + (z_1 - z_2)\nu \dots \dots \dots (8)$$

$$\text{ένθα} \quad \lambda = \beta_1\gamma_2 - \gamma_1\beta_2 \quad \mu = \gamma_1\alpha_2 - \alpha_1\gamma_2 \quad \nu = \alpha_1\beta_2 - \beta_1\alpha_2$$

Η απόστασις του σημείου x₀y₀z₀ από τής εύθειας

$$\frac{x - \rho}{r} = \frac{y - \sigma}{s} = \frac{z - \phi}{f}$$

είναι

$$\delta^2 = \frac{U^2 + V^2 + W^2}{r^2 + s^2 + f^2} \dots \dots \dots (9)$$

ένθα

$$U = r(y_0 - \sigma) - s(x_0 - \rho)$$

$$V = s(z_0 - \phi) - f(y_0 - \sigma)$$

$$W = f(x_0 - \rho) - r(z_0 - \phi)$$

Δια τήν αρχήν των συντεταγμένων ίδια έχομεν

$$x_0 = y_0 = z_0 = 0$$

Εάν δε και η εύθεια κείται εν τῷ επιπέδῳ xz έχομεν

$$s = 0 \quad \sigma = 0$$

και

$$\delta = \frac{f\rho - r\phi}{r^2 + f^2} \dots \dots \dots (9δς)$$

Γωνία V τής εύθειας

$$O\mu \equiv \frac{x - \rho}{r} = \frac{y - \sigma}{s} = \frac{z - \phi}{f}$$

βραχυτάτη ά-
πόστασις δυο
εύθειων

απόστασις ση-
μείου από ευ-
θείας

γωνία εύθειας
και επιπέδου

μετά τοῦ ἐπιπέδου

$$P \equiv tx + uy + vz + 1 = 0$$

ἔστωσαν

$$\alpha = \frac{r}{\pm \sqrt{r^2 + s^2 + f^2}} \quad \beta = \frac{s}{\pm \sqrt{r^2 + s^2 + f^2}} \quad \gamma = \frac{f}{\pm \sqrt{r^2 + s^2 + f^2}}$$

τὰ συνημίτονα τῆς εὐθείας om.

τὰ συνημίτονα τῆς εὐθείας on

εἶναι (§ 3. 5)

$$\alpha' = \frac{t}{\pm \sqrt{t^2 + u^2 + v^2}}$$

$$\beta' = \frac{u}{\pm \sqrt{t^2 + u^2 + v^2}}$$

$$\gamma' = \frac{v}{\pm \sqrt{t^2 + u^2 + v^2}}$$

ἔχομεν λοιπὸν [§ 2. 15]

$$\text{συν} V' = \eta \mu V = \frac{tr + us + vf}{\sqrt{(t^2 + u^2 + v^2)(r^2 + s^2 + f^2)}} \dots (10)$$

$$\text{καὶ} \quad \text{συν}^2 V = 1 - \eta \mu^2 V = \frac{(ts - ur)^2 + (uf - vs)^2 + (vr - tf)^2}{(t^2 + u^2 + v^2)(r^2 + s^2 + f^2)} \dots (11)$$

Ἐὰν ἡ εὐθεῖα εἶναι παράλληλος τῷ ἐπιπέδῳ ἔχομεν

$$tr + us + vf = 0 \dots \dots \dots (12)$$

Ἐὰν ἡ εὐθεῖα εἶναι κάθετος τῷ ἐπιπέδῳ, ἔχομεν

$$\frac{t}{r} = \frac{u}{s} = \frac{v}{f} \dots \dots \dots (13)$$

ἡ δὲ ἐξίσωσις τῆς καθέτου παρὰ τῷ σημείῳ 0 (x₀y₀z₀) εἶναι

$$\frac{x - x_0}{t} = \frac{y - y_0}{u} = \frac{z - z_0}{v} \dots \dots \dots (14)$$

§ 5. Στρεβλαὶ γραμμαί.

Τὸ σημεῖον $x = f(t) \quad y = \varphi(t) \quad z = \psi(t)$

διαγράφει ἐν τῷ διαστήματι τὴν γραμμὴν 1—2—3—4...

Ἐὰν καλέσωμεν x, y, z τὰς συντεταγμένας τοῦ σημείου 1 τὸ τόξον 1—2=ds προσδιορίζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$(ds)^2 = (dx)^2 + (dy)^2 + (dz)^2 \dots \dots \dots (1)$$

διαφορικὸν τοῦ τόξου

καὶ ἐν σφαιρικαῖς συντεταγμέναις (§ 2.2)

$$(ds)^2 = (dr)^2 + r^2(d\lambda)^2 + r^2 \text{συν}^2 \lambda (d\mu)^2 \dots \dots \dots (2)$$

Τὰ συνημίτονα α, β, γ τοῦ τόξου ds μετὰ τῶν ἀξόνων ox, oy, oz προσδιορίζονται διὰ τῶν σχέσεων

$$\alpha = \frac{dx}{ds} = \frac{dx}{\sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}}$$

$$\beta = \frac{dy}{\sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}} \dots \dots \dots (3)$$

$$\gamma = \frac{dz}{\sqrt{dx^2 + dy^2 + dz^2}}$$



Αἱ ἐξισώσεις τῆς ἐφαπτομένης τῆς καμπύλης ἐξισώσεις τῆς ἐφαπτομένης παρὰ τῷ σημείῳ x, y, z εἶναι λοιπὸν

$$\frac{X-x}{dx} = \frac{Y-y}{dy} = \frac{Z-z}{dz} \dots \dots \dots (4)$$

Τὸ κάθετον ταύτῃ ἐπίπεδον εἶναι

$$(X-x)dx + (Y-y)dy + (Z-z)dz = 0 \dots \dots \dots (5)$$

Τὰ μετὰ τῶν ἀξόνων συνημίτονα τῆς ἀμέσως ἀκολουθοῦ ἐφαπτομένης 2—3 εἶναι

$$\alpha_1 = \frac{d(x+dx)}{\sqrt{[d(x+dx)]^2 + [d(y+dy)]^2 + [d(z+dz)]^2}}$$

$$\beta_1 = \frac{d(y+dy)}{\sqrt{[d(x+dx)]^2 + [d(y+dy)]^2 + [d(z+dz)]^2}}$$

$$\gamma_1 = \frac{d(z+dz)}{\sqrt{[d(x+dx)]^2 + [d(y+dy)]^2 + [d(z+dz)]^2}}$$

Τὴν γωνίαν dθ προσδιορίζομεν διὰ τῆς σχέσεως [§ 2. 16]

$$d\theta^2 = \eta \mu^2 \theta = (\alpha\beta_1 - \beta\alpha_1)^2 + (\beta\gamma_1 - \gamma\beta_1)^2 + (\gamma\alpha_1 - \alpha\gamma_1)^2 \dots (6)$$

ἐνθ_x

$$A = dyd^2z - dzd^2y \quad B = dzd^2x - dxd^2z \quad C = dxd^2y - dyd^2x$$

εὐκόλως δὲ ἐπαληθεύομεν καὶ τὰς σχέσεις

$$A dx + B dy + C dz = 0$$
$$A d^2x + B d^2y + C d^2z = 0 \dots \dots \dots (7)$$
$$dA dx + dB dy + dC dz = 0$$

γωνία dθ συνεπαφῆς

Τὸ ἄθροισμα $A^2 + B^2 + C^2 = D^2$ δύναμεθα νὰ μετασχηματίσωμεν ὡς ἐξῆς:

$$A^2 + B^2 + C^2 = [dx^2 + dy^2 + dz^2][(d^2x)^2 + (d^2y)^2 + (d^2z)^2] - [dx d^2x + dy d^2y + dz d^2z]^2 = ds^2[(d^2x)^2 + (d^2y)^2 + (d^2z)^2] - ds^2(d^2s)^2$$

ἢ τέλος

$$A^2 + B^2 + C^2 = ds^2[(d^2x)^2 + (d^2y)^2 + (d^2z)^2 - (d^2s)^2] \dots \dots \dots (8)$$

ἀλλὰ

$$dx = \frac{dx}{ds} ds \quad d^2x = \frac{d^2x}{ds^2} ds^2 + \frac{dx}{ds} d^2s$$

ὅθεν

$$(d^2x)^2 = \left(\frac{d^2x}{ds^2}\right)^2 ds^4 + \left(\frac{dx}{ds}\right)^2 (d^2s)^2 + 2 \frac{d^2x}{ds^2} \frac{dx}{ds} (ds^2) d^2s$$

ὥστε

$$(d^2x)^2 + (d^2y)^2 + (d^2z)^2 = ds^4 \left[\left(\frac{d^2x}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2y}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2z}{ds^2}\right)^2 \right] + (d^2s)^2 \left[\left(\frac{dx}{ds}\right)^2 + \left(\frac{dy}{ds}\right)^2 + \left(\frac{dz}{ds}\right)^2 \right] + 2(ds^2)d^2s \left[\frac{dx}{ds} \frac{d^2x}{ds^2} + \frac{dy}{ds} \frac{d^2y}{ds^2} + \frac{dz}{ds} \frac{d^2z}{ds^2} \right]$$

καὶ ἐπειδὴ

$$\left(\frac{dx}{ds}\right)^2 + \left(\frac{dy}{ds}\right)^2 + \left(\frac{dz}{ds}\right)^2 = 1$$

$$\frac{dx}{ds} \frac{d^2x}{ds^2} + \frac{dy}{ds} \frac{d^2y}{ds^2} + \frac{dz}{ds} \frac{d^2z}{ds^2} = 0$$

μένει

$$(d^2x)^2 + (d^2y)^2 + (d^2z)^2 = ds^4 \left[\left(\frac{d^2x}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2y}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2z}{ds^2}\right)^2 \right] + (d^2s)^2 (9)$$

ὥστε

$$A^2 + B^2 + C^2 = ds^6 \left[\left(\frac{d^2x}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2y}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2z}{ds^2}\right)^2 \right] \dots (10)$$

καὶ τότε ἡ γωνία $d\theta$ ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$d\theta^2 = ds^2 \left[\left(\frac{d^2x}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2y}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2z}{ds^2}\right)^2 \right] \dots \dots \dots (11)$$

καμπυλότης τῆς γραμμῆς
Καμπυλότητα τῆς γραμμῆς παρὰ τῷ σημείῳ x, y, z καλοῦμεν τὸν λόγον

$$\frac{d\theta}{ds} = \left[\left(\frac{d^2x}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2y}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2z}{ds^2}\right)^2 \right]^{\frac{1}{2}} \dots \dots \dots (12)$$

Ἄκτινα καμπυλότητος καλοῦμεν τὸ μετὰ τῆς πρωτεύουσας καθέτου ἄκτις συμπίπτον εὐθύγραμμον τμήμα, οὗτινος τὸ μῆκος εἶναι καμπυλότητος

$$R = \frac{ds}{d\theta} = \left[\left(\frac{d^2x}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2y}{ds^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2z}{ds^2}\right)^2 \right]^{-\frac{1}{2}} \dots \dots (13)$$

Ἐκ προηγουμένων σχέσεων (9. 11) πορίζομεθα ἐπίσης

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{ds^2} [(d^2x)^2 + (d^2y)^2 + (d^2z)^2 - (d^2s)^2]^{\frac{1}{2}} = \frac{(A^2 + B^2 + C^2)^{\frac{1}{2}}}{ds^3} \dots (14)$$

Ἐκ τῆς ἄνω σχέσεως (12) βλέπομεν ὅτι, αἱ προβολαὶ τοῦ ἀντιστροφου $\frac{1}{R}$ τῆς ἀκτίνος τῆς καμπυλότητος ἐπὶ τῶν ἀξόνων ox, oy, oz εἶναι ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς ἀκτίνος καμπυλότητος

$$\frac{d^2x}{ds^2} \quad \frac{d^2y}{ds^2} \quad \frac{d^2z}{ds^2}$$

Ἔχομεν λοιπὸν

$$\frac{1}{R} \text{συν}(R, x) = \frac{d^2x}{ds^2} \quad \frac{1}{R} \text{συν}(R, y) = \frac{d^2y}{ds^2} \quad \frac{1}{R} \text{συν}(R, z) = \frac{d^2z}{ds^2}$$

ἢ

$$\text{συν}(R, x) = R \frac{d^2x}{ds^2} \quad \text{συν}(R, y) = R \frac{d^2y}{ds^2} \quad \text{συν}(R, z) = R \frac{d^2z}{ds^2} \dots \dots (15)$$

Αἱ συντεταγμέναι τοῦ κέντρου τῆς καμπυλότητος εἶναι

κέντρον καμπυλότητος

$$X = x + R^2 \frac{d\left(\frac{dx}{ds}\right)}{ds} \quad Y = y + R^2 \frac{d\left(\frac{dy}{ds}\right)}{ds} \quad Z = z + R^2 \frac{d\left(\frac{dz}{ds}\right)}{ds} \dots (16)$$

Τὸ ὑπὸ δύο διαδοχικῶν ἐφαπτομένων 1—2 καὶ 2—3 ὀριζόμενον ἐπίπεδον καλοῦμεν ἐγγύτατον ἐπίπεδον (plan osculateur) τῆς τροχιάς ἐγγύτατον ἐπίπεδον παρὰ τῷ σημείῳ x, y, z ἢ ἐξίσωσις αὐτοῦ εἶναι (§ 3. 4)

$$A(X-x) + B(Y-y) + C(Z-z) = 0 \dots \dots \dots (17)$$

Τὸν διὰ τοῦ σημείου x, y, z διερχόμενον καὶ ἐν τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ ἐγγύτατος κύκλος κείμενον κύκλον ἀκτίνος R , οὗτινος τὸ κέντρον εὐρίσκεται ἐπὶ τῆς καθέτου, καλοῦμεν ἐγγύτατον τῆ καμπύλη κύκλον παρὰ τῷ σημείῳ τούτῳ.

Ἡ διὰ τοῦ σημείου x, y, z καθέτος τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ εἶναι

ἰθύνοντα συνημίτονα τοῦ ἐγγυτάτου ἐπιπέδου

$$\frac{X-x}{A} = \frac{Y-y}{B} = \frac{Z-z}{C} \dots \dots \dots (18)$$

τὰ συνημίτονα τῶν μετὰ τῶν ἀξόνων γωνιῶν αὐτῆς εἶναι

$$\lambda = \frac{A}{D} \quad \mu = \frac{B}{D} \quad \nu = \frac{C}{D} \dots \dots \dots (19)$$

ἢ συναρτήσῃ τῆς ἀκτίνος τῆς καμπυλότητος (14)

$$\frac{\lambda}{R} = \frac{A}{ds^3} \quad \frac{\mu}{R} = \frac{B}{ds^3} \quad \frac{\nu}{R} = \frac{C}{ds^3} \dots \dots \dots (20)$$

ἢ ὅπερ ταύτῳ

$$\frac{\lambda}{R} = \frac{\frac{dy}{ds} \frac{dz}{ds} - \frac{dz}{ds} \frac{dy}{ds}}{ds}$$
$$\frac{\mu}{R} = \frac{\frac{dz}{ds} \frac{dx}{ds} - \frac{dx}{ds} \frac{dz}{ds}}{ds} \dots \dots \dots (21)$$
$$\frac{\nu}{R} = \frac{\frac{dx}{ds} \frac{dy}{ds} - \frac{dy}{ds} \frac{dx}{ds}}{ds}$$

γωνία στρέψεως

Τῆν γωνίαν $d\phi$ δύο διαδοχικῶν ἐγγυτάτων ἐπιπέδων, ὧν τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα εἶναι

$$\text{καὶ} \quad \frac{\lambda}{\lambda + d\lambda} \quad \frac{\mu}{\mu + d\mu} \quad \frac{\nu}{\nu + d\nu}$$

εὐρίσκομεν διὰ τοῦ τύπου (§ 1.16)

$$\mu^2 d\phi = d\phi^2 = (\lambda^2 + \mu^2 + \nu^2)(d\lambda^2 + d\mu^2 + d\nu^2) - (\lambda d\lambda + \mu d\mu + \nu d\nu)^2 = d\lambda^2 + d\mu^2 + d\nu^2$$

ὅθεν

$$d\phi = [d\lambda^2 + d\mu^2 + d\nu^2]^{\frac{1}{2}} = \frac{Ad^3x + Bd^3y + Cd^3z}{D^2} ds \dots \dots (22)$$

στρέψις τῆς γραμμῆς

Ἡ στρέψις ἢ δευτέρα καμπυλότης $\tau = \frac{d\phi}{ds}$ ὁρίζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$\tau = \frac{d\phi}{ds} = \left| \left(\frac{d\lambda}{ds} \right)^2 + \left(\frac{d\mu}{ds} \right)^2 + \left(\frac{d\nu}{ds} \right)^2 \right|^{\frac{1}{2}} \dots \dots \dots (23)$$

καὶ ἐπειδὴ (§ 1.16)

$$\frac{d\lambda}{ds} = \mu \frac{d\nu}{ds} - \nu \frac{d\mu}{ds} \quad \frac{d\mu}{ds} = \dots \dots \frac{d\nu}{ds} = \dots \dots (24)$$

ἔχομεν

$$\tau = \left| \left(\mu \frac{d\nu}{ds} - \nu \frac{d\mu}{ds} \right)^2 + \left(\nu \frac{d\lambda}{ds} - \lambda \frac{d\nu}{ds} \right)^2 + \left(\lambda \frac{d\mu}{ds} - \mu \frac{d\lambda}{ds} \right)^2 \right|^{\frac{1}{2}} \dots (25)$$

§ 6. Ἐπίπεδοι γραμμαί.

Ἐάν τὸ ἐγγύτατον τῇ καμπύλῃ ἐπίπεδον παρὰ τοῖς διαφορικοῖς αὐ-
τῆς σημείοις εἶναι σταθερὸν, ἔχομεν (§ 5. 22) $d\phi = 0$ ἢ ἐξισώσεις τῆς γραμμῆς

$$Ad^3x + Bd^3y + Cd^3z = \begin{vmatrix} dx & dy & dz \\ d^2x & d^2y & d^2z \\ d^3x & d^3y & d^3z \end{vmatrix} = 0 \dots (1)$$

καὶ ἡ καμπύλη εἶναι ἐπίπεδος· ὁρίζεται δὲ ἐν τῷ ἐπιπέδῳ τῆς διὰ δύο μόνον σχέσεων

$$x = f(t) \quad y = \phi(t)$$

ὁδηγούμενοι ἐκ τῶν προηγουμένων βλέπομεν, ὅτι ἔχομεν καὶ ἐν-
ταῦθα τὸ διαφορικὸν τοῦ τόξου

$$(ds)^2 = (dx)^2 + (dy)^2 \dots \dots \dots (2)$$

διαφορικὸν τοῦ τόξου

καὶ ἐν πολικαῖς συντεταγμέναις

$$ds^2 = (d\rho)^2 + \rho^2(d\lambda)^2 \dots \dots \dots (3)$$

τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς ἐφαπτομένης εἶναι

ἐφαπτομένη

$$\alpha = \frac{dx}{ds} \quad \beta = \frac{dy}{ds} \dots \dots \dots (4)$$

καὶ ἡ ἐξίσωσις αὐτῆς

$$\frac{X-x}{dx} = \frac{Y-y}{dy} \dots \dots \dots (5)$$

ἡ γωνία β τῆς πολικῆς ἀκτίνος μετὰ τῆς ἐφαπτομένης ὁρίζεται διὰ
τῆς σχέσεως

γωνία μετὰ τῆς πολικῆς ἀκτίνος

$$\epsilon\phi\beta = \frac{\rho d\lambda}{d\rho} \dots \dots \dots (6)$$
$$\text{συν}\beta = \frac{d\rho}{ds} \quad \text{ἡμ}\beta = \frac{\rho}{s}$$

Ἐστω ρ ἡ ἀπόστασις τοῦ πόλου O ἀπὸ τῆς ἐφαπτομένης· ἔχομεν

ἀπόστασις τοῦ πόλου ἀπὸ τῆς ἐφαπτομένης

$$\rho = r \text{ἡμ}\beta$$

ἢ θέτοντες

$$u = \frac{1}{\rho} \quad \text{καὶ ὑψοῦντες εἰς τὸ τετράγωνον}$$

$$\rho^2 u^2 = \text{ἡμ}^2\beta$$

ἐκ τῆς ἄνω δὲ σχέσεως (6)

$$\epsilon\phi\beta = \frac{\rho}{\left(\frac{d\rho}{d\lambda}\right)} = - \frac{u}{\left(\frac{du}{d\lambda}\right)}$$

ποριζόμεθα $\eta\mu^2\beta = \frac{\epsilon\phi^2\beta}{1 + \epsilon\phi^2\beta} = \frac{u^2}{u^2 + \left(\frac{du}{d\lambda}\right)^2}$

και αντικαθιστώντες $p^2u^2 = \frac{u^2}{u^2 + \left(\frac{du}{d\lambda}\right)^2}$

$\frac{1}{p^2} = u^2 + \left(\frac{du}{d\lambda}\right)^2 \dots \dots \dots (7)$

κάθετος

Ἡ ἐξίσωσις τῆς καθέτου εἶναι
 $(X-x)dx + (Y-y)dy = 0 \dots (8)$

γωνία
συνεπαφῆς

Ἡ γωνία δύο διαδοχικῶν ἐφαπτο-
 μένων ὀρίζεται διὰ τῆς σχέσεως

$d\theta^2 = \eta\mu^2\theta = \frac{(dx d^2y - dy d^2x)^2}{dx^2 + dy^2} (9)$

καμπυλότης

Ἡ καμπυλότης εἶναι

$\frac{d\theta}{ds} = \frac{dx d^2y - dy d^2x}{(dx^2 + dy^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{1}{R} = \frac{\frac{d^2y}{dx^2}}{\left|1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right|^{\frac{3}{2}}} \dots \dots (10)$

Ἐν πολικαῖς συντεταγμέναις ἔχομεν

$\theta = \lambda + \beta$ και $d\theta = d\lambda + d\beta$

ὁθεν $\frac{1}{R} = \frac{d\theta}{ds} = \frac{d\lambda}{ds} + \frac{d\beta}{ds} \dots \dots \dots (10\delta\iota\varsigma)$

τὴν δὲ γωνίαν β ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως (6)

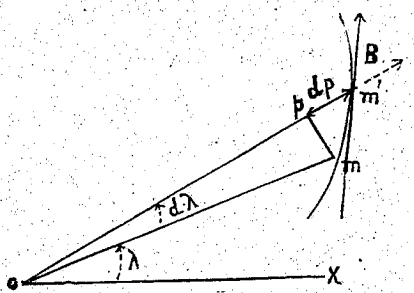
$\beta = \text{τοξ. } \epsilon\phi\left(\frac{d\lambda}{\rho \frac{d\rho}{d\lambda}}\right)$

κύκλος
καμπυλότητος

Τὸν διὰ τοῦ σημείου xy και ἐν τῷ ἐπιπέδῳ τῆς γραμμῆς κείμενον
 κύκλον ἀκτίνος R , οὗτινος τὸ κέντρον εὐρίσκεται ἐπὶ τῆς καθέτου,
 καλοῦμεν ἐγγύτατον τῇ καμπύλῃ κύκλον.

κέντρον
καμπυλότητος

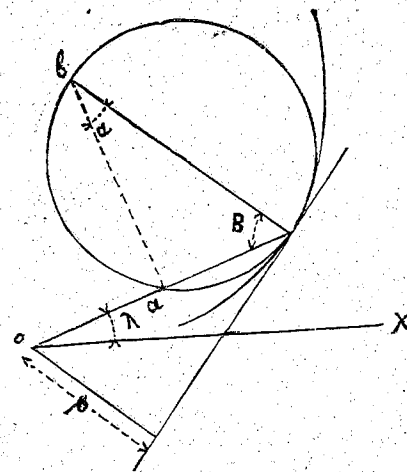
Αἱ συντεταγμέναι τοῦ κέντρου τῆς καμπυλότητος παρὰ τῷ ση-
 μείῳ x, y εἶναι



Σχ. 11.

$X = x - R \frac{dy}{ds} = x - \left(\frac{ds}{dx}\right)^2 \frac{\left(\frac{dy}{dx}\right)}{\left(\frac{d^2y}{dx^2}\right)} \dots \dots \dots (11)$

$Y = y + R \frac{dx}{ds} = y + \left(\frac{ds}{dx}\right)^2 \frac{1}{\left(\frac{d^2y}{dx^2}\right)}$



Σχ. 12.

Ἐν τῷ ἐναντι σχήματι ἔχομεν

$p = \rho \eta\mu\beta$

$am = m\delta\eta\mu\alpha = 2R\eta\mu(\pi - \beta) = 2R\eta\mu\beta$

ὥστε χορδὴ $am = \frac{2Rp}{\rho} \dots \dots (12)$

πολικὴ χορδὴ
καμπυλότητος

§ 7. Γραμμαὶ ἐπὶ ἐπιφανείων.

Θεωρήσωμεν ἐπιφάνειαν τὴν

$F(x, y, z) = 0$

δι' ἐνὸς σημείου ταύτης m διέρχονται
 ἄπειραι τὸν ἀριθμὸν γραμμαὶ κείμεναι

ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας· δυνάμεθα δὲ νὰ ἀντικαταστήσωμεν ταύτας παρὰ
 τῷ σημείῳ m διὰ τῶν ἐπιπέδων γραμμῶν ἐν αἷς τέμνουσι τὴν ἐπι-
 φάνειαν τὰ ἐγγύτατα τῶν πρώτων ἐπίπεδα. Ἐκείνας ἐκ τῶν τομῶν,
 ὧν τὸ ἐγγύτατον ἐπίπεδον ἐμπεριέχει τὴν κάθετον τῇ ἐπιφανείᾳ, κα-
 λοῦμεν ὀρθὰς τομάς.

Θεωρήσωμεν δύο τομάς, ὧν ἡ μὲν abc' ὀρθή, ἡ δὲ abc σχηματι-
 ζουσα μετὰ τῆς καθέτου γωνίαν θ , και ἔστωσαν ab, bc και ab, bc' δύο
 διαδοχικὰ στοιχειώδη τόξα τῶν γραμμῶν τούτων. Ἐστω bd ἡ προεκ-
 βολὴ τῆς ab · ἐὰν καλέσωμεν R και ρ τὰς ἀκτῖνας καμπυλότητος τῶν
 γραμμῶν abc' και abc ἔχομεν

$\frac{\widehat{dbc'}}{ab} = \frac{1}{R}$ και $\frac{\widehat{dbc}}{ab} = \frac{1}{\rho}$

ἢ ἐὰν διὰ τοῦ σημείου b νοήσωμεν σφαῖραν ὀρίζουσαν ἐπὶ τῶν εὐθειῶν
 bd, bc', bc τὰ σημεῖα c, c', d ἔχομεν

$\frac{\text{τοξ } c'd}{ab} = \frac{1}{R}$ και $\frac{\text{τοξ } cd}{ab} = \frac{1}{\rho}$

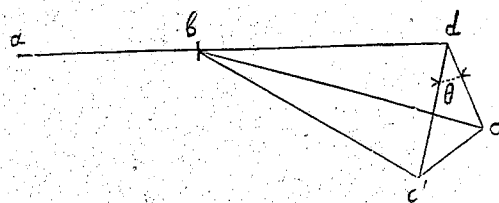
άλλ' ἐν τῷ ὀρθογωνίῳ τριγώνῳ $cc'd$ ἔχομεν

$$cd = c'd \cdot \frac{1}{\text{συν}\theta}$$

$$cd = c'c \cdot \frac{1}{\eta\mu\theta}$$

ὅθεν

$$\frac{1}{\rho} = \frac{1}{R\text{συν}\theta}$$



Σχ. 13.

θεώρημα
τοῦ Meunier

Τὸ κέντρον δηλαδὴ τῆς καμπυ-
λότητος τῆς πλαγίας τομῆς εἶναι
ἢ ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου ταύτης προ-
βολῆ τοῦ κέντρον τῆς καμπυλότητος τῆς ὀρθῆς τομῆς (Meunier).

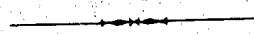
ὁ λόγος $\frac{cc'}{ab} = \frac{1}{R}$ καλεῖται γεωδαιτικὴ καμπυλότης καὶ ἔχομεν

$$\frac{1}{R'} = \frac{1}{\rho} \eta\mu\theta$$

γεωδαιτικαὶ
γραμμαὶ

Ἐκ τῆς σχέσεως τοῦ Meunier βλέπομεν ἀμέσως, ὅτι ἡ γραμμὴ,
ἣς τὸ ἐγγύτατον ἐπίπεδον εἶναι κάθετον ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας, ὀρίζει τὴν
συντομωτέραν ὁδὸν μεταξύ δύο σημείων τῆς ἐπιφανείας.

Τὸ στοιχειῶδες τόξον $mm' = ds$ οἷαςδήποτε γραμμῆς ἐπὶ τῆς
ἐπιφανείας δυνάμεθα τῷ ὄντι ν' ἀντικαταστήσωμεν διὰ τοῦ τόξου τοῦ
ἐγγυτάτου κύκλου, ὅπερ εἶναι προφανῶς ἀντιστρόφως ἀνάλογον τῇ
ἀκτίνι τῆς καμπυλότητος· ἀλλ' ἐκ τοῦ θεωρήματος τοῦ Meunier ἡ
μεγαλειτέρα ἀκτίς καμπυλότητος εἶναι ἢ τῆς ὀρθῆς τομῆς· εἰς ταύ-
την λοιπὸν ἀντιστοιχεῖ καὶ ἡ συντομωτέρα ὁδὸς μεταξύ τῶν σημείων
 m καὶ m' .



ΜΕΡΟΣ Α΄.

ΚΙΝΗΤΙΚΗ ΤΟΥ ΓΛΙΚΟΥ ΣΗΜΕΙΟΥ.

1. Ἡ σπουδὴ τῆς κινήσεως τοῦ ὑλικοῦ σημείου σκοπεῖ

- 1^{ον}) Τὸν προσδιορισμὸν τῆς θέσεως, ἣν κατέχει ἐν τῷ διαστήματι
τὸ κινούμενον σημεῖον ἐν ὠρισμένῃ τινὶ στιγμῇ· ἢ
- 2^{ον}) Δοθείσης τῆς θέσεως ταύτης προσδιορίσαι τὴν ἀντιστοιχοῦσαν
στιγμὴν.

Τὸ διπλοῦν τοῦτο πρόβλημα λύομεν ἐν πάσῃ περιπτώσει, ἐὰν ὀρί-
σωμεν τὰς συντεταγμένας x, y, z τοῦ κινήτου συναρτήσαι τοῦ χρόνου
 t διὰ τῶν σχέσεων

$$x = \varphi(t) \quad y = \psi(t) \quad z = \chi(t) \dots \dots \dots (1)$$

ὡς πρὸς τὸ ἀμεταστάτως κείμενον σύστημα $O(x, y, z)$.

Αἱ τρεῖς αὗται σχέσεις ὀρίζουσι γραμμὴν, τὴν τροχίαν τοῦ κινή-
του. Τῆς τροχίας ὀρισθείσης οὕτω, δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν καὶ τὴν θέ-
σιν, ἣν κατέχει τὸ κινητὸν ἐπ' αὐτῆς διὰ τῆς σχέσεως

$$s = f(t) \dots \dots \dots (2)$$

ἣτις συνδέει τὰ τόξα αὐτῆς 01, 02, 03, 04... (ἄτινα παριστῶμεν
διὰ τοῦ s ὑπολογιζόμενα ἀπὸ τοῦ σταθεροῦ σημείου O θετικῶς ἢ ἀρ-
νητικῶς ἐκατέρωθεν τοῦ σημείου τούτου), πρὸς τὰ χρονικὰ διαστή-
ματα $t_1, t_2, t_3, t_4 \dots$ ἐν οἷς ταῦτα διηγήθησαν.

ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Ἐν τῇ σχέσει $s = f(t)$, s καὶ t δὲν παριστῶσιν αὐτὰ τὰ τόξα
καὶ τὸν χρόνον, διότι δὲν δυνάμεθα νὰ συγκρίνωμεν δύο ποσότητας διαφόρου
φύσεως, οἷαι εἰσὶ τὸ διάστημα καὶ ὁ χρόνος, s καὶ t εἶναι δύο ἀριθμοὶ
ἐμφαίνοντες, ὁ μὲν s τὸν λόγον τῶν διανυομένων τόξων πρὸς τὴν καταμε-
τροῦσαν αὐτὰ μονάδα (τὸ μέτρον), ὁ δὲ t τὸν λόγον τῶν κατὰ τὴν πορείαν
τοῦ κινήτου παρερχομένων χρονικῶν διαστημάτων πρὸς τὴν καταμετροῦσαν
καὶ ταῦτα μονάδα (τὸ δευτερόλεπτον).

Ἡ μονὰς διὰ τῆς ὁποίας μετροῦμεν τὰ μήκη, τὸ μέτρον, ἰσοῦται μὲ
0,0000001 τοῦ τετάρτου ἐνὸς μεσημβρινοῦ τῆς γῆνιου σφαίρας· τὸ μῆκος
90^ο τοῦ μεσημβρινοῦ ἰσοῦται λοιπὸν μὲ 10000000 μέτρα.

Ἐν τῇ ναυτιλίᾳ ὡς μονὰς λαμβάνεται τὸ μίλιον, ὅπερ ἰσοῦται μὲ τὸ
μῆκος

$$\frac{10000000}{90^\circ \times 60'} = 1851,8 \text{ μέτρα}$$

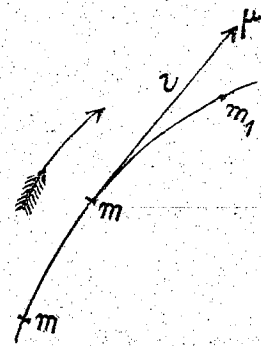
ἐνὸς λεπτοῦ τοῦ μεσημβρινοῦ τῆς γῆς.

Ἡ λεύγα ἰσοῦται μὲ τρία ναυτικά μίλια, τουτέστι 5555,4 μέτρα.
 Εἰς τὰς ἀστρονομικὰς καταμετρήσεις ὡς μονὰς λαμβάνεται ἡ διάρκεια τῆς περι τὸν ἄξονά τῆς περιστροφῆς τῆς γῆς (jour sidéral)· μετρεῖται δὲ αὕτη ἐν ἐκάστῳ σημείῳ τῆς γῆνιου ἐπιφανείας ἀπὸ τῆς διαβάσεως τοῦ μεσημβρινοῦ τοῦ σημείου τούτου δι' ὠρισμένου σημείου τοῦ οὐρανοῦ γ (τομῆ τῆς ἐκλειπτικῆς μετὰ τοῦ ἰσημερινοῦ), ὅπερ καλοῦσιν ἑαρινὸν ἰσημερινὸν σημεῖον. Ἡ μονὰς αὕτη ὑποδιαιρεῖται εἰς 24 ὥρας, ἐκάστη ὥρα εἰς 60 λεπτά καὶ ἕκαστον λεπτὸν εἰς 60 δευτερόλεπτα, οὕτως ὥστε 24 ὥραι ἀντιστοιχοῦσιν εἰς γωνίαν 360°, μία ὥρα εἰς 15°, ἐν λεπτὸν εἰς 15' καὶ ἐν δευτερόλεπτον εἰς 15".

Ἐν τῇ μηχανικῇ ὡς μονὰς καταμετρήσεως τοῦ χρόνου λαμβάνεται τὸ δευτερόλεπτον.

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ Ι.
 Περὶ ταχύτητος.

2. Εἴπομεν ἤδη ἀνωτέρω τί ἐννοοῦμεν μὲ τὴν φράσιν φορὰ κινήσεως, τὴν ὁποίαν ὀνομάζομεν ἀδιακρίτως καὶ φορὰν ταχύτητος. ἀφοῦ πρῶτον ὀρίσωμεν ἀκριβῶς τὴν ἐννοίαν ἣν ἀποδίδομεν εἰς τὴν λέξιν ταχύτης, καὶ ὑποδείξωμεν τὸν τρόπον τῆς καταμετρήσεως αὐτῆς καὶ παραστάσεως δι' ἀριθμοῦ τιнос, τὸν ὁποῖον μόνον δυνάμεθα νὰ λάβωμεν ὑπ' ὄψιν εἰς τοὺς ὑπολογισμούς, ὧν θὰ κάμωμεν χρῆσιν ἐν τῇ σπουδῇ τῆς κινήσεως. Τὴν πρώτην ιδέαν τῆς κατὰ τὸ μάλλον καὶ ἥττον ταχείας κινήσεως τοῦ κινητοῦ m , κατὰ τὴν μετάθεσιν αὐτοῦ ἀπὸ τῆς θέσεως m_0 εἰς τὴν θέσιν m_1 , σχηματίζομεν παραβάλλοντες τὸ μῆκος m_0m_1 τοῦ διανυθέντος ὑπ' αὐτοῦ τόξου πρὸς τὸν χρόνον $t_1 - t_0$, ἐν ᾧ τοῦτο διηνύθη, καὶ δυνάμεθα νὰ λάβωμεν τὸν λόγον τοῦτον $\frac{m_0m_1}{t_1 - t_0}$ ὡς μέτρον τῆς μέσης ταχύτητος μεθ' ἧς τὸ κινητὸν διήνυσεν τὸ τόξον m_0m_1 .



Σχ. 14.

3. Ἐὰν δὲ τὸ κινητὸν m διήνυσεν ἰσοταχῶς τὸ τόξον τοῦτο, τουτέστιν, ἐὰν τὰ ἐν ἴσοις χρόνοις διανυθέντα τόξα εἶναι ἴσα ὅπουδήποτε τοῦ τμήματος m_0m_1 τῆς τροχιάς καὶ ἂν θεωρηθῶσι ταῦτα, ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ εἶναι σταθερά, καὶ ἡ σχέσις ἢ συνδέουσα τὰ δια-

νυόμενα τόξα πρὸς τοὺς χρόνους ἐν οἷς ταῦτα διηνύθησαν, λαμβάνει τὴν ἀπλουστάτην μορφήν

$$\frac{s_1 - s_0}{t_1 - t_0} = v \quad \text{ἢ} \quad s_1 = s_0 + v(t_1 - t_0) \dots \dots \dots (1)$$

ἐν ἣ καταφαίνεται ἀμέσως, ὅτι ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ τὰ διανυόμενα ἐπὶ τῆς τροχιάς τόξα $s_1 - s_0$ μεταβάλλονται ὁμοιομόρφως προϊόντος τοῦ χρόνου αὐξανόμενα κατὰ μῆκην ἴσα ἐν ἴσοις χρονικοῖς διαστήμασιν, ἐὰν ἡ ποσότης v εἶναι θετικῆ ἢ ἀρνητικῆ, καὶ εἶναι διαρκῶς ἀνάλογα τῶν χρόνων ἐν οἷς ταῦτα διηνύθησαν.

Ἐὰν δὲ θεωρήσωμεν τὸ μῆκος τοῦ διανυθέντος τόξου s κατὰ τὸν χρόνον $t + 1$ βλέπομεν ὅτι τοῦτο ἰσοῦται μὲ

$$s = s_0 + v(t_1 - t_0 + 1) = s_0 + v(t_1 - t_0) + v = s + v$$

οὕτως ὥστε ἡ αὐξήσις ἢ ἐλάττωσις ἣν ὑφίστανται ἐν μιᾷ μονάδι χρόνου τὰ διανυόμενα διαστήματα, ἰσοῦται τῇ ποσότητι v , ἣτις διὰ τὸν λόγον τοῦτον δύναται νὰ ληφθῆ ὡς μέτρον τῆς ταχύτητος τοῦ κινητοῦ ἐν τῇ ἀπλῇ ταύτῃ κινήσει, ἣν ὀνομάζομεν ἰσοταχῆ κίνησιν, ἐπὶ τῆς ὠρισμένης τροχιάς m_0m_1 .

Τὴν ποσότητα $v = \frac{s_1 - s_0}{t_1 - t_0}$, ἣτις μᾶς χρησιμεύει ὡς μέτρον ἀπλῶς ταχύτης ἐν τῇ ἰσοταχεῖ κινήσει τῆς ταχύτητος ἐν τῇ ἰσοταχεῖ κινήσει καλοῦμεν, πρὸς συντομίαν, ταχύτητα τοῦ κινητοῦ ἐπὶ τῆς τροχιάς αὐτοῦ.

Οὕτως ὥστε, ὅταν λέγωμεν ὅτι ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ κινουμένου ἰσοταχῶς ἐπὶ ὠρισμένης τροχιάς ἰσοῦται μὲ ± 5 , ἐννοοῦμεν, ὅτι τὸ κινητὸν φέρεται ὑπὸ κινήσεως, δι' ἧς τὰ ἐπὶ τῆς τροχιάς διανυόμενα διαστήματα αὐξάνουσι κατὰ πέντε μέτρα ἐν χρονικῷ διαστήματι ἐνὸς δευτερολέπτου.

Ἄλλ' ἐν τῇ κινήσει ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ δυνατὸν νὰ μεταβάλληται ἀπὸ σημείου εἰς σημεῖον τῆς τροχιάς αὐτοῦ, καὶ τότε ὁ λόγος $\frac{s_1 - s_0}{t_1 - t_0}$ μετρεῖ τὴν μέσην μόνον ταχύτητα, μεθ' ἧς, φερόμενον ἰσοταχῶς ἕτερον κινητὸν θὰ διέγραφεν ἐν τῷ αὐτῷ μὲ τὸ πρῶτον χρόνῳ, τὸ μῆκος τοῦ τόξου m_0m_1 , χωρὶς ὁμῶς νὰ συμπίπτῃ μετ' αὐτοῦ διαρκῶς.

κῶς κατὰ τὴν ἀπὸ τοῦ σημείου m_0 εἰς τὸ m_1 μετάβασιν, οὐχὶ δὲ καὶ τὴν ἀπόλυτον ταχύτητα τοῦ κινητοῦ, καθ' ἣν στιγμὴν συμπίπτει τοῦτο μετὰ σημείου οἰουδήποτε m τῆς τροχιάς αὐτοῦ $m_0 m m_1$, τὴν ταχύτητα δηλαδὴ μεθ' ἧς διανύεται κατὰ τὴν στιγμὴν ἐκείνην τὸ στοιχειῶδες τόξον ds , ἧς τὸ μέτρον δεόν νὰ ζητήσωμεν ἐν τῇ ἐξίσωσι τῆς κινήσεως $s=f(t)$, ἣτις συνδέει τὰ διανυόμενα διαστήματα πρὸς τοὺς χρόνους ἐν οἷς ταῦτα διηυήθησαν. Ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ ἡ σχέση $s=f(t)$ δὲν εἶναι τόσῳ ἀπλῆ, ὅσῳ ἡ προσδιορίζουσα τὴν ἀνωτέρω ἐξετασθεῖσαν ἰσοταχῆ κίνησιν· ἡ ἐξεύρεσις τῆς ποσότητος, ἣτις μετρεῖ τὴν ταχύτητα μεθ' ἧς φέρεται τὸ κινητὸν ἐν ὠρισμένῳ τινὶ σημείῳ τῆς τροχιάς του, εἶναι ἐνταῦθα τὸ ὄριον v πρὸς ὃ τείνει ὁ λόγος $\frac{s_1-s_0}{t_1-t_0}$ ὅταν τὸ σημεῖον m_1 εὐρίσκειται εἰς ἀπειροστὴν ἀπόστασιν τοῦ σημείου m_0 . γινώριζομεν δὲ ἐκ τῆς ἀλγέβρας, ὅτι τὸ ὄριον τοῦ λόγου τούτου εἶναι

$$v = \frac{ds}{dt} = f'(t) \dots \dots \dots (2)$$

ταχύτης ἐν τῇ ἀνισοταχεῖ κινήσει

ὅπερ πρὸς συντομίαν καλοῦμεν **ταχύτητα τοῦ κινητοῦ**, καθ' ἣν στιγμὴν διέρχεται τοῦτο διὰ τοῦ σημείου m_0 τῆς τροχιάς αὐτοῦ.

Ἡ σχέση $ds=v dt$ μᾶς δίδει ἀπλῶς τὸ μῆκος $ds=v dt$ τοῦ τόξου 1 2 τὴν διεύθυνσιν αὐτοῦ, ἣτις συμπίπτει μὲ τὴν φοράν τῆς ταχύτητος ἔχομεν ἐκ τῆς τροχιάς διὰ τῶν συνημιτόνων

$$\text{συνα} = \frac{dx}{ds} = \frac{1}{v} \frac{dx}{dt} \quad \text{συνβ} = \frac{dy}{ds} = \frac{1}{v} \frac{dy}{dt} \quad \text{συνγ} = \frac{dz}{ds} = \frac{1}{v} \frac{dz}{dt} \quad (3)$$

τῶν γωνιῶν, τὰς ὁποίας σχηματίζει τὸ τόξον 1 2 μετὰ τῶν ἀξόνων ox , oy καὶ oz .

παραστατικὸν μῆμα τῆς ταχύτητος

Τὸ ἀλγεβρικὸν μέγεθος καὶ τὴν φοράν τῆς ταχύτητος τοῦ κινητοῦ ὠρίσαμεν οὕτω ἀκριβῶς ἐν οἰαδήποτε κινήσει, καὶ δυνάμεθα νὰ παραστήσωμεν ταύτην ἀνά πάσαν στιγμὴν δι' εὐθυγράμμου τμήματος $m\mu$ μεγέθους v (παραστατικὸν τμήμα τῆς ταχύτητος) καὶ συμπίπτοντος μετὰ τῆς ἐφαπτομένης.

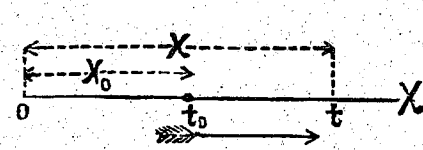
ἰσομόρφος κινήσεις

4. Ἐὰν ἐν ἰσοταχεῖ τινὶ κινήσει διατηρῆται καὶ ἡ φορά τῆς ταχύτητος ἀμετάβλητος, ἡ τροχιά εἶναι εὐθύγραμμος καὶ ἡ κίνησις καλεῖται ἰσομόρφος· ἡ ἐξίσωσις τῆς κινήσεως εἶναι

$$x - x_0 = v(t - t_0)$$

ἐνθα v εἶναι σταθερὸς ἀριθμὸς χαρακτηρίζων τὴν ἰσομόρφον ταύτην κίνησιν.

Ἐὰν ἡ φορά τῆς ταχύτητος μένη ἀμετάβλητος, ἀλλ' ἡ κίνησις δὲν εἶναι ἰσοταχῆς, ἔχομεν τὴν μεταβαλλομένην εὐθύγραμμον κίνησιν· ἡ ἐξίσωσις τῆς κινήσεως εἶναι ἐνταῦθα.



Σχ. 15.

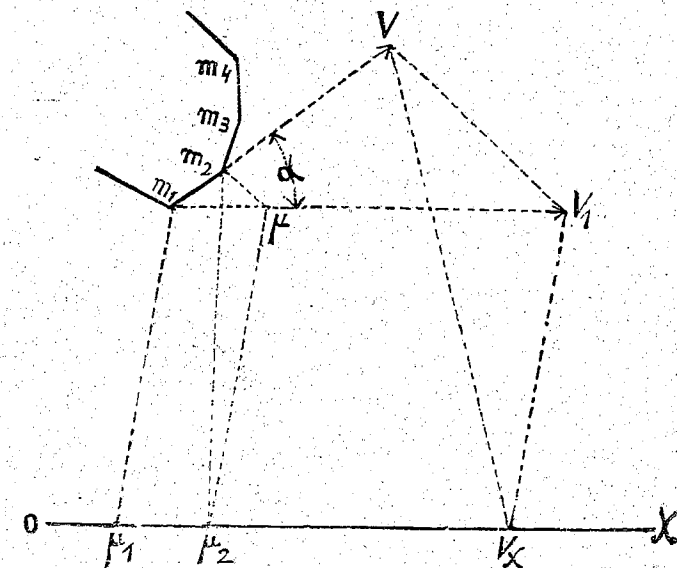
$$x = \phi(t)$$

καὶ τὸ ἀλγεβρικὸν μέγεθος τῆς ταχύτητος

$$v = \frac{dx}{dt} = \phi'(t)$$

5. Ἐστω $m_1 m_2 m_3 m_4 \dots$ ἡ ὑπὸ τοῦ κινητοῦ m διαγραφομένη τροχιά καὶ $m_1 v$ τὸ παραστατικὸν τμήμα τῆς ταχύτητος τοῦ κινητοῦ παρὰ τῷ σημείῳ m_1 · προβάλλοντες τὸ σχῆμα παραλλήλως

προβολὴ τῆς ταχύτητος ἐπὶ ἀξόνου ἢ ἐπιπέδου



Σχ. 16.

ἐπιπέδῳ τινὶ $m_2 \mu_2$ ἐπὶ τοῦ ἀξόνου ox , βλέπομεν ὅτι, ὡς ἐκ τῆς ὁμοιότητος τῶν τριγώνων $m_1 \mu_2$ καὶ $m_1 v_1 v$ ἔχομεν

$$\frac{m_1 m_2}{m_1 v} = \frac{m_1 \mu_2}{m_1 v_1} = \frac{\mu_1 \mu_2}{\mu_1 v_x}$$

ἀλλὰ

$$m_1 m_2 = m_1 v \cdot dt$$

ὥστε

$$dt = \frac{m_1 \mu_2}{m_1 v} = \frac{\mu_1 \mu_2}{\mu_1 v_x}$$

ἢ

$$\mu_1 \mu_2 = \mu_1 v_x \cdot dt$$

$\mu_1 v_x$ είναι λοιπόν το παραστατικόν τμήμα α του ^{τῆς εὐθείας} oa ^{του ἐπιπέδου} κινουμένου κινητοῦ m_1 , ὅπερ είναι ἡ προβολὴ τοῦ κινητοῦ m_1 ἐπὶ τῆς εὐθείας ταύτης· ἀλλὰ καὶ ἡ εὐθεῖα $\mu_1 v_x$ είναι ἡ προβολὴ τοῦ παραστατικοῦ τμήματος $m_1 v$ τῆς ταχύτητος τοῦ κινητοῦ παρὰ τῷ σημείῳ m_1 , ὥστε ἡ ταχύτης v_x τῆς ἐπὶ τοῦ ἄξουος ἢ ἐπιπέδου oa προβολῆς μ τοῦ κινητοῦ m ἰσοῦται τῇ προβολῇ $v \text{ συν } \alpha$ τῆς ταχύτητος τοῦ κινητοῦ m

$$v_x = v \text{ συν } \alpha$$

$$\dot{x} = \frac{ds}{dt} \text{ συν } \alpha$$

Εἰς τοῦτο ἠδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν ἀμέσως, διότι

$$\text{συν } \alpha = \frac{dx}{ds} \quad \text{καὶ} \quad \frac{ds}{dt} \text{ συν } \alpha = \frac{ds}{dt} \frac{dx}{ds} = \frac{dx}{dt}$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ. Ἄς λάβωμεν ὡς παράδειγμα τὸ ἐπὶ τοῦ κύκλου ἰσοταχῶς κινούμενον κινητὸν m καὶ τὴν προβολὴν αὐτοῦ ἐπὶ τῆς διαμέτρου oa .

Ἐστω mm' τὸ ἐν τῷ χρονικῷ διαστήματι dt διανυθὲν τόξον· ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ εἶναι $\frac{mm'}{dt}$, ἡ ταχύτης τῆς προβολῆς εἶναι $\frac{nn'}{dt}$.

τὰ τρίγωνα $mm'c$ καὶ omn εἶναι ὅμοια καὶ ἔχομεν

$$\frac{m'c}{mn} = \frac{mm'}{\rho} \quad \text{ἢ} \quad v_x = v \frac{mn}{\rho}$$

ἀλλὰ

$$\frac{mn}{\rho} = \text{συν } \alpha$$

ὥστε

$$v_x = v \text{ συν } \alpha$$

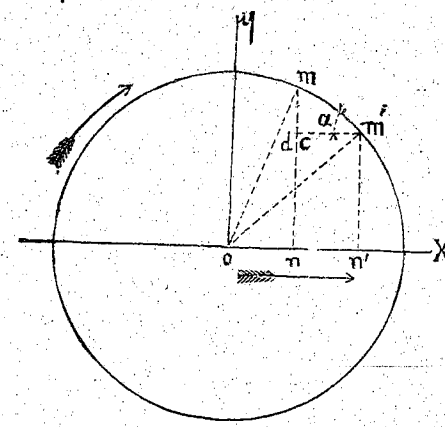
σύνθεσις
παραλλήλων
εὐθυγράμμων
ταχυτήτων

6. Ὑποθέσωμεν, ὅτι κατὰ τὴν στιγμὴν t τὸ κινητὸν φέρεται συγχρόνως ὑπὸ δύο παραλλήλων ταχυτήτων v_0 καὶ v_1 , ὡς ἐκ τῶν ὁποίων διανύει κατὰ τὸν χρόνον dt τμήματα μήκους

$$v_0 dt \quad \text{καὶ} \quad v_1 dt$$

ἥτοι ἐν ὄλῳ εὐθύγραμμον τμήμα μήκους $(v_0 + v_1) dt$

τὸ αὐτὸ εὐθύγραμμον τμήμα θὰ διήνυε τὸ κινητὸν ἐν τῷ αὐτῷ χρονικῷ διαστήματι ἐὰν ἐφέρετο μὲ ταχύτητα $v = v_0 + v_1$ ὅθεν



Σχ. 17.

αὶ σύγχρονοι ταχύτητες v_0 καὶ v_1 ἐν εὐθυγράμμῳ κινήσει ἰσοδυναμοῦσι πρὸς μίαν μόνην ταχύτητα v ἴσην τῷ ἀλγεβρικῷ τούτων ἀθροίσματι $v_0 + v_1$.

7. Ὑποθέσωμεν, ὅτι κινητὸν τι φέρεται ἐν τῷ διαστήματι μὲ κίνησιν προκύπτουσαν ἐκ τριῶν συγχρόνων ταχυτήτων v_x, v_y, v_z παραλλήλως τοῖς ἄξουσιν oa, oy καὶ oz · ἡ πραγματικὴ ταχύτης τοῦ κινητοῦ εἶναι μία καὶ μόνη, τῆς ὁποίας προτιθέμεθα νὰ προσδιορίσωμεν τὸ μέγεθος καὶ τὴν φορὰν.

Ἐὰν καλέσωμεν α, β, γ τὰς μετὰ τῶν ἄξόνων γωνίας τῆς ταχύτητος v ἔχομεν ἐκ τῶν προηγουμένων

$$v \text{ συν } \alpha = v_x \quad v \text{ συν } \beta = v_y \quad v \text{ συν } \gamma = v_z$$

ἢ ὑψοῦντες εἰς τὸ τετράγωνον καὶ ἀθροίζοντες

$$v^2 (\text{συν}^2 \alpha + \text{συν}^2 \beta + \text{συν}^2 \gamma) = v_x^2 + v_y^2 + v_z^2$$

ἀλλὰ

$$\text{συν}^2 \alpha + \text{συν}^2 \beta + \text{συν}^2 \gamma = 1$$

ὅθεν

$$v^2 = v_x^2 + v_y^2 + v_z^2$$

σχέσις, ἣτις μᾶς δίδει τὸ ἀλγεβρικὸν μέγεθος τῆς ταχύτητος·

τὴν φορὰν αὐτῆς εὐρίσκομεν ἤδη ἐκ τῶν πρώτων σχέσεων, διότι

$$\text{συν } \alpha = \frac{v_x}{v} = \frac{v_x}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}}$$

$$\text{συν } \beta = \frac{v_y}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}}$$

$$\text{συν } \gamma = \frac{v_z}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}}$$

Ἐὰν δὲ παραστήσωμεν καὶ γεωμετρικῶς τ' ἀποτελέσματα ταῦτα βλέπομεν, ὅτι

Ὅταν κινητὸν τι τείνει νὰ κινήθῃ συγχρόνως κατὰ τρεῖς ὀρθογωνίους διευθύνσεις μὲ ἀμοιβαίας ταχύτητας v_x, v_y, v_z , ἡ πραγματικὴ αὐτοῦ ταχύτης συμπίπτει κατὰ τὸ μέγεθος καὶ τὴν φορὰν μὲ τὴν διαγώνιον τοῦ ὑπὸ τῶν τριῶν τμημάτων v_x, v_y, v_z ὀριζομένου παραλληλεπιπέδου· καὶ τὰνάκαλιν τὴν ταχύτητα v δυνάμεθα νὰ θεωρήσωμεν ὡς ἰσοδύναμον ταῖς τρισὶ ταχύτησιν

$$v_x = \frac{dx}{dt} \quad v_y = \frac{dy}{dt} \quad v_z = \frac{dz}{dt}$$

ὡς καλοῦμεν συνιστώσας τῆς ταχύτητος v

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ Θεωρήσωμεν κινητόν κινούμενον ἐν ἐπιπέδῳ οὕτως ὥστε αἱ συνιστώσαι τῆς ταχύτητος παραλλήλως τοῖς ἄξοσι νὰ εἶναι ἀνάλογοι τῶν ἀποστάσεων τοῦ κινήτου ἀπὸ τῶν ἄξόνων· τουτέστιν

$$\frac{dx}{dt} = \alpha y \quad \frac{dy}{dt} = \beta x$$

ἡ τροχιά εἶναι δευτεροβάθμιος παραβολή ἢ ὑπερβολή, τῆς ὁποίας αἱ κύριοι διάμετροι συμπίπτουσι μετὰ τῶν ἄξόνων· διαιροῦντες κατὰ μέλη ἔχομεν τῷ ὄντι

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\beta x}{\alpha y} \quad \text{ἢ} \quad \alpha y dy = \beta x dx$$

καὶ ολοκληροῦντες

$$\alpha y^2 - \beta x^2 = \text{σταθ.}$$

σύνθεσις ταχυτήτων οἰωνδήποτε

8. Θεωρήσωμεν ἤδη ταχύτητας v_1, v_2, \dots οἷας δῆποτε σχηματίζουσας μετὰ τῶν ἄξόνων γωνίας

$$\lambda_1, \mu_1, \nu_1 \quad \lambda_2, \mu_2, \nu_2, \dots$$

ἐκάστην τούτων δυνάμεθα ν' ἀναλύσωμεν παραλλήλως τοῖς ἄξοσιν ox, oy , καὶ oz εἰς τρεῖς ἄλλας

$$\begin{array}{ccc} v_1 \text{ συν} \lambda_1 & v_1 \text{ συν} \mu_1 & v_1 \text{ συν} \nu_1 \\ v_2 \text{ συν} \lambda_2 & v_2 \text{ συν} \mu_2 & v_2 \text{ συν} \nu_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \end{array}$$

καὶ ἀντικαταστήσωμεν (6) διὰ τριῶν ὀρθογωνίων ταχυτήτων

$$\begin{array}{l} v_x = v_1 \text{ συν} \lambda_1 + v_2 \text{ συν} \lambda_2 + \dots \\ v_y = v_1 \text{ συν} \mu_1 + v_2 \text{ συν} \mu_2 + \dots \\ v_z = v_1 \text{ συν} \nu_1 + v_2 \text{ συν} \nu_2 + \dots \end{array}$$

τὰς τρεῖς δὲ ταύτας ὀρθογωνίους ταχύτητας δυνάμεθα (7) ν' ἀντικαταστήσωμεν διὰ μιᾶς μόνης

$$v = v_x \text{ συν} \alpha + v_y \text{ συν} \beta + v_z \text{ συν} \gamma$$

ἢ

$$v = \text{συν} \alpha [v_1 \text{ συν} \lambda_1 + v_2 \text{ συν} \lambda_2 + \dots] + \text{συν} \beta [v_1 \text{ συν} \mu_1 + v_2 \text{ συν} \mu_2 + \dots] + \text{συν} \gamma [v_1 \text{ συν} \nu_1 + v_2 \text{ συν} \nu_2 + \dots]$$

ἢ τέλος

$$\begin{aligned} v = & v_1 [\text{συν} \alpha \text{ συν} \lambda_1 + \text{συν} \beta \text{ συν} \mu_1 + \text{συν} \gamma \text{ συν} \nu_1 + \dots] \\ & + v_2 [\text{συν} \alpha \text{ συν} \lambda_2 + \text{συν} \beta \text{ συν} \mu_2 + \text{συν} \gamma \text{ συν} \nu_2 + \dots] \\ & + \dots \end{aligned}$$

ἀλλὰ

$$\text{συν} \alpha \text{ συν} \lambda_1 + \text{συν} \beta \text{ συν} \mu_1 + \text{συν} \gamma \text{ συν} \nu_1 = \text{συν} (v, v_1)$$

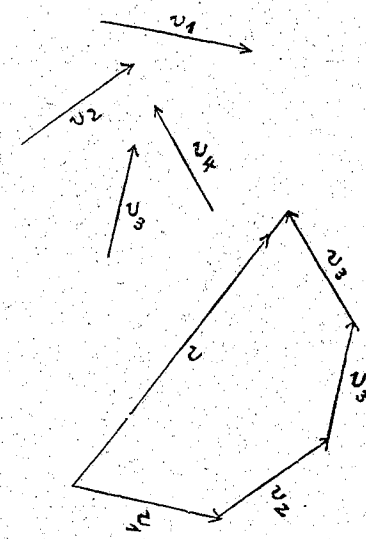
$$\text{συν} \alpha \text{ συν} \lambda_2 + \text{συν} \beta \text{ συν} \mu_2 + \text{συν} \gamma \text{ συν} \nu_2 = \text{συν} (v, v_2)$$

.....

ὥστε

$$v = v_1 \text{ συν} (v, v_1) + v_2 \text{ συν} (v, v_2) + \dots$$

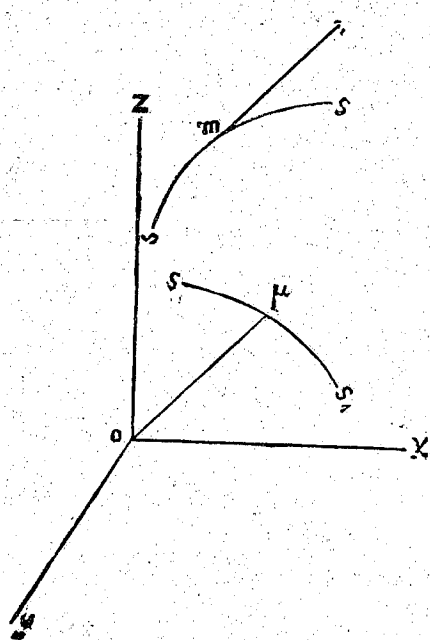
βλέπομεν οὕτω, ὅτι ἡ σύνθεσις ταχυτήτων οἰωνδήποτε γίνεται ὅπως καὶ ἡ σύνθεσις τῶν ὀρθογωνίων ταχυτήτων ἀλλὰ διὰ πλαγίου παραλληλεπιπέδου, καὶ δυνάμεθα νὰ εἴπωμεν συμβολικῶς, ὅτι αἱ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἐπενεργοῦσαι ταχύτητες $v_1, v_2, v_3, v_4, \dots$ προστίθενται γεωμετρικῶς καὶ δίδουσιν ἄθροισμα τὴν ταχύτητα v .



Σχ. 18.

ἢ πρὸς συντομίαν περὶ τὴν ἔκφρασιν Ἡ συνισταμένη v οἰωνδήποτε ἀριθμοῦ ταχυτήτων $v_1, v_2, v_3, v_4, \dots$ ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἄθροίσματι τῶν συνιστώσων.

9. Τὴν ταχύτητα τοῦ κινήτου, ὅταν τοῦτο εὑρίσκηται εἰς τὸ ση- ὀδογράφος



Σχ. 19.

διαγράφει ὠρισμένην καμπύλην s , τὴν ὁποίαν ὁ Ἄγγλος γεωμέτρης

$$\xi = \frac{dx}{dt} \quad \eta = \frac{dy}{dt} \quad \zeta = \frac{dz}{dt}$$

γραμμῆ

μεῖον m τῆς τροχιάς αὐτοῦ, ὅπως ὠρίσαμεν ταύτην ἀνωτέρω ὡς πρὸς τὸ μέγεθος καὶ τὴν φοράν αὐτῆς, παριστῶμεν διὰ τοῦ εὐθυγράμμου τμήματος mv ἢ διὰ τοῦ om παραλλήλου καὶ ἀναλόγου τῷ ἀλγεβρικῷ αὐτῆς μεγέθει, ὅπερ ὀνομάζομεν παραστατικὸν τμήμα τῆς ταχύτητος v . Τοῦ σημείου m διατρέχοντος τὴν τροχίαν s , τὸ τμήμα om στρέφεται περὶ τὸ σημεῖον O καὶ τὸ σημεῖον μ , οὕτινος αἱ συντεταγμέναι εἶναι

Hamilton ώνόμασεν *οδογράφον γραμμην* του κινητου *m*: η γραμμη αυτη προσδιοριζει τω *δντι* εν οιαδηποτε στιγμη δια της ακτινος *om* το μεγεθος και την φοράν της ταχυτητας του κινητου *m*.

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ 1) Έν τῇ ἐπὶ κύκλου ἰσοταχεῖ κινήσει ἔχομεν

$$x = \rho \sigma \nu \lambda \quad y = \rho \eta \mu \lambda$$

$$\frac{dx}{dt} = -\rho \eta \mu \lambda \frac{d\lambda}{dt} \quad \frac{dy}{dt} = \rho \sigma \nu \lambda \frac{d\lambda}{dt}$$

ὅθεν θέτοντες $\frac{d\lambda}{dt} = \omega$

$$\frac{dx}{dt} = -\omega y \quad \frac{dy}{dt} = \omega x$$

ἡ ὁδογράφος καμπύλη εἶναι

$$\xi = -\omega y \quad \eta = \omega x$$

Ὅθεν

$$\xi^2 + \eta^2 = \omega^2(x^2 + y^2) = \omega^2 \rho^2 = v^2$$

κύκλος δηλαδὴ, οὗτινος ἡ ἀκτίς εἶναι $\omega \rho = v$

2) Καὶ τάνάπαλιν, ἐὰν τὸ παραστατικὸν τμημα τῆς ταχύτητος κινητοῦ τινος εἶναι σταθερὸν τὸ μέγεθος, ἀλλὰ στρέφεται ὁμοιομόρφως, ἐὰν δηλαδὴ ἡ ὁδογράφος καμπύλη τοῦ κινητοῦ εἶναι κύκλος, τὸν ὁποῖον τὸ σημεῖον *m* διατρέχει ἰσοταχῶς, λέγω, ὅτι καὶ τὸ κινητὸν διατρέχει κύκλον ἰσοταχῶς ἔχομεν τῷ *δντι*.

$$\xi = \frac{dx}{dt} = v \sigma \nu \omega t \quad \eta = \frac{dy}{dt} = v \eta \mu \omega t$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$x = \frac{v}{\omega} \eta \mu \omega t + \alpha \quad y = -\frac{v}{\omega} \sigma \nu \omega t + \beta$$

ὅθεν

$$(x - \alpha)^2 + (y - \beta)^2 = \frac{v^2}{\omega^2}$$

3) Ὑποθέσωμεν τὸ παραστατικὸν τμημα τῆς ταχύτητος σταθερὸν τὸ μέγεθος ἀλλὰ διαγράφον ὀρθογώνιον κυκλικὸν κῶνον ἐν τῷ διαστήματι λέγω, ὅτι τὸ κινητὸν διαγράφει κυκλικὴν ἕλικα, ἧς ὁ ἄξων συμπίπτει μετὰ τοῦ ἄξονος τοῦ κῶνου.

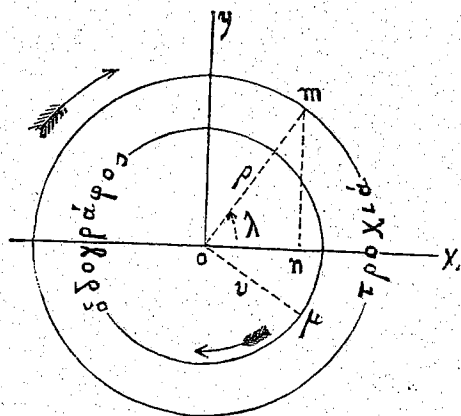
ὁ κῶνος εἶναι

$$\xi = \frac{dx}{dt} = \omega \rho \eta \mu \omega t \quad \eta = \frac{dy}{dt} = \omega \rho \sigma \nu \omega t \quad \zeta = \frac{dz}{dt} = \omega h$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$x = \rho \sigma \nu \omega t + \alpha \quad y = \rho \eta \mu \omega t + \beta \quad z = \omega h t + \gamma$$

αἵτινες εἶναι αἱ ἐξισώσεις τῆς ἕλικος.



Σχ. 20.

4) Ὁ κύκλος *om* κυλινδοῦται ἐπὶ τῆς εὐθείας *oa*, οὕτως ὥστε τὸ σημεῖον τῆς ἐπαφῆς *o* νὰ διατρέχη ταύτην ὁμοιομόρφως μετὰ ταχύτητα *a* ὠρισμένον σημεῖον *m* τῆς περιφερείας τοῦ κύκλου διαγράφει κυκλοειδῆ γραμμὴν ζητεῖται ἡ σχετικὴ τῇ κινήσει τοῦ σημείου *m* ὁδογράφος γραμμὴ.

Τὸ σημεῖον *m* στρεφόμενον ἀνά πᾶσαν στιγμὴν περὶ τὸ σημεῖον *o* ἔχει ταχύτητα ἀνάλογον τῇ ἀκτίνι *om* καὶ κάθετον ταύτῃ: ἡ ὁδογράφος γραμμὴ στρεφόμενη κατὰ 90° θὰ συμπέσῃ λοιπὸν μετὰ τοῦ κύκλου *om*. ἐν τῷ ὀρθογώνιῳ τριγώνῳ *omb* ἔχομεν $om^2 = ob \cdot om'' = 2r \cdot m'm$: τὸ τετράγωνον τῆς ταχύτητος εἶναι λοιπὸν ἀνάλογον τοῦ ὕψους *m'm*.

ἄλλως ἔχομεν ἐν τῷ σχήματι ἐὰν θέσωμεν $\varphi = \widehat{om}$

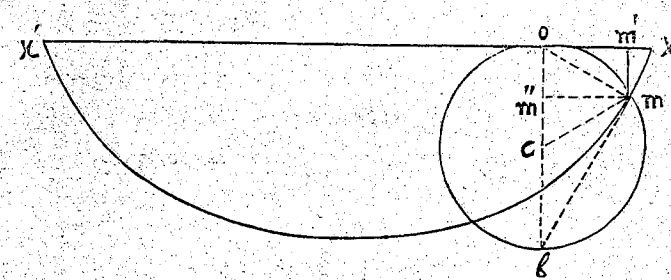
$$x = m'a = xo - m'o = \text{τοξ} mo - m'm = r\varphi - r\eta\mu\varphi = r(\varphi - \eta\mu\varphi)$$

$$y = m'm = oc - m''c = r - r\sigma\upsilon\nu\varphi = r(1 - \sigma\upsilon\nu\varphi)$$

αἱ συνιστώσαι τῆς ταχύτητος εἶναι

$$\xi = \frac{dx}{dt} = r \frac{d\varphi}{dt} (1 - \sigma\upsilon\nu\varphi)$$

$$\eta = \frac{dy}{dt} = r \frac{d\varphi}{dt} \eta\mu\varphi$$



Σχ. 21.

ἀντικαθιστῶντες ἔχομεν

$$\xi = a(1 - \sigma\upsilon\nu\varphi) \quad \eta = a\eta\mu\varphi$$

ὅθεν ὁ κύκλος

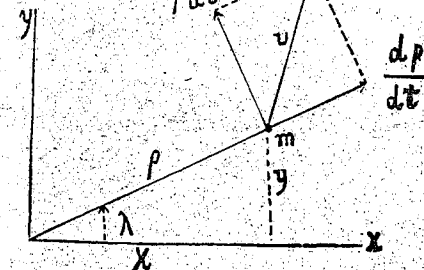
$$(\xi - a)^2 + \eta^2 = a^2$$

Ἐὰν καλέσωμεν λ τὴν γωνίαν *xom* ἔχομεν $\varphi = 2\lambda$ ὅθεν

$$\frac{d\varphi}{dt} = \frac{a}{r} = 2 \frac{d\lambda}{dt}$$

$\frac{d\lambda}{dt}$ εἶναι λοιπὸν σταθερὸν καὶ τὸ παραστατικὸν τμημα τῆς ταχύτητος στρέφεται ὁμοιομόρφως περὶ τὸν πόλον.

10. Αἱ πολικαὶ συντεταγμέναι ρ, λ τοῦ σημείου *m* συνδέονται πρὸς τὰς καρτεσιανὰς *x, y* τοῦ αὐτοῦ σημείου τῆς πολικῆς ἀκτίνε



Σχ. 22.

$$x = \rho \sigma \nu \lambda \quad y = \rho \eta \mu \lambda$$

αί συνιστώσαι τῆς ταχύτητος παραλλήλως τοῖς ἄξοσιν ox καὶ oy εἶναι

$$v_x = \frac{dx}{dt} = \frac{d\rho}{dt} \text{ συν}\lambda - \rho \dot{\lambda} \mu\lambda \cdot \frac{d\lambda}{dt} \dots \dots \dots (1)$$

$$v_y = \frac{dy}{dt} = \frac{d\rho}{dt} \dot{\lambda} \mu\lambda + \rho \text{ συν}\lambda \cdot \frac{d\lambda}{dt}$$

τὸ ἄθροισμα τῶν προβολῶν τούτων ἐπὶ τῆς πολικῆς ἀκτίνος εἶναι

$$v_\rho = v_x \text{ συν}\lambda + v_y \dot{\lambda} \mu\lambda = \frac{d\rho}{dt} (\text{συν}^2\lambda + \dot{\lambda} \mu^2\lambda) = \frac{d\rho}{dt}$$

τὸ ἄθροισμα τῶν αὐτῶν προβολῶν καθέτως τῇ πολικῇ ἀκτίνι εἶναι

$$v_\theta = -v_x \dot{\lambda} \mu\lambda + v_y \text{ συν}\lambda = \rho \frac{d\lambda}{dt} (\dot{\lambda} \mu^2\lambda + \text{συν}^2\lambda) = \rho \frac{d\lambda}{dt}$$

αἱ ζητούμεναι συνιστώσαι εἶναι λοιπὸν

$$v_\rho = \frac{d\rho}{dt} \quad \text{καὶ} \quad v_\theta = \rho \frac{d\lambda}{dt} \dots \dots \dots (2)$$

ὅθεν

$$v = \sqrt{\left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 + \rho^2 \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2} \dots \dots \dots (3)$$

Εἰς τὸ ἀποτέλεσμα τοῦτο ἠδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν καὶ γεωμετρικῶς ὡς ἐξῆς·

τὸ στοιχειῶδες τόξον mm' (Σχ. 11) δύναται νὰ θεωρηθῇ ὡς συνιστάμενον τῶν mp καὶ pm' . ὥστε

$$mm'^2 = mp^2 + pm'^2$$

ἀλλὰ

$$mm' = dsmp = \rho d\lambda \quad \text{καὶ} \quad pm' = d\rho$$

ὅθεν

$$\left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = v^2 = \rho^2 \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2 + \left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 \dots \dots \dots (3)$$

περιστροφικὴ ταχύτης Τὸν λόγον $\frac{d\lambda}{dt}$ ὅστις ἐμφαίνει τὴν ταχύτητα μεθ' ἧς στρέφεται ἡ πολικὴ ἀκτίς ρ περὶ τὸ σημεῖον O καλοῦμεν **περιστροφικὴν ταχύτητα** τοῦ σημείου m ὡς πρὸς τὸν πόλον O καὶ παριστώμεν διὰ τοῦ ω . Συνδέεται δὲ ἡ γραμμικὴ ταχύτης v τοῦ σημείου m πρὸς τὴν περιστροφικὴν αὐτοῦ ταχύτητα διὰ τῆς σχέσεως

$$v^2 = \omega^2 \rho^2 + \left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 \dots \dots \dots (4)$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ 1) Ἄς ζητήσωμεν λ. χ. τὴν τροχίαν ἐν ἣ τὸ κινητὸν m κινεῖται οὕτως ὥστε

$$\frac{d\rho}{dt} = a \quad \text{καὶ} \quad \rho \frac{d\lambda}{dt} = b$$

ἐκ τούτων πορίζομεθα

$$\frac{d\rho}{\rho} = \frac{a}{b} d\lambda$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$\rho = \rho_0 e^{\frac{a}{b}(\lambda - \lambda_0)}$$

ἣτις παριστᾷ λογαριθμικὴν ἕλικα.

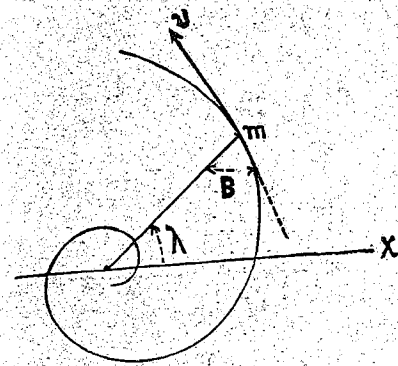
Ἡ γωνία β τῆς ταχύτητος μετὰ τῆς πολικῆς ἀκτίνος εἶναι σταθερὰ· ἔχομεν τῷ ὄντι [Εἰσ. § 6. 5]

$$\epsilon\phi\beta = \rho \frac{d\lambda}{d\rho} = \frac{b}{a}$$

Ἐδογράφος γραμμὴ ἀναφερόμενοι εἰς τὰς σχέσεις (1) ἔχομεν διὰ τὰς συντεταγμένας ξ η τῆς ὀδογράφου γραμμῆς

$$\xi = \frac{dx}{dt} = a \text{ συν}\lambda - b \dot{\lambda} \mu\lambda$$

$$\eta = \frac{dy}{dt} = a \dot{\lambda} \mu\lambda + b \text{ συν}\lambda$$



Σχ. 23.

ὑποῦντες εἰς τὸ τετράγωνον καὶ προσθέτοντες ἔχομεν τὸν κύκλον

$$\xi^2 + \eta^2 = a^2 + b^2$$

μὲ κέντρον τὸν πόλον, ὅπερ ἦτο προφανές, διότι ἡ ταχύτης (3)

$$v = \sqrt{\left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 + \left(\rho \frac{d\lambda}{dt}\right)^2} = \sqrt{a^2 + b^2}$$

εἶναι σταθερὰ τὴν ἔντασιν.

Ἡ περὶ τὸν πόλον o περιστροφικὴ ταχύτης τοῦ παραστατικοῦ τμήματος τῆς ταχύτητος εἶναι

$$\omega = \frac{d(\lambda + \beta)}{dt}$$

καὶ ἐπειδὴ ἡ γωνία β εἶναι σταθερὰ ἔχομεν

$$\omega = \frac{d\lambda}{dt} = \frac{b}{\rho}$$

εἶναι δηλαδὴ αὕτη ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῆς πολικῆς ἀκτίνος, ὅπερ ἦτο προφανές ὡς ἐκ τῆς ἐλικοειδοῦς φύσεως τῆς καμπύλης καὶ τοῦ ἀμεταβλήτου τῆς ταχύτητος.

2) Εάν τὸ κινητὸν m διαγράφῃ τὴν λογαριθμικὴν ἔλικα, οὕτως ὥστε ἡ πολικὴ ἀκτίς om νὰ στρέφεται ὁμοιόμορφως περὶ τὸν πόλον o ἔχομεν

$$\frac{d\lambda}{dt} = \sigma \tau.$$

ἀλλὰ καὶ

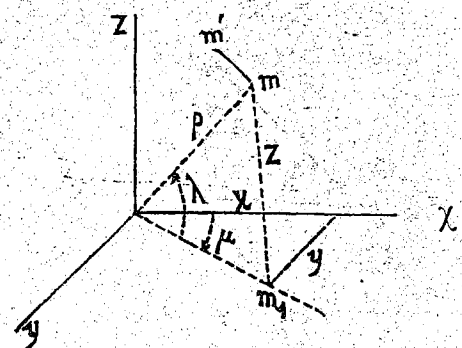
$$\rho \frac{d\lambda}{d\rho} = \rho \frac{d\lambda}{dt} \frac{dt}{d\rho} = \epsilon\phi\beta = \sigma \tau. \sigma' \quad \delta\theta\epsilon\nu \frac{d\rho}{dt} = \sigma'' \rho$$

καὶ ἡ ταχύτης v εἶναι ἀνάλογος (3) τῇ πολικῇ ἀκτίνι $\rho = om$. ἡ ὁδογράφος γραμμὴ εἶναι λοιπὸν ἑτέρα λογαριθμικὴ ἔλιξ ἴση τῇ πρώτῃ, ἐστραμμένη κατὰ γωνίαν β περὶ τὸν πόλον o (Σχ. 35).

ταχύτης ἐν
σφαιρικαῖς
συντεταγμέναις

11. Τὸ ἐν τῷ χρονικῷ διαστήματι dt διανυθὲν τόξον mm' δυνάμεθα νὰ θεωρήσωμεν ὡς γεωμετρικὸν ἄθροισμα τῶν γραμμῶν

- 1) $d\rho$ παραλλήλως τῇ ἀκτίνι om
- 2) $\rho d\lambda$ ἐν τῷ ἐπιπέδῳ mom' καθέτως τῇ ἀκτίνι om καὶ
- 3) $om_1 d\mu = \rho \text{ συν} \lambda d\mu$ καθέτως τῷ ἐπιπέδῳ mom'



Σχ. 24.

Ἡ ταχύτης ἐκφράζεται τότε διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{ds}{dt} = v = \sqrt{\left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 + \rho^2 \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2 + \rho^2 \text{ συν}^2 \lambda \left(\frac{d\mu}{dt}\right)^2}$$

Εἰς τὴν σχέσιν ταύτην ἡδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν καὶ ἀναλυτικῶς ἀναχωροῦντες ἐκ τῶν σχέσεων [Εἰσ. § 2. 2]

$$x = \rho \text{ συν} \lambda \text{ συν} \mu \quad y = \rho \text{ συν} \lambda \text{ ἥμ} \mu \quad z = \rho \text{ ἥμ} \lambda$$

ὅπως ἐπράξαμεν τοῦτο προηγουμένως διὰ τὰς ἐπιπέδους πολικὰς συντεταγμένας, ἐνθα ἐφθάσαμεν εἰς ἀποτελέσματα συμπίπτοντα μετὰ τῶν προηγουμένων ἐν ἡ περιπτώσει μ εἶναι σταθερόν.

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ Θεωρήσωμεν κινητὸν m κινούμενον ἐπὶ σφαιρικῆς ἐπιφανείας, ἧς τὴν ἀκτῖνα λαμβάνομεν ἴσην μὲ τὴν μονάδα, καὶ ζητήσωμεν τὴν καμπύλην ἐπὶ τῆς ὁποίας πρέπει νὰ κινήθῃ τοῦτο, οὕτως ὥστε αἱ συνιστώσαι τῆς ταχύτητος παραλλήλως πρὸς τὸν μεσημβρινὸν καὶ τὸν ἰσημερινὸν νὰ εἶναι σταθεραί.

Τὸ γεωγραφικὸν μῆκος τοῦ κινητοῦ εἶναι μ , τὸ πλάτος αὐτοῦ εἶναι λ , ἔχομεν δὲ ἐὰν καλέσωμεν α τὴν κλίσιν τῆς ταχύτητος v ἐπὶ τοῦ μεσημβρινοῦ

$$v \text{ συν} \alpha = \frac{d\lambda}{dt} \quad \text{καὶ} \quad v \text{ ἥμ} \alpha = \frac{d\mu}{dt} \text{ συν} \lambda \dots \dots \dots (1)$$

δέον λοιπὸν νὰ ἔχωμεν

$$\frac{d\lambda}{dt} = a \quad \text{καὶ} \quad \frac{d\mu}{dt} \text{ συν} \lambda = b \dots \dots \dots (2)$$

ἐκ τῶν σχέσεων (1) πορίζομεθα

$$\epsilon\phi \alpha = \frac{b}{a}$$

ὥστε τὸ κινητὸν τέμνει τοὺς διαφόρους μεσημβρινοὺς ὑπὸ σταθερὰν γωνίαν. ἐκ τῶν (2)

$$\frac{d\lambda}{\text{συν} \lambda} = \text{συν} \epsilon\phi \alpha. d\mu$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$\epsilon\phi \left(\frac{\lambda}{2} + \frac{\pi}{4} \right) = \epsilon\phi \left(\frac{\lambda_0}{2} + \frac{\pi}{4} \right) e^{(\mu - \mu_0) \text{ συν} \epsilon\phi \alpha}$$

τῇ καμπύλην ταύτην, τῆς ὁποίας γίνεται μεγάλη χρῆσις ἐν τῇ ναυτιλίᾳ, καλοῦσι λοξόδρομον καμπύλην, ἢ ἀπλῶς λοξόδρομίαν

12. Ἀνακεφαλαιοῦντες ἤδη τὰ ἐν τῇ παραγράφῳ ταύτῃ ἀποδεί- ἀνακεφαλαίω-
χθέντα βλέπομεν, ὅτι

Ἐὰν παραστήσωμεν διὰ $s = f(t)$ τὴν σχέσιν τὴν συνδέουσαν τὰ ἐπὶ τῆς τροχιάς τοῦ κινητοῦ διανυόμενα τόξα πρὸς τοὺς χρόνους, ἐν οἷς ταῦτα διηνύθησαν

- 1) Ἡ ταχύτης v τοῦ κινητοῦ, ἐν οἱαδήποτε στιγμῇ, μετρεῖται διὰ τοῦ λόγου $\frac{ds}{dt}$, τοῦ ἐν τῷ βραχυτάτῳ χρονικῷ διαστήματι dt διανυθέντος τόξου ds πρὸς τὸν χρόνον τοῦτον, καὶ ὡς γνωρίζομεν ἐκ τῆς ἀλγέβρας ὁ λόγος οὗτος ἰσοῦται μὲ τὴν παράγωγον $f'(t)$ τῆς συναρτήσεως $f(t)$

$$v = \frac{ds}{dt} = f'(t)$$

- 2) Ἡ ἐπὶ ἄξονος ἢ ἐπιπέδου προβολὴ τῆς ταχύτητος v σημείου κινουμένου ὅπωςδήποτε ἐν τῷ διαστήματι, ἰσοῦται τῇ ταχύτητι v_x τῆς διατρεχούσης τὸν ἄξονα ἢ τὸ ἐπίπεδον προβολῆς αὐτοῦ ἢ

$$\frac{dx}{dt} = \frac{ds}{dt} \text{ συν} \alpha$$

- 3) Ἐὰν ὑλικὸν σημεῖον τεινῇ νὰ κινήθῃ συγχρόνως κατὰ δύο διαφόρους διευθύνσεις α καὶ β μὲ ταχύτητας ἴσας τοῖς τμήμασι τού-

τοισ, ἢ προκύπτουσα φορά τῆς κινήσεώς του ἔσεται ἡ διαγωνίος τοῦ ὑπὸ τῶν τμημάτων oa καὶ ob ὀριζομένου παραλληλογράμμου, καὶ τὸ μέγεθος τῆς ταχύτητος ἰσοῦται τῇ διαγωνίῳ ταύτῃ. Καὶ ἐν γένει, ἡ συνισταμένη v οἰοῦδήποτε ἀριθμοῦ ταχυτήτων $v_1 v_2 \dots v_4 \dots$, μεθ' ὧν φέρεται ταυτοχρόνως κινητόν τι σημεῖον, ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τῶν συνιστωσῶν.

4) Ἐὰν ἡ θέσις τοῦ κινητοῦ προσδιορίζεται δι' εὐθυγράμμων συντεταγμένων $x y z$, αὐτὴ συνιστῶσα τῆς ταχύτητος $\frac{ds}{dt}$ παραλλήλως τοῖς ἄξοσιν εἰσὶ

$$\frac{dx}{dt}, \quad \frac{dy}{dt}, \quad \frac{dz}{dt}$$

τὸ δὲ μέγεθος καὶ ἡ φορά ταύτης ἐν συστήματι ὀρθογωνίων συντεταγμένων, ὀρίζονται διὰ τῶν σχέσεων

$$v = \frac{ds}{dt} = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2}$$

$$\frac{dx}{dt} = \frac{ds}{dt} \sigma\upsilon\nu\alpha \quad \frac{dy}{dt} = \frac{ds}{dt} \sigma\upsilon\nu\beta \quad \frac{dz}{dt} = \frac{ds}{dt} \sigma\upsilon\nu\gamma$$

ἐνθα α, β, γ παριστῶσι τὰς μετὰ τῶν ἄξόνων ox, oy, oz γωνίας τοῦ παραστατικοῦ τμήματος τῆς ταχύτητος.

5) αὐτὴ συντεταγμένην ξ, η, ζ τῆς ὀδογράφου καμπύλης δι' ἧς προσδιορίζομεν τὴν ταχύτητα εἶναι

$$\xi = \frac{dx}{dt} \quad \eta = \frac{dy}{dt} \quad \zeta = \frac{dz}{dt}$$

6) συναρτήσῃ τῶν σφαιρικῶν συντεταγμένων ρ, λ καὶ μ ἡ ταχύτης ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$v = \sqrt{\left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 + \rho^2 \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2 + \rho^2 \sigma\upsilon\nu^2\lambda \left(\frac{d\mu}{dt}\right)^2}$$

καὶ ἐν ἡ περιπτώσει $\mu = \text{σταθερᾶ}$, ἐν ταῖς ἐπιπέδοις δηλαδὴ πολι-καῖς συντεταγμέναις ἔχομεν

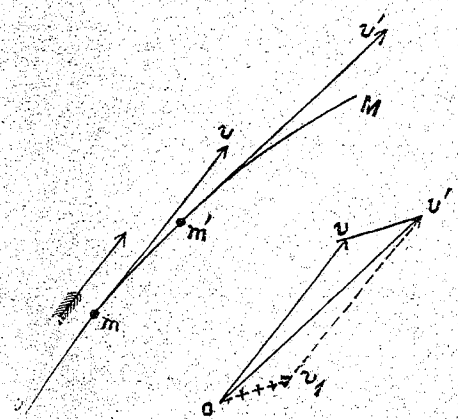
$$v = \sqrt{\left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 + \rho^2 \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2}$$

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ ΙΙ'.

Περὶ ἐπιτάχυνσεως.

13. Γνωσθέντος ἤδη τοῦ τρόπου, δι' οὗ εὐρίσκομεν τὴν συνισταμένην δύο διαφόρων ταχυτήτων, δυνάμεθα νὰ προβῶμεν εἰς τὴν σπουδὴν τῆς μεταβολῆς τῆς ταχύτητος ὡς πρὸς τὸ μέγεθος καὶ τὴν φοράν αὐτῆς, μεταβολή, ἣτις ἐπιφέρει τὴν καμπυλότητα τῆς τροχιάς καὶ τὴν ἐπ' αὐτῆς ἐπιταχυνομένην ἢ βραδύνουσαν κίνησιν.

Ἐστὼ πρὸς τοῦτο oM ἡ τροχία τοῦ κινητοῦ καὶ m, m' δύο δια-ἐπιτάχυνσις δοχικαὶ θέσεις αὐτοῦ, κατὰ τὰς ἐποχὰς t καὶ $t+dt$ οὐ καὶ οὐ' τὰ παραστατικὰ τμήματα τῆς ταχύτητος τοῦ κινητοῦ παρὰ τοῖς σημείοις m καὶ m' .



Σχ. 25.

Ἡ διὰ τοῦ τμήματος ou παρισταμένη ταχύτης, μεθ' ἧς ἐφέρετο τὸ κινητόν παρὰ τῷ σημείῳ m τῆς τροχιάς του, μετεβλήθη ἐν τῷ χρονικῷ διαστήματι dt κατὰ τὸ μέγεθος καὶ τὴν φοράν, εἰς τὴν διὰ τοῦ τμήματος ou' παρισταμένην ταχύτητα· ἀλλ' ἡ μεταβολὴ αὕτη δὲν ἠδύνατο νὰ ἐπέλθῃ ἄνευ ἐξωτερικῆς τινος ἐπιδράσεως, ὡς ἐκ τῆς ὁποίας ἡ κίνησις τοῦ κινητοῦ ἐτροποποιήθη διὰ τῆς εἰσαγωγῆς προσθέτου τινὸς ταχύτητος v_1 , ἧς τὸ παραστατικὸν τμήμα ou_1 εἶναι ἴσον καὶ παράλληλον τῇ τρίτῃ πλευρᾷ uv' τοῦ τριγώνου ouu' . Ἐκ τῆς γεωμετρικῆς δὲ συνθέσεως τῆς προσθέτου ταύτης ταχύτητος καὶ τῆς ταχύτητος v παρὰ τῷ σημείῳ m , προκύπτει ἡ τελικὴ ταχύτης v παρὰ τῷ σημείῳ m' .

Τὴν ὑπὸ τοῦ κινητοῦ κηθεῖσαν ταύτην ταχύτητα v_1 , κατὰ τὴν ἀπὸ τοῦ σημείου m εἰς τὸ σημεῖον m' μετάβασιν ἐν τῷ χρονικῷ διαστήματι dt , θεωρουμένην ὡς πρὸς τὸ μέγεθος καὶ τὴν φοράν αὐτῆς, καλοῦμεν **στοιχειώδη ὀλικὴν ἐπιτάχυνσιν** τοῦ κινητοῦ παρὰ τῷ σημείῳ m , τὸ δὲ ὄριον τῆς αὐτῆς ποσότητος διαιρεθείσης διὰ τοῦ χρονικοῦ διαστήματος dt , **ὀλικὴν ἐπιτάχυνσιν** τοῦ κινητοῦ παρὰ τῷ σημείῳ m .

Ἐκ τοῦ σχήματος δὲ καὶ τῶν πρὶν ἀποδειχθέντων καταφαίνεται

ὅτι, ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις φ κινουμένου ὕλικου σημείου εὑρίσκεται ἐν τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ τῆς τροχιάς, καὶ ἰσοῦται τῇ γεωμετρικῇ παραγωγῷ $\frac{dv}{dt}$ τῆς ταχύτητος· ἡ φορὰ τῆς ἐπιταχύνσεως κατὰ τὸ σημεῖον m εἶναι ἡ αὐτὴ πρὸς τὴν τῆς ἐφαπτομένης τῆς ὁδογράφου καμπύλης (Σχ. 19) παρὰ τῷ σημείῳ μ . ἂν δὲ ἡ τροχιά εἶναι εὐθύγραμμος, ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις ἔχει τὴν φορὰν τῆς ὑπὸ τοῦ κινητοῦ διαγραφόμενης εὐθείας, καὶ ἡ ἀλγεβρικὴ αὐτῆς τιμὴ παρέχεται ὑπὸ τοῦ τύπου

$$\varphi = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2} = \frac{v dv}{ds} = \frac{d\frac{v^2}{2}}{ds}$$

14. Ἐὰν ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι σταθερὰ κατὰ τὸ μέγεθος καὶ τὴν φορὰν, ἡ ταχύτης $v = v_0 + \varphi t$ μεταβάλλεται ὁμοιομόρφως, καὶ ἡ κίνησις καλεῖται ὁμοιομόρφως ἐπιταχυνομένη

Ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ τὰ διανυόμενα διαστήματα ὀρίζονται διὰ τῆς σχέσεως

$$ds = v dt$$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως ἔχομεν

$$s = \int v dt = \int (v_0 + \varphi t) dt = s_0 + v_0 t + \frac{1}{2} \varphi t^2 \dots \dots (1)$$

ἣτις εἶναι ἡ γενικωτέρα ἐξίσωσις τῆς ὁμαλῶς ἐπιταχυνομένης κινήσεως. Τὴν σχέσιν ταύτην δυνάμεθα νὰ γράψωμεν καὶ οὕτω

$$\frac{s-s_0}{t} = v_0 + \varphi \frac{t}{2} \dots \dots \dots (2)$$

ἄλλ' ἡ ταχύτης κατὰ τὴν στιγμὴν t εἶναι

$$\frac{ds}{dt} = v = v_0 + \varphi t$$

καὶ κατὰ τὴν στιγμὴν $\frac{t}{2}$

$$v_0 + \varphi \frac{t}{2}$$

ὅθεν ἡ μέση ταχύτης $\frac{s-s_0}{t}$ τοῦ κινητοῦ κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα

t ἰσοῦται μὲ τὴν πραγματικὴν αὐτοῦ ταχύτητα κατὰ τὴν στιγμὴν $\frac{t}{2}$

Ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (2) $\varphi \frac{t}{2}$ διὰ τοῦ $\frac{v-v_0}{2}$ ἔχομεν

$$\frac{s-s_0}{t} = \frac{v+v_0}{2} \dots \dots \dots (3)$$

Τουτέστι τὰ ὑπὸ τοῦ κινητοῦ διανυόμενα διαστήματα εἶναι ἴσα ἐκείνοις, ἃ θὰ διήνυε τοῦτο κατὰ τὸ αὐτὸ χρονικὸν διάστημα, ἐὰν ἐφέρετο μὲ ταχύτητα $\frac{v+v_0}{2}$ ἐν ἰσοταχεῖ κινήσει.

Ἐκ τῆς σχέσεως $\varphi = \frac{dv}{ds}$ πορίζομεθα δι' ὀλοκληρώσεως τὴν σχέσιν

$$\varphi(s-s_0) = \frac{1}{2} (v^2 - v_0^2) \dots \dots \dots (4)$$

ἣτις μᾶς δίδει τὴν ταχύτητα συναρτήσει τοῦ διανυθέντος διαστήματος.

α. 1) Πτώσις.— Ἐκ πείρας γνωρίζομεν ὅτι, τὰ ἐλευθέρως καὶ ἄνευ ἀρχικῆς κατακόρυφου ταχύτητος πίπτοντα ἐν τῷ κενῷ σώματα διαγράφουσι κατακόρυφους εὐθείας κινήσεις ἐν ὁμαλῶς ἐπιταχυνομένη κινήσει, μὲ ἐπιτάχυνσιν $\varphi = 9,8088$, ἣν συνιστοῦσιν τῶν σωμάτων νήθως παριστῶσι διὰ τοῦ g . Ἐὰν λοιπὸν ἐφαρμόσωμεν ἐνταῦθα τὰς ιδιότητας, ἃς εὔρομεν ἀνωτέρω ἐν τῇ σπουδῇ τῆς ὁμαλῶς ἐπιταχυνομένης κινήσεως, ἔχομεν

$$h = \frac{1}{2} g t^2 \quad \text{καὶ} \quad v = \frac{dh}{dt} = g t$$

ὅθεν

$$h = \frac{v^2}{2g}$$

καὶ

$$v = \sqrt{2gh} \dots \dots \dots (1)$$

οὕτω

ἡ κτηθεῖσα ταχύτης v σώματος πίπτοντος ἐλευθέρως καὶ ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος ἐκ τοῦ ὕψους h ἰσοῦται τῇ $\sqrt{2hg}$.

Τὸ διανυθὲν ὕψος h κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα t εἶναι

$$h = \frac{1}{2} g t^2$$

τὸ διανυθὲν ὕψος h_1 κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα $t+1$ εἶναι

$$h_1 = \frac{1}{2} g (t+1)^2$$

ᾧθεν

$$h_1 - h = \frac{1}{2}g(2t+1) \dots \dots \dots (2)$$

ἦτοι· τὰ κατὰ τὰς διαδοχικὰς μονάδας τοῦ χρόνου διανύμενα διαστήματα εἶναι πρὸς ἄλληλα ὡς οἱ περιττοὶ ἀριθμοὶ 1, 3, 5, ... 2t+1.

2) Ἄνοδος.—Ἐὰν τὸ σῶμα ἀνέρχεται με ἀρχικὴν ταχύτητα v_0 ἔχομεν

$$v = v_0 - gt$$
$$h = v_0 t - \frac{1}{2}gt^2$$

τὸ μέγιστον ὕψος H , εἰς δ ἀνέρχεται τὸ σῶμα ὡς ἐκ τῆς ἀρχικῆς αὐτοῦ ταχύτητος v_0 , ἀντιστοιχεῖ τῷ σημείῳ ἐν ᾧ $v=0$ ὥστε

$$H = \frac{v_0^2}{2g} \dots \dots \dots (3)$$

τουτέστι· τὸ ὕψος H ἰσοῦται τῷ ὕψει ἀφ' οἷ πλῆτον τὸ σῶμα θ' ἀπέκτα τὴν ταχύτητα v_0

Ἐστω v_1 ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ, καθ' ἣν στιγμὴν διαβαίνει τοῦτο διὰ τοῦ σημείου m κατὰ τὴν ἄνοδον αὐτοῦ, καὶ v_2 ἡ ταχύτης αὐτοῦ ὅτε κατερχόμενον τοῦτο διαβαίνει διὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου· ἐκ τῶν προαποδειχθέντων ἔχομεν

$$v_2^2 = 2g(H-h)$$

ἀλλ' ἐκ τῆς σχέσεως [14.4]

$$v_1^2 - v_0^2 = -2gh \quad \eta \quad v_1^2 = 2gH - 2gh = 2g(H-h)$$

ὥστε

$$v_1^2 = v_2^2$$

ἡ ταχύτης δηλαδὴ, ἣν κέκτηται τὸ κινητὸν διερχόμενον διὰ τοῦ σημείου m κατὰ τὴν ἄνοδον αὐτοῦ, ἰσοῦται τῇ ταχύτητι, ἣν κέκτηται τοῦτο, ὅτε κατερχόμενον διέρχεται διὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου m .

3) Τὴν ἐπιτάχυνσιν τῶν ἐλευθέρως πιπτόντων βαρέων σωμάτων δὲν δύναμεθα νὰ ὑποθέσωμεν σταθεράν, ὡς ἐπράξαμεν τοῦτο ἀνωτέρω, εἰμὴ ἐν ὅσῳ τὸ ὕψος τῆς πτώσεως εἶναι μικρὸν σχετικῶς πρὸς τὴν ἀκτίνα τῆς γῆς. Ἐὰν τὸ σῶμα πίπτῃ ἀπὸ μεγάλου ὕψους, δεόν νὰ λάβωμεν τὴν ἐπιτάχυνσιν ἀντιστρόφως ἀνάλογον τοῦ τετραγώνου τῆς ἀποστάσεως αὐτοῦ ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς.

Ἐστω g ἡ ἐπιτάχυνσις ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς εἰς ἀπόστασιν ρ ἀπὸ



Σχ. 26.

πτώσις ἀπὸ μεγάλου ὕψους

τοῦ κέντρου τῆς, φ εἰς ὕψος h ὑπεράνω τῆς αὐτῆς ἐπιφανείας καὶ εἰς ἀπόστασιν $\rho+h$ ἀπὸ τοῦ κέντρου, ἔχομεν

$$\frac{\phi}{g} = \left(\frac{\rho}{\rho+h}\right)^2 \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad \phi = g\left(\frac{\rho}{\rho+h}\right)^2$$

ἡ ἐξίσωσις τῆς κινήσεως εἶναι οὕτω

$$\frac{d^2h}{dt^2} = -g\left(\frac{\rho}{\rho+h}\right)^2$$

ἢ πολλαπλασιάζοντες ἐπὶ $\frac{dh}{dt}$

$$\frac{d^2h}{dt^2} \frac{dh}{dt} = -g\left(\frac{\rho}{\rho+h}\right)^2 \frac{dh}{dt} = -g\rho^2(\rho+h)^{-2} \frac{dh}{dt}$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$\frac{1}{2}\left(\frac{dh}{dt}\right)^2 = -g\rho^2 \int (\rho+h)^{-2} dh = g\rho^2\left(\frac{1}{\rho+h} - \frac{1}{\rho+h_0}\right)$$

Ἡ ταχύτης v εἰς τὸ ὕψος h ὀρίζεται λοιπὸν διὰ τῆς σχέσεως

$$v^2 = 2g\rho^2\left(\frac{1}{\rho+h} - \frac{1}{\rho+h_0}\right) \dots \dots \dots (1)$$

ἐκ τῆς ἄνω σχέσεως ἐξάγομεν

$$dt = \frac{1}{\rho\sqrt{2g}} \frac{dh}{\sqrt{\frac{1}{\rho+h} - \frac{1}{\rho+h_0}}} = \frac{1}{\rho\sqrt{2g}} \frac{dh\sqrt{\rho+h}}{\sqrt{1 - \frac{\rho+h}{\rho+h_0}}}$$

δυνάμεθα δὲ πάντοτε νὰ θέσωμεν

$$\frac{\rho+h}{\rho+h_0} = \eta\mu^2\phi \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad dh = 2\eta\mu\phi\sigma\upsilon\nu\phi d\phi(\rho+h_0)$$

καὶ

$$\frac{dh\sqrt{\rho+h}}{\sqrt{1 - \frac{\rho+h}{\rho+h_0}}} = \frac{2\eta\mu^2\phi\sigma\upsilon\nu\phi d\phi(\rho+h_0)^{\frac{3}{2}}}{\sigma\upsilon\nu\phi} = 2(\rho+h_0)^{\frac{3}{2}}\eta\mu^2\phi d\phi$$

ἢ τέλος

$$dt = \frac{(\rho+h_0)^{\frac{3}{2}}}{\rho\sqrt{2g}} (1 - \sigma\upsilon\nu 2\phi) d\phi$$

και ολοκληρώντες

$$t = \frac{(\rho + h_0)^{\frac{3}{2}}}{\rho V \sqrt{2g}} (\varphi - \frac{1}{2} \eta \mu 2\varphi + c)$$

κατά την έναρξιν τῆς πτώσεως εἶχομεν

$$h = h_0 \quad t = 0 \quad \varphi = \frac{\pi}{2}$$

ἀντικαθιστώντες τὰς τιμὰς ταύτας ἐν τῇ ἄνω σχέσει εὐρίσκομεν τὴν τιμὴν τῆς σταθερᾶς $c = \frac{\pi}{2}$, ὥστε

$$t = \frac{(\rho + h_0)^{\frac{3}{2}}}{\rho V \sqrt{2g}} \left| \varphi - \frac{1}{2} \eta \mu 2\varphi - \frac{\pi}{2} \right|$$

καὶ ἀντικαθιστώντες $\eta \mu \varphi = \sqrt{\frac{\rho + h}{\rho + h_0}}$ ἔχομεν τέλος

$$t = \frac{(\rho + h_0)^{\frac{3}{2}}}{\rho V \sqrt{2g}} \left| \text{τοξ. } \eta \mu. \sqrt{\frac{\rho + h}{\rho + h_0}} - \sqrt{\frac{\rho + h}{\rho + h_0}} \sqrt{1 - \frac{\rho + h}{\rho + h_0}} - \frac{\pi}{2} \right| \quad (2)$$

ἣτις μᾶς δίδει τὰ διανυόμενα διαστήματα συναρτήσει τοῦ χρόνου.

6. Ἐξητάσαμεν προηγουμένως τὴν κίνησιν τῶν βαρέων σωμάτων ὑποθέτοντες ὅτι κινοῦνται ταῦτα ἐν χώρῳ κενῷ πίσης ἄλλης ὕλης, ἐνῶ πραγματικῶς κινοῦνται ἐν τῷ ἀέρι, ὅστις ἀνθίσταται εἰς τὴν κίνησιν ταύτην παρεισάγων πρόσθετον ἐπιτάχυνσιν, ἣς τὸ μέγεθος εἶναι συνάρτησις τῆς ταχύτητος ἀνὰ πᾶσαν στιγμὴν καὶ ἡ φορὰ ἀντίρροπος τῆς φορᾶς τῆς ταχύτητος.

Τὴν ἀνθισταμένην ταύτην ἐπιτάχυνσιν λαμβάνομεν ἴσην τῇ $g \frac{v^n}{k^n}$, καὶ τότε

Πτῶσις. 1) Ἐν τῇ εὐθυγράμμῳ κατακορύφῳ πτώσει ἔχομεν

$$\frac{d^2 h}{dt^2} = \frac{dv}{dt} = g - g \frac{v^n}{k^n} = g \left(1 - \frac{v^n}{k^n} \right)$$

Ἐὰν ἡ ταχύτης δὲν ὑπερβαίη τὰ 200 μέτρα κατὰ δευτερόλεπτον, δυνάμεθα νὰ λάβωμεν κατὰ τὰ πείράματα τοῦ στρατηγοῦ *Didion* $n=2$. Ἐὰν ἡ ταχύτης ὑπερβαίη τὰ 325 μέτρα, λαμβάνομεν $n=3$.

* Ἄς ἐξετάσωμεν ἐνταῦθα τὴν περίπτωσιν καθ' ἣν $n=2$ ἔχομεν

$$\frac{dv}{dt} = g \left| 1 - \left(\frac{v}{k} \right)^2 \right| \quad \eta \quad \frac{dv}{1 - \frac{v^2}{k^2}} = g dt$$

* ληφθὲν ἐκ τῶν μαθημάτων τοῦ καθηγητοῦ κ. Resal.

κατακόρυφοι κινήσεις τῶν σωμάτων ἐν τῷ ἀέρι.

ἢ ἔτι

$$\frac{dv}{2} \left| \frac{1}{1 - \frac{v}{k}} + \frac{1}{1 + \frac{v}{k}} \right| = g dt$$

καὶ ολοκληρώντες

$$\frac{k}{2} \log \frac{1 + \frac{v}{k}}{1 - \frac{v}{k}} = gt + c$$

ἀλλὰ διὰ $v=0$ ἔχομεν $t=0$ ὅθεν $c=0$ καὶ οὕτω

$$\log \frac{1 + \frac{v}{k}}{1 - \frac{v}{k}} = 2 \frac{g}{k} t$$

ἢ ἄλλως

$$e^{\frac{2gt}{k}} = \frac{1 + \frac{v}{k}}{1 - \frac{v}{k}} \quad \delta\theta\epsilon\upsilon \nu \frac{v}{k} = \frac{e^{\frac{2gt}{k}} - 1}{e^{\frac{2gt}{k}} + 1}$$

ἢ ἔτι

$$v = k \frac{e^{\frac{gt}{k}} - e^{-\frac{gt}{k}}}{e^{\frac{gt}{k}} + e^{-\frac{gt}{k}}} \dots \dots \dots (1)$$

καὶ βλέπομεν ὅτι, ἐὰν λάβωμεν t ἀρκούντως μέγα, ὥστε τὰ δυνάμεθα νὰ παραλείψωμεν $e^{-\frac{gt}{k}}$ ἢ ταχύτης τείνει πρὸς τὸ σταθερὸν ὄριον k .

Τὸ ὕψος τῆς πτώσεως h ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$dh = v dt = k \frac{e^{\frac{gt}{k}} - e^{-\frac{gt}{k}}}{e^{\frac{gt}{k}} + e^{-\frac{gt}{k}}} dt = \frac{k^2}{g} \frac{e^{\frac{gt}{k}} - e^{-\frac{gt}{k}}}{e^{\frac{gt}{k}} + e^{-\frac{gt}{k}}} d\left(\frac{gt}{k}\right)$$

Βλέπομεν δὲ, ὅτι ὁ ἀριθμητὴς εἶναι ἡ πρώτη παράγωγος τοῦ παρονομαστοῦ, ὥστε ολοκληροῦντες ἔχομεν

$$h = \frac{k^2}{g} \left| \log \left(e^{\frac{gt}{k}} + e^{-\frac{gt}{k}} \right) + c \right|$$

Άλλα διὰ $t=0$ ἔχομεν $h=0$ ὥστε $c=-\log 2$ καὶ οὕτω

$$h = \frac{k^2}{g} \log \frac{1}{2} \left(e^{\frac{gt}{k}} - e^{-\frac{gt}{k}} \right) \dots \dots \dots (2)$$

Τὴν ταχύτητα v ὑπολογίζομεν συναρτήσει τοῦ διαστήματος ὡς ἐξῆς ἔχομεν ἐκ τῆς ἄνω σχέσεως (2)

$$e^{\frac{gt}{k}} + e^{-\frac{gt}{k}} = 2e^{\frac{gh}{k^2}}$$

καὶ ὑψοῦντες εἰς τὸ τετράγωνον

$$e^{\frac{2gt}{k}} + e^{-\frac{2gt}{k}} + 2 = 4e^{\frac{2gh}{k^2}}$$

ἀλλὰ ἐκ τῶν προηγουμένων

$$e^{\frac{2gt}{k}} = \frac{k+v}{k-v} \quad e^{-\frac{2gt}{k}} = \frac{k-v}{k+v}$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες τὰς τιμὰς ταύτας

$$4e^{\frac{2gh}{k^2}} = \frac{k+v}{k-v} + \frac{k-v}{k+v} + 2 = \frac{(2k)^2}{k^2-v^2}$$

ὅθεν

$$e^{-\frac{2gh}{k^2}} = \frac{k^2-v^2}{k^2}$$

καὶ τέλος

$$v^2 = k^2 \left| 1 - e^{-\frac{2gh}{k^2}} \right| \dots \dots \dots (3)$$

2) Ἄνοδος. Ἐν τῇ ἀνόδῳ τοῦ σώματος ἡ βαρύτης καὶ ἡ ἀντίδρασις τοῦ ἀέρος ἐπενεργοῦσι κατὰ τὴν αὐτὴν φορὰν καὶ ἔχομεν.

$$\frac{d^2h}{dt^2} = -g \left(1 + \frac{v^2}{k^2} \right) = \frac{dv}{dt}$$

ὅθεν

$$\frac{dv}{1 + \frac{v^2}{k^2}} = -g dt \quad \text{ἢ} \quad d\left(\frac{v}{k}\right) = \frac{g dt}{k}$$

ὁλοκληροῦντες καὶ παριστῶντες διὰ v_0 τὴν ἀρχικὴν ταχύτητα ἔχομεν

$$\text{τοξ. } \epsilon\phi \frac{v}{k} = \text{τοξ. } \epsilon\phi \frac{v_0}{k} = \frac{gt}{k}$$

ἢ

$$\text{τοξ. } \epsilon\phi \frac{v}{k} = \text{τοξ. } \epsilon\phi \frac{v_0}{k} - \frac{gt}{k}$$

ὅθεν λαμβάνοντες τὰς ἐφαπτομένας

$$\frac{v}{k} = \frac{\frac{v_0}{k} - \epsilon\phi \frac{gt}{k}}{1 + \frac{v_0}{k} \epsilon\phi \frac{gt}{k}} = \frac{\frac{v_0}{k} \text{ συν } \frac{gt}{k} - \acute{\eta}\mu \frac{gt}{k}}{\text{συν } \frac{gt}{k} + \frac{v_0}{k} \acute{\eta}\mu \frac{gt}{k}} \dots \dots \dots (5)$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες v διὰ τοῦ $\frac{dh}{dt}$ ἔχομεν

$$dh = \frac{k^2}{g} \cdot \frac{v_0 \text{ συν } \frac{gt}{k} - k \acute{\eta}\mu \frac{gt}{k}}{k \text{ συν } \frac{gt}{k} + v_0 \acute{\eta}\mu \frac{gt}{k}} d\left(\frac{gt}{k}\right)$$

ὁλοκληροῦντες ἤδη, καὶ ἔχοντες ὑπ' ὄψιν, ὅτι διὰ $t=0$ ἔχομεν $h=0$ εὐρίσκομεν

$$h = \frac{k^2}{g} \log \frac{k \text{ συν } \frac{gt}{k} + v_0 \acute{\eta}\mu \frac{gt}{k}}{k} \dots \dots \dots (5)$$

Ὅταν τὸ κινητὸν φθάσῃ εἰς τὸ ἀνώτατον σημεῖον τῆς διαδρομῆς του θὰ ἔχομεν $v=0$ καὶ ὁ χρόνος t μᾶς δίδεται διὰ τῆς σχέσεως

$$\epsilon\phi \frac{gt}{k} = \frac{v_0}{k}$$

τὸ δὲ ὕψος H εἰς ὃ ἀνῆλθε τὸ κινητὸν ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$H = \frac{k^2}{g} \log \sqrt{\frac{v_0^2 + k^2}{k^2}} \dots \dots \dots (1)$$

15. Ὡς εἶδομεν τοῦτο ἀνωτέρω (13) ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι γεωμετρικὸν μέγεθος τῆς αὐτῆς φύσεως μὲ τὴν ταχύτητα, καὶ κατὰ συνέπειαν αἱ προβλητικαὶ ιδιότητες αὐτῆς ἐπὶ ἄξονος ἢ ἐπιπέδου, ὡς καὶ ἡ σύνθεσις δύο διαφόρων ἐπιταχύνσεων ἐπενεργουσῶν συγχρόνως ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου, ἔσονταί αἱ αὐταὶ μὲ τὰς ἐν τῷ προηγουμένῳ κεφαλαίῳ ἀποδειχθεῖσας διὰ τὴν ταχύτητα.

Ἐστω τῷ ὄντι mn' ἡ τροχιά τοῦ κινητοῦ καὶ παρασταθῆτωσαν ^{προβολὴ τῆς ἐπιταχύνσεως} ἐπιταχύνσεως διὰ τῶν εὐθειῶν $mv, m'v'$ αἱ ταχύτητες αὐτοῦ παρὰ τοῖς σημείοις m ἐπὶ ἄξονος

και m' , άχθήτω δέ ή εύθειά $m'u_1$ ίση και παράλληλος τή εύθειά mu' . ή επίταχυνσις του κινητού παρά τῷ σημείῳ m παρίσταται διά του τμήματος u_1u' προβάλλοντες επί του άξονος ox παραλλήλως πρὸς επίπεδόν τι, και καλοῦντες v_x και v'_x τὰς προβολὰς τῶν ταχυτήτων $m'u_1$ και $m'u'$ ἔχομεν

προβ. του $m'u_1 +$ προβ. του $u_1u' =$ προβ. του $m'u'$

ὅθεν $v_x +$ προβ. τῆς επίταχύνσεως $= v'_x$

ή τέλος $\text{προβ. τῆς επίταχύνσεως} = v'_x - v_x$

άλλα τὸ δεύτερον μέλος τῆς ισότητος παριστᾶ ακριβῶς (13) τὴν στοιχειώδη επίταχυνσιν

$$dv_x = d\left(\frac{dx}{dt}\right)$$

τῆς ἐπὶ του άξονος ox κινήσεως τῆς προβολῆς του κινητού ὅθεν,

ή ἐπὶ άξονος προβολή τῆς επίταχύνσεως κινουμένου σημείου ἰσοῦται τῇ επίταχύνσει τῆς ἐπὶ του άξονος τούτου προβολῆς αὐτοῦ.

Αἱ προβολαὶ τῆς επίταχύνσεως κινητοῦ ὀριζομένου δι' εύθυγράμμων συντεταγμένων x, y, z παραλλήλως τοῖς άξοσιν εἶναι λοιπὸν

$$\varphi_x = \frac{d^2x}{dt^2} \quad \varphi_y = \frac{d^2y}{dt^2} \quad \varphi_z = \frac{d^2z}{dt^2} \dots \dots (1)$$

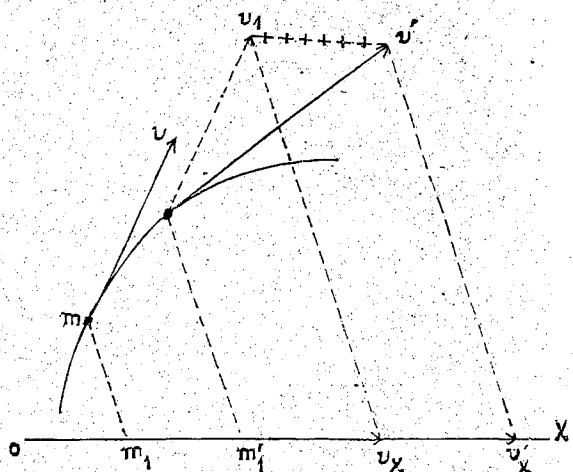
ή δέ άλγεβρική τιμή του μεγέθους τῆς ὀλικῆς επίταχύνσεως φ ἐν συστήματι ὀρθογωνίων άξόνων εἶναι

$$\varphi = \sqrt{\left(\frac{d^2x}{dt^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2y}{dt^2}\right)^2 + \left(\frac{d^2z}{dt^2}\right)^2} \dots \dots (2)$$

ἴσων δηλαδή (9) κατὰ τὴν έντασιν και τὴν φορὰν τῷ στοιχειώδει τόξῳ ds τῆς ὀδογράφου καμπύλης διαιρεθέντι διά του διαλείμματος dt .

Εἰς τὰ άποτελέσματα ταῦτα ἡδυνάμεθα νὰ φθᾶσωμεν και άναλυτικῶς ὡς ἐξῆς: αἱ προβολαὶ τῆς ταχύτητος mv ἐπὶ τῶν άξόνων εἶναι

$$\frac{dx}{dt} \quad \frac{dy}{dt} \quad \frac{dz}{dt}$$



Σχ. 27.

αἱ προβολαὶ τῆς ταχύτητος $m'u'$ ἐπὶ τῶν αὐτῶν άξόνων εἶναι

$$\frac{dx}{dt} + d\left(\frac{dx}{dt}\right) \quad \frac{dy}{dt} + d\left(\frac{dy}{dt}\right) \quad \frac{dz}{dt} + d\left(\frac{dz}{dt}\right)$$

αἱ προβολαὶ του τμήματος u_1u' εἶναι λοιπὸν

$$\left| \frac{dx}{dt} + d\left(\frac{dx}{dt}\right) \right| - \frac{dx}{dt} = d\left(\frac{dx}{dt}\right), \quad d\left(\frac{dy}{dt}\right), \quad d\left(\frac{dz}{dt}\right),$$

ή

$$\frac{d^2x}{dt^2} dt \quad \frac{d^2y}{dt^2} dt \quad \frac{d^2z}{dt^2} dt$$

άλλα $\frac{v_1u'}{dt}$ εἶναι ή ὀλική επίταχυνσις, και αἱ προβολαὶ αὐτῆς ἐπὶ τῶν τριῶν άξόνων εἶναι

$$\frac{d^2x}{dt^2} \quad \frac{d^2y}{dt^2} \quad \frac{d^2z}{dt^2}$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ. Ἄς ἐπανεέλθωμεν εἰς τὴν ἐπὶ κύκλου ἰσοταχῆ κίνησιν και τὴν προβολὴν αὐτῆς ἐπὶ τῆς διαμέτρου ox (Σχ. 17). ή ὀδογράφος γραμμὴ του κινητοῦ εἶναι (§ 9. 1) ἕτερος κύκλος διαγραφόμενος ἰσοταχῶς με ταχύτητα $v \frac{d\lambda}{dt}$. ή προβολή τῆς επίταχύνσεως τούτου ἐπὶ του άξονος ox εἶναι

$$v \text{ συν} \lambda \frac{d\lambda}{dt} = \frac{d}{dt} (v \eta \mu \lambda)$$

άλλα (§ 5) $v \eta \mu \lambda$ εἶναι ή ταχύτης τῆς προβολῆς n του κινητοῦ m ἐπὶ τῆς διαμέτρου x , και $\frac{d}{dt} (v \eta \mu \lambda)$ εἶναι ή επίταχυνσις τῆς αὐτῆς προβολῆς.

Τὰ ὀρίζοντα τὴν φορὰν τῆς επίταχύνσεως φ συνημίτονα εἶναι

$$\frac{1}{\varphi} \frac{d^2x}{dt^2} \quad \frac{1}{\varphi} \frac{d^2y}{dt^2} \quad \frac{1}{\varphi} \frac{d^2z}{dt^2}$$

τὰ ὀρίζοντα τὴν φορὰν τῆς ταχύτητος v συνημίτονα εἶναι ἐπίσης

$$\frac{1}{v} \frac{dx}{dt} \quad \frac{1}{v} \frac{dy}{dt} \quad \frac{1}{v} \frac{dz}{dt}$$

και τὰ ἴθύνοντα συνημίτονα του ἐπιπέδου τῶν δύο τούτων τμημάτων εἶναι ἐπίπεδον ταχύτητος και επίταχύνσεως

$$\frac{dyd^2z - dzd^2y}{[(dyd^2z - dzd^2y)^2 + (dzd^2x - dxd^2z)^2 + (dxd^2y - dyd^2x)^2]^{\frac{1}{2}}} \text{ κλπ.}$$

(ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ) 4

συμπίπτει δηλαδή τούτο [Εισ. § 5. 19] πρὸς τὸ ἐγγύτατον ἐπίπεδον τῆς καμπύλης.

γωνία ταχύ-
τητος καὶ
ἐπιταχύνσεως

Ἡ γωνία θ τῆς ταχύτητος καὶ τῆς ὀλικῆς ἐπιταχύνσεως ὀρίζεται [Εισ. § 2. 16] διὰ τῆς σχέσεως

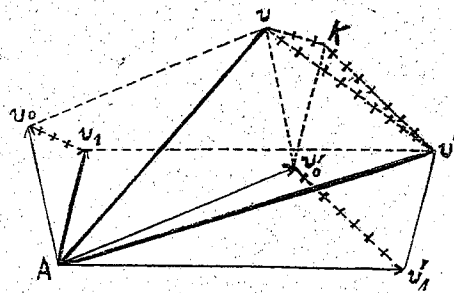
$$\eta\mu\theta = \frac{[(dyd^2z - zd^2y)^2 + (dzd^2x - dx d^2z)^2 + (dxd^2y - dyd^2x)^2]^{\frac{1}{2}}}{v\phi dt^3} \quad (3)$$

σύνθεσις
ἐπιταχύνσεων

16. Κινητὸν τι σημεῖον Α φέρεται ταυτοχρόνως ὑπὸ δύο ἀνισοταχῶν κινήσεων. Ζητεῖται ἡ ἐκ τῶν δύο συγχρόνων ἐπιταχύνσεων προκύπτουσα τελικὴ ἐπιτάχυνσις.

Ἐστώσαν Au_0 καὶ Au'_0 τὰ παραστατικά τμήματα τῶν ταχυτήτων τῶν δύο κινήσεων κατὰ τὴν ἐποχὴν t , ἅτινα, ὡς ἐκ τῶν προαποδειχθέντων γνωρίζομεν, ἰσοδυναμοῦσι τῇ συνισταμένῃ τούτων Au καὶ Au_1, Au'_1 αὐταὶ ταχύτητες κατὰ τὴν ἐποχὴν $t + dt$, αἵτινες ἰσοδυναμοῦσιν ἐπίσης τῇ συνισταμένῃ τούτων Au' . Τὸ παραστατικὸν

τμήμα τῆς ὀλικῆς ἐπιταχύνσεως εἶναι uv' , ὅπερ ὡς ἐκ τῆς ἰσότητος τῶν τριγώνων Au_0u_1 καὶ u'_0uk εἶναι ἡ συνισταμένη τῶν τμημάτων vk καὶ ku' , ὧν τὸ μὲν ku' ἴσον καὶ παράλληλον τῷ $u'_0u'_1$ παριστᾷ τὴν ἐκ τῆς μιᾶς τῶν κινήσεων προερχομένην ἐπιτάχυνσιν, τὸ δὲ ἕτερον vk ἴσον καὶ παράλληλον τῷ u_0u_1 τὴν ἐκ τῆς ἑτέρας τῶν κινήσεων προερχομένην ἐπίσης ἐπιτάχυνσιν. Ὅθεν



Σχ. 28.

Ἡ ἐκ δύο συγχρόνως ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ὑφισταμένων ἀνισοταχῶν κινήσεων προκύπτουσα ἐπιτάχυνσις ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τῶν ἐκ τῶν συγχρόνων τούτων κινήσεων προερχομένων μερικῶν ἐπιταχύνσεων, καὶ ἐν γένει, ἡ συνισταμένη Φ οἰουδήποτε ἀριθμοῦ ἐπιταχύνσεων $\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n$, μεθ' ὧν φέρεται συγχρόνως κινητὸν τι σημεῖον, ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τούτων

$$\bar{\Phi} = \bar{\phi}_1 + \bar{\phi}_2 + \dots + \bar{\phi}_n$$

ἐφαρμογὴ ἐν
τῇ κυκλικῇ
κινήσει

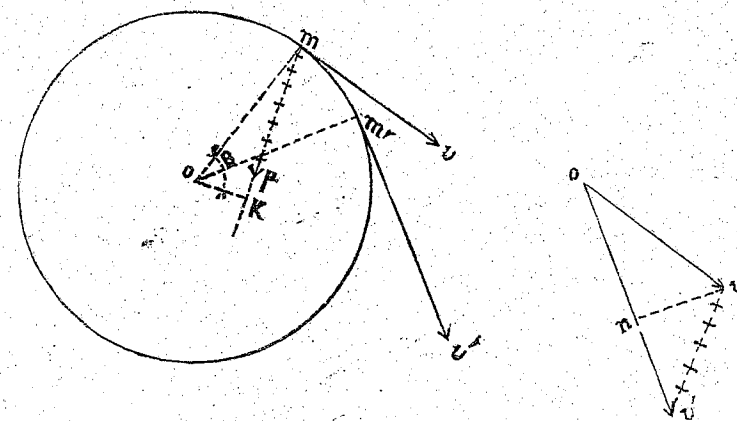
17. Θεωρηθῆτω κινητὸν m διγγράφον περιφέρειαν κύκλου ἀνισοταχῶς, καὶ ἔστωσαν ou καὶ ou' τὰ παραστατικά τμήματα τῶν ταχυτήτων τοῦ κινήτου παρὰ τοῖς σημείοις m καὶ m' δι' ὧν διέρχεται τούτο κατὰ τὰς ἐποχὰς t καὶ $t + dt$.

Τὸ παραστατικὸν τμήμα τῆς ἐπιταχύνσεως εἶναι $uv' = \phi dt$ καὶ δύναται νὰ θεωρηθῇ αὕτη ὡς συνισταμένη δύο ἄλλων ἐπιταχύνσεων nv' παράλληλως τῇ ἐφαπτομένῃ καὶ nu καθέτως ταύτη.

Ἡ τιμὴ τῆς $\frac{nv'}{dt}$, ἣν ὀνομάζομεν καὶ ἐφαπτομένην ἐπιτάχυνσιν ἰσοῦται ἐφαπτομένην ἐπιτάχυνσιν τῇ διαφορᾷ

$$\frac{v' - v}{dt} = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2} = \phi_e \dots \dots \dots (1)$$

καὶ ἐπιταχύνει τὴν κίνησιν ἐπὶ τῆς τροχιᾶς.



Σχ. 29.

Ἡ ὁμοιότης τῶν τριγώνων omm' καὶ onn μᾶς δίδει

$$\frac{vn}{mm'} = \frac{ou}{om}$$

ἔθεν

$$vn = mm' \frac{ou}{R} = v dt \frac{ou}{R} = \frac{v^2 dt}{R}$$

ὥστε ἡ πρὸς τὸ κέντρον φερομένη ἐπιτάχυνσις, ἣν καλοῦμεν κεντρομόλον ἐπιτάχυνσιν, ἢν καλοῦμεν κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις

$$\phi_u = \frac{vn}{dt} = \frac{v^2}{R} \dots \dots \dots (2)$$

καὶ ἐπιφέρει τὴν καμπυλότητα τῆς τροχιᾶς.

Ἐὰν ἐκ τοῦ m φέρωμεν τὴν εὐθεῖαν mm' ἴσην καὶ παράλληλον τῇ ἐπιταχύνσει $uv' = \phi dt$ καὶ καταβιάσωμεν ἀπὸ τοῦ κέντρου κάθετον ἐπ' αὐτῆς ἢν καλοῦμεν ok ἔχομεν

$$\text{κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις} = \phi \eta \mu \beta = \frac{v^2}{R}$$

ὅθεν

$$\varphi = \frac{v^2}{Rn\mu\beta}$$

ἀλλὰ

$$mk = Rn\mu\beta$$

καὶ

$$\varphi = \frac{v^2}{mk} \dots \dots \dots (3)$$

Οὕτω. Ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις παρὰ τῷ σημείῳ m ἰσοῦται τῷ τετραγώνῳ τῆς ταχύτητος παρὰ τῷ ἀντὶ σημείῳ, διὰ τοῦ ἡμίσεως τῆς ὑπὸ τῆς φορᾶς αὐτῆς ὀριζομένης ἐν τῷ κύκλῳ χορδῆς.

Ἐὰν ἡ ἐπὶ τοῦ κύκλου κίνησις εἶναι ἰσοταχῆς $dv=0$ καὶ ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις εἶναι κεντρομόλος καὶ ἴση τῇ $\frac{v^2}{R}$ (Huyghens). Εἰς τὴν τελευταίαν ταύτην πρότασιν ἠδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν ἀμέσως παρατηροῦντες, ὅτι ἡ ὀδογράφος μ τοῦ κινητοῦ m εἶναι περιφέρεια κύκλου, [§ 9. 1] διαγραφομένη ἰσοταχῶς μὲ ταχύτητα ωv (ἐνθα $\omega = \frac{v}{R}$) κάθετον ἐπὶ τῆς om καὶ συνεπῶς παράλληλον τῇ om . ἀλλ' ἡ ταχύτης αὕτη συμπίπτει πρὸς τὴν ἐπιτάχυνσιν, ἥτις φέρεται οὕτω πρὸς τὸ κέντρον o καὶ ἔχει ἔντασιν

$$\varphi = \omega v = \frac{v^2}{R}$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ. Τὸ σημεῖον m πίπτει ὑπὸ τὴν ἐπενέργειαν τῆς βαρύτητος. Ζητεῖται ἡ ἐπιτάχυνσις τὴν ὁποίαν πρέπει νὰ ἐφαρμόσωμεν ἐπ' αὐτοῦ, ἵνα διαγράψῃ τοῦτο κυκλικὴν τροχίαν μὲ δοθεῖσαν ἰσοταχῆ κίνησιν.

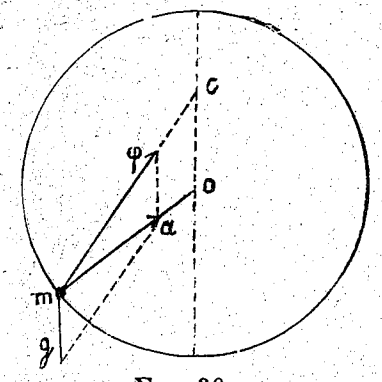
Ἐστω v ἡ ταχύτης τοῦ ἐπὶ τοῦ κύκλου ἰσοταχῶς κινουμένου σημείου m ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις αὐτοῦ, συνισταμένη τῆς κατακόρυφου ἐπιταχύνσεως g καὶ τῆς ζητουμένης ἐπιταχύνσεως φ , διέρχεται διὰ τοῦ κέντρον τοῦ κύκλου o καὶ ἰσοῦται μὲ $\frac{v^2}{R}$. ἡ ζητουμένη ἐπιτάχυνσις φ εἶναι λοιπὸν πλευρὰ παραλληλογράμμου, οὔτινος ἡ ἑτέρα πλευρὰ mg εἶναι κατακόρυφος καὶ ἴση τῇ g , ἡ δὲ διαγώνιος συμπίπτει μετὰ τῆς ἀκτῖνος om καὶ εἶναι ἴση τῇ $\frac{v^2}{R} = ma$. ἔχομεν οὕτω τὴν φορὰν καὶ τὸ μέγεθος τῆς ἐπιταχύνσεως φ . Ἐκ τῶν ὁμοίων τριγώνων $ma\varphi$ καὶ moa πορίζομεθα

$$oc = a\varphi \frac{mo}{ma} = g \cdot \frac{R}{\left(\frac{v^2}{R}\right)} = g \left(\frac{R}{v}\right)^2 = \text{σταθ.}$$

κυκλικὴ ἰσοταχῆς κίνησις

ἡ ζητουμένη ἐπιτάχυνσις φ διέρχεται λοιπὸν διαρκῶς διὰ σταθεροῦ σημείου c .
ἐκ τῶν αὐτῶν τριγώνων ἔχομεν

$$m\varphi = \varphi = mc \frac{ma}{mo} = mc \frac{v^2}{R^2} = mc \cdot \text{σταθ.}$$



Σχ. 30.

τουτέστιν, ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι ἀνάλογος τῆς ἀποστάσεως τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ σταθεροῦ σημείου c .

Καὶ ἀναλυτικῶς. Τὸ κινητὸν διαγράφει τὸν κύκλον

$$x^2 + (y-a)^2 = R^2 \dots \dots \dots (1)$$

ἐνθα a εἶναι ἡ ἀπὸ τοῦ κέντρον ἀπόστασις τῆς ἀρχῆς c τῶν συντεταγμένων· ἡ ταχύτης εἶναι

$$v^2 = \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = \text{σταθ.} \dots \dots \dots (2)$$

Διαφοροῦντες δις τὴν σχέσιν (1) ἔχομεν

$$x \frac{dx}{dt} + (y-a) \frac{dy}{dt} = 0 \dots \dots \dots (3)$$

$$x \frac{d^2x}{dt^2} + (y-a) \frac{d^2y}{dt^2} = -v^2 \dots \dots \dots (4)$$

διαφοροῦντες καὶ τὴν σχέσιν (2) ἔχομεν

$$\frac{dx}{dt} \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{dy}{dt} \frac{d^2y}{dt^2} = 0 \dots \dots \dots (5)$$

ἐκ τῶν (3) καὶ (5) πορίζομεθα τὴν σχέσιν

$$\frac{1}{x} \frac{d^2x}{dt^2} - \frac{1}{y-a} \frac{d^2y}{dt^2} = 0$$

ἥτις μετὰ τῆς (4) δίδει

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{v^2}{R^2} x \quad \text{καὶ} \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -\frac{v^2}{R^2} (y-a)$$

ἐὰν λοιπὸν καλέσωμεν φ_x καὶ φ_y τὰς ἐπὶ τῶν ἀξόνων προβολὰς τῆς ζητουμένης ἐπιταχύνσεως φ ἔχομεν

$$\varphi_x = -\frac{v^2}{R^2} x \quad \varphi_y = -\frac{v^2}{R^2} (y-a) - g$$

ἢ ἐὰν λάβωμεν $a = g \frac{R^2}{v^2}$

$$\varphi_x = -\frac{v^2}{R^2} x \quad \text{καὶ} \quad \varphi_y = -\frac{v^2}{R^2} y$$

ὅθεν

$$\frac{\varphi_y}{\varphi_x} = \frac{y}{x}$$

ἡ ζητούμενη ἐπιτάχυνσις διέρχεται λοιπὸν διὰ τοῦ σταθεροῦ σημείου c καὶ φέρεται πρὸς τοῦτο.

Ἐκ τῶν αὐτῶν σχέσεων ἔχομεν

$$\varphi = \sqrt{\varphi_x^2 + \varphi_y^2} = \frac{v^2}{R^2} \sqrt{x^2 + y^2} = \frac{v^2}{R^2} cm$$

κίνησις ἐπὶ οἴας δῆποτε γραμμῆς

18. Ἐὰν ἤδη θεωρήσωμεν κινητὸν κινούμενον ἐπὶ οἴας δῆποτε καμπύλης, γνωρίζομεν ἐκ τῆς γεωμετρίας, ὅτι παρὰ τῷ σημείῳ m τὸ τόξον τῆς καμπύλης δύναται ν' ἀντικατασταθῇ διὰ τοῦ τόξου τοῦ ἐγγυτάτου τῇ καμπύλῃ κύκλου, οὕτως ὥστε τὸ κινητὸν δύναται νὰ θεωρηθῇ ὡς κινούμενον ἐπὶ τοῦ κύκλου παρὰ τῷ σημείῳ m . ὅθεν ἡ κεντρομόλος καὶ ἐφαπτομένη ἐπιτάχυνσις παρὰ τῷ σημείῳ m τῆς καμπύλης τροχιᾶς ὁρίζονται διὰ τῶν σχέσεων

$$\varphi_e = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2} \quad \text{καὶ} \quad \varphi_u = \frac{v^2}{R} \dots \dots \dots (1)$$

ἐφαπτομένη ἐπιτάχυνσις

ἐνθα R ἐμφαίνει τὴν ἀκτῖνα τῆς καμπυλότητος παρὰ τῷ σημείῳ m , καὶ βλέπομεν ἤδη διατὶ ὠνομάσαμεν τὴν γεωμετρικὴν ποσότητα

$\frac{dv}{dt}$ ὀλικὴν ἐπιτάχυνσιν, διότι αὕτη δὲν συμπίπτει μὲ τὴν κυρίως ἐπιτάχυνσιν, τὴν ἐν τῇ τροχιᾷ κατὰ τὴν φορὰν τῆς κινήσεως παρατηρουμένην, ἣτις ἰσοῦται τῇ $\frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2}$ καὶ ἀποτελεῖ μίαν μόνον τῶν συνιστωσῶν τῆς ὀλικῆς ἐπιταχύνσεως τὴν ἐφαπτομένην ἐπιτάχυνσιν· αὕτη ἐπηρεάζει καθὼς βλέπομεν ἀπλῶς τὸ μέγεθος τῆς ταχύτητος ἐπιταχύνουσα ἢ ἐπιβραδύνουσα τὴν κίνησιν τοῦ κινητοῦ ἐπὶ τῆς τροχιᾶς του.

κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις

Τοῦναντίον ἡ κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις $\frac{v^2}{R}$ οὐδόλως ἐπηρεάζει τὸ μέγεθος τῆς ταχύτητος, ἀλλὰ μόνον τὴν φορὰν αὐτῆς, ἐπιφέρουσα

οὕτω τὴν **παρεκτροπήν** (déviation) τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τῆς εὐθύγραμμου τροχιᾶς, ἣν τείνει ν' ἀκολουθήσῃ τοῦτο ἀνὰ πᾶσαν στιγμὴν.

Εἰς τὴν κεντρομόλον ἐπιτάχυνσιν δυνάμεθα νὰ δώσωμεν καὶ ἑτέραν μορφήν, ἐνίοτε χρήσιμον.

Ἐστω $\omega = \frac{d\theta}{dt}$ ἡ περιστροφικὴ ταχύτης τοῦ διανύοντος τὴν ὀδογράφον γραμμὴν κινητοῦ μ . Ἡ στοιχειώδης κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις ἰσοῦται τῇ συνισταμένην $v d\theta$ τοῦ τόξου ds τῆς ὀδογράφου γραμμῆς καθέτως τῇ πολικῇ ἀκτῖνι $om = v$. ὥστε

$$\text{κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις} = v \frac{d\theta}{dt} = v\omega$$

ἔκφρασις, ἣν ἠδυνάμεθα νὰ εὕρωμεν ἀμέσως παρατηροῦντες, ὅτι

$$\omega = \frac{d\theta}{dt} = \frac{d\theta ds}{ds dt} = \frac{1}{R} v$$

καὶ οὕτω

$$\frac{v^2}{R} = v \frac{d\theta}{dt} = v\omega \dots \dots \dots (2)$$

Τὴν στοιχειώδη ἐφαπτομένην ἐπιτάχυνσιν θὰ εὕρισκομεν ἐπίσης εὐκόλως παρατηροῦντες, ὅτι εἶναι αὕτη ἡ συνιστώσα dv τοῦ τόξου τῆς ὀδογράφου γραμμῆς παραλλήλως τῇ πολικῇ ἀκτῖνι $om = v$. ὥστε

$$\text{ἐφαπτομένη ἐπιτάχυνσις} = \frac{dv}{dt}$$

19. Ἡ ἐκ τῆς ἐπιταχύνσεως προκύπτουσα παρεκτροπὴ μετρεῖται διὰ τοῦ στοιχειώδους τμήματος $m'q$ (Σχ. 31) ἐνθα $m'q$ ἰσοῦται μὲ $v dt$, καὶ mm' εἶναι τὸ κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα dt διανυθὲν τόξον. ἔχομεν δὲ [§ 14. 1]

$$qm' = \varphi \frac{dt^2}{2} \dots \dots \dots (1)$$

ἐὰν ὑποθέσωμεν τὴν ἐπιτάχυνσιν σταθερὰν κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα dt , καὶ κατὰ συνέπειαν τὸ τμήμα qm' ὡς διανυθὲν ἐν κινήσει ὁμοιομόρφως ἐπιταχυνόμενην.

Ἄλλ' ἰδοὺ καὶ ἑτέρα ἀπόδειξις τούτου, οὐδὲν προϋποθέτουσα περὶ τῆς φύσεως τῆς ἐπιταχύνσεως.

Ἀντικαθιστῶντες τὴν τροχιὰν διὰ τοῦ ἐγγυτάτου αὐτῆς κύκλου παρὰ τῷ σημείῳ m , παριστῶντες διὰ v καὶ v' τὰς ταχύτητας τοῦ κινητοῦ παρὰ τοῖς σημείοις m καὶ m' καὶ φέροντες $m'qp$ παράλληλον τῇ ἐπιταχύνσει ἔχομεν [§ 17. 3]

$$\varphi = 2 \frac{v^2}{m'p}$$

ἀλλ' ἐν τῷ κύκλῳ

$$\overline{mq^2} = m'q \cdot m'p$$

καὶ περιοριζόμενοι εἰς τὰς πρωτοβαθμίους τιμὰς τῶν ἐλαχίστων ποσοτήτων $m'q$ mq ... δυνάμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν mq διὰ τοῦ $mm' = vdt$, καὶ ἔχομεν οὕτω

$$v^2 dt^2 = m'q \cdot m'p = m'q \cdot \frac{2v^2}{\varphi}$$

ὅθεν

$$qm' = \varphi \frac{dt^2}{2} \dots \dots (1)$$

Ἐὰν δὲ ἡ ἐπιτάχυνσις φέρεται πρὸς τὸ κέντρον ο ἔχομεν

$$\overline{mp^2} = m'q \cdot m'p$$

ἢ

$$ds^2 = \varphi \frac{dt^2}{2} \cdot 2R$$

ὅθεν καὶ ἡ τιμὴ τῆς κεντρομόλου ἐπιταχύνσεως

$$\varphi = \frac{\left(\frac{ds}{dt}\right)^2}{R} = \frac{v^2}{R}$$

ἐφαρμογὴ ἐν τῇ περί τὴν γῆν κινήσει τῆς σελήνης

Ἐκ τῆς ὀφειλομένης τῆς ἐπιταχύνσεως τῆς σελήνης παρεκτροπῆς ὁ Νεύτων ἐπηλήθευσε τὸν νόμον τῆς παγκοσμίου ἔλξεως· ἐξ ἀστρονομικῶν ὑπολογισμῶν γνωρίζομεν τῷ ὄντι ὅτι ἐν ἐνὶ λεπτῷ ἡ σελήνη διαγράφει τόξον 61020 μέτρων μήκους. ἡ ἀντιστοιχοῦσα πτώσις τῆς σελήνης ἐπὶ τῆς γῆς, ἢ ἀνομάσαμεν παρεκτροπὴν, εἶναι

$$\sigma k = 4^{\mu}, 87$$

ἀλλὰ

$$\sigma k = \varphi \frac{t^2}{2}$$

ἔνθα

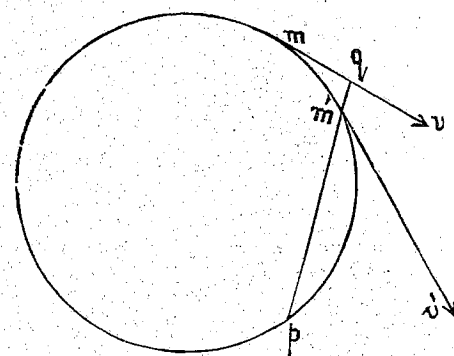
$$t = 60''$$

ἔχομεν λοιπὸν

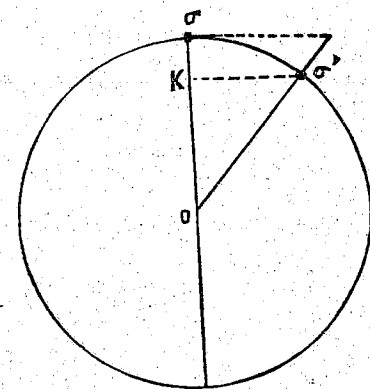
$$4^{\mu}, 87 = \varphi \cdot \frac{60^2}{2}$$

ἢ

$$\varphi \cdot 60^2 = 9^{\mu}, 74 = \text{κατὰ προσέγγισιν τῆς } g$$



Σχ. 31.



Σχ. 32.

ὅθεν

$$\frac{\varphi}{g} = \frac{1}{60^2}$$

καὶ ἐπειδὴ ἡ ἀπόστασις ρ τῆς σελήνης ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς εἶναι 60 r ἔνθα r παριστᾷ τὴν ἀκτῖνα τῆς γῆνους σφαίρας ἔχομεν

$$\frac{\varphi}{g} = \frac{r^2}{\rho^2}$$

τουτέστιν αἱ ἐπιταχύνσεις εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογοι τῶν τετραγώνων τῶν ἀποστάσεων.

20. Τὴν κεντρομόλον καὶ ἐφαπτομένην ἐπιτάχυνσιν, ἢ δυνάμεθα νὰ εὐρωμεν ἀμέσως παρατηροῦντες, ὅτι ἡ γωνία θ τῆς ἐφαπτομένης μετὰ τῆς ὀλικῆς ἐπιταχύνσεως ὀρίζεται διὰ τῆς σχέσεως [§ 15. 3]

κεντρομόλος καὶ ἐφαπτομένη ἐπιτάχυνσις ἀναλυτικῶς

$$\eta\mu\theta = \frac{[(dyd^2z - dzd^2y)^2 + (zdx^2 - dx^2z)^2 + (dxd^2y - dyd^2x)^2]^{\frac{1}{2}}}{v\varphi dt^3}$$

καὶ ὡς ἐκ τῆς σχέσεως [Εἰσ. § 5. 10 καὶ 13] ἔχομεν

$$\eta\mu\theta = \frac{ds^3}{Rv\varphi dt^3} = \frac{v^3}{Rv\varphi} = \frac{v^2}{R\varphi}$$

ὅθεν

$$\varphi\eta\mu\theta = \text{κεντρομόλω ἐπιταχύνσει} = \frac{v^2}{R}$$

ἀφ' ἐτέρου

$$\sigma\upsilon\eta\theta = \frac{1}{v\varphi} \left| \frac{dx}{dt} \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{dy}{dt} \frac{d^2y}{dt^2} + \frac{dz}{dt} \frac{d^2z}{dt^2} \right| = \frac{dsd^2s}{v\varphi dt^3} = \frac{d^2s}{\varphi dt^2}$$

ὅθεν

$$\varphi\sigma\upsilon\eta\theta = \text{ἐφαπτομένη ἐπιταχύνσει} = \frac{d^2s}{dt^2}$$

Ἄλλως· ἐκ τῶν ταυτοτήτων

$$\frac{dx}{dt} = \frac{dx}{ds} \frac{ds}{dt} \quad \frac{dy}{dt} = \frac{dy}{ds} \frac{ds}{dt} \quad \frac{dz}{dt} = \frac{dz}{ds} \frac{ds}{dt}$$

ποριζόμεθα διὰ διαφορήσεως

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \frac{d^2x}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 + \frac{d^2s}{dt^2} \frac{dx}{ds}$$

$$\frac{d^2y}{dt^2} = \frac{d^2y}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 + \frac{d^2s}{dt^2} \frac{dy}{ds} \dots \dots \dots (1)$$

$$\frac{d^2z}{dt^2} = \frac{d^2z}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 + \frac{d^2s}{dt^2} \frac{dz}{ds}$$

και βλέπομεν άμέσως, ότι ή επίταχυνσις δύναται νά θεωρηθῆ ὡς συνισταμένη ἐκ δύο άλλων, ὧν αἱ ὀρθογώνιοι προβολαὶ εἶναι

$$\frac{d^2x}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 \quad \frac{d^2y}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 \quad \frac{d^2z}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 \dots \dots (2)$$

και

$$\frac{dx}{ds} \frac{d^2s}{dt^2} \quad \frac{dy}{ds} \frac{d^2s}{dt^2} \quad \frac{dz}{ds} \frac{d^2s}{dt^2} \dots \dots \dots (3)$$

γνωρίζομεν δέ [Εισ. § 5. 15] ὅτι τὰ συννημίτονα τῶν μετὰ τῶν ἀξόνων γωνιῶν λ μ ν τῆς πρωτεύουσῆς καθέτου εἶναι

$$\text{συν} \lambda = R \frac{d^2x}{ds^2} \quad \text{συν} \mu = R \frac{d^2y}{ds^2} \quad \text{συν} \nu = R \frac{d^2z}{ds^2}$$

τὰς συνιστώσας (2) δυνάμεθα λοιπὸν νά γράψωμεν οὕτω

$$\frac{v^2}{R} \text{συν} \lambda \quad \frac{v^2}{R} \text{συν} \mu \quad \frac{v^2}{R} \text{συν} \nu$$

και βλέπομεν ὅτι ή επίταχυνσις (2) εἶναι ή κεντρομόλος συνιστώσα, και ή τιμή αὐτῆς εἶναι

$$\frac{v^2}{R}$$

Διὰ τὸν αὐτὸν λόγον ή συνιστώσα (3) εἶναι ή ἐφαπτομένη επίταχυνσις, και ή τιμή αὐτῆς εἶναι

$$\frac{d^2s}{dt^2} = \frac{dv}{dt}$$

Ἐὰν ἐκ τῶν ἄνω σχέσεων (1) ἀπαλείψωμεν τὰς $\left(\frac{ds}{dt}\right)^2$ και $\frac{d^2s}{dt^2}$ ἔχομεν

$$\begin{vmatrix} \frac{d^2x}{dt^2} & \frac{d^2y}{dt^2} & \frac{d^2z}{dt^2} \\ \frac{d^2x}{ds^2} & \frac{d^2y}{ds^2} & \frac{d^2z}{ds^2} \\ \frac{dx}{ds} & \frac{dy}{ds} & \frac{dz}{ds} \end{vmatrix} = 0$$

Ἡ επίταχυνσις δηλαδὴ κεῖται ἐν τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ

21. ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ. 1.) Ἐὰν ἐπανεέλθωμεν εἰς τὴν ἐπὶ κύκλου ἰσοταχῆ κί- κυκλική
νησιν εἶδομεν, [§ 9. 1] ὅτι αἱ συνιστώσαι τῆς ταχύτητος εἶναι ἰσοταχῆς
κίνησις

$$\frac{dx}{dt} = -\omega y = -\frac{v}{\rho} y \quad \frac{dy}{dt} = \omega x = \frac{v}{\rho} x$$

αἱ συνιστώσαι τῆς ἐπιταχύνσεως εἶναι

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega \frac{dy}{dt} = -\omega^2 x \quad \text{και} \quad \frac{d^2y}{dt^2} = \omega \frac{dx}{dt} = -\omega^2 y$$

ή ὀλική δὲ ἐπιτάχυνσις εἶναι

$$\varphi = \sqrt{\omega^4 (x^2 + y^2)} = \sqrt{\omega^4 \rho^2} = -\omega^2 \rho = -\frac{v^2}{\rho^2} \rho = -\frac{v^2}{\rho}$$

ἥτις εἶναι και ή προβολή τῆς ἐπιταχύνσεως ἐπὶ τῆς ἀκτίνος

$$\varphi_\rho = \frac{d^2x}{dt^2} \text{συν} \theta + \frac{d^2y}{dt^2} \eta \mu \theta = -\omega^2 (x \text{συν} \theta + y \eta \mu \theta) = -\omega^2 \rho = -\frac{v^2}{\rho}$$

ή επίταχυνσις εἶναι λοιπὸν κεντρομόλος και σταθερὰ τὸ μέγεθος.

α.) Ἐὰν ἀφομοιώσωμεν τὰς τροχιάς τῶν πλανητῶν με κύκλους διαγρα- ἐφαρμογή ἐν
φομένους ἰσοταχῶς και καλέσωμεν T τὴν χρονικὴν περίοδον τῆς περὶ τὸν τῆς κινήσει
ἥλιον περιφορᾶς τοῦ πλανήτου ἔχομεν τῶν πλανητῶν

$$\omega T = 2\pi \quad \delta \theta \epsilon \nu \quad \omega = \frac{2\pi}{T}$$

$$\text{και ἀντικαθιστῶντες } \varphi = -\frac{4\pi^2}{T^2} \rho$$

δι' ἕτερον πλανήτην θὰ εἶχομεν

$$\varphi_1 = -\frac{4\pi^2}{T_1^2} \rho_1 \quad \delta \theta \epsilon \nu \quad \frac{\varphi}{\varphi_1} = \frac{T_1^2}{T^2} \frac{\rho}{\rho_1}$$

ἀλλ' ὡς ἐκ τοῦ τρίτου νόμου τοῦ Kepler [ἴδε κατωτέρω IV] ἔχομεν

$$\frac{T^2}{T_1^2} = \frac{\rho^3}{\rho_1^3}$$

και ἀντικαθιστῶντες

$$\frac{\varphi}{\varphi_1} = \frac{\rho_1^3}{\rho^3} \frac{\rho}{\rho_1} = \frac{\rho_1^2}{\rho^2}$$

δθεν

$$\varphi \rho^2 = \varphi_1 \rho_1^2 = \mu \quad \text{και} \quad \varphi = \frac{\mu}{\rho^2} \quad \varphi_1 = \frac{\mu}{\rho_1^2}$$

ή επιτάχυνσις είναι δηλαδή αντίστροφως ανάλογος τοῦ τετραγώνου τῆς ἀποστάσεως τοῦ πλανήτου ἀπὸ τὸν ἥλιον.

ἐφαρμογὴ ἐν τῇ κινήσει τῆς σελήνης

β) Τὴν ἐπαλήθευσιν τοῦ νόμου τούτου ἔκαμεν ὁ Νεύτων ἐν τῇ περὶ τὴν γῆν κινήσει τῆς Σελήνης, παραβάλλων τὴν ἐπιτάχυνσιν αὐτῆς φ πρὸς τὴν ἐπιτάχυνσιν τῆς βαρύτητος g, καὶ παραθέτομεν ἐνταῦθα τὸν διάσημον ὑπολογισμόν του· εἶδομεν ὅτι

$$\varphi = \frac{4\pi^2}{T^2} \rho \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad \frac{\varphi}{g} = \frac{4\pi^2}{T^2} \frac{\rho}{g}$$

ἀλλὰ

$$T = 27,3\mu.322 \quad \text{καὶ} \quad g = 9,809$$

ὥστε

$$\frac{\varphi}{g} = \frac{4\pi^2}{T^2} \frac{60r}{g} = \frac{2\pi \cdot 60}{T^2} \frac{40.000.000^2}{9,809} = \frac{1}{3624}$$

δηλαδή κατὰ μεγάλην προσέγγισιν

$$\frac{\varphi}{g} = \frac{r^2}{\rho^2}$$

ἰσοταχῆς κινήσεις ἐπὶ ἕλικος

2) ἔστω κυκλικὸς κύλινδρος καὶ ἕλιξ ἐπ' αὐτοῦ. Τοὺς ἄξονας λαμβάνομεν οὕτως ὥστε οx συναντᾶ τὴν ἕλικα, καὶ οy εἶναι κάθετος ἐπ' αὐτῆς· αἱ ἐξισώσεις τῆς ἕλικος εἶναι τότε

$$x = \rho \sin \lambda \quad y = \rho \eta \mu \lambda \quad z = h \lambda$$

ἐνθα h ἐμφαίνει τὸ ἀπόλυτον (reduit) βῆμα τῆς ἕλικος.

Ἐπιθέτοντες τὴν κίνησιν ἰσοταχῆ ἔχομεν

$$\lambda = \omega t$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες εἰς τὰς ἄνω σχέσεις

$$x = \rho \sin \omega t \quad y = \rho \eta \mu \omega t \quad z = h \omega t$$

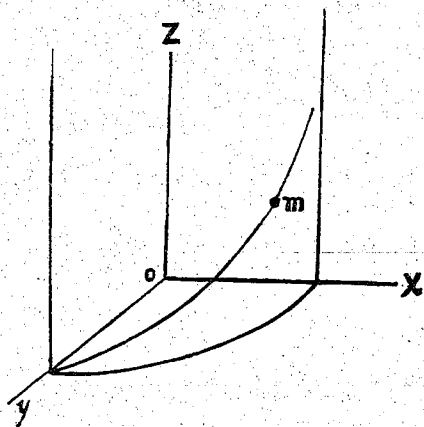
ὅθεν διὰ διπλῆς διαφορήσεως

$$\frac{dx}{dt} = -\omega \rho \eta \mu \omega t \quad \frac{dy}{dt} = \omega \rho \cos \omega t \quad \frac{dz}{dt} = \omega h$$

καὶ

$$\varphi_x = \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 \rho \cos \omega t = -\omega^2 x \quad \varphi_y = \frac{d^2y}{dt^2} = -\omega^2 \rho \eta \mu \omega t = -\omega^2 y \quad \frac{d^2z}{dt^2} = 0$$

Ἐκ τούτων συμπεραίνομεν, ὅτι



Σχ. 33.

ή επιτάχυνσις είναι παράλληλος τῇ ὀρθῇ τομῇ τοῦ κυλίνδρου. ἔχομεν δὲ

$$\frac{\varphi_x}{x} = \frac{\varphi_y}{y} = -\omega^2$$

ὅστε ἡ ἐπιτάχυνσις συναντᾶ τὸν ἄξονα τοῦ κυλίνδρου. τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα ταύτης εἶναι ἀνάλογα πρὸς

$$-\rho \omega^2 \sin \omega t \quad -\rho \omega^2 \eta \mu \omega t \quad \text{καὶ} \quad 0$$

τὰ τῆς καθέτου εἶναι

$$\sin \omega t \quad \eta \mu \omega t \quad \text{καὶ} \quad 0$$

Ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι λοιπὸν κάθετος τῷ κυλίνδρῳ, καὶ κατὰ συνέπειαν κεντρομόλος

$$\varphi = \sqrt{\varphi_x^2 + \varphi_y^2} = \omega^2 \rho = \frac{v^2}{R}$$

ἐνθα R εἶναι ἡ ἀκτίς καμπυλότητος τῆς ἕλικος· καὶ ἐπειδὴ $v^2 = \omega^2(\rho^2 + h^2)$ ἔπεται

$$R = \frac{\rho^2 + h^2}{\rho}$$

Τὰ ἄνω ἀποτελέσματα πορίζομεθα εὐκόλως καὶ ἐκ τῆς ὀδογράφου γραμμῆς· τῷ ὄντι ἀφοῦ ἡ κίνησις εἶναι ἰσοταχῆς τὸ παραστατικὸν τμήμα τῆς ταχύτητος εἶναι σταθερόν· ἀλλ' ὡς ἐκ τῶν ἰδιοτήτων τῆς ἕλικος ἡ κλίσις τῆς ἐφαπτομένης (ταχύτητος) ἐπὶ τοῦ ἄξονος οz εἶναι σταθερά· τὸ παραστατικὸν τμήμα τῆς ταχύτητος διαγράφει λοιπὸν ὀρθὸν κῶνον περὶ τὸν ἄξονα οz, καὶ ἡ ὀδογράφος εἶναι κύκλος κάθετος τῷ ἄξονι οz. (§ 9.3) Ὡστε καὶ ἡ ἐπιτάχυνσις, ἥτις συμπίπτει μετὰ τῶν στοιχειωδῶν τόξων δσ τοῦ κύκλου εἶναι διαρκῶς κάθετος ἐπὶ τοῦ ἄξονος τῆς ἕλικος. ἀλλ' ὡς ἐκ τῆς ἰσοταχοῦς κινήσεως $\frac{dv}{dt} = 0$ καὶ ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι κεν-

τρομόλος, κάθετος δηλαδή τῷ κυλίνδρῳ, καὶ συναντᾶ οὕτω τὸν ἄξονα οz.

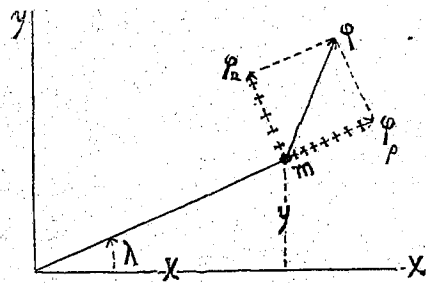
22. Εὕρομεν ἀνωτέρω (§ 10.1)

ἐν ἐπιπέδῳ κινήσει.

$$\frac{dx}{dt} = \frac{d\rho}{dt} \sin \lambda - \rho \eta \mu \lambda \frac{d\lambda}{dt}$$

$$\frac{dy}{dt} = \frac{d\rho}{dt} \eta \mu \lambda + \rho \sin \lambda \frac{d\lambda}{dt}$$

συνιστῶσαι τῆς ἐπιταχύνσεως παραλλήλως καὶ κάθετως τῇ πολικῇ ἀκτίνι



Σχ. 34.

καὶ διὰ διαφορήσεως

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \left[\frac{d^2\rho}{dt^2} - \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 \right] \text{ συνλ} + \left[2 \frac{d\rho}{dt} \frac{d\lambda}{dt} + \rho \frac{d^2\lambda}{dt^2} \right] \eta\mu\lambda \dots (1)$$

$$\frac{d^2y}{dt^2} = \left[\frac{d^2\rho}{dt^2} - \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 \right] \eta\mu\lambda + \left[2 \frac{d\rho}{dt} \frac{d\lambda}{dt} + \rho \frac{d^2\lambda}{dt^2} \right] \text{ συνλ}$$

ἔχομεν δὲ τὰς σχέσεις

$$\varphi_\rho = \frac{d^2x}{dt^2} \text{ συνλ} + \frac{d^2y}{dt^2} \eta\mu\lambda = \frac{d^2\rho}{dt^2} - \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 \dots \dots \dots (2)$$

$$\varphi_u = - \frac{d^2x}{dt^2} \eta\mu\lambda + \frac{d^2y}{dt^2} \text{ συνλ} = 2 \frac{d\rho}{dt} \frac{d\lambda}{dt} + \rho \frac{d^2\lambda}{dt^2} = \frac{1}{\rho} \frac{d}{dt} \left(\rho^2 \frac{d\lambda}{dt} \right)$$

αἵτινες μᾶς δίδουσι τὰς ζητούμενας συνιστώσας·

ἡ ἐφαπτομένη ἐπιτάχυνσις εἶναι $\varphi_\rho \text{ συνβ} + \varphi_u \eta\mu\beta = \varphi_\epsilon$

ἐνθα β ἐμφαίνει τὴν γωνίαν τῆς ἐφαπτομένης μετὰ τῆς πολικῆς ἀκτίνος.

Ἐὰν δὲ ὑποθέσωμεν $\varphi_u = 0$ ἔχομεν

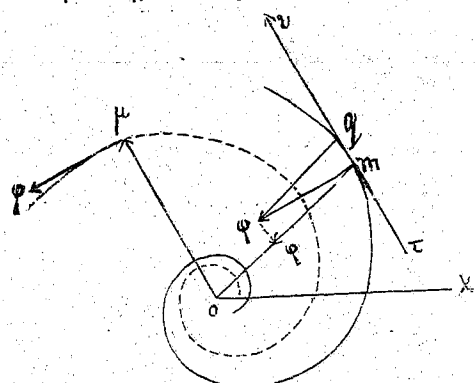
$$\frac{d^2s}{dt^2} = \varphi_\rho \text{ συνβ} \quad \text{καὶ} \quad \frac{v^2}{R} = \varphi_\eta \mu\beta$$

καὶ ἀνατρέχοντες εἰς τὰ προηγούμενα [Εἰς. § 6. 6]

$$\frac{d^2s}{dt^2} = \varphi \frac{d\rho}{ds} \quad \text{καὶ} \quad \frac{v^2}{R} = \varphi \frac{\rho}{r} \dots \dots \dots (3)$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ. Ἄς ἐπανεέλθωμεν εἰς τὸ παράδειγμα (§ 11. 2) καὶ ἄς ζητήσωμεν τὴν ἐπιτάχυνσιν. *om* εἶναι ἡ πολικὴ ἀκτίς τῆς ἀρχικῆς τροχιάς, *om'* ἡ πολικὴ ἀκτίς τῆς ὀδογράφου καμπύλης· δι' ὃν λόγον ἡ ταχύτης *mv* τοῦ κινητοῦ *m* εἶναι ἀνάλογος τῇ πολικῇ ἀκτίνι *om*, καὶ ἡ ταχύτης *μφ* τοῦ κινητοῦ *μ* εἶναι ἀνάλογος τῇ ἀκτίνι *ομ*, ἢ τῇ ἀκτίνι *om*, ἀλλ' ἡ ταχύτης *μφ* τοῦ κινητοῦ *μ* ἰσοῦται κατὰ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν τῇ ἐπιτάχυνσει *mφ* τοῦ κινητοῦ *m*. εἶναι λοιπὸν καὶ αὕτη ἀνάλογος τῇ πολικῇ ἀκτίνι *om* = *ρ* καὶ σχηματίζει μετὰ τῆς *ομ* γωνίαν ἴσην τῇ β.

Ἡ ὀδογράφος εἶναι λοιπὸν τῆς αὐτῆς φύσεως μὲ τὴν τροχιάν *m*.



Σχ. 35.

Ἐὰν ἀναλύσωμεν τὴν ἐπιτάχυνσιν *mφ* παραλλήλως τῇ ἐφαπτομένη καὶ τῇ πολικῇ ἀκτίνι ἔχομεν τὰ συνιστώσας *mφ* καὶ *mρ*. ἐπειδὴ δὲ ἡ γωνία $\widehat{\phi m \tau} = \widehat{\phi m o} = \beta$, ἔπεται $\widehat{\phi m v} = \widehat{\rho m \tau}$: τὸ τρίγωνον *ρmφ* εἶναι ἰσοσκελές, καὶ αἱ συνιστώσαι *mφ* καὶ *mρ* ἔχουσι σταθερὸν λόγον πρὸς τὴν *mφ* καὶ κατὰ συνέπειαν πρὸς τὴν *om* καὶ *mv*. ὥστε

Ἡ συνιστώσα τῆς ἐπιτάχυνσεως παραλλήλως τῇ πολικῇ ἀκτίνι εἶναι ἀνάλογος ταύτῃ. Ἡ συνιστώσα τῆς ἐπιτάχυνσεως παραλλήλως τῇ ἐφαπτομένη εἶναι ἀνάλογος τῇ ταχύτητι *v*.

(ὑποδεῖξαι τ' ἀποτελέσματα ταῦτα διὰ τῆς ἐφαρμογῆς τῶν ἄνω σχέσεων).

23. Ἀνακεφαλαιοῦντες ἤδη τὰ ἐν τῇ παραγράφῳ ταύτῃ ἀποδείχθέντα, βλέπομεν ὅτι ἀνακεφαλαιώσεις

1. Ἡ ἐπιτάχυνσις φ κινουμένου ἐν τῷ διαστήματι σημείου *m*, τουτέστιν ἡ γεωμετρικὴ ἀΐξις ἢ ἐλάττωσις τῆς ταχύτητος τοῦ κινητοῦ κατὰ τὸ βραχύτατον χρονικὸν διάστημα *dt*, καθ' ὃ τοῦτο μεταβαίνει ἀπὸ τοῦ σημείου *m* εἰς τὸ ἀμέσως κατόπιν *m'*, παρίσταται διὰ τῆς γεωμετρικῆς διαφορικῆς \overline{dv} τῆς ταχύτητος διαιρουμένης διὰ τοῦ χρονικοῦ διαστήματος *dt*. Ἐὰν δὲ ἡ τροχιά εἶναι εὐθύγραμμος διὰ

$$\text{τῆς ἀλγεβρικῆς διαφορικῆς} \quad \frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2}$$

$$\text{οὕτω} \quad \varphi = \frac{dv}{dt} \quad \text{καὶ ἐπὶ εὐθυγράμμου τροχιάς} \quad \varphi = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2}$$

2. Ἡ ἐπὶ ἄξονος ἢ ἐπιπέδου προβολὴ τῆς ἐπιτάχυνσεως φ σημείου κινουμένου ὀπωσδήποτε ἐν τῷ διαστήματι, ἰσοῦται τῇ ἐπιτάχυνσει φ_x τῆς διατρεχούσης τὸν ἄξονα ἢ τὸ ἐπίπεδον προβολῆς αὐτοῦ. Ἐὰν ἡ προβολὴ γίνῃ ὀρθογωνίως ἔχομεν

$$\varphi_x = \varphi \text{ συν}\alpha = \frac{d^2x}{dt^2}$$

3. Τὸ ἀλγεβρικὸν μέγεθος τῆς ἐπιτάχυνσεως εἶναι

$$\varphi = \sqrt{\left(\frac{d^2x}{dt^2} \right)^2 + \left(\frac{d^2y}{dt^2} \right)^2 + \left(\frac{d^2z}{dt^2} \right)^2}$$

ἡ φορά δὲ ταύτης ἐμπεριέχεται ἐν τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ τῆς τροχιάς, καὶ τὰ ἰθύνοντα συνημίτονά της εἶναι

$$\frac{1}{\varphi} \frac{d^2x}{dt^2} \quad \frac{1}{\varphi} \frac{d^2y}{dt^2} \quad \frac{1}{\varphi} \frac{d^2z}{dt^2}$$

4. Ἡ ἐκ δύο συγχρόνως ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ὑφισταμένων ἀνισοταχῶν κινήσεων προκύπτουσα ἐπιτάχυνσις, ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τῶν ἐκ τῶν συγχρόνων κινήσεων προκυπτουσῶν μερικῶν ἐπιταχύνσεων.

Καὶ ἐν γένει ἡ συνισταμένη Φ οἰουδήποτε ἀριθμοῦ ἐπιταχύνσεων $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n$, μεθ' ὧν φέρεται συγχρόνως κινητόν τι σημεῖον, ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τῶν συνιστωσῶν.

5. Αἱ συνιστώσαι τῆς ὀλικῆς ἐπιταχύνσεως παραλλήλως τῇ ἐφαπτομένη τῆς τροχιάς (φορὰ τῆς κινήσεως), καὶ τῇ ἀκτίνι τῆς καμπυλότητος, ἃς καλοῦμεν ἐφαπτομένην καὶ κεντρομόλον ἐπιτάχυνσιν, ἔχουσι τὰς ἀλγεβρικὰς τιμὰς

$$\varphi_e = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2} = f''(t) \quad \text{καὶ} \quad \varphi_u = \frac{v^2}{R}$$

ἐνθα R ἐμφαίνει τὴν ἀκτῖνα τῆς καμπυλότητος παρὰ τῷ σημείῳ m.

6. Ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις κινητοῦ, καθ' ὃν χρόνον συμπίπτει τοῦτο πρὸς τὸ σημεῖον m τῆς τροχιάς αὐτοῦ, ἰσοῦται τῷ τετραγώνῳ τῆς ταχύτητος παρὰ τῷ σημείῳ m διαιρουμένῳ διὰ τοῦ ἡμίσεως τῆς ὑπὸ τῆς φορᾶς αὐτῆς ὀριζομένης ἐν τῷ παρὰ τῷ σημείῳ m ἐγγυτάτῳ κύκλῳ χορδῆς.

$$\varphi = \frac{2v^2}{\text{χορδῆς}}$$

7. Αἱ συνιστώσαι τῆς ἐπιταχύνσεως φ_ρ καὶ φ_u παραλλήλως καὶ καθέτως τῇ πολικῇ ἀκτίνι εἶναι.

$$\varphi_\rho = \frac{d^2\rho}{dt^2} - \rho \left(\frac{d\theta}{dt}\right)^2 \quad \text{καὶ} \quad \varphi_u = \frac{1}{\rho} \frac{d}{dt} \left(\rho^2 \frac{d\theta}{dt}\right)$$

γενικαὶ σχέσεις ἀφορῶσαι τὴν κίνησιν τοῦ ὕλικοῦ σημείου

24. Εἶδομεν ἀνωτέρω, ὅτι αἱ ὀρθογώνιοι συνιστώσαι $\varphi_x, \varphi_y, \varphi_z$ τῆς ἐπιταχύνσεως σημείου τινὸς συνδέονται πρὸς τὰς καρτεσιανὰς συντεταγμένας τοῦ αὐτοῦ σημείου διὰ τῶν σχέσεων

$$\varphi_x = \frac{d^2x}{dt^2} \quad \varphi_y = \frac{d^2y}{dt^2} \quad \varphi_z = \frac{d^2z}{dt^2}$$

ἃς καλοῦμεν καὶ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως αὐτοῦ.

Ὁλοκληροῦντες δις τὰς σχέσεις ταύτας εὐρίσκομεν τὴν ταχύτητα καὶ

τὴν διανυομένην τροχίαν, ὥστε τὸ πρόβλημα τῆς κινήσεως μετατρέπεται ἤδη εἰς πρόβλημα τοῦ ὀλοκληρωτικοῦ λογισμοῦ. Δυνάμεθα δὲ νὰ εὕρωμεν γενικὰς τινὰς σχέσεις διευκολυνούσας ἐνίοτε τὴν λύσιν τοῦ προβλήματος, διότι διὰ τούτων ἀποφεύγομεν τὴν μίαν τούλαχιστον τῶν ὀλοκληρώσεων, τὰς ὁποίας πρέπει νὰ ἐκτελέσωμεν ἵνα λύσωμεν τὸ πρόβλημα. Οὕτω

α) πολλαπλασιάζοντες ἀμφοτέρω τὰ μέλη τῶν δύο πρώτων ἐξισώσεων τῆς κινήσεως ἀμοιβαίως ἐπὶ y καὶ x καὶ ἀφαιροῦντες ἔχομεν

$$x\varphi_y - y\varphi_x = x \frac{d^2y}{dt^2} - y \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{d}{dt} \left(x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} \right) = \frac{d}{dt} (xv_y - yv_x)$$

ὅθεν δι' ὀλοκληρώσεως ἡ σχέσηις

$$[xv_y - yv_x]_0^t = \int_0^t (x\varphi_y - y\varphi_x) dt$$

καὶ διὰ τοῦ αὐτοῦ τρόπου $[yv_z - zv_y]_0^t = \int_0^t (y\varphi_z - z\varphi_y) dt \dots (1)$

$$[zv_x - xv_z]_0^t = \int_0^t [z\varphi_x - x\varphi_z] dt$$

β) Εὕρωμεν ἀνωτέρω [§ 18. 1] τὴν σχέσιν

$$\frac{dv}{dt} = \varphi = \varphi \sin(\varphi, ds)$$

πολλαπλασιάζοντες τὰ δύο μέλη ἐπὶ vdt = ds ἔχομεν

$$v dv = \varphi \sin(\varphi, ds) ds$$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$\frac{v^2 - v_0^2}{2} = \int_{s_0}^s \varphi \sin(\varphi, ds) ds \dots \dots \dots (2)$$

εἰς ἣν ἡ δυνάμεθα νὰ φθάσωμεν καὶ διὰ τῶν ἐξισώσεων τῆς κινήσεως πολλαπλασιάζοντες τῷ ὄντι τὴν πρώτην τούτων ἐπὶ dx τὴν δευτέραν ἐπὶ dy τὴν τρίτην ἐπὶ dz καὶ ἀθροίζοντες ἔχομεν

$$\varphi_x dx + \varphi_y dy + \varphi_z dz = \frac{d^2x}{dt^2} dx + \frac{d^2y}{dt^2} dy + \frac{d^2z}{dt^2} dz$$

$$= \frac{1}{2} d \left| \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2 \right| = \frac{1}{2} d(v^2)$$

και επειδη

$$\varphi_x \frac{dx}{ds} + \varphi_y \frac{dy}{ds} + \varphi_z \frac{dz}{ds} = \text{φσυν}(\varphi, ds)$$

εχομεν τελος

$$\text{φσυν}(\varphi, ds) ds = \frac{1}{2} d(v^2)$$

και δι' ολοκληρωσεως

$$\frac{v^2 - v_0^2}{2} = \int_{s_0}^s \text{φσυν}(\varphi, ds) ds.$$

Το ολοκληρωμα $\int_{s_0}^s \text{φσυν}(\varphi, ds) ds$ δυναμεθα να ευρωμεν ευκολως εν ταϊς εξης περιπτωσει.

1) 'Εαν η επιταχυνσις ειναι σταθερα και εφαπτητα διαρκως της τροχιαs εχομεν

$$\text{συν}(\varphi, ds) = 1 \text{ και } \int_{s_0}^s \text{φσυν}(\varphi, ds) ds = \varphi \int_{s_0}^s ds = \varphi(s - s_0) \dots (3)$$

2) 'Εαν η επιταχυνσις ειναι σταθερα και παραλληλος ωρισμενη τινι διευθυνσει οz εχομεν

$$\text{συν}(\varphi, ds) = \text{συν}(z, ds) = \frac{dz}{ds} \text{ και } \int_{s_0}^s \text{φσυν}(\varphi, ds) ds = \varphi \int_{z_0}^z dz = \varphi(z - z_0) \dots (4)$$

3) 'Εαν η επιταχυνσις φερηται προς το σταθερον κεντρον 0 και ειναι συναρτησις της απο του κεντρου τουτου αποστασεως ρ του κινητου εχομεν

$$\varphi = f(\rho) \quad \text{συν}(\varphi, ds) \cdot ds = d\rho$$

και

$$\int_{s_0}^s \text{φσυν}(\varphi, ds) ds = \int_{\rho_0}^{\rho} f(\rho) d\rho \dots (5)$$

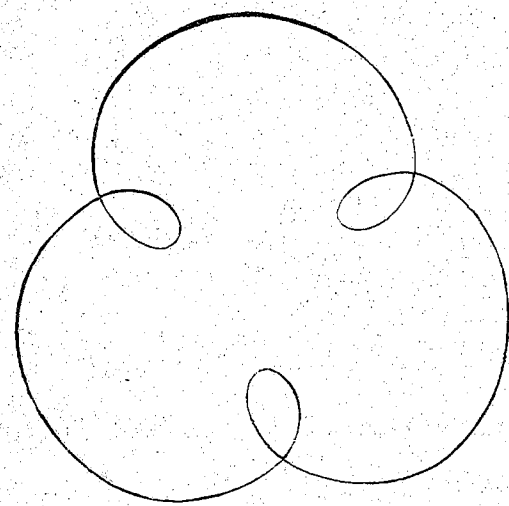
σχετικαι
κινήσεις
των σημείων

25. Μέχρι τουδε εξητάσαμεν την κίνησιν σημείου τινός εν σχέσει προς έτερα σταθερα σημεία του διαστηματος, και ωρίσαμεν εν εκάστη στιγμη την υπό του κινητου κατεχομένην θέσιν δια των συντεταγμένων αυτού ως προς τρεις ορθογωνίους άξονας, τους όποιους υπεθέσαμεν επίσης σταθερούς και άμεταστάτως κειμένους εν τω διαστήματι.

Τοιαυτα όμως άκίνητα σημεία, τοιούτους σταθερούς και άκινήτους άξονας, φανταζόμεθα άπλως άλλα και δέν δυναμεθα να προσδιορίσωμεν, διότι το πάν κινείται περι ημάς. Τα επί της επιφανείας της

γής σώματα, τα όποια συνήθως θεωρούμεν ως άκίνητα, παρασύρονται εν τω διαστήματι μετά της γής φερομένης υπό διπλής κινήσεως περι τον άξονα αυτής και περι τον ήλιον. Κατά πάσαν δέ πιθανότητα και ο ήλιος κινείται εν τω διαστήματι παρασύρων και την γην μετά των λοιπών πλανητικών σωμάτων, των όποιων την κίνησιν διέπει ουτος.

Αί κινήσεις λοιπόν τας όποιας παρατηρούμεν επί της επιφανείας της γής και εν τοις ουρανίοις διαστήμασιν ειναι όλως σχετικαι και διάφοροι των πραγματικών, των άπολύτων κινήσεων των σωμάτων τούτων. Ουτω λ. χ. κατωτέρω θα ιδωμεν, ότι αι τροχιαί των πλανητών περι τον ήλιον ειναι έλλείψεις, ών ουτος κατέχει την έτέραν των έστιών, και τοιαυται θ' άπεκαλύπτοντο εις ημάς εάν ήδυναμεθα ν' ακολουθήσωμεν τους διαγράφοντας ταύτας άστέρας εξ άκινήτου



Σχ. 36.

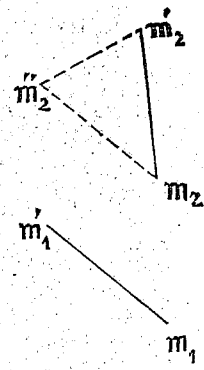
τινός σημείου του διαστήματος ενω παρατηρούντες αυτήν από της γής μεθ' ηs φερόμεθα εν τω διαστήματι, παρουσιάζεται ημίν υπό την έναντι μορφήν, ήτις πάν άλλο ειναι η έλλειψις.

Πρέπει λοιπόν να υποδείξωμεν τον τρόπον δι' ου, δοθέντων δύο σημείων m_1 και m_2 (Σχ.37) κινουμένων όπως δήποτε εν τω διαστήματι, ορίζομεν την σχετικην κίνησιν του ενός m_2 ως προς

το έτερον m_1 : λέγοντες δέ σχετικην κίνησιν του σημείου m_2 ως προς το σημείον m_1 έννοοϋμεν την κίνησιν του σημείου τουτου, οια άποκαλύπτεται αύτη εις παρατηρητην συμμετέχοντα της κινήσεως του σημείου m_1 και φερόμενον μετ' αυτού εν τω διαστήματι και τανάπαλιν, γνωστής ούσης της σχετικης ταύτης κινήσεως του σημείου m_2 και της άπολύτου εν τω διαστήματι κινήσεως του σημείου m_1 , εύρειν την άπόλυτον κίνησιν του σημείου m_2 .

'Εστωσαν m'_1 και m'_2 αι θέσεις ως κατέχουσι τα κινητά μετά παρέλευσιν του χρονικου διαστήματος dt : το πρώτον διήνυσε το τόξον $m_1 m'_1$, το δεύτερον το τόξον $m_2 m'_2$: το τελευταιον δέ τουτο δυναμεθα να θεωρήσωμεν ως συνιστάμενον εκ δύο άλλων, του $m_2 m''_2$ ίσου και παραλλήλου τω $m_1 m'_1$, και του $m''_2 m'_2$. Το πρώτον $m_2 m''_2$ μένει εν-

τελῶς ἀπαρατήρητον ὑπὸ τοῦ παρατηρητοῦ ὅστις φέρεται ἐν τῷ διαστήματι μετὰ τοῦ κινητοῦ m_1 ἀποκαλύπτεται δὲ εἰς αὐτὸν τὸ κινητὸν m_2 ὡς διανύσαν ἀπλῶς τὸ τόξον $m''_2 m'_2$, ὅπερ ἰσοῦται τῇ γεωμετρικῇ διαφορᾷ τοῦ τόξου $m_2 m'_2$ καὶ τοῦ τόξου $m_2 m''_2 = m_1 m'_1$ ὥστε ἐὰν καλέσωμεν σ τὰ τόξα τῆς σχετικῆς τροχιάς τοῦ σημείου m_2, s_1 τὰ τόξα τῆς ἀπολύτου τροχιάς τοῦ σημείου m_1 καὶ s_2 τὰ τόξα τῆς ἀπολύτου ἐπίσης τροχιάς τοῦ σημείου m_2 ἔχομεν



Σχ. 37.

$$\overline{d\sigma} = \overline{ds_2} - \overline{ds_1}$$

καὶ διαιροῦντες διὰ τοῦ ἀντιστοιχοῦντος χρονικοῦ διαστήματος dt

$$\frac{\overline{d\sigma}}{\overline{dt}} = \frac{\overline{ds_2}}{\overline{dt}} - \frac{\overline{ds_1}}{\overline{dt}}$$

ἢ

$$\overline{v_{2,\sigma}} = \overline{v_{2,\alpha}} - \overline{v_{1,\alpha}} \dots \dots \dots (1)$$

σχετικὴ ταχύτης

ὅθεν ἵνα εὐρωμεν τὴν σχετικὴν ταχύτητα $v_{2,\sigma}$ τοῦ σημείου m_2 ὡς πρὸς τὸ σημεῖον m_1 δεόν νὰ ἐφαρμόσωμεν ἐπ' αὐτοῦ ἐκτὸς τῆς ἀπολύτου ταχύτητος $v_{2,\alpha}$ μεθ' ἧς φέρεται ἐν τῷ διαστήματι, ἑτέραν ταχύτητα $v_{1,\alpha}$ ἴσην καὶ ἀντίροπον τῇ ἀπολύτῃ ταχύτητι $v_{1,\alpha}$ τοῦ κινητοῦ m_1 .

Τὴν ἄνω γεωμετρικὴν σχέσιν (1) δυνάμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν διὰ τριῶν ἀλγεβρικῶν σχέσεων

$$\frac{d\xi}{dt} = \frac{dx_2}{dt} - \frac{dx_1}{dt}, \quad \frac{d\eta}{dt} = \frac{dy_2}{dt} - \frac{dy_1}{dt} \quad \text{καὶ} \quad \frac{d\zeta}{dt} = \frac{dz_2}{dt} - \frac{dz_1}{dt} \dots \dots (2)$$

ἐνθα $d\xi, d\eta, d\zeta$ εἶναι αἱ προβολαὶ τοῦ τόξου $d\sigma$ ἐπὶ τριῶν ὀρθογωνίων ἀξόνων ἀμεταστάτως κειμένων ἐν τῷ διαστήματι, καὶ ἀναλόγως διὰ τὰ dx_1, dx_2, \dots

σχετικὴ τροχιά

Ἐὰν ἤδη ὀλοκληρώσωμεν ταύτας, καὶ λάβωμεν καταλλήλως τὰς ἀρχὰς τῶν χρόνων καὶ τῶν διαστημάτων ἔχομεν

$$\xi = x_2 - x_1 \quad \eta = y_2 - y_1 \quad \zeta = z_2 - z_1 \dots \dots (3)$$

σχέσις προφανῆς ἀφ' ἑαυτῆς, ἣτις μᾶς δίδει τὰς συντεταγμένας ξ, η, ζ τοῦ σημείου m_2 ὡς πρὸς τὸ σημεῖον m_1 συναρτήσας τῶν συντεταγμένων τῶν σημείων $x_2, y_2, z_2, x_1, y_1, z_1$, ὡς πρὸς τοὺς ἀμεταστάτως ἐν τῷ διαστήματι κειμένους ἀξόνους ox, oy καὶ oz .

Ἡ δυνάμεθα δὲ ν' ἀναχωρήσωμεν ἀπ' εὐθείας ἐκ τῶν καταφανῶν τούτων σχέσεων (3) καὶ διὰ διπλῆς διαφορήσεως νὰ εὐρωμεν τὰς σχέσεις (2) αἰτινες μᾶς δίδουσι τὴν ταχύτητα, καὶ τὰς σχέσεις

$$\frac{d^2\xi}{dt^2} = \frac{d^2x_2}{dt^2} - \frac{d^2x_1}{dt^2}, \quad \frac{d^2\eta}{dt^2} = \frac{d^2y_2}{dt^2} - \frac{d^2y_1}{dt^2} \quad \text{καὶ} \quad \frac{d^2\zeta}{dt^2} = \frac{d^2z_2}{dt^2} - \frac{d^2z_1}{dt^2} \quad (4) \quad \text{σχετικὴ ἐπιτάχυνσις}$$

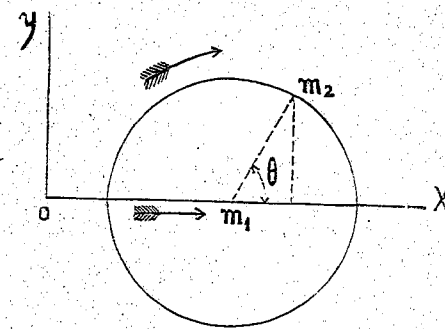
αἰτινες μᾶς δίδουσι τὴν ἐπιτάχυνσιν.

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ. 1) Ὑποθέσωμεν ὅτι κινητὸν τι m_1 διαγράφει τὴν εὐθεῖαν ox μὲ ἰσοταχῆ κίνησιν, ἧς ἡ ἐξίσωσις εἶναι

$$x_1 = v_1 t$$

ἐνῶ ἕτερον κινητὸν m_2 διαγράφει ἰσοταχῶς καὶ τοῦτο μὲ περιστροφικὴν ταχύτητα $\frac{d\theta}{dt} = \omega$ κυκλικὴν τροχίαν περὶ τὸ πρῶτον ὡς κέντρον.

Ζητεῖται ἡ ἀπόλυτος κίνησις τοῦ σημείου m_2 .



Σχ. 38.

Κατὰ τὴν στιγμὴν t αἱ συντεταγμέναί τοῦ σημείου m_1 εἶναι

$$x_1 = v_1 t \quad y_1 = 0$$

αἱ σχετικαὶ συντεταγμέναί τοῦ σημείου m_2 κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν εἶναι

$$\xi = R \sin \theta = R \omega t$$

$$\text{καὶ} \quad \eta = y_2 = R \dot{\eta} \omega t$$

καὶ αἱ ἀπόλυτοι (3)

$$x_2 = x_1 + \xi = v_1 t + R \omega t \quad \text{καὶ} \quad y_2 = y_1 + \eta = R \dot{\eta} \omega t$$

Βλέπομεν οὕτω, ὅτι ἡ τροχιά ἀνήκει εἰς τὴν κλάσιν τῶν κυκλοειδῶν γραμμῶν. Ἐὰν δὲ ἔχομεν $v_1 = \omega R$ ἡ τροχιά εἶναι ἡ κοινὴ κυκλοειδῆς

$$x_2 = R(\theta + \sin \theta) \quad y_2 = R \dot{\eta} \theta$$

Ἡ σχετικὴ κίνησις τοῦ σημείου m_2 ὡς πρὸς τὸ σημεῖον m_1 ὀρίζεται ἐκ τῆς ἀπολύτου κινήσεως διὰ τῶν σχέσεων (3)

$$\xi = x_2 - x_1 = R \sin \theta$$

$$\eta = y_2 - y_1 = R \dot{\eta} \theta$$

ὅθεν ἡ κυκλικὴ τροχιά

$$\xi^2 + \eta^2 = R^2$$

περὶ τὸ m_1 ὡς κέντρον,

Ἡ σχετικὴ ταχύτης εἶναι

$$\sqrt{\left(\frac{d\xi}{dt}\right)^2 + \left(\frac{d\eta}{dt}\right)^2} = R \frac{d\theta}{dt} = R\omega = \sigma.$$

καὶ ἡ σχετικὴ κίνησις εἶναι οὕτω ἰσοταχῆς.

2) Θεωρήσωμεν σημεῖον σταθερὸν τὸ 0 καὶ περὶ τοῦτο ἕτερον σημεῖον τὸ m_1 διαγράφων ἰσοταχῶς τὴν κυκλικὴν τροχίαν om_1 με περιστροφικὴν ταχύτητα ω_1 ἕτερον σημεῖον τὸ m_2 κινεῖται ἐν τῷ αὐτῷ ἐπιπέδῳ διαγράφων ἰσοταχῶς καὶ τοῦτο περιφέρειαν κύκλου περὶ τὸ m_1 ὡς κέντρον, με περιστροφικὴν ταχύτητα ω_2 .

Ζητεῖται ἡ ἀπόλυτος κίνησις τοῦ σημείου m_2 .

αἱ ἀπόλυτοι συντεταγμέναι τοῦ κινήτου m_1 εἶναι

$$x_1 = R_1 \sin \theta \quad y_1 = R_1 \eta \mu \theta$$

αἱ σχετικαὶ συντεταγμέναι τοῦ σημείου m_2 εἶναι

$$\xi = R_2 \sin \varphi \quad \eta = R_2 \eta \mu \varphi$$

καὶ αἱ ἀπόλυτοι συντεταγμέναι τοῦ κινήτου m_2 εἶναι

$$x_2 = x_1 + \xi = R_1 \sin \theta + R_2 \sin \varphi$$

$$y_2 = y_1 + \eta = R_1 \eta \mu \theta + R_2 \eta \mu \varphi$$

ἀλλὰ

$$\theta = \theta_0 + \omega_1 t \quad \varphi = \varphi_0 + \omega_2 t$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἔχομεν τὰς σχέσεις

$$\begin{aligned} x_2 &= R_1 \sin(\theta_0 + \omega_1 t) + R_2 \sin(\varphi_0 + \omega_2 t) \dots \dots \dots (1) \\ y_2 &= R_1 \eta \mu(\theta_0 + \omega_1 t) + R_2 \eta \mu(\varphi_0 + \omega_2 t) \dots \dots \dots \end{aligned}$$

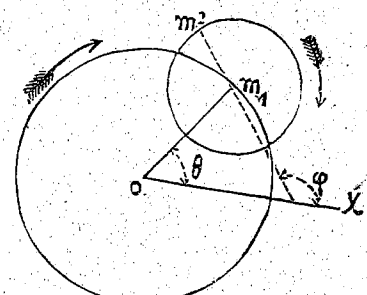
αἵτινες συμπίπτουσι με τὰς γενικὰς ἐξισώσεις τῶν λεγομένων ἐπικυκλοειδῶν καὶ ὑποκυκλοειδῶν γραμμῶν.

Ἐὰν θέσωμεν $\omega_1 = \omega_2$ καὶ $R_1 = R_2$ αἱ ἄνω σχέσεις (1) μετατρέπονται εἰς

$$x_2 = R_1 \sin(\theta_0 + \omega_1 t) + R_1 \sin(\varphi_0 + \omega_1 t) = 2R_1 \sin \frac{\theta_0 + \varphi_0}{2} \sin \left(\frac{\theta_0 + \varphi_0}{2} + \omega_1 t \right)$$

$$y_2 = R_1 \eta \mu(\theta_0 + \omega_1 t) + R_1 \eta \mu(\varphi_0 + \omega_1 t) = 2R_1 \eta \mu \frac{\theta_0 + \varphi_0}{2} \eta \mu \left(\frac{\theta_0 + \varphi_0}{2} + \omega_1 t \right)$$

τουτέστι τὸ σημεῖον m_2 διαγράφει ἐν τῇ ἀπολύτῳ κινήσει τοῦ κύκλου



Κχ. 39.

περὶ τὸ σημεῖον 0 με ἀκτῖνα $R = 2R_1 \sin \frac{\theta_0 + \varphi_0}{2}$ καὶ περιστροφικὴν

ταχύτητα $\omega = \omega_1$

Ἐὰν θέσωμεν $\omega_1 = -\omega_2$ καὶ $R_2 = R_1$ ἔχομεν

$$x_2 = 2R_1 \sin \frac{\theta_0 + \varphi_0}{2} \sin \left(\frac{\theta_0 - \varphi_0}{2} + \omega_1 t \right)$$

$$y_2 = 2R_1 \eta \mu \frac{\theta_0 + \varphi_0}{2} \sin \left(\frac{\theta_0 - \varphi_0}{2} + \omega_1 t \right)$$

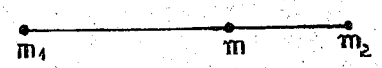
ὅθεν

$$\sqrt{x_2^2 + y_2^2} = 2R_1 \sin \left(\frac{\theta_0 - \varphi_0}{2} + \omega_1 t \right) \text{ καὶ } \psi = \widehat{m_2 O x} = \frac{\theta_0 + \varphi_0}{2}$$

καὶ βλέπομεν, ὅτι ἡ κίνησις εἶναι εὐθύγραμμος παλινδρομικὴ ἀρκούμενη εἰς τὰ ὀλίγα ταῦτα ἀφορῶντα τὰς σχετικὰς κινήσεις τῶν σημείων καταλήγομεν εἰς τὴν ἀπόδειξιν τῆς ἀκολουθοῦ χρησιμοτάτης προτάσεως.

26. Αἱ τροχιαὶ δύο κινήτων m_1 καὶ m_2 θεωρούμεναι ἐν σχέσει πρὸς ἑκάτερον τούτων ἢ πρὸς τρίτον m , διαιροῦν τὸ εὐθύγραμμον τμήμα $m_1 m_2$ κατὰ δοθέντα λόγον σ , εἶναι γραμμαὶ ἴσαι ἢ ὅμοιαι.

Ἡ τροχία τοῦ κινήτου m_1 περὶ τὸ m_2 εἶναι προφανῶς ἡ αὐτὴ μετὰ τὴν τροχίαν τοῦ m_2 περὶ τὸ m_1 διότι ἀμφοτέραι ὀρίζονται διὰ τῶν αὐτῶν ἀκτίνων $m_1 m_2$. Αἱ τροχιαὶ δὲ ἀμφοτέρων τῶν κινήτων τούτων περὶ τὸ σημεῖον m ὀρίζονται διὰ τῶν ἀκτίνων mm_1 καὶ mm_2 , ὧν ὁ λόγος εἶναι σταθερὸς καὶ κατὰ συνέπειαν αἱ τροχιαὶ ὅμοιαι γραμμαί.



Σχ. 40.

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ ΙΙΙ.

1. Κίνησις τῶν βλημάτων ἐν τῷ κενῷ.

27. Βλήμα τι βάλλεται ἀπὸ τοῦ σημείου 0 μὲ ἀρχικὴν ταχύτητα u_0 , ζητεῖται ὁ προσδιορισμὸς τῆς τροχιάς τοῦ βλήματος καὶ τῶν λοιπῶν στοιχείων τῆς κινήσεως αὐτοῦ.

Ἡ τροχιά ἐμπεριέχεται ἐν τῷ διὰ τῆς εὐθείας ou_0 φερομένῳ κατακορύφῳ ἐπιπέδῳ, διότι μετὰ παρέλευσιν τοῦ χρονικοῦ διαστήματος dt ἀπὸ τῆς στιγμῆς τῆς βολῆς, ἡ παραστατικὴ εὐθεῖα τῆς ταχύτητος εἶναι ἡ συνισταμένη τῆς u_0 καὶ gdt (κατακόρυφος ταχύτης ὀφειλομένη τῇ ἐπιταχύνσει τῆς βαρύτητος) καὶ εὐρίσκεται ἐν τῷ ἐπιπέδῳ τῶν δύο τούτων τμημάτων.

Ἐὰν ὀρίσωμεν τὴν τροχίαν διὰ τῶν ὀρθογωνίων αὐτῆς συντεταγμένων ἔχομεν

$$\varphi_x = \frac{d^2x}{dt^2} = 0 \quad \varphi_y = \frac{d^2y}{dt^2} = -g \dots (1)$$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως εὐρίσκομεν τὰς συνιστώσας τῆς ταχύτητος

$$v_x = \frac{dx}{dt} = \text{σταθ.} \quad v_y = \frac{dy}{dt} = -gt + \text{σταθ.}$$

ἄλλ' αἱ συνιστώσαι αὗται κατὰ τὴν στιγμὴν τῆς βολῆς τοῦ βλήματος εἰσὶ $u_0 \text{ συν} \alpha$ καὶ $u_0 \eta \mu \alpha$. ὥστε

$$v_x = u_0 \text{ συν} \alpha \quad v_y = -gt + u_0 \eta \mu \alpha \dots (2)$$

ὀλοκληροῦντες καὶ παρατηροῦντες ὅτι αἱ συντεταγμέναι τοῦ κινητοῦ ἰσοῦνται τῷ μηδενὶ κατὰ τὴν στιγμὴν τῆς βολῆς ἔχομεν τὰς σχέσεις

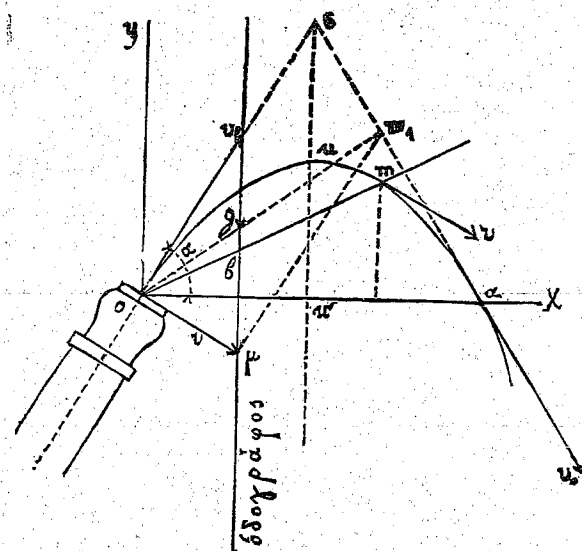
$$x = t u_0 \text{ συν} \alpha \quad y = -\frac{1}{2} g t^2 + t u_0 \eta \mu \alpha \dots (3)$$

αἵτινες ὀρίζουσι τὴν κίνησιν τοῦ βλήματος.

Διὰ τῆς ἀπαλειφῆς τοῦ χρόνου t ἐκ τῶν σχέσεων τούτων εὐρίσκομεν τὴν ἐξίσωσιν τῆς τροχιάς

$$y = x \frac{\eta \mu \alpha}{\text{συν} \alpha} - \frac{g x^2}{2 u_0^2 \text{συν}^2 \alpha} = x \epsilon \varphi \alpha - \frac{x^2}{4 h \text{συν}^2 \alpha} \dots (4)$$

τροχιά τοῦ βλήματος



Σχ. 41.

ὅπου $h = \frac{u_0^2}{2g}$ ἐμφαίνει τὸ ἀντιστοιχοῦν τῇ ταχύτητι u_0 ὕψος.

Τὴν ἐξίσωσιν ταύτην δυνάμεθα νὰ γράψωμεν καὶ ὡς ἐξῆς

$$y \cdot 4 h \text{συν}^2 \alpha = 4 h x \eta \mu \alpha \text{ συν} \alpha - x^2$$

ἢ

$$(x - h \eta \mu 2 \alpha)^2 = 4 h \text{συν}^2 \alpha (h \eta \mu^2 \alpha - y)$$

ἢ θέτοντες

$$\xi = x - h \eta \mu 2 \alpha$$

$$\eta = -y + h \eta \mu^2 \alpha$$

ἔχομεν εἰς ἀπλουστέραν μορφήν τὴν ἐξίσωσιν τῆς τροχιάς τῆς κινήσεως

$$\xi^2 = 4 h \text{συν}^2 \alpha \cdot \eta$$

καὶ βλέπομεν ὅτι αὕτη παριστᾷ παραβολὴν τῆς ἄξων εἶναι ἡ κατακόρυφος εὐθεῖα $x = h \eta \mu 2 \alpha$.

ἡ κορυφὴ εὐρίσκεται ἐπὶ τῆς ὀριζοντείου εὐθείας $y = h \eta \mu^2 \alpha = \frac{\epsilon u'^2}{2}$. ἡ τιμὴ τοῦ παραμέτρου αὐτῆς p εἶναι $2 h \text{συν}^2 \alpha$ καὶ ἡ διευθύνουσα εἶναι ἡ ὀριζόντειος $y = h$.

Τὸ βλήμα κρούει τὸ ὀριζόντιον ἐπίπεδον oa παρὰ τῷ σημείῳ a κειμένῳ εἰς ἀπόστασιν $oa = 2 h \eta \mu 2 \alpha$ ἀπὸ τῆς ἀρχῆς.

Τὸ μῆκος τοῦτο ὀνομάζεται βεληνεκές, μεταβάλλεται δὲ μετὰ τῆς βεληνεκῆς κλίσεως α τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος τοῦ βλήματος ἢ μεγαλειτέρα τιμὴ αὐτοῦ ἀντιστοιχεῖ τῇ κλίσει $\alpha = 45^\circ$ καὶ εἶναι $2h$. ὁ ἄξων διέρχεται διὰ τοῦ μέσου τοῦ τμήματος oa .

Τὸ μέγιστον ὕψος, εἰς ὃ φθάνει τὸ βλήμα εἶναι $uu' = h \eta \mu^2 \alpha$ καὶ μέγιστον ὕψος καλεῖται ὕψος τῆς βολῆς· τὸ ὕψος τοῦτο μεταβάλλεται μετὰ τῆς κλίσεως τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος· ἢ μεγαλειτέρα τιμὴ τούτου ἀντιστοιχεῖ εἰς τὴν κλίσιν $\alpha = 90^\circ$ καὶ εἶναι h .

Ἀντικαθιστῶντες ἐν ταῖς σχέσεσιν (3)

x καὶ y ἀλληλοδιαδόχως διὰ $2 h \eta \mu 2 \alpha$ καὶ $0, 0$ καὶ $h \eta \mu^2 \alpha$, βλέπομεν ὅτι ὁ διὰ τὴν μετάβασιν τοῦ βλήματος ἀπὸ τοῦ σημείου o εἰς τὸ σημεῖον a ἀπαιτούμενος χρόνος $\frac{2 u_0 \eta \mu \alpha}{g}$ εἶναι διπλάσιος τοῦ ἀπαιτούμενου $\frac{u_0 \eta \mu \alpha}{g}$ διὰ τὴν μετάβασιν αὐτοῦ ἀπὸ τοῦ σημείου o εἰς τὸ σημεῖον u .

βεληνεκές
ώρισμένης
φοράς

28. Ζητήσωμεν ἐν γένει τὸ σημεῖον m ἔνθα τὸ βλήμα διαπερᾶ ἐπίπεδον σχηματίζον μετὰ τοῦ ὀριζοντος γωνίαν β ἢ ἐξίσωσις τῆς εὐθείας om εἶναι

$$y = x \epsilon \phi \beta$$

ἢ τετμημένη τοῦ σημείου m ὀρίζεται λοιπὸν διὰ τῆς σχέσεως

$$x_1 \epsilon \phi \beta = x_1 \epsilon \phi \alpha - \frac{x_1^2}{4h \sigma \nu \alpha^2}$$

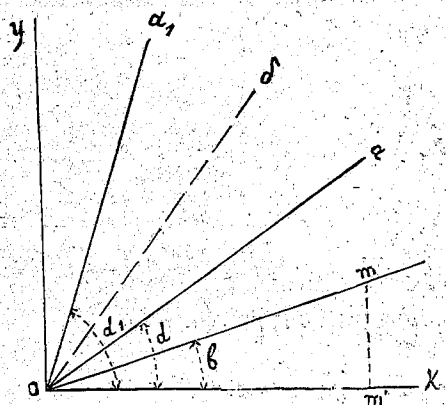
ὅθεν

$$om' = x_1 = \frac{4h}{\sigma \nu \beta} \sigma \nu \alpha \cdot \eta \mu (\alpha - \beta)$$

μέγιστον
βεληνεκές
ώρισμένης
φοράς

τὴν ἀντιστοιχοῦσαν εἰς τὸ μέγιστον βεληνεκές κλίσιν α εὐρίσκομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{d om'}{d \alpha} = \sigma \nu (2\alpha - \beta) = 0$$



Σχ. 42.

ἥτις μᾶς δίδει

$$2\alpha - \beta = \frac{\pi}{2} \quad \eta \quad \alpha = \frac{\pi}{4} + \frac{\beta}{2}$$

καὶ βλέπομεν ὅτι τὸ τηλεβόλον ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ διευθύνεται κατὰ τὴν οδὲ διχοτομοῦσαν τὴν γωνίαν γom .

λέγω δὲ ὅτι ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου m δυνάμεθα νὰ βάλωμεν δίδοντες εἰς τὸ τηλεβόλον ἀντὶ τῆς ἀρχικῆς διευθύνσεως oa τὴν oa_1 συμμετρικὴν τῆς oa ὡς πρὸς τὴν διχοτομοῦσαν οδ.

ἄρκει νὰ ἐπαληθεύσωμεν, ὅτι ἡ ἀπόστασις om δὲν μεταβάλλεται ἂν ἀντικαταστήσωμεν τὴν γωνίαν α διὰ τῆς α_1

ἐν τῷ σχήματι ἔχομεν

$$\alpha_1 = \alpha o a_1 = \frac{\pi}{2} - \gamma o a_1 \quad \alpha \lambda \lambda \acute{\alpha} \quad \gamma o a_1 = \alpha o m = \alpha - \beta$$

ὥστε

$$\alpha_1 = \frac{\pi}{2} - (\alpha - \beta)$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ ἄνω σχέσει α διὰ τοῦ α_1 ἔχομεν

$$\xi_1 = om = \frac{4h}{\sigma \nu \beta} \sigma \nu \left(\frac{\pi}{2} - (\alpha - \beta) \right) \eta \mu \left(\frac{\pi}{2} - \alpha \right) = \frac{4h}{\sigma \nu \beta} \eta \mu (\alpha - \beta) \sigma \nu \alpha$$

ὥστε

$$\xi_1 = x_1$$

29. Ἡ ταχύτης τοῦ βλήματος ἐν οἰαδήποτε στιγμῇ ὀρίζεται ^{ταχύτης τοῦ βλήματος} διὰ τῶν συνιστωσῶν αὐτῆς (2)

$$\xi = \frac{dx}{dt} = v_0 \sigma \nu \alpha \quad \eta = \frac{dy}{dt} = -gt + v_0 \eta \mu \alpha$$

αἵτινες εἰσι καὶ αἱ συντεταγμέναι τῆς ὁδογράφου καμπύλης ἐκ τῆς σχέσεως $\xi = v_0 \sigma \nu \alpha$

βλέπομεν, ὅτι ἡ ὁδογράφος καμπύλη εἶναι ἡ κατακόρυφος εὐθεῖα gm (Σχ. 41) προσδιορίζοντες ἐπὶ τῆς εὐθείας ταύτης τὸ σημεῖον $\mu (\xi, \eta)$ ὀρίζομεν διὰ τοῦ τμήματος om τὸ μέγεθος καὶ τὴν φορὰν τῆς ταχύτητος v παρὰ τῷ σημείῳ m .

Τὸ σημεῖον μ εὐρίσκομεν ἐκ τοῦ σημείου m διὰ τῆς ἀκολουθοῦ γεωμετρικῆς κατασκευῆς: ἀπὸ τοῦ σημείου v_0 φέρομεν τὴν κατακόρυφον $v_0 g = t\eta$ ἐπιταχύνσει g , ἐνοῦμεν og , καὶ ἀπὸ τοῦ σημείου m_1 ἔνθα ἡ εὐθεῖα og συναντᾷ τὴν κατακόρυφον τοῦ σημείου m φέρομεν τὴν $m_1 \mu$ παράλληλον τῇ ov_0 · τὸ ἐπὶ τῆς ὁδογράφου σημεῖον μ ἀντιστοιχεῖ τῷ ἐπὶ τῆς τροχιάς m , καὶ ἡ ταχύτης v παρὰ τῷ σημείῳ τούτῳ ὀρίζεται κατὰ τὸ μέγεθος καὶ τὴν φορὰν διὰ τοῦ τμήματος om .

Ἀλγεβρικῶς ἡ ταχύτης τοῦ βλήματος ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$v^2 = \xi^2 + \eta^2 = v_0^2 \sigma \nu^2 \alpha + (v_0 \eta \mu \alpha - gt)^2 = v_0^2 - 2gy$$

$$v = \sqrt{v_0^2 - 2gy}$$

Ὅτω ἡ ταχύτης ἐξαρτᾶται ἀπὸ τὸ ὕψος μόνον y , εἰς δὲ εὐρίσκεται τὸ βλήμα, ὅπερ κατὰ συνέπειαν διαπερᾶ μετὰ τῆς αὐτῆς ταχύτητος τὰ αὐτὰ ὀριζόντια ἐπίπεδα.

30. Ἴδωμεν νῦν ποίαν διεύθυνσιν πρέπει νὰ δώσωμεν εἰς τὸ τηλεβόλον ἵνα βάλωμεν ἐπὶ ὀρισμένου σημείου $m(x_1 y_1)$ τοῦ διαστήματος. Δέον πρὸς τοῦτο τὸ διὰ τοῦ ἄξονος τοῦ τηλεβόλου κατακόρυφον ἐπίπεδον νὰ διέρχῃται διὰ τοῦ σημείου m καὶ αἱ συντεταγμέναι αὐτοῦ $(x_1 y_1)$ νὰ ἐπαληθεύωσι τὴν ἐξίσωσιν

$$y_1 = x_1 \epsilon \phi \alpha - \frac{x_1^2}{4h \sigma \nu \alpha^2} = x_1 \epsilon \phi \alpha - \frac{x_1^2}{4h} (1 + \epsilon \phi^2 \alpha)$$

ἥτις ὀρίζει τὴν κλίσιν τοῦ τηλεβόλου διὰ τῆς σχέσεως

$$\epsilon \phi \alpha = \frac{2h \pm \sqrt{4h^2 - 4h y_1 - x_1^2}}{x_1} \dots \dots \dots (1)$$

ούτω ἐπὶ τοῦ σημείου m δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ὑπὸ δύο διαφόρους διευθύνσεις. (§ 28)

Ἄλλ' ἵνα ἡ τιμὴ τῆς ἐφαπτομένης τῆς κλίσεως α ἢ πραγματικὴ δέον νὰ ἐπαληθεύη ἡ συνθήκη

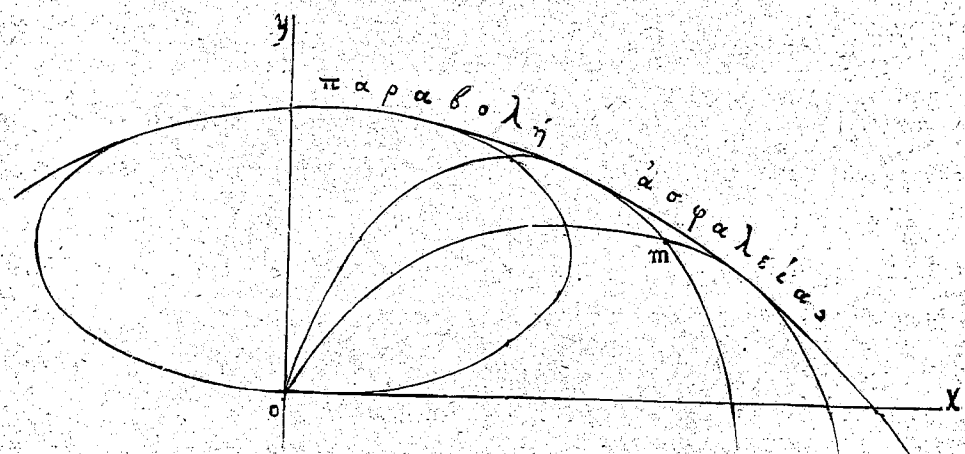
$$4h^2 - 4hy_1 - x_1^2 \geq 0$$

παραβολὴ ἀσφαλείας

Ἐὰν ἤδη ὀρίσωμεν ἐν τῷ κατακόρυφῷ ἐπιπέδῳ τῆς βολῆς τὴν διὰ τῆς ἐξισώσεως

$$x^2 + 4hy - 4h^2 = 0 \dots\dots\dots (2)$$

παρισταμένην καμπύλην, ἣτις εἶναι παραβολὴ ἔχουσα ἄξονα τὴν



Σχ. 43.

κατακόρυφον oy , ἐστὶν τὸ σημεῖον o καὶ κορυφὴν c ($h = y$) βλέπομεν ὅτι, δι' ὅλα τὰ σημεία τῆς παραβολῆς ταύτης ἡ ἐφαπτομένη τῆς κλίσεως ἔχει μίαν μόνην τιμὴν καὶ κατὰ συνέπειαν ὑπὸ μίαν μόνον γωνίαν δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπ' αὐτῶν.

Ἐὰν τὸ σημεῖον m εὑρίσκηται ἐντὸς τῆς παραβολῆς ταύτης

$$x_1^2 + 4hy_1 - 4h^2 > 0$$

ἡ ἐφαπτομένη τῆς κλίσεως ἔχει δύο τιμὰς καὶ δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ τοῦ σημείου ὑπὸ δύο διαφόρους γωνίας α καὶ α_1 *.

* ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Ἡ ἀπόστασις om ἰσοῦται μὲ $4h \text{ συν} \alpha \eta \mu (\alpha - \beta)$ (Σχ. 42) ἐπειδὴ δὲ καὶ αἱ δύο ρίζαι ἐπαληθεύουσι τὴν σχέσιν ταύτην ἔχομεν

$$\text{συν} \alpha \eta \mu (\alpha - \beta) = \text{συν} \alpha_1 \eta \mu (\alpha_1 - \beta)$$

ἢ

$$\eta \mu (2\alpha - \beta) = \eta \mu (2\alpha_1 - \beta)$$

Ἄλλ' ἐὰν τὸ σημεῖον m εὑρίσκηται ἐκτὸς τῆς περὶ ἧς ὁ λόγος παραβολῆς

$$x_1^2 + 4hy_1 - 4h^2 < 0$$

καὶ ὑπὸ οὐδεμίαν γωνίαν δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπ' αὐτοῦ.

Ἡ παραβολὴ

$$x^2 + 4hy - 4h^2 = 0$$

καλεῖται παραβολὴ τῆς ἀσφαλείας ὡς πρὸς τὸ σημεῖον O καὶ εὐκόλως δυνάμεθα ν' ἀποδείξωμεν, ὅτι αὕτη εἶναι ἡ περιβάλλουσα ὅλας τὰς ὑπὸ τοῦ βλήματος διαγραφομένης τροχιάς ὅταν μεταβάλωμεν τὴν κλίσιν τῆς βολῆς.

Οἰαδήποτε τῶν τροχιῶν τούτων δύναται τῷ ὄντι νὰ παρασταθῇ διὰ τῆς ἐξισώσεως

$$y = x\beta - \frac{x^2}{4h} (1 + \beta^2) \quad \text{ἐνθα} \quad (\beta = \epsilon\phi\alpha)$$

καὶ τὴν περιβάλλουσαν αὐτῆς εὑρίσκομεν ἀπαλείφοντες β μεταξύ τῆς ἐξισώσεως ταύτης καὶ τῆς παραγώγου αὐτῆς ὡς πρὸς τὸ β

$$x - \frac{x^2}{2h} \beta = 0$$

μετὰ τὴν ἀπαλειφὴν ἔχομεν

$$x^2 + 4hy - 4h^2 = 0$$

Ἐὰν ἤδη νοήσωμεν τὸ ἐκ περιστροφῆς περὶ τὸν ἄξονα oy γενώμενον παραβολοειδές, βλέπομεν ὅτι τοῦτο ὀρίζει ἐν τῷ διαστήματι δύο χώρους, ὧν ὁ ἐξωτερικὸς οὐδένα διατρέχει κίνδυνον ἐκ τῶν ἀπὸ τοῦ σημείου o βαλλομένων καθ' οἰανδήποτε διεύθυνσιν βλημάτων ὀνομάζομεν καὶ τοῦτο παραβολοειδές ἀσφαλείας ὡς πρὸς τὸ σημεῖον o .

31. Ἄς ἐπανεέλθωμεν εἰς τὴν τροχιάν

$$y = x\epsilon\phi\alpha - \frac{x^2}{4h} (1 + \epsilon\phi^2\alpha) \quad \text{ἢ} \quad (x - h\eta \mu 2\alpha)^2 = 4h \text{ συν}^2\alpha (h\eta \mu^2\alpha - y)$$

ὅθεν

$$(2\alpha - \beta) + (2\alpha_1 - \beta) = \pi$$

ἢ

$$\alpha_1 = \frac{\pi}{2} + \beta - \alpha$$

αί συνεταγμένοι τῆς κορυφῆς τῆς παραβολῆς εἶναι

$$\xi = h\eta\mu\alpha$$

$$\eta = h\eta\mu^2\alpha$$

καὶ ἀπαλείφοντες τὴν γωνίαν α εὐρίσκομεν

$$\xi^2 + 4\eta^2 - 4h\eta = 0$$

ἣτις παριστᾷ ἔλλειψιν διερχομένην διὰ τοῦ σημείου o .

Ἐὰν μετατοπίσωμεν τὸν ἄξονα ox ἀνυψοῦντες αὐτὸν κατὰ $\frac{h}{2}$ (θέσω-

μεν δηλ. $x = \xi$ $\eta = y + \frac{h}{2}$ ἡ ἐξίσωσις τῆς ἔλλειψεως εἶναι

$$\frac{x^2}{h^2} + 4\frac{y^2}{h^2} = 1$$

περιλαμβάνει δὲ αὐτὴ τὰ σημεῖα, ἅτινα κτυπᾷ τὸ βλήμα ἀνερχόμενον.

32. Ἐὰν ὑποθέσωμεν τὴν ἐπιτάχυνσιν οὐχὶ σταθεράν, ἀλλ' ἀντι-
στρόφως ἀνάλογον τοῦ τετραγώνου τῆς ἀποστάσεως ἀπὸ τοῦ κέντρου
τῆς γῆς θὰ εὐρωμεν ὅτι

1) Ἡ τροχιά τοῦ βλήματος εἶναι ἔλλειψις, ἥς ἢ μία τῶν ἐστιῶν
συμπίπτει μετὰ τοῦ κέντρου τῆς γῆς.

2) ὁ γεωμετρικὸς τόπος τῆς ἐτέρας τῶν ἐστιῶν τῆς τροχιάς τῶν
βλημάτων, ἅτινα δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐξ ὠρισμένου σημείου με
σταθερὰν ταχύτητα ἐν κατακορύφῳ ἐπιπέδῳ εἶναι κύκλος.

3) τὸ μέγιστον βεληνεκὲς om ἐπὶ ὠρισμένης γραμμῆς om διερχο-
μένης διὰ τοῦ σημείου o ἐπιτυγχάνομεν, διευθύνοντες τὸ τηλεβόλον
κατὰ τὴν διχοτομοῦσαν od τῆς γωνίας gom .

4) ἐπὶ παντὸς ἄλλου σημείου τῆς γραμμῆς om δυνάμεθα νὰ βάλω-
μεν διὰ δύο κλίσεων συμμετρικῶν ἐκατέρωθεν τῆς διχοτομούσης od .

5) Ἐὰν τὸ βλήμα συναυτᾷ καθέτως τὴν γραμμὴν om , τὸ σημεῖον
τῆς κρούσεως συμπίπτει μετὰ τῆς κορυφῆς τῆς ἐτέρας τῶν τροχιῶν
δι' ὧν δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου.

6) Ἡ περιβάλλουσα τῶν διαφόρων τροχιῶν, αἵτινες ἀντιστοιχοῦ-
σιν ὠρισμένῳ σημείῳ βολῆς κείμενα ἐν ὠρισμένῳ κατακορύφῳ ἐπι-
πέδῳ, εἶναι ἔλλειψις, τῆς ὁποίας ἢ μία τῶν ἐστιῶν συμπίπτει μετὰ
τοῦ κέντρου τῆς γῆς, καὶ ἡ ἐτέρα μετὰ τοῦ σημείου τῆς βολῆς.

2. Κίνησις τῶν βλημάτων ἐν τῷ ἀέρι.

[Σπουδὴ τῆς βληματικῆς τροχιάς (*courbe balistique*)]*

33. Ἡ φύσις τῆς καμπύλης, τὴν ὁποίαν διαγράφουσι τὰ βλήματα
ἐν τῷ ἀέρι ἀφωμοιώθη κατ' ἀρχὰς πρὸς τόξα κυκλου, ἐνούμενα ἀλλή-
λοις συνεχῶς, μέχρις οὗ ὁ Γαλιλαῖος, ὅστις πρῶτος ἀνεκάλυψε τοὺς νό-
μους τῆς πτώσεως τῶν σωμάτων, ἔδειξεν, ὅτι ἐὰν δὲν ληφθῇ ὑπ' ὄψιν,
ἢ ὑπὸ τοῦ ἀέρος ἀντιτασσομένη εἰς τὴν κίνησιν τοῦ βλήματος ἀντι-
δρασις, καὶ ὑποτεθῇ σταθερὰ ἢ ἐπιτάχυνσις τῆς βαρύτητος, διαγράφει
τοῦτο παραβολὴν [§ 27. 4]. ὁ Νεύτων εἰσήγαγεν ἐν τῇ σπουδῇ
τῆς κινήσεως τῶν βλημάτων τὴν ἀντίδρασιν τοῦ ἀέρος, χωρὶς
ὅμως νὰ λύσῃ ἐντελῶς τὸ ζήτημα, τὸ ὁποῖον ἡ Ἀκαδημία τοῦ
Βερολίνου ἔθεσε κατοπιν εἰς διαγωνισμόν Ὁ Borda ἐπειράθη τότε
νὰ λύσῃ τὸ πρόβλημα, ἀλλὰ πρῶτος ὁ Λέγενδρος κατώρθωσε νὰ ὀλο-
κληρώσῃ τὰς διαφορικὰς ἐξισώσεις ἐξ ὧν ἐξαρτᾶται ἡ κίνησις τοῦ
βλήματος ἐν τῇ ἰδιαιτέρᾳ περιπτώσει, ἐν ἣ ἢ ὑπὸ τοῦ ἀέρος ἀντι-
τασσομένη ἀντίδρασις ὑποτίθεται ἀνάλογος τῷ τετραγώνῳ τῆς τα-
χύτητος τοῦ βλήματος. Τέλος ὁ Jacobi ὑποθέτων τὴν ἀντίδρασιν τοῦ
ἀέρος ἀνάλογον τῇ πιστῇ δυνάμει τῆς ταχύτητος κατώρθωσε νὰ ὀλο-
κληρώσῃ τὰς ἐξισώσεις τῆς κινήσεως τοῦ βλήματος, ὡς θὰ ἴδωμεν
τοῦτο ἀμέσως κατωτέρω.

Βληματικὴν καμπύλην ὀνομάζομεν τὴν ὑπὸ ἐκσφενδονισθέντος ὑλι-
κοῦ σημείου διαγραφομένην τροχίαν ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος
καὶ τῆς ὑπὸ τοῦ ἀτμοσφαιρικοῦ ἀέρος ἀντιτασσομένης ἀντιδράσεως.
Τὸ ὑλικὸν τοῦτο σημεῖον δυνάμεθα νὰ λάβωμεν ὡς τὸ κέντρον τῆς
μάζης τοῦ πραγματικοῦ βλήματος, ὅπερ κινεῖται ὡς μεμονωμένον
υλικὸν σημεῖον ἔχον μάζαν ἴσην τῇ μάζῃ τοῦ σώματος καὶ φερόμε-
νον ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῶν αὐτῶν ἐξωτερικῶν ἐπιταχύνσεων. Ἐν τῇ
πραγματικῇ κινήσει τῶν βλημάτων παρατηρεῖται ἐν τούτοις πλαγία
παρεκκλίσις ὀφειλομένη εἰς τὴν περιστροφικὴν κίνησιν τούτων.

Ἐὰν τὸ βλήμα εἶναι σφαιρικόν, ἢ περιστροφικὴ κίνησις αὐτοῦ εἶναι
ἀόριστος, καὶ ὁ προσδιορισμὸς τῆς πλαγίας παρεκκλίσεως ἀδύνα-
τος. Διὰ τῆς χρήσεως ὅμως τῶν κυλίνδρου-κωνικῶν βλημάτων καὶ τῶν
ραβδωτῶν ὄπλων, ὀρίζομεν μαθηματικῶς οὕτως εἰπεῖν τὴν περιστρο-

* Ληφθὲν ἐκ τῶν μαθημάτων τοῦ κ. Resal

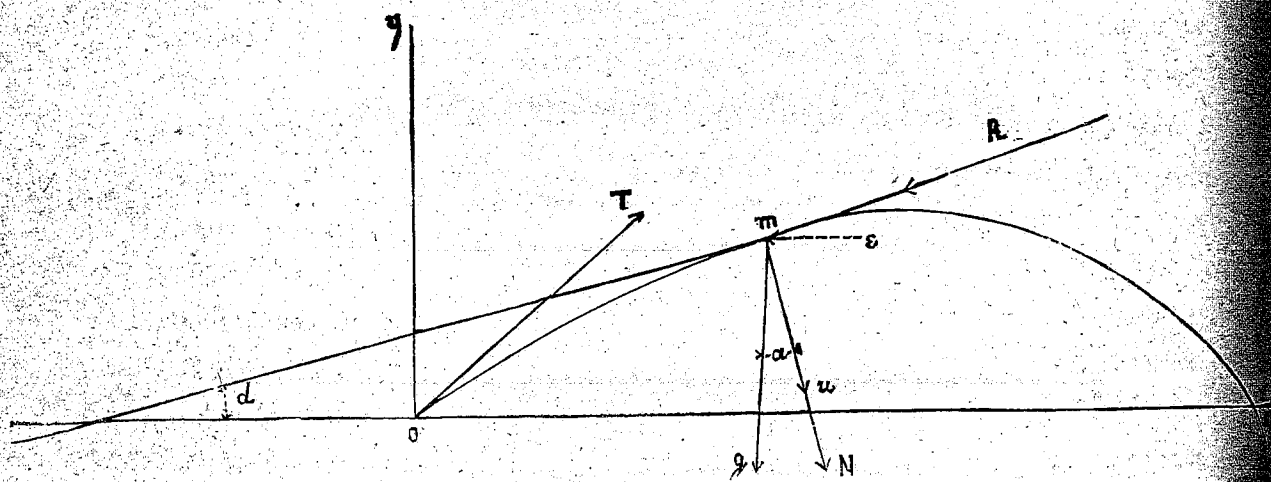
φικὴν κίνησιν τοῦ βλήματος καὶ ὑπολογίζομεν τὴν ἐκ ταύτης προκύπτουσαν πλαγίαν παρέκκλισιν αὐτοῦ, τὴν ὁποίαν παραλείπομεν ἐντελῶς ἐνταῦθα.

34. Ἐστω om ἡ τροχιά τοῦ βλήματος καὶ m ἡ θέσις ἣν κατέχει τοῦτο κατὰ τὴν στιγμὴν t : τὸ βλήμα κινεῖται ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς ἐπιταχύνσεως τῆς βαρύτητος g καὶ τῆς ἐκ τῆς ἀντιδράσεως τοῦ ἀέρος ἐπιταχύνσεως R , τῆς ὁποίας ἡ φορά εἶναι διαρκῶς ἀντίθετος τῆς φοράς τῆς ταχύτητος v τοῦ βλήματος· ἡ τροχιά εἶναι λοιπὸν ἐν τῷ διατῆς ἀρχικῆς φοράς τῆς προβολῆς OT ὀριζομένῳ κατακορύφῳ ἐπιπέδῳ, καὶ ἀνάγομεν αὐτὴν εἰς τοὺς ὀρθογωνίους ἄξονας ox καὶ oy .

Ἐστω mR ἡ ἐφαπτομένη τῆς τροχιάς παρὰ τῷ σημείῳ m , α ἡ μετὰ τοῦ ἄξονος ox γωνία ταύτης καὶ mN ἡ κάθετος τῆ τροχιάς παρὰ τῷ σημείῳ m .

Ἡ συνιστιστῶσα τῆς ἐπιταχύνσεως παραλλήλως τῷ ἄξονι ox ὀφείλεται ἀπλῶς τῇ ἀνθισταμένῃ ἐπιταχύσει R καὶ ἔχομεν

$$m\epsilon = \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{d}{dt} \left(\frac{dx}{dt} \right) = \frac{d(v\sigmaυνα)}{dt} = -R\sigmaυνα \dots (1)$$



Σχ. 44

ἀφ' ἑτέρου ἡ κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις $\frac{v^2}{\rho}$ ὀφείλεται ἀπλῶς τῇ ἐπιταχύσει τῆς βαρύτητος g καὶ ἔχομεν

$$mv = \frac{v^2}{\rho} = g\sigmaυνα$$

ἀλλ' ἔχομεν προφανῶς $\frac{1}{\rho} = -\frac{d\alpha}{ds}$ (τὸ σημεῖον—διότι α βαίνει ἐλαττούμενον) καὶ ἀντικαθιστῶντες

$$\frac{v^2 d\alpha}{ds} = \frac{v^2 d\alpha}{v dt} = -g\sigmaυνα$$

ἢ τέλος

$$\frac{v d\alpha}{dt} = -g\sigmaυνα \dots \dots \dots (2)$$

διαιροῦντες τὰς σχέσεις (1) καὶ (2) κατὰ μέλη, ἀπαλείφομεν τὸν χρόνον καὶ ἔχομεν

$$\frac{d(v\sigmaυνα)}{v d\alpha} = \frac{R}{g}$$

Θέτοντες ἤδη μετὰ τοῦ Jacobi $R = g \frac{v^n}{k^n}$ καὶ ἀντικαθιστῶντες

$$\text{ἔχομεν} \quad \frac{d(v\sigmaυνα)}{d\alpha} = \frac{v^{n+1}}{k^n} \dots \dots \dots (3)$$

ἢ ἀναπτύσσοντες $d(v\sigmaυνα)$ καὶ διαιροῦντες διὰ v^{n+1}

$$\frac{1}{v^{n+1}} \frac{dv}{d\alpha} \sigmaυνα - v^{-n} \eta\mu\alpha = k^{-n}$$

ἢ τέλος

$$\frac{d(v^{-n})}{d\alpha} + n v^{-n\epsilon\phi\alpha} + \frac{nk^{-n}}{\sigmaυνα} = 0 \dots \dots \dots (4)$$

διαφορικὴ ἐξίσωσις γραμμικὴ ὡς πρὸς τὸ v^{-n} καὶ γνωστὴ ὑπὸ τὴν ἐπωνυμίαν, ἐξίσωσις τοῦ Bernouilli.

Θέττοντες

$$v^{-n} = z$$

μετατρέπομεν ταύτην εἰς

$$\frac{dz}{d\alpha} + nz\epsilon\phi\alpha + \frac{nk^{-n}}{\sigmaυνα} = 0$$

τῆς ὁποίας τὸ ὀλοκλήρωμα εἶναι

$$z = \sigmaυν\eta\alpha \left| -nk^{-n} \int \frac{d\alpha}{\sigmaυν^{n+1}\alpha} + C \right|$$

ή αντικαθιστώντες z διά τῆς τιμῆς του v^{-n}

$$\frac{1}{v^n \text{ συν } n\alpha} = -nk^{-n} \int \frac{d\alpha}{\text{συν}^{n+1}\alpha} + C$$

Ἐστω v_0 ἡ ἀρχικὴ ταχύτης καὶ α_0 ἡ γωνία, ἣν σχηματίζει αὕτη μετὰ τοῦ ὀρίζοντος· τὴν σταθερὰν C προσδιορίζομεν διὰ τῶν δύο τούτων ποσοτήτων καὶ ἔχομεν

$$\frac{1}{v^n \text{ συν } n\alpha} - \frac{1}{v_0^n \text{ συν } n\alpha_0} = -nk^{-n} \int_{\alpha_0}^{\alpha} \frac{d\alpha}{\text{συν}^{n+1}\alpha}$$

ἢ

$$\frac{1}{v^n \text{ συν } n\alpha} = \frac{1}{v_0^n \text{ συν } n\alpha_0} \left[1 - nk^{-n} v_0^n \text{ συν } n\alpha_0 \int_{\alpha_0}^{\alpha} \frac{d\alpha}{\text{συν}^{n+1}\alpha} \right]$$

ὅθεν

$$v = \frac{v_0 \text{ συν } \alpha_0}{\text{συν } \alpha \sqrt[1 - \frac{n v_0^n \text{ συν } n\alpha_0}{k^n} \int_{\alpha_0}^{\alpha} \frac{d\alpha}{\text{συν}^{n+1}\alpha}]} = \varphi(\alpha) \dots \dots (5)$$

Υπολογίσωμεν ἤδη τὸν ἀντιστοιχοῦντα τῇ θέσει m χρόνον t καὶ τὰς συντεταγμένας x καὶ y τοῦ σημείου τούτου·

ἡ ἐξίσωσις

$$v \frac{d\alpha}{dt} = -g \text{ συν } \alpha \dots \dots \dots (2)$$

μας δίδει

$$dt = -\frac{v d\alpha}{g \text{ συν } \alpha} = -\frac{\varphi(\alpha)}{g \text{ συν } \alpha} d\alpha$$

καὶ ὀλοκληροῦντες

$$t = -\frac{1}{g} \int_{\alpha_0}^{\alpha} \frac{\varphi(\alpha)}{\text{συν } \alpha} d\alpha \dots \dots \dots (6)$$

τροχιὰ

Ἐχομεν εἶτα

$$dx = v \text{ συν } \alpha dt$$

καὶ διαιροῦντες κατὰ μέλη μὲ τὴν ἐξίσωσιν (2) διὰ νὰ ἀπαλείψωμεν τὸν χρόνον ἔχομεν

$$dx = -\frac{1}{g} v^2 d\alpha = -\frac{1}{g} [\varphi(\alpha)]^2 d\alpha$$

ὅθεν

$$x = -\frac{1}{g} \int_{\alpha_0}^{\alpha} [\varphi(\alpha)]^2 d\alpha \dots \dots \dots (7)$$

καὶ ἐπειδὴ

$$dy = dx \text{ εφ} \alpha = -\frac{1}{g} v^2 \text{ εφ} \alpha d\alpha$$

ἔχομεν

$$y = -\frac{1}{g} \int_{\alpha_0}^{\alpha} [\varphi(\alpha)]^2 \text{ εφ} \alpha d\alpha \dots \dots \dots (8)$$

καὶ ἔχομεν οὕτω ὅλας τὰς ἐξισώσεις, αἵτινες ὀρίζουσι τὴν κίνησιν τοῦ βλήματος.

Ὁ Λεγένδρος ἐλάβανεν ὡς ἀνεξάρτητον μεταβλητὴν ἀντὶ τῆς α τὴν σχέσηει τοῦ εφ $\alpha = p$ καὶ τότε

$$dp = \frac{d\alpha}{\text{συν}^2 \alpha} = d\alpha(1+p^2) \quad d\alpha = \frac{dp}{1+p^2} \quad \text{συν } \alpha = \frac{1}{\sqrt{1+p^2}}$$

καὶ ἀντικαθιστώντες εἰς τὰς ἄνω σχέσεις ἔχομεν τοὺς τύπους τοῦ Λεγένδρου.

$$v = \frac{\frac{v_0}{\sqrt{1+p_0^2}}}{\frac{1}{\sqrt{1+p^2}} \sqrt[1 - n \frac{v_0^n}{k^n} \frac{1}{(1+p^2)^{\frac{n}{2}}} \int_{p_0}^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp]} \dots \dots (5')$$

$$t = -\frac{1}{g} \int_{p_0}^p \frac{v dp}{\sqrt{1+p^2}} \dots \dots \dots (6')$$

$$\left. \begin{aligned} x &= -\frac{1}{g} \int_{p_0}^p \frac{v^2 dp}{1+p^2} \\ y &= -\frac{1}{g} \int_{p_0}^p \frac{v^2 p dp}{1+p^2} \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (7')$$

Βλέπομεν ἐν πρώτοις εὐκόλως ὅτι ἡ ἀπόλυτος τιμὴ τῆς μεταβλητῆς p αὐξάνει πέραν παντὸς ὀρίου· ἔχομεν τῶ ὄντι

$$t = -\frac{1}{g} \int_{p_0}^p \frac{v dp}{\sqrt{1+p^2}} = f(p) - f(p_0)$$

προϊόντος τοῦ χρόνου ἢ φορὰ τῆς ταχύτητος τείνει πρὸς τὴν κατακόρυφον

εάν p είχε πεπερασμένον ὄριον καὶ τὸ t θὰ εἶχε ὄριον, ὅπερ εἶναι ἀδύνατον.

προϊόντος τοῦ χρόνου ἢ ταχύτητος τείνει πρὸς τὸ σταθερὸν ὄριον k .
 Λέγω, ἤδη, ὅτι ὅταν p αὐξάνη ἐπ' ἄπειρον ἡ ταχύτης v τείνει πρὸς ὠρισμένον ὄριον· ἀρκεῖ πρὸς τοῦτο ν' ἀποδείξωμεν, ὅτι ὁ παρονομαστής ἐν τῇ σχέσει (5') δὲν δύναται νὰ μηδενισθῇ.
 δύναμεθα νὰ γράψωμεν

$$\int_{p_0}^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp = \int_{p_0}^0 (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp + \int_0^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp$$

τὸ δεύτερον ὀλοκλήρωμα $\int_0^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp$ ἀντιστοιχεῖ εἰς τὸ κατερχόμενον μέρος τῆς καμπύλης ἐνθα dp εἶναι διαρκῶς ἀρνητικὴ· λοιπὸν καὶ τὸ ἄθροισμα

$$\int_{p_0}^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp$$

πέραν ὠρισμένης τινὸς τιμῆς τοῦ p εἶναι ἀρνητικόν· ἐπειδὴ δὲ ὑπὸ τὸ ῥιζικόν (5') πολλαπλασιάζεται τοῦτο ὑπὸ ἀρνητικῆς ποσότητος, τὸ γινόμενον εἶναι θετικόν, καὶ ἡ ὑπὸ τὸ ῥιζικόν ποσότης εἶναι θετικὴ. Ἡ ταχύτης v τείνει λοιπὸν πρὸς ὠρισμένον ὄριον, τὸ ὁποῖον προτιθέμεθα νῦν νὰ ζητήσωμεν.

Πρὸς τοῦτο γράφομεν

$$\int_{p_0}^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp = \int_{p_0}^{p_1} (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp + \int_{p_1}^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp$$

ἐνθα p_1 εἶναι ἀρνητικὴ ποσότης μεγάλης ἀπολύτου τιμῆς, οὕτως ὥστε νὰ δύναμεθα νὰ παραλείψωμεν τὴν μονάδα πρὸ τῆς ποσότητος p_1^2 , καὶ τῆς $p^2 > p_1^2$, καὶ τότε ἔχομεν κατὰ προσέγγισιν

$$\begin{aligned} \int_{p_0}^p (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp &= \int_{p_0}^{p_1} (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp + \int_{p_1}^p p^{n-1} dp \\ &= \int_{p_0}^{p_1} (1+p^2)^{\frac{n-1}{2}} dp + \frac{1}{n} [p_1^n - p^n] \end{aligned}$$

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (5') ἔχομεν

$$v = \frac{v_0 p}{\sqrt{\beta + \frac{v_0^n}{k^n} p^n}} = \frac{k v_0}{\sqrt{\beta p^{-n} + v_0^n}}$$

ἐνθα β εἶναι σταθερὰ συνάρτησις τοῦ p_1 .

διὰ $p = \infty$ ἔχομεν

$$v = k$$

ὅπως καὶ ἐν τῇ περιπτώσει τῶν κατακορύφως πιπτόντων σωμάτων.

Ἡ βληματικὴ καμπύλη ἔχει κατακόρυφον ἀσύμπτωτον· ἐκ τῶν σχέσεων (7') βλέπομεν τῷ ὄντι, ὅτι εἰς p αὐξάνει πέραν παντὸς ὄριου καὶ τὸ y αὐξάνει πέραν παντὸς ὄριου ἐνῶ τὸ x μένει πεπερασμένον διότι

$$x - x_1 = - \frac{1}{g} \int_{p_1}^p \frac{v^2 dp}{1+p^2}$$

ἀλλ' εἰς p_1 ἀρκετὰ μέγαν, ὥστε νὰ δύναμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν v^2 διὰ τοῦ k^2 καὶ νὰ παραλείψωμεν τὴν μονάδα πρὸ τοῦ $p > p_1$ ἔχομεν

$$x - x_1 = - \frac{1}{g} \int_{p_1}^p \frac{k^2 dp}{p^2} = \frac{k^2}{g} \left[\frac{1}{p} - \frac{1}{p_1} \right]$$

καὶ βλέπομεν, ὅτι, εἰς p αὐξάνει ἐπ' ἄπειρον $\frac{1}{p} - \frac{1}{p_1}$ τείνει πρὸς ὄριον πεπερασμένον, κατὰ συνέπειαν δὲ καὶ τὸ x .

Ἐὰν τὸ βλήμα ἐκσφενδονίζεται ὑπὸ γωνίαν σχετικῶς μικράν, p_0 εἶναι πολὺ μικρὸν καθὼς καὶ p δι' ὅλα τὰ σημεῖα, ἅτινα κεῖνται ὑπεράνω τοῦ ἄξονος ox : παραλείποντες τότε p^2 καὶ p_0^2 πρὸ τῆς μονάδος ἔχομεν (5')

$$v = \frac{v_0}{\sqrt{1 - n \frac{v_0^n}{k^n} (p-p_0)}} = v_0 \left| 1 - n \frac{v_0^n}{k^n} (p-p_0) \right|^{-\frac{1}{n}}$$

καὶ κατὰ προσέγγισιν

$$v = v_0 \left| 1 + \frac{v_0^n}{k^n} (p-p_0) \right|$$

ἀντικαθιστῶντες τὴν τιμὴν ταύτην τῆς v ἐν ταῖς σχέσεσιν (6') καὶ (7') ἔχομεν t , x καὶ y .

Ἡ γενικὴ σχέσις (5') εἶναι ὀλοκληρώσιμος ἐν ταῖς περιπτώσεσιν

$$n = 2 \quad \text{καὶ} \quad n = 3$$

περίπτωσις ὀλοκληρώσιμος

διὰ $n = 2$ ἔχομεν

$$v = \frac{v_0 \sqrt{1+p^2}}{\sqrt{1+p_0^2} \sqrt{1-2 \frac{v_0^2}{k^2} \frac{1}{1+p_0^2} \int_{p_0}^p \sqrt{1+p^2} dp}} \dots (5'')$$

ἀλλὰ

$$\int \sqrt{1+p^2} dp = p \sqrt{1+p^2} + \log[p + \sqrt{1+p^2}] + C$$

ἐν τῇ περιπτώσει $n = 3$ ἔχομεν

$$v = \frac{v_0 \sqrt{1+p^2}}{\sqrt{1+p_0^2} \sqrt{1-3 \frac{v_0^2}{k^3} \frac{1}{(1+p_0^2)^{\frac{3}{2}}} \int_{p_0}^p (1+p^2) dp}}$$

ἀλλὰ

$$\int_{p_0}^p (1+p^2) dp = p + \frac{p^3}{3} + C$$

συμπληρωμα-
τική σπουδή
τῆς βληματι-
κῆς γραμμῆς

35. Ἡ πρακτικὴ ἐφαρμογὴ τῶν ἄνω τύπων ἐν τῇ πυροβολικῇ παρουσιάζει δυσκολίας, καὶ διὰ τοῦτο ἀντικαθιστῶσι τούτους δι' ἄλλων ἐμπειρικῶν τύπων, τοὺς ὁποίους θὰ ἐξετάσωμεν ἐνταῦθα συντόμως.

εὔρομεν ἀνωτέρω τὴν ἐξίσωσιν

$$y = x \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g x^2}{2 v_0^2 \sigma \nu^2 \alpha_0}$$

τῆς τροχιᾶς τοῦ ἐν τῷ κενῷ κινουμένου βλήματος· ὁ στρατηγὸς Didion εἶχε τὴν ἰδέαν νὰ σχετίσῃ τὴν καμπύλην ταύτην πρὸς τὴν βληματικὴν καμπύλην ἐν τῷ ἀέρι, γράφων τὴν ἐξίσωσιν τῆς τελευταίας ταύτης ὑπὸ τὴν μορφήν

$$y = x \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g x^2}{2 v_0^2 \sigma \nu^2 \alpha_0} \phi(x)$$

τὴν ἀντίστασιν δὲ τοῦ ἀέρος ὑπέθεσε τῆς μορφῆς

$$a v + b v^3$$

Ὁ Hélie καθηγητῆς ἐν τῇ σχολῇ τοῦ ναυτικοῦ πυροβολικοῦ τοῦ Lorient ἔδωκε τὴν ἐξίσωσιν

$$y = x \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g x^2}{2 \sigma \nu^2 \alpha_0} \left(\frac{1}{v_0^2} + k x \right)$$

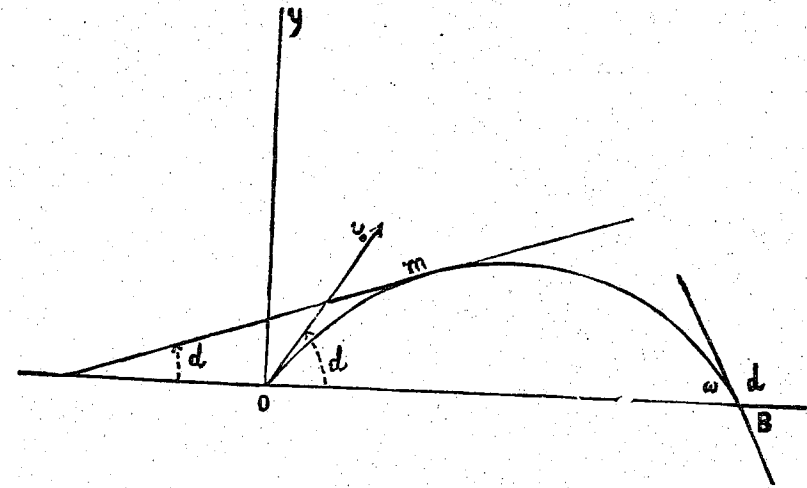
ἐὰν γνωρίζωμεν τὸ βεληνεκὲς λ προσδιορίζομεν k διὰ τῆς σχέσεως

$$0 = \lambda \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g \lambda^2}{2 \sigma \nu^2 \alpha_0} \left(\frac{1}{v_0^2} - k \lambda \right)$$

Ὁ συνταγματάρχης Duchène ἔδωκε τὴν σχέσιν

$$y = x \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g x^2}{2 \sigma \nu^2 \alpha_0} \left(\frac{1}{v_0^2} + k x + h x^2 \right)$$

ἐνθα οἱ συντελεσταὶ k καὶ h προσδιορίζονται δι' ἰδιαίτερων πειραμάτων.



Σχ. 45.

Τέλος ὁ ὑπολοχαγὸς τοῦ πυροβολικοῦ Vallier ἔδωκε τὴν σχέσιν

$$y = x \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g x^2}{2 v_0^2 \sigma \nu^2 \omega} e^{m x} \dots \dots \dots (1)$$

ἐνθα ω παριστᾷ τὴν γωνίαν τῆς πτώσεως, τῆς συμπληρωματικῆς δὲ λαδὴ γωνίας τῆς ἀντιστοιχοῦσης τῷ σημείῳ B γωνίας α .

Τὸ βεληνεκὲς λ προσδιορίζομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\epsilon \phi \alpha_0 = \frac{g \lambda}{2 v_0^2 \sigma \nu^2 \omega} e^{m \lambda} \dots \dots \dots (2)$$

Τὴν παρὰ τῷ σημείῳ m γωνίαν α προσδιορίζομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{dy}{dx} = \epsilon \phi \alpha = \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g e^{m x}}{2 v_0^2 \sigma \nu^2 \omega} (2 x + m x^2) \dots \dots \dots (3)$$

θέτοντες $x = \lambda$ ἔχομεν $\epsilon \phi \alpha = - \epsilon \phi \omega$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (3) ἔχομεν

$$- \epsilon \phi \omega = \epsilon \phi \alpha_0 - \frac{g e^{m \lambda}}{2 v_0^2 \sigma \nu^2 \omega} \lambda (2 + m \lambda)$$

και ως εκ τής σχέσεως (2)

$$εφω = εφ_0 (1 + mλ) \dots \dots \dots (4)$$

σχέσις, ήτις μετά τής (2) προσδιορίζει τὸ βεληνεκὲς λ και τὴν γωνίαν τής πτώσεως ω.

χρόνος συναρ- Εἶδομεν ἀνωτέρω (34.2) ὅτι
τήσεϊ τοῦ x

$$\frac{v^2 dx}{ds} = - g \sigmaυν\alpha$$

ἐκ τής σχέσεως δὲ $\frac{dy}{dx} = εφ\alpha$

ποριζόμεθα $dx = \frac{d^2y}{dx^2} \sigmaυν^2\alpha dx$

και ἐπειδὴ $ds\sigmaυν\alpha = dx$

ἔχομεν τέλος $v^2 dx = - g dx$ ἢ $v^2 \sigmaυν^2\alpha \frac{d^2y}{dx^2} = - g$

ἀλλὰ $v\sigmaυν\alpha = \frac{dx}{dt}$ και ἡ ἀνω σχέσις μετατρέπεται εἰς

$$\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 \frac{d^2y}{dx^2} = - g$$

ἐκ τής σχέσεως (1) ποριζόμεθα

$$\frac{dy}{dx} = εφ\alpha_0 - \frac{g e^{mx}}{2v_0^2 \sigmaυν^2\omega} [2x + mx^2]$$

και διαφοροῦντες ἐκ νέου

$$\frac{d^2y}{dx^2} = - \frac{g e^{mx}}{2v_0^2 \sigmaυν^2\omega} [2 + 4mx + m^2x^2]$$

ἀντικαθιστῶντες ἤδη τὴν τιμὴν ταύτην ἔχομεν

$$g \frac{e^{mx}}{2v_0^2 \sigmaυν^2\omega} [2 + 4mx + m^2x^2] \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 = g$$

ἢ $\frac{dt}{dx} = \frac{e^{\frac{mx}{2}}}{\sqrt{2} v_0 \sigmaυν\omega} \sqrt{2 + 4mx + m^2x^2}$

και ὀλοκληροῦντες

$$t = \frac{1}{\sqrt{2} v_0 \sigmaυν\omega} \int_{x_0}^x e^{\frac{mx}{2}} \sqrt{2 + 4mx + m^2x^2}$$

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ IV.

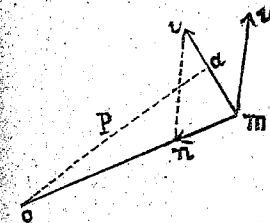
Κεντρικαὶ ἐπιταχύνσεις και κινήσεις τῶν πλανητῶν περὶ τὸν Ἡλιον.

1. Κεντρικαὶ ἐπιταχύνσεις.

36. Τὴν ἐπιτάχυνσιν κινουμένου σημείου m καλοῦμεν κεντρικὴν ἂν φέρηται αὕτη διαρκῶς πρὸς σταθερὸν κέντρον τὸ 0. — Ἐχομεν τότε [§ 22. 2]

$$\varphi = \varphi_0 \quad \varphi_n = 0$$

και ἡ κίνησις χαρακτηρίζεται ὑπὸ γενικῶν τινῶν ιδιοτήτων, τὰς ὁποίας θὰ ἐξετάσωμεν ἐνταῦθα.



Σχ. 46.

Ἡ τροχιά εὐρίσκεται ἐν τῷ ἐπιπέδῳ ὅπερ ^{τροχιά} _{ἐπίπεδος} ὀρίζουσι τὸ σταθερὸν κέντρον 0 και ἡ ταχύτης v_0 τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως.

Ἡ ἀμέσως μετά τὴν ὠθῆσιν ταχύτης mv τοῦ κινητοῦ εἶναι τῷ ὄντι ἡ συνισταμένη τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος mv_0 και τῆς $mn = \varphi dt$, και εὐρίσκεται προφανῶς ἐν τῷ ἐπιπέδῳ

omv_0 .

Προβάλλοντες τὴν κίνησιν τοῦ σημείου m ἐπὶ τριῶν διὰ τοῦ κέντρον 0 ὀρθογωνίων ἀξόνων ἔχομεν

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \varphi \frac{x}{\rho} = \varphi \frac{\partial \rho}{\partial x} \quad \frac{d^2y}{dt^2} = \varphi \frac{y}{\rho} = \varphi \frac{\partial \rho}{\partial y} \quad \frac{d^2z}{dt^2} = \varphi \frac{z}{\rho} = \varphi \frac{\partial \rho}{\partial z} \dots (1)$$

ὅθεν

$$x \frac{d^2y}{dt^2} - y \frac{d^2x}{dt^2} = 0 \quad y \frac{d^2z}{dt^2} - z \frac{d^2y}{dt^2} = 0 \quad z \frac{d^2x}{dt^2} - x \frac{d^2z}{dt^2} = 0 \dots \dots (2)$$

και ὀλοκληροῦντες

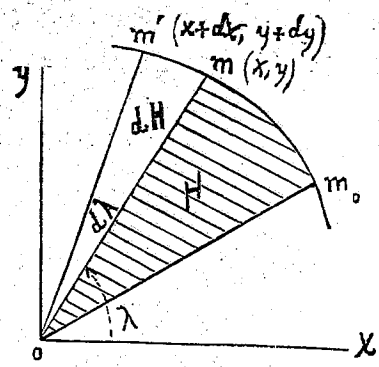
$$x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} = \gamma \quad y \frac{dz}{dt} - z \frac{dy}{dt} = \alpha \quad z \frac{dx}{dt} - x \frac{dz}{dt} = \beta \dots (3)$$

πολλαπλασιάζοντες επί x, y και άθροίζοντες έχομεν

$$ax + by + cz = 0$$

επίπεδον διερχόμενον διά του κέντρου o .

Τά υπό τής ακτίνος om διαγραφόμενα έμβαδά είναι ανάλογα τών χρόνων. λαμβάνοντες τους άξονας έν τῷ επίπεδῳ τής τροχιάς έχομεν τῷ ὄντι έν τῷ ἔναντι σχήματι



Σχ. 47.

$$\text{εμβ. } om'm' = dH = \frac{1}{2} om \cdot om' \cdot \eta \mu \cdot d\lambda = \frac{1}{2} \rho(\rho + d\rho) \eta \mu d\lambda$$

ή

$$dH = \frac{1}{2} \rho^2 d\lambda \dots \dots \dots (4)$$

ὅπερ δύναμεθα νά έκφράσωμεν και διά τών καρτεσιανῶν συντεταγμένων τῶν σημείων m και m' ὡς ἐξῆς

$$dH = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x+dx & y+dy & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \frac{1}{2} (xdy - ydx) = \frac{1}{2} \gamma dt. (5)$$

ὡς έκ τῶν προηγουμένων (3) ὀλοκληροῦντες έχομεν

$$2H = \gamma t$$

τὸν λόγον

$$\frac{om'm'}{dt} = \frac{1}{2} \rho^2 \frac{d\lambda}{dt} = \frac{1}{2} \left(x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} \right) = \frac{1}{2} (\gamma_{xy} - \gamma_{yx}) \dots (6)$$

έμβαδομετρική ταχύτης σταθερά

καλοῦσιν έμβαδομετρικήν ταχύτητα (vitesse areolaire), και είναι αὕτη σταθερά έν τῇ περιπτώσει τῶν κεντρικῶν έπιταχύνσεων.

και τάνάπαλιν. Έάν ή έμβαδομετρική ταχύτης $\frac{1}{2} \rho^2 \frac{d\lambda}{dt}$ είναι σταθερά, ή κάθετος συνιστώσα ϕ_n τής έπιταχύνσεως μηδενίζεται [§22. 2], και ή ὀλική έπιτάχυνσις ϕ φέρεται πρὸς τὸ κέντρον.

Έκ τῶν ἄνω σχέσεων [4 και 5] πορίζομεθα

$$\frac{d\lambda}{dt} = \frac{\gamma}{\rho^2} \dots \dots \dots (7)$$

τουτέστιν Ἡ περιστροφική ταχύτης περί τὸν πόλον o είναι ἀντι-περιστροφική στροφῶς ἀνάλογος τοῦ τετραγώνου τής πολικῆς ἀκτίνος.

Τὸ έμβαδὸν dH ἰσοῦται τῷ ἡμίσει τοῦ τριγώνου, οὔτινος βάσις είναι ή $ma = vdt$ και ὕψος ή $oa = \rho$ κάθετος τῇ mn ὥστε

$$dH = \frac{1}{2} \rho v dt$$

ή

$$\rho v = 2 \frac{dH}{dt} = \gamma \dots \dots \dots (8)$$

ὅθεν Ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ είναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τής ἀπο- ταχύσεως τοῦ κέντρον O ἀπὸ τής έφαπτομένης τής τροχιάς.

ἄλλως Ἔχομεν [Εἰς. § 4. 9^{ου}]

$$\rho = x \frac{dy}{ds} - y \frac{dx}{ds} \quad \text{ὅθεν} \quad \rho \frac{ds}{dt} = x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt}$$

και

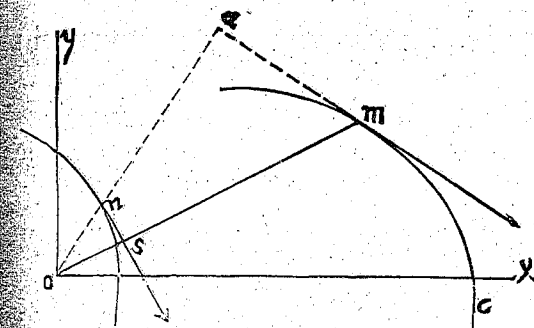
$$\rho v = \gamma$$

ή και ἄλλως

$$v = \frac{ds}{dt} = \frac{ds}{d\lambda} \frac{d\lambda}{dt} = \frac{\rho^2}{\rho} \frac{d\lambda}{dt} = \frac{\gamma}{\rho}$$

Έκ τής ιδιότητος ταύτης εικάζομεν ἀμέσως, ὅτι

ἐάν τὸ κινητὸν διαγράφη ἔλλειψιν ή ὑπερβολήν έχουσαν τὸν πόλον ὡς ἐστίαν, ή ὀδογράφος γραμμή είναι κύκλος· ἐάν δὲ ή τροχιά είναι παραβολή έχουσα τὴν αὐτὴν ἐστίαν ή ὀδογράφος γραμμή είναι εὐθεία (Hamilton).



Σχ. 48.

καθέτου ταύτης σημείον τὸ n εἰς ἀπόστασιν on πληροῦσαν τὴν σχέ-

Ἐάν τῷ ὄντι φέρωμεν τὴν oa κάθετον ἐπὶ τής έφαπτομένης τής τροχιάς, γνωρίζομεν έκ τῶν στοιχείων τής γεωμετρίας, ὅτι τὸ σημείον a διαγράφει κύκλον μὲν ἐάν ή τροχιά είναι ἔλλειψις ή ὑπερβολή, εὐθεϊαν δὲ γραμμὴν ἐάν ή τροχιά είναι παραβολή. Ἐάν δὲ λάβωμεν ἐπὶ τής

ή ὀδογράφος είναι κύκλος ή εὐθεία

σιν $on \cdot oa = \gamma$ ἔχομεν $on = \frac{\gamma}{oa} = v$ καὶ δυνάμεθα νὰ παραστήσωμεν τὸ μέγεθος τῆς ταχύτητος διὰ τοῦ τμήματος on ὅπερ εἶναι κάθετον ἐπ' αὐτῆς· τὸ σημεῖον n διαγράφει λοιπὸν γραμμὴν, ἣτις θὰ συμπέσῃ μετὰ τῆς ὁδογράφου, ἐὰν στρέψωμεν ταύτην περὶ τὸν πόλον κατὰ 90° . ἄλλ' ὡς ἐκ τῆς σχέσεως

$$on \cdot oa = \gamma$$

ἡ τροχιά τοῦ σημείου n εἶναι τῆς αὐτῆς μὲ τὴν τοῦ σημείου a φύσεως, δηλαδὴ κύκλος ἢ εὐθεῖα.

Εἰς τὴν ταχύτητα v δυνάμεθα νὰ δώσωμεν καὶ ἑτέραν ἔκφρασιν ἐνίοτε χρήσιμον.

Ἐστῶσαν $\rho_0 v_0$ καὶ $\beta = (\rho_0 \hat{v}_0)$ αἱ συνῆχαι τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως ἔχομεν

$$\rho_0 = \rho_0 \eta \mu \beta$$

ὥστε

$$v_0 = \frac{\gamma}{\rho_0 \eta \mu \beta} \quad \text{καὶ} \quad \gamma = v_0 \rho_0 \eta \mu \beta$$

ἀλλὰ (Εἰς. § 6. 7)

$$\frac{1}{p^2} = u^2 + \left(\frac{du}{d\lambda}\right)^2 \quad \text{ἐνθα} \quad u = \frac{1}{\rho}$$

καὶ συνεπῶς

$$v^2 = \frac{\gamma^2}{p^2} = \gamma^2 \left[u^2 + \left(\frac{du}{d\lambda}\right)^2 \right] \dots \dots \dots (9)$$

κεντρομόλος καὶ ἐφαπτομένη ἐπιτάχυνσις

37. Προβάλλοντες τὴν ἐπιτάχυνσιν ἐπὶ τῆς ἐφαπτομένης καὶ τῆς ἀκτίνος τῆς καμπυλότητος ἔχομεν

$$\frac{d^2s}{dt^2} = \varphi \frac{d\rho}{ds} \quad \text{καὶ} \quad \frac{v^2}{R} = \varphi \frac{p}{\rho} \dots \dots \dots (1)$$

ἐκ τῆς πρώτης τῶν σχέσεων τούτων πορίζομεθα

$$\frac{d^2s ds}{dt^2 dt} = \varphi \frac{d\rho}{dt}$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$\frac{1}{2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = \int \varphi d\rho + \text{σταθ. } C$$

$$\frac{v^2 - v_0^2}{2} = \int_{\rho_0}^{\rho} \varphi d\rho \dots \dots \dots (2)$$

τουτέστιν (§ 24.2) Ἡ ταχύτης ἐν οἰαδήποτε στιγμῇ εἶναι ἀνεξάρτητος τῆς φύσεως τῆς διαγραφομένης τροχιᾶς, ἐξαρτᾶται ἐκ τῆς ἐπιτάχυνσεως φ , τῆς ἀρχικῆς ρ_0 καὶ τῆς νῦν ἀποστάσεως ρ τοῦ σημείου ἀπὸ τοῦ πόλου o , καὶ τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος v_0 .

Ἡ δευτέρα τῶν ἄνω σχέσεων μᾶς δίδει

$$v^2 = 2\varphi \cdot \frac{1}{4} \left(2R \frac{p}{\rho} \right) \dots \dots \dots (3)$$

ἀλλὰ [Εἰς. § 6. 12] $2R \frac{p}{\rho}$ εἶναι ἡ ὑπὸ τοῦ κύκλου τῆς καμπυλότητος ὀριζομένη ἐπὶ τῆς πολικῆς ἀκτίνος χορδὴ καὶ φθάνομεν εἰς τὴν γνωστὴν [§ 17.3] ἤδη πρότασιν, καθ' ἣν,

Ἐὰν θεωρήσωμεν κινητὸν ἐν ἡρεμίᾳ παρὰ τῷ σημείῳ m διαγράφου τὴν πολικὴν ἀκτῖνα ρ μὲ στεθερὰν ἐπιτάχυνσιν φ , ἡ κτηθεῖσα ταχύτης καθ' ἣν στιγμῇν τὸ κινητὸν διέγραψε τὸ τέταρτον τῆς χορδῆς am (Σχ. 12) ἰσοῦται μὲ τὴν ταχύτητα τοῦ κινητοῦ παρὰ τῷ σημείῳ m ἐπὶ τῆς τροχιᾶς του.

38. Τὴν πολικὴν ἐξίσωσιν τῆς τροχιᾶς εὐρίσκομεν εὐκόλως ἀναχωροῦντες ἐκ τῶν σχέσεων [§ 22. 2]

$$\frac{d^2\rho}{dt^2} = \rho \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2 = \varphi \quad \text{καὶ} \quad \rho^2 \frac{d\lambda}{dt} = \gamma$$

Ἐχομεν τῷ ὄντι ἐὰν λάβωμεν

$$\frac{1}{\rho} = u$$

$$\frac{d^2\left(\frac{1}{u}\right)}{dt^2} = \frac{1}{u} \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2 = \varphi \quad \text{καὶ} \quad \frac{d\lambda}{dt} = \gamma u^2$$

ἀλλὰ

$$d\left(\frac{1}{u}\right) = \frac{d\left(\frac{1}{u}\right)}{d\lambda} d\lambda = \gamma u^2 \frac{d\left(\frac{1}{u}\right)}{d\lambda} = -\gamma \frac{du}{d\lambda}$$

πολικὴ ἐξίσωσις τῆς τροχιᾶς

και

$$\frac{d^2\left(\frac{1}{u}\right)}{dt^2} = -\gamma \frac{d}{dt}\left(\frac{du}{d\lambda}\right) = -\gamma \frac{d^2u}{d\lambda^2} \frac{d\lambda}{dt} = -\gamma^2 u^2 \frac{d^2u}{d\lambda^2}$$

αντικαθιστώντες δ' εν τῇ προηγουμένη σχέσει ἔχομεν τὴν ἐξίσωσιν τῆς τροχιάς

$$-\gamma^2 u^2 \frac{d^2u}{d\lambda^2} - \frac{1}{u} \gamma^2 u^4 = \varphi$$

ἢ ἀπλοποιῶντες

$$\frac{d^2u}{d\lambda^2} + u = -\frac{\varphi}{\gamma^2 u^2} \dots \dots \dots (1)$$

ἑτέρα μορφή τῆς ἐξισώσεως τῆς τροχιάς

εὔρομεν ἀνωτέρω [§ 37.1] τὴν σχέσιν

$$\frac{v^2}{R} = \varphi \frac{p}{\rho}$$

ἔχομεν δὲ

$$v = \frac{\gamma}{p} \quad \text{καὶ} \quad R = \rho \frac{dp}{dp}$$

καὶ ἀντικαθιστώντες

$$\frac{\gamma^2 dp}{p^2 \rho dp} = \varphi \frac{p}{\rho}$$

ἢ

$$\varphi = \frac{\gamma^2 dp}{p^3 dp} \dots \dots \dots (2)$$

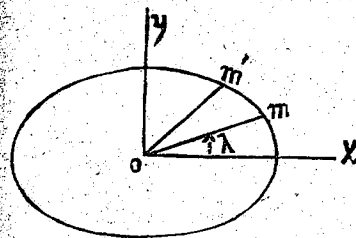
ἑτέρα μορφή τῆς ἐξισώσεως τῆς τροχιάς.

Τὰ σημεία τῆς τροχιάς ἔσθαι ἢ πολικὴ ἀκτὶς εἶναι μεγίστη ἢ ἐλαχίστη καλοῦμεν ἀψίδας, εὔρισκομεν δὲ ταύτας διὰ τῆς συνθήκης

$$\frac{du}{d\lambda} = 0$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ. 1) Ὑποθέσωμεν τὴν ἐπιτάχυνσιν κεντρικὴν καὶ τὸ κινητὸν

ἀψίδας



Σχ. 49.

κινούμενον ἐπὶ ἑλλείψεως τῆς ὁποίας αἱ ἐξισώσεις εἶναι

$$x = a \sin \theta$$

$$y = b \cos \theta$$

Κίνησις ἐπὶ ἑλλείψεως ὅταν ἡ ἐπιτάχυνσις φέρηται πρὸς τὸ κέντρον ταύτης

διαφοροῦντες ἔχομεν

$$\frac{dx}{dt} = -a \dot{\theta} \cos \theta \quad \frac{dy}{dt} = -b \dot{\theta} \sin \theta$$

ἡ ἐμβαδομετρικὴ ταχύτης εἶναι [§ 36.6]

$$x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} = ab \dot{\theta} = \gamma \quad \text{ὅθεν} \quad \dot{\theta} = \frac{\gamma}{ab} \quad \text{καὶ} \quad \theta = \mu t$$

αἱ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως εἶναι οὕτω

$$x = a \sin \mu t$$

$$y = b \cos \mu t$$

Ἡ προβολὴ τῆς ἐπιτάχυνσεως ἐπὶ τοῦ ἄξονος ox εἶναι

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\mu^2 a \sin \mu t = -\frac{\mu^2 x}{a} \quad \text{ἢ} \quad -\mu^2 \sin \mu t = -\frac{\mu^2}{a} \frac{\sin \mu t}{\sin \mu t}$$

$$\text{ὅθεν} \quad \varphi = -\mu^2 \rho$$

ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι λοιπὸν ἀνάλογος τῇ ἀκτίνι ρ καὶ ὡς ἐκ τοῦ ἀρνητικοῦ σημείου φέρεται ἀπὸ τὸ κέντρον τῆς ἑλλείψεως.

Καὶ τὰνάπαλιν. Ἐὰν ἡ ἐπιτάχυνσις τείνει πρὸς τὸ κέντρον 0 καὶ εἶναι ἀνάλογος τῇ ἀποστάσει τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ κέντρον, ἡ τροχιά εἶναι ἑλλειψὶς ἔχουσα κέντρον τὸ σημεῖον 0.

Προβάλλοντες τῷ ὄντι τὴν κίνησιν ἐπὶ δύο ὀρθογωνίων ἀξόνων ἔχομεν [§ 36.1]

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\mu^2 x \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -\mu^2 y$$

ἀλλ' ἐνταῦθα

$$\varphi = -\mu^2 \rho$$

ὥστε

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\mu^2 x \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -\mu^2 y$$

ἡ γενικωτέρα λύσις τῶν διαφορικῶν τούτων ἐξισώσεων εἶναι

$$x = a \sin \mu t + a' \cos \mu t$$

$$y = b \sin \mu t + b' \cos \mu t$$

ὅθεν

$$\eta \mu \mu t = \frac{ay - b'x}{ab - a'b'} \quad \text{συν.} \mu t = \frac{bx - a'y}{ab - a'b'}$$

ὕψουντες εἰς τὸ τετράγωνον καὶ προσθέτοντες ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$(ay - b'x)^2 + (bx - a'y)^2 = (ab - a'b')^2$$

ἣτις παριστᾷ ἔλλειψιν μὲ κέντρον τὸ 0.

Αἱ συντεταγμέναι ξ, η σημείου τινὸς τῆς ὁδογράφου γραμμῆς εἶναι

$$\xi = \frac{dx}{dt} = -a\eta \mu \lambda \quad \frac{d\lambda}{dt} = -a\omega \eta \mu \lambda$$

$$\eta = \frac{dy}{dt} = b \sigma \nu \lambda \quad \frac{d\lambda}{dt} = b\omega \sigma \nu \lambda$$

ὅθεν ἡ σχέσις

$$\frac{\xi^2}{a^2 \omega^2} + \frac{\eta^2}{b^2 \omega^2} = 1$$

ἣτις παριστᾷ ἔλλειψιν

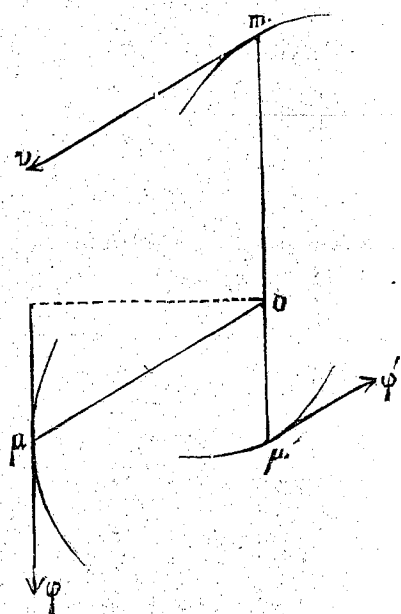
Ἡ ἔμβαδομετρικὴ ταχύτης ἐνταῦθα εἶναι

$$\xi \frac{d\eta}{dt} - \eta \frac{d\xi}{dt} = ab\omega^3(\eta^2 \mu^2 \lambda + \sigma \nu \nu^2 \lambda) = ab\omega^3 = \text{σταθ.}$$

Ὡστε ἡ ἐπιτάχυνσις τοῦ διατρέχοντος τὴν ὁδογράφου γραμμῆν κινητοῦ μ εἶναι καὶ αὕτη κεντρικὴ. Καὶ ἐν γένει

Μόνον ὅταν ἡ κεντρικὴ ἐπιτάχυνσις εἶναι ἀνάλογος τῇ πολικῇ ἀκτίνι, ἢ ὁδογράφος γραμμὴ ἢ ἀναφερομένη εἰς τὴν τροχίαν, διαγράφεται καὶ αὕτη ὡς εἰ τὸ σημεῖον μ εὐρίσκετο ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν κεντρικῆς τινὸς ἐπιταχύνσεως.

Ἐστω τῶ ὄντι m τὸ ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν κεντρικῆς τινὸς ἐπιταχύνσεως φερομένης πρὸς τὸν πόλον 0 κινούμενον σημεῖον, μ τὸ ἐπὶ τῆς ὁδογράφου καμπύλης ἀντιστοιχοῦν τῶ κινητῶ m σημεῖον, μφ ἡ ταχύτης τοῦ σημείου μ, ἣτις συμπίπτει κατὰ τὴν



Σχ. 50.

ὁδογράφος

ἐντασιν καὶ τὴν φοράν μὲ τὴν ἐπιτάχυνσιν τοῦ σημείου m. εἶναι λοιπὸν παράλληλος τῇ om. Ἐὰν δὲ καὶ τὸ σημεῖον μ εὐρίσκεται ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν κεντρικῆς ἐπιταχύνσεως φερομένης πρὸς τὸν πόλον 0, ἢ ἐφαπτομένη μ'φ' τῆς ὁδογράφου καμπύλης τοῦ κινητοῦ μ εἶναι καὶ αὕτη παράλληλος τῇ om καὶ κατὰ συνέπειαν τῇ mv ἀλλ' om καὶ om' κείνται ἐπ' εὐθείας, καὶ ἐπειδὴ αἱ ἐφαπτόμεναι τῶν τροχιῶν m καὶ μ' εἶναι παράλληλοι, αἱ γραμμαὶ αὗται εἶναι ὅμοιαι καὶ ἡ ἀκτίς om', ἴση τῇ ἐπιταχύνσει μφ τοῦ σημείου m, εἶναι ἀνάλογος τῇ ἀκτίνι om.

ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Εἰς τὰ ἀφορῶντα τὴν ὁδογράφον τὰ στοιχεῖα λ καὶ ω δεόν ν' ἀντικατασταθῶσι διὰ τῶν θ καὶ μ· παρατηρητέον πρὸς τούτοις ὅτι ἡ ἐπὶ τῆς ἔλλειψεως ταχύτης εἶναι μρ' ἔνθα ρ' εἶναι ἡ συζυγῆς τῇ ρ ἀκτίς.

2) Θεωρήσωμεν ἤδη τὴν κίνησιν ἐπὶ ἔλλειψεως, ὅταν ἡ ἐπιτάχυνσις κίνησις ἐπὶ ἔλλειψεως ὅταν ἡ ἐπιτάχυνσις φέρηται πρὸς τὴν ἐστίαν ταύτης. Ἡ ἐξίσωσις τῆς ἔλλειψεως εἶναι κίνησις πρὸς τὴν ἐστίαν αὐτῆς.

$$(1) \quad \rho = \frac{p}{1 + e \sigma \nu \lambda} \quad \eta \quad p = \rho + e \alpha \dots \dots \dots (2)$$

ὅθεν διὰ διπλῆς διαφορήσεως

$$\frac{d^2 \rho}{dt^2} + e \frac{d^2 \alpha}{dt^2} = 0 \dots \dots \dots (3)$$

ἀλλὰ

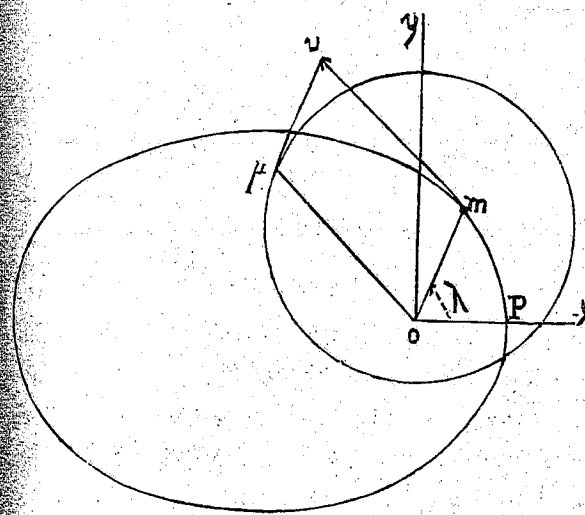
$$\varphi = \varphi_e = \frac{d^2 \rho}{dt^2} - \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2$$

$$\delta \theta \text{εν} \frac{d^2 \rho}{dt^2} = \varphi + \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2$$

$$\text{πρὸς τούτοις} \quad \frac{d^2 \alpha}{dt^2} = \varphi \sigma \nu \lambda$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (3) ἔχομεν

$$\varphi + \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 + e \varphi \sigma \nu \lambda = 0$$



Σχ. 51.

(ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ)

ή

$$\varphi(1 + \epsilon \sigma \nu \lambda) + \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 = 0 \dots \dots \dots (4)$$

έχομεν δὲ ἐκ τῆς ἐξισώσεως τῆς τροχιάς

$$1 + \epsilon \sigma \nu \lambda = \frac{\rho}{p}$$

καὶ ἐκ προηγουμένης [§36.7] σχέσεως

$$\left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 = \frac{\gamma^2}{\rho^4}$$

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (4) ἔχομεν τέλος

$$\varphi \frac{\rho}{p} + \frac{\gamma^2}{\rho^3} = 0 \quad \text{ή} \quad \varphi = - \frac{\gamma^2}{p} \frac{1}{\rho^2}$$

ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι δηλαδὴ ἀντιστρόφως ἀνάλογος τοῦ τετραγώνου τῆς ἀπὸ τοῦ κέντρου ἀποστάσεως τοῦ κινητοῦ (Νεύτων).

ἡ ὁδογράφος γραμμὴ εἶναι κύκλος [§ 36.8]. ἐὰν καλέσωμεν ξ, η τὰς συντεταγμένας σημείου τινὸς τῆς ὁδογράφου γραμμῆς ἐνθυμούμενοι καὶ τὴν σχέ-

ὁδογράφος

σιν $\rho^2 \frac{d\lambda}{dt} = 2\gamma$ ἔχομεν

$$\frac{d\xi}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{x}{\rho^3} = \frac{\sigma \nu \lambda}{\rho^2} = \frac{1}{2\gamma} \sigma \nu \lambda \frac{d\lambda}{dt} = \frac{1}{2\gamma} \frac{d}{dt} \left(\frac{y}{\rho} \right)$$

$$\frac{d\eta}{dt} = \frac{d^2y}{dt^2} = \frac{y}{\rho^3} = \frac{\eta \mu \lambda}{\rho^2} = \frac{1}{2\gamma} \eta \mu \lambda \frac{d\lambda}{dt} = - \frac{1}{2\gamma} \frac{d}{dt} \left(\frac{x}{\rho} \right)$$

καὶ ὀλοκληροῦντες

$$\xi = \frac{y}{2\gamma\rho} + \alpha \quad \eta = - \frac{x}{2\gamma\rho} + \beta$$

ὅθεν ὁ κύκλος

$$(\xi - \alpha)^2 + (\eta - \beta)^2 = \frac{x^2 + y^2}{4\gamma^2\rho^2} = \frac{1}{4\gamma^2}$$

κίνησις ἐπὶ κύκλου διερχομένου διὰ τοῦ κέντρου πρὸς δ φέρεται ἡ ἐπιτάχυνσις

3) Θεωρήσωμεν κινητὸν m κινούμενον ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν ἐπιταχύνσεως φ φερομένης πρὸς τὸ σταθερὸν κέντρον c καὶ διαγράφον περιφέρειαν κύκλου διερχομένην διὰ τοῦ σημείου τούτου· ζητεῖται ἡ ἐπιτάχυνσις φ. Ἀφοῦ ἐπιτάχυνσις φέρεται πρὸς τὸ σταθερὸν κέντρον c ἡ συνιστώσα ταύτης καθέτως τῇ πολικῇ ἀκτίνι μηδενίζεται· ὥστε

$$\varphi_n = \frac{1}{\rho} \frac{d}{dt} \left(\rho^2 \frac{d\lambda}{dt} \right) = 0 \quad \text{ὅθεν} \quad \rho^2 \frac{d\lambda}{dt} = \text{σταθ.}\gamma$$

ἀφ' ἐτέρου ἡ τροχιά εἶναι κύκλος διερχόμενος διὰ τοῦ κέντρου c. ὥστε $\frac{cm^2}{cm^2} = \rho^2 = CA \cdot x = 2R \cdot x$

ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις εἶναι ἐνταῦθα φ_ρ ὥστε

$$\varphi_r = \varphi = \frac{d^2\rho}{dt^2} - \rho \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 = \frac{d^2\rho}{dt^2} - \rho\omega^2 \dots \dots \dots (1)$$

έχομεν δὲ

$$\omega^2 = \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2 = \frac{\gamma^2}{\rho^4} \dots \dots \dots (2)$$

Διαφοροῦντες δις τὴν σχέσιν $\rho^2 = 2Rx$ ἔχομεν

$$\frac{\varphi}{2} = \frac{d^2\rho}{dt^2} + \frac{1}{\rho} \left(\frac{d\rho}{dt} \right)^2 \dots \dots \dots (3)$$

ἀφ' ἐτέρου ὡς ἐκ τοῦ κύκλου ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$\left(\frac{ds}{dt} \right)^2 = \frac{R^2}{4} \omega^2 = \rho^2 \omega^2 + \left(\frac{d\rho}{dt} \right)^2 \dots \dots \dots (4)$$

ἥτις συνδυαζομένη μετὰ τῆς (2) δίδει

$$\frac{\varphi}{2} - \frac{R^2}{4\rho} \omega^2 = \frac{d^2\rho}{dt^2} - \rho\omega^2$$

καὶ ὡς ἐκ τῶν σχέσεων (1) καὶ (2)

$$\varphi = - \frac{R^2}{2\rho} \omega^2 = - \frac{R^2\gamma^2}{2} \frac{1}{\rho^5}$$

Αἱ συντεταγμένα ξ, η τῆς ὁδογράφου γραμμῆς εἶναι

ὁδογράφος

$$\left. \begin{aligned} \frac{dx}{dt} = \xi &= \frac{d\rho}{dt} \sigma \nu \lambda - \rho \eta \mu \lambda \cdot \omega \\ \frac{dy}{dt} = \eta &= \frac{d\rho}{dt} \eta \mu \lambda + \rho \sigma \nu \lambda \cdot \omega \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (5)$$

ἀλλ' ἐκ τῆς φύσεως τῆς τροχιάς

$$\frac{d\rho}{dt} = \frac{R}{\rho} \xi = \frac{\xi}{2\sigma \nu \lambda}$$

καὶ ἐκ τῆς φύσεως τῆς ἐπιταχύνσεως

$$\rho\omega = \frac{\gamma}{\rho} = \frac{\gamma}{2R\sigma \nu \lambda}$$

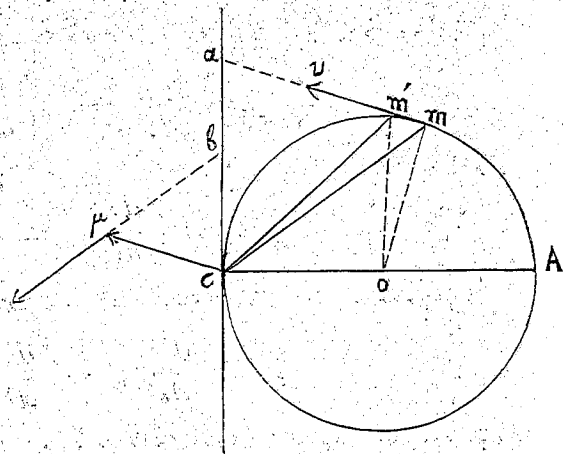
ἀντικαθιστῶντες εἰς τὰς ἄνω σχέσεις (5) ἔχομεν

$$\xi = \frac{\xi}{2} - \frac{\gamma}{2R} \epsilon \phi \lambda \quad \text{καὶ} \quad \eta = \frac{\xi}{2} \epsilon \phi \lambda + \frac{\gamma}{2R}$$

καὶ ἀπαλείφοντες ἐφλ ἔχομεν τὴν παραβολὴν

$$R^2\xi^2 + 2\gamma R\eta = \gamma^2$$

τὴν ὁποῖαν ἠδυνάμεθα νὰ εὐρωμεν καὶ γεωμετρικῶς ὡς ἐξῆς. φέρομεν τὴν cm ἴσην καὶ παράλληλον τῇ ταχύτητι mv . τὸ σημεῖον μ διαγράφει τὴν ὁδογράφον καμπύλην, ἧς ἡ ἐφαπτομένη παρὰ τῷ σημείῳ μ εἶναι παράλληλος τῇ ἐπιταχύνσει ma . Ἐάν φέρωμεν καὶ τὴν παρὰ τῷ σημείῳ c ἐφαπτομένην τοῦ κύκλου ἔχομεν τὰ ὅμοια τρίγωνα cam καὶ $c\beta\mu$, ὧν τὸ πρῶτον ὡς ἐκ τοῦ κύκλου εἶναι ἰσοσκελές καὶ τὸ δεύτερον εἶναι λοιπὸν ἰσοσκελές καὶ ἡ ἐφαπτομένη $\mu\beta$ κλίνει ἐξ ἴσου ἐπὶ τῆς ἀκτίνου cm καὶ τῆς σταθερᾶς εὐθείας cb · εἶναι δὲ αὕτη μία ἐκ τῶν χαρακτηριστικῶν ἰδιοτήτων τῆς παραβολῆς. ἡ περιστροφικὴ ταχύτης τῆς ἀκτίνου cm εἶναι ἡ αὐτὴ μὲ τὴν τοῦ τμήματος mv . ἡ τελευταία δ' αὕτη εἶναι ἴση τῇ περιστροφικῇ ταχύτητι τῆς ἀκτίνου om τοῦ κύκλου, ἧτις εἶναι διπλασία τῆς περιστροφικῆς ταχύτητος τῆς ἀκτίνου cm .



Σχ. 52.

2. Κίνησις τῶν πλανητῶν περὶ τὸν Ἥλιον.

39. Ἐάν ἀκολουθήσωμεν ἐπὶ τινα χρόνον τὴν φαινομένην κίνησιν τοῦ Ἥλιου ἐπὶ τῆς οὐρανίου σφαίρας μετροῦντες καθ' ἑκάστην τὰς γωνίας [Εἰσ. σελὶς 3] $\mu = \text{ὀρθὴν ἀνάβασιν}$ καὶ

$$\frac{\pi}{2} - \lambda = \text{πολικὴν ἀπόστασιν } \delta$$

καὶ ὀρίσωμεν οὕτω τὰ διάφορα σημεῖα δι' ὧν διέρχεται οὗτος ἐπὶ τῆς οὐρανίου σφαίρας, βλέπομεν ὅτι κεῖνται ταῦτα ἐπὶ μεγίστου κύκλου, σχηματίζοντος μετὰ τοῦ ἰσημερινοῦ γωνίαν $23^{\circ}27'$, ὃν καλοῦσι κύκλον ἐκλειπτικῆς· τὸ ἐπίπεδον τοῦ κύκλου εἶναι τὸ ἐπίπεδον τῆς ἐκλειπτικῆς.

Ἐν τῷ ἐπιπέδῳ τούτῳ δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν τὴν θέσιν τοῦ Ἥλιου ἐν οἰαδήποτε ἐποχῇ διὰ τοῦ μήκους ρ τοῦ εὐθυγράμμου τμήματος, ὅπερ ὀρίζουσι τὰ κέντρα τοῦ Ἥλιου καὶ τῆς γῆς, καὶ τῆς γωνίας λ τὴν ὁποῖαν σχηματίζει τὸ τμήμα τοῦτο μετὰ τῆς ἀκτίνου og . [γ εἶναι ἡ ἐπὶ τοῦ ἰσημερινοῦ θέσις τοῦ Ἥλιου, ὅταν οὗτος εἰσέρχεται ἐκ τοῦ νοτίου εἰς τὸ Βόρειον ἡμισφαίριον κατὰ τὴν ἰσημερίαν τῆς 21 Μαρτίου καλεῖται δὲ τοῦτο ἑαρινὸν ἰσημερινὸν σημεῖον].

Κατ' ἀρχὰς ἡ τροχιά τοῦ Ἥλιου ἐξελήφθη ὡς κύκλος ἐπὶ τοῦ ὁποίου ὑπετίθετο οὗτος φερόμενος μὲ ἰσοταχῇ κίνησιν· καὶ τότε ἡ θέσις αὐτοῦ οἰαδήποτε ἐποχῇ θὰ ὀρίζετο διὰ μόνης τῆς σχέσεως

$$\lambda = \lambda_0 + nt$$

ἐνθα λ_0 εἶναι ἡ ἀντιστοιχοῦσα εἰς τὸν χρόνον $t=0$ γωνία, καὶ n ἡ ἡμερησία περιστροφικὴ ταχύτης τὴν ὁποῖαν μᾶς δίδει ἡ σχέσις

$$n = \frac{360^{\circ}}{365,242217} = 59', 8'', 33$$

ἐάν λάβωμεν ὡς ἀρχὴν τῶν χρόνων τὴν 1 Ἰανουαρίου ἔχομεν

$$\lambda_0 = 280^{\circ}, 56'$$

καὶ κατὰ τὴν $n^{\text{τῆν}}$ ἡμέραν τοῦ ἔτους

$$\lambda = 280^{\circ}, 56' + nt \dots \dots \dots \nu \quad (1)$$

Ἡ ὑπόθεσις ὅμως αὕτη τῆς ἰσοταχοῦς κινήσεως τοῦ Ἥλιου ἐπὶ κυκλικῆς τροχιάς, δὲν δύναται νὰ λάβῃ ἐπιστημονικὸν κύρος, ἐν ὅσῳ τὰ ἐξ αὐτῆς συναγόμενα δὲν συμφωνοῦσι πληρέστατα μετὰ τῶν ἀπ' εὐθείας παρατηρήσεων. Τοῦτο δὲ βλέπομεν εὐκόλως ἐν τῷ κάτωθι πίνακι * ἐμφαίνοντι τὰς ἀπ' εὐθείας παρατηρηθείσας καὶ τὰς διὰ τῆς ἄνω σχέσεως (1) ὑπολογισθείσας γωνίας λ .

Ἡμερομηνία	γωνία λ		Διαφορὰ
	παρατηρηθεῖσα	ὑπολογισθεῖσα	
1870 1 Ἰανουαρίου	280 ^ο . 56	280 ^ο , 56'	0
» 10 Φεβρουαρίου	321. 36	321. 21	-1 ^ο . 15
» 22 Μαρτίου	1. 40	359. 47	-1. 57
» 11 Ἀπριλίου	21. 33	19. 30	-1. 53
» 1 Μαΐου	40. 52	39. 12	-1. 42
» 10 Ἰουνίου	79. 20	78. 38	-0. 42
» 20 Ἰουλίου	117. 30	118. 3	+0. 33
» 9 Αὐγούστου	136. 38	137. 46	+1. 8
» 18 Σεπτεμβρίου	175. 20	177. 12	+1. 52
» 8 Ὀκτωβρίου	195. 00	196. 54	+1. 56

* Ὁ πίναξ οὗτος καὶ οἱ ἀκόλουθοι ἐλήφθησαν ἐκ τῶν μαθημάτων τοῦ καθηγητοῦ Faye

Βλέπομεν ούτως ότι ή άνω σχέση (1) δέν μάς δίδει τάς παρατη-
θείσας γωνίας λ τάς οποίας δυνάμεθα νά περιλάβωμεν έν τή σχέσει

$$\lambda = \lambda_0 + nt + 1856' \eta \mu [\lambda_0 + nt - 280^{\circ} 21']$$

υπόθεσις τής
έκκέντρου θέ-
σεως τής γῆς

40. Οι άρχαίοι άστρονόμοι, Χαλδαίοι και Αιγύπτιοι, και μετ' αύτους
οι Έλληνες δέν έβράδυναν ν' άναγνωρίσωσι τήν άσυμφωνίαν ταύτην.
όρμώμενοι όμως έκ προλήψεως περί κανονικότητος έν τή κινήσει του
Ήλιου, έξήγησαν τήν άσυμφωνίαν τών παρατηρήσεων προς τόν υπο-
λογισμόν υποθέτοντες (Ίππαρχος)
ότι ή γῆ δέν κατέχει τό κέντρον του
κύκλου έφ' ου κινείται ο Ήλιος,
άλλά κεΐται εις θέσιν έκκεντρον.
Έν τή υποθέσει ταύτη τής έκκέν-
τρου θέσεως τής γῆς ή γωνία λ είναι
ώς και έν τοις προηγουμένοις ή

$$\gamma os = \lambda_0 + nt$$

άλλ' έκ τής γῆς Γ ήμεΐς μετρούμεν
και λαμβάνομεν άντ' αύτης τήν
γωνίαν

$$\gamma \Gamma s = \lambda_0 + nt + p$$

Έν τῷ τριγώνῳ sΓO έχομεν θέτοντες

$$Pos = \gamma os - \Pi = m$$

$$\frac{\Gamma s}{\eta \mu m} = \frac{\Gamma O}{\eta \mu p} \quad \eta \quad p \eta \mu p = d \eta \mu m$$

$$os = \Gamma s \sigma \nu p - \Gamma O \sigma \nu m \quad p \sigma \nu p = R - d \sigma \nu m$$

ή θέτοντες

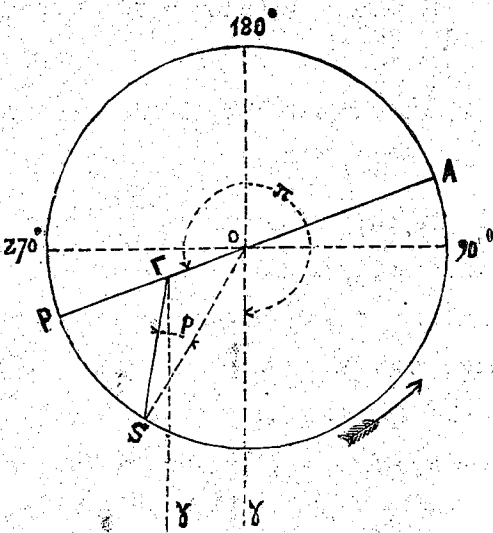
$$\frac{d}{R} = e$$

$$e \phi p = \frac{e \eta \mu m}{1 - e \sigma \nu m} \quad p = \sqrt{1 - 2e \sigma \nu m + e^2}$$

όθεν παραλείποντες $e^2 \theta^3 \dots$

$$p = 3438' e \eta \mu m$$

$$p = 1 - e \sigma \nu m$$



Σχ. 53.

ώστε αι σχέσεις τάς οποίας οι άρχαίοι μετεχειρίζοντο διά τήν κίνη-
σιν του Ήλιου ήσαν

$$\lambda = \lambda_0 + nt + 3438' e \eta \mu m$$

και

$$p = 1 - e \sigma \nu m$$

ών ή πρώτη δίδει τάς παρατηρηθείσας τιμάς του λ.

Δέν συμβαίνει όμως τούτο και διά τήν άπόστασιν ρ· αι έν τῷ άνω
πίνακι παρατηρηθείσαι τιμαί τών λ δίδουσι τῷ όντι

$$3438'e = 1^{\circ}.56 \quad \delta \theta \epsilon \nu \quad e = \frac{1}{30}$$

ένῶ δι' άκριβῶν παρατηρήσεων τής διαμέτρου του Ήλιου, εύρίσκομεν
διά τάς έσχάτας τιμάς του ρ

$$1 - \frac{1}{60} \quad \text{και} \quad 1 + \frac{1}{60} \quad \omega \sigma \tau \epsilon \quad e = \frac{1}{60}$$

41. Η άνωμαλία όμως αύτη δέν παρατηρήθη υπό τών άρχαίων, Νόμοι του
ότινες έστεροϋντο τών καταλλήλων όργάνων προς άκριβή καταμέτρη-
σιν τών άποστάσεων ρ του Ήλιου από τής γῆς, και ούτω ή υπόθεσις
αύτη περί τής έκκέντρου θέσεως τής γῆς έπεκράτησε μέχρι τής άρ-
χῆς του 17 αιώνος, όπότε ο Κέπλερος έπειράθη νά παραστήσῃ τήν
κίνησιν του Ήλιου διά τών σχέσεων

Νόμοι του
Κεπλέρου

$$l = l_0 + nt + 2e \eta \mu m$$

$$p = 1 - e \sigma \nu m$$

ένθα

$$e = \frac{1}{60}$$

Διά τής δοκιμῆς ταύτης εύρεν ότι ή υπό του Ήλιου διαγραφομένη
τροχιά θα ήτο ωσειδής καμπύλη όμοιάζουσα προς έλλειψιν, τής οποίας
ή γῆ θα κατέιχε τήν έτέραν τών έστιῶν· τότε δ' υπέθεσε τήν τροχιάν
άληθῆ έλλειψιν. Η εξίσωσις ταύτης είναι, λαμβανομένης τής έστίας
ώς άρχῆς,

$$p = \frac{a(1 - e^2)}{1 + e \sigma \nu \lambda}$$

ή παραλείποντες

$$e^2 \theta^3 \dots$$

$$p = a(1 - e \sigma \nu \lambda)$$

ἥτις παριστᾶ ἀκριβῶς τὰς ἀποστάσεις τοῦ Ἡλίου ἀπὸ τῆς γῆς ἐὰν λάβωμεν

$$e = \frac{1}{60}$$

Ἄλλ' ἡ σχέσις

$$l = l_0 + nt + 2e\eta\mu t$$

δὲν δύναται πλέον νὰ χρησιμοποιηθῇ διὰ τὴν ἐξεύρεσιν τῆς γωνίας l , διότι ἐν τῇ ἔλλειψει αἱ κεντρικαὶ γωνίαι m δὲν αὐξάνουσιν ἀναλόγως τοῦ χρόνου καὶ ἐν ἡ περιπτώσει ἡ κίνησις τοῦ Ἡλίου ἐπὶ τῆς τροχιάς αὐτοῦ ἤθελεν ὑποτεθῆ ἰσοταχῆς. Ἦναγκάσθη τότε ὁ διάσημος οὗτος ἀστρονόμος νὰ ζητήσῃ ἐν τῇ κινήσει ἐπὶ τῆς ἔλλειπτικῆς τροχιάς στοιχεῖόν τι, τὸ ὁποῖον νὰ μεταβάλληται ἀναλόγως τοῦ χρόνου, καὶ κατέληξεν εἰς τὰ ὑπὸ τῶν ἀκτίνων διαγραφόμενα ἐμβαδὰ.

$$\frac{1}{2} \rho^2 d\lambda$$

ἢ ἂν ἐκφράσωμεν τὴν γωνίαν λ εἰς λεπτὰ καὶ δευτερόλεπτα

$$\frac{1}{2} \rho^2 \frac{d\lambda}{206265}$$

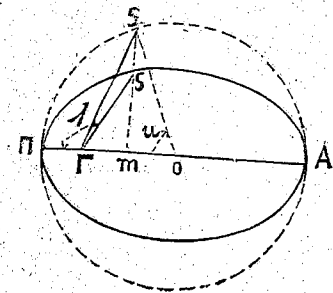
Κατεσκευάσεν οὕτω τὸν κάτωθι πίνακα ἐνθα μετεχειρίσθη τὰς ἰδίας αὐτοῦ παρατηρήσεις καὶ τὰς προγενεστέρας τοῦ Tycho-Brahé.

Ἡμερομηνία	Γωνία διαγραφείσαι ἐν διαστήματι 24 ὥρῶν (παρατηρήσεις)	πολικαὶ ἀκτίνες ὑπολογ. διὰ τῆς σχέσ. $\rho = 1 - \frac{1}{60} \text{ συν} \lambda$	διαγραφόμενα ἐμβαδὰ
Ἰανουαρίου 1	1° 1' 11"	0, 9833	0,008605
Μαρτίου 22	1 59 27	0, 9972	0,008600
Ἰουνίου 20	0 57 14	1, 0164	0,008600
Σεπτεμβρίου 18	0 59 0	1, 0012	0,008600
Ὀκτωβρίου 18	0 59 40	0, 9956	0,008600
Νοεμβρίου 17	0 0 49	0, 9862	0,008600

καὶ διεῖδεν ἐν αὐτῷ τὸν δεύτερον ἐκ τῶν νόμων, οἷτινες φέρουσι σήμερον τὸ ὄνομά του, ὅτι δηλαδὴ

ἡ ἐνοῦσα τὸν Ἡλίον μετὰ τοῦ πλανήτου πολικῆ ἀκτίνος διαγράφει ἴσα ἐμβαδὰ ἐν ἴσοις χρόνοις.

42. Ἐμενεν ἤδη ὁ ὑπολογισμὸς τῆς γωνίας λ ἥτις ἀντιστοιχεῖ εἰς ὠρισμένην ἐποχὴν t , ἢ εἰς ὠρισμένον ἐμβαδὸν ἔλλειπτικοῦ τομέως. ὁ ὑπολογισμὸς οὗτος ἐκτελεῖται εὐκόλως ὡς ἐξῆς:



Σχ. 54

ἔστω $\Pi A = a$ ὁ μέγας ἄξων τῆς ἔλλειπτικῆς τροχιάς. $\frac{GO}{PO} = e$ ἡ ἐκκεντρικότης, S ἡ

θέσις ἣν κατέχει ὁ Ἡλιος κατὰ τὴν ἐποχὴν t , ὑπολογιζομένων τῶν χρόνων ἀπὸ τῆς διελύσεως τοῦ Ἡλίου εἰς τὸ περίγειον αὐτοῦ Π . ἔχομεν ἐν τῷ ἐναντι σχήματι

$$\begin{aligned} \text{εμβ } \Pi GS' &= \text{εμβ. } \Pi OS' - \text{εμβ } \Gamma OS' = \frac{1}{2} a^2 u - \frac{1}{2} a \cdot e \eta \mu u \\ &= \frac{a^2}{2} (u - e \eta \mu u) \end{aligned}$$

ἄλλ' ὁ τομεὺς ΠGS εἶναι ἡ προβολὴ τοῦ τομέως $\Pi GS'$ καὶ ἔχομεν

$$\text{εμβ. } \Pi GS = \frac{a^2}{2} (u - e \eta \mu u) \text{ συν} \varphi$$

καὶ ὡς ἐκ τῆς ἀναλογίας τῶν ἐμβαδῶν πρὸς τοὺς χρόνους

$$\frac{t}{T} = a^2 (u - e \eta \mu u) \text{ συν} \varphi \frac{1}{2\pi a^2 \text{ συν} \varphi}$$

ἢ

$$\frac{t}{T} = \frac{u - e \eta \mu u}{2\pi}$$

ἢ θέτοντες

$$T = \frac{2\pi}{n} \text{ ἔχομεν τὴν σχέσιν}$$

$$nt - u + e \eta \mu u = 0$$

ἥτις μᾶς δίδει τὴν ἀντιστοιχοῦσαν τῇ ἐποχῇ t γωνίαν u , ἣν καλοῦσιν ἐκκεντρικὴν ἀνωμαλίαν, γνωστῆς οὔσης τῆς γωνίας nt , ἣν καλοῦσιν μέσην ἀνωμαλίαν. ὑπολογίζεται δὲ αὕτη οὐχὶ πλέον περὶ τὸ σημεῖον θ ὡς προηγουμένως, ἀλλὰ περὶ τὸ σημεῖον Γ .

Ὁ προσδιορισμὸς τῆς γωνίας λ ἣν καλοῦσιν πραγματικὴν ἀνωμαλίαν

γίνεται ήδη εύκολως· ή πολική εξίσωσις τῆς ἑλλείψεως ἐάν λάβωμεν ὡς πόλον τὴν ἐστίαν Γ εἶναι τῷ ὄντι

$$\rho = \frac{a(1-e^2)}{1+e\cos\lambda}$$

ἀλλὰ $\rho = a - e\cos\lambda = a(1 - e\cos\lambda)$

ὥστε

$$\frac{1-e^2}{1+e\cos\lambda} = 1 - e\cos\lambda$$

καὶ

$$\cos\lambda = \frac{\cos\lambda - e}{1 - e\cos\lambda}$$

ἀλλὰ

$$e\varphi \frac{\lambda}{2} = \sqrt{\frac{1-\cos\lambda}{1+\cos\lambda}}$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες τὴν ἄνω τιμὴν τοῦ $\cos\lambda$ ἔχομεν

$$e\varphi \frac{\lambda}{2} = \sqrt{\frac{1+e}{1-e}} e\varphi \frac{u}{2}$$

Αἱ σχέσεις αὗται συμφωνοῦσι πληρέστατα μετὰ τὰς ἀπ' εὐθείας παρατηρήσεις, καὶ ἠδυνήθη οὕτω ὁ Κέπλερος νὰ διατυπώσῃ τοὺς δύο πρώτους νόμους, οἵτινες φέρουσι τὸ ὄνομα του.

πρῶτος νόμος *Οἱ πλανῆται διαγράφουσιν ἑλλείψεις, τῶν ὁποίων τὴν ἐτέραν τῶν ἐστιῶν κατέχει ὁ Ἥλιος.*

δεύτερος νόμος *Ἡ ἀπὸ τοῦ Ἥλιου πρὸς τὸν πλανήτην ἐπιβατικὴ ἀκτὶς διαγράφει ἴσα ἐμβαδὰ ἐν ἴσοις χρόνοις.*

43. Ζητῶν εἶτα ὁ Κέπλερος νὰ ἐννοήσῃ τὸν τρόπον τῆς ἐλκτικῆς ἐπιδράσεως τοῦ Ἥλιου ἐπὶ τῶν πλανητῶν, διὰ τῆς ὁποίας συγκρατοῦνται οὗτοι ἐπὶ τῶν γνωστῶν ἤδη ἑλλειπτικῶν τροχιῶν των, καὶ τὴν ὁποίαν ὑπέθετε συνάρτησιν τῆς ἀποστάσεως αὐτῶν ἀπὸ τοῦ Ἥλιου, ἐδοκίμασε νὰ παραβάλλῃ τὰς διαδοχικὰς ἀκεραίας δυνάμεις τῶν ἀποστάσεων τούτων, τὰς ὁποίας εἶχεν ἤδη ὑπολογίσει ὁ Κοπέρνικος, πρὸς τὴν ταχύτητα ἢ μάλλον πρὸς τὴν διάρκειαν τῆς περὶ τὸν Ἥλιον περιφορᾶς αὐτῶν; κατεσκεύασε τότε τὸν ἑναντι πίνακα

Πλανῆται	διάρκεια περιφορᾶς	a	a^2	$a^{\frac{3}{2}}$
Ἑρμῆς	0.2408 ἔτη	0.39	0.15	0.241
Ἀφροδίτη	0.6152	0.72	0.52	0.615
Γῆ	1.0000	1.00	1.00	1.000
Ἄρης	1.8810	1.52	2.32	1.874
Ζεὺς	11.8630	5.20	27.07	11.86
Κρόνος	29.4570	9.54	90.99	29.46

παρατηρήσας δὲ ὅτι ἡ διάρκεια τῆς περιφορᾶς περιλαμβάνεται μεταξὺ τοῦ a καὶ a^2 ἐδοκίμασε καὶ τὴν κλασματικὴν δυνάμιν $a^{1+\frac{1}{2}} = a^{\frac{3}{2}}$ καὶ εὔρε τὰ ἀποτελέσματα τῆς τελευταίας στήλης ἴσα μετὰ τὰ τῆς πρώτης· διετύπωσε τότε τὸν τρίτον νόμον, ὅστις φέρει τὸ ὄνομα του ὡς ἐξῆς·

Τὰ τετράγωνα τῶν περιόδων τῆς περὶ τὸν Ἥλιον περιφορᾶς δύο τρίτος νόμος οἶον δῆποτε πλανητῶν εἶναι ἀνάλογα τῶν κύβων τῶν μεγάλων ἀξόνων τῶν τροχιῶν αὐτῶν.

44. Βασιζόμενος ἐπὶ τῶν νόμων τούτων ἔφθασεν εἶτα ὁ Νεύτων εἰς τὴν ἀνακάλυψιν τοῦ διέποντος τὸ σύμπαν ἀπλουστάτου νόμου τῆς ἑλξεως, τὴν ἀλήθειαν τοῦ ὁποίου ἀποδεικνύομεν εύκόλως ὡς ἐξῆς· Ἐστῶσαν ρ, λ αἱ πολικαὶ καὶ x, y αἱ Καρτεσιαναὶ συντεταγμέναι τοῦ σημείου m ἡ εξίσωσις τῆς τροχιάς εἶναι [Σχ. 51.]

$$\rho = \frac{p}{1+e\cos\lambda}$$

ἀφ' ἑτέρου ἔχομεν

$$x = \rho\cos\lambda = \frac{p\cos\lambda}{1+e\cos\lambda} \quad y = \rho\sin\lambda = \frac{p\sin\lambda}{1+e\cos\lambda}$$

καὶ συντεταγμέναι τῆς ὀδογράφου καμπύλης εἶναι λοιπὸν

$$\xi = \frac{dx}{dt} = \frac{-p\sin\lambda}{(1+e\cos\lambda)^2} \frac{d\lambda}{dt} = -\frac{\rho^2\sin\lambda}{p} \frac{d\lambda}{dt}$$

$$\eta = \frac{dy}{dt} = p \frac{e+\cos\lambda}{(1+e\cos\lambda)^2} \frac{d\lambda}{dt} = \frac{e+\cos\lambda}{p} \rho^2 \frac{d\lambda}{dt}$$

ταχύτης

αλλ' ως εκ του 2^{ου} νόμου του Κεπλέρου ἔχομεν

$$\rho^2 \frac{d\lambda}{dt} = 2\gamma$$

ὥστε

$$\xi = -\frac{2\gamma}{p} \eta \mu \lambda \quad \eta = \frac{2\gamma}{p} (e + \text{συν} \lambda)$$

καὶ ἀπαλείφοντες τὸ λ ἔχομεν τὸν κύκλον

$$\xi^2 + \left(\eta - \frac{2\gamma e}{p} \right)^2 = \frac{4\gamma^2}{p^2}$$

ἡ ὁδογράφος καμπύλη τῶν πλανητῶν εἶναι λοιπὸν κύκλος οὐτινος τὸ κέντρον κεῖται ἐπὶ τοῦ ἄξονος ογ εἰς ἀπόστασιν $\frac{2\gamma e}{p}$ ἀπὸ τῆς ἐστίας.

καὶ βλέπομεν, ὅτι τὴν μεγίστην αὐτοῦ ταχύτητα ἔχει ὁ πλανήτης παρὰ τῷ σημείῳ Ρ (περιήλιον) καὶ τὴν ἐλαχίστην παρὰ τῷ σημείῳ Α (ἀφῆλιον).

ἐπιτάχυνσις

τὴν ἐπιτάχυνσιν ἔχομεν διὰ τῶν σχέσεων

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{2\gamma}{p} \text{συν} \lambda \frac{d\lambda}{dt} \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -\frac{2\gamma}{p} \eta \mu \lambda \frac{d\lambda}{dt}$$

καὶ ὁ 2^{ος} νόμος τοῦ Κεπλέρου μᾶς δίδει

$$\frac{d\lambda}{dt} = \frac{2\gamma}{\rho^2}$$

ὥστε

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{4\gamma^2}{p} \frac{\text{συν} \lambda}{\rho^2} \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -\frac{4\gamma^2}{p} \frac{\eta \mu \lambda}{\rho^2}$$

καὶ

$$\varphi^2 = \left(\frac{d^2x}{dt^2} \right)^2 + \left(\frac{d^2y}{dt^2} \right)^2 = \frac{16\gamma^4}{p^2 \rho^4} (\text{συν}^2 \lambda + \eta^2 \mu^2 \lambda)$$

ὅθεν ἡ ἐπιτάχυνσις

$$\varphi = \frac{4\gamma^2}{p} \frac{1}{\rho^2}$$

ἐκ τῶν συνιστωσῶν δὲ ταύτης βλέπομεν, ὅτι ἡ ἐπιτάχυνσις σχηματίζει μετὰ τοῦ ἄξονος οα γωνίαν λ, συμπίπτει δηλαδὴ μετὰ τῆς ἀκτίνος καὶ φέρεται πρὸς τὸν ἥλιον. Ὅθεν

Ἐν τῇ κινήσει τῶν πλανητῶν περὶ τὸν ἥλιον ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι νόμος τῆς ἀντιστρόφως ἀνάλογος τοῦ τετραγώνου τῆς ἀποστάσεως τοῦ πλανήτου ἀπὸ τὸν ἥλιον, συμπίπτει μετὰ τῆς εὐθείας τῆς ἐνούσης τὸν πλανήτην μετὰ τοῦ ἥλιου καὶ φέρεται πρὸς τὸν ἥλιον. νόμος τῆς παγκοσμίου ἐλλείως

45. Ἄς ζητήσωμεν ἤδη τὴν λύσιν τοῦ ἀντιθέτου προβλήματος, ἐνθα δίδεται ἡ κεντρικὴ ἐπιτάχυνσις κίνησις σημείου φερομένου με κεντρικὴν ἐπιτάχυνσιν $\frac{\mu}{\rho^2}$

$$\varphi = -\frac{\mu}{\rho^2}$$

ὅπου μ εἶναι σταθερὰ ποσότης, καὶ ζητεῖται ὁ προσδιορισμὸς τῆς κινήσεως τοῦ πλανήτου.

τὴν ἐξίσωσιν τῆς τροχιάς εὔρομεν προηγουμένως [§ 38.1]

$$\gamma^2 \left(u + \frac{d^2u}{d\lambda^2} \right) = -\frac{\varphi}{u^2}$$

καὶ ἐπειδὴ $\varphi = -\frac{\mu}{\rho^2}$ $u = \frac{1}{\rho}$ ἡ σχέσηις αὕτη μετατρέπεται εἰς

$$\gamma^2 \left(u + \frac{d^2u}{d\lambda^2} \right) = \mu$$

ἢ

$$\frac{d^2u}{d\lambda^2} + u - \frac{\mu}{\gamma^2} = 0$$

τὴν ὁποίαν δυνάμεθα νὰ γράψωμεν καὶ ὡς ἐξῆς

$$\frac{d^2}{d\lambda^2} \left(u - \frac{\mu}{\gamma^2} \right) + \left(u - \frac{\mu}{\gamma^2} \right) = 0$$

ὁλοκληροῦντες τὴν ἐξίσωσιν ταύτην ἔχομεν

$$u - \frac{\mu}{\gamma^2} = A \text{συν}(\lambda - \alpha)$$

ὅθεν

$$u = \frac{1}{\rho} = \frac{\mu}{\gamma^2} [1 + e \text{συν}(\lambda - \alpha)] \dots \dots \dots (1)$$

καὶ

$$\rho = \frac{\gamma^2}{\mu} \frac{1}{1 + e \text{συν}(\lambda - \alpha)} \dots \dots \dots (1')$$

ἡ ἐξίσωσις αὕτη παριστᾷ δευτεροβάθμιον κωνικὴν καμπύλην τῆς ὁποίας ἡ ἐστία συμπίπτει μετὰ τῆς ἀρχῆς τῶν συντεταγμένων. Ζητήσωμεν ἤδη τὰς ἀπροσδιορίστους σταθεράς e καὶ α.

Διαφοροῦντες τὴν σχέσιν (1) ἔχομεν

$$\frac{du}{d\lambda} = -e \frac{\mu}{\gamma^2} \eta\mu (\lambda - \alpha)$$

καὶ κατὰ τὴν στιγμὴν τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως, ἐὰν καλέσωμεν β τὴν γωνίαν τῆς προβολῆς καὶ v₀ τὴν ἀρχικὴν ταχύτητα

$$u_0 = \frac{1}{\rho_0} \quad \text{συνεφ}\beta = - \left(\frac{1}{u} \frac{du}{d\lambda} \right)_{\lambda=0}$$

ἀντικαθιστῶντες εἰς τὰς σχέσεις (1 καὶ 1') ἔχομεν

$$\frac{\gamma^2}{\mu\rho_0} = 1 + e\sigma\upsilon\alpha \quad \text{καὶ} \quad \frac{\gamma^2}{\mu\rho_0} \text{συνεφ}\beta = -e\eta\mu\alpha$$

ὅθεν

$$e\phi\alpha = \frac{\gamma^2 \text{συνεφ}\beta}{\mu\rho_0 - \gamma^2} \quad \text{καὶ} \quad e^2 = \frac{\gamma^4}{\mu^2 \rho_0^2} \text{συνεφ}^2\beta - \frac{2\gamma^2}{\mu\rho_0} + 1$$

ἀλλὰ

$$\gamma^2 = v_0^2 \rho_0^2 \eta\mu^2\beta$$

ὅθεν

$$e\phi\alpha = \frac{v_0^2 \rho_0 \eta\mu\beta \sigma\upsilon\upsilon\eta\beta}{\mu - v_0^2 \rho_0^2 \eta\mu^2\beta}$$

$$1 - e^2 = \frac{v_0^2 \rho_0^2 \eta\mu^2\beta}{\mu} \left(\frac{2}{\rho_0} - \frac{v_0^2}{\mu} \right) \dots \dots \dots (2)$$

καὶ βλέπομεν ἤδη ὅτι ἐὰν

$$v_0^2 > \frac{2\mu}{\rho_0} \quad \text{ἔπεται} \quad e > 1 \quad \text{καὶ ἡ ἐξίσωσις παριστᾷ ὑπερβολὴν}$$

$$v_0^2 = \frac{2\mu}{\rho_0} \quad \text{ἔπεται} \quad e = 1 \quad \text{παραβολὴν}$$

$$v_0^2 < \frac{2\mu}{\rho_0} \quad \text{ἔπεται} \quad e < 1 \quad \text{ἔλλειψιν.}$$

προσδιορισμὸς τῶν ἀξόνων τῆς τροχιάς
Ἐὰν ἡ τροχιά εἶναι ἔλλειψις δυνάμεθα νὰ ὑπολογίσωμεν τοὺς ἀξόνους χωρὶς νὰ ὀλοκληρώσωμεν τὴν διαφορικὴν ἐξίσωσιν (§ 38.1) ἔχομεν τῶ ὄντι

$$\gamma^2 \left(u + \frac{d^2u}{d\lambda^2} \right) = \mu$$

ἢ πολλαπλασιάζοντες ἐπὶ $\frac{du}{d\lambda}$ καὶ ὀλοκληροῦντες ἔχομεν

$$\gamma^2 \left[u^2 + \left(\frac{du}{d\lambda} \right)^2 \right] = 2\mu u + C = v^2$$

ἀνατρέχοντες δ' εἰς τὰς συνθήκας τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως ἔχομεν

$$C = v_0^2 - \frac{2\mu}{\rho_0}$$

ὅστε

$$\gamma^2 \left[u^2 + \left(\frac{du}{d\lambda} \right)^2 \right] = 2\mu u - \frac{2\mu}{\rho_0} + v_0^2$$

Τὰς ἀψιδικὰς ἀποστάσεις ὀρίζομεν διὰ τῆς συνθήκης $\left(\frac{du}{d\lambda} \right) = 0$

$$\text{καὶ μένει ἡ ἐξίσωσις} \quad u^2 - \frac{2\mu}{\gamma^2} u + \frac{2\mu}{\gamma^2 \rho_0} - \frac{v_0^2}{\gamma^2} = 0 \dots \dots \dots (3)$$

δι' ἧς προσδιορίζομεν ταύτας. Ἐὰν καλέσωμεν a τὸν μέγαν ἡμιάξονα τῆς ἔλλειψεως αἱ ἀψιδικαὶ ἀποστάσεις εἶναι

$$a(1-e) \quad \text{καὶ} \quad a(1+e)$$

καὶ ἐκ τῆς προηγουμένης δευτεροβαθμίου ἐξίσώσεως

$$\frac{1}{a(1-e)} + \frac{1}{a(1+e)} = \frac{2\mu}{\gamma^2}$$

ὅθεν

$$a(1-e^2) = \frac{\gamma^2}{\mu}$$

ἡ αὐτὴ ἐξίσωσις μᾶς δίδει $\frac{1}{a^2(1-e^2)} = \frac{2\mu}{\gamma^2 \rho_0} - \frac{v_0^2}{\gamma^2}$

ὅθεν

$$\frac{1}{a} = \frac{2}{\rho_0} - \frac{v_0^2}{\mu}$$

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (5) $\frac{\mu}{a}$ διὰ $\frac{2\mu}{\rho_0} - \frac{v_0^2}{\mu}$ ἔχομεν

$$v^2 = \mu \left(2u - \frac{1}{a} \right)$$

χρήσιμος ἔκφρασις τῆς ταχύτητος.

Ἡ διάρκεια T τῆς περιφορᾶς εἶναι

$$T = \frac{2e\mu\beta \cdot \text{ἔλλειψεως}}{\gamma} = \frac{2\pi ab}{\gamma} = \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{\gamma} = \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{\sqrt{\mu a(1-e)^2}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$$

ὅθεν ὁ τρίτος νόμος τοῦ Κεπλέρου.

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ V.

Κίνησις σημείου μη ελευθέρου.

46. Μέχρι τούδε εξητάσαμεν τὴν κίνησιν σημείου ὑποτιθεμένου ἐντελῶς ἐλευθέρου ἢ ἀκολουθήσῃ τὴν τροχίαν, ἣν συνεπάγονται αἱ ἐπ' αὐτοῦ ὑφιστάμεναι ἐπιταχύνσεις· ὑπάρχουσιν ἐν τούτοις περιπτώσεις ἐν αἷς τὸ σημεῖον δὲν εἶναι ἐλεύθερον ἢ ἀκολουθήσῃ τὴν τροχίαν ταύτην ἀλλ' ἄλλην, ἣν ἡμεῖς τὸ ἀναγκάζομεν νὰ διαγράψῃ. Οὕτω λ. χ. τὰ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς πίπτοντα ἄνωθεν σώματα ἀκολουθοῦσι κατακόρυφον εὐθύγραμμον τροχίαν, ἐν ὅσῳ δὲν ἀπαντῶσι πρόσκομματι, ἐν κεκλιμένον ἐπίπεδον λ. χ., ὅπερ ἀναγκάζει ταῦτα νὰ διαγράψωσιν εὐθεῖαν κεκλιμένην ἀντὶ τῆς κατακορύφου. Ἡ ἐπὶ τῶν σιδηροδρομικῶν γραμμῶν κίνησις τῶν ἀμαξῶν μᾶς παρουσιάζει ἕτερον παράδειγμα μὴ ἐλευθέρως κινήσεως, διότι ἡ ἀμαξά ὑποχρεοῦται ἢ ἀκολουθήσῃ τὴν τροχίαν, ἣν ὀρίζουσι τὰ σιδηρὰ ἐλάσματα τῆς γραμμῆς, οἷαι δὴποτε καὶ ἂν ὦσιν αἱ ἐπ' αὐτῆς ὑφιστάμεναι ἐπιταχύνσεις.

Ἐν γένει δὲ ἡ κίνησις τοῦ σημείου δὲν εἶναι ἐλευθέρω, ὡσάκις αἱ συντεταγμέναι x, y, z τούτου συνδέονται διὰ μιᾶς ἢ πλείονων σχέσεων, ὡς ἐκ τῶν ὁποίων ἡ τροχία τοῦ σημείου περιορίζεται ἀνεξαρτήτως τῶν ἐπ' αὐτοῦ ὑφισταμένων ἐπιταχύνσεων.

1) Κίνησις ἐπὶ ἀκάμπτου ἐπιπέδου γραμμῆς.

47. Θεωρήσωμεν σημεῖον m κινούμενον ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν ἐπιταχύνσεώς τινος ἐπὶ ἀκάμπτου γραμμῆς. Ἡ ἀναγκαστικὴ αὕτη τροχία τὴν ὁποίαν ὑποχρεοῦται ἢ ἀκολουθήσῃ τὸ κινητὸν εἶναι διάφορος ἐκείνης τὴν ὁποίαν θὰ διέγραφεν ἐλευθέρως ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς ἐπιταχύνσεως ϕ . ἀλλὰ δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν πρόσθετόν τινα ἐπιτάχυνσιν f , ἥτις ἐφαρμοζομένη καταλλήλως ἐπὶ τοῦ κινητοῦ μετὰ τῆς ἀρχικῆς ἐπιταχύνσεως ϕ ἢ ἀναγκάσῃ τὸ σημεῖον νὰ διαγράψῃ ἐλευθέρως τροχίαν συμπίπτουσαν μετὰ τῆς ἀκάμπτου γραμμῆς, χωρὶς νὰ λάβωμεν ποσῶς ὑπ' ὄψιν τὴν παρουσίαν τῆς τελευταίας ταύτης. Τὴν κίνησιν τοῦ σημείου ἐπὶ τῆς ἀκάμπτου γραμμῆς καὶ τὴν ἄγνωστον ταύτην ἐπιτάχυνσιν f , προφανῶς κάθετον ἐπὶ τῆς γραμμῆς, προτιθέμεθα νὰ προσδιορίσωμεν ἐνταῦθα.

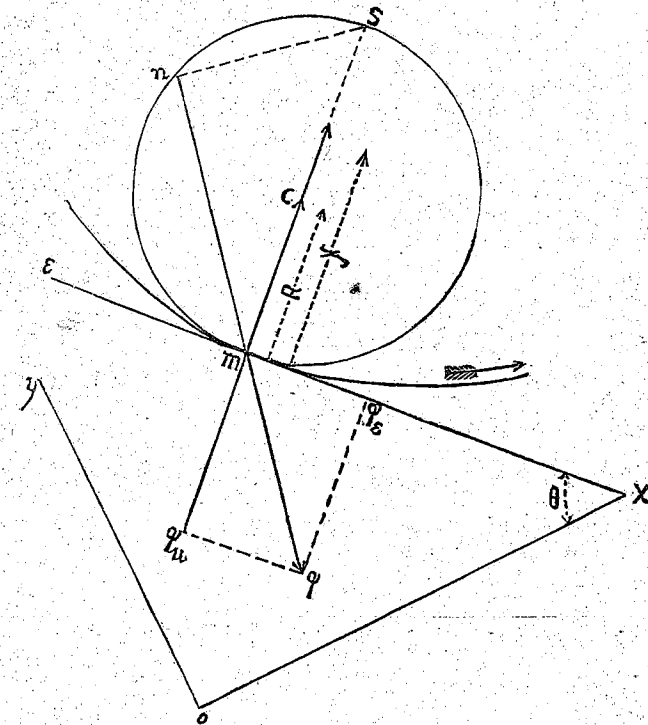
Ἡ ἐπιτάχυνσις Φ ἢ δυναμένη νὰ παραγάγῃ ἐλευθέρως τὴν κίνησιν ἐπὶ τοῦ κινητοῦ ἐπὶ τῆς δοθείσης τροχίας εἶναι [§ 18] ἢ συνισταμένη δύο ἐπιταχύνσεων

κίνησις ἐπὶ τοῦ κοίλου μέρους τῆς γραμμῆς

$$\text{τῆς κεντρομόλου } \frac{v^2}{R} \text{ καὶ ἐφαπτομένης } \frac{dv}{dt}$$

ἐνθα v ἐμφαίνει τὴν ταχύτητα τοῦ κινητοῦ κατὰ τὸ σημεῖον m καὶ R τὴν ἀκτίνα τῆς καμπυλότητος τῆς τροχίας κατὰ τὸ αὐτὸ σημεῖον ἀναλύοντες ἤδη καὶ τὴν ἐπιτάχυνσιν ϕ κατὰ τὴν ἐφαπτομένην καὶ καθέτως τῇ τροχίᾳ, ἔχομεν

$$\phi_e = \frac{dv}{dt} \text{ καὶ } f - \phi_u = mc = \frac{v^2}{R}$$



Σχ. 55

ἡ πρώτη τῶν σχέσεων τούτων μᾶς δίδει

$$\phi_e ds = \frac{dv}{dt} ds = dv \frac{ds}{dt} = v dv$$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως

$$\frac{v^2}{2} = \int \phi_e ds + \sigma \dots \dots \dots (1)$$

ὀρίζομεν τὸν νόμον τῆς κινήσεως τοῦ σημείου ἐπὶ τῆς καμπύλης. (§ 24.2)

Ἀντικαθιστώντες ἤδη ἐν τῇ δευτέρᾳ τῶν ἄνω σχέσεων ὀρίζομεν καὶ τὴν ἄγνωστον ἐπιτάχυνσιν f διὰ τῆς σχέσεως

$$f = \varphi_u + \frac{2}{R} [\int \varphi_\varepsilon ds + \sigma\tau.] \dots \dots \dots (2)$$

κίνησις ἐπὶ τοῦ κυρτοῦ μέρους τῆς γραμμῆς

Ἐὰν τὸ σημεῖον κινῆται ἐπὶ τοῦ κυρτοῦ μέρους τῆς ἀκάμπτου γραμμῆς ἔχομεν ὡς καὶ ἐν τοῖς προηγουμένοις

$$\frac{v^2}{2} = \int \varphi_\varepsilon ds + \sigma\tau. \dots \dots \dots (1')$$

καὶ

$$\frac{v^2}{R} = \varphi_u - f$$

ὅθεν

$$f = \varphi_u - \frac{v^2}{R} = \varphi_u - \frac{2}{R} [\int \varphi_\varepsilon ds + \sigma\tau.] (2')$$

τὰ αὐτὰ δηλαδὴ μὲ τὰ τῆς πρώτης περιπτώσεως ἀποτελέσματα, ἐνθα R ἀντικατεστάθη διὰ τοῦ $-R$.

Τ' ἀποτελέσματα ταῦτα δυνάμεθα νὰ ἐπαληθεύσωμεν καὶ ἀναλυτικῶς ὡς ἐξῆς.

Ἐὰν φέρωμεν (Σχ. 55) τὴν ἐφαπτομένην τῆς τροχιᾶς παρὰ τῷ σημείῳ m καὶ καλέσωμεν θ τὴν μετὰ τοῦ ἄξονος ox γωνίαν ταύτης ἔχομεν τὰς σχέσεις

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \varphi_x - f \eta \mu \theta = \varphi_x - f \frac{dy}{ds}$$

$$\frac{d^2y}{dt^2} = \varphi_y + f \sigma \nu \theta = \varphi_y + f \frac{dx}{ds}$$

αἵτινες συνδυαζόμεναι μετὰ τῆς καρτεσιανῆς ἐξισώσεως τῆς ἀκάμπτου γραμμῆς μᾶς δίδουσι τὴν λύσιν τοῦ προβλήματος.

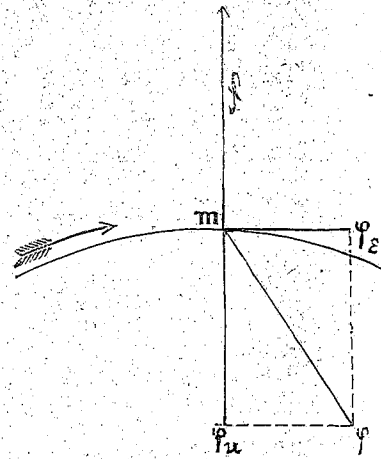
Πολλαπλασιάζοντες τὴν πρώτην τῶν ἄνω σχέσεων ἐπὶ $\frac{dx}{dt}$, τὴν δευτέραν

ἐπὶ $\frac{dy}{dt}$, ἀθροίζοντες εἶτα κατὰ μέλη καὶ παρατηροῦντες ὅτι

$$\frac{dy}{ds} \cdot \frac{dx}{dt} = \frac{dx}{ds} \cdot \frac{dy}{dt}$$

ἔχομεν

$$\frac{dx}{dt} \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{dy}{dt} \frac{d^2y}{dt^2} = \frac{ds}{dt} \frac{d^2s}{dt^2} = \varphi_x \frac{dx}{dt} + \varphi_y \frac{dy}{dt}$$



Σχ. 56.

ὅθεν

$$\frac{d^2s}{dt^2} = \frac{dv}{dt} = \varphi_x \frac{dx}{ds} + \varphi_y \frac{dy}{ds}$$

ἀλλὰ $\frac{dx}{ds}$ καὶ $\frac{dy}{ds}$ εἶναι τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς παρὰ τῷ σημείῳ m ἐφαπτομένης τῆς τροχιᾶς ἔχομεν λοιπὸν

$$\varphi_x \frac{dx}{ds} + \varphi_y \frac{dy}{ds} = \varphi_\varepsilon$$

καὶ ἀντικαθιστώντες εὐρίσκομεν ὡς καὶ προηγουμένως.

$$\frac{dv}{dt} = \varphi_\varepsilon$$

Ἐὰν ἤδη πολλαπλασιάσωμεν τὴν πρώτην τῶν ἄνω σχέσεων ἐπὶ $\frac{dy}{dt}$ τὴν δευτέραν ἐπὶ $\frac{dx}{dt}$ καὶ ἀφαιρέσωμεν κατὰ μέλη ἔχομεν

$$\frac{d^2x}{dt^2} \frac{dy}{dt} - \frac{d^2y}{dt^2} \frac{dx}{dt} = \varphi_x \frac{dy}{dt} - \varphi_y \frac{dx}{dt} - f \left(\frac{dx}{dt} \frac{dx}{ds} + \frac{dy}{dt} \frac{dy}{ds} \right)$$

ἀλλ' ἐπειδὴ

$$\frac{dx}{dt} \cdot \frac{dx}{ds} + \frac{dy}{dt} \cdot \frac{dy}{ds}$$

εἶναι ἡ προβολὴ τῆς ταχύτητος $\frac{ds}{dt} = v$ ἐπὶ τῆς ἐφαπτομένης καὶ [εἰσ. § 6. 10]

$$\frac{d^2x}{dt^2} \frac{dy}{dt} - \frac{d^2y}{dt^2} \frac{dx}{dt} = - \frac{v^3}{R}$$

ἔπεται

$$- \frac{v^3}{R} = \varphi_x \frac{dy}{dt} - \varphi_y \frac{dx}{dt} - f v$$

καὶ διαιροῦντες διὰ $v = \frac{ds}{dt}$ ἔχομεν τέλος

$$f = \varphi_x \frac{dy}{ds} - \varphi_y \frac{dx}{ds} + \frac{v^2}{R}$$

ἀλλὰ

$$\varphi_x \frac{dy}{ds} - \varphi_y \frac{dx}{ds}$$

είναι ή προβολή φ_u τής έπιταχύνσεως επί τής καθέτου και ή άνω σχέση μετατρέπεται εϊς

$$f = \varphi_u + \frac{v^2}{R}$$

ήν εύρομεν και προηγουμένως

το κινητόν έγκαταλείπει την γραμμήν

48. Τήν στιγμήν καθ' ήν το κινητόν έγκαταλείπει την τροχιάν εύρίσκομεν προφανώς δια τής σχέσεως

$$f = 0 \quad \eta \quad \frac{v^2}{R} = \varphi_u \dots \dots \dots (1)$$

και τής εξισώσεως τής τροχιάς.

Έστω mn = δ (Σχ. 55) ή επί τής φοράς τής έπιταχύνσεως φ διατεμνομένη υπό του κύκλου τής καμπυλότητος χορδή έχομεν

$$\delta = mn = ms \hat{=} \mu \eta \hat{=} \hat{m} = 2R \hat{=} \eta \mu \hat{=} \eta$$

άφ' έτέρου

$$\varphi_u = \varphi \hat{=} \eta \mu \hat{=} \eta$$

και αντικαθιστώντες

$$\delta = 2R \frac{\varphi_u}{\varphi} \dots \dots \dots (2)$$

Παρά τῷ σημείῳ ένθα το κινητόν έγκαταλείπει την τροχιάν έχομεν λοιπόν (1)

$$v^2 = \frac{1}{2} \varphi \delta = 2\varphi \frac{\delta}{4}$$

Το κινητόν έγκαταλείπει δηλαδή την τροχιάν καθ' ήν στιγμήν ή ταχύτης του ίσοῦται [§ 14. α. 1] εκείνη, ήν θ' άπέκτα πίπτου άνευ άρχικής ταχύτητος και υπό την επενέργειαν σταθεράς έπιταχύνσεως ίσης τῇ φ από ύψους ίσου τῷ τετάρτῳ τής παραλλήλου τῇ φ χορδῆς καμπυλότητος mη.

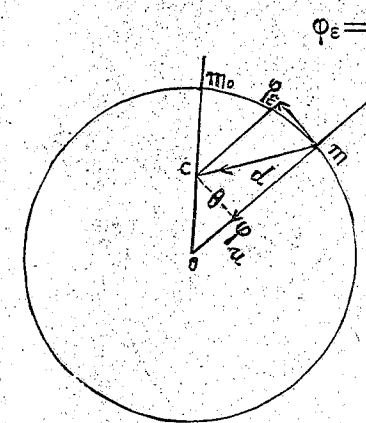
49 ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ. 1) "Ας εφαρμώσωμεν τ' άνωτέρω έν τῇ κινήσει ὕλικου σημείου επί κυκλικῆς περιφερείας υπό την επήρειαν έπιταχύνσεως φ φε-

κίνησις επί κύκλου υπό την επήρειαν κεντρικῆς έπιταχύνσεως

ρομένης πρὸς το κέντρον και αναλόγου τῇ πολικῇ άκτίνι mc = ρ. α) κίνησις επί του έσωτερικου μέρους τής περιφερείας: αϊ εφαρμῶσιμοι έν τῇ περιπτώσει ταύτη σχέσεις είναι [47. 1 και 2]

$$\frac{v^2}{2} = \int \varphi_e ds \quad \text{και} \quad f = \varphi_u + \frac{v^2}{R}$$

ένταῦθα δέ έχομεν



$$\varphi_e = \hat{=} \eta \mu \hat{=} \eta \quad \varphi_u = \rho \sigma \nu \theta$$

το τρίγωνον ocm ένθα θέτομεν oc = a δίδει ρήμα = aήμθ και ρσυνα = R - aσυνθ και έν τῷ κύκλῳ έχομεν

$$ds = R d\theta$$

αντικαθιστώντες έχομεν την σχέσηιν

$$\frac{v^2}{2} = \int \varphi_e ds = aR \int \eta \mu \theta d\theta = \frac{v_0^2}{2} + aR(1 - \sigma \nu \theta)$$

Σχ. 57.

ήτις όρίζει την κίνησιν επί τής κυκλικῆς περιφερείας.

Το σημείον ένθα το κινητόν έγκαταλείπει την περιφέρειαν έχομεν δια τής σχέσεως

$$0 = f = \varphi_u + \frac{v^2}{R} = \rho \sigma \nu \theta + \frac{v_0^2}{R} + 2a(1 - \sigma \nu \theta)$$

$$= R - a \sigma \nu \theta + \frac{v_0^2}{R} + 2a(1 - \sigma \nu \theta)$$

ή

$$f = \frac{R^2 + v_0^2 + 2aR}{R} - 3a \sigma \nu \theta = 0$$

θθεν

$$\sigma \nu \theta = \frac{R^2 + v_0^2 + 2aR}{3aR}$$

έξ ου και ή συνθήκη

$$aR > R^2 + v_0^2 \quad \eta \quad v_0^2 < R(R - a)$$

Έάν υποθέσωμεν το σημείον κινούμενον υπό την επήρειαν τής εκ τής βαρύτητος έπιταχύνσεως φ = g, έχομεν a = ∞ και το κινητόν έγκαταλείπει την περιφέρειαν καθ' ήν στιγμήν

$$\sigma \nu \theta = \frac{2}{3}$$

6) Κίνησις επί του εξωτερικου μέρους τής περιφερείας: αϊ εφαρμῶσιμοι σχέσεις ένταῦθα είναι [47 1' και 2']

$$\frac{v^2}{2} = \int \varphi_e ds \quad \text{και} \quad f = \varphi_u - \frac{v^2}{R}$$

έχομεν δέ

$$\varphi_u = \rho \sigma \nu \theta \quad \varphi_e = - \eta \mu \theta$$

και τας λοιπας σχέσεις ως εν τοῖς προηγουμένοις· αντικαθιστώντες ἔχομεν

$$v^2 = v_0^2 + 2aR(1 - \text{συν}\theta)$$

$$f = \rho \text{συν}\alpha - \frac{v_0^2}{R} + 2a(\text{συν}\theta - 1)$$

$$= \frac{R^2 - v_0^2 - 2aR}{R} + a\text{συν}\theta = 0$$

ἔθεν

$$\text{συν}\theta = \frac{2aR + v_0^2 - R^2}{aR}$$

ἔξ οὗ και ἡ συνθήκη

$$aR < R^2 - v_0^2 \quad \eta \quad v_0^2 < R(R - a)$$

2) Κίνησις ἐπὶ τῆς λογαριθμικῆς ἕλικος

$$\rho = ae^{n\lambda}$$

κινητοῦ, οὐτινος ἡ ἀρχικὴ ἀπόστασις ἀπὸ τοῦ πόλου εἶναι r , ὑπὸ τὴν ἐπενέργειαν κεντρικῆς ἐπιταχύνσεως φερομένης πρὸς τὸν πόλον και ἀναλόγου τῆς πολικῆς ἀκτῖνι.

Αἱ ἐφαρμοσίμοι ἐνταῦθα σχέσεις εἶναι

$$\frac{v^2}{2} = \int \varphi_e ds \quad \text{και} \quad f = \varphi_u - \frac{v^2}{R}$$

ἔχομεν δὲ

$$\varphi_e = -\rho \frac{d\rho}{ds} \quad \varphi_u = \rho^2 \frac{d\lambda}{ds}$$

ὥστε

$$\frac{v^2}{2} = -\int_b^\rho \frac{d\rho}{\rho} ds = -\int_b^\rho \rho d\rho = \frac{1}{2}(b^2 - \rho^2)$$

ἔθεν και

$$\frac{ds}{dt} = \sqrt{b^2 - \rho^2} = \sqrt{\left(\frac{d\rho}{dt}\right)^2 + \rho^2 \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2} = \frac{d\rho}{dt} \sqrt{1 + \rho^2 \left(\frac{d\lambda}{d\rho}\right)^2}$$

$$= \frac{d\rho}{dt} \sqrt{1 + \frac{1}{n^2}}$$

διότι ἐκ τῆς ἐξισώσεως $\rho = ae^{n\lambda}$ ἔχομεν

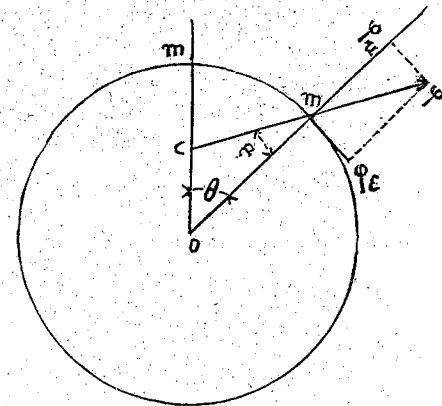
$$\rho^2 \left(\frac{d\lambda}{dt}\right)^2 = \frac{1}{n^2}$$

ὥστε

$$\frac{d\rho}{\sqrt{b^2 - \rho^2}} = \frac{ndt}{\sqrt{1 + n^2}}$$

και δι' ολοκληρώσεως

$$\rho = b \text{συν} \left[\frac{nt}{\sqrt{1 + n^2}} + \alpha \right]$$



Σχ. 58.

κίνησις ἐπὶ
λογαριθμικῆς
ἕλικος

ἀλλὰ διὰ $t = 0$ ἔχομεν $\rho = b$ ὥστε $\alpha = 0$ και οὕτω

$$\rho = b \text{συν} \frac{nt}{\sqrt{1 + n^2}}$$

ὅταν τὸ κινητὸν φθάσῃ εἰς τὸν πόλον θὰ ἔχωμεν $\rho = 0$ και τότε

$$\text{συν} \frac{nt}{\sqrt{1 + n^2}} = 0$$

ἔθεν

$$t = \frac{\pi}{2} \frac{\sqrt{1 + n^2}}{n}$$

ἡ δευτέρα τῶν ἄνω σχέσεων μᾶς δίδει τὴν ἄγνωστον ἐπιτάχυνσιν

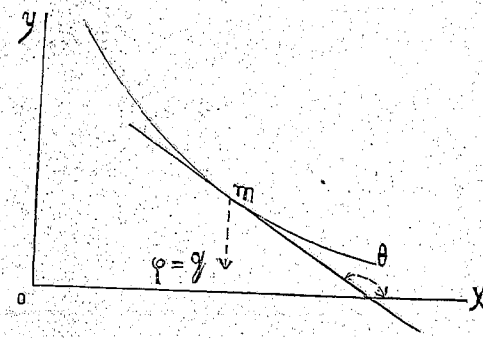
$$f = \varphi_u - \frac{v^2}{R} = \rho^2 \frac{d\lambda}{ds} - \frac{b^2 - \rho^2}{\rho \sqrt{1 + n^2}} - \frac{b^2 - 2\rho^2}{\rho \sqrt{1 + n^2}}$$

30. Ἐὰν τὸ κινητὸν κινῆται ὑπὸ τῆς ἐπήρειαν τῆς ἐκ τῆς βαρῆς ἐπιταχύνσεως ἔχομεν

$$\varphi = -g \quad \varphi_e = -\rho \frac{dy}{ds} = g \frac{dy}{ds} \quad \text{και} \quad \varphi_u = g \frac{dx}{ds}$$

ἔθεν (§ 47. 1 και 2)

$$\frac{v^2}{2} = g \int dy \quad \text{και} \quad f = g \frac{dx}{ds} + \frac{v^2}{R} \dots \dots \dots (1)$$



Σχ. 59.

Ἐὰν λάβωμεν τὴν ἀρχὴν τῶν συντεταγμένων 0 παρὰ τῷ σημείῳ τῆς ἀφετηρίας τοῦ κινητοῦ ἔχομεν

$$\int dy = \int_0^y dy = y \quad \text{και} \quad v^2 = 2gy$$

τὸ σημεῖον ἐνθα τὸ κινητὸν ἐγκαταλείπει τὴν τροχιὰν εὐρίσκομεν τὴν γραμμὴν διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{v^2}{R} = \pm \varphi_u = \pm g \frac{dx}{ds} \dots \dots \dots (2)$$

Τὴν διάρκειαν τῆς πτώσεως εὐρίσκομεν εὐκόλως ἐκ τῆς ταχύτητος ἔχομεν τῷ ὄντι

$$v = \frac{ds}{dt} = \sqrt{2gy} \quad \text{ἔθεν} \quad dt = \frac{ds}{\sqrt{2gy}} = \frac{dy}{\frac{dy}{ds} \sqrt{2gy}}$$

Ἐὰν λάβωμεν τὴν ἀρχὴν τῶν συντεταγμένων παρὰ τῷ σημείῳ τῆς

κίνησις ὑπὸ
τὴν ἐπήρειαν
τῆς ἐκ τῆς
βαρύτητος
ἐπιταχύνσεως

διάρκεια τῆς
πτώσεως

ἀφετηρίας του κινητού, και τον άξονα oy προς τα κάτω, έχουμε δι' ολοκληρώσεως της προηγούμενης σχέσεως

$$t_1 = \int_0^{y_1} \frac{dy}{\sqrt{2gy}} \dots \dots \dots (3)$$

Εάν λάβωμεν την αρχήν των συντεταγμένων παρά τῷ κατωτάτῳ σημείῳ τῆς τροχιάς και τον άξονα των y φερόμενον προς τα άνω, έχουμε

$$t_1 = \int_{y_1}^0 \frac{dy}{\sqrt{2g(y_1 - y)}} = \int_0^{y_1} \frac{dy}{\sqrt{2g(y_1 - y)}}$$

ένθα y_1 είναι η τεταγμένη του σημείου τῆς ἀφετηρίας του κινητού.

κίνησις ἐπὶ παραβολῆς

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ, 1) Κίνησις ἐπὶ παραβολῆς ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς ἐκ τῆς βαρύτητος ἐπιταχύνσεως· ὁ άξων τῆς παραβολῆς εἶναι κατακόρυφος φερόμενος πρὸς τὰ κάτω· ἡ ἐξίσωσις τῆς γραμμῆς εἶναι

$$x^2 = 4ay \dots \dots \dots (1)$$

αἱ ἐφαρμοσίμοι ἐνταῦθα σχέσεις εἶναι

$$v^2 = 2gy + v_0^2 \quad f = g \frac{dx}{ds} = \frac{v^2}{R} \dots \dots \dots (2)$$

ἐάν ὑποθέσωμεν $v_0^2 = 2gh$ ἔχομεν

$$v^2 = \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = 2g(h + y) \dots \dots \dots (3)$$

ἐκ τῆς ἐξίσωσεως δὲ τῆς παραβολῆς ἔχομεν διαφοροῦντες και ὑψοῦντες εἰς τὸ τετράγωνον

$$y \left(\frac{dx}{ds}\right)^2 = a \left(\frac{dy}{ds}\right)^2$$

ἀλλὰ

$$\left(\frac{dx}{ds}\right)^2 = 1 - \left(\frac{dy}{ds}\right)^2$$

και ἀντικαθιστῶντες

$$\left(\frac{dy}{ds}\right)^2 = \frac{y}{a + y} \dots \dots \dots (4)$$

πολλαπλασιάζοντες κατὰ μέλη τὰς σχέσεις (3 και 4) ἔχομεν

$$\left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = \frac{2gy(h + y)}{a + y} \quad \eta \quad dt = \frac{dy \sqrt{a + y}}{\sqrt{2gy(h + y)}}$$

και δι' ολοκληρώσεως

$$t_\eta = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^y \frac{dy \sqrt{a + y}}{\sqrt{y(h + y)}}$$

του σημείου τῆς ἀφετηρίας συμπίπτοντος μετὰ τῆς κορυφῆς τῆς τροχιάς· τὴν κάθετον ἐπιτάχυνσιν f ἔχομεν διὰ τῆς δευτέρας τῶν άνω σχέσεων (2)

$$-f = \frac{v^2}{R} - g \frac{dx}{ds} = \frac{2g(h + y)}{2a \left(\frac{a + y}{a}\right)^{3/2}} - g \sqrt{\frac{a}{a + y}}$$

$$= g \frac{\sqrt{a(h - a)^2}}{\sqrt{(a + y)^3}} = g \frac{(h - a)\sqrt{a}}{\sqrt{(a + y)^3}}$$

και βλέπομεν, ὅτι ἐν $h = a$ ἔχομεν $f = 0$ τουτέστιν

Εάν ἡ ἀρχικὴ ταχύτης v_0 εἶναι ἰσοδύναμος τῷ ὕψει h , ἰσοῦται δηλαδὴ ἐκείνη, ἢ θ' ἀπέκτα τὸ κινητὸν πίπτει ἀνευ ἀρχικῆς ταχύτητος ἀπὸ τῆς ἰθνηρούσης τῆς παραβολῆς, θὰ διαγράψῃ τοῦτο ἐλευθέρως ὡς ἐκ τῆς ἐπιταχύνσεως τῆς βαρύτητος τὴν τροχίαν ταύτην.

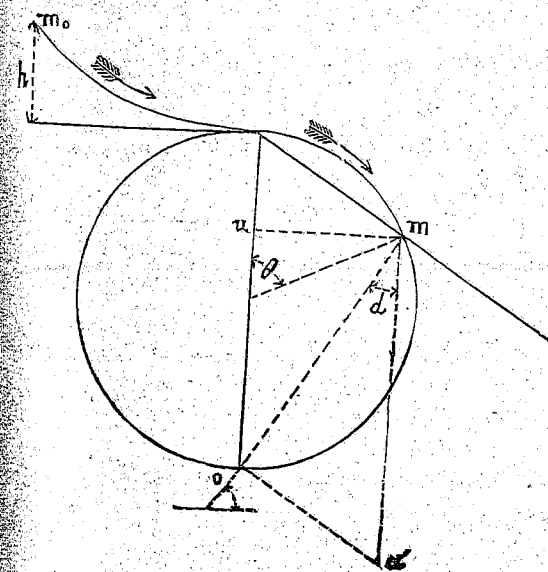
2) Θεωρήσωμεν εὐθείαν σχηματίζουσαν μετὰ τοῦ ὀριζοντος γωνίαν α και ἐπ' αὐτῆς σημείον κινούμενον ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος· ἐκ τῶν άνω σχέσεων ἔχομεν

$$v^2 = 2gy \quad f = g \sigmaυνα$$

και

$$t = \int_0^y \frac{dy}{\eta \mu \alpha \sqrt{2gy}} = \frac{1}{\eta \mu \alpha \sqrt{2g}} \int_0^y \frac{dy}{\sqrt{y}} = \sqrt{\frac{2y}{g \eta \mu^2 \alpha}}$$

Εάν παρά τῷ σημείῳ m φέρωμεν τὴν κάθετον mo ἐπὶ τῆς κεκλιμένης εὐθείας ἔχομεν ἐν τῷ ὀρθογωνίῳ τριγώνῳ amo



Σχ. 60.

Ἡ ἄλλως. Εάν ἐκ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἀφεθῶσι συγχρόνως διάφορα κινητὰ ἐπὶ διαφόρων κεκλιμένων εὐθειῶν ἀνευ ἀρχικῆς ταχύτητος και ὑπὸ τὴν

$$(am)^2 = \frac{y^2}{\eta \mu^2 \alpha} = oa \cdot y$$

ὅθεν

$$\frac{2y}{g \eta \mu^2 \alpha} = \frac{2oa}{g}$$

και ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ άνω σχέσει ἔχομεν

$$t = \sqrt{\frac{2 \cdot oa}{g}}$$

τουτέστιν· Ἡ διάρκεια τῆς πτώσεως εἶναι ἡ αὐτὴ δι' ὅλας τὰς χορδὰς τοῦ ἐπὶ τοῦ τμήματος oa διαγραφόμενου κύκλου (Γαλιλαῖος).

επενέργειαν τῆς βαρύτητος, τὰ κινητὰ ταῦτα εὐρίσκονται ἐν οἰαδῆποτε στιγμῇ ἐπὶ μιᾶς καὶ τῆς αὐτῆς σφαιρας.
Ἡ χορδὴ m_0 δύναται νὰ θεωρηθῇ ὡς ἀνήκουσα εἰς τὸν κύκλον m_0 ἔστω τῶ ao ὥστε ἡ διάρκεια τῆς πτώσεως τοῦ κινητοῦ ἐπὶ τῆς χορδῆς ταύτης εἶναι:

$$\sqrt{\frac{2ma'}{g}} = \sqrt{\frac{2oa}{g}}$$

τουτέστι: Δύο συμπληρωματικαὶ χορδαὶ τοῦ κύκλου oa διανύονται ἐν ἴσοις χρόνοις (Γαλιλαῖος).

Θεωρήσωμεν ἤδη κινητὸν κινούμενον ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος ἐπὶ τοῦ κυρτοῦ μέρους τῆς κυκλικῆς περιφερείας oa (Σχ. 59).

Ἔχομεν ἐκ προηγουμένων σχέσεων (§ 50.1)

$$v^2 = 2g(h + au) = 2g(h + R - R\cos\theta)$$

$$f = \varphi u - \frac{v^2}{R} = g\cos\theta - \frac{2g}{R}(h + R - R\cos\theta) = 3g\cos\theta - \frac{2g}{R}(h + R)$$

παρὰ τῶ σημείω ἔνθα τὸ κινητὸν ἐγκαταλείπει τὴν περιφέρειαν ἔχομεν

$$f = 3g\cos\theta - \frac{2g}{R}(h + R) = 0$$

ὅθεν

$$\cos\theta = \frac{2(h + R)}{3R}$$

Ἐὰν τὸ ὕψος h πληροῖ τὴν σχέσιν

$$2(h + R) > 3R$$

τὸ κινητὸν ἐγκαταλείπει τὸν κύκλον ἐπὶ τῆς κορυφῆς a .

Ἐὰν τὸ κινητὸν ἀναχωρῇ ὑπὸ γωνίαν θ_0 ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος ἐγκαταλείπει τὸν κύκλον παρὰ τῶ σημείω ἔνθα

$$\cos\theta = \frac{2}{3} \cos\theta_0$$

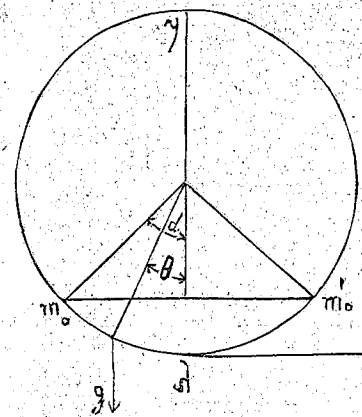
β') Ἐὰν τὸ κινητὸν κινῆται ἐπὶ τοῦ κοίλου μέρους τῆς περιφερείας ἔχομεν ἐκ τῶν σχέσεων (§ 50.1)

$$v^2 = 2g(y_0 - y) = 2gR(\cos\theta - \cos\alpha)$$

$$f = \varphi u + \frac{v^2}{R} = 3g\cos\theta - 2g\cos\alpha$$

$$t = \int_0^y \frac{dy}{\frac{dy}{ds} \sqrt{2gR(\cos\theta - \cos\alpha)}}$$

Κίνησις ἐπὶ κύκλου



Σχ. 61.

καὶ ἐπειδὴ $dy = R\eta\mu\theta d\theta$ καὶ $\frac{dy}{ds} = \eta\mu\theta$
ἔχομεν ἀντικαθιστώντες
 $t = \sqrt{\frac{R}{2g}} \int_0^\theta \frac{d\theta}{\sqrt{\cos\theta - \cos\alpha}}$
§ 1. Ἐν τῇ πρώτῃ τῶν σχέσεων τούτων βλέπομεν, ὅτι ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ αὐξάνει μέχρι τῆς διαβάσεως αὐτοῦ διὰ τοῦ κατωτάτου σημείου A, ὁπόθεν ἄρχεται ἐλαττωμένη αὐτὴ κατὰ τὴν ἀνάβασιν τοῦ κινητοῦ μέχρι τοῦ σημείου m_0 συμμετρικοῦ τοῦ m_0 ὡς πρὸς τὸ A, ἔνθα μηδενίζεται αὐτὴ· ἐκεῖθεν ἄρχεται πάλιν καταπίπτον τὸ σημεῖον καὶ ἐξακολουθεῖ οὕτω αἰωρούμενον ἐκατέρωθεν τοῦ σημείου A.
Τὴν διάρκειαν T τῆς αἰωρήσεως ἢ περιόδου μᾶς δίδει ἡ σχέσις

$$T = \sqrt{\frac{2R}{g}} \int_0^\alpha \frac{d\theta}{\sqrt{\cos\theta - \cos\alpha}} \dots \dots \dots (1)$$

ἔνθα τὸ ὁλοκλήρωμα ἐξαρτᾶται ἐκ τῶν ἐλλειπτικῶν συναρτήσεων. Δυνάμεθα ἐν τούτοις νὰ ὑπολογίσωμεν τὴν περίοδον T κατὰ προσέγγισιν οὕτω. Θέτομεν $\cos\theta = 1 - \psi$ $\cos\alpha = 1 - \psi_0$

$$\delta\theta = \frac{d\psi}{\eta\mu\theta} = \frac{d\psi}{\sqrt{2\psi(1-\frac{\psi}{2})}} \text{ καὶ } \cos\theta - \cos\alpha = \psi_0 - \psi$$

καὶ ἀντικαθιστώντες ἐν τῇ ἄνω σχέσει (1)

$$T = \sqrt{\frac{R}{g}} \int_0^{\psi_0} \frac{d\psi}{\sqrt{\psi_0 - \psi}} \left| 1 - \frac{\psi}{2} \right|^{-\frac{1}{2}}$$

καὶ ἐπειδὴ $(1 - \frac{\psi}{2}) < 1$ δυνάμεθα ν' ἀναπτύξωμεν τὸ διώνυμον

$$\left(1 - \frac{\psi}{2}\right)^{-\frac{1}{2}} \text{ κατὰ τὴν σχέσιν τοῦ Νεύτωνος καὶ ἔχομεν}$$

$$\left(1 - \frac{\psi}{2}\right)^{-\frac{1}{2}} = 1 + \frac{1}{2}\left(\frac{\psi}{2}\right) + \frac{1.3}{2.4}\left(\frac{\psi}{2}\right)^2 + \dots + \frac{1.3\dots 2n-1}{2.4\dots 2n}\left(\frac{\psi}{2}\right)^n + \dots$$

ἀντικαθιστώντες δὲ

$$T = \sqrt{\frac{R}{g}} \int_0^{\psi_0} \frac{d\psi}{\sqrt{\psi_0 - \psi}} \left[1 + \frac{1}{2}\left(\frac{\psi}{2}\right) + \dots \right]$$

ἀπλοῦν ἐκκρεμῆς

Έχουμε ούτω να ολοκληρώσωμεν τήν συνάρτησιν

$$\begin{aligned} \int \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} &= \int \frac{\psi^{n-1} \psi d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \\ &= \int \frac{\psi^{n-1} d(\psi^2)}{2\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} = - \int \frac{\psi^{n-1} d(\psi_0\psi - \psi^2 - \psi_0\psi)}{2\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \\ \eta \int \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} &= - \int \frac{\psi^{n-1} d(\psi_0\psi - \psi^2)}{2\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} + \int \frac{\psi^{n-1} d(\psi_0\psi)}{2\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \\ &= - \int \psi^{n-1} d\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} + \frac{1}{2} \psi_0 \int \frac{\psi^{n-1} d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \end{aligned}$$

ολοκληροῦντες κατὰ μέρη τὸ πρῶτον τῶν ἄνω ολοκληρωμάτων ἔχομεν
 $-\int \psi^{n-1} d\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} = -\psi^{n-1} \sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} + (n-1) \int \sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} \psi^{n-2} d\psi$

καὶ ἐπειδὴ

$$\begin{aligned} \int \sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} \psi^{n-2} d\psi &= \int \frac{\psi_0\psi - \psi^2}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \psi^{n-2} d\psi \\ &= \psi_0 \int \frac{\psi^{n-1} d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} - \int \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \end{aligned}$$

ἔχομεν ἀντικαθιστῶντες

$$\begin{aligned} \int \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} &= -\psi^{n-1} \sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} \\ &\quad + (n-1) \psi_0 \int \frac{\psi^{n-1} d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \\ &\quad - (n-1) \int \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} + \frac{1}{2} \psi_0 \int \frac{\psi^{n-1} d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \\ &= -\psi^{n-1} \sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} + \left(n - \frac{1}{2}\right) \psi_0 \int \frac{\psi^{n-1} d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \\ &\quad - (n-1) \int \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} \end{aligned}$$

ἢ τέλος

$$\int \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} = -\frac{1}{n} \psi^{n-1} \sqrt{\psi_0\psi - \psi^2} + \frac{2n-1}{2n} \psi_0 \int \frac{\psi^{n-1} d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}}$$

καὶ

$$\int_0^{\psi_0} \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} = \frac{2n-1}{2n} \psi_0 \int_0^{\psi_0} \frac{\psi^{n-1} d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}}$$

ὥστε ἐὰν θέσωμεν $A_n = \int_0^{\psi_0} \frac{\psi^n d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}}$ ἔχομεν

$$A_n = \frac{2n-1}{2n} \psi_0 A_{n-1}$$

$$A_{n-1} = \frac{2n-3}{2(n-1)} \psi_0 A_{n-2}$$

$$\vdots$$

$$A_1 = \frac{\psi_0}{2} A_0$$

καὶ πολλαπλασιάζοντες κατὰ μέλη

$$A_n = \frac{1.3.5 \dots (2n-1)}{2.4.6 \dots 2n} \psi_0^n A_0$$

ἔχομεν δὲ

$$\begin{aligned} A_0 &= \int_0^{\psi_0} \frac{d\psi}{\sqrt{\psi_0\psi - \psi^2}} = \int_0^{\psi_0} \frac{d\psi}{\sqrt{\frac{\psi_0^2}{4} - \left(\frac{\psi_0}{2} - \psi\right)^2}} = \int_0^{\psi_0} \frac{2d\left(\frac{\psi}{\psi_0}\right)}{\sqrt{1-2\frac{\psi_0}{2} - \psi}} \\ &= \left| \text{τοξ. συν} 2 \left(\frac{\psi - \frac{\psi_0}{2}}{\psi_0} \right) \right|_0^{\psi_0} = \pi \end{aligned}$$

ἔθεν

$$A_n = \frac{1.3.5 \dots (2n-1)}{2.4.6 \dots 2n} \pi \psi_0^n$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ τιμῇ τοῦ T ἔχομεν

$$\begin{aligned} T &= \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \left| 1 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 \frac{\psi_0}{2} + \left(\frac{1.2}{2.4}\right)^2 \left(\frac{\psi_0}{2}\right)^2 + \dots \right. \\ &\quad \left. + \left(\frac{1.3 \dots 2n-1}{2.4 \dots 2n}\right) \left(\frac{\psi_0}{2}\right)^n + \dots \right| \end{aligned}$$

ἢ ἐν τῇ παρενθέσει σειρά εἶναι λιαν συγκλίνουσα, καὶ δυνάμεθα διὰ τὰς πρακτικὰς ἐφαρμογὰς ν' ἀρκεσθῶμεν εἰς τὴν προσέγγισιν τῶν δύο πρώτων ὄρων καὶ νὰ γράψωμεν

$$T = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \left(1 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 \frac{\psi_0}{2} \right) = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \left(1 + \frac{1}{8} \psi_0 \right)$$

έχομεν δὲ

$$\psi_0 = 1 - \text{συνα} = 2\eta\mu^2 \frac{\alpha}{2} = \frac{\alpha^2}{2}$$

ἐὰν ὑποθέσωμεν α ἀρκούντως μικρόν, ὥστε νὰ παραλείψωμεν τὴν τετάρτην δύναμιν τοῦ α' καὶ τότε

$$T = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \left(1 + \frac{\alpha^2}{16} \right) \dots \dots \dots (2)$$

ἀποτέλεσμα εἰς τὸ ὁποῖον ἡδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν ταχύτερον οὕτω ἐν τῇ ἄνω σχέσει

$$T = 2 \sqrt{\frac{R}{2g}} \int_0^\alpha \frac{d\theta}{\sqrt{\text{συν}\theta - \text{συνα}}}$$

έχομεν

$$\text{συν}\theta - \text{συνα} = 2 \left(\eta\mu^2 \frac{\alpha}{2} - \eta\mu^2 \frac{\theta}{2} \right)$$

θέτοντες δὲ

$$\eta\mu \frac{\theta}{2} = \eta\mu \frac{\alpha}{2} \eta\mu\psi$$

καὶ ἀντικαθιστώντες ἔχομεν

$$T = \sqrt{\frac{R}{g}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\psi}{\sqrt{1 - \eta\mu^2 \frac{\alpha}{2} \eta\mu^2\psi}}$$

ἢ ἂν ὑποθέσωμεν α ἀρκούντως μικρὰν ὥστε νὰ παραλείψωμεν τὴν τετάρτην δύναμιν ἔχομεν

$$\frac{1}{\sqrt{1 - \eta\mu^2 \frac{\alpha}{2} \eta\mu^2\psi}} = 1 + \frac{1}{2} \eta\mu^2 \frac{\alpha}{2} \eta\mu^2\psi$$

ἀλλὰ

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \eta\mu^2\psi d\psi = \frac{\pi}{4}$$

καὶ ἡ τιμὴ τῆς διαρκείας τῆς αἰωρήσεως εἶναι

$$T = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \left(1 + \frac{1}{4} \eta\mu^2 \frac{\alpha}{2} \right) = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \left(1 + \frac{\alpha^2}{16} \right)$$

Ἐὰν δὲ ὑποθέσωμεν τὴν γωνίαν α ἔτι μικροτέραν ὥστε νὰ παραλείψωμεν καὶ τὸ α² ἔχομεν ἀπλῶς τὴν διάρκειαν τῆς αἰωρήσεως διὰ τῆς σχέσεως

$$T = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \dots \dots \dots (3)$$

52. Ἐκ τῶν σχέσεων [50.2 καὶ 51.3] βλέπομεν ὅτι ἐπὶ τοῦ τόξου τοῦ κύκλου γραμμὴ ἢ τὰ τόξα καὶ τὸ κινητὸν κατέρχεται ταχύτερον ἢ ἐπὶ τῆς χορδῆς. Ἴδωμεν, ἐὰν ὑπάρχη αἱ χορδαὶ γραμμὴ τοιαύτη, ὥστε τὸ κινητὸν ὑπὸ τὴν ἐπενέργειαν τῆς βαρύτητος νὰ διανύη ἐν ἴσοις χρόνοις τὰ τόξα καὶ τὰς ἀντιστοιχοῦσας χορδὰς αὐτῆς. Ἐὰν λάβωμεν τὸ σημεῖον α ὡς πόλον καὶ τὴν κατακόρυφον ὡς πολικὸν ἄξονα, αὐτῆς αἱ συνθῆκαι τοῦ προβλήματος ἐκφράζονται [50.3] διὰ τῆς σχέσεως

$$\int_0^\theta \frac{ds}{\sqrt{2g\rho\text{συν}\theta}} = \sqrt{\frac{2\rho}{g\text{συν}\theta}}$$

καὶ διαφοροῦντες ὡς πρὸς τὸ θ

$$\frac{ds}{\sqrt{2\rho\text{συν}\theta}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \left| \frac{d\rho}{\sqrt{\rho\text{συν}\theta}} + \frac{\sqrt{\rho} \eta\mu\theta}{\sqrt{\text{συν}^3\theta}} \right|$$

$$\text{ὅθεν} \quad \frac{ds}{d\theta} = \frac{d\rho}{d\theta} + \rho \epsilon\phi\theta$$

$$\text{ἀλλὰ} \quad \left(\frac{ds}{d\theta} \right)^2 = \rho^2 + \left(\frac{d\rho}{d\theta} \right)^2$$

ἀπαλείφοντες ἤδη ἐκ τῶν ἐξισώσεων τούτων $\frac{ds}{d\theta}$ ἔχομεν

$$2 \frac{d\rho}{\rho} = 2 \frac{\text{συν}2\theta}{\eta\mu 2\theta} d\theta$$

καὶ ολοκληροῦντες ἔχομεν τὴν γραμμὴν
 $2\text{λογ.}\rho = \text{λογ}k\eta\mu 2\theta$

$$\eta \quad \rho^2 = k^2 \eta\mu 2\theta$$

ἣτις συμπίπτει μὲ τὸν λημνίσκον τοῦ Bernouilli.

53. Μία ἐκ τῶν γεωμετρικῶν ιδιοτήτων τῆς κυκλοειδοῦς τὴν ὁποῖαν θ' ἀποδείξωμεν κατωτέρω εἶναι ὅτι τὸ τόξον om (Σχ. 62) ἰσοῦται τῷ διπλασίῳ κυκλοειδοῦς τῆς χορδῆς cm τοῦ γενήτορος κύκλου amc.

$$om = s = 2cm = 2\sqrt{cm \cdot ca} = 2\sqrt{y \cdot 2a} = 2\sqrt{2ay}$$

ἐνθα a εἶναι ἡ ἀκτίς τοῦ κύκλου amc.

Αἱ ἐφαρμοσίμοι ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ σχέσεις εἶναι

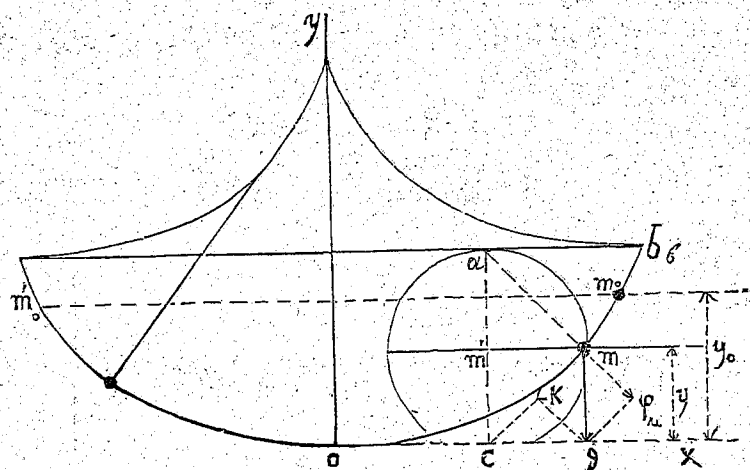
$$v^2 = 2g(y_0 - y) \quad \text{καὶ} \quad t = \int_0^{y_0} \frac{ds}{\sqrt{2g(y_0 - y)}}$$

ἐνθα y₀ εἶναι ἡ τεταγμένη τοῦ σημείου τῆς ἀναχωρήσεως m₀.

Έκ τῆς πρώτης σχέσεως

$$v^2 = 2g(y_0 - y)$$

βλέπομεν ἀμέσως, ὅτι ἡ ταχύτης ἐξαρτάται ἀπλῶς ἐκ τοῦ ὕψους h τοῦ κινήτου ὑπεράνω τοῦ κατωτάτου σημείου o τῆς κυκλοειδοῦς γραμμῆς. ἀφι-



Σχ. 62.

κνεῖται εἰς τὸ μέγιστον αὐτῆς παρὰ τῷ σημείῳ τούτῳ o , ὁπόθεν τὸ κινήτὸν ἀνέρχεται ἐπὶ τῆς ἐτέρας πλευρᾶς τῆς καμπύλης μέχρι τοῦ σημείου m' , ἔνθα ἡ ταχύτης αὐτοῦ εἶναι

$$v = \sqrt{2g(y_0 - y_0)} = 0$$

ἐκείθεν καταπίπτει ἐκ νέου καὶ ἐξακολουθεῖ αἰωρούμενον ἐκατέρωθεν τοῦ σημείου o .

Έκ τῆς ἄνω τιμῆς $s = \sqrt{2ay}$ πορίζομεθα διὰ διαφορήσεως

$$\frac{ds}{dy} = \sqrt{\frac{2a}{y}}$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ δευτέρᾳ τῶν ἄνω σχέσεων ἔχομεν

$$t = \sqrt{\frac{a}{g}} \int_0^{y_0} \frac{dy}{\sqrt{yy_0 - y^2}}$$

τὸ ὁλοκλήρωμα τοῦτο εὔρομεν ἄνωτέρω [51] ἴσον τῷ π ὥστε

$$T = \pi \sqrt{\frac{a}{g}}$$

ἀποτέλεσμα, εἰς ὃ ἠδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν καὶ ἀπ' εὐθείας παρατηροῦντες ὅτι τὴν ἐφαπτομένην ἐπιτάχυνσιν ὁρίζει ἡ σχέση

$$\frac{d^2s}{dt^2} = mk$$

καὶ ἐπειδὴ τὰ τρίγωνα amc καὶ mkg εἶναι ὅμοια ἔχομεν

$$\frac{mk}{mg} = \frac{mc}{ac} = \frac{mo}{2ac} = \frac{s}{4a}$$

ὅθεν

$$mk = -\frac{gs}{4a}$$

καὶ

$$\frac{d^2s}{dt^2} = -\frac{g}{4a}s$$

πολλαπλασιάζοντες δὲ ἐπὶ $\frac{ds}{dt}$ καὶ ὁλοκληροῦντες ἔχομεν

$$s = s_0 \text{ συν} \left(t \sqrt{\frac{g}{4a}} \right)$$

ὅταν τὸ κινήτὸν διέρχεται διὰ τοῦ σημείου o ἔχομεν

$$s = 0$$

ὅθεν

$$\text{συν} \left(t \sqrt{\frac{g}{4a}} \right) = 0 \quad \text{ἢ} \quad t \sqrt{\frac{g}{4a}} = \frac{\pi}{2}$$

καὶ

$$T = \pi \sqrt{\frac{a}{g}} \dots \dots \dots (1)$$

ὅθεν ἡ διάρκεια τῆς αἰωρήσεως εἶναι ἐντελῶς ἀνεξάρτητος τοῦ πλάτους αὐτῆς· ὁ χρόνος δηλαδὴ τὸν ὁποῖον ἀπαιτεῖ τὸ κινήτὸν ἵνα κατέλθῃ ἀπὸ τοῦ σημείου b εἰς τὸ σημεῖον m τῆς κυκλοειδοῦς εἶναι ὁ αὐτὸς μὲ τὸν ἀπαιτούμενον ἵνα τὸ κινήτὸν ἀφιέμενον ἀφ' ἐτέρου οἴου-δήποτε σημείου τῆς αὐτῆς γραμμῆς κατέλθῃ εἰς τὸ αὐτὸ σημεῖον· ὡς ἐκ τῆς ιδιότητος ταύτης ἡ κυκλοειδῆς καλεῖται **ισόχρονος γραμμὴ**.

ισόχρονον τῆς κυκλοειδοῦς

Ἴδωμεν ἐὰν ὑπάρχωσι καὶ ἄλλαι **ισόχροναι γραμμαὶ**.

Έκ τῆς σχέσεως (47. 1) ἔχομεν

$$\frac{v^2}{2} = \int \varphi_\xi ds$$

Διαφορικὴ ἐξίσωσις τῶν ἰσοχρόνων ἐπιπέδων γραμμῶν

ὑποθέτομεν δὲ τὴν ἐπιτάχυνσιν τοιαύτην, ὥστε τὸ ὁλοκλήρωμα $\int \varphi_\xi ds$ νὰ εἶναι συνάρτησις τις $-f(\xi)$ μιᾶς μόνου μεταβλητῆς ξ , καὶ τότε

$$v^2 = 2[f(\xi_0) - f(\xi)] = \left(\frac{ds}{dt} \right)^2$$

καὶ ἐὰν ξ_0 καὶ ξ_1 εἶναι αἱ ἀναφερόμεναι εἰς τὰ σημεῖα a_0 καὶ a_1 τιμαὶ τῆς ἀνεξαρτήτου μεταβλητῆς ξ τὸ κινήτὸν χρειάζεται χρόνον

$$t = \frac{1}{\sqrt{2}} \int_{\xi_1}^{\xi_0} \frac{ds}{\sqrt{f(\xi_0) - f(\xi)}}$$

ὅπως διανύσῃ τὸ τόξον $a_0 a_1$, πρέπει δὲ τὸ χρονικὸν τοῦτο διάστημα νὰ εἶναι ἀνεξάρτητον τοῦ σημείου a_0 τῆς ἀναχωρήσεως τοῦ κινήτου, δηλαδὴ τοῦ ξ_0 . ἵνα ἐκφράσωμεν τὴν συνθήκην ταύτην θέτομεν

(ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ)

$$\begin{aligned} f(\xi_0) - f(\xi_1) &= h \\ f(\xi) - f(\xi_1) &= x \\ f(\xi_0) - f(\xi) &= h - x \end{aligned}$$

διὰ $\xi = \xi_1$ ἔχομεν $x = 0$ καὶ διὰ $\xi = \xi_0$ ἔχομεν $x = h$.
τὸ τόξον s τῆς ζητουμένης καμπύλης εἶναι συνάρτησις τοῦ ξ καὶ κατὰ συνέπειαν τοῦ x . Ἐστω $\sigma(x)$ ἡ ἐκφράζουσα τὴν παράγωγον $\frac{ds}{dx}$ ἄγνωστος συνάρτησις

$$ds = \sigma(x) dx$$

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῷ ὁλοκληρώματι ἔχομεν

$$t = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^h \frac{\sigma(x) dx}{\sqrt{h-x}}$$

δέον νῦν νὰ ἐκφράσωμεν ὅτι t εἶναι ἀνεξάρτητον τοῦ h : ἢ ὅτι $\frac{dt}{dh} = 0$ θέτομεν πρὸς τοῦτο

$$x = uh \quad dx = h du$$

ἐνθα u μεταβάλλεται ἀπὸ 0 μέχρις 1 καὶ ἀντικαθιστῶντες

$$t = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^1 \sigma(uh) \sqrt{uh} \frac{du}{\sqrt{u(1-u)}}$$

καὶ $\frac{dt}{dh} = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^1 \frac{d}{dh} \left\{ \sigma(uh) \sqrt{uh} \right\} \frac{du}{\sqrt{u(1-u)}}$

ἢ $\frac{d}{dh} [\sigma(uh) \sqrt{uh}] = 0$

ἔθεν $\sigma(uh) \sqrt{uh} = \text{στ. } K \quad \text{ἢ } \sigma(x) \sqrt{x} = K$

$$\sigma(x) = \frac{K}{\sqrt{x}} = \frac{ds}{dx}$$

καὶ δι' ὁλοκληρώσεως

$$s = 2K\sqrt{x} = 2K\sqrt{f(\xi) - f(\xi_1)}$$

ἢ διαφορικῆ ἐξίσωσις τῶν ἐπιπέδων ἰσοχρόνων καμπύλων εἶναι λοιπὸν

$$ds = \frac{K f'(\xi) d\xi}{\sqrt{f(\xi) - f(\xi_1)}}$$

καὶ τὸ χρονικὸν διάστημα t ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$t = \frac{K}{\sqrt{2g}} \int_0^1 \frac{du}{\sqrt{u(1-u)}} = \frac{K}{\sqrt{2g}} \int_0^1 \frac{2du}{\sqrt{1-(2u-1)^2}} = \frac{K}{\sqrt{2g}} (\text{τοξ. ἡμ}(2u-1))$$

ἢ τέλος

$$t = \frac{K\pi}{\sqrt{2g}}$$

Ἐν τῇ περιπτώσει τῆς βαρύτητος ἔχομεν

$$f(\xi) = g\xi$$

ἐνθα ξ εἶναι τὸ ὕψος τῆς πτώσεως τοῦ κίνητου καὶ κατὰ συνέπειαν

$$s = 2c\sqrt{g\xi}$$

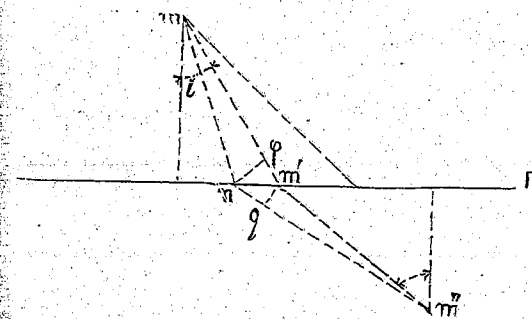
ἡ σχέσις αὕτη ἀνήκει εἰς κυκλοειδῆ καμπύλην [53]: ἡ μόνη ἰσόχρονος ἐπίπεδος γραμμὴ εἶναι λοιπὸν ἡ κυκλοειδής.

54. Ἡ γραμμὴ αὕτη ἔχει καὶ ἑτέραν ἀξιοσημείωτον ιδιότητα ἥτις καταφαίνεται εὐκόλως διὰ τῆς παραβολῆς τῶν σχέσεων [3 καὶ 1] τῶν παραγράφων [51 καὶ 53]. βλέπομεν τῷ ὄντι ὅτι ἐπὶ τῆς κυκλοειδοῦς γραμμῆς τὸ κινητὸν κατέρχεται ταχύτερον ἢ ἐπὶ τῆς χορδῆς· παρουσιάζεται οὕτω τὸ ζήτημα τῆς ἐξευρέσεως γραμμῆς, ἣν ἀκολουθοῦν κινητὸν τι ὑπὸ τὴν ἐπενέργειαν ὠρισμένης ἐπιταχύνσεως θὰ μεταβῆ ταχύτερον ἐξ ὠρισμένου τινὸς σημείου A εἰς ἕτερον B. τὴν καμπύλην ταύτην καλοῦσι βραχύχρονον.

1) Οἰονδήποτε τόξον mn τῆς βραχυχρόνου καμπύλης AB εἶναι καὶ τοῦτο βραχύχρονον μετὰ τῶν σημείων m καὶ n .

διότι ἄλλως θὰ ἠδυνάμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν τοῦτο διὰ τοῦ βραχυχρόνου τόξου $mm'n$ καὶ ἡ βραχύχρονος καμπύλη μετὰ τῶν σημείων A καὶ B θὰ ἦτο ἡ $Amm'nB$ καὶ οὐχὶ ἡ Amb .

2) Θεωρήσωμεν δύο σημεῖα m καὶ m' ἑκατέρωθεν τοῦ ἐπιπέδου Π , καὶ κινητὸν κινούμενον εὐθυγράμμως με σταθερὰν ταχύτητα v ὑπεράνω τοῦ ἐπιπέδου καὶ v' κάτωθεν τούτου· ἵνα τὸ κινητὸν διαβῆ ἀπὸ τοῦ σημείου m εἰς τὸ σημεῖον m' δέον ν' ἀκολουθήσῃ τὴν τροχιάν $mm'm'$ κλειμένην ἐν τῷ διὰ τῆς mm'' καθέτω τῷ Π ἐπιπέδῳ καὶ τοιαύτην ὥστε



Σχ. 63.

$$\frac{hm''}{v} = \frac{hm'}{v'}$$

τῷ ὄντι ἐὰν ἡ τροχιά δὲν εὐρίσκειται ἐν τῷ καθέτω τῷ Π ἐπιπέδῳ, προβάλλοντες τὸ σημεῖον m' αὐτῆς ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου τούτου εἰς m'_1 θὰ ἔχωμεν

$$mm'_1 < mm' m'_1 m'' < m'm'$$

ἢ

$$mm'_1 + m'_1 m'' < mm' + m'm''$$

καὶ ἐπειδὴ αἱ ταχύτητες v καὶ v' εἶναι σταθεραὶ βλέπομεν ὅτι ἡ τροχιά $mm'_1 m''$ θὰ διανυθῆ ταχύτερον τῆς τροχιάς $mm'm''$.

ἢ τροχιά κείται λοιπὸν ἐν τῷ διὰ τῆς mm'' καθέτω τῷ Π ἐπιπέδῳ.

Θεωρήσωμεν ἤδη τὸ σημεῖον n εἰς ἀπειροστὴν ἀπόστασιν τοῦ σημείου m' ὁ χρόνος t_1 ἐν ᾧ διανύεται ἡ τροχιά $mm'm''$ εἶναι

$$t = \frac{mm'}{v} + \frac{m'm''}{v'}$$

ὁ χρόνος t_1' ἐν ᾧ διανύεται ἡ τροχιά $mnmm''$ εἶναι

$$t = \frac{mn}{v} + \frac{nm''}{v'} = \frac{mm' - pm'}{v} + \frac{nq + m'm''}{v'}$$

ὅθεν

$$t - t' = \frac{pm'}{v'} - \frac{nq}{v}$$

καὶ ἐπειδὴ παρὰ τῶν σημείων m, t εἶναι ἐλάχιστον ἡ ἄνω διαφορὰ μηδενίζεται καὶ ἔχομεν

$$\frac{pm'}{v'} - \frac{nq}{v} = 0$$

ἀλλὰ

$$pm' = m'n \eta \mu \iota \quad nq = m'n \eta \mu r$$

ὅθεν ἔπεται

$$\frac{\eta \mu \iota}{v} = \frac{\eta \mu r}{v'}$$

Ἐὰν ἤδη ὑποθέσωμεν ὅτι $mm' + m'm''$ εἶναι δύο στοιχειώδη τόξα τῆς ζητούμενης βραχυχρόνου γραμμῆς καὶ καλέσωμεν ϵ τὴν γωνίαν τῶν διαδοχικῶν ἐφαπτομένων mm' καὶ mm'' ἔχομεν

$$r = i + \epsilon \quad v' = v + dv$$

καὶ ἡ ἄνω σχέσις μετατρέπεται εἰς

$$\frac{\eta \mu r}{\eta \mu \iota} = \frac{\eta \mu (i + \epsilon)}{\eta \mu \iota} = \frac{\eta \mu \iota + \epsilon \sigma \nu \iota}{\eta \mu \iota} = \frac{v'}{v} = \frac{v + dv}{v}$$

ἢ τέλος

$$\epsilon \phi \iota \frac{dv}{v} = \epsilon$$

ἀλλ' ἀφ' ἐτέρου

$$\epsilon = \frac{ds}{R}$$

ἔνθα R παρίστα τὴν ἀκτίνα καμπυλότητος τῆς βραχυχρόνου γραμμῆς καὶ ἀντικαθιστῶντες

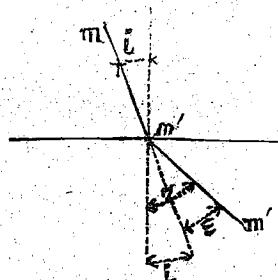
$$\epsilon \phi \iota \frac{dv}{v} = \frac{ds}{R} = \frac{v dt}{R}$$

ἢ τέλος

$$\frac{v^2}{R} = \frac{dv}{dt} \epsilon \phi \iota \dots \dots \dots (1)$$

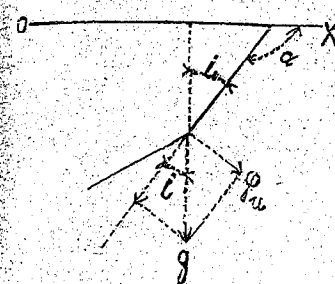
ἀλλὰ

$$\frac{dv}{dt} = g \sigma \nu \iota$$



Σχ. 64.

$$\text{καὶ } \frac{dv}{dt} \epsilon \phi \iota = g \eta \mu \iota = \phi u = g \sigma \nu (\pi - \alpha) = -g \sigma \nu \alpha$$



Σχ. 65.

Ἡ κάθετος τῆς καμπύλης ἐπιτάχυνσις ϕu ἰσοῦται λοιπὸν τῆς κεντρομόλῳ ἐπιτάχυνσει $\frac{v^2}{R}$ (Euler). ἔνταῦθα ἔχομεν

$$v^2 = 2gy \quad \frac{dv}{dt} \epsilon \phi \iota = -g \sigma \nu \alpha \quad \frac{1}{R} = \frac{d\alpha}{ds}$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει [1]

$$2gy \frac{d\alpha}{ds} = -g \sigma \nu \alpha$$

καὶ ἐπειδὴ $dy = ds \eta \mu \alpha$ ἔχομεν τέλος

$$\frac{1}{2} \frac{dy}{y} = \frac{-\eta \mu \alpha}{\sigma \nu \alpha} d\alpha$$

καὶ ολοκληροῦντες

$$\log \sqrt{y} = \log \sigma \nu \alpha + \sigma \tau K$$

ἢ

$$\sigma \nu \alpha = K \sqrt{y}$$

ἢ τις παρίστα κυκλοειδῆ γραμμὴν.

Ἐὰν τῷ ὄντι φέρωμεν (Σχ. 62) τὴν κάθετον ma παρὰ τῷ σημείῳ m , ἀπὸ τοῦ σημείου a φέρωμεν τὴν κατακόρυφον ac καὶ προεκβάλωμεν τὴν ἐφαπτομένην μέχρι τοῦ σημείου c ἔχομεν

$$ma = \frac{am'}{\sigma \nu \alpha} = \frac{y}{\sigma \nu \alpha} = \sqrt{am' \cdot ac} = \sqrt{ac \cdot y}$$

ὅθεν

$$\frac{\sqrt{y}}{\sigma \nu \alpha} = \sqrt{ac} = \frac{1}{K}$$

ac εἶναι λοιπὸν σταθερὰ ποσότης $= 2a$ καὶ ἡ ἐξίσωσις τῆς βραχυχρόνου καμπύλης εἶναι

$$\sigma \nu \alpha = \sqrt{\frac{y}{2a}}$$

ἢ ἐὰν λάβωμεν τὸν ἄξονα τῶν x διὰ τοῦ σημείου c

$$\sigma \nu \alpha = \sqrt{\frac{2a - \eta}{2a}} \quad \delta \theta \epsilon \nu \quad \eta \mu \alpha = \sqrt{1 - \sigma \nu^2 \alpha} = \sqrt{\frac{\eta}{2a}}$$

ἔχομεν δὲ ἐν τῷ τριγώνῳ cta

$$ct = 2a \eta \mu \alpha = 2a \sqrt{\frac{\eta}{2a}} = \sqrt{2a \eta}$$

ἢ τις εἶναι ἡ χαρακτηριστικὴ ιδιότης τῆς κυκλοειδοῦς γραμμῆς.

2) Κίνησις ἐπὶ ἀκάμπτου στρεβλῆς γραμμῆς.

55. Ἐὰν ἡ ἀκάμπτος τροχιά ἦν ἀκολουθεῖ τὸ κινητὸν εἶναι στρεβλὴ δύναμεθα ν' ἀναλύσωμεν τὴν ἐπιτάχυνσιν φ εἰς τρεῖς ἄλλας

- φ_e κατὰ τὴν ἐφαπτομένην τῆς τροχιάς
- φ_n κατὰ τὴν ἀκτίνα τῆς καμπυλότητος καὶ
- φ_p καθέτως τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ.

Δυνάμεθα ἤδη ν' ἀναλύσωμεν καὶ τὴν ἄγνωστον ἐπιτάχυνσιν f εἰς δύο ἄλλας

f_n κατὰ τὴν ἀκτίνα τῆς καμπυλότητος καὶ

f_p καθέτως τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ καὶ τότε θεωροῦντες ἀνὰ πᾶσαν στιγμὴν τὴν κίνησιν ὡς ἐκτελουμένην ἐν τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ ἔχομεν

ἐὰν τὸ κινητὸν κινῆται ἐπὶ τοῦ κοίλου μέρους τῆς γραμμῆς [47. 1, 2]

$$\varphi_e = \frac{dv}{dt} \quad \text{καὶ} \quad f_n = \frac{v^2}{R} + \varphi_n'' \dots \dots \dots (1)$$

ἐὰν κινῆται τοῦτο ἐπὶ τοῦ κυρτοῦ μέρους τῆς γραμμῆς [47. 1', 2']

$$\varphi_e = \frac{dv}{dt} \quad \text{καὶ} \quad f_n = -\frac{v^2}{R} + \varphi_n \dots \dots \dots (1')$$

Καθέτως τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ ἔχομεν

$$\varphi_p = f_p \dots \dots \dots (2)$$

Τὸ μέγεθος τῆς ἀγνώστου ἐπιταχύνσεως f ἔχομεν ἤδη διὰ τῆς σχέσεως

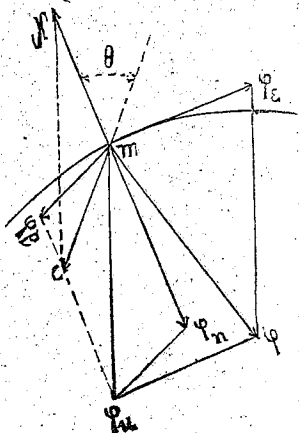
$$f = \sqrt{f_n^2 + f_p^2} \dots \dots \dots (3)$$

καὶ τὴν φορὰν αὐτῆς διὰ τῆς γωνίας θ , ἣν σχηματίζει μετὰ τοῦ ἐγγυτάτου ἐπιπέδου, τὴν ὁποῖαν ὀρίζει ἡ σχέση

$$\epsilon\phi\theta = \frac{f_p}{f} \dots \dots \dots (4)$$

Ἐὰν ἡ ἐπιτάχυνσις φ μᾶς δοθῇ διὰ τῶν συνιστωσῶν αὐτῆς παραλλήλως πρὸς τρεῖς ὀρθογώνιους ἀξονας εἰς οὓς ἀνάγομεν τὸ κινητὸν διὰ τῶν συντεταγμένων τούτου x, y, z , ἡ ἐφαπτομένη ἐπιτάχυνσις φ_e ἐκφράζεται [Εἰσ. § 53] διὰ τῆς σχέσεως.

$$\varphi_e = \frac{1}{ds} \left(\varphi_x dx + \varphi_y dy + \varphi_z dz \right) \dots \dots \dots (5)$$



Σχ. 566.

ἡ κατὰ τὴν ἀκτίνα τῆς καμπυλότητος συνιστῶσα φ_n διὰ τῆς σχέσεως [Εἰσ. § 5, 15]

$$\varphi_n = \frac{R}{ds^2} [\varphi_x d^2x + \varphi_y d^2y + \varphi_z d^2z] + \dots \dots \dots (6)$$

καὶ ἡ συνιστῶσα φ_p καθέτως τῷ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ, διὰ τῆς σχέσεως [Εἰσ. § 5. 20]

$$\varphi_p = \frac{R}{ds^3} [A\varphi_x + B\varphi_y + C\varphi_z] \dots \dots \dots (7)$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ. Πρὸς ἐφαρμογὴν τῶν ἄνω σχέσεων, θεωρήσωμεν σημεῖον κινούμενον ἐπὶ τῆς κυλινδρικής ἕλικος [§ 21.2]

$$x = \rho \sin \lambda \quad y = \rho \mu \lambda \quad z = h \lambda$$

ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς ἐκ τῆς βαρύτητος ἐπιταχύνσεως $\varphi = g$. Ἔχομεν ἐνταῦθα

$$\varphi_x = 0 \quad \varphi_y = 0 \quad \varphi_z = g$$

Ἐκ τῶν ἐξισώσεων τῆς ἕλικος πορίζομεθα [21.2]

$$R = \frac{\rho^2 + h^2}{\rho} = \frac{\delta^2}{\rho} \quad \frac{dz}{ds} = \frac{h}{\delta} \quad \frac{d^2z}{ds^2} = 0 \quad \text{καὶ} \quad \frac{CR}{ds^3} = \frac{\rho}{\delta}$$

ὥστε αἱ σχέσεις (5), (6) καὶ (7) δίδουσι

$$\varphi_e = g \frac{dz}{ds} = g \frac{h}{\delta} \quad \varphi_n = 0 \quad \varphi_p = g \frac{\rho}{\delta}$$

καὶ ἀνατρέχοντες εἰς τὰς σχέσεις (1) ἔχομεν

$$\frac{v^2}{2} = \int_{s_0}^s \varphi_e ds = g \frac{h}{\delta} (s - s_0) = gh(\lambda - \lambda_0) = g(z - z_0)$$

ἡ σχέση αὕτη ὀρίζει τὴν κίνησιν ἐπὶ τῆς κυλινδρικής ἕλικος. Τὴν ἄγνωστον ἐπιτάχυνσιν f μᾶς δίδει ἡ σχέση (3)

$$f = \sqrt{f_n^2 + f_p^2} = \sqrt{\frac{v^4}{R^2} + g^2 \frac{\rho^2}{\delta^2}} = \frac{1}{R} \sqrt{v^4 + g^2 \rho R}$$

καὶ τὴν φορὰν αὐτῆς ἔχομεν (4) διὰ τῆς σχέσεως

$$\epsilon\phi\theta = \frac{g\rho R}{\delta v^2} = \frac{\rho^2 + h^2}{2h(s - s_0)} = \frac{\delta}{2h(\lambda - \lambda_0)} = \frac{\delta}{2(z - z_0)}$$

3) Κίνησις ἐπὶ ἀκάμπτου ἐπιφανείας.

56. Θεωρήσωμεν ἤδη κινητὸν σημεῖον m κινούμενον ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν ἐξωτερικῆς-τινὸς ἐπιταχύνσεως φ οὕτως ὥστε αἱ συντεταγμένοι τούτου νὰ πληρῶσι τὴν σχέσιν

$$\psi(x, y, z) = 0$$

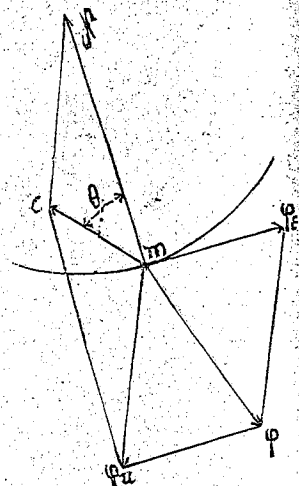
Ἡ τροχιά τοῦ σημείου εὐρίσκεται κατ' ἀνάγκην ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ἣν παριστᾷ ἡ ἄνω σχέση καὶ δυνάμεθα νὰ ἐπαναλάβωμεν δι'

κίνησις ἐπὶ στερεᾶς ἕλικος

αυτήν, ὅτι εἶπομεν καὶ προηγουμένως [§ 47] σχετικῶς πρὸς τὴν ἐπὶ ἀκάμπτου γραμμῆς κίνησιν.

τὴν ἐξωτερικὴν ἐπιτάχυνσιν φ ἀναλύομεν εἰς δύο ἄλλας

φ_ϵ κατὰ τὴν ἐφαπτομένην τῆς τροχιάς καὶ φ_μ ἐν τῷ καθέτῳ τῇ τροχιά ταύτῃ ἐπιπέδῳ ἀφ' ἐτέρου ἢ κάθετος ἐπιτάχυνσις φ_μ συνθεθεμένη μετὰ τῆς (καθέτου τῇ ἐπιφανείᾳ) προσθέτου ἐπιτάχυνσεως f , ἣν πρέπει νὰ ἐφαρμόσωμεν ἐπὶ τοῦ κινητοῦ διὰ νὰ θεωρήσωμεν αὐτὸ ὡς ἐλευθέρως κινούμενον, δίδει τὴν κεντρομόλον ἐπιτάχυνσιν $mc = \frac{v^2}{R}$



Σχ. 67.

Ἡ πρωτεύουσα κάθετος mc τῇ τροχιά κείται λοιπὸν ἐν τῷ ἐπιπέδῳ $m\varphi_\mu$.

Ἐὰν ἀναλύσωμεν (Σχ. 66) καὶ τὴν ἐπιτάχυνσιν φ_μ εἰς δύο τὴν μὲν φ_n καθέτως τῇ ἐπιφανείᾳ, τὴν δὲ φ_p καθέτως τῷ ἐπιπέδῳ $\varphi_\epsilon m\varphi$ καὶ καλέσωμεν θ τὴν γωνίαν τῆς ἀκτίνος τῆς καμπυλότητος τῆς τροχιάς μετὰ τῆς καθέτου τῇ ἐπιφανείᾳ παρὰ τῷ σημείῳ m , ἔχομεν προβάλλοντες ἐπὶ τῶν ἀξόνων $m\varphi_\epsilon$, $m\varphi$ καὶ $m\varphi_p$

$$\frac{dv}{dt} = \varphi_\epsilon \quad \frac{v^2}{R} \text{ συν}\theta = \varphi_n - f \quad \text{καὶ} \quad \frac{v^2}{R} \eta\mu\theta = \varphi_p$$

ἢ ἀναφερόμενοι εἰς τὰς σχέσεις [Εἰς. § 7]

$$\frac{dv}{dt} = \varphi_\epsilon \quad \frac{v^2}{R_1} = \varphi_n - f \quad \text{καὶ} \quad \frac{v^2}{R_2} = \varphi_p$$

ἐνθα R_1 εἶναι ἡ πρωτεύουσα ἀκτίς καμπυλότητος τῆς ἐπιφανείας καὶ R_2 ἡ ἀκτίς τῆς γεωδαιτικῆς καμπυλότητος.

Εἰς τὰ ἄνω ἀποτελέσματα ἠδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν καὶ ἀναλυτικῶς ὡς ἑξῆς.

Ἐστῶσαν λ μ ν αἱ γωνίαι τῆς καθέτου παρὰ τῷ σημείῳ x, y, z τῇ ἐπιφανείᾳ

$$\psi(x, y, z) = 0$$

μετὰ τριῶν ὀρθογωνίων ἀξόνων εἰς οὗς ἀνάγομεν τὴν ἐπιφάνειαν· τὰ συνημίτονα τῶν γωνιῶν τούτων ὀρίζουσιν αἱ σχέσεις [Εἰς. § 3]

$$\text{συν}\lambda = \frac{\frac{\partial\psi}{\partial x}}{\Delta} \quad \text{συν}\mu = \frac{\frac{\partial\psi}{\partial y}}{\Delta} \quad \text{συν}\nu = \frac{\frac{\partial\psi}{\partial z}}{\Delta}$$

ἐνθα

$$\Delta = \sqrt{\left(\frac{\partial\psi}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial\psi}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial\psi}{\partial z}\right)^2}$$

Ἐὰν ἤδη καλέσωμεν $\varphi_x, \varphi_y, \varphi_z$ τὰς προβολὰς τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιταχύνσεως φ ἐπὶ τῶν τριῶν ἀξόνων, ἡ κίνησις τοῦ σημείου ὀρίζεται διὰ τῶν σχέσεων

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \varphi_x + f\text{συν}\lambda \quad \frac{d^2y}{dt^2} = \varphi_y + f\text{συν}\mu \quad \frac{d^2z}{dt^2} = \varphi_z + f\text{συν}\nu \dots (1)$$

ἵνα εὕρωμεν τὴν ταχύτητα τοῦ κινητοῦ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας δεόν ν' ἀπαλείψωμεν ἐκ τῶν ἄνω σχέσεων τὴν ἄγνωστον f πολλαπλασιάζομεν πρὸς τοῦτο τὰς ἄνω σχέσεις ἀμοιβαίως ἐπὶ $\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}$ καὶ προσθέτομεν

$$\begin{aligned} \text{οὕτω} \quad & \frac{dx}{dt} \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{dy}{dt} \frac{d^2y}{dt^2} + \frac{dz}{dt} \frac{d^2z}{dt^2} \\ & = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left[\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2 \right] \end{aligned}$$

$$= \varphi_x \frac{dx}{dt} + \varphi_y \frac{dy}{dt} + \varphi_z \frac{dz}{dt} + f \left[\frac{dx}{dt} \text{συν}\lambda + \frac{dy}{dt} \text{συν}\mu + \frac{dz}{dt} \text{συν}\nu \right]$$

ἀλλὰ $\frac{dx}{dt} = \frac{dx}{ds} \frac{ds}{dt} = v \frac{dx}{ds}$, καὶ $\frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}$ εἶναι ἀνάλογα τοῖς συνημίμητόνοις τῆς ἐφαπτομένης τῆς τροχιάς, ἥτις εἶναι κάθετος τῇ f ὅθεν

$$\frac{dx}{dt} \text{συν}\lambda + \frac{dy}{dt} \text{συν}\mu + \frac{dz}{dt} \text{συν}\nu = 0$$

καὶ

$$\varphi_x \frac{dx}{dt} + \varphi_y \frac{dy}{dt} + \varphi_z \frac{dz}{dt} = v \left(\varphi_x \frac{dx}{ds} + \varphi_y \frac{dy}{ds} + \varphi_z \frac{dz}{ds} \right) = v\varphi_\epsilon$$

ὅθεν

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} (v^2) = v\varphi_\epsilon \quad \eta \quad v \frac{dv}{dt} = v\varphi_\epsilon$$

καὶ

$$\frac{dv}{dt} = \varphi_\epsilon$$

ἥτις συμπίπτει μὲ τὴν πρώτην τῶν ἄνω σχέσεων.

Τὴν ἄγνωστον ἐπιτάχυνσιν f εὕρισκομεν πολλαπλασιάζοντες τὰς σχέσεις [1] ἐπὶ $\text{συν}\lambda, \text{συν}\mu, \text{συν}\nu$, καὶ προσθέτοντες· οὕτω

$$\frac{d^2x}{dt^2} \text{συν}\lambda + \frac{d^2y}{dt^2} \text{συν}\mu + \frac{d^2z}{dt^2} \text{συν}\nu = \varphi_x \text{συν}\lambda + \varphi_y \text{συν}\mu + \varphi_z \text{συν}\nu + f$$

ἀλλὰ

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \frac{d^2x}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 + \frac{dx}{ds} \frac{d^2s}{dt^2}$$

$$\begin{aligned} \text{και} \quad & \frac{d^2x}{dt^2} \text{ συνλ} + \frac{d^2y}{dt^2} \text{ συνμ} + \frac{d^2z}{dt^2} \text{ συν ν} \\ & = v^2 \left(\frac{d^2x}{ds^2} \text{ συνλ} + \frac{d^2y}{ds^2} \text{ συνμ} + \frac{d^2z}{ds^2} \text{ συν ν} \right) \\ & + \frac{d^2s}{dt^2} \left(\frac{dx}{ds} \text{ συνλ} + \frac{dy}{ds} \text{ συνμ} + \frac{dz}{ds} \text{ συν ν} \right) \end{aligned}$$

Εστω ἤδη R ἡ πρωτεύουσα ἀκτίς καμπλότητας τῆς ἐπιφανείας, ἧς ἡ φορά συμπίπτει μετὰ τῆς f καὶ ρ ἡ ἀκτίς καμπλότητας τῆς τροχιάς τοῦ κινήτου, ἧτις σχηματίζει μετὰ τῆς f γωνίαν θ . κατὰ τὸ θεώρημα τοῦ Meunier [Εἰς. § 7] ἔχομεν

$$\rho = R \text{ συν}\theta$$

ἀλλὰ τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς ἀκτίνος ρ εἶναι [Εἰς. § 5.15]

$$\frac{\rho d^2x}{ds^2} \quad \frac{\rho d^2y}{ds^2} \quad \frac{\rho d^2z}{ds^2}$$

ὥστε

$$\text{συν}\theta = \rho \left(\frac{d^2x}{ds^2} \text{ συνλ} + \frac{d^2y}{ds^2} \text{ συνμ} + \frac{d^2z}{ds^2} \text{ συν ν} \right) = \frac{\rho}{R}$$

ὅθεν καὶ

$$\frac{d^2x}{ds^2} \text{ συνλ} + \frac{d^2y}{ds^2} \text{ συνμ} + \frac{d^2z}{ds^2} \text{ συν ν} = \frac{1}{R}$$

ἀφ' ἑτέρου

$$\frac{dx}{ds} \text{ συνλ} + \frac{dy}{ds} \text{ συνμ} + \frac{dz}{ds} \text{ συν ν} = 0$$

καὶ ἡ ἄνω σχέσις μετατρέπεται εἰς

$$\frac{v^2}{R} = \varphi_x \text{ συνλ} + \varphi_y \text{ συνμ} + \varphi_z \text{ συν ν} + f = \varphi_n + f$$

ἧτις συμπίπτει μετὰ τὴν δευτέραν τῶν ἄνω σχέσεων.

Τὴν τροχίαν τοῦ κινήτου εὐρίσκομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\psi(x, y, z) = 0$$

καὶ τῶν

$$\frac{\frac{d^2x}{dt^2} - \varphi_x}{\text{συνλ}} = \frac{\frac{d^2y}{dt^2} - \varphi_y}{\text{συνμ}} = \frac{\frac{d^2z}{dt^2} - \varphi_z}{\text{συν ν}}$$

τὰς ὁποίας πορίζομεθα ἐκ τῶν ἄνω σχέσεων [1] διὰ τῆς ἀπαλειφῆς τῆς f .

γεωδαιτικά
τροχιά

§ 7. Θεωρήσωμεν τὴν περίπτωσιν καθ' ἣν ἡ ἐξωτερικὴ ἐπιτάχυνσις φ ἐκλείπει τότε ἡ ὀρίζουσα τὸ ἐγγύτατον τῆ γραμμῆ ἐπίπεδον πρωτεύουσα κάθετος mc (Σχ. 67) συμπίπτει μετὰ τῆς καθέτου τῆ ἐπιφανείας mf , καὶ τὸ ἐγγύτατον τῆ καμπύλη ἐπίπεδον εἶναι κάθετον τῆ

ἐπιφανείας· ἡ τροχία τοῦ κινήτου εἶναι δηλαδὴ γεωδαιτικὴ γραμμὴ τῆς ἐπιφανείας.

ἄλλως· ἐν τῇ περιπτώσει ταύτη $\varphi_x = \varphi_y = \varphi_z = 0$ καὶ ἡ ἐξίσωσις τῆς τροχιάς εἶναι

$$\psi(x, y, z) = 0 \quad \frac{d^2x}{dt^2} \frac{1}{\text{συνλ}} = \frac{d^2y}{dt^2} \frac{1}{\text{συνμ}} = \frac{d^2z}{dt^2} \frac{1}{\text{συν ν}}$$

$$\text{ἀλλὰ} \quad \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{d^2x}{ds^2} \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 + \frac{dx}{ds} \frac{d^2s}{dt^2} \quad \text{κλπ.}$$

$$\text{καὶ ἐπειδὴ} \quad \frac{dv}{dt} = \frac{d^2s}{dt^2} = 0 \quad \text{καὶ} \quad \frac{ds}{dt} = \alpha$$

$$\text{ἔχομεν} \quad \frac{d^2x}{dt^2} = \alpha^2 \frac{d^2x}{ds^2}$$

ἀντικαθιστῶντες ἐν ταῖς ἄνω σχέσεσιν ἔχομεν

$$\frac{d^2x}{ds^2} \frac{1}{\text{συνλ}} = \frac{d^2y}{ds^2} \frac{1}{\text{συνμ}} = \frac{d^2z}{ds^2} \frac{1}{\text{συν ν}}$$

ἧτις μᾶς δεικνύει, ὅτι ἡ ἀκτίς τῆς καμπλότητας τῆς τροχιάς συμπίπτει μετὰ τῆς καθέτου τῆ ἐπιφανείας.

§ 8. Εὐκόλως δυνάμεθα νὰ ἴδωμεν, ὅτι ὑποθέτοντες τὴν ἄγνωστον ἐπιτάχυνσιν f κάθετον ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας, παραδεχόμεθα ἀπλῶς, ὅτι f εἶναι ἐλαχίστη

ἔχει αὕτη τὴν ἐλαχίστην πασῶν τῶν τιμῶν ἃς ἠδύνατο νὰ λάβῃ. Ἐστω τῷ ὄντι v_0 ἡ ἀρχικὴ ταχύτης τοῦ κινήτου· ἡ κατὰ τὴν στιγμὴν τῆς ἀναχωρήσεως κεντρομόλος ἐπιτάχυνσις εἶναι $m\eta = \frac{v_0^2}{R}$ καὶ ἡ

προβολὴ ταύτης ἐπὶ τῆς καθέτου τῆ ἐπιφανείας $m\rho = \frac{v_0^2}{R} \text{ συν}\theta$. ἐὰν δὲ

παραστήσωμεν διὰ ρ τὴν ἀκτίνην καμπλότητας τῆς διὰ τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος mv_0 καθέτου τῆ ἐπιφανείας τομῆς ἔχομεν [Εἰς. § 7]

$$R = \rho \text{ συν}\theta$$

ὥστε

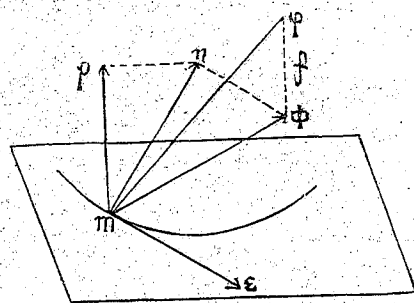
$$m\rho = \frac{v_0^2}{\rho}$$

ἔχομεν οὕτω τὸ μῆκος τοῦ τμήματος $m\rho$, ὅπερ παριστᾷ τὴν συνιστῶσαν τῆς ἐπιτάχυνσεως Φ καθέτως τῆ ἐπιφανείας· τὸ ἄκρον τοῦ παραστατικού τμήματος τῆς ἐπιτάχυνσεως Φ εὐρίσκεται λοιπὸν ἐν τῷ διὰ τοῦ σημείου p φερομένῳ ἐπιπέδῳ παραλλήλῳ τῷ ἐφαπτομένῳ τῆς ἐπιφανείας ἐπιπέδῳ κατὰ τὸ σημεῖον m · ἀλλ' ἡ ἐπιτάχυνσις Φ εἶναι συνιστῶσα τῆς ἐπιτάχυνσεως φ καὶ τῆς ἀγνώστου ἐπιτάχυνσεως f , ὣν ἡ τελευταία ὀρίζεται διὰ τμήματος ἀρχομένου ἀπὸ τοῦ σημείου m καὶ περατομένου ἐν τῷ ἐπιπέδῳ $pn\Phi$ τὴν ἐλαχίστην δὲ τιμὴν αὐτοῦ λαμβάνει τὸ τμήμα $\varphi\Phi$, ὅταν εἶναι κάθετον ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου $pn\Phi$ καὶ κατὰ συνέπειαν ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας.

Ἐν τῇ περιπτώσει τῆς κινήσεως ἐπὶ ἀκάμπτου γραμμῆς ἡ κεντρομό-

λος επιταχυνσις είναι $mn = \frac{v_0^2}{R}$ ητις είναι και η προβολή τής επιτα-

χύνσεως Φ καθέτως τῇ γραμμῇ ὡστε τὸ ἄκρον Φ εὐρίσκεται ἐπὶ τῆς εὐθείας nΦ παραλλήλου τῇ ἐφαπτομένη με τῆς τροχιάς· ἀλλὰ Φ εἶναι ἡ συνισταμένη τῆς επιταχύνσεως φ και τῆς ἀγνώστου επιταχύνσεως f ἡ τελευταία αὕτη ὀρίζεται λοιπὸν δι' εὐθυγράμμου τμήματος ἀρχομένου ἀπὸ τοῦ σημείου φ και περατουμένου ἐπὶ τῆς εὐθείας nΦ· λαμβάνει δὲ τὸ βραχύτατον αὐτοῦ μήκος τὸ τμήμα τοῦτο ὅταν εἶναι κάθετον τῇ εὐθείᾳ nΦ και κατὰ συνέπειαν τῇ τροχιά.



Σχ. 68.

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ Ὑποθέσωμεν ὅτι τὸ σημεῖον κινεῖται ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας

$$\psi(x,y,z) = x^2 + y^2 + z^2 - l^2 = 0$$

ὑπὸ τὴν ἐπίρρειαν τῆς ἐκ τῆς βαρύτητος επιταχύνσεως. Τὸν ἄξονα oz λαμβάνομεν κατακορύφως και ἔχομεν

$$\text{συν} \lambda = \frac{\partial \psi}{\partial x} \frac{1}{\Delta} = \frac{x}{l} \quad \text{συν} \mu = \frac{y}{l} \quad \text{συν} \nu = \frac{z}{l}$$

$$\varphi_x = 0 \quad \varphi_y = 0 \quad \varphi_z = g$$

αἱ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως εἶναι οὕτω

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -f \frac{x}{l} \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -f \frac{y}{l} \quad \text{και} \quad \frac{d^2z}{dt^2} = g - f \frac{z}{l}$$

§ 9. Τὰς σχέσεις ταύτας δυνάμεθα νὰ δλοκληρώσωμεν ἀμέσως ἐὰν ὑποθέσωμεν $z = \text{σταθερᾶ} z_0$

ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ τὸ κινητὸν διαγράφει κύκλον ἐν ὀριζοντίῳ ἐπιπέδῳ

$$\text{και} \text{ ἔχομεν } g - f \frac{z_0}{l} = 0 \quad \text{ὅθεν } f = \frac{lg}{z_0}$$

Αἱ δύο ἕτεροι ἐξισώσεις τῆς κινήσεως μετατρέπονται εἰς

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{g}{z_0} x \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -\frac{g}{z_0} y$$

ὅθεν δι' δλοκληρώσεως

$$x = \sqrt{l^2 - z_0^2} \text{συν} \left(t \sqrt{\frac{g}{z_0}} + C \right)$$

$$y = \sqrt{l^2 - z_0^2} \text{ἡμ} \left(t \sqrt{\frac{g}{z_0}} + C \right)$$

ἡ διάρκεια τῆς αἰωρήσεως εἶναι ἐνταῦθα

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{z_0}{g}}$$

ἀνάλογος δηλαδὴ τοῦ ὕψους τοῦ σημείου ἐξ οὗ κρέματα τὸ ἐκκρεμές

κίνησις ἐπὶ σφαιρικῆς ἐπιφανείας

ἀπλοῦν κωνικὸν ἐκκρεμές

60. Ἄς ἐπανέλθωμεν ἤδη εἰς τὴν γενικωτέραν περίπτωσιν. Ἐφαρμόζοντες ἄπλοῦν ἐκκρεμές ἐν γένει τὰς ἄνω [56] σχέσεις ἔχομεν ἀμέσως

$$\frac{dv}{dt} = \varphi_\varepsilon = g \frac{dz}{ds}$$

$$\text{ὅθεν } \frac{dv}{dt} \frac{ds}{dt} = v \frac{dv}{dt} = \frac{1}{2} \frac{d}{dt}(v^2) = g \frac{dz}{dt}$$

και δι' δλοκληρώσεως

$$v^2 = v_0^2 + 2g(z - \zeta) = \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dy}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dz}{dt} \right)^2 \dots \dots (1)$$

ἐνθα v_0 και ζ ἀντιστοιχοῦσιν εἰς τὴν ἀρχικὴν θέσιν τοῦ σημείου m.

Ἐκ τῶν δύο πρώτων ἐξισώσεων τῆς κινήσεως πορίζομεθα

$$x \frac{d^2y}{dt^2} - y \frac{d^2x}{dt^2} = 0$$

ὅθεν δι' δλοκληρώσεως

$$x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} = \text{σταθ. } \gamma \dots \dots \dots (2)$$

αἱ σχέσεις (1) και (2) μετὰ τῆς ἐξισώσεως τῆς σφαίρας

$$x^2 + y^2 + z^2 = l^2 \dots \dots \dots (3)$$

ὀρίζουσι τὴν θέσιν τοῦ κινητοῦ συναρτήσιν τοῦ χρόνου.

ἐκ τῆς σχέσεως (3) ἔχομεν διὰ διαφορήσεως

$$x \frac{dx}{dt} + y \frac{dy}{dt} + z \frac{dz}{dt} = 0 \dots \dots \dots (3')$$

Ἐὰν ἤδη ἀπαλείψωμεν ἐκ τῶν σχέσεων (1), (2) και (3') $\frac{dx}{dt}$ και $\frac{dy}{dt}$ ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$t = \int \frac{ldz}{\sqrt{(l^2 - z^2)[v_0^2 - 2g(\zeta - z)] - \gamma^2}} \dots \dots \dots (4)$$

ἡτις ὀρίζει τὸν χρόνον διὰ τῶν ἔλλειπτικῶν συναρτήσεων.

Ἐὰν ἀντὶ τῶν καρτεσιανῶν λάβωμεν τὰς σφαιρικὰς συντεταγμένας

$$x = \text{λουν} \lambda \text{ συν} \mu \quad z = \text{λουν} \lambda \text{ ἡμ} \mu \quad y = l \text{ἡμ} \lambda$$

και καλέσωμεν $\theta = \frac{\pi}{2} - \lambda$ τὴν γωνίαν moz , ἔχομεν

$$x = l \text{ἡμ} \theta \text{ συν} \mu \quad y = l \text{ἡμ} \theta \text{ ἡμ} \mu \quad z = \text{λουν} \theta$$
$$dx = \text{λουν} \theta \text{ συν} \mu \cdot d\theta - l \text{ἡμ} \theta \text{ ἡμ} \mu \cdot d\mu$$
$$dy = \text{λουν} \theta \text{ ἡμ} \mu \cdot d\theta + l \text{ἡμ} \theta \text{ συν} \mu \cdot d\mu$$
$$dz = -l \text{ἡμ} \theta \cdot d\theta$$

$$\text{ὅθεν } dx^2 + dy^2 + dz^2 = l^2 [d\theta^2 + \text{ἡμ}^2 \theta d\mu^2]$$
$$x dy - y dx = l^2 \text{ἡμ}^2 \theta d\mu$$

και αἱ ἄνω σχέσεις (1) και (2) μετατρέπονται εἰς $l^2 [d\theta^2 + \text{ἡμ}^2 \theta d\mu^2] = [v_0^2 + 2gl(\text{συν} \theta - \text{συν} \theta_0)] dt^2$

$$\text{και } l^2 \text{ἡμ}^2 \theta d\mu = \gamma dt$$

ἐνθα θ_0 ἐμφαίνει τὴν ἀρχικὴν τιμὴν τῆς γωνίας θ .

Εἰς τὰς δύο ταύτας σχέσεις ἡδυνάμεθα νὰ φθάσωμεν και ἀπ' εὐθείας ὡς ἐξῆς.

Τὸ ὑπὸ τοῦ κινήτου διαγραφόμενον στοιχειῶδες τόξον ds δύναται νὰ ληφθῇ ὡς συνιστάμενον ἐκ δύο ἄλλων τόξων καθέτων ἀλλήλοις, ὧν τὸ ἐν $ld\theta$ κάθετον τῇ ἀκτίνι om καὶ τὸ ἕτερον $l\eta\mu\theta d\mu$ ἐν τῷ διὰ τοῦ m ὀριζοντεῖ ἐπιπέδῳ ὥστε

$$ds^2 = l^2 d\theta^2 + l^2 \eta\mu^2 \theta d\mu$$

ἀλλὰ

$$ds^2 = v^2 dt^2 = [v_0^2 + 2gl(\sin\theta - \sin\theta_0)] dt^2$$

Τὴν δευτέραν τῶν ἄνω σχέσεων εὐρίσκωμεν παρατηροῦντες, ὅτι ὡς ἐκ τῶν ἐξισώσεων τῆς κινήσεως ἢ ὀριζόντειος προβολῆ τοῦ σημείου κινεῖται ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν κεντρικῆς ἐπιταχύνσεως καὶ τότε

$$l^2 \eta\mu^2 \theta d\mu = \gamma dt$$

συνδυάζοντες τὰς δύο ταύτας σχέσεις ἔχομεν

$$\left(\frac{d\theta}{dt}\right)^2 = \frac{v_0^2}{l^2} + \frac{2g}{l}(\sin\theta - \sin\theta_0) - \frac{\gamma^2}{l^4 \eta\mu^2 \theta}$$

σχέσις ὀλοκληρώσιμος διὰ τῶν ἔλλειπτικῶν συναρτήσεων.

Ἐὰν ὑποθέσωμεν τὴν ἀρχικὴν ταχύτητα v_0 ὀριζόντειον, ἔχομεν

$$v_0 = l\eta\mu\theta_0 \left(\frac{d\mu}{dt}\right)_0$$

καὶ ἐπειδὴ $l^2 \eta\mu\theta_0 \left(\frac{d\mu}{dt}\right)_0 = \gamma$ ἔχομεν $\gamma = l\eta\mu\theta_0 v_0$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ ἄνω σχέσει μετατρέπεται αὕτη εἰς

$$\left(\frac{d\theta}{dt}\right)^2 = \frac{v_0^2}{l^2} \left(1 - \frac{\eta\mu^2 \theta_0}{\eta\mu^2 \theta}\right) + \frac{2g}{l} [\sin\theta - \sin\theta_0]$$

Ἐὰν δὲ ὑποθέσωμεν τὰς αἰωρήσεις ἀρκούντως μικρὰς ὥστε νὰ λάβωμεν κατὰ προσέγγισιν

$$\sin\theta = 1 - \frac{\theta^2}{2} \quad \sin\theta_0 = 1 - \frac{\theta_0^2}{2} \quad \eta\mu\theta = \theta \quad \text{καὶ} \quad \eta\mu\theta_0 = \theta_0$$

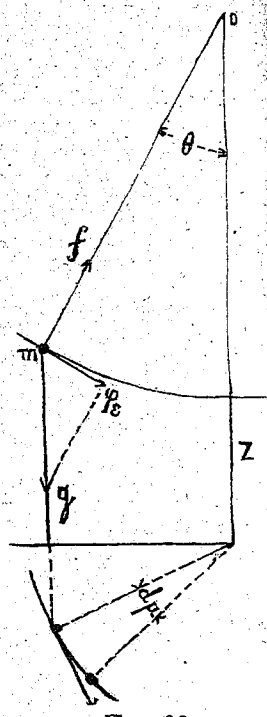
ἡ ἄνω σχέσις μετατρέπεται εἰς $\left(\frac{d\theta}{dt}\right)^2 = \frac{g}{l} \frac{(\theta_0^2 - \theta^2)(\theta^2 - \beta^2)}{\theta}$

ἐνθα $\beta^2 = \frac{v_0^2}{gl}$ καὶ δι' ὀλοκληρώσεως ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$t = \sqrt{\frac{l}{g}} \int \frac{\theta d\theta}{\sqrt{(\theta_0^2 - \theta^2)(\theta^2 - \beta^2)}} \dots \dots \dots (5)$$

εἰς τὴν θὰ ἐφθάναμεν ἀμέσως ἀντικαθιστῶντες ἐν τῷ ἄνω ὀλοκληρώματι

$$z \text{ διὰ τοῦ } \cos\theta = l \left(1 - \frac{\theta^2}{2}\right)$$



Σχ. 69.

$$\zeta \text{ διὰ τοῦ } \cos\theta_0 = l \left(1 - \frac{\theta_0^2}{2}\right)$$

καὶ $\gamma \dots \dots \dots l v_0 \eta\mu\theta_0 = l v_0 \theta_0$
 Εἰς τὸ ὑπὸ τὸ ριζικὸν διώνυμον δυνάμεθα νὰ δώσωμεν τὴν μορφήν

$$(\theta_0^2 - \theta^2)(\theta^2 - \beta^2) = \left(\frac{\theta_0^2 - \beta^2}{2}\right)^2 - \left(\theta^2 - \frac{\theta_0^2 + \beta^2}{2}\right)^2$$

εἰν ἤδη θέσωμεν

$$\theta^2 - \frac{\theta_0^2 + \beta^2}{2} = \omega \frac{\theta_0^2 - \beta^2}{2}$$

καὶ λάβωμεν ὡς ἀνεξάρτητον μεταβλητὴν τὴν ω

$$\text{ἔχομεν } (\theta_0^2 - \theta^2)(\theta^2 - \beta^2) = \frac{(\theta_0^2 - \beta^2)^2 (1 - \omega^2)}{4}$$

$$\text{καὶ } \theta d\theta = (\theta_0^2 - \beta^2) \frac{d\omega}{4}$$

ἀντικαθιστῶντες δὲ ἐν τῷ ἄνω ὀλοκληρώματι ἔχομεν θέτοντες $\sqrt{\frac{g}{l}} = n$

$$2nt = \int \frac{d\omega}{\sqrt{1 - \omega^2}}$$

ἔθεν

$$2nt + \sigma = \text{τοξ} \text{ συνα}$$

διὰ τὰς τιμὰς $t=0$ ἔχομεν $\theta = \theta_0$ καὶ $\omega = 1$ ἔθεν $\sigma = 0$ καὶ ἔχομεν τέλος

$$\omega = \sin 2nt$$

$$\text{καὶ } \theta^2 = \frac{\theta_0^2 + \beta^2}{2} + \frac{\theta_0^2 - \beta^2}{2} \sin 2nt$$

$$= \theta_0^2 \sin^2 nt + \beta^2 \eta\mu^2 nt \dots \dots \dots (6)$$

θ^2 μεταβάλλεται λοιπὸν περιοδικῶς, ἡ δὲ περίοδος τῆς μεταβολῆς εἶναι $\frac{\pi}{n}$

διὰ $t = 0, \frac{\pi}{n}, \frac{2\pi}{n} \dots \dots \dots$ ἔχομεν $\theta = \theta_0$

$t = \frac{\pi}{2n}, \frac{3\pi}{2n} \dots \dots \dots$ ἔχομεν $\theta = \beta$

Τὴν ἐν τῷ ὀριζοντεῖ ἐπιπέδῳ κίνησιν θὰ μᾶς δώσῃ νῦν ἡ σχέσις

$$l^2 \eta\mu^2 \theta \frac{d\mu}{dt} = \gamma = v_0 l \eta\mu\theta_0$$

τὴν ὁποῖαν κατὰ τὴν παραδεχθεῖσαν προσέγγισιν γράφομεν οὕτω

$$l^2 \theta^2 \frac{d\mu}{dt} = v_0 l \theta_0 = l \theta_0 \beta \sqrt{lg}$$

ἔθεν

$$d\mu = \frac{n \theta_0 \beta dt}{\theta_0^2 \sin^2 nt + \beta^2 \eta\mu^2 nt}$$

τὸ δεύτερον μέλος δυνάμεθα νὰ γράψωμεν καὶ οὕτω

$$\theta_0 \beta \frac{\frac{ndt}{\sin^2 nt}}{1 + \left(\frac{\beta}{\theta_0}\right)^2 \eta\mu^2 nt} = n \theta_0 \frac{d \left(\frac{\beta}{\theta_0} \eta\mu nt\right)}{1 + \left(\frac{\beta}{\theta_0}\right)^2 \eta\mu^2 nt}$$

$$\omega \sigma \tau \epsilon \quad \mu = n\theta_0 \int \frac{d\left(\frac{\beta}{\theta_0} \epsilon \phi n t\right)}{1 + \left(\frac{\beta}{\theta_0} \epsilon \phi n t\right)^2} = \tau \omicron \zeta \epsilon \phi \left[\frac{\beta}{\theta_0} \epsilon \phi n t \right] + \sigma$$

διὰ $t = 0 \quad \mu = 0 \quad \delta \theta \epsilon \nu \quad \sigma = 0 \quad \kappa \alpha \iota \quad \sigma \upsilon \tau \omega$

$$\epsilon \phi \mu = \frac{\beta}{\theta_0} \epsilon \phi n t \quad \dots \dots \dots (7)$$

Και βλέπομεν ἐν τῇ σχέσει ταύτῃ ὅτι ὁ χρόνος τὸν ὁποῖον μεταχειρίζεται τὸ κίνητον διὰ νὰ ἐκτελέσῃ ἐν τετάκτον περιστροφῆς εἶναι ἀνεξάρτητος τῆς στιγμῆς καθ' ἣν θεωροῦμεν τούτο. Μία περιστροφή ἐκτελείται ἐν χρονικῷ διαστήματι $\frac{T}{n}$. Ἐὰν ἐκ τῶν [6] καὶ [7] ἀπαλείψωμεν t , ἔχομεν

$$\theta^2 = \frac{\theta_0^2 \beta^2}{\theta_0^2 \eta \mu^2 \mu + \beta^2 \sigma \upsilon \nu^2 \mu}$$

ἧς εἶναι ἡ πολικὴ εἰσώσις τῆς ἐλλείψεως, ἐνθα ὁ πόλος συμπίπτει μετὰ τοῦ κέντρου

Εἰς τὸ ἀποτέλεσμα ταῦτο ἡδυναμέθα νὰ φθάσωμεν καὶ ὡς ἔξῃς τὴν ἐπιτάχυνσιν $m\Phi$ εὐρισκομένῃ διὰ τῆς ἐν τῷ κάτωθι σχηματι κατασκευῆς καὶ βλέπομεν, ὅτι αὕτη συναντᾷ διαρκῶς τὴν κατακόρυφον OO' . ἡ προβολὴ m τοῦ κινήτου m ἐπὶ ὀριζοντείου ἐπιπέδου κινεῖται οὕτω ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς ἐπιτάχυνσεως $m\Phi$, ἧς φέρεται πρὸς τὸ κέντρον O ἔχομεν δὲ

$$m\Phi = \text{προβ. τοῦ } m\Phi = \text{προβ. } m\rho + \text{προβ. } \rho\Phi$$

$$\delta \theta \epsilon \nu \quad m\Phi = \frac{v^2}{r} \eta \mu \theta + g \eta \mu \theta \sigma \upsilon \nu \theta$$

$$\epsilon \nu \theta \alpha \quad v^2 = 2g\eta = 2gl(\sigma \upsilon \nu \theta - \sigma \upsilon \nu \theta_0)$$

ἀντικαθιστῶντες ἔχομεν τέλος

$$\Phi = 3g\eta \mu \theta \sigma \upsilon \nu \theta - 2g\eta \mu \theta \sigma \upsilon \nu \theta_0$$

ἢ ἂν ὑποθέσωμεν θ καὶ θ_0 ἀρχούτως μικρά, ὥστε ν' ἀντικαταστήσωμεν τὰ συνήμιτονα τούτων διὰ τῆς μονάδος ἔχομεν

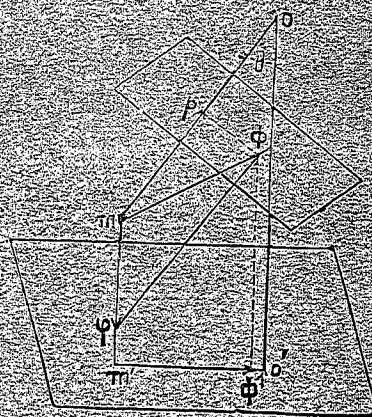
$$\Phi = g\eta \mu \theta = \frac{g}{r} m'O' = k.m'O'$$

ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι οὕτω ἀναλόγος τῆς ἀποστάσεως τοῦ κινήτου ἀπὸ τοῦ κέντρου καὶ διαγράφει τούτο (§ 38 1) ἑλλειψιν με κέντρον τὸ O

Ἡ περίοδος T τῆς ὀλικῆς περιφορᾶς εἶναι

$$T = \pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

ἀνεξάρτητος δηλαδὴ τῶν συνθηκῶν τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως



Σχ. 70

ΜΕΡΟΣ Β΄.

ΔΥΝΑΜΙΚΗ ΤΟΥ ΥΑΙΚΟΥ ΣΗΜΕΙΟΥ.

“Les principes de la Mécanique doivent être allégués avec precaution. Ils ont besoin de commentaires.”

J. Bertrand.

61. Ἐν τοῖς προηγουμένοις ἐπραγματεύθημεν τὴν κίνησιν τοῦ ὕλικου σημείου ὑπὸ καθαρῶς γεωμετρικὴν ἔποψιν, χωρὶς ν' ἀναγκασθῶμεν νὰ προστρέξωμεν εἰς ἀρχὰς καὶ ἀληθείας διαφόρους ἐκείνων, ἐφ' ὧν βασίζεται ἡ γεωμετρία καὶ ἡ ἀλγεβρα. Ἡ μόνη ὑπόθεσις τὴν ὁποῖαν παρέδεχθημεν ἐμμέσως, χωρὶς κἂν νὰ μνημονεύσωμεν ταύτης, καὶ τὴν ὁποῖαν δυνάμεθα νὰ λάβωμεν ὡς αἴτημα προφανές ἀφ' ἑαυτοῦ, εἶναι ὅτι, ὑλικόν τι μῶριον δὲν δύναται **συγχρόνως** νὰ κατέχη **δύο διαφόρους θέσεις** ἐν τῷ διαστήματι, ἀλλ' οὐδὲ καὶ νὰ μεταβῇ ἐκ τῆς μιᾶς εἰς τὴν ἑτέραν τῶν θέσεων τούτων, χωρὶς νὰ διαγράψῃ **συνεχῆ τροχιάν**.

Ἐὰν ἤδη προβῶμεν περαιτέρω λαμβάνοντες ὑπ' ὄψιν ἐν τῇ σπουδῇ τῆς κινήσεως τῶν σωμάτων καὶ τὰς ἀμοιβαίας τούτων δράσεις (ἑλξίν, ὄθησιν, τάσιν, πίεσιν), ἅς καλοῦμεν **δυνάμεις**· εἰάν θελήσωμεν νὰ ἐξετάσωμεν καὶ τὸν λόγον, διὰ τὸν ὁποῖον σῶμά τι μεταβαίνει ἐκ τῆς ἡρεμίας εἰς τὴν κίνησιν, ἢ κινούμενον μεταβάλλει τὴν κίνησιν ταύτην κατὰ τοῦτον ἢ ἐκείνον τὸν νόμον, εἰάν λέγω θελήσωμεν νὰ ἐξετάσωμεν τὰ διέποντα τὴν κίνησιν τῶν σωμάτων αἴτια καὶ τοὺς νόμους, οὗς ἀκολουθοῦσι ταῦτα, εἰσερχόμεθα εἰς τὴν περιοχὴν τῆς **δυναμικῆς**, ἐνθα ἡ γεωμετρία καὶ ἡ ἀλγεβρα δὲν μᾶς δίδουσι πλέον τὰ ἀναγκαῖα πρὸς τὴν λύσιν τοῦ ζητήματος, στοιχεῖα, καὶ ἀναγκάζομεθα νὰ προστρέξωμεν εἰς νέας ἀρχὰς, διαφόρους ἐκείνων ἐφ' ὧν βασίζονται αἱ ἄνω θεμελιώδεις ἐπιστῆμαι τοῦ χώρου καὶ τοῦ χρόνου, εἰς ἀρχὰς ἀναφερομένας εἰς τὴν κυρίως δυναμικὴν, **τὰς ὁποίας μᾶς διδάσκει ἡ πέτρα καὶ ὁ λόγος**.

Τὴν πρώτην ιδέαν τῶν ἀμοιβαίων δράσεων τῶν σωμάτων πορίζομεθα ἐκ τοῦ αἰσθήματος, ὅπερ δοκιμάζομεν ἡμεῖς αὐτοὶ πιέζοντες, ἢ ἔλκοντες σῶμά τι δι' ἀμέσου ἐπαφῆς, ἢ δι' ὄρατοῦ τινος διαμέσου δε-

σμοῦ, ἢ πειρώμενοι ἀπλῶς νὰ ἐπιφέρωμεν οἶαν δὴποτε μεταβολὴν ἐν τῇ καταστάσει κινήσεως ἢ ἡρεμίας τούτου.

Δὲν βραδύνομεν δέ, ἐκ τῶν καθημερινῶν φαινομένων ἄτινα προσπίπτουσιν εἰς τὰς αἰσθήσεις ἡμῶν, νὰ ἐπεκτείνωμεν τὴν ἰδέαν ταύτην τῆς ἀμοιβαίας δράσεως τῆς ὕλης ἐκ τῶν ἐμφύχων καὶ εἰς τὰ ἄψυχα σώματα.

Αἱ ἀμοιβαῖαι ἔλξεις καὶ ἀπωθήσεις τῶν ἠλεκτρικῶν καὶ μαγνητικῶν σωμάτων παρέχουσιν ἡμῖν καταφανῆ ἀπόδειξιν τῆς ἀμοιβαίας ταύτης δράσεως. Τὸ φαινόμενον τῆς πρὸς τὴν γῆν πτώσεως τῶν σωμάτων μᾶς εἶναι τόσῳ οἰκεῖον, ὥστε οὐδ' αὐτὴν τὴν περιέργειαν κινεῖ· καὶ ὅμως μετ' ἐπισταμένην ἐξέτασιν δὲν δυνάμεθα εἰμὴ ν' ἀναγάγωμεν καὶ τὸ φαινόμενον τοῦτο εἰς ἀμοιβαίαν τινὰ δρᾶσιν ἐξασκουμένην μεταξὺ τῆς γῆς καὶ τοῦ πίπτοντος σώματος. Τὴν περὶ τὴν γῆν κίνησιν τῆς σελήνης, τὴν κίνησιν ἀμφοτέρων τούτων καὶ τῶν λοιπῶν πλανητικῶν σωμάτων περὶ τὸν ἥλιον, ἀνάγομεν εἰς ἀμοιβαίας δράσεις τῶν σωμάτων τούτων, ἐξασκουμένας ἐξ ἀποστάσεως καὶ ἄνευ διαμέσου τινὸς συνδέσμου. Τὴν δρᾶσιν ταύτην ἀγνωρίζομεν καὶ ἐν τῷ φαινόμενῳ τῶν παλιρροῶν, ὀφειλομένῳ κυρίως εἰς τὴν ἀνισότητά τῆς δράσεως τῆς σελήνης ἐπὶ τῆς γήϊνου σφαίρας θεωρουμένης ὡς ἐν ὅλον, καὶ ἐπὶ τῶν διαφόρων μερῶν ταύτης θεωρουμένων ἰδίᾳ ἕκαστον.

Ἡ ἀληθὴς φύσις τῶν δράσεων τούτων διέφυγε μέχρι τοῦδε τὴν ἔρευναν τῆς ἀνθρωπίνης διανοίας· ἡ φύσις τῶν διεπόντων τὴν κίνησιν τῶν σωμάτων αἰτίων εἶναι καὶ ἔσεται διὰ παντὸς ἄγνωστος κατὰ τὴν ἔκφρασιν τοῦ Laplace. Μόνον διὰ τῶν ἀποτελεσμάτων αὐτῶν ἀποκαλύπτονται ἡμῖν αἱ ἀμοιβαῖαι δράσεις τῶν σωμάτων· τὰ ἀποτελέσματα δὲ ταῦτα δυνάμεθα ν' ἀκολουθήσωμεν σὺν τῷ χρόνῳ κατὰ τὴν ἐκτύλιξιν αὐτῶν καὶ ὀρίσωμεν ἐν ἀπάσαις ταῖς λεπτομερείαις τῶν διὰ τούτων δὲ καὶ τοὺς νόμους, οὓς ἀκολουθοῦσιν αἱ δυνάμεις ἐν τῇ δρᾶσει τῶν.

Ἡ ἀληθὴς φύσις τῶν ἀμέσων αἰτίων εἰς ἃ ὀφείλονται αἱ ἐν ταῖς κινήσεσι τῶν σωμάτων ἐπερχόμεναι μεταβολαί, αἵτινες προσπίπτουσιν εἰς τὰς αἰσθήσεις ἡμῶν, μᾶς εἶναι, λέγομεν, ἐν γένει ἄγνωστοι· ὀδηγούμενοι ὅμως ἐκ τῆς ἰδίας πείρας καὶ τῶν μεταβολῶν, ἃς ἡμεῖς αὐτοὶ ἐπιφέρομεν εἰς τὰς κινήσεις ταύτας ἐξασκοῦντες ἐπὶ τῶν σωμάτων πῶς τινὰ ἢ τάσιν, ὁσάκις παρατηροῦμεν μεταβολὴν τινὰ ἐπερχομένην ἐν τῇ κινήσει τοῦ σώματος, ἧς τὸ αἷτιον μᾶς εἶναι ἄγνωστον, ἢ φαντασίᾳ ἡμῶν δὲν βραδύνει νὰ διῶδῃ ὀπίσθεν τοῦ πέπλου, ὅστις καλύπτει ἡμῖν τὸ ἀληθὲς αἷτιον εἰς ὃ ὀφείλεται ἢ μεταβολὴ αὕτη τῆς

κινήσεως, ἀόρατόν τι ὃν ἔλκον ἢ ἀπωθοῦν τὸ ἐν λόγῳ σῶμα, εἴτε δι' ἀμέσου ἐπαφῆς, εἴτε διὰ διαμέσου τινὸς ἀοράτου δεσμοῦ, ὡς θὰ ἐπράττομεν ἡμεῖς αὐτοὶ, ἐὰν ἐπειρώμεθα νὰ μεταβάλωμεν κατὰ τὸν αὐτὸν τρόπον τὴν κίνησιν τοῦ σώματος, δι' ἀμέσου πίεσεως ἢ ἔλξεως, ἢν θὰ ἐξησκούμεν ἐπ' αὐτοῦ.

Ἐν τῇ σπουδῇ ταύτῃ τῶν ἀμοιβαίων δράσεων τῶν ὕλικῶν σωμάτων ἐφιστῶμεν φυσικῶς τὴν προσοχήν μας καὶ περιορίζομεν τὰς ἐρεῦνας μας ἐπὶ ὀρισμένου μέρους ὕλης, ὅπερ καλοῦμεν ὕλικὸν σύστημα. Πᾶσαν δρᾶσιν ἢ ἐνέργειαν ἐξασκουμένην ὑπὸ μέρους τινὸς τοῦ θεωρουμένου ὕλικου συστήματος ἐπὶ ἐτέρου μέρους τοῦ αὐτοῦ συστήματος καλοῦμεν ἐσωτερικὴν δρᾶσιν.

Ὁ ἥλιος λ. χ. μεθ' ἀπάντων τῶν πλανητικῶν σωμάτων, ὧν τὴν κίνησιν διέπει οὗτος, δύνανται νὰ συμπεριληφθῶσιν ἐν ἐνὶ συστήματι σωμάτων, ὧν αἱ ἀμοιβαῖαι δράσεις εἶναι ἐσωτερικαὶ δράσεις.

Τουναντίον πᾶσαν δρᾶσιν ἐξασκουμένην ὑπὸ σώματος μὴ ἀνήκοντος εἰς τὸ θεωρούμενον σύστημα ἐπὶ τοῦ τελευταίου τούτου ἢ ἐπὶ μέρους μόνον αὐτοῦ, καλοῦμεν ἐξωτερικὴν δρᾶσιν.

Ἐὰν ἐκ τοῦ ὅλου πλανητικοῦ συστήματος ἀποχωρήσωμεν τὴν γῆν μετὰ τοῦ δορυφόρου ταύτης, τῆς Σελήνης, καὶ θεωρήσωμεν τὰ δύο ταῦτα σώματα ὡς ἀποτελοῦντα ἐν σύστημα, αἱ ἀμοιβαῖαι δράσεις τῶν δύο τούτων σωμάτων ἐξακολουθοῦσιν οὕσαι ἐσωτερικαὶ δράσεις, ἐνῶ αἱ δρᾶσεις, ἃς ἐξασκοῦσιν ἐπὶ τούτων τὰ λοιπὰ πλανητικὰ σώματα εἶναι ἐξωτερικαὶ δράσεις.

ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ Ἐν τῇ ἀκριβεῖ μαθηματικῇ γλώσσῃ λέγει ὁ Maxwell, ἡ λέξις δύναμις σημαίνει τὸ ὑποθετικὸν αἷτιον, ὡς ἐκ τοῦ ὁποῦ ὕλικόν τι σῶμα τείνει νὰ μεταβάλῃ τὴν κατάστασιν κινήσεως ἢ ἡρεμίας, ἐν ἣ εὐρίσκειται. Ἀδιάφορον δὲ ἂν ὀμιλῶμεν περὶ τῆς παρατηρουμένης ταύτης τάσεως ἢ τῆς ἀμέσου αἰτίας ταύτης, διότι ἐκ τῶν ἀποτελεσμάτων αὐτῆς ἀποκαλύπτεται ἡμῖν ἡ αἰτία αὕτη, χωρὶς νὰ ἔχωμεν ἄλλην τινὰ ἀπόδειξιν τῆς ὑπάρξεώς της. Συνειθισαντες δὲ νὰ κινῶμεν ἡμεῖς αὐτοὶ τὸ σῶμά μας, καὶ νὰ μετατοπίζωμεν διὰ τοῦ αὐτοῦ τρόπου ἄλλα ἀντικείμενα ἀπεκτήσαμεν καὶ διατηροῦμεν ἐν τῇ μνήμῃ μας μεγίστην προμήθειαν τῶν σχετικῶν ταῖς δρᾶσεσι ταύταις συναισθήσεων, οὕτως ὥστε, αἱ ἰδέαι, ἃς ἔχομεν περὶ δυνάμεων, συνδέονται ἐν τῷ πνεύματι ἡμῶν πρὸς ἐκείνας, ἃς ἔχομεν περὶ ὄντος τινὸς δρῶντος καὶ ὕφισταμένου κόπωσης, περὶ πίεσεώς τινος καταβληθείσης ἢ μῆ.—Οὐδεὶς δὲ κίνδυνος ὑπάρχει μὴ αἱ ἰδέαι αὗται, αἵτινες χρωματίζουσι καὶ ζωογονοῦσιν οὕτως εἰπεῖν τὴν καθαρῶς ἀφηρημένην ἔννοιαν, ἣν ἔχομεν περὶ τῆς δυνάμεως, γίνωσι πρόξενοι σφαλμάτων διὰ τοὺς ἐξοικειωμένους ἤδη μετὰ τὰς μεθόδους τῶν μαθηματικῶν ἐπιστημῶν.

δράσεις και
αντιδράσεις

Ἡ ἐπ' ἀλλήλων δράσεις τῶν σωμάτων εἶναι ἀμοιβαία. Ὅταν δὲ ἐν τῇ σπουδῇ τῆς κινήσεως ὑλικοῦ τινος συστήματος ἐξετάζομεν καὶ τὰς ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένας ὑπὸ ὠρισμένων σωμάτων ἐξωτερικὰς δράσεις, δὲν λαμβάνομεν ὑπ' ὄψιν εἰμὴ τὸ ἡμισυ οὕτως εἰπεῖν τοῦ φαινομένου τῆς ἐπ' ἀλλήλων δράσεως τῶν σωμάτων. Ἡ ἐξωτερικὴ αὕτη δράσις ἐπὶ τοῦ ὑλικοῦ συστήματος συνοδεύεται τῷ ὄντι ὑφ' ἐτέρας δράσεως, ἣν ἐξασκεῖ τὸ θεωρούμενον σύστημα ἐπὶ τῶν ἐπ' αὐτοῦ ἐπενεργούντων ἐξωτερικῶν σωμάτων. Τὴν δευτέραν ταύτην ἄποψιν τοῦ φαινομένου τῆς ἀμοιβαίας δράσεως τῶν σωμάτων καλοῦμεν ἀντίδρασιν.

Ἡ δράσις καὶ ἀντίδρασις εἶναι λοιπὸν δύο διάφοροι ἀπόψεις ἐνὸς καὶ τοῦ αὐτοῦ φαινομένου: τῆς ἐπ' ἀλλήλων ἀμοιβαίας δράσεως δύο σωμάτων. Ἡ δράσις δὲν ὑπάρχει ἄνευ τῆς ἀντιδράσεως.

Περὶ τῆς συγχρόνου ταύτης ὑπάρξεως τῆς δράσεως καὶ ἀντιδράσεως πειθόμεθα ἐξετάζοντες τὸ φαινόμενον τῆς πίεσεως, ἣν ἐξασκοῦσιν ἐπ' ἀλλήλων δύο σώματα δι' ἀμέσου ἐπαφῆς, ἢ τὴν κατάστασιν ἐν ἣ εὐρίσκεται νῆμα τεταμένον δι' οὗ συνδέονται δύο ἐπ' ἀλλήλων δρῶντα σώματα. Ἐν τῇ πρώτῃ περιπτώσει τὰ σώματα πιέζουσιν ἀλλήλα, ἐν δὲ τῇ δευτέρῃ ἢ ἀμοιβαία δράσις τῶν σωμάτων εἶναι ἴση μὲ τὰς δυνάμεις ἃς πρέπει νὰ ἐφαρμόσωμεν ἐπὶ τῶν δύο ἄκρων τοῦ νήματος, ἵνα διατηρήσωμεν τοῦτο ἐν τῇ καταστάσει τάσεως, ἐν ἣ εὐρίσκεται ἤδη. Ἐὰν, εὐρισκόμενοι ἐν τινι λέμβῳ ἡρεμούσῃ εἰς παραλίαν τινα, θελήσωμεν νὰ θέσωμεν ταύτην εἰς κίνησιν, ὠθοῦμεν διὰ τῆς κώπης τὴν στερεὰν γῆν, δρῶμεν ἐπ' αὐτῆς τὸ ἀποτέλεσμα δὲ τῆς δράσεως ταύτης ἀναφαίνεται ἐν τῇ κινήσει τῆς λέμβου κατ' ἀντίθετον τῇ δράσει φορᾶν, ἣτις ὀφείλεται εἰς τὴν ἐφ' ἡμῶν ἀντίδρασιν τῆς γῆς, τὴν συνωδεύουσαν τὴν δρᾶσιν, ἣν ἐξασκοῦμεν ἡμεῖς αὐτοὶ ἐπὶ τῆς στερεᾶς.

Ἐὰν, εὐρισκόμενοι μὲ τὴν αὐτὴν λέμβον εἰς τὸ ἀνοικτὸν πέλαγος, θελήσωμεν νὰ προχωρήσωμεν καθ' ὠρισμένην τινα διεύθυνσιν, κωπηλατοῦμεν ἢ κωπηλασία δὲ αὕτη συνίσταται εἰς πίεσιν, ἣν διὰ τοῦ ἄκρου τῆς κώπης ἐξασκοῦμεν ἐπὶ τῶν ὑδάτων κατ' ἀντίθετον φορᾶν ἐκείνης τὴν ὁποίαν προτιθέμεθα ν' ἀκολουθήσωμεν ἐν τῇ ἐξασκῆσει δὲ τῆς πίεσεως ταύτης ἀναπτύσσεται ἢ ἐπὶ τῆς κώπης ἀντίδρασις τῶν ὑδάτων, εἰς ἣν ὀφείλεται ἢ πρόωσις τῆς λέμβου καθ' ἣν προτιθέμεθα νὰ κινηθῶμεν διεύθυνσιν.

Τὰς ἀμοιβαίας δράσεις τῶν ὑλικῶν σωμάτων θεωρούμενας ἐν σχέσει πρὸς τὰ ἀποτελέσματα αὐτῶν, καὶ ἰδίᾳ τὰς μεταβολὰς ἃς ἐπιφέρουσιν ἐν τῇ κινήσει τῶν σωμάτων τούτων, δράσεις, τὰς ὁποίας κοινῶς καλοῦσι **δυνάμεις**, ὥρισε μαθηματικῶς καὶ διετύπωσε μετὰ τὸν Κέπλερον καὶ τὸν Γαλιλαῖον ὁ Νεύτων, ἐν τοῖς τρισὶ νόμοις τῆς κινήσεως, ὅτινες φέρουσι τὸ ὄνομά του, καὶ τοὺς ὁποίους, **μὴ δυνάμενοι ν' ἀποδείξωμεν ἀπ' εὐθείας, πρέπει νὰ θεωρήσωμεν ὡς**

Νόμοι τῆς
κινήσεως

πορίσματα πείρας καὶ παρατηρήσεως. Ὁ πρῶτος τῶν νόμων τούτων μᾶς διδάσκει τὰς συνθήκας ὑφ' ἃς εὐρίσκεται σῶμά τι, ὅταν οὐδεμία ἐξωτερικὴ δράσις ἢ δυνάμις ἐπενεργεῖ ἐπ' αὐτοῦ:

Τὰ σώματα ἐμμένουσιν ἐν τῇ καταστάσει τῆς ἡρεμίας ἢ ὁμοιομόρφου κινήσεως, ἐν ὅσῳ ἐξωτερικὴ τις δυνάμις δὲν μεταβάλλει τὴν κατάστασιν ταύτην. πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως

Διὰ τοῦ δευτέρου ὀρίζομεν τὸ μέγεθος, τὴν ἔντασιν τῆς δρώσης ἐξωτερικῆς δυνάμεως εἰάν ὑπάρχη τοιαύτη, διὰ τῆς ἐπηρείας ταύτης ἐπὶ τῆς κινήσεως τοῦ σώματος.

Ἡ μεταβολή, ἣν ὑφίσταται ἡ ποσότης κινήσεως τοῦ σώματος, εἶναι ἀνάλογος καὶ τῆς αὐτῆς φορᾶς μὲ τὴν ὄθησιν τῆς παραγαγούσης ταύτην ἐξωτερικῆς δυνάμεως. δεύτερος νόμος τῆς κινήσεως

Καὶ ἐν τῷ τρίτῳ, τὸν ὁποῖον δυνάμεθα νὰ θεωρήσωμεν ὡς ἐκ τοῦ πρώτου ἀπορρέοντα, παραβάλλονται ἀλλήλαις αἱ δύο ἀπόψεις τοῦ φαινομένου τῆς ἐπ' ἀλλήλων ἀμοιβαίας δράσεως τῶν σωμάτων, ἢ δράσις δηλαδὴ πρὸς τὴν ἀντίδρασιν.

Ἡ ἀντίδρασις εἶναι πάντοτε ἴση καὶ ἀντίθετος τῇ δράσει· τουτέστιν· αἱ ἀμοιβαῖαι δράσεις τῶν σωμάτων εἶναι πάντοτε ἴσαι καὶ ἀντιθέτου φορᾶς. τρίτος νόμος τῆς κινήσεως

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ VI.

Νόμοι τῆς κινήσεως.

Πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως.

62. Τὰ σώματα ἐμμένουσιν ἐν τῇ καταστάσει τῆς ἡρεμίας ἢ ὁμοιομόρφου κινήσεως, ἐν ὅσῳ ἐξωτερικὴ τις δυνάμις δὲν μεταβάλλει τὴν κατάστασιν ταύτην.

ὑποθέσωμεν σῶμά τι ἐν ἡρεμίᾳ. Κατὰ τὸν ἄνω πρῶτον νόμον τῆς κινήσεως τὸ σῶμα δὲν δύναται νὰ μεταβάλλῃ ἀφ' ἑαυτοῦ τὴν κατάστασιν ἡρεμίας ἐν ἣ εὐρίσκεται, δὲν δύναται τοῦτο νὰ τεθῇ εἰς κίνησιν, εἰμὴ διὰ τῆς παρουσίας ἐτέρου σώματος δρῶντος ἐπὶ τοῦ πρώτου, διὰ τῆς ἐπ' αὐτοῦ δράσεως ἐξωτερικῆς τινος δυνάμεως. Ἐν ὅσῳ ἢ ἐξωτερικὴ αὕτη δυνάμις δρᾷ ἐπὶ τοῦ θεωρουμένου σώματος, ἢ ταχύ-

της τούτου μεταβάλλεται συνεχῶς, ἀμα δὲ παύση ἢ δρῶσα δύναμις, παύει καὶ ἡ μεταβολὴ ἢν ὑφίσταται ἐν τῇ ταχύτητι αὐτοῦ τὸ σῶμα, ἀλλ' ἐξακολουθεῖ τοῦτο κινούμενον ὁμοιομόρφως, διατηρεῖ δὲ τὴν ταχύτητα, ἢν ἐκέκτητο καθ' ἡν στιγμὴν ἐπαυσε δρῶσα ἐπ' αὐτοῦ ἡ ἐξωτερικὴ δύναμις. Οὕτω

Ἐὰν οὐδεμία ἐξωτερικὴ δύναμις δρᾷ ἐπὶ τοῦ σώματος ἡρεμεί τοῦτο ἢ κινεῖται ἰσοταχῶς ἐπὶ εὐθυγράμμου τροχιάς. Μὴ δυνάμενοι δὲ νὰ φαντασθῶμεν τὴν ἀπόλυτον ἡρεμίαν ἐν τῷ κόσμῳ, ἐννοοῦμεν τὴν ἡρεμίαν ταύτην ἢ ὁμοιόμορφον κίνησιν σχετικῶς πρὸς ἕτερον σῶμα μὴ ὑποκειμένου καὶ τοῦτο τῇ δράσει ἐξωτερικῆς τινὸς δυνάμεως, οὕτως ὥστε τὸν πρῶτον νόμον τῆς κινήσεως ἐκφράζομεν ἀκριβέστερον λέγοντες:

Ἡ σχετικὴ κίνησις δύο σωμάτων, ὧν οὐδέτερον ὑπόκειται τῇ δράσει ἐξωτερικῆς τινὸς δυνάμεως εἶναι ὁμοιόμορφος ἢ ἕση τῷ μηδενί, (τὰ σώματα δηλαδὴ εὐρίσκονται ἐν σχετικῇ ἡρεμίᾳ).

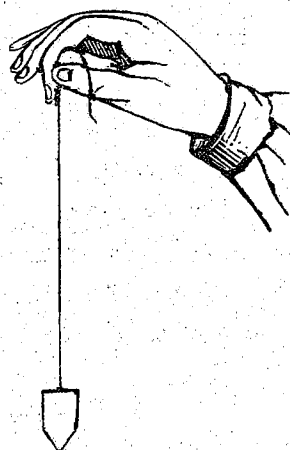
Ἡ ἀπ' εὐθείας πειραματικὴ ἀπόδειξις τῆς ἀληθείας τοῦ νόμου τούτου εἶναι ἀδύνατος, διότι δὲν δυνάμεθα νὰ πραγματοποιήσωμεν τὰς συνθήκας ἅς προϋποθέτει οὗτος, τὴν ἐξεύρεσιν δηλαδὴ σώματος μὴ ὑποκειμένου τῇ δράσει ἐξωτερικῆς τινὸς δυνάμεως

Δὲν ὑπολείπεται οὕτω ἡμῖν εἰμὴ ἡ ἀκριβὴς παρατήρησις τῶν ὑπὸ τὰς αἰσθήσεις μας ἐξελυσσομένων διαφόρων φυσικῶν φαινομένων ἐπιγείων καὶ οὐράνιων, διὰ τῆς ἐπισταμένης ἀναλύσεως τῶν ὁποίων δυνάμεθα νὰ ἐπαληθεύσωμεν ἀπλῶς, οὐχὶ δὲ καὶ ν' ἀποδείξωμεν τὸν θεμελιώδη τοῦτον πρῶτον νόμον τῆς κινήσεως, ὡς καὶ τοὺς λοιποὺς δύο. Οὕτω ἐν τῇ καθημερινῇ πείρᾳ βλέπομεν, καὶ παραδεχόμεθα εὐκόλως ὅτι σῶμα τι δὲν δύναται νὰ τεθῆ ἀφ' ἑαυτοῦ εἰς κίνησιν ἄνευ τῆς δράσεως ἐξωτερικῆς τινὸς δυνάμεως ὁσάκις λοιπὸν παρατηροῦμεν ὅτι τὸ σῶμα μεταβαίνει ἐκ τῆς ἡρεμίας εἰς τὴν κίνησιν, δυνάμεθα ν' ἀναγάγωμεν τὴν μετάβασιν ταύτην εἰς ἀρχικὴν τινα αἰτίαν, εἰς δύναμιν δρῶσαν ἐπ' αὐτοῦ

Ἐν τῷ φαινομένῳ τῆς πτώσεως τῶν σωμάτων λ. χ. παρατηροῦμεν ὅτι, πᾶν σῶμα, ἀφιέμενον ἐλεύθερον καὶ ἄνευ ἀρχικῆς τινὸς ὠθήσεως, πίπτει ἐπὶ τοῦ ἐδάφους ὅθεν εἰκάζομεν (πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως) ὅτι ἐξωτερικὴ τις δύναμις ἔδρα ἐπ' αὐτοῦ καὶ ἔφερε τοῦτο ἐκ τῆς καταστάσεως τῆς ἡρεμίας ἐν ἣ εὐρίσκετο εἰς κατάστασιν κινήσεως. Ἐν τῇ πτώσει αὐτοῦ τὸ σῶμα διαγράφει κατακόρυφον εὐθύγραμμον τροχίαν, ὅπου δὴποτε τῆς ἐπιφανείας

δύναμις τῆς βαρύτητος

τῆς γῆς καὶ ἂν ἀφεθῆ τοῦτο. Καὶ ὡς ἐκ τοῦ σφαιρικοῦ σχήματος ταύτης α: διάφοροι αὐταὶ τροχιαὶ συντρέχουσιν εἰς τὸ κέντρον τῆς γῆς. Κατὰ συνέπειαν, τὸ σῶμα, ἀφιέμενον ἐλεύθερον, πίπτει ἐπὶ τῆς γῆς ὡς εἰ μεταξὺ αὐτοῦ (τοῦ πίπτοντος σώματος) καὶ τῆς γῆς ἐξησκειτο ἐλκτικὴ τις δύναμις φερομένη πρὸς τὸ κέντρον τῆς γῆς, ὡς ἐκ τῆς ὁποίας τὸ σῶμα πίπτει ἐπ' αὐτῆς, ἐν ὅσῳ ἢ κίνησις αὐτοῦ δὲν ἐμποδίζεται ὑπὸ ἐξωτερικοῦ τινος προσκόμματος. Τὴν ἐλκτικὴν ταύτην δύναμιν καλοῦμεν **βαρύτητα**, διότι εἰς ταύτην ὀφείλεται κυρίως τὸ βάρος τῶν σωμάτων ἀποκαλύπτεται δ' αὕτη εἰς ἡμᾶς, οὐχὶ μόνον ἐκ τῆς κινήσεως τὴν ὁποίαν μεταδίδει εἰς τὰ σώματα ἀφιέμενα ἐλεύθερα ὑπεράνω τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς, ἀλλὰ καὶ διὰ τῆς πιέσεως, τὴν ὁποίαν αἰσθανόμεθα κρατοῦντες βαρὺ τι σῶμα, καὶ τῆς ἀντιστάσεως τὴν ὁποίαν ἀπαντῶμεν κατὰ τὴν ἀνύψωσιν τοῦ σώματος ὑπεράνω τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς. Εὐθύς ἄμα τὸ σῶμα ἀρχίσῃ καταπίπτον, παρατηροῦμεν, ὅτι ἡ κίνησις αὐτοῦ δὲν εἶναι ὁμοιόμορφος, ἀλλὰ μεταβάλλεται συνεχῶς ἀπὸ στιγμῆς εἰς στιγμὴν, ὅθεν εἰκάζομεν (πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως), ὅτι ἡ βαρύτης ἐξακολουθεῖ δρῶσα ἐπὶ τοῦ σώματος καὶ κατὰ τὴν πτώσιν αὐτοῦ.



Σχ. 71.

Ἐξετάσωμεν ἤδη τὸ δεύτερον μέρος τοῦ πρώτου νόμου τῆς κινήσεως.

63. Ἀφοῦ δηλαδὴ τὸ σῶμα τεθῆ εἰς κίνησιν, ἐὰν ἡ παραγωγούσα ταύτην ἐξωτερικὴ αἰτία παύση δρῶσα ἐπ' αὐτοῦ, τί συμβαίνει; παύει καὶ ἡ κίνησις μετὰ τῆς δράσεως τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως, ἢ ἐξακολουθεῖ τὸ σῶμα κινούμενον; καὶ ἐν τοιαύτῃ περιπτώσει κατὰ ποίους νόμους ἐκτελεῖται ἡ κίνησις τοῦ σώματος; Τὸ δεύτερον τοῦτο μέρος τοῦ πρώτου νόμου τῆς κινήσεως, δὲν εἶναι τόσῳ καταφανές ὅσῳ τὸ πρῶτον, καὶ χρήζει λεπτομερεστερᾶς ἀναπτύξεως, τοσοῦτῳ μᾶλλον, καθ' ὅσον ὡς εἶπομεν τοῦτο καὶ προηγουμένως δὲν δυνάμεθα ν' ἀπαλλάξωμεν ἐντελῶς σῶμα τι τῶν ἐπ' αὐτοῦ δρῶσῶν ἐξωτερικῶν δυνάμεων. Ἐκεῖνο, τὸ ὁποῖον ἡ καθημερινὴ πείρα μᾶς διδάσκει, εἶναι, ὅτι, πᾶν σῶμα τιθέμενον εἰς κίνησιν διὰ τῆς δράσεως ἐξωτερικῆς τινὸς δυνάμεως, ἐξακολουθεῖ κινούμενον ἔτι ἐπὶ τινα χρόνου καὶ ἀφοῦ παύση δρῶσα ἐπ' αὐτοῦ ἢ παραγωγούσα τὴν κίνησιν ἐξωτερικὴ δύναμις, καὶ ἐπὶ τέλος ἐπανέρχεται ἐν τῇ ἡρεμίᾳ. Ἄλλ' ἐὰν ἀκολουθήσωμεν μετὰ προσοχῆς τὴν κίνησιν τοῦ σώματος, δὲν βραδύνομεν ν' ἀναγνωρίσωμεν, ὅτι τὴν εἰς τὴν ἡρεμίαν ἐπάνοδον

τούτου δυνάμεθα ν' αναγάγωμεν εἰς δρᾶσιν τινὰ ἐξασκουμένην μεταξὺ τοῦ κινουμένου σώματος καὶ τῶν περὶ τοῦτο ἐξωτερικῶν σωμάτων, εἰς ἐξωτερικὴν τινὰ δύναμιν. Ἡ ὑπαρξίς τῆς ἐξωτερικῆς ταύτης δράσεως ἀποκαλύπτεται διὰ τῶν ἀποτελεσμάτων αὐτῆς ἐπὶ τῆς κινήσεως τοῦ ἐφ' οὗ δρᾶ σώματος.

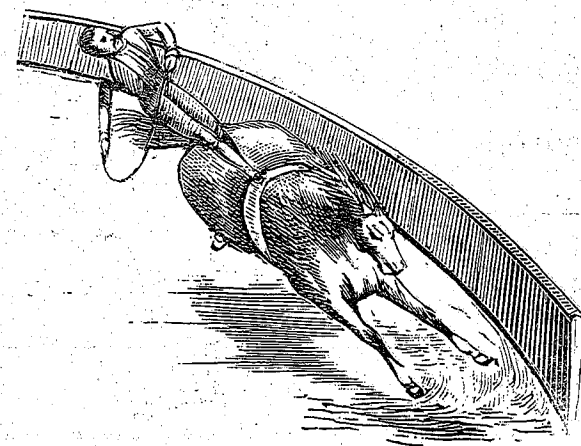
Οὕτω, λόγου χάριν, ἐὰν θεωρήσωμεν πρὸς στιγμὴν ὀριζόντιον ἐπίπεδον, συγκείμενον ἐκ κατειργασμένου καὶ λείου λίθου, καὶ δύο σφαίρας ἐκ τῆς αὐτῆς οὐσίας, τὴν μὲν κατειργασμένην καὶ λείαν, τὴν δὲ ἀκατέργαστον καὶ τραχεῖαν, καὶ ρίψωμεν ἐπὶ τοῦ ὀριζοντείου ἐπιπέδου τὴν ἐξ ἀκατέργαστου λίθου σφαῖραν μὲ ἀρχικὴν τινὰ ταχύτητα v , βλέπομεν, ὅτι ἐξακολουθεῖ αὕτη κυλινδουμένη ἐπὶ τινὰ χρόνον ἐπ' αὐτοῦ μὲ κίνησιν βαθμηδὸν ἐπιβραδυνομένην, καὶ ἐπὶ τέλος ἴσταται, ἀφοῦ διανύσῃ διάστημά τι δ . — Ἐὰν ἤδη μὲ τὴν αὐτὴν ἀρχικὴν ταχύτητα v ρίψωμεν καὶ τὴν ἐκ κατειργασμένου καὶ λείου λίθου σφαῖραν ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ ὀριζοντείου ἐπιπέδου, βλέπομεν ὅτι ἐξακολουθεῖ καὶ αὕτη κυλινδουμένη ἐπὶ τινὰ χρόνον ἐπὶ ἐπιπέδου μὲ κίνησιν ἐπιβραδυνομένην βαθμηδὸν, καὶ τέλος ἴσταται, ἀφοῦ διανύσῃ διάστημά τι δ' ; τοῦ ὁποίου ὅμως τὸ μῆκος εἶναι κατὰ πολὺ μεγαλειότερον τοῦ δ . Ἡ παραγαγούσα τὴν κίνησιν καὶ τῶν δύο σφαιρῶν προβλητικὴ ἄθησις τῆς χειρός, εἶναι ἡ αὐτὴ, ἡ φύσις τῶν δύο σφαιρῶν καὶ τοῦ ἐπιπέδου ἐφ' οὗ κυλινδοῦνται εἶναι ἡ αὐτὴ καὶ ἐν ταῖς δύο περιπτώσεσι πόθεν λοιπὸν προέρχεται ἡ διαφορὰ περὶ τὰ μῆκη τῶν διανυθέντων διαστημάτων; προφανῶς ἐκ τῆς διαφορᾶς τὴν ὁποίαν παρουσιάζουσιν αἱ ἐπιφάνειαι τῶν σφαιρῶν τούτων, ὧν ἡ μὲν εἶναι κατειργασμένη καὶ λεία, ἡ δὲ ἀκατέργαστος καὶ τραχεῖα. Ἡ ἐπὶ τῆς ριπτομένης σφαίρας δρᾶσις τῆς βαρύτητος ἐξουδετερουμένη ὑπὸ τῆς ἀντιδράσεως τοῦ ὀριζοντείου ἐπιπέδου, ἐφ' οὗ κινεῖται ἡ σφαῖρα, δὲν δύναται ν' ἀποκαλυφθῇ ἡμῖν ὡς κίνησις· δὲν καταστρέφεται ὅμως καὶ ὀλοτελῶς, ἀλλ' ἀναπτύσσει πίεσιν τινὰ μεταξὺ τῆς σφαίρας καὶ τοῦ ὀριζοντείου ἐπιπέδου, καὶ ἐκ τῆς πίεσεως ταύτης καὶ τῆς φύσεως τῶν ἐφαπτομένων ἀλλήλων ἐπιφανειῶν, ἀναπτύσσεται ἕτερα δύναμις, ἡ τῆς προστριβῆς, ἥτις ἐπιβραδύνει βαθμηδὸν τὴν κίνησιν τῆς σφαίρας, καὶ ἐπιφέρει τέλος τὴν πλήρη ἐπίσχεσιν αὐτῆς καὶ τὴν ἐπάνοδόν της εἰς τὴν προτέραν ἡρεμίαν. Ἐὰν ἤδη κατεργασθῶμεν τὴν ἐπιφάνειαν τῆς αὐτῆς σφαίρας καὶ καταστήσωμεν αὐτὴν ὅσῳ τὸ δυνατόν λείαν, ἢ παρεμβάλωμεν μεταξὺ ταύτης καὶ τοῦ ἐπιπέδου ἐφ' οὗ κυλινδοῦται λιπαρὰν τινὰ οὐσίαν ἐλαττοῦμεν καὶ τὴν μεταξὺ τῶν ἐπιφανειῶν ἀναπτυσσομένην δύναμιν τῆς προστριβῆς, ὡς ἐκ τῆς ὁποίας τὸ σῶμα ἐπανερχεται ἐκ νέου εἰς τὴν προτέραν ἡρεμίαν, καὶ αὐξάνομεν ἀναλόγως τὸ ὑπ' αὐτοῦ διανυόμενον διάστημα. Εἰκάζομεν λοιπὸν ἐκ τούτου ὅτι, ἐὰν μᾶς ἐπετρέπετο νὰ ἐξαφανίσωμεν ἐντελῶς τὴν ἀναπτυσσομένην ταύτην δύναμιν τῆς προστριβῆς, θὰ ἐξηκολούθει καὶ ἡ σφαῖρα κινουμένη ἐπ' ἄπειρον ὁμοιομόρφως.

Ἀλλὰ καὶ ἐν τῇ καθημερινῇ πείρᾳ, ἀπαντῶσι πλεῖστα παραδείγματα ἐπαληθεύσεως τοῦ πρώτου τούτου νόμου τῆς κινήσεως

ὑποθέσωμεν λ. χ. ὅτι φερόμεθα ταχέως ἐν σιδηροδρομικῇ τινὶ ἀμάξῃ ἐπὶ εὐθυγράμμου ὁδοῦ καὶ ἀίφνης ἴσταται ἀποτόμως ἡ ἀμαξοστοιχία· ἡμεῖς φερόμενοι ἐν τῷ διαστήματι μετὰ τῆς αὐτῆς ταχύτητος, μεθ' ἧς ἐφέρετο καὶ ἡ ἀμαξοστοιχία πρὸ μικροῦ, δὲν δυνάμεθα νὰ κατάσχωμεν ἀποτόμως τὴν ὁρμὴν μεθ' ἧς προβαλλόμεθα πρὸς τὰ πρόσω κατὰ τὴν φορὰν τῆς κινήσεως. Αὐτὸ τοῦτο συμβαίνει καὶ κατὰ τὴν ἀναχώρησιν τῆς ἀμαξοστοιχίας, ἐὰν γίνῃ αὕτη ἀποτόμως ριπτόμεθα δηλαδὴ πρὸς τὰ ὀπίσω.

Ἐὰν εὐρισκόμενοι ἐν τῇ ἀμάξῃ ταύτῃ, ἧς τὴν κίνησιν ὑποθέτομεν ὁμοιόμορφον, ἀφήσωμεν νὰ πέσῃ σῶμά τι, ἀφικνεῖται τοῦτο πάντοτε εἰς τὸ αὐτὸ σημεῖον τῆς ἀμάξης, ὅσα δῆποτε καὶ ἂν εἶναι ἡ ταχύτης μεθ' ἧς φέρεται αὕτη· κατὰ τὴν διάρκειαν τῆς πτώσεως τὸ σῶμα δὲν συμμετέχει τῆς κινήσεως τῆς ἀμάξης, διατηρεῖ ὅμως τὴν ταχύτητα ἣν ἐπέκτητο πρὸ μικροῦ, ὅτε ἐκρατοῦμεν τοῦτο ἀνὰ χεῖρας, καὶ κινεῖται ὄχι μόνον πρὸς τὰ κάτω ὡς ἐκ τῆς βαρύτητός του, ἀλλὰ καὶ πρὸς τὰ πρόσω ὡς ἐκ τῆς διατηρήσεως τῆς προτέρας αὐτοῦ ταχύτητος.

64. Ἐὰν ἡ ἀμαξοστοιχία ἐξακολουθῇ κινουμένη μὲ τὴν αὐτὴν ταχύτητα καὶ συναντήσῃ καθ' ὁδὸν καμπύλην τινὰ, ἣν ἀναγκάζεται ν' ἀκολουθήσῃ, μεταβάλλει αὕτη ἀπλῶς τὴν φορὰν τῆς ταχύτητός της. Ὡς ἐκ τῆς μεταβολῆς δὲ ταύτης ὀλόκληρος ἡ ἀμαξοστοιχία, τεινουσα ν' ἀκολουθήσῃ, τὴν προτέραν αὐτῆς εὐθύγραμμον τροχίαν, ἐξασκεῖ διὰ τῶν ὀνύχων τῶν τροχῶν ἰσχυροτάτην πίεσιν ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς σειρᾶς τῶν σιδηρῶν ἐλασμάτων· ὅθεν καὶ ἡ ἐκ τῆς προστριβῆς φθορὰ τοῦ ἐλάσματος καὶ τοῦ ἐπὶ τούτου ἐφαρμοζομένου ὄνυχος τοῦ τροχοῦ. Ἡ πρὸς τὰ ἔξω



Σχ. 72.

μάξης πίεσιν, ἣν καλοῦσι καὶ φυγόκεντρον δύναμιν, διὰ τῆς δράσεως τῆς βαρύτητος κατὰ τὴν ὀριζόντιον φορὰν· ἀλλὰ καὶ οἱ ἐν τῇ ἀμάξῃ εὐρισκόμενοι φυγόκεντροι ἐπιβάται, κατὰ τὴν εἴσοδον ταύτης ἐν τῇ καμπύλῃ, τεινοντες ν' ἀκολουθήσωσι τὴν εὐθύγραμμον τροχίαν ἣν διέγραφον πρὸ μικροῦ, ρίπτονται ἀποτόμως πρὸς τὰ ἔξω τῆς καμπύλης.

Αὐτὸ τοῦτο παρατηροῦμεν καθ' ἐκάστην καὶ ἐν τοῖς ἵπποδρομίαις κατὰ τὴν κυκλικὴν κίνησιν τοῦ ἵππου, ἔνθα οὗτος μετὰ τοῦ ἵππέως κλινοντες πρὸς

ἄθησις αὕτη τῆς ἀμαξοστοιχίας, ὡς ἐκ τῆς συνήθους παρὰ τοῖς σιδηροδρομοῖς ταχύτητος, δύναται νὰ εἶναι τόσῳ βιαία, ὥστε νὰ ἐπιφέρῃ καὶ τὴν ἐντελῆ ἐκτροχίασιν αὐτῆς· ἔνεκα τούτου οἱ μηχανικοὶ ἐν ταῖς καμπύλαις ἀνυψοῦσι τὸ ἐξωτερικὸν ἔλασμα τῆς γραμμῆς καὶ ἐξουδετεροῦσιν οὕτω τὴν ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένην ὑπὸ τῆς ἀ

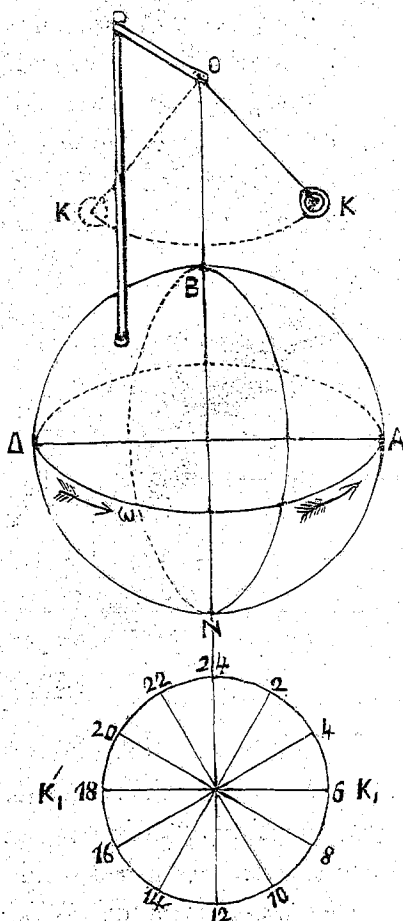
δύναμις

τὰ ἔσω τοῦ ἵπποδρομίου ἐξουδετεροῦσι τὴν δύναμιν, ἥτις ὠθεῖ τούτους πρὸς τὰ ἔξω διὰ τῆς ἀντιδράσεως τῆς τροχιάς, ἥτις, συνδυαζομένη μετὰ τῆς βαρύτητος, ἐξουδετεροῖ τὴν ὠθοῦσαν τούτους πρὸς τὰ ἔξω φυγόκεντρον δύναμιν.

65. Ὑποθέσωμεν, ὅτι εὐρισκόμεθα εἰς τὸ στόμιον φρέατος μεγάλου βάθους h οἷα ἀπαντῶμεν ἐν τοῖς μεταλλείοις, καὶ κρατοῦμεν ἀνά χειρας σῶμά τι. Ὡς ἐκ τῆς περὶ τὸν ἄξονά της στροφῆς τῆς γῆς, τὰ περὶ τὸ στόμιον τοῦ φρέατος σώματα κέκτῃνται ταχύτητα ωa πρὸς ἀνατολὰς [ἐνθα ω εἶναι ἡ περιστροφικὴ ταχύτης τῆς γῆς καὶ a ἡ ἀκτίς τοῦ παραλλήλου τοῦ στομίου τοῦ φρέατος]. Ὡς ἐκ τῆς αὐτῆς περιστροφῆς τὰ εἰς τὸ βάθος τοῦ φρέατος σώματα κέκτῃνται ταχύτητα ωb πρὸς ἀνατολὰς ἐπίσης. Κατὰ τὴν διάρκειαν t τῆς πτώσεως ἀπὸ τοῦ στομίου μέχρι τοῦ πυθμένος τοῦ φρέατος, τὸ πίπτον σῶμα ὡς ἐκ τῆς ἀρχικῆς πρὸς ἀνατολὰς ταχύτητός του διανύει κατὰ τὴν αὐτὴν φορὰν διάστημα $\omega a t$ ἐνῶ ἐν τῷ αὐτῷ χρόνῳ τὰ ἐν τῷ πυθμένι σώματα διήνυσαν διάστημα $\omega b t$. τὸ πίπτον σῶμα διατηροῦν τὴν ἀρχικὴν ταχύτητά του παρεκκλίνει λοιπὸν πρὸς ἀνατολὰς τῆς κατακορύφου κατὰ διάστημα $\omega t (a-b)$. Πειράματα γεγόμενα εἰς τὰ μεταλλεῖα τοῦ Freyberg ὑπὸ τοῦ μηχανικοῦ Reech ἀπὸ ὕψους 158,5 μέτρων καὶ ὑπὸ γεωγραφικὸν πλάτος 51° ἔδωκαν παρέκκλισιν 0,0276 πρὸς ἀνατολὰς· ἀποδείκνυται δὲ οὕτω καὶ ἡ περὶ τὸν ἄξονά της στροφή τῆς γῆς.

66. Ἐτέραν ἐπαλήθευσιν τῆς ἀνικανότητος ἐν ἣ εὐρίσκεται σῶμά τι νὰ μεταβάλλῃ ἀφ' ἑαυτοῦ τὴν κίνησίν του εὐρίσκομεν ἐν τῷ περιφῆμῳ πειράματι δι' οὗ ὁ Leon Foucault κατέστησε πασιφανῆ τὴν περὶ τὸν ἄξονά της περιστροφικὴν κίνησιν τῆς γῆς.

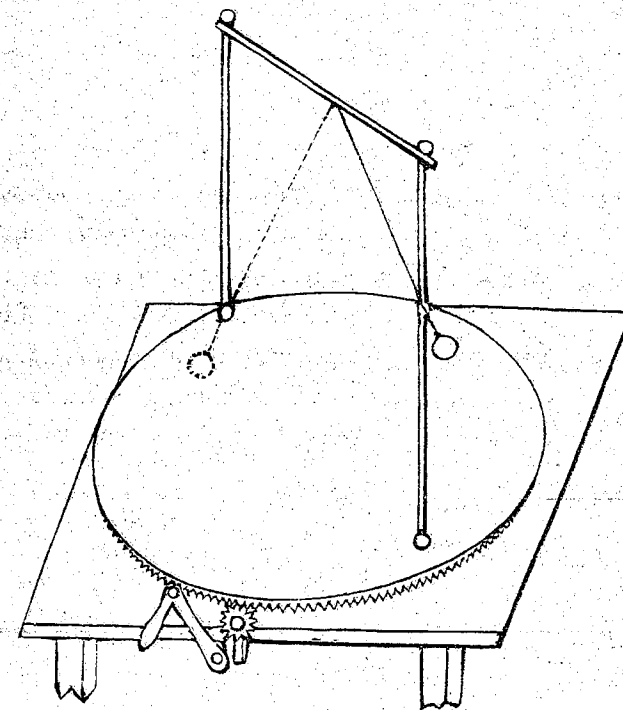
Ὑποθέσωμεν λέγει ὁ διάσημος οὗτος φυσικὸς παρατηρητὴν εὐρισκόμενον εἰς τὸν πόλον τῆς γῆς, ἐνθα ὑπάρχει ἐκκρεμῆς K ἀνηρτημένον ἀπὸ σταθεροῦ τινος σημείου O κειμένου ἐπὶ τοῦ ἄξονος περὶ ὃν στρέφεται ἡ γῆ. Ἐὰν ἀπομακρύνωμεν τὸ ἐκκρεμῆς ἐκ τῆς κατακορύφου μεθ' ἧς ἤδη συμπίπτει, καὶ ἀφήσωμεν τοῦτο νὰ καταπέσῃ ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος χωρὶς νὰ τῷ μεταδώσωμεν πλαγίαν τινὰ ὠθησιν, τὸ σῶμα διέρχεται καὶ πάλιν διὰ τῆς κατακορύφου,



Σχ. 73.

ἐκκρεμῆς τοῦ Foucault

ὅθεν ὡς ἐκ τῆς κτηθείσης ταχύ-τητος ἀνέρχεται πρὸς τὴν ἀντίθετον ταύτης πλευρὰν εἰς ὕψος σχεδὸν ἴσον ἐκείνῳ ὅθεν κατῆλθε. Εἰς τὸ σημεῖον τοῦτο ἡ ταχύτης μηδενίζεται, ἀλλάσσει φορὰν καὶ κατέρχεται ἐκ νέου τὸ σῶμα διὰ ν' ἀνέλθῃ καὶ πάλιν εἰς τὸ σημεῖον ὅθεν ἀνεχώρησε, καὶ ἐξακολουθεῖ οὕτω αἰωρούμενον ἐν τῷ ἐπιπέδῳ KOK χωρὶς νὰ δύναται νὰ ἐξέλθῃ τούτου (ὡς ἐκ τοῦ ἄνω πρώτου νόμου τῆς κινήσεως). Ἡ γῆ ἐν τούτοις στρέφεται περὶ τὸν ἄξονά της BN ἐκ δυσμῶν πρὸς ἀνατολὰς καὶ μετ' αὐτῆς ὁ παρατηρητής, ὡς ἐκ τῆς περιστροφικῆς δὲ ταύτης πρὸς ἀνατολὰς κινήσεως βλέπει οὗτος τὸ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς ἔχνος τοῦ ἀκινήτου ἐν τῷ διαστήματι ἐπιπέδου στρεφόμενον πρὸς δυσμὰς με περιστροφικὴν ταχύτητα ἴσην τῇ τῆς γῆς ω καὶ διαγράφον γωνίαν 360° ἐν διαστήματι 24 ὥρων. Ἐὰν ἀντὶ τοῦ πόλου ἐκτελέσωμεν τὰ πειράματά μας ἀλλαχῶ ὑπὸ γεωγραφικὸν πλάτος λ , ἡ κατακορύφος δὲν μένει πλέον ἀκίνητος ὡς ἐν τῷ πόλῳ, ἀλλὰ διαγράφει κωνικὴν ἐπιφάνειαν, ἐνῶ τὸ ἐπίπεδον τῆς αἰωρήσεως τοῦ ἐκκρεμοῦ στρέφεται περὶ ταύτην ὡς θὰ ἴδωμεν κατωτέρω με περιστροφικὴν ταχύτητα $\omega \eta \mu \lambda$.



Σχ. 74.

Ἐλαβεν οὗτος τρογγύλον χαλύβδινον σύρμα 2 χιλιοστομέτρων διαμέτρου καὶ 20 ἑκατοστομέτρων μήκους, ὅπερ ἐφήρμοσε στερεῶς ἐπὶ σιδηρᾶς ῥάβδου δυναμένης καὶ ταύτης νὰ ἐφαρμοσθῇ ἐπὶ τῷ ῥάβδῳ, οὕτως ὥστε ὁ ἄξων τοῦ χαλύβδινου στρώματος νὰ συμπίπτῃ μετὰ τοῦ ἄξονος τοῦ ῥάβδου, οὗτινος ἡ προβολὴ συμπίπτει μετὰ τοῦ σημείου O τοῦ κάτωθι σχήματος· ἐὰν ἀπομακρύνωμεν τὸ σύρμα ἐκ τῆς θέσεως ἣν κατέχει καθ' ὠρισμένην ⁽¹⁾ φορὰν καὶ ἀφήσωμεν ἐλεύθερον, αἰω-

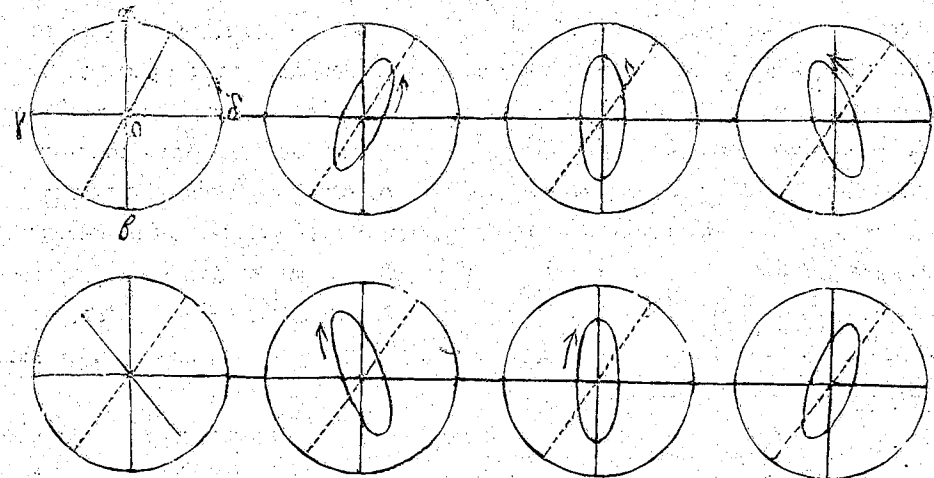
ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Λέγομεν καθ' ὠρισμένην φορὰν, διότι ἐὰν εἶναι αὕτη οἷα δήποτε, τὸ

Τὸ πείραμα δύναται νὰ ἐπαναληφθῇ διὰ τῆς ἐν τῷ ἔναντι σχήματι ἐμφαινόμενης συσκευῆς, ἐνθα θέτοντες εἰς περιστροφικὴν κίνησιν τὸ σύστημα δι' οὗ τὸ ἐκκρεμῆς εἶναι ἀνηρτημένον, βλέπομεν τὸ ἀμετάβλητον τοῦ ἐπιπέδου τῆς αἰωρήσεως.

67. Ἐτερον ἀξιοπεριέργον πείραμα ἐκτελεσθὲν ὑπὸ τοῦ ἰδίου Foucault, ὅπερ μάλιστα τῷ ἔδωκε τὴν ἰδέαν τοῦ προηγουμένου πειράματος, καὶ ἐν ᾧ καταφαίνεται ἡ ἀλήθεια τοῦ πρώτου νόμου τῆς κινήσεως εἶναι καὶ τὸ ἐξῆς.

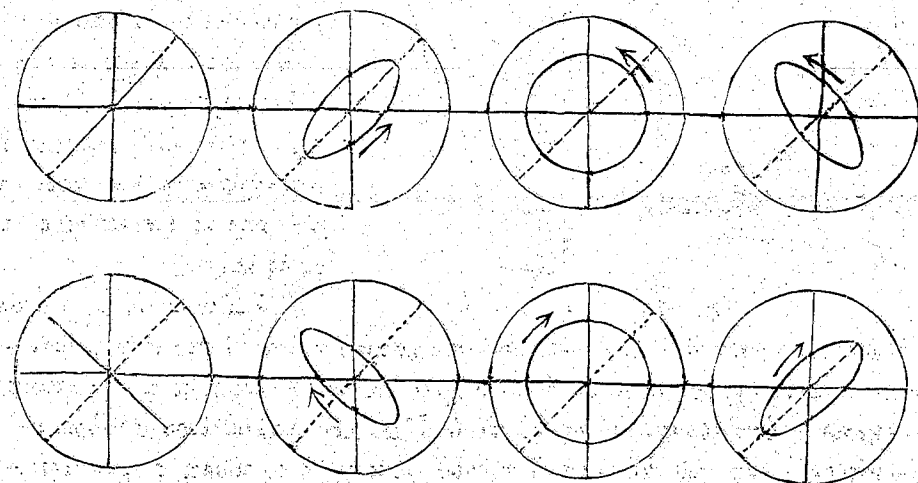
ρεῖται τοῦτο, οὕτως ὥστε τὸ ἄκρον αὐτοῦ ὅπερ καθιστῶμεν καταφανές διὰ φαεινοῦ τινος σημείου, διαγράφει τὴν διάμετρον τοῦ κύκλου αβ ἔνθα τὸ διὰ

ἄκρον τοῦ σύρματος ἐν τῇ αἰωρήσει τούτου, διαγράφει ἐν γένει ἑλλειπτικὴν τροχιάν ἧς ὁ ἄξων στρέφεται περὶ τὸ σημεῖον θ, αὕτη δὲ διαβαίνει διὰ τῶν ἐν τοῖς κάτωθι σχήμασιν ἐμφαινόμενων φάσεων, αἵτινες εἰσὶ συμμε-



Σχ. 75.

τρικαί ὡς πρὸς τὰς καθέτους ἀλλήλαις διαμέτρους αβ καὶ γδ. Ἐὰν τὸ ἀρχικὸν ἐπίπεδον τῆς αἰωρήσεως συμπίπτῃ μὲ μίαν τῶν διαμέτρων τούτων, μένει τοῦτο ἀμετάβλητον. Ἐὰν τὸ ἀρχικὸν ἐπίπεδον τῆς αἰωρήσεως συμπίπτῃ μετὰ τῆς διχοτομοῦσης τὴν γωνίαν τῶν διαμέτρων τούτων (τῆς εὐσταθοῦς αἰωρήσεως), ὁ ἄξων τῆς ἑλλειπτικῆς τροχιάς δὲν στρέφεται, διότι δὲν ὑπάρχει λόγος, ὅπως στραφῇ οὗτος πρὸς τὴν οα ἢ τὴν οδ διάμετρον, ἀλλ' ἡ τροχιά μεταβάλλεται, διερχομένη διὰ τῶν ἐν τοῖς κάτωθι διαγράμμασιν



Σχ. 76.

ἐμφαινόμενων φάσεων. Διὰ πλείονας λεπτομερείας ἴδε Recueil des travaux scientifiques de Léon Foucault σελὶς 392.

τοῦ ἄξονος τοῦ σύρματος καὶ τῆς διαμέτρου ταύτης ὀριζόμενον ἐπίπεδον τῆς αἰωρήσεως μένει σταθερόν. Ἐὰν ἤδη θέσωμεν τὸν πόρνον εἰς περιστροφικὴν κίνησιν συμμετέχει ταύτης καὶ τὸ σύρμα, ἀλλὰ τὸ ἐπίπεδον τῆς αἰωρήσεως μένει ἀμετάβλητον, καὶ ἡ ὑπὸ τοῦ ἄκρου τοῦ σύρματος διαγραφομένη εὐθεῖα μένει σταθερὰ καὶ ἀκίνητος ἐν τῷ διαστήματι, ὡς ἀπαιτεῖ τοῦτο ὁ πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως.

68. Ἀλλὰ μήπως αὕτη ἡ περιστροφικὴ κίνησις τῆς γῆς περὶ τὸν ἄξονά της δὲν μᾶς παρέχει παράδειγμα ἀρκούντως πειστικὸν περὶ τῆς ἀνικανότητος εἰς ἣν εὐρίσκεται σῶμά τι νὰ μεταβάλῃ ἀφ' ἑαυτοῦ τὴν κίνησιν, ἣν τῷ μετέδωκεν ἀρχικῶς ἢ δράσις ἐξωτερικῆς τινος δυνάμεως; ἀφ' ὅτου τῷ ὄντι πρὸ χρόνου πολλοῦ ἤρχισεν ὁ ἄνθρωπος παρατηρῶν τὴν ὁμοιόμορφον περιστροφικὴν ταύτην κίνησιν, δὲν ἠδυνήθη ν' ἀνακαλύψῃ οὐδὲ τὴν ἐλαχίστην ἀλλοίωσιν αὐτῆς ἐκ τούτου δὲ καὶ ἐλήφθη αὕτη πρὸς καταμέτρησιν τοῦ χρόνου.

69. Ὁ πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως ὡς διευτυπώθη οὗτος ἀνωτέρω ὑποθέτει ὅτι οὐδεμίαν ἐξωτερικὴν δυνάμιν ἐπενεργεῖ ἐπὶ τοῦ σώματος· τοῦτο ὅμως οὐδέποτε δύναται νὰ πραγματοποιηθῇ ἐν τῇ φύσει, ὅπου τὰ σώματα καὶ τοὶ εὐρισκόμενα ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν ἐξωτερικῶν δυνάμεων, ἐμμένουσιν ἐνίοτε εἰς τὴν κατάστασιν ἡρεμίας ἢ ὁμοιομόρφου κινήσεως ἐν τῇ περιπτώσει ταύτη λέγομεν, ὅτι αἱ ἐπὶ τῶν σωμάτων δρῶσαι δυνάμεις ἰσορροποῦσιν, ἐξουδετεροῦσαι ἀμοιβαίως τὰς ἐπὶ τῶν θεωρουμένων σωμάτων δράσεις αὐτῶν καὶ ἰσοδυναμοῦσιν πρὸς τὴν ἑλλειψιν πάσης δυνάμεως. Ὡς ἐκ τούτου διατυπώμεν ἀκριβέστερον τὸν πρῶτον νόμον τῆς κινήσεως λέγοντες·

ἰσορροπία τῶν ἐπὶ τοῦ σώματος δρῶσῶν δυνάμεων

Ἡ σχετικὴ κίνησις δύο σωμάτων, ὧν ἑκάτερον ὑπόκειται τῇ δράσει ἐξωτερικῶν δυνάμεων ἰσορροπουσῶν, εἶναι ὁμοιόμορφος ἢ ἴση τῷ μηδενὶ (τὰ σώματα δηλαδὴ εὐρίσκονται ἐν σχετικῇ ἡρεμίᾳ).

Συνοψίζοντες ἤδη τὰ προλεχθέντα βλέπομεν, ὅτι

Σῶμά τι δὲν δύναται νὰ τεθῇ ἀφ' ἑαυτοῦ εἰς κίνησιν, ἐὰν ἡρεμῇ. Ἴνα τοῦτο τεθῇ εἰς κίνησιν, δεόν νὰ ἐπενεργήσῃ ἐπ' αὐτοῦ ἐξωτερικόν τι αἰτιον, ὅπερ καλοῦμεν δύναμιν.

Ἐν ὅσῳ ἡ θέσασα τὸ σῶμα εἰς κίνησιν δύναμις ἐξακολουθεῖ δρῶσα ἐπὶ τούτου, ἐξακολουθεῖ καὶ τὸ σῶμα κινούμενον μὲ ταχύτητα μεταβαλλομένην, μέχρις οὗ παύσει ἡ δράσις τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως.

Τότε ὅμως τὸ σῶμα δὲν ἐπανέρχεται εἰς τὴν προτέραν ἡρεμίαν του, ἀλλ' ἐξακολουθεῖ κινούμενον ἐπὶ εὐθυγράμμου τροχιάς μὲ τὴν

ταχύτητα, ἢν ἐκέκτητο, ἅμα ἐπαυσε δρῶσα ἢ ἐπιφέρουσα τὴν μεταβολὴν τῆς ταχύτητος δυνάμεις.

Ὡστε δσάκις σῶμά τι κινεῖται μὲ σταθερὰν ταχύτητα ἐπὶ εὐθυγράμμου τροχιάς, ἢ συντομώτερον δσάκις τοῦτο κινεῖται ὁμοιομόρφως, οὐδεμία ἐξωτερικὴ δύναμις δρᾷ ἐπ' αὐτοῦ· οὕτω αἱ δυνάμεις δέον νὰ θεωρηθῶσιν οὐχὶ μόνον ὡς τὰ ἀρχικὰ αἷτια τὰ φέροντα τὰ σώματα ἐκ τῆς ἡρεμίας εἰς τὴν κίνησιν, ἀλλὰ πρὸ πάντων (διότι σώματα ἀπολύτως ἡρεμοῦντα ἐν τῇ φύσει δὲν γνωρίζομεν) ὡς τὰ αἷτια τὰ μεταβάλλοντα τὴν κίνησιν τούτων, τὰ ἀρχικὰ δηλαδὴ αἷτια εἰς ἃ ὀφείλονται αἱ ἐπιταχύνσεις· ὥστε δσάκις ἢ κινήσεις τοῦ σώματος μεταβάλλεται, δσάκις δηλαδὴ ἢ ἐπιταχύνσεις δὲν μηδενίζεται, τὸ σῶμα εὐρίσκεται ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν δυνάμεως τινος.

70. Ἐκ τοῦ πρώτου νόμου τῆς κινήσεως γνωστοῦ καὶ ὑπὸ τὸ ὄνομα: ἀρχὴ τῆς ἀδρανείας τῆς ὕλης: ἀρυόμεθα ἕτερον ὄρισμὸν σαφέστερον (ἐὰν ἐπιτρέπεται ἡ λέξις αὕτη διὰ πράγματα τῶν ὁποίων ἢ ἀρχικὴ φύσις μᾶς εἶναι ἐντελῶς ἄγνωστος) τῆς δυνάμεως, θεωροῦντες ταύτην ὡς

Τὸ αἷτιον, ὄπερ ἐπιφέρει ἢ τείνει ἀπλῶς νὰ ἐπιφέρῃ μεταβολὴν τινὰ, ἐν τῇ καταστάσει τῆς ἡρεμίας ἢ ὁμοιομόρφου κινήσεως τῶν σωμάτων.

Ὁ ὄρισμὸς οὗτος μᾶς καθιστᾷ εὐκολωτέραν καὶ τὴν πρὸς ἀλλήλας παραβολὴν τῶν ἀμοιβαίων δράσεων τῶν σωμάτων, ἅς ἐκάλεσαμεν δυνάμεις, διὰ τῆς παραβολῆς τῶν ἀποτελεσμάτων αὐτῶν ἐν σχέσει πρὸς τὰς μεταβολάς, ἅς ἐπιφέρουσιν ἐν τῇ κινήσει τῶν σωμάτων.

ἴσαι δυνάμεις

71. Ἐὰν λοιπὸν ὑποθέσωμεν ὅτι αἱ ιδιότητες τῆς ὕλης εἶναι μόνιμοι ἐν τῷ διαστήματι καὶ τῷ χρόνῳ, δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν ὡς ἴσας τὰς δυνάμεις ἐκεῖνας αἷτινες, δρῶσαι ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος ἐν τῷ αὐτῷ χρονικῷ διαστήματι, ἐπιφέρουσι τὴν αὐτὴν γεωμετρικὴν μεταβολὴν (§ 13) ἐν τῇ ταχύτητι αὐτοῦ.

Τὴν μεταξὺ τῆς μεταβολῆς ταύτης τῆς ταχύτητος τοῦ σώματος καὶ τῆς δυνάμεως ὑφισταμένην σχέσιν μᾶς διδάσκει ὁ

Δεύτερος νόμος τῆς κινήσεως

ὃν διετύπωσεν ὁ Νεύτων οὕτω·

Ἡ μεταβολή, ἢν ὑφίσταται ἢ ποσότης κινήσεως τοῦ

σώματος, εἶναι ἀνάλογος καὶ τῆς αὐτῆς φορῆς μὲ τὴν ὄθησιν τῆς παραγαγούσης ταύτην ἐξωτερικῆς δυνάμεως.

Ἴνα ὁ νόμος οὗτος καταστῇ καταληπτὸς δεόν νὰ ὀρίσωμεν ἀκριβῶς τὴν πρῶτον ἤδη ἀπαντῶσαν φράσιν «ποσότης κινήσεως τοῦ σώματος», ἣτις ἐξαρτᾶται ἐκ τῆς ταχύτητος μεθ' ἧς φέρεται τὸ σῶμα, καὶ ἐτέρου τινὸς δυναμικοῦ στοιχείου, ὄπερ καλοῦσι «μάζαν» τοῦ σώματος, καὶ τὸ ὁποῖον δεόν νὰ ὀρίσωμεν ἐπίσης σαφῶς.

Ἐν πάσῃ περιπτώσει βλέπομεν, ὅτι ὁ νόμος οὗτος ὀρίζει τὰ ἀποτελέσματα τῶν δράσεων τῶν δυνάμεων ἐπὶ τῶν σωμάτων, καὶ θὰ διακρίνωμεν ἐν αὐτῷ δύο μέρη, ὧν, τὸ πρῶτον σχετίζεται μὲ τὴν δράσιν μιᾶς μόνης δυνάμεως ἐπὶ τοῦ σώματος καὶ

τὸ δεύτερον μὲ τὰς συνθήκας, ὑφ' ἃς πλείονες δυνάμεις δρῶσι συγχρόνως ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος

72. Ἐν τῷ δευτέρῳ νόμῳ τῆς κινήσεως, οἷον διετυπώσαμεν τοῦτον ἀνωτέρω, δὲν ἐλάβομεν ποσῶς ὑπ' ὄψιν τὴν κατάστασιν ἀπολύτου ἡρεμίας (ἣτις ἐν τῇ πραγματικότητι εἶναι ἀδύνατος) ἢ ὁμοιομόρφου κινήσεως τοῦ σώματος, ἀλλ' ἀπλῶς τὴν μεταβολὴν, ἢν ὑφίσταται ἢ κινήσεις αὐτοῦ· ὑποθέτομεν λοιπὸν τὴν μεταβολὴν ταύτην ἀνεξάρτητον τῆς ἀρχικῆς κινήσεως μεθ' ἧς φέρεται τὸ σῶμα καθ' ἣν στιγμὴν ἄρχεται ἢ δρᾷσις τῆς δυνάμεως ὡς ἐκ τῆς ὁποίας μεταβάλλεται ἢ κινήσεις τοῦ σώματος.

Οὕτω ἐὰν ὀρισμένη δύναμις δρᾷ ἐπὶ ὀρισμένου σώματος μεταβάλλει τὴν ταχύτητά του, καὶ ἢ ἐπακολουθοῦσα ἐπιταχύνσεις εἶναι ἢ αὐτὴ οἷα δῆποτε καὶ ἂν εἶναι ἢ ταχύτης μεθ' ἧς ἐφέρετο ἤδη τὸ σῶμα, καθ' ἣν στιγμὴν ἐπῆλθεν ἢ δρᾷσις τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως· τοῦτο δ' ἐκφράζομεν λέγοντες.

Τὰ ἀποτελέσματα τῆς ἐπὶ τῶν σωμάτων δράσεως τῶν δυνάμεων εἶναι ἀνεξάρτητα τῆς παρούσης κινήσεως τούτων.

ἢ ἄλλως· θεωρήσωμεν ὕλικόν τι σύστημα, οὔτινος τὰ διάφορα μέρη φέρονται μὲ ταχύτητας ἴσας καὶ παραλλήλους· πᾶσα δύναμις δρῶσα αἰφνηδίως ἐπὶ ἐνὸς τῶν ἀποτελούντων τὸ σύστημα μορίων ἄλλοιοῖ τὴν σχετικὴν κίνησιν τούτου ὡς πρὸς τὸ σύστημα μεθ' οὗ ἐφέρετο· ἢ ἐπερχομένη δ' ἀλλοίωσις εἶναι ἢ αὐτὴ μ' ἐκείνην, ἢν θὰ ὑφίστατο ἐν τῇ κινήσει του τὸ μόνιον, ἐὰν τὸ σύστημα καὶ τὸ μετὰ τούτου

ἀρχὴ τοῦ ἀνεξαρτήτου τῆς δράσεως τῆς δυνάμεως, ἀπὸ τῆς ταχύτητος ἢν κέκτηται ἤδη τὸ ἐφ' οὗ δρᾷ σῶμα.

φερόμενον ὑλικὸν σημεῖον εὐρίσκοντο ἐν καταστάσει ἡρεμίας καθ' ἣν στιγμήν ἐπῆλθεν ἡ δρᾶσις τῆς δυνάμεως.

73. Πλεῖστα ὅσα παραδείγματα ἀπαντῶσιν ἐν τῇ καθημερινῇ πείρᾳ ἐπαληθεύοντα τὴν ἀρχὴν ταύτην, ἧς ἡ πρώτη ἰδέα ὀφείλεται τῷ μεγάλῳ Γαλιλαίῳ.

ὑποθέσωμεν λ. χ. ὅτι φερόμεθα ἐν πλοίῳ κινουμένῳ καὶ ρίπτομεν ὀριζοντίως ἐπὶ τοῦ καταστρώματος κατὰ τὴν διεύθυνσιν καθ' ἣν φέρεται τὸ πλοῖον σῶμά τι ἢ ὡς πρὸς τὸ πλοῖον σχετικὴ κίνησις τοῦ ριφθέντος σώματος εἶναι ἡ αὐτή, οἷα δὴποτε καὶ ἂν εἶναι ἡ ταχύτης τοῦ πλοίου, ἧς συμμετέχει καὶ τὸ ριφθὲν σῶμα· ἡ ἐπενέργεια τῆς ὠθήσεως δι' ἧς ἐρρίφθη τὸ σῶμα εἶναι οὕτω ἀνεξάρτητος τῆς ἀρχικῆς ὀριζοντείου ταχύτητος μεθ' ἧς ἐφέρετο τοῦτο συμμετέχον τῆς κινήσεως τοῦ πλοίου.

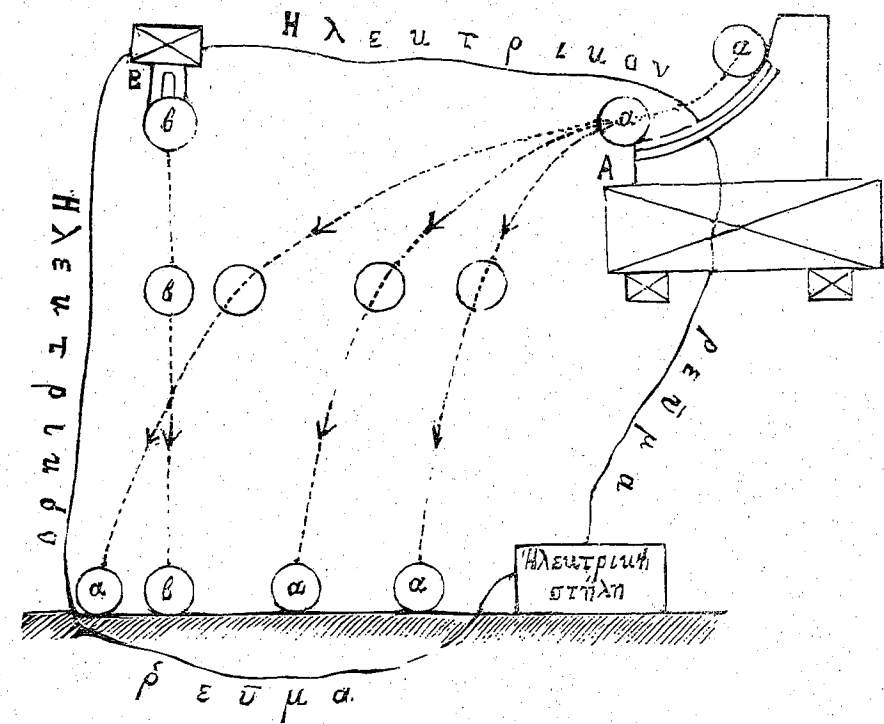
ὑποθέσωμεν δευτέρῳ ὅτι εὐρίσκόμεθα ἐν κιβωτίῳ ἐτοιμῷ πρὸς κατάβασιν ἐν τινι φρέατι, οἷα τὰ ἐν τοῖς μεταλλείοις ἀπαντῶντα· ἐν ὅσῳ τὸ κιβώτιον εὐρίσκεται εἰσέτι ἐν ἡρεμίᾳ, ἀφίνομεν λίθον νὰ καταπέσῃ, καὶ παρατηροῦμεν, ὅτι κρούει οὗτος τὸν πυθμένα τοῦ κιβωτίου μετὰ παρέλευσιν ἐνὸς δευτερολέπτου· τὸ κιβώτιον ἤρξατο ἤδη κατερχόμενον ἐν τῷ φρέατι μετὰ ταχύτητα οἷαν δὴποτε, μεθ' ἧς φέρονται καὶ τὰ ἐν αὐτῷ σῶματα· ἐὰν ἀφήσωμεν ἐκ νέου νὰ καταπέσῃ τὸν αὐτὸν λίθον ἐκ τοῦ αὐτοῦ ὕψους παρατηροῦμεν, ὅτι καὶ ἤδη μετὰ παρέλευσιν ἐνὸς δευτερολέπτου κρούει οὗτος τὸν πυθμένα τοῦ κιβωτίου· ἡ δρᾶσις τῆς βαρύτητος ἐπὶ τοῦ πίπτοντος σώματος εἶναι λοιπὸν ἡ αὐτὴ ὡς καὶ προηγουμένως, ὅτε τὸ σῶμα εὐρίσκατο ἐν ἡρεμίᾳ παρὰ τῷ στομίῳ τοῦ φρέατος, ἀνεξάρτητος δηλαδὴ τῆς κατακόρυφου ταχύτητος τοῦ κατερχομένου κιβωτίου, ἧς συμμετέχει καὶ τὸ σῶμα.

Ἐὰν ἤδη ἀντὶ νὰ ὑποθέσωμεν τὴν ἀρχικὴν ταχύτητα τῆς αὐτῆς μετὰ τὴν ὠθησιν τῆς δυνάμεως φορᾶς, ὑποθέσωμεν ταύτας καθέτους ἀλλήλαις, ὡς συμβαίνει τοῦτο ὅταν, ἰστάμενοι ἐπὶ τοῦ ἀνωτάτου ἄκρου τοῦ ἱστοῦ κινουμένου πλοίου, ἢ ἐν ἀμάξῃ κινουμένῃ ἐπὶ ὀριζοντείας γραμμῆς, ἀφήσωμεν σῶμα, ὅπερ κρατοῦμεν ἀνὰ χεῖρας νὰ καταπέσῃ ἐλευθέρως, παρατηροῦμεν ὅτι τὸ σῶμα κρούει τὸ κατάστρωμα τοῦ πλοίου ἢ τὸν πυθμένα τῆς ἀμάξης εἰς τὸ αὐτὸ πάντοτε σημεῖον, οἷα δὴποτε καὶ ἂν εἶναι ἡ ταχύτης μεθ' ἧς φέρεται τὸ πλοῖον ἢ ἡ ἀμάξα· ὅθεν εἰκόζομεν, ὅτι ἡ ἐπὶ τοῦ πίπτοντος σώματος κατακόρυφος δρᾶσις τῆς βαρύτητος εἶναι ἀνεξάρτητος τῆς ὀριζοντείου ταχύτητος τοῦ πλοίου ἢ τῆς ἀμάξης, ἧς συμμετεῖχε καὶ τὸ σῶμα ἀρχικῶς, ὅτε ἐκρατοῦμεν τοῦτο ἀνὰ χεῖρας.

Ἐὰν ἐπὶ ἡρεμοῦντος ἐδάφους εὐρίσκόμενοι κρατῶμεν ἀνὰ χεῖρας δύο λίθους καὶ ρίψωμεν τὸν μὲν ὀριζοντείως μεθ' οἰασθῆποτε ἀρχικῆς ταχύτητος, τὸν δὲ κατακόρυφως καὶ ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος, οἱ δύο οὗτοι λίθοι κρούουσι συγχρόνως τὸ ἔδαφος.

Ἀκριβέστερον ἀποδεικνύεται τοῦτο διὰ τῆς ἐναντι συσκευῆς, ἐν ἣ σφαῖρά τις ἀρίπτεται ἀπὸ τοῦ σημείου A μετ' ἀρχικὴν τινὰ ὀριζόντειον ταχύ

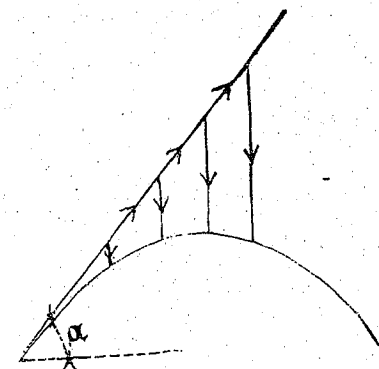
τητα· κατὰ τὴν αὐτὴν δὲ στιγμήν, χάρις εἰς τὴν διακοπὴν τοῦ ἐπὶ τοῦ ἠλεκτρομαγνήτου B ἐπενεργοῦντος ἠλεκτρικοῦ ρεύματος, ἑτέρα σφαῖρα β πίπτει κατακόρυφως ἐκ τοῦ αὐτοῦ μετὰ τὴν πρώτην ὕψους, καὶ βλέπομεν ὅτι αἱ δύο αὐταὶ σφαῖραι κρούουσι συγχρόνως τὸ ἔδαφος.



Σχ. 77.

Ἡ ἐπὶ τοῦ πίπτοντος σώματος κατακόρυφος δρᾶσις τῆς βαρύτητος εἶναι οὕτω ἀνεξάρτητος τῆς ἀρχικῆς ὀριζοντείου ταχύτητος μεθ' ἧς φέρεται τοῦτο.

Ἐὰν ἤδη τὸ σῶμα δὲν ἀφεθῆ ἀπλῶς, ἀλλὰ ριφθῆ σὺχὶ πλέον ὀριζοντείως ἀλλὰ λοξῶς ὑπὸ κλίσιν α καὶ μετ' ἀρχικὴν ὠθησιν, ἣτις μεταδίδει εἰς αὐτὸ ἀρχικὴν τινὰ ταχύτητα κατὰ τὴν αὐτὴν διεύθυνσιν, καταπίπτον τοῦτο δὲν διαγράφει πλέον κατακόρυφον εὐθύγραμμον τροχιάν. Τὸ σῶμα κέκτηται τῷ ὄντι τὴν ταχύτητα v_0 τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως τῆς προβολῆς, τὴν ὁποίαν διατηρεῖ (πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως) ἀνεπηρέαστον ἀπὸ τῆς ἐπελθούσης δράσεως τῆς βαρύτητος. Ὡς ἐκ τούτου τὸ σῶμα μετατοπίζεται κατὰ τὴν διεύθυνσιν τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος μετὰ ταχύτητα v_0 καὶ κατακόρυφως μετὰ ταχύτητα gt , διαγράφον δευτεροβάθμιον παραβολὴν, κέκτηται δὲ ἡ κίνησις τοῦ σώματος ὅλας τὰς ιδιότητας, ἃς εὕρομεν προηγουμένως (27).



Σχ. 77.

Ἐπίσης καταφανὲς εἶναι δι' ἡμᾶς, ὅτι ἡ περὶ τὸν ἄξονά της στροφή τῆς γῆς καὶ ἡ μεταβατικὴ κίνησις, ἣν κέκτηται αὕτη ἐν τῷ διαστήματι,

δεν ἐπηρέαζουσι ποσῶς τὰς ἐπὶ τῶν σωμάτων δράσεις τῶν δυνάμεων ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας αὐτῆς, αἵτινες προσπίπτουσιν εἰς τὰς αἰσθήσεις μας. Ὡς ἐκ τῆς περιστροφικῆς κινήσεως τῆς γῆς λ. χ. τὰ παρὰ τὸν ἡμερινὸν εὐρισκόμενα σώματα φέρονται μὲ ταχύτητα μείζονα τῶν 460 μέτρων κατὰ δευτερόλεπτον, ἣτις ἐλαττωμένη βαθμηδὸν μέχρι τῶν πόλων μηδενίζεται παρὰ τοῖς σημείοις τούτοις ἔνθα τὰ σώματα ἡρεμοῦσιν ἐντελῶς· καὶ ὁμοίως ἐὰν ὠρισμένη τις δύναμις, δρῶσα ἐπὶ σώματος κειμένου παρὰ τὸν ἡμερινὸν, ἐπιφέρῃ μεταβολὴν τινὰ ἐν τῇ καταστάσει κινήσεως τούτου, τὸ αὐτὸ ἀποτέλεσμα παρατηρεῖται ὅτι ἐπιφέρει ἢ αὐτὴ δύναμις δρῶσα ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος εὐρισκομένου παρὰ τὸν πόλον.

Ἀφ' ἐτέρου γνωρίζομεν, ὅτι ἡ ταχύτης τῆς γῆς κατὰ τὴν ἐν τῷ διαστήματι μεταβατικῇ αὐτῆς κίνησιν, εἶναι διάφορος ἐν ταῖς διαφόροις ὥραις τοῦ ἔτους· καὶ ὁμοίως τὰ ἐπὶ ὠρισμένου τινὸς σημείου τῆς γῆς σώματα, τὴν αὐτὴν πάντοτε ὑφίστανται μεταβολὴν ἐν τῇ κινήσει των, ὡς ἐκ τῆς ἐπ' αὐτῶν δράσεως ὠρισμένης τινὸς δυνάμεως, ἀνεξαρτήτως τῆς ὥρας τοῦ ἔτους ἐν ἣ θεωροῦμεν ταύτην.

74. Παραδεχόμενοι οὕτω, ὅτι ἡ δράσις δυνάμεώς τινος ἐπὶ τοῦ σώματος εἶναι ἀνεξάρτητος τῆς κινήσεως καθ' ἣς ἤδη φέρεται τοῦτο, συμπεραίνομεν ὅτι καὶ αἱ ἐπιταχύνσεις, αἱ ἐν ἴσοις διαδοχικοῖς χρόνοις μεταδιδόμεναι τῷ σώματι ὑπὸ δυνάμεως σταθερᾶς τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν εἶναι ἴσαι, καὶ ἡ ἐν ὠρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι μεταδιδομένη τῷ σώματι ταχύτης, ἡ ἐπερχομένη δηλαδὴ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις, εἶναι ἀνάλογος τῷ χρόνῳ καθ' ὃν ἡ δύναμις ἔδρα ἐπ' αὐτοῦ.

Περὶ τούτου βεβαιούμεθα εὐκόλως ἐν τῇ περιπτώσει τῆς βαρύτητος διὰ τῶν νόμων, οὓς ἀκολουθοῦσι τὰ ὑπὸ τὴν ἐπενέργειαν τῆς δυνάμεως ταύτης πίπτοντα σώματα· τοὺς νόμους τούτους ἀνεκάλυψε πρῶτος ὁ Γαλιλαῖος, καὶ δυνάμεθα νὰ ἐπαληθεύσωμεν εὐκόλως διὰ διαφόρων συσκευῶν ἃς εὐρίσκομεν ἐν τοῖς φυσικοῖς ἐργαστηρίοις. Ἐν πρώτοις βλέπομεν εὐκόλως καὶ ἄνευ οὐδεμιᾶς συσκευῆς ὅτι κατὰ τὴν πτώσιν ἡ ταχύτης αὐξάνει σὺν τῷ χρόνῳ ἵνα εὕρωμεν ἤδη τὸν νόμον τῆς μεταβολῆς τῆς ταχύτητος, δυνάμεθα νὰ μετρήσωμεν τὰ ὑπὸ τοῦ κινητοῦ διανύμενα διαστήματα καὶ βλέπομεν, ὅτι τὸ μετὰ τὸ πέρασ τοῦ πρώτου δευτερολέπτου διανυθὲν ὑπὸ

τοῦ σώματος διάστημα εἶναι περίπου.....	4 ^μ . 90
μετὰ τὸ πέρασ τοῦ δευτέρου δευτερολέπτου.....	19, 60
» » τρίτου »	44. 10
» » τετάρτου »	78. 40
οὕτω τὸ κατὰ τὴν διάρκειαν τοῦ πρώτου δευτερολέπτου διανυθὲν διάστημα εἶναι	4 ^μ , 90

Νόμοι τῆς πτώσεως τῶν σωμάτων

τὸ κατὰ τὴν διάρκειαν τοῦ δευτέρου.....	14, 70
» » τοῦ τρίτου.....	24, 50
» » τοῦ τετάρτου.....	34, 30

Ἴδωμεν ἤδη ἐὰν ἡ βαρύτης εἶναι σταθερὰ ἢ μεταβλητὴ τὴν ἔντασιν. Ἐὰν ἡ βαρύτης εἶναι σταθερὰ τὴν ἔντασιν, τὸ κατὰ τὴν διάρκειαν τοῦ δευτέρου δευτερολέπτου ἀπὸ τῆς πτώσεως διανυθὲν διάστημα τῶν

$$14^{\mu}.70$$

ὀφείλεται (ἀρχὴ τοῦ ἀνεξαρτήτου τῆς δυνάμεως ἀπὸ τῆς κτηθείσης ἤδη ταχύτητος) πρῶτον· τῇ δρᾶσει τῆς βαρύτητος κατὰ τὸ 2^{ον} δευτρ. ὡς ἐκ τῆς ὁποίας διηνύθησαν 4^μ,90 καὶ δεύτερον τῇ διατηρουμένῃ κτηθείσῃ ταχύτητι (πρῶτος νόμος τῆς κινήσεως) ὡς ἐκ τῆς ὁποίας διηνύθησαν

$$9^{\mu}.80$$

ἡ μετὰ τὸ πέρασ τοῦ πρώτου δευτερολέπτου κτηθεῖσα ταχύτης εἶναι λοιπὸν 9^μ,80· μετρεῖ δ' αὕτη καὶ τὴν ὑποθεθεῖσαν σταθερὰν ἔντασιν τῆς βαρύτητος.

Τὸ κατὰ τὸ τρίτον δευτερόλεπτον διανυθὲν διάστημα 24^μ,50 ὀφείλεται

- 1) τῇ δρᾶσει τῆς βαρύτητος κατὰ τὸ 3^{ον} δευτερόλεπτον 4^μ,90
- 2) τῇ κατὰ τὸ πρῶτον δευτερόλεπτον κτηθείσῃ ταχύτητι, 9^μ,80 ἣτις ὡς ἐκ τοῦ πρώτου νόμου τῆς κινήσεως διατηρεῖται
- 3) τῇ κατὰ τὸ δεύτερον δευτερόλεπτον κτηθείσῃ ταχύτητι ἣτις εἶναι

$$24^{\mu},50 - (4^{\mu},90 + 9^{\mu},80) = 24^{\mu},50 - 14^{\mu},70 = 9^{\mu},80$$

ἡ κατὰ τὸ δεύτερον δευτερόλεπτον κτηθεῖσα ταχύτης εἶναι ἡ αὐτὴ μὲ τὴν ἐν τῷ πρώτῳ, καὶ ἡ ὑπόθεσις τῆς σταθερᾶς ἐντάσεως τῆς βαρύτητος συμφωνεῖ πληρέστατα μὲ τὰ δεδομένα τῆς πείρας. Οὕτω

Ἡ βαρύτης εἶναι δύναμις σταθερᾶς ἐντάσεως, μεταδίδουσα εἰς τὰ σώματα ταχύτητα $g=9^{\mu},80$ ἐν ἐνὶ δευτερολέπτῳ ἢ κίνησις δὲ τῶν ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν ταύτης πιπτόντων σωμάτων εἶναι ἡ ἐν τῇ κινητικῇ (§ 14, 1, 2 καὶ § 27) ἐξετασθεῖσα.

75. Τὴν ἔντασιν ταύτην τῆς βαρύτητος δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν καὶ διὰ τοῦ ἐκκρεμοῦς ὡς ἐξῆς.

Τὴν διάρκειαν T τῆς αἰωρήσεως ἐκκρεμοῦς μήκους l εὕρομεν τῷ ὄντι (51.3)

$$T = \pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

ἀφ' ἐτέρου γνωρίζομεν, ὅτι ἡ διάρκεια t τῆς πτώσεως βαρέως σώματος ἀπὸ ὕψους $2l$ εἶναι

$$t = \sqrt{\frac{4l}{g}}$$

ἐκ τῶν δύο δὲ τούτων σχέσεων πορίζομεθα

$$\frac{T}{t} = \frac{\pi}{2} = \frac{\pi l}{2l} = \frac{\text{ἡμιπεριφέρεια}}{\text{διαμέτρου}}$$

προσδιορισμὸς τῆς ἐντάσεως τῆς βαρύτητος διὰ τοῦ ἐκκρεμοῦς

ἔχομεν οὕτω διὰ τῆς διαρκείας T τῆς αἰωρήσεως τοῦ ἔκκρεμοῦς, τὸν χρόνον $t = \frac{2}{\pi} T$, ὅστις ἀπαιτεῖται ἵνα σῶμα πίπτον κατακορύφως καὶ ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος διανύσῃ τὸ διάστημα $2l$. Ἐὰν καλέσωμεν h τὸ ὕψος ἀφ' οὗ πίπτει σῶμά τι ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα T , ἔχομεν

$$h = \frac{1}{2} g T^2 = \frac{1}{2} \pi^2 l \dots \dots \dots (1)$$

καὶ ἐὰν λάβωμεν τὸ ἔκκρεμές, οὐτινος ἡ διάρκεια τῆς αἰωρήσεως ἰσοῦται ἐνὶ δευτερολέπτῳ, ἔκκρεμές δηλαδὴ μήκους $l = \frac{g}{\pi^2}$ ἔχομεν τὸ κατὰ τὸ πρῶτον δευτερόλεπτον διανυθὲν διάστημα h διὰ τῆς ἄνω σχέσεως. (1). Παρατηρήσεις γενόμεναι ἐν Παρισίοις ἔδωκαν

μήκος τοῦ κτυπῶντος τὰ δευτερόλεπτα ἔκκρεμοῦς = 0,99392 μέτρα· ὥστε ἔντασις τῆς βαρύτητος ἐν Παρισίοις = $2h = \pi^2 l = \pi^2 \cdot 0,99392 = 9,8096$

Ἄκριβεις παρατηρήσεις γενόμεναι ἐπὶ τοῦ ἔκκρεμοῦς ἀπέδειξαν, ὅτι τὸ μήκος τοῦ ἔκκρεμοῦς δευτερολέπτου εἶναι ἀνεξάρτητον τῆς φύσεως τῆς ὕλης ἐξ ἧς συγκείται τοῦτο· συνεπῶς ἡ βαρύτης δρᾷ ἐξ ἴσου ἐπὶ πάντων τῶν σωμάτων, ἀνεξαρτήτως τῆς φύσεως τῆς ὕλης τούτων, μεταδίδουσα τούτοις τὴν αὐτὴν ἐπιτάχυνσιν ἐν τῷ αὐτῷ χρονικῷ διαστήματι

76. Ὑποθέσωμεν ἤδη, ὅτι πλείονες δυνάμεις δρῶσι συγχρόνως ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος. Ἡ δρᾷσις ἐκάστης τῶν δυνάμεων τούτων, ἔχει ὡς ἀποτέλεσμα τὴν ἐν τῷ σώματι παραγωγὴν κινήσεως, καὶ κατὰ τὰ προλεχθέντα (ἀρχὴ τοῦ ἀνεξαρτήτου τῆς δράσεως ἀπὸ τῆς κτηθείσης ἤδη ταχύτητος) ἡ ὑφ' ἐκάστης δυνάμεως παραγομένη κίνησις οὐδόλως ἐπηρεάζει τὴν ἐπενέργειαν ἐκάστης τῶν ἐπὶ τοῦ σώματος συγχρόνως δρῶσῶν λοιπῶν δυνάμεων. Τὸ τελικὸν δηλαδὴ ἀποτέλεσμα τῆς συγχρόνου δράσεως τῶν δυνάμεων εἶναι τὸ αὐτό, ὡς εἰ ἐπενήργουν αὐταὶ ἐπὶ τοῦ σώματος ἀνεξαρτήτως ἀλλήλων ἢ μίᾳ κατόπιν τῆς ἄλλης. Τοῦτο ἐκφράζει καὶ ἡ ἀρχὴ τοῦ ἀνεξαρτήτου τῶν ἐκ τῆς συγχρόνου ἐπενεργείας πλειόνων δυνάμεων προκυπτουσῶν δράσεων, ἣν δυνάμεθα νὰ διατυπώσωμεν ὡς ἑξῆς:

Ἐὰν πλείονες δυνάμεις σταθερᾷ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν δρῶσι συγχρόνως ἐπὶ τοῦ σώματος, ἡ προκύπτουσα ἐξ ἐκάστης τῶν δυνάμεων τούτων ἐπιτάχυνσις ἔχει ὠρισμένον μέγεθος καὶ φοράν ἀνεξαρτήτως τῆς ὑπάρξεως τῶν λοιπῶν δυνάμεων.

Ἡ ἐπὶ τῶν σωμάτων δρᾷσις τῆς βαρύτητος εἶναι ἀνεξάρτητος τῆς φύσεως τούτων

σύγχρονος δρᾷσις πλειόνων δυνάμεων ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος

ἀρχὴ τοῦ ἀνεξαρτήτου τῆς συγχρόνου δράσεως πλειόνων δυνάμεων

Ἐκ τοῦ ἀνεξαρτήτου δὲ τῆς ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος συγχρόνου δράσεως πλειόνων δυνάμεων, συμπεραίνομεν, ὅτι

Ἡ ἐν ὠρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι μεταδιδομένη σώματι τινὶ ὀλικῇ ἐπιτάχυνσις, ὑπὸ δυνάμεως σταθερᾶς τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν, εἶναι ἀνάλογος τῇ ἐντάσει τῆς δυνάμεως ταύτης· διότι τὴν σταθερὰν δυνάμιν δυνάμεθα νὰ υποθέσωμεν ὡς συγκειμένην ἐκ πλειόνων δυνάμεων ἴσων τῇ μονάδι, ὧν ἐκάστη μεταδίδει τῷ σώματι ὠρισμένην ἐπιτάχυνσιν, ἀνεξαρτήτως τῶν λοιπῶν.

Σχετικῶς τῇ προτάσει ταύτῃ τοῦ ἀναλόγου τῆς δυνάμεως πρὸς τὴν ταχύτητα, ἣν μεταδίδει αὐτῇ τῷ σώματι ἐφ' οὗ δρᾷ, ὁ Poisson λέγει· «ὁ νόμος τῶν ταχυτήτων ἀναλόγων ταῖς δυνάμεσιν, αἵτινες παράγουσι ταύτας εἶναι θεμελιώδης ἐν τῇ δυναμικῇ. Τῇ ἀληθείᾳ, ὁ νόμος οὗτος εἶναι ἀπλῶς **ὑπόθεσις**· διότι ἐκ τοῦ λόγου τῶν δυνάμεων, οὐδὲν δυνάμεθα νὰ συμπεράνωμεν σχετικῶς πρὸς τὰς ταχύτητας, ἄς παράγουσιν αὐταί. Λέγομεν λ. χ. ὅτι μία δυνάμις εἶναι διπλασία μιᾷς ἄλλης, ὅταν ἡ πρώτη ἀποτελεῖται ἐκ τῆς προσθέσεως δύο δυνάμεων ἴσων τῇ δευτέρᾳ, δρῶσῶν συγχρόνως καὶ κατὰ τὴν αὐτὴν φοράν ἐπὶ ὕλικῷ τινὸς σημείου· ἀλλὰ δὲν ἔπεται ἀναγκαιῶς, ὅτι ἡ διπλασία αὐτῆς δυνάμεις ὀφείλει νὰ μεταδώσῃ εἰς τὸ κινητὸν ταχύτητα ἀκριβῶς διπλασίαν ἐκείνης, τὴν ὁποῖαν θὰ τῷ μετέδιδεν ἡ πρώτη δυνάμις δρῶσα μόνη ἐν τῷ αὐτῷ χρονικῷ διαστήματι.

Ἡ μεταδιδομένη κινήτῳ τινὶ ταχύτης ὑπὸ δυνάμεως δρώσης ἐπ' αὐτοῦ ἐν ὠρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι εἶναι συνάρτησις τοῦ ἀριθμοῦ δι' οὗ ἐκφράζομεν τὴν ἔντασιν τῆς δυνάμεως ταύτης. Τὰ ὀλίγιστα δεδομένα, ἅτινα κατέχομεν σχετικῶς πρὸς τὴν φύσιν τῶν δυνάμεων, δὲν μᾶς ἐπιτρέπουσι νὰ ὀρίσωμεν ἐκ τῶν προτέρων τὴν μορφήν τῆς συναρτήσεως ταύτης· ἀναγκαζόμεθα λοιπόν, ἵνα λύσωμεν τὰ προβλήματα τῆς δυναμικῆς νὰ λάβωμεν ὡς ἀφετηρίαν ὑπόθεσιν τινα, καὶ ἐκλέγομεν τὴν ἀπλουστεράν πασῶν θεωροῦντες τὴν ταχύτητα ἀνάλογον τῇ δυνάμει. Ἡ μετὰ τῆς πείρας συμφωνία τῶν ἀποτελεσμάτων, ἅτινα πορίζομεθα ἐκ τῆς ὑποθέσεως ταύτης ἀποδεικνύει κατόπιν, ὅτι ὁ ἀπλούστατος οὗτος νόμος εἶναι πραγματικῶς ἐκεῖνος, ὃν ἀκολουθοῦσιν αἱ δυνάμεις τῆς φύσεως.»

77. Οὕτω· Ἡ μεταβολὴ φ τὴν ὁποῖαν δυνάμις τις F ἐπιφέρει ἐν τῇ ταχύτητι τοῦ σώματος εἶναι ἀνάλογος τῇ ἐντάσει F τῆς δυνάμεως ταύτης καὶ τῷ χρόνῳ $t-t_0$ καθ' ὃν ἡ δυνάμις ἔδρα ἐπὶ τοῦ σώματος· ἀνάλογος δηλαδὴ τῷ γινομένῳ

$$F(t-t_0)$$

ὅπερ καλοῦμεν ὄθησιν ἀναπτυχθεῖσαν ὑπὸ τῆς δυνάμεως κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα $t-t_0$, ἢ ἀπλῶς ὄθησιν τῆς δυνάμεως. Ἄν δὲ λάβωμεν τὸ χρονικὸν διάστημα ἴσον τῇ μονάδι, ἡ ὄθησις εἶναι

ὄθησις τῆς δυνάμεως

ἀνάλογος τῇ ἐντάσει τῆς δυνάμεως, ὅπερ ἐκφράζομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{F}{\phi} = \text{σταθερᾶ τινι ποσότητι } m$$

ὁ λόγος οὗτος $\frac{F}{\phi}$ εἶναι δηλαδὴ ὁ αὐτὸς οἷα δῆποτε καὶ ἂν ἦναι ἡ ἐντάσις τῆς ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ πάντοτε σώματος δρώσης δυνάμεως F .

78. Μεταβαλλομένου ὅμως τοῦ σώματος ἐφ' οὗ δρᾷ ἡ δύναμις, μεταβάλλεται καὶ ὁ λόγος m ὅστις χαρακτηρίζει οὕτως εἰπεῖν δυναμικῶς τὸ σῶμα ἐφ' οὗ δρᾷ ἡ δύναμις, διότι ὁ ἀριθμὸς οὗτος μετρεῖ δυναμικόν τι στοιχεῖον ἴδιον τῷ σώματι ἐφ' οὗ δρᾷ ἡ δύναμις. Τὸ δυναμικὸν τοῦτο στοιχεῖον ἐξ οὗ ἐξαρτᾶται προφανῶς τὸ μέγεθος τῆς ταχύτητος, ἣν ὠρισμένη δύναμις μεταδίδει τῷ σώματι ἐν τῇ μονάδι τοῦ χρόνου καλοῦμεν **μάζαν** τοῦ σώματος καὶ θεωροῦμεν ὡς **ἕσης μάζης τὰ σώματα, ἅτινα ὑπὸ τὴν ἐπενέργειαν μιᾶς καὶ τῆς αὐτῆς δυνάμεως ἀποκτῶσιν ἕσας ταχύτητας ἐν ἕσοις χρονικοῖς διαστήμασι.**

Ἐὰν ἀντὶ τῆς δυνάμεως F , ἑτέρα δύναμις F' δρῶσα ἐπὶ ἑτέρου σώματος, μεταδίδει τούτῳ ἐπιτάχυνσιν ϕ' , ἔχομεν ἐπίσης

$$\frac{F'}{\phi'} = m'$$

ἐνθα m' εἶναι ἀριθμὸς ἐν γένει διάφορος τοῦ m .

79. Ἐστω ἤδη Δ δύναμις, ἣτις δρῶσα ἐπὶ τοῦ σώματος, ὅπερ χαρακτηρίζει ὁ ἀριθμὸς m , μεταδίδει τούτῳ ἐπιτάχυνσιν Φ . Ἐστω Δ' ἑτέρα δύναμις (ἐν γένει διάφορος τῆς Δ), ἣτις δρῶσα ἐπὶ τοῦ σώματος, ὅπερ χαρακτηρίζει ὁ ἀριθμὸς m' ἐν τῇ μονάδι τοῦ χρόνου, μεταδίδει τούτῳ τὴν αὐτήν, οἷαν μετέδωκε ἡ πρώτη δύναμις Δ τῷ διὰ τοῦ m χαρακτηριζομένῳ πρώτῳ σώματι ἐπιτάχυνσιν Φ . ἐκ τῆς προηγουμένης προτάσεως ἔχομεν

$$\frac{\Delta}{\Phi} = m \quad \frac{\Delta'}{\Phi} = m' \quad \text{ὅθεν} \quad \frac{\Delta}{\Delta'} = \frac{m}{m'} = \frac{F}{\phi} : \frac{F'}{\phi'}$$

αἱ ἐντάσεις δηλαδὴ τῶν δυνάμεων, αἵτινες δρῶσαι κατὰ τὸ αὐτὸ χρονικὸν διάστημα ἐπὶ δύο διαφόρων σωμάτων μεταδίδουσι τοῦτοις μίαν καὶ τὴν αὐτὴν ἐπιτάχυνσιν, εἶναι ἀνάλογοι τῶν μαζῶν τῶν σωμάτων τούτων.

80. Ἡ ἄνω εὐρεθεῖσα σχέσις ὑφίσταται οἷα δῆποτε καὶ ἂν ὦσιν

αἱ μονάδες δι' ὧν μετροῦμεν τὰς δυνάμεις, τὰς ἐπιταχύνσεις καὶ τὰς μάζας. Ἐὰν ἤδη λάβωμεν ὡς μονάδα μάζης ($m'=1$) τὴν μάζαν σώματος, ἐφ' οὗ δρῶσα ἡ μονὰς τῆς δυνάμεως ($F'=1$) κατὰ μίαν μονάδα χρόνου μεταδίδει τούτῳ ταχύτητα ἴσην τῇ μονάδι ($\phi'=1$), ἡ ἄνω σχέσις (79) μετατρέπεται εἰς

$$\frac{m}{\text{μονὰς μάζης}} = \frac{F}{\phi} : \frac{\text{μονὰς δυνάμεως}}{\text{μονὰς ἐπιταχύνσεως}}$$

$F = m\phi$

ἢ

σχέσις ὑφίσταμένη ἀνεξαρτήτως τῶν μονάδων, ἃς λαμβάνομεν πρὸς καταμέτρησιν τῶν δυνάμεων καὶ τῶν ταχυτήτων, ἐξαρτωμένη δὲ ἁπλῶς ἐκ τῆς μονάδος τῆς μάζης.

Ἐὰν δέ, ὅπως συμβαίνει τοῦτο ἐν τῇ πράξει, λάβωμεν τὴν μάζαν ὠρισμένου τινὸς σώματος ὡς μονάδα, τότε, ἵνα ἡ ἄνω σχέσις ὑφίσταται, δεόν νὰ λάβωμεν τὰς μονάδας δυνάμεως καὶ ταχύτητος, οὕτως ὥστε, ἐὰν ἡ μονὰς δυνάμεως δρᾷ κατὰ μίαν μονάδα χρόνου ἐπὶ τοῦ σώματος, οὗτινος ἡ μάζα ἐλήφθη ὡς μονὰς, μεταδίδει τούτῳ ταχύτητα ἴσην τῇ μονάδι τοῦ μήκους. Ἡ θεμελιώδης μάζα εἰς ἣν ἀναγομεν τὰς λοιπὰς, εἶναι ἡ μάζα ὠρισμένου πρωτοτύπου τεμαχίου πλατίνης, κατατεθειμένου ἐν τοῖς ἀρχείοις τῶν Παρισίων. ὅπερ καλοῦσιν χιλιόγραμμον τῶν ἀρχείων (kilogramme des archives).

Ὡς μονάδα χρόνου λαμβάνομεν τὸ δευτερόλεπτον, καὶ ὡς μονάδα μήκους τὸν δάκτυλον (ἐκατοστὸν τοῦ μέτρου) ληφθεισῶν τῶν μονάδων τούτων ἡ μονὰς τῆς δυνάμεως, ἣν καλοῦσι δύνην, εἶναι ὠρισμένη κατὰ τὰ προλεχθέντα, εἶναι δ' αὕτη ἡ δύναμις ἐκείνη, ἣτις δρῶσα ἐπὶ σώματος μάζης ἐνὸς γραμμαρίου κατὰ τὴν διάρκειαν ἐνὸς δευτερολέπτου μεταδίδει τούτῳ ταχύτητα ἐνὸς ἐκατοστομέτρου.

Τὸ ἐκ τῶν μονάδων τούτων προκύπτον σύστημα καταμετρήσεως καλοῦσιν ἀπόλυτον σύστημα καὶ παριστῶσι συμβολικῶς διὰ τοῦ [C.G.S]

Centimètre, gramme, seconde

δάκτυλος, γραμμάριον, δευτερόλεπτον

Ἐνίοτε ὅμως ἐν τῇ καταμέτρῃσει τῶν δυνάμεων ἀντὶ νὰ παραβάλλωμεν ταύτας πρὸς τὴν μονάδα τῆς δυνάμεως, τὴν δύνην, τὰς γραμμαρίων, καὶ πρέπει νὰ γνωρίζωμεν μὲ πόσας δύνας ἰσοδυναμεῖ ἡ δύναμις ἐνὸς γραμμαρίου ταύτην δυνάμεθα νὰ προσδιορίσωμεν διὰ τῆς ἐλευθέρας πτώσεως αὐτοῦ, ἐὰν ὀρίσωμεν τὴν ταχύτητα, ἣν κέκτηται

τοῦτο μετὰ παρέλευσιν ἐνὸς δευτερολέπτου ἀπὸ τῆς πτώσεως του εἶναι δὲ ἡ ταχύτης αὕτη ὑπὸ τὸ γεωγραφικὸν πλάτος τῶν Παρισίων 981 ἑκατοστομέτρων, ἀριθμὸς, ὅστις μετρεῖ καὶ τὴν ἐπὶ τοῦ πίπτοντος σώματος ἐξασκουμένην δύναμιν τῆς βαρύτητος ὑπὸ τὸ ὠρισμένον τοῦτο γεωγραφικὸν πλάτος.

Οὕτω ἡ δύναμις ἐνὸς γραμμαρίου ὑπὸ τὸ γεωγραφικὸν πλάτος τῶν Παρισίων εἶναι 981 δυνῶν.

§1. Ἐκ τῆς ἄνω εὐρεθείσης σχέσεως

$$F = m\varphi$$

ἢν ἐν τῇ περιπτώσει τῆς βαρύτητος γράφομεν

$$P(\text{βάρος}) = m(\text{μάζαν})g(\text{ἐπιτάχυνσιν})$$

ἐνθυμούμενοι (75) ὅτι ἡ ἐπιτάχυνσις g εἶναι σταθερὰ καὶ ἀνεξάρτητος τῆς φύσεως τῆς ὕλης ἧς τὸ βάρος εἶναι P (ἀλήθεια ἦν μᾶς διδάσκει ἡ πείρα), ποριζόμεθα τὴν ἀκόλουθον πρότασιν:

ὑπὸ τὸ αὐτὸ γεωγραφικὸν πλάτος αἱ μάζαι δύο διαφορῶν σωμάτων εἶναι ἀνάλογοι τῶν βαρῶν τούτων,

καὶ δυνάμεθα οὕτω νὰ παραβάλλωμεν τὰς μάζας διὰ τῶν βαρῶν. Δὲν πρέπει ὅμως νὰ συγχέωμεν τὸ βάρος ἐνὸς σώματος μὲ τὴν μάζαν αὐτοῦ. Ἡ μάζα εἶναι τι ἴδιον αὐτῷ τῷ σώματι ἀμετάβλητον, οὔτε αὐξάνον, οὔτε ἐλαττούμενον, ὅπου δὴποτε τοῦ διαστήματος καὶ ἂν ὑποτεθῆ εὐρισκόμενον τὸ σῶμα. Τούναντίον τὸ βάρος ἐξαρτᾶται ἐκ τῆς παρουσίας ἑτέρου σώματος, τῆς γῆς, μεταβαλλόμενον λίαν ἐπισθητῶς μετὰ τῆς ἀποστάσεως αὐτοῦ ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς, καὶ δυνάμενον νὰ ἐκλείψῃ σχεδὸν ἐντελῶς.

Τὰ καταστρεπτικὰ ἀποτελέσματα τοῦ ὑπὸ τοῦ τηλεβόλου βαλλομένου βλήματος ὀφείλονται κυρίως εἰς τὴν μάζαν καὶ τὴν σχετικὴν αὐτοῦ ταχύτητα εἶναι δὲ τῆς αὐτῆς ἐντάσεως ὅπου δὴποτε τοῦ διαστήματος καὶ ἂν ὑποθέσωμεν τὸ βλήμα ἔστω καὶ τόσῳ μακρὰν τῆς γῆς ὥστε ν' ἀπώλεσεν ἐντελῶς σχεδὸν τὸ βάρος του. Ἡ μάζα μετρεῖ οὕτως εἰπεῖν δυναμικῶς τὴν ἐν τῷ σώματι ἐνυπάρχουσαν ποσότητα ὕλης, ἐνῶ τὸ βάρος εἶναι τυχαία ιδιότης ἐξαρτωμένη ἐκ τῆς παρουσίας ἑτέρας ὕλης. Τὸ οὐσιῶδες εἶναι, ὅτι ὑπὸ τὰς αὐτὰς ἐξωτερικὰς συνθήκας καὶ τὸ βάρος ὅπως καὶ ἡ μάζα ἐξαρτῶνται ἀπλῶς ἐκ τῆς ποσότητος καὶ οὐχὶ ἐκ τῆς ποιότητος τῆς ἐνυπαρχούσης ἐν τῷ σώματι ὕλης.

ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Τὴν μάζαν σώματός τινος ὀρίζουσιν ἐνίοτε ὡς τὴν ποσότητα τῆς

μάζαι
ἀνάλογοι
τῶν βαρῶν

ὕλης δὲ ἧς σύγκειται τοῦτο· ἀλλὰ τότε, ὡς καὶ ἐν τῇ περιπτώσει τῶν δυνάμεων, ἡ πρὸς ἀλλήλας παραβολὴ τῶν ποσοτήτων τῆς ὕλης δὲν δύναται νὰ γίνῃ ἀπ' εὐθείας ὡς ἐκ τοῦ ἀγνώστου τῆς ἀρχικῆς φύσεως αὐτῆς· δεόν λοιπὸν νὰ προστρέξωμεν εἰς ἕμμεσόν τινα μέθοδον, καὶ ζητήσωμεν τὴν παραβολὴν τῶν μαζῶν ἐν ὠρισμένῃ τινὲ κλάσει φαινομένων, εἰς ἃ ἀντιστοιχοῦσιν ἴσαι ποσότητες ὕλης. Καὶ ἐν ὅσῳ μὲν τὰ σώματα ὧν παραβάλλομεν τὰς μάζας εἶναι ὁμογενῆ (δηλαδή τὰ διάφορα τούτων μέρη ἔχουσι τὴν αὐτὴν σύστασιν, ὅσῳ μικρὰ καὶ ἂν ὑποτεθῶσι ταῦτα) καὶ τῆς αὐτῆς φύσεως, τὸ ζήτημα εἶναι εὐκολώτατον· διότι οἷας δὴποτε φύσεως καὶ ἂν εἶναι τὰ φαινόμενα, διὰ τῆς παραβολῆς τῶν ὁποίων συμπεραίνομεν καὶ περὶ τοῦ λόγου τῶν μαζῶν, εἴμεθα βέβαιοι, ὅτι εἰς τὰ αὐτὰ ἀποτελέσματα ἀντιστοιχοῦσιν ἴσαι ποσότητες ὕλης. Δὲν συμβαίνει ὅμως τοῦτο ὅταν τὰ παραβαλλόμενα ἀλλήλοις σώματα εἶναι διαφορῶν φύσεως, καὶ τότε πρέπει νὰ ἔχωμεν ὑπ' ὄψιν, ὅτι τὰ ἀποτελέσματα διὰ τῆς παραβολῆς τῶν ὁποίων παραβάλλομεν ἀλλήλαις καὶ τὰς μάζας τῶν σωμάτων δεόν νὰ σχετίζονται μὲ τὰς μεταβολάς, ἃς ὑφίστανται ταῦτα ἐν τῇ κινήσει των, διότι περὶ ταῦτα κυρίως ἀσχολεῖται ἡ δυναμικὴ, οἷαν ἐννοοῦμεν ταύτην ἐναυθα. Ὑποθέσωμεν λόγου χάριν, ὅτι ἔχομεν ὁμογενῆ διάλυσιν θεϊκοῦ ὀξέως. Ἐὰν λάβωμεν ὡς μονάδα μέρος τῆς διαλύσεως ταύτης, δυνάμεθα νὰ παραβάλλωμεν πρὸς αὐτὴν τὸ ὅλον διαφοροτρόπως· δυνάμεθα λ. χ. νὰ μεταχειρισθῶμεν τὸ ὡς μονάδα ληφθὲν μέρος καὶ τὸ ὅλον τῆς διαλύσεως τοῦ θεϊκοῦ ὀξέως, ἵνα ἐξουδετερώσωμεν ὠρισμένην διάλυσιν ποτάσεως· τὸ φαινόμενον τοῦτο τῆς ἐξουδετερώσεως τῆς ποτάσεως δυνάμεθα νὰ μεταχειρισθῶμεν διὰ τὴν παραβολὴν τοῦ ὅλου καὶ τοῦ μέρους τοῦ θεϊκοῦ ὀξέως παραβάλλοντες πρὸς ἀλλήλας τὰς ἐξουδετερωθείσας ποσότητας ποτάσεως. Δυνάμεθα ἐπίσης δι' ἄγγειου βαθμολογημένου νὰ παραβάλλωμεν τὸ ὅλον τοῦ θεϊκοῦ ὀξέως πρὸς τὸ μέρος αὐτοῦ διὰ τῆς ἀπλῆς παραβολῆς τῶν ὄγκων τούτων, ἢ καὶ νὰ ζυγίσωμεν ταῦτα καὶ παραβάλλωμεν πρὸς ἀλλήλα τὰ βάρη των. Τὰ αὐτὰ ἡδυνάμεθα νὰ ἐπαναλάβωμεν, ἐὰν ἀντὶ τοῦ θεϊκοῦ εἴχομεν ποσότητά τινα ὁμογενοῦς διαλύσεως νιτρικοῦ ὀξέως. Ἄλλ' ἐὰν ἤδη θελήσωμεν νὰ παραβάλλωμεν ποσότητά τινα τῆς ὁμογενοῦς διαλύσεως θεϊκοῦ ὀξέως πρὸς ἑτέραν νιτρικοῦ ὀξέως, θὰ εὕρωμεν διάφορα ἀποτελέσματα ἐὰν κάμωμεν τὴν παραβολὴν ταύτην, διὰ τῆς ἐξουδετερώσεως τῆς ποτάσεως τῆς παραβολῆς τῶν ὄγκων ἢ τῆς παραβολῆς τῶν βαρῶν. Ἐκ τῶν τριῶν τούτων μεθόδων ἡ τελευταία μόνη σχετίζεται πρὸς τὴν ὑπὸ τῆς γῆς ἐξασκουμένην ἐπὶ τοῦ ὀξέως δρασίν, ἣτις δύναται νὰ ἐπιφέρῃ καὶ μεταβολὴν τινα ἐν τῇ καταστάσει κινήσεως αὐτοῦ, καὶ ἐκ τῶν ἄνω τριῶν φαινομένων πρέπει νὰ λάβωμεν τὸ τῆς βαρύτητος διὰ νὰ παραβάλλωμεν ἀλλήλαις τὰς ποσότητας θεϊκοῦ καὶ νιτρικοῦ ὀξέως, τοῦτο δ' ἐπράξαμεν ἐν τοῖς προηγουμένοις.

§2. Ὅρισθέντος ἤδη ἀκριβῶς τοῦ δυναμικοῦ στοιχείου, ὅπερ ἐκαλέσαμεν μάζαν, ἐπανερχόμεθα εἰς τὴν θεμελιώδη πρότασιν, ἢν διετυπώσαμεν ἀνωτέρω (77), καὶ ὑποθέτοντες τὴν μάζαν τοῦ σώμα-

τος ἐφ' οὗ δρᾶ ἡ δύναμις ἴσην τῇ μονάδι μάζης, ἐκφράζομεν ταύτην οὕτω.

Ἡ μεταβολή, τὴν ὁποῖαν δυνάμεις τις, σταθερὰ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φορὰν, ἐπιφέρει ἐν τῇ ταχύτητι τῆς μονάδος μάζης, ἐν ὠρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι, εἶναι ἀνάλογος τῆς κατὰ τὸ αὐτὸ χρονικὸν διάστημα ἀναπτυχθείσης ὑπὸ τῆς δρώσης δυνάμεως ὠθήσεως.

Τὴν ὠθησιν ταύτην μετροῦμεν οὕτω διὰ τῆς διαφορᾶς $v-v_0$ ἔνθα v εἶναι ἡ παροῦσα ταχύτης τοῦ σώματος καὶ v_0 ἡ ταχύτης τούτου καθ' ἣν στιγμὴν ἤρξατο δρᾶσα ἐπ' αὐτοῦ ἡ ἐξωτερικὴ δύναμις.

83. Ἐὰν ἤδη ὑποθέσωμεν πλείονας δυνάμεις ἴσας τὴν ἔντασιν καὶ τῆς αὐτῆς φορᾶς, ὧν ἐκάστη δρᾶ ἀνεξαρτήτως τῶν λοιπῶν ἐπὶ μιᾶς μονάδος μάζης, αἱ διαφοροὶ αὐταὶ μάζαι, ἅς ὑποθέτομεν ἀνεξαρτήτους ἀλλήλων, θὰ κινήθωσιν κατὰ τὴν αὐτὴν φορὰν μὲ τὴν αὐτὴν ταχύτητα, καὶ δυνάμεθα νὰ θεωρήσωμεν ταύτας ὡς ἀποτελοῦσας μέρη ἐνὸς καὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος, οὕτινος ἡ ταχύτης ἔσεται ἴση τῇ μεταδιδόμενη ὑφ' ἐκάστης τῶν ἴσων δυνάμεων τῇ μονάδι τῆς μάζης. Οὕτω

Ἡ ὠθησις ἥτις εἶναι ἰκανὴ νὰ ἐπιφέρει ὠρισμένην τινὰ μεταβολὴν $v-v_0$ ἐν τῷ μεγέθει τῆς ταχύτητος σώματος οἷου δῆποτε ἐν ὠρισμένῳ χρόνῳ, εἶναι ἀνάλογος τῇ μάζῃ m τοῦ σώματος.

84. Ἄλλ' ἡ αὐτὴ ὠθησις εἶναι ἀνάλογος (82) τῷ μεγέθει $v-v_0$ τῆς ἐπερχομένης ἐν τῇ ταχύτητι v , τοῦ σώματος μεταβολῆς· εἶναι λοιπὸν αὕτη ἴση τῷ γινομένῳ $m(v-v_0)$ τῆς μάζης m ἐπὶ τὴν ἐπελθοῦσαν ἐν τῇ ταχύτητι μεταβολὴν $v-v_0$. τὸ γινόμενον mv τῆς μάζης m σώματος τινος ἐπὶ τὴν ταχύτητα v μεθ' ἧς φέρεται τοῦτο καλοῦμεν **ποσότητα κινήσεως** τοῦ σώματος.

Τὴν ποσότητα δὲ κινήσεως θεωροῦμεν ὡς γεωμετρικὸν μέγεθος ἔχον ἔντασιν mv καὶ φορὰν συμπίπτουσαν πρὸς τὴν φορὰν τῆς ταχύτητος· ἡ μονὰς ἐνταῦθα εἶναι ἡ ποσότης κινήσεως, ἣν κέκτηται ἡ μονὰς τῆς μάζης φερομένη μὲ ταχύτητα ἴσην τῇ μονάδι.

85. Καὶ φθάνομεν οὕτω εἰς τὸν δεῦτερον νόμον τῆς κινήσεως, οἷον διευτυπώσαμεν κατ' ἀρχὰς λέγοντες.

Ἡ ἐπερχομένη ἐν τῇ ποσότητι κινήσεως τοῦ σώματος μεταβολὴ $mv-mv_0$, μετρεῖται διὰ τοῦ αὐτοῦ ἀριθμοῦ, δι' οὗ καὶ ἡ παραγαγούσα ταύτην ὠθησις $F(t-t_0)$, καὶ ἔχει τὴν αὐτὴν μὲ τὴν ὠθησιν φορὰν.

$$mv - mv_0 = F(t - t_0)$$

ποσότης
κινήσεως

ὥστε ἡ ἔντασις τῆς ἀγνώστου ἡμῖν δυνάμεως μετρεῖται διὰ τοῦ λόγου

$$\frac{mv}{t}$$

ἢ ἐν τῇ μονάδι τοῦ χρόνου διὰ τοῦ γινομένου

$$mv$$

ὅπερ ἔσεται δι' ἡμᾶς ἡ ἀληθὴς ἐκφρασις καὶ ἀκριβὴς ὄρισμός τῆς ἐννοίας ἣν ἀποδίδομεν εἰς τὴν λέξιν **δύναμις**.

86. Μέχρι τοῦδε ὑπεθέσαμεν τὰς δρώσας δυνάμεις σταθεράς. Ἐὰν ὅμως ἡ ἔντασις τῆς δυνάμεως F μεταβάλληται ἀπὸ στιγμῆς εἰς στιγμὴν ἀλλ' ἐξακολουθεῖ ἔχουσα τὴν αὐτὴν μὲ τὴν v φορὰν, δυνάμεθα νὰ λάβωμεν τὸ χρονικὸν διάστημα $t-t_0$ τόσῳ μικρὸν, ὥστε κατὰ τὴν διάρκειαν αὐτοῦ νὰ ἐκλάβωμεν τὴν ἔντασιν τῆς δυνάμεως F ὡς σταθεράν· ἡ ἐπαύξεισις τῆς ταχύτητος εἶναι τότε $v-v_0=du$ καὶ ἡ ἄνω (85) σχέσις μετατρέπεται εἰς

$$mdv = Fdt \quad \text{ἢ} \quad m \frac{d^2s}{dt^2} = Fdt$$

87. Τὴν δύναμιν ἐν ὠρισμένῃ στιγμῇ παριστῶμεν γεωμετρικῶς δι' εὐθυγράμμου τμήματος (παραστατικὸν τμήμα τῆς δυνάμεως) ἴσου τῇ ταχύτητι, ἣν μεταδίδει αὕτη κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν (ἐν ἐνὶ δευτερολέπτῳ ὑποτιθεμένης τῆς δυνάμεως σταθερᾶς) τῇ μονάδι μάζης· διακρίνομεν οὕτω ἐν πάσῃ δυνάμει.

Τὸ ὕλικὸν σημεῖον ἐφ' οὗ ἐξασκεῖται ἡ ἄμεσος δρᾶσις αὐτῆς.

Τὴν εὐθείαν δρᾶσεως, μεθ' ἧς συμπίπτει τὸ παραστατικὸν τῆς δυνάμεως τμήμα, καὶ

Τὸ μέγεθος καὶ τὴν φορὰν τοῦ τμήματος τούτου.

88. Ἐκ τῆς ἀρχῆς δὲ τοῦ ἀνεξαρτήτου τῆς συγχρόνου ἐπενεργείας τῶν δυνάμεων ἐπὶ ἐνὸς καὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος, συμπεραίνομεν ἀμέσως, ὅτι

Ἐὰν πλείονες δυνάμεις δρᾶσι συγχρόνως ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος, ἐκάστη τούτων μεταδίδει τῷ σώματι ἐπιτάχυνσιν ἀνάλογον τῇ ἐντάσει αὐτῆς· ἀλλ' ἡ ὀλικὴ ἐπιτάχυνσις τοῦ σώματος εἶναι ἡ γεωμετρικὴ συνισταμένη τῶν μερικῶν τούτων ἐπιταχύνσεων, ὀφείλεται δ' αὕτη δύναμις τινὶ ὠρισμένῃ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φορὰν, ἣν καλοῦμεν **συνισταμένην** τῶν μερικῶν δυνάμεων, καὶ βλέπομεν ὅτι

Ἡ συνισταμένη πλειόνων δυνάμεων εὐρίσκεται ὅπως καὶ ἡ συν-

ισταμένη πλειόνων έπιταχύνσεων (16) ίσοῦται δηλαδή αὐτῇ τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τῶν συνιστωσῶν δυνάμεων.

Τὴν ἐπὶ τοῦ σημείου (ξ, η, ζ) δρῶσαν δυνάμιν F, ἥς αἱ προβολαὶ ἐπὶ τῶν ἄξόνων εἶναι X, Y, Z δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν καὶ διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{x-\xi}{X} = \frac{y-\eta}{Y} = \frac{z-\zeta}{Z}$$

ἢ συνιστῶσα δὲ ταύτης καὶ τῆς δυνάμεως

$$\frac{x-\xi}{X'} = \frac{y-\eta}{Y'} = \frac{z-\zeta}{Z'}$$

εἶναι

$$\frac{x-\xi}{X+X'} = \frac{y-\eta}{Y+Y'} = \frac{z-\zeta}{Z+Z'}$$

Ἐὰν ἔχωμεν πλείονας δυνάμεις

$$Ax + By + C = 0 \quad [A = -Y \quad B = X \quad C = Y\xi - X\eta]$$

δρῶσας ἐπὶ τοῦ σημείου ξ, η ἐν τῷ αὐτῷ ἐπιπέδῳ, ἢ συνισταμένη τούτων εἶναι

$$x\Sigma A + y\Sigma B + \Sigma C = 0$$

89. Ἐὰν ἡ ἄνω θεωρηθεῖσα δυνάμις F μεταβάλληται καὶ κατὰ τὴν φορὰν, δυνάμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν ταύτην διὰ τῶν ὀρθογωνίων συνιστωσῶν αὐτῆς X, Y, Z, καὶ νὰ μετατρέψωμεν τὴν σχέσιν (86) εἰς τὰς

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = X \quad m \frac{d^2y}{dt^2} = Y \quad m \frac{d^2z}{dt^2} = Z \quad \dots \dots \dots (1)$$

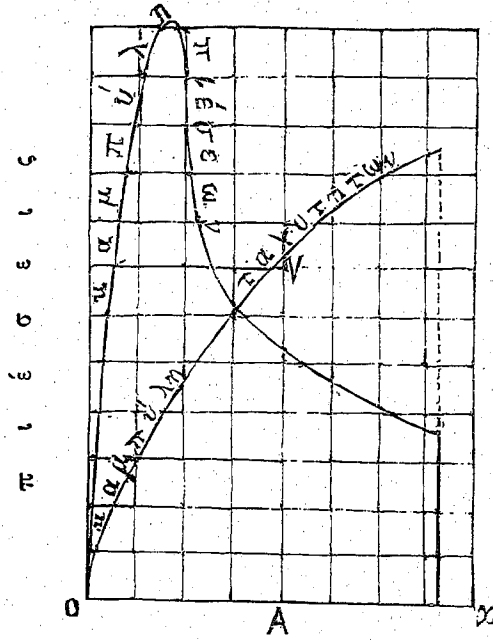
ἐξ ὧν πορίζομεθα

$$m \frac{d^2x}{dt^2} \frac{dx}{ds} + m \frac{d^2y}{dt^2} \frac{dy}{ds} + m \frac{d^2z}{dt^2} \frac{dz}{ds} = X \frac{dx}{ds} + Y \frac{dy}{ds} + Z \frac{dz}{ds} = F \cos(\alpha) (F, ds)$$

$$\dot{m} dv = F \cos(\alpha) dt \dots \dots \dots (2)$$

Ἐκ τῆς σχέσεως ταύτης δυνάμεθα νὰ ὑπολογίσωμεν τὴν ὠθήσιν δυνάμεως τινος, γνωρίζοντες τὴν ταχύτητα ἣν μετέδωκεν εἰς τὸ ἐφ' οὗ δρᾷ σῶμα, ἢ τὰν ἀπάλιν τὴν μεταδοθεῖσαν τῷ σώματι ταχύτητα ἐκ τῆς ἀναπτυχθείσης ὑπὸ τῆς δυνάμεως ὠθήσεως. Ὡς παράδειγμα θὰ λάβωμεν ἐν ἐκ τῶν πειραμάτων, ἅτινα ἐξετέλεσεν ὁ Ῥώσος στρατηγὸς Mayewski ἐν τοῖς ἐργοστασίοις τοῦ Krupp ἐν ἔτει 1864. Δι' ἀκριβεστάτων ἐργαλείων δυνάμεθα νὰ ὑπολογίσωμεν τὴν ὑπὸ τῶν ἀερίων, ἅτινα παρέχει ἡ ἀναφλεχθεῖσα πυρίτις, ἐξασκουμένην ἐπὶ τοῦ βλήματος πίεσιν, καὶ τὸν χρόνον ὅστις παρήλθεν ἀφ' ἧς στιγμῆς ἤρξατο ἐξασκουμένη ἡ πίεσις αὐτῇ. Ἐὰν ἐν τῷ κάτωθι σχήματι φέρωμεν ἐπὶ ὀριζοντείου εὐθείας OX τὸν χρόνον ὅστις

παρήλθεν ἀφ' ἧς στιγμῆς ἤρξατο ἐξασκουμένη ἡ πίεσις καὶ ἐπὶ τῆς κατακόρυφου τμήμα ἴσον τῇ ἐξασκουμένη πίεσει κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν ἔχομεν καμπύλην τινά, ἣν καλοῦμεν καμπύλην πίεσεων. Θεωρήσωμεν τὴν πίεσιν AN κατὰ τὴν στιγμὴν OA. Τὸ μεταξὺ τῆς τεταγμένης AN, τῆς καμπύλης τῶν πίεσεων καὶ τοῦ ἄξονος τῶν χρόνων OX περιεχόμενον ἔμβαδὸν ἰσοῦται τῇ μέχρι τῆς στιγμῆς OA ἀναπτυχθείσῃ ὑπὸ τῆς πίεσεως ὀλικῆς ὠθήσεως· ἐὰν ἐπὶ τῆς εὐθείας AN καὶ ἀπὸ τοῦ σημείου A φέρωμεν τμήμα AV ἀνάλογον τῷ ἔμβαδῷ τούτῳ διαιρεθέντι διὰ τῆς μάζης τοῦ βλήματος, ἔχομεν τὴν ταχύτητα τοῦ τελευταίου τούτου κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν, δι' ἧς καὶ τὸν γεωμετρικὸν τόπον τοῦ σημείου V ἐκαλέσαμεν καμπύλην τῶν ταχυτήτων. Τὸ ὅλον ἔμβαδὸν ἰσοῦται τῇ ποσότητι κινήσεως μεθ' ἧς τὸ βλήμα ἐγκαταλείπει τὸ τηλεβόλον διαγράφων τὴν τροχίαν αὐτοῦ ὑπὸ τὴν ἄμεσον δρᾶσιν τῆς βαρύτητος.



Σχ. 79.

89. Ἐὰν τὸ πολύγωνον, δι' οὗ ὀρίζομεν τὴν συνισταμένην πλειόνων δυνάμεων, αἵτινες δρῶσι συγχρόνως ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου εἶναι κλειστόν, ἢ συνισταμένη τούτων (88) ἰσοῦται τῷ μηδενί καὶ αἱ δυνάμεις ἰσορροποῦσιν ἐξουδετεροῦσαι ἀλλήλας. Εἶναι δὲ προφανές, ὅτι ἡ ἰσορροπία αὕτη ὑφίσταται, οἷα δὴποτε καὶ ἂν ἦναι ἡ μάζα τοῦ σημείου· ὡς ἐκ τούτου ἐν τῇ στατικῇ, ἣτις πραγματεύεται ἐκτενέστερον τὴν ἰδιαιτέραν ταύτην περίπτωσιν τῶν ἰσορροπουσῶν δυνάμεων, ἡ μάζα τῶν σωμάτων δὲν λαμβάνεται ποσῶς ὑπ' ὄψιν.

90. Ἐὰν καλέσωμεν F τὴν ἔντασιν μιᾶς τῶν ἐπὶ τοῦ σημείου δρῶσῶν δυνάμεων καὶ α β γ τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τοῦ παραστατικού τμήματος ταύτης, ἵνα αἱ ἐπὶ τοῦ σημείου δρῶσαι δυνάμεις ἰσορροποῦσι δέον νὰ ἔχωμεν

$$\Sigma F\alpha = 0 \quad \Sigma F\beta = 0 \quad \Sigma F\gamma = 0 \dots \dots \dots (1)$$

Ἐὰν αἱ δυνάμεις δὲν ἰσορροποῦσιν, ἔχουσι συνισταμένην τὴν R καὶ τὸ σημεῖον εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῶν δυνάμεων F

συνῆκαι ἰσορροπίας τοῦ σημείου

και έτερας -R ίσης και άντιθέτου τῆ R· εάν καλέσωμεν λ, μ, ν τὰ ιθύνοντα συνημίτονα τῆς τελευταίας ταύτης έχομεν λοιπόν

$$\Sigma F\alpha - R\lambda = 0 \quad \Sigma F\beta - R\mu = 0 \quad \Sigma F\gamma - R\nu = 0 \dots \dots (2)$$

θεν αι σχέσεις

$$R^2 = (\Sigma F\alpha)^2 + (\Sigma F\beta)^2 + (\Sigma F\gamma)^2 \dots \dots \dots (3)$$

$$\lambda = \frac{\Sigma F\alpha}{R} \quad \mu = \frac{\Sigma F\beta}{R} \quad \nu = \frac{\Sigma F\gamma}{R} \dots \dots \dots (4)$$

αίτινες όρίζουσι τήν έντασιν και τήν φοράν τῆς συνισταμένης τῶν δυνάμεων F.

91. Τῆς δυνάμεως άποκαλυπτομένης ἡμῖν οὕτω διά τῆς ταχύτητος, ἣν μεταδίδει εἰς τὸ σῶμα, δυνάμεθα νά ἐπεκτείνωμεν εἰς τὰς δυνάμεις τὰ ἐξαγόμενα εἰς α̂ ἐφθάσαμεν άνωτέρω ἐν τῆ σπουδῆ τῆς ἐπιταχύνσεως (ἀφοῦ αι δυνάμεις ἐκφράζονται διά τοῦ γινομένου τῶν τελευταίων τούτων ἐπὶ τὴν μάζαν τῶν σωμάτων ἐφ' ὧν δρῶσι). Ἐάν τὸ σῶμα κινῆται ὁμοιομόρφως, ἡ ταχύτης αὐτοῦ μένει ἀμετάβλητος και συμπερίνομεν, ὅτι οὐδεμία δύναμις δρᾶ ἐπ' αὐτοῦ, ἢ ὅτι αι ἐπ' αὐτοῦ δρῶσαι δυνάμεις ἰσορροποῦσι (69) ἢ σταθερὰ τήν έντασιν και τήν φοράν ταχύτης v μεθ' ἧς φέρεται τὸ σῶμα ὀφείλεται τῆ προγενεστέρᾳ δράσει δυνάμεως ἧς ἡ ὠθησις ἦτο mv.

Ἐάν ἐν τῆ κινήσει του τὸ σῶμα διαγράφῃ καμπύλην τροχίαν συμπερίνομεν, ὅτι δρᾶ ἐπ' αὐτοῦ δύναμις εἰς ἣν ὀφείλεται ἡ μεταβολή ἣν ὑφίσταται ἐν τῆ κινήσει του τὸ σῶμα. Τὴν δύναμιν ταύτην δυνάμεθα νά θεωρήσωμεν ὡς συνισταμένην τριῶν δυνάμεων

$$X = F\cos(F, x) = m \frac{d^2x}{dt^2} \quad Y = F\cos(F, y) = m \frac{d^2y}{dt^2}$$

$$\text{και } Z = F\cos(F, z) = m \frac{d^2z}{dt^2}$$

δρῶσῶν παραλλήλως πρὸς τρεῖς ὀρθογωνίους ἄξονας ο(x, y, z) ἢ έχοντες ὑπ' ὄψιν τήν σχέσιν (Εἰς. § 5.20)

$$\frac{mR}{ds^3} \left[A \frac{d^2x}{dt^2} + B \frac{d^2y}{dt^2} + C \frac{d^2z}{dt^2} \right] = 0 = \frac{R}{ds^3} [AX + BY + CZ]$$

ἧς τὸ δεύτερον μέλος ἐκφράζει τήν πρόβολὴν τῆς δυνάμεως ἐπὶ εὐθείας οz καθέτου τῶ ἐγγυτάτῳ ἐπιπέδῳ τῆς ὑπὸ τοῦ σημείου m(x, y, z) δια-

γραφομένης τροχιάς, βλέπομεν ὅτι ἡ μία τῶν ἄνω συνιστωσῶν Z μηδενίζεται και μένουσιν αι δύο πρῶται, ὧν ἡ μὲν

$$X = m \frac{dv}{dt} = m \frac{d^2s}{dt^2} = F\cos(F, ds) \dots \dots \dots (1)$$

δρᾶ κατὰ τὴν ἐφαπτομένην τῆς τροχιάς, και καλεῖται ἐφαπτομένη δύναμις, ἡ δὲ ἐφαπτομένη δύναμις

$$Y = m \frac{v^2}{R} = \frac{R}{ds^3} \left[X(d^2x ds - d^2s dx) + Y(d^2y ds - d^2s dy) + Z(d^2z ds - d^2s dz) \right]$$

συμπίπτει μετὰ τῆς πρωτεύουσῃς καθέτου τῆ τροχιά και φέρεται πρὸς τὸ κέντρον καμπυλότητος ταύτης· καλοῦμεν δ' αὐτὴν κεντρομόλου δύναμιν.

92. Πρὸς έντελῆ κατάληψιν τῆς μεταξὺ τῶν ἐπιταχύνσεων και τῶν δυνάμεων ὑφισταμένης σχέσεως θά ἐξετάσωμεν ἐνταῦθα παραδείγματά τινα περὶ ὧν ἐπραγματεύθημεν και ἐν τῆ κινήσει, ἀλλὰ διά τῆς μεθόδου τοῦ Hamilton, ἵνα ἐξοικειωθῶμεν με τὴν χρῆσιν τῆς γραμμῆς, ἣν ἐκαλέσαμεν ὁδογράφον.

1) Κινήσις ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν κεντρικῆς δυνάμεως ἀναλόγου τῆ ἀπὸ τοῦ κέντρου ἀποστάσει τοῦ κινήτοῦ

Θεωρήσωμεν ἐν πρώτοις κινήτὸν m κινούμενον ἰσοταχῶς με ταχύτητα v ἐπὶ κύκλου (om = ρ) ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν δυνάμεως τινος. Ἡ ὁδογράφος τοῦ κινήτοῦ εἶναι ἕτερος κύκλος (ομ = v) διανύμενος και οὗτος ἰσοταχῶς ὑπὸ τοῦ σημείου μ με ταχύτητα φ = $\frac{v^2}{\rho}$ · ἀλλ' ἡ ταχύτης τοῦ μ συμπίπτει με

τὴν ἐπιτάχυνσιν τοῦ m, ἧς ἡ έντασις εἶναι οὕτω $\frac{v^2}{\rho}$ ἡ ταχύτης αὕτη οὔσα κάθετος ἐπὶ τὴν ἀκτῖνα om εἶναι παράλληλος τῆ om, οὔτω·

Ἡ δύναμις ὑπὸ τὴν δρᾶσιν τῆς ὁποίας σῶμα μάζης m διαγράφει ἰσοταχῶς κύκλον ἀκτῖνος ρ φέρεται πρὸς τὸ κέντρον τοῦ κύκλου ο και ἔχει έντασιν $\frac{mv^2}{\rho}$.

Ἐάν ὑποθέσωμεν τὸ κινήτὸν κρατούμενον διά νήματος στερεωμένου παρὰ τὸ κέντρον, ὑφίσταται τοῦτο τάσιν $\frac{mv^2}{\rho}$ ἣν ἐκαλέσαμεν φυγόκεντρον δύναμιν. Ὁ χρόνος ἐν ᾧ τὸ κινήτὸν m διανύει πὸν ὅλον κύκλον, ἡ διάρκεια τῆς περιφορᾶς, εἶναι

$$T = \frac{2\pi\rho}{v}$$

$$\text{και ἡ δύναμις ἐκφράζεται διά } \frac{mv^2}{\rho} = \frac{4\pi^2 m\rho}{T^2} \dots \dots \dots (1)$$

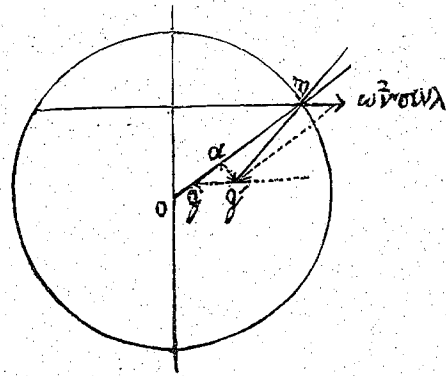
ἢ ἐὰν καλέσωμεν n τὸν ἐν τῇ μονάδι τοῦ χρόνου ἀριθμὸν περιφορῶν

$$nT=1$$

ἐκφράζομεν τὴν δύναμιν διὰ

$$\frac{mv^2}{\rho} = 4\pi^2 n^2 m \rho \dots \dots \dots (2)$$

93. Θεωρήσωμεν λ. χ. βαρὺ τι σῶμα ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς ὑπὸ γεωγραφικὸν πλάτος λ. ὡς ἐκ τῆς περὶ τὸν ἄξονά της στροφῆς τῆς γῆς, τὸ σῶμα τοῦτο διαγράφει κύκλον ἀκτίνος r συνλ ἔνθα r εἶναι ἡ ἀκτίς τῆς γῆς μὲ ταχύτητα $v = \omega r \text{ συν} \lambda = \frac{2\pi r \text{ συν} \lambda}{86400}$. ἢ ἐκ τῆς κινήσεως ταύτης τοῦ σώματος ἀναπτυσσομένη φυγόκεντρος δύναμις ἔχει ἔντασιν $\omega^2 r \text{ συν} \lambda = \frac{4\pi^2 r \text{ συν} \lambda}{(86400)^2}$ καὶ φέρεται κατὰ τὴν ἀκτίνα cm ἐκτὸς τῆς δυνάμεως ταύτης,



Σχ. 80.

δρᾶ ἐπὶ τοῦ m καὶ ἡ ὑπὸ τῆς γῆς ἐξασκουμένη ἐπ' αὐτοῦ ἔλξις g , ἣτις φέρεται κατὰ τὴν ἀκτίνα mo . ἡ φαινόμενη κατακόρυφος τοῦ σώματος δὲν εἶναι λοιπὸν ἡ ἀκτίς mo , ἀλλ' ἡ mg' συνισταμένη ταύτης καὶ τῆς φυγόκεντρος δυνάμεως τὴν δὲ γωνίαν θ , ἣν σχηματίζει αὕτη μετὰ τῆς πραγματικῆς κατακόρυφου τοῦ τόπου εὐρίσκομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\epsilon\phi\theta = \frac{ag'}{am} = \frac{g g' \eta \mu \lambda}{g \lambda - ag} = \frac{\omega^2 r \eta \mu \lambda \text{ συν} \lambda}{g \lambda - \omega^2 r \text{ συν} \lambda}$$

τὸ βάρος τοῦ σώματος ἡλαττώθη κατὰ $\omega^2 r \text{ συν} \lambda$ καὶ ἔμεινεν οὕτω

$$g_\lambda = G - \omega^2 r \text{ συν} \lambda$$

ἔνθα G εἶναι ἡ παρὰ τὸν πόλον ἔντασις τῆς βαρύτητος ὅπου $\omega = 0$ (τὴν γῆν ἐν τῷ ἄνω ὑπολογισμῷ ὑποθέτομεν ἐντελῶς σφαιρικῆν). Ἐὰν λάβωμεν διὰ τὴν ἀκτίνα τοῦ ἰσημερινοῦ $r = 6377000$ μέτρα ἔχομεν $\omega^2 r = 0,0337$ καὶ

$$g_\lambda = G - 0,0337 \text{ συν} \lambda$$

αἱ παρατηρήσεις τοῦ ἐκκρεμοῦς δίδουσι

$$G = 9,7807 \text{ μέτρα}$$

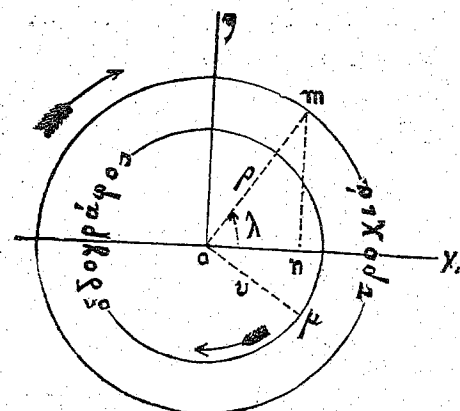
καὶ ἡ ἄνω σχέσις μετατρέπεται διὰ τὰ ἐπὶ τοῦ ἰσημερινοῦ σημειᾶ εἰς

$$g_0 = G - 0,0337 = G \left(1 - \frac{0,0337}{9,7807} \right) = G \left(1 - \frac{1}{289} \right) = G \left(1 - \frac{1}{(17)^2} \right)$$

οὕτω παρὰ τῷ ἰσημερινῷ ἢ ἐπερχομένη ἐν τῇ βαρύτητι τῶν σωμάτων ἐλάττωσις, ὡς ἐκ τῆς περὶ τὸν ἄξονά της στροφῆς τῆς γῆς, ἰσοῦται τῷ $\frac{1}{289}$ τῆς ὑπὸ τῆς γῆς ἐξασκουμένης ἐπὶ τοῦ σώματος ἔλξεως· ἐὰν δὲ ἡ περιστροφικὴ ταχύτης τῆς γῆς ἦτο δέκα καὶ ἐπτάκις μείζων τῆς νῦν, τὸ βάρος τῶν παρὰ τὸν ἰσημερινὸν σωμάτων θὰ ἐξουδετεροῦτο ἐντελῶς ὑπὸ τῆς ἐκ τῆς περιστροφῆς ἀναπτυσσομένης φυγόκεντρος δυνάμεως (Huygens). Ἐὰν ἤδη ἐν τῇ τιμῇ τοῦ g_λ ἀντικαταστήσωμεν τὴν ἔλξιν τῆς γῆς G συναρτήσει τοῦ παρὰ τὸν ἰσημερινὸν φαινομένου βάρους $G = g_0 + \omega^2 r$, ἔχομεν

$$g_\lambda = g_0 + \omega^2 r - \omega^2 r \text{ συν} \lambda = g_0 + \omega^2 r \eta \mu^2 \lambda = g_0 \left(1 + \frac{1}{289} \eta \mu^2 \lambda \right) = g_0 (1 + 0,00346 \eta \mu^2 \lambda)$$

94. Ἐπανερχόμεθα ἤδη εἰς τὴν ἐπὶ τοῦ κύκλου ὁμοίομορφον κίνησιν ἐν τῷ m , καὶ θεωροῦμεν τὴν ἐπὶ διαμέτρου τινὸς κίνησιν τῆς προβολῆς n τοῦ m , ἣτις εἶναι ἀπλῶς ἡ ὀριζοντεία κίνησις τοῦ σημείου m καὶ ἡ ἐπιτάχυνσις ταύτης εἶναι λοιπὸν ἡ προβολὴ



Σχ. 81.

$$F = -\frac{v^2}{\rho} \text{ συν} \lambda = -\frac{v^2}{\rho^2} on \dots (1)$$

τῆς ἐπιταχύνσεως τοῦ m καὶ βλέπομεν ὅτι ἡ ἐπιτάχυνσις τοῦ n , καὶ κατὰ συνέπειαν ἢ ἐπ' αὐτοῦ δρῶσα δύναμις, φέρεται πρὸς τὸ σημεῖον o καὶ εἶναι ἀνάλογος τῇ ἀποστάσει on τοῦ κινητοῦ n ἀπὸ τοῦ ἔλλοτος κέντρου o .

Ἐὰν τὸ χρονικὸν διάστημα ἐν ᾧ τὸ n διαγράφει δις τὸ μῆκος τῆς διαμέτρου, ὅπερ καλοῦμεν πλάτος τῆς αἰωρήσεως τοῦ κινητοῦ n , εἶναι T , ἢ ἐπὶ τούτου δρῶσα δύναμις ἐκφράζεται συναρτήσει τῆς διαρκείας τῆς αἰωρήσεως διὰ τῆς σχέσεως

$$F = -\frac{4\pi^2 m}{T^2} on = -\frac{4\pi^2 m}{T^2} x = -4\pi^2 m n^2 x = -\mu^2 m x \dots \dots \dots (2)$$

ὑποθέσωμεν ἤδη κινητὸν n' διαγράφον ἰσοταχῶς κύκλον μὲ κέντρον τὸ o , ἀκτίνος $\rho' \leq \rho$ καὶ μὲ ταχύτητα $v' \leq v$ ἢ ἐπὶ τῆς αὐτῆς διαμέτρου προβολὴ τούτου κινεῖται κατὰ τὰ προηγούμενα ὑπὸ τὴν δρᾶσιν δυνάμεως $-\frac{v'^2}{\rho'^2} on'$ φερομένης πρὸς τὸ κέντρον o · ἐὰν δὲ ὑποθέσωμεν τὴν δύναμιν

ταύτην ἴσην τῇ $\frac{v^2}{\rho^2}$ οἷον εἰς ἣν ὀφείλεται ἡ κίνησις τοῦ n δέον νὰ ἔχωμεν

$$\frac{v}{\rho} = \frac{v'}{\rho'} \dots \dots \dots (3)$$

οἱ κύκλοι m καὶ μ διανύονται οὕτω ἐν ἴσοις χρόνοις καὶ ἡ διάρκειά τῆς αἰωρήσεως εἶναι ἀνεξάρτητος τοῦ πλάτους ταύτης, ἐξαρτᾶται δὲ μόνον ἐκ τῆς ἐντάσεως τῆς ἀναλόγως τῇ ἀποστάσει ἔλκους δυνάμεως ἔχομεν οὕτω

$$\mu^2 m \alpha = \frac{4\pi^2 m \rho}{T^2} \sigma \nu \theta \quad \eta \quad \mu^2 m \rho \sigma \nu \theta = \frac{4\pi^2 m \rho}{T^2} \sigma \nu \theta$$

ὅθεν

$$T = \frac{2\pi}{\mu} \dots \dots \dots (4)$$

95. Ἐν τῇ περιπτώσει τοῦ ἐκκρεμοῦς (51) ἡ ἐφαπτομένη δύναμις εἶναι $mg\eta$

ἢ ἂν ὑποθέσωμεν τὴν γωνίαν θ ἀρκούντως μικρὰν ὥστε νὰ θέσωμεν $\eta \approx \theta$ ἔχομεν $s \approx R\theta$ καὶ ἡ ἐφαπτομένη δύναμις ἐκφράζεται διὰ

$$mg\theta = m \frac{g}{R} s$$

ἡ διάρκειά τῆς αἰωρήσεως εἶναι (4)

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{g}{R}}} = 2\pi \sqrt{\frac{R}{g}}$$

καὶ ἡ ἡμιαίωρησις

$$T' = \pi \sqrt{\frac{R}{g}}$$

οἷαν εὑρομεν καὶ ἐν τῇ κινητικῇ (§ 51.3).

96. Ὑποθέσωμεν ἥδη, ὅτι τὸ ἀνάλογον τῇ ἀποστάσει om ἔλκον σημείον m ὑπὸ δυνάμεως $\mu \cdot om$ ἐνοικουσίας παρὰ τὸ κέντρον o , κεντηταὶ καὶ ἀρχικὴν τινὰ ταχύτητα v_0 κατὰ τὸ σημείον m . Εἶδομεν (§38.1) ὅτι ἡ τροχιά ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ εἶναι ἔλλειψις μὲ κέντρον τὸ o . Ἐὰν ἐκ τοῦ κέντρον o φέρωμεν εὐθεῖαν om ἴσην καὶ παράλληλον τῇ ταχύτητι, τὸ σημείον μ διαγράφει τὴν ὀδογράφον γραμμὴν, ἔχομεν δὲ (36.8) ἐκ τῆς σχέσεως

$$v\delta = 2\gamma, \quad v = \frac{2\gamma}{\delta}$$

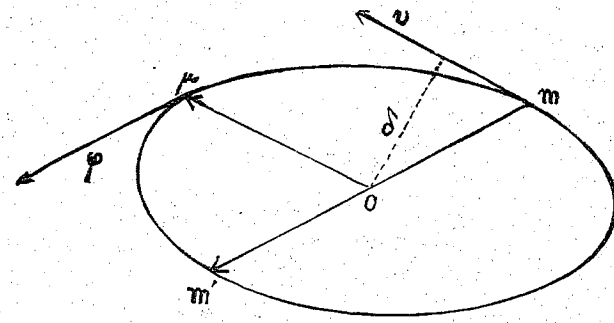
ἁρμονικὴ κίνησις ἐπὶ ἔλλειψεως

ἔνθα γ παριστᾷ τὸ ἐν τῇ μονάδι τοῦ χρόνου διαγραφόμενον ὑπὸ τῆς ἐπιβατικῆς ἀκτίνος om ἔμβαδόν. Ἄλλ' ἐκ τοῦ θεωρήματος τοῦ Ἀπολλωνίου

$$\delta \cdot om = ab \quad \delta \theta \epsilon \nu \quad \frac{1}{\delta} = \frac{om}{ab}$$

ἔνθα om εἶναι ἡ συζυγῆς τῇ om ἀκτίς ὥστε

$$v = \frac{2\gamma}{\delta} = \frac{2\gamma}{ab} om = \mu \cdot om \dots \dots \dots (1)$$



Σχ. 82.

Ἡ ὀδογράφος μ τοῦ ταχύτητος κινητοῦ m συμπίπτει λοιπὸν τῇ τροχιᾷ τοῦ αὐτοῦ κινητοῦ, καὶ ἡ ταχύτης παρὰ τῷ σημείῳ m εἶναι ἀνάλογος τῇ συζυγῇ τῆς om ἀκτίνι.

Εὐκόλως δὲ δυνάμεθα νὰ ἴδωμεν ὅτι τὴν ταχύτητα ταύτην θ' ἀπέκτα τὸ κινητὸν πίπτον ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς ἔλκους τοῦτο δυνάμεως ἀπὸ κύκλου ἀκτίνος $r = \sqrt{a^2 + b^2}$ καὶ ὁμοκέντρον τῇ τροχιᾷ.

Ἐκ τῆς φύσεως τῆς ἔλλειψεως, τὸ ἔμβαδὸν $om\mu$ εἶναι σταθερὸν, (ὅθεν καὶ ὁ χρόνος ἐν δ τὸ κινητὸν μεταβαίνει ἀπὸ τοῦ m εἰς τὸ μ εἶναι σταθερὸς), τὰ ὑπὸ τῆς ἐπιβατικῆς ἀκτίνος om διαγραφόμενα ἐν ἴσοις χρόνοις ἔμβαδὰ εἶναι ἴσα, καὶ τὸ σημείον μ κινεῖται ἐπὶ τῆς ὀδογράφου, ὡς εἰ εὐρίσκετο ὑπὸ τὴν δρᾶσιν τῆς κεντρικῆς δυνάμεως, ἥτις διέπει τὴν κίνησιν τοῦ m οὕτω

ἡ ὀδογράφος τοῦ μ εἶναι ἡ (m') ἔνθα m' ἀντίκειται κατὰ διάμετρον τῷ m . Καὶ τὰνάπαλιν, ἐὰν κινητὸν τι m διαγράφη ἔλλειψιν μὲ κέντρον ἐπιτάχυνσις 0 , οὕτως ὥστε τὰ ὑπὸ τῆς ἐπιβατικῆς ἀκτίνος om διαγραφόμενα ἔμβαδὰ νὰ εἶναι ἀνάλογα τῶν χρόνων, ἡ διέπουσα τὴν κίνησιν τοῦ κινητοῦ m δύναμις φέρεται πρὸς τὸ κέντρον τῆς τροχιάς καὶ εἶναι ἀνάλογος τῇ ἀκτίνι om . Τῷ ὄντι καθ' ὑπόθεσιν

$$v\delta = 2\gamma \quad \delta \theta \epsilon \nu \quad v = \frac{2\gamma}{ab} om$$

Ἡ ὀδογράφος (μ) συμπίπτει οὕτω τῇ τροχιᾷ τοῦ αὐτοῦ κινητοῦ καὶ τὸ σημείον μ κινεῖται ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς διεπούσης τὴν κίνησιν

τοῦ m κεντρικῆς δυνάμεως. Ἡ ὁδογράφος τοῦ μ εἶναι ἡ (m') καὶ ἡ ταχύτης αὐτοῦ ἐπὶ τῆς ἐλλείψεως μ εἶναι

$$\frac{2\gamma}{ab} om'$$

φέρεται δὲ αὕτη παραλλήλως τῇ om' . ἡ ταχύτης ἐπὶ τῆς πραγματικῆς ὁδογράφου εἶναι

$$\varphi = \frac{2\gamma}{ab} \cdot \frac{2\gamma}{ab} om' = \frac{4\gamma^2}{a^2 b^2} om' = \mu^2 om' \dots \dots \dots (2)$$

καὶ ἔχει τὴν αὐτὴν φοράν. Ἀλλ' ἡ ἐπὶ τῆς ὁδογράφου ταχύτης αὕτη εἶναι ἡ ἐπιτάχυνσις τοῦ m , ἥτις εἶναι οὕτω ἀνάλογος τῇ ἀποστάσει om τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ ἔλλοιτος κέντρου καὶ φέρεται πρὸς τὸ κέντρον τοῦτο.

Τὴν διάρκειαν T τῆς περιφορᾶς δίδει ἡ σχέσις

$$T = \frac{\pi ab}{\gamma} \quad \text{καὶ ἐπειδὴ} \quad \frac{ab}{\gamma} = \frac{2}{\mu}$$

ἔχομεν ἀντικαθιστῶντες

$$T = \frac{2\pi}{\mu} \dots \dots \dots (3)$$

οὕτω Ἡ διάρκεια τῆς περιφορᾶς εἶναι ἀνεξάρτητος τῶν διαστάσεων τῆς τροχιᾶς, ἐξαρτᾶται δ' ἀπλῶς ἐκ τῆς ἐντάσεως τῆς ἐλκοῦσης δυνάμεως, ἢν ὀρίζει ἡ σταθερὰ μ .

Τὸ χρονικὸν διάστημα t ἐν ᾧ ἡ ἐπιβατικὴ ἀκτίς om στρέφεται κατὰ γωνίαν θ ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{\epsilon\mu\beta\theta}{\epsilon\mu\beta.\epsilon\lambda\lambda.} = \frac{t}{T} = \frac{\varphi}{2\pi}$$

ἐνθα φ εἶναι ἡ ἀντιστοιχοῦσα τῇ θ γωνία ἐν τῷ κύκλῳ, οὗτινος προβολὴ εἶναι ἡ ἔλλειψις· οὕτω

$$t = \frac{\varphi}{\mu} \dots \dots \dots (4)$$

Ἐὰν ἐν τῇ ἄνω κινήσει ὑποθέσωμεν τὸ κέντρον τῆς ἐλλείψεως εἰς ἄπειρον ἀπόστασιν ἔχομεν τὴν ὑπὸ σταθερᾶς τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν δυνάμεως διεπομένην παραβολικὴν κίνησιν, ἣν πρῶτος ὑπέδειξεν ὁ Γαλιλαῖος.

Τοὺς ἄξονας τῆς ἐλλείψεως, ἣν διαγράφει τὸ ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς δυνάμεως $\mu^2 om$ κινούμενον κινητὸν m ὀρίζομεν οὕτω τὴν ταχύτητα εὔρομεν (1)

$$v_0^2 = \mu^2 \overline{om_0^2}$$

διάρκεια περιφορᾶς

ἄξονες τῆς τροχιᾶς

ἀλλ' ἐκ τοῦ πρώτου θεωρήματος τοῦ Ἀπολλωνίου

$$\overline{om_0^2} + \overline{om_0^2} = a^2 + b^2 = \frac{v_0^2}{\mu^2} + \overline{om_0^2} \dots \dots \dots (5)$$

ἀφ' ἐτέρου $v_0 \delta_0 = 2\gamma = \mu \cdot ab$

καὶ ἐὰν καλέσωμεν a τὴν γωνίαν τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος v_0 μετὰ τῆς ἐπιβατικῆς ἀκτίνος om_0 ἔχομεν $\delta_0 = om_0 \eta\mu a$, ὥστε

$$ab = \frac{v_0 \cdot om_0 \eta\mu a}{\mu} \dots \dots \dots (6)$$

αἱ σχέσεις (5) καὶ (6) ὀρίζουσι τὰ μεγέθη τῶν ἡμιαξόνων a καὶ b . Τὴν θέσιν τοῦ μεγάλου ἄξονος ὀρίζομεν διὰ τῆς γνωστῆς σχέσεως

$$\frac{\sigma\upsilon\nu^2\theta}{a^2} + \frac{\eta\mu^2\theta}{b^2} = \frac{1}{om_0^2}$$

ἐνθα θ εἶναι ἡ ὑπὸ τοῦ μεγάλου ἄξονος καὶ τῆς ἀρχικῆς ἐπιβατικῆς ἀκτίνος περιεχομένη γωνία.

Ἴνα ἡ τροχιὰ ᾖ κυκλικὴ δεόν νὰ ἔχωμεν $a=b=r$ ὅθεν

$$\mu = \frac{v_0}{r}$$

καὶ ἡ δύναμις εἶναι

$$\mu^2 \cdot r = \frac{v_0^2}{r^2} r = \frac{v_0^2}{r}$$

ὅπερ μᾶς ἦτο ἤδη γνωστόν.

Ἀναλυτικῶς. Τὴν ἄνω κίνησιν δυνάμεθα νὰ θεωρήσωμεν ὡς συγχειμένην ἐκ δύο ἀπλῶν ἁρμονικῶν κινήσεων

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\mu^2 x \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -\mu^2 y \dots \dots \dots (7)$$

ἐπὶ καθέτων ἀλλήλαις εὐθυγράμμων τροχιῶν, δι' ὧν φέρεται ἐν καὶ τὸ αὐτὸ κινητὸν ὀλοκληροῦντες ἔχομεν

$$x = a \sigma\upsilon\nu\mu(t-\tau) \quad y = b \sigma\upsilon\nu\mu(t-\tau_1) \dots \dots \dots (8)$$

ἐνθα a b τ καὶ τ_1 εἶναι σταθεραὶ ὀριζόμεναι ἐκ τῶν συνθηκῶν τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως τοῦ κινητοῦ.

Ἡ ταχύτης εἶναι

$$\frac{dx}{dt} = -a\mu \eta\mu \cdot \mu(t-\tau) \quad \frac{dy}{dt} = -b\mu \eta\mu \mu(t-\tau_1) \dots \dots \dots (9)$$

Ἐποθέσωμεν ὅτι τὸ κινητὸν ἐρρίφθη ἀρχικῶς ἐκ σημείου τινὸς τῆς εὐθείας

οα κειμένου εις απόστασιν c από του κέντρου o με αρχικήν ταχύτητα V_0 σχηματίζουσιν γωνίαν α μετά του $οα$ έχομεν

$$\text{διὰ } t=0 \quad y=0 \quad x=c \quad \frac{dx}{dt} V_0 = \sigma \nu \alpha \quad \frac{dy}{dt} = V_0 \eta \mu \alpha$$

καί αι άνω σχέσεις δίδουσι

$$a \sigma \nu (\mu \tau) = c \quad b \sigma \nu (\mu \tau_1) = 0 \quad V_0 \sigma \nu \alpha = a \mu \eta \mu (\mu \tau) \quad V_0 \eta \mu \alpha = b \mu \eta \mu (\mu \tau_1)$$

αναπτύσσοντες ήδη τας σχέσεις (2) και αντικαθιστώντες τας άνω τιμάς έχομεν

$$x = a [\sigma \nu (\mu t) \sigma \nu (\mu \tau) + \eta \mu (\mu t) \eta \mu (\mu \tau)] = c \sigma \nu (\mu t) - \frac{1}{\mu} V_0 \sigma \nu \alpha \eta \mu (\mu t) \dots \dots (8')$$

$$y = b [\sigma \nu (\mu t) \sigma \nu (\mu \tau_1) + \eta \mu (\mu t) \eta \mu (\mu \tau_1)] = \frac{1}{\mu} V_0 \eta \mu \alpha \eta \mu (\mu t)$$

και

$$\xi = \frac{dx}{dt} = -\mu c \eta \mu (\mu t) + V_0 \sigma \nu \alpha \sigma \nu (\mu t) \quad \eta = \frac{dy}{dt} = V_0 \eta \mu \alpha \sigma \nu (\mu t) \quad (9')$$

εθεν η τροχιά

$$(x \eta \mu \alpha - y \sigma \nu \alpha)^2 + \frac{\mu^2 c^2}{V_0^2} y^2 = c^2 \eta \mu^2 \alpha \dots \dots (10)$$

έλλειψις με κέντρον το 0 και η οδογράφος

$$(\xi \eta \mu \alpha - \eta \sigma \nu \alpha)^2 + \frac{\mu^2 c^2}{V_0^2} \eta^2 = \mu^2 c^2 \eta \mu^2 \alpha \dots \dots (11)$$

έλλειψις ομόκεντρος και ομοία τη τροχιά.

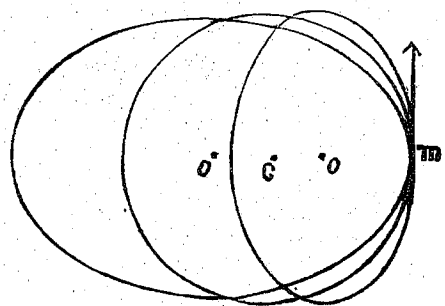
Βλέπομεν δε εν ταίς σχέσεσιν (2') και (3'), ότι η κίνησις είναι περιοδική και η περίοδος $\frac{2\pi}{\mu}$ η διάρκεια μιᾶς περιφορᾶς είναι ούτω

$$T = \frac{2\pi}{\mu} \dots \dots (3)$$

97. Θεωρήσωμεν σώμα m

κινούμενον επί περιφερείας κύκλου υπότην επήρειαν δυνάμεως φερομένης προς το κέντρον τούτου και μεταβαλλομένης αναλόγως τη απόστασει του κινητού από του έλκοντος κέντρου.

Η επί της κυκλικής περιφερείας ταχύτης αυτού είναι $v = \mu r$ οτε αίφνης το έλκον κέντρον μετατοπίζεται



Σχ. 83.

από του σημείου c εις άλλο τι σημείον o της ακτίνας cm από της στιγμής ταύτης το κινητόν m θα διαγράψη έλλειψιν με κέντρον το o , ης ο έτερος των άξόνων συμπίπτει μετά της ακτίνας co και έχει μέγεθος $om = r - co$ και αν μὲν $om < r$, ο άξων ούτος είναι ο μικρός άξων της έλλείψεως η ταχύτης παρά τῷ σημείῳ τούτῳ είναι μρ' άλλ' αφ' έτέρου γνωρίζομεν, ότι η αὐτή ταχύτης είναι $\mu \cdot om'$ ένθα om' είναι ο έτερος ημιάξων της τροχιάς, ούτω $om' = r$ και ο μέγας άξων της έλλείψεως ίσοῦται τη διαμέτρῳ του κύκλου. αν δε $om > r$, ο άξων ούτος είναι ο μέγας άξων της έλλείψεως, και ο μικρός άξων ίσοῦται τη διαμέτρῳ του κύκλου.

98. Υποθέσωμεν ήδη ότι εν τῷ προηγουμένῳ παραδειγματι μετατοπίζομεν το έλκον κέντρον ούχι πλέον επί της ακτίνας cm άλλὰ μεταφέρομεν τοῦτο επί της περιφερείας παρά τῷ σημείῳ o ούτως ὥστε το τρίγωνον mo να η ίσόπλευρον.

Η τροχιά θα είναι έλλειψις έχουσα ως κέντρον το σημείον o .

Η επί της κυκλικής τροχιάς ταχύτης του κινητού είναι $v = \mu \cdot cm$

Η επί της έλλείψεως ταχύτης του κινητού είναι $\mu \cdot om'$ ένθα om' είναι η συζυγής τη om διάμετρος. έχομεν λοιπόν

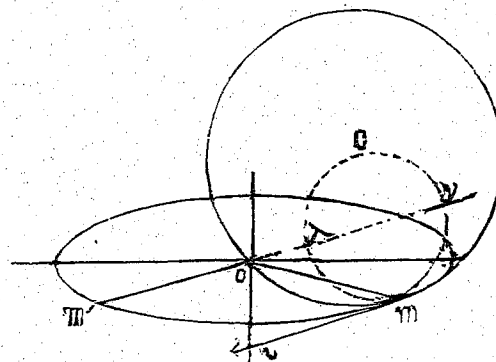
$$\mu \cdot cm = \mu \cdot om' \quad \eta \quad cm = om'$$

άλλ' εκ κατασκευής $cm = om$

ώστε $om = om'$

αι δύο συζυγεις ακτινες om και om' είναι λοιπόν ίσαι και οι άξονες της έλλείψεως διχοτομοῦσι την γωνίαν $\widehat{mom'}$.

Εάν επί της cm ως διαμέτρου γράψωμεν κύκλον, ορίζει ούτος επί της διαμέτρου om' δύο τμήματα on και ol ίσα τοῖς ημιάξοσι της τροχιάς.

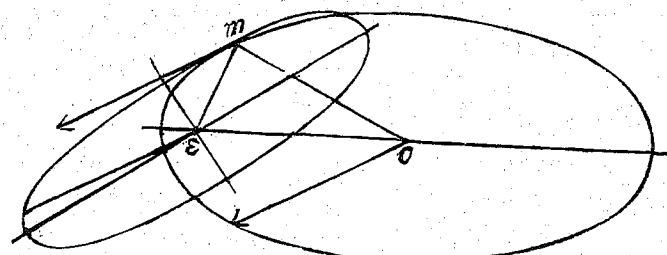


Σχ. 84.

99. Θεωρήσωμεν κινητόν m

διαγράφον έλλειψιν υπό την επήρειαν δυνάμεως φερομένης προς το κέντρον της έλλείψεως o ,

και υποθέσωμεν ότι αίφνης, εν ϕ το κινητόν εύρίσκειται κατά το σημείον m , το κέντρον της έλλεως μετατοπισθη παρά τη έστία e της τροχιάς ζητείται η νέα τροχιά. Είναι και αὐτή



Σχ. 85.

έλλειψις έχουσα ως κέντρον το σημείον e .

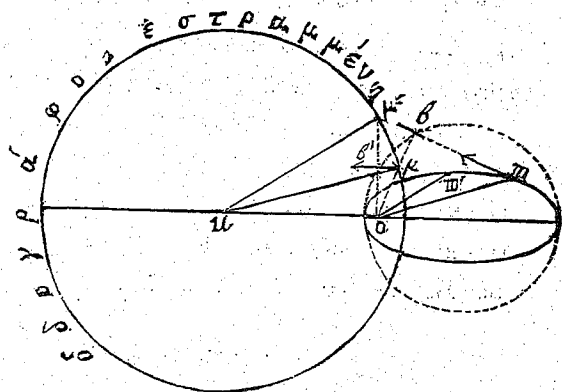
δειξαι, ότι ο άξων της νέας έλλειπτικῆς τροχιάς διχοτομει την γωνίαν $m\epsilon o$.

2) Κινήσεις υπό την επίρριαν κεντρικής δυνάμεως αντίστροφως ανάλογου τῆ ἀπό τοῦ κέντρου ἀποστάσει τοῦ κινητοῦ.

ἡ τροχιά εἶναι κωνική τομή

100. Θεωρήσωμεν ἤδη σῶμα m κινούμενον ὑπὸ τῆν ἐπίρριαν δυνάμεως, ἣτις τείνει πρὸς τὸ κέντρον o καὶ εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῷ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ ἔλκοντος κέντρου. ἔστωσαν m καὶ m' δύο διαδοχικαὶ θέσεις τοῦ κινητοῦ, οὔτινος τῆν κίνησιν διέπει δύναμις ἐντάσεως $\frac{\mu}{om^2}$ φερομένη πρὸς τὸ ἔλκον κέντρον o . Ἐὰν ἐκ

τοῦ o καταβιβάσωμεν κάθετους ob, ob' ἐπὶ τὰς παρά τοῖς αὐτοῖς σημείοις ταχύτητας v καὶ v' , καὶ προεκβάλωμεν ταύτας μέχρι τῶν σημείων μ καὶ μ' οὕτως ὥστε $ob \cdot om = 2\gamma = ob' \cdot om'$, om καὶ om' εἶναι ἴσαι καὶ κάθετοι ταῖς ταχύτησι, καὶ συνεπῶς τῆ ἀκτίνι om καθ' ἣν φέρεται ἡ ἐπιτάχυνσις ἀλλὰ



Σχ. 86.

$$m \hat{om}' = \frac{2\gamma}{\rho^2} = \mu \hat{km}' = \frac{2\gamma \mu}{\mu \rho^2} = \frac{2\gamma}{\mu} \mu \mu'$$

τὸ τόξον $\mu\mu'$ εἶναι λοιπὸν ἀνάλογον τῆ γωνίᾳ \hat{km}' ὥστε $\mu\mu'$ εἶναι τόξον κύκλου ἀλλὰ τότε καὶ ἡ προβολὴ b τοῦ ἔλκοντος κέντρου ἐπὶ τῆς ἐφαπτομένης τῆς τροχιάς εἶναι κύκλος ἢ εὐθεῖα γνωρίζομεν δέ, ὅτι τῆν ιδιότητα ταύτην κέκτηνται μόναι αἱ κωνικαὶ τομαί, ὧν ἡ ἑτέρα τῶν ἐστιῶν συμπίπτει μετὰ ἔλκοντος κέντρου o .

ὁδογράφος

τῆν ἀκτῖνα r τοῦ ὁδογράφου κύκλου ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{\mu \mu'}{dt} - \frac{\mu}{\rho^2} = r \frac{d\theta}{dt} = r\omega = r \frac{2\gamma}{\rho^2}$$

ὅθεν

$$r = \frac{\mu}{2\gamma}$$

Ἴνα χαράξωμεν γεωμετρικῶς τὸν ὁδογράφον κύκλον, ἐκ τοῦ σημείου μ φέρομεν τὴν $\mu\kappa$ παράλληλον τῆ ἐπιβατικῇ ἀκτίνι om καὶ κατὰ συνέπειαν κάθετον τῷ τόξῳ $\mu\mu'$ τῆς ὁδογράφου ἢ εὐθεῖα αὕτη διέρχεται διὰ τοῦ ἀγνώστου κέντρου. ἐὰν ἐπὶ ταύτης λάβωμεν μῆκος $\mu\kappa = \frac{\mu}{2\gamma}$ ἔχομεν τὸ κέντρον κ , ὅπερ λόγῳ συμμετρίας κεῖται ἐπὶ τοῦ ἄξονος τῆς τροχιάς, ἡ εὐθεῖα κo ὀρίζει οὕτω τὴν φορὰν τοῦ ἄξονος.

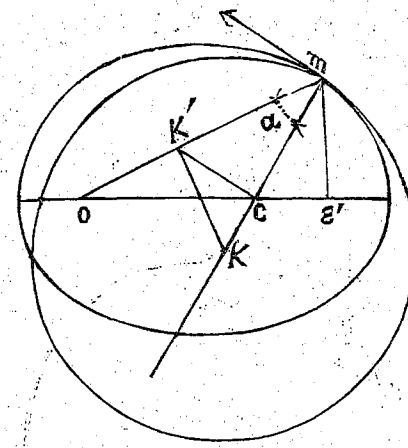
100. α. Ἄλλως ἢ ὑπὸ τοῦ κινητοῦ διαγραφομένη τροχιά εἶναι ἔλλειψις, ἣς ἡ ἑτέρα τῶν ἐστιῶν συμπίπτει μετὰ τοῦ ἔλκοντος κέντρου. Ἡ ἐπιτάχυνσις ϕ ἐν πάσῃ κινήσει εἶναι (17.3)

$$\phi = \frac{v^2}{mk'}$$

ἐνθα κ' εἶναι ἡ προβολὴ τοῦ κατὰ τὸ σημεῖον m κέντρου καμπυλότητος k τῆς τροχιάς ἐπὶ τῆς φορᾶς τῆς ἐπιταχύνσεως ἐνταῦθα ἔχομεν

$$\phi = \frac{v^2}{mk'} = \frac{\mu}{om^2} \quad \text{καὶ} \quad v = \frac{2\gamma}{\delta} = \frac{2\gamma}{om \sigma \nu \alpha}$$

ὅθεν δι' ἀντικαταστάσεως



Σχ. 87.

φέρομεν τὴν $\kappa'c$ κάθετον ἐπὶ τῆν mk . oc εἶναι ὁ ἄξων τῆς κωνικῆς τομῆς. Φέρομεν εἴτα τὴν me' σχηματίζουσαν μετὰ τῆς εὐθείας mk γωνίαν α . Ἐὰν ἡ me' εἶναι παράλληλος τῆ oc ἡ τροχιά εἶναι παραβολή. Ἐὰν τὸ e' πίπτῃ μετὰ τοῦ o καὶ c ἡ τροχιά εἶναι ὑπερβολή. Ἐὰν τὸ c πίπτῃ μετὰ τοῦ o καὶ e' ἡ τροχιά εἶναι ἔλλειψις.

101. Γνωρίζοντες ἤδη τὴν φύσιν τῆς τροχιάς ἐὰν ἀντὶ τοῦ ἔλκοντος κέντρου λάβωμεν τὴν ἑτέραν ἐστίαν e ὡς κέντρον τῆς ὁδογράφου ἀποταχύτης δεικνύομεν εὐκολώτατα ὅτι συμπίπτει αὕτη μετὰ τοῦ ἰθύνοντος κύκλου τῆς τροχιάς.

Τὴν ταχύτητα παρὰ τῷ σημείῳ m τῆς τροχιάς ἔχομεν τῷ ὄντι ἐκ τῆς σχέσεως (36.8) $v \cdot \delta = v \cdot oA = 2\gamma$. τὸ σημεῖον A (Σχ. 88) ὡς γνωστὸν εὐρίσκεται ἐπὶ κύκλου, οὔτινος ἡ διάμετρος ἰσοῦται τῷ μεγάλῳ ἄξονι τῆς ἔλλειψεως ἔχομεν οὕτω

$$OA \cdot eB = OC \cdot OD = (a - kO)(a + kO) = a^2 - kO^2 = b^2$$

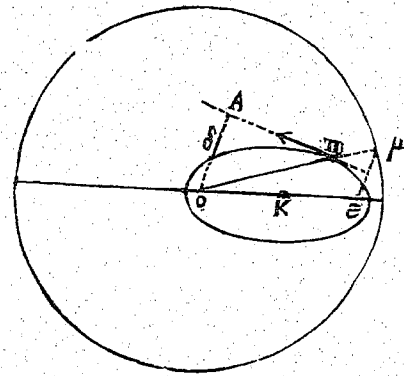
ἔνθα a εἶναι ὁ μέγας καὶ b ὁ μικρὸς ἡμιάξων τῆς ἑλλείψεως· ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ ταχύτητι ἔχομεν

$$v = \frac{2\gamma}{OA} = 2\gamma \cdot \frac{\epsilon B}{b^2} = \frac{\gamma}{b^2} \epsilon \mu \dots (1)$$

ἐπειδὴ δὲ ἡ $\epsilon \mu$ εἶναι κάθετος τῇ ταχύτητι ma βλέπομεν, ὅτι ὁ κύκλος om εἶναι ἡ ὁδογράφος τοῦ κινητοῦ ἐστραμμένη κατὰ 90° .

Ἡ πραγματικὴ ὁδογράφος εἶναι ὁ ἐν τῷ σχήματι 89 κύκλος.

Τὰ ὅμοια τρίγωνα (Σχ. 88) oAm καὶ ϵBm δίδουσι



Σχ. 88.

$$\frac{oA}{\epsilon B} = \frac{om}{m\epsilon} = \frac{om}{om - om} = \frac{\rho}{2a - \rho} \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad \frac{1}{oA} = \left[\frac{2a}{\rho} - 1 \right] \frac{1}{\epsilon B}$$

ἔνθα ρ ἐμφαίνει τὴν ἐπιβατικὴν ἀκτῖνα om · καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ τιμῇ τῆς ταχύτητος ἔχομεν

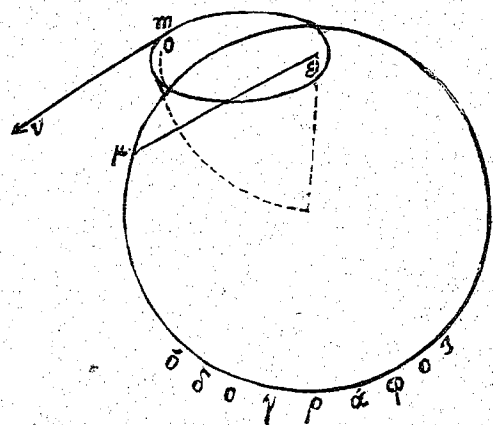
$$v = \frac{2\gamma}{oA} = \frac{2\gamma}{\epsilon B} \left(\frac{2a}{\rho} - 1 \right) = \frac{4\gamma}{\epsilon \mu} \left(\frac{2a}{\rho} - 1 \right) = \frac{4\gamma^2}{vb^2} \left(\frac{2a}{\rho} - 1 \right)$$

ἔθθεν

$$v^2 = \frac{4\gamma^2}{b^2} \left(\frac{2a}{\rho} - 1 \right) \dots (2)$$

ἀλλὰ $\gamma T = \pi a b$ ἔνθα T ἐμφαίνει τὸν χρόνον (διάρκεια περιφορᾶς) καθ' ὃν τὸ κινητὸν διαγράφει τὴν ὅλην τροχιάν του· καὶ ἀντικαθιστῶντες τὴν τιμὴν τοῦ γ ἔχομεν

$$v^2 = \frac{4\pi^2 a^2}{T^2} \left(\frac{2a}{\rho} - 1 \right) \dots (3)$$



Σχ. 89.

ἐπιτάχυνσις

102. Τὴν κεντρικὴν ἐπιτάχυνσιν $\frac{\mu}{\rho^2}$ εὐρίσκομεν παρατηροῦντες ὅτι

ἡ ταχύτης παρὰ τῷ σημείῳ m εἶναι $\frac{\gamma}{b^2} \epsilon \mu$ καὶ κάθετος τῇ ἀκτῖνι $\epsilon \mu$ ·

ἡ ταχύτης παρὰ τῷ σημείῳ m' εἶναι $\frac{\gamma}{b^2} \epsilon \mu'$ καὶ κάθετος τῇ ἀκτῖνι $\epsilon \mu'$ ·

ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι λοιπὸν $\frac{\gamma}{b^2} \mu \mu'$ καὶ κάθετος τῷ τόξῳ κύκλου $\mu \mu'$ φέρεται δηλαδὴ πρὸς τὸ κέντρον τούτου τὸ O .

Ἐν τῷ κύκλῳ om ἔχομεν

$$\mu \mu' = om \cdot \omega = 2a \cdot \frac{2\gamma}{\rho^2} = \frac{4a\gamma}{\rho^2}$$

ἔθθεν

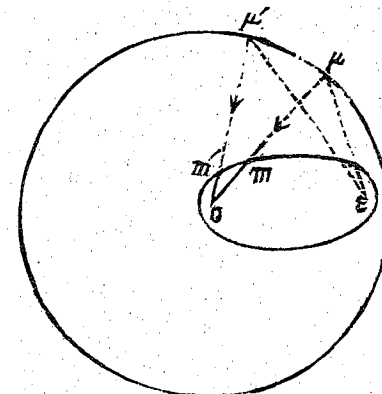
κεντρικὴ ἐπιτάχυνσις

$$\frac{\mu}{\rho^2} = \frac{\gamma}{b^2} \mu \mu' = \frac{4a\gamma^2}{b^2} \cdot \frac{1}{\rho^2} = \frac{4\pi^2 a^3}{T^2} \frac{1}{\rho^2}$$

ὥστε ἡ ὀρίζουσα τὴν ἔντασιν τῆς ἐπιταχύνσεως σταθερὰ μ εἶναι

$$\mu = \frac{4\pi^2 a^3}{T^2} \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad \text{καὶ} \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$$

διάρκεια περιφορᾶς



Σχ. 90.

103. Ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ ἄνω (101.3) τιμῇ τῆς ταχύτητος ἔχομεν

$$v^2 = \mu \left(\frac{2}{\rho} - \frac{1}{a} \right)$$

Ἐπιθέσωμεν, ὅτι τὸ κινούμενον σῶμα εὐρίσκεται κατὰ τὸ σημεῖον m τοῦ ἰθύνοντος κύκλου, ἂνευ ἀρχικῆς ταχύτητος ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς κεντρικῆς δυνάμεως $\frac{\mu}{om^2}$. πίπτει τοῦτο τότε πρὸς τὸ κέντρον O καὶ φθάσαν εἰς τὸ σημεῖον m κέκτηται ταχύτητα (14.α.3.4)

$$v^2 = \mu \left(\frac{2}{\rho} - \frac{1}{a} \right)$$

ἴσην δηλαδὴ τῇ ταχύτητι, ἣν κέκτηται πραγματικῶς τὸ κινητὸν ἐπὶ τῆς τροχιᾶς του παρὰ τῷ σημείῳ m · οὕτω

Ἡ ταχύτης τοῦ κινητοῦ κατὰ τὸ σημεῖον m ἰσοῦται τῇ ταχύτητι, ἣν θ' ἀπέκτα τοῦτο πίπτει ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς κεντρικῆς δυνάμεως ἀπὸ τοῦ σημείου μ μέχρι τοῦ m .

104. Ἐὰν ἐν τῇ ἄνω σχέσει (103) ἀντικαταστήσωμεν v καὶ ρ διὰ ἄξονες τῆς τροχιᾶς τοῦ v_0 καὶ ρ_0 ἔχομεν

$$\frac{1}{a} = \frac{2}{\rho_0} - \frac{v_0^2}{\mu} \dots (1)$$

Τὸ μέγεθος τοῦ μεγάλου ἄξονος τῆς τροχιᾶς ἐξαρτᾶται οὕτω ἐκ μόνης τῆς ἐντάσεως τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος v_0 , οὐχὶ δὲ καὶ ἐκ τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιβατικῆς ἀκτῖνος κλίσεως ταύτης α · ὥστε ἐὰν ὑποθέσωμεν, ὅτι ἡ ἀρχικὴ ταχύτης v_0 ἔχει τὴν φορὰν τῆς ἀρχικῆς ἀκτῖνος ρ_0 , ἡ ἑλλειπτικὴ τροχιὰ γίνεται εὐθύγραμμος, ἥς τὰ ἄκρα εἶναι αἱ ἐστίαι· τὸ μῆκος τοῦ μεγάλου

ἄξονος διατηρεῖται, ὥστε τὸ κινητὸν θ' ἀνέλθῃ μέχρι τοῦ σημείου μ ($o\mu = 2a$) ὅπου ἡ ταχύτης του ἰσοῦται τῷ μηδενί· ἐκεῖθεν ἐπ'ἀνέρχεται τὸ κινητὸν πρὸς τὸ σημεῖον θ · διερχόμενον δὲ διὰ τοῦ σημείου m κέκτῃται τὴν ταχύτητα v_0 , ἣν εἶχεν ἀναχωροῦν ἐκ τοῦ αὐτοῦ σημείου· ὅθεν ἡ ἄνω (103) πρότασις· ἔχομεν εἶτα

$$\frac{b^2}{a} = a(1 - e^2) = \frac{v_0^2 r_0^2 \mu^2 \alpha}{\mu} \dots \dots \dots (2)$$

ὁ μικρὸς ἄξων τῆς τροχιάς ἐξαρτᾶται λοιπὸν ὄχι μόνον ἐκ τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος v_0 καὶ ἐπιβατικῆς ἀκτίνος ρ_0 , ἀλλὰ καὶ ἐκ τῆς γωνίας α , ἣν περιλαμβάνουσιν οὗτοι.

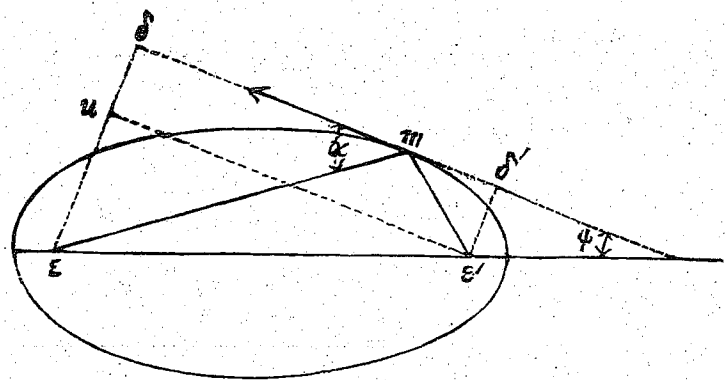
Τὴν γωνίαν ψ τοῦ μεγάλου ἄξονος καὶ τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος ἔχομεν οὕτω

$$\epsilon'x = \epsilon\epsilon' \sigma\upsilon\nu\psi = a\epsilon\sigma\upsilon\nu\psi = \delta\delta'$$

ἀλλὰ $\delta m = \epsilon m \sigma\upsilon\nu\alpha \quad m\delta' = \epsilon' m \sigma\upsilon\nu\alpha$

$$\delta m + m\delta' = \delta\delta' = (\epsilon m + \epsilon' m) \sigma\upsilon\nu\alpha = a \sigma\upsilon\nu\alpha$$

ὥστε $a\epsilon\sigma\upsilon\nu\psi = a\sigma\upsilon\nu\alpha \quad \eta \quad \epsilon\sigma\upsilon\nu\psi = \sigma\upsilon\nu\alpha \dots \dots \dots (3)$



Σχ. 91.

Προεκβάλλωμεν (Σχ. 88) τὴν $m\epsilon$ μέχρι τοῦ m_1 ἔνθα συναντᾶ τὴν ἔλλειψιν ἔχομεν προφανῶς

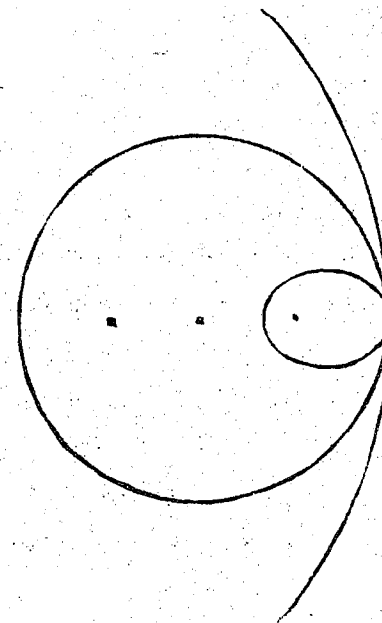
$$om_1 + mm_1 = o\mu + m\mu$$

ἐὰν λοιπὸν γράψωμεν ἔλλειψιν ἔχουσαν ὡς ἐστίας τὰ σημεῖα o καὶ m καὶ διερχομένην διὰ τοῦ σημείου μ , διέρχεται αὕτη καὶ διὰ τοῦ σημείου m_1 , καὶ ἐφάπτεται κατὰ τὸ σημεῖον τοῦτο τῆς ἐλλειπτικῆς τροχιάς τοῦ κινητοῦ· οὕτω αἱ διάφοροι ἐλλειπτικαὶ τροχιαί, ἄς δύναται νὰ διαγράψῃ τὸ κινητὸν μὲ μίαν καὶ τὴν αὐτὴν ἀρχικὴν ταχύτητα, ἥς μεταβάλλεται ἡ φορά, ἐφάπτονται μιᾶς καὶ τῆς αὐτῆς ἐλλείψεως.

105. Κινητὸν τι m κινεῖται ἐπὶ κύκλου ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν ἐλκούςης δυνάμεως ἀντιστρόφως ἀναλόγου τῷ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως καὶ

φερομένης πρὸς τὸ κέντρον τοῦ κύκλου C . στιγμιαίως ἡ ἔλκουσα δύναμις μετατοπίζεται ἀπὸ τοῦ C εἰς τὸ μέσον θ τῆς ἀκτίνος Cm . ὀρίσαι τὴν ἀπὸ τῆς στιγμῆς ταύτης κίνησιν τοῦ κινητοῦ.

Τὴν ἀρχικὴν ταχύτητα ὀρίζει ἡ σχέσις $v_0^2 = \frac{\mu}{r} < \frac{2\mu}{\rho_0}$ ἔνθα $r = 2\rho_0$ εἶ-



Σχ. 92.

ναὶ ἡ ἀκτις τοῦ κύκλου, ὥστε τὸ κινητὸν θὰ διαγράψῃ ἔλλειψιν ἔχουσαν τὸ σημεῖον m ὡς κορυφὴν καὶ τὸν μεγάλον ἄξονα συμπίπτοντα τῇ ἀκτίνι om . ἀλλ' ἀφ' ἐτέρου ἡ ταχύτης ἐν οἴῳ δῆποτε σημείῳ τῆς ἐλλειπτικῆς τροχιάς ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως (103)

$$v^2 = \mu \left(\frac{2}{\rho} - \frac{1}{a} \right)$$

ὥστε $\frac{\mu}{r} = \mu \left(\frac{2}{\rho_0} - \frac{1}{a} \right)$

ὅθεν $a = \frac{2}{3}\rho_0 = \frac{1}{3}r$

τὸν μικρὸν ἄξονα ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως (104.2)

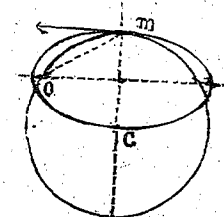
$$b^2 = \frac{a}{\mu} v_0^2 \rho_0^2 = \frac{a}{\mu} v_0^2 \frac{r^2}{4} = \frac{ar}{4} = \frac{3}{4} a^2 = \frac{r^2}{12}$$

ὅθεν $b^2 = a^2(1 - e^2) = a^2 \left(1 - \frac{1}{2^2} \right)$ καὶ $e = \frac{1}{2}$

ἐὰν τὸ θ κεῖται οὐχὶ πλέον μεταξὺ τοῦ c καὶ m ἀλλ' ἐντεῦθεν τοῦ c , εὐρίσκομεν εὐκόλως

$$a = 3r \quad b^2 = \frac{3}{4} a^2 \quad \text{καὶ} \quad e = \frac{1}{2}$$

106. Ἐὰν ἤδη τὸ ἔλκον κέντρον μεταβῇ αἰφνιδίως ἀπὸ τοῦ κέντρον τοῦ κύκλου εἰς τὸ σημεῖον θ τῆς περιφερείας οὕτως ὥστε τὸ τρίγωνον $cm\theta$ νὰ ᾖ ἰσόπλευρον



Σχ. 93.

$$\frac{\mu}{om} = \mu \left(\frac{2}{om} - \frac{1}{a} \right) \quad \text{ὅθεν} \quad a = r$$

τὸ σημεῖον m εἶναι δηλαδὴ ἡ ἐπὶ τοῦ μικροῦ ἄξονος κορυφή.

ΓΕΝΙΚΑ ΘΕΩΡΗΜΑΤΑ ΤΗΣ ΔΥΝΑΜΙΚΗΣ

θεώρημα ποσο-
τήτων κινήσεως

107. ΘΕΩΡΗΜΑ 1^ο. Έκ τῆς ἄνω (89.2) εὐρεθείσης σχέσεως

$$m dv = F \sin(F, ds) dt$$

ποριζόμεθα δι' ολοκληρώσεως

$$mv - mv_0 = \int_{t_0}^t F \sin(F, ds) dt$$

ἐνθα βλέπομεν ὅτι·

Ἡ ἐν τῷ χρονικῷ διαστήματι $t-t_0$ ἐπερχομένη ἐν τῇ ποσότητι κινήσεως τοῦ σώματος μεταβολή, ἰσοῦται τῷ ολοκληρωτικῷ ἀθροίσματι τῶν στοιχειωδῶν ὠθήσεων τῆς παραλλήλου τῇ ἐφαπτομένη τῆς τροχιᾶς συνιστάσεως τῆς ἐπὶ τοῦ κινήτου δρώσης δυνάμεως F . ὥστε ἡ ταχύτης τοῦ σώματος μόνον ἐκ τῆς μορφῆς τῆς συναρτήσεως $F \sin(F, ds)$ ἐξαρτᾶται, οὐχὶ δὲ καὶ ἐκ τῆς γεωμετρικῆς μορφῆς τῆς τροχιᾶς, ἢν ἀκολουθεῖ τὸ σημεῖον. Ἡ παρατήρησις αὕτη ἐνίοτε καθίσταται χρήσιμος, ἐπιτρέπουσα τὴν ἀναγωγὴν πολυπλόκων κινήσεων εἰς ἄλλας ἀπλουστέρους.

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ. Τὸ σημεῖον 0 (Σχ. 81) θεωροῦμεν ὡς ἐστὶν δυνάμεως ἐλκούσης τὰ περὶ τοῦτο ὑλικά σημεῖα n ἀναλόγως τῇ ἀποστάσει τούτων $on = a$ ἀπὸ τοῦ κέντρου 0. εἰς ἀπόστασιν b ἀπὸ τοῦ 0 θεωροῦμεν σημεῖον ἀπομακρυνόμενον τοῦ κέντρου 0 μὲ ταχύτητα V , καθ' ἣν στιγμὴν ἄρχεται ἡ ἐπ' αὐτοῦ δρᾶσις τῆς ἐλκούσης δυνάμεως.

Ἡ ἐξίσωσις τῆς κινήσεως εἶναι

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\mu^2 x \dots \dots \dots (1)$$

ἐνθα μ εἶναι ἡ ὀρίζουσα τὴν ἔντασιν τῆς ἐλκούσης δυνάμεως σταθερά· πολλαπλασιάζοντες τὰ δύο μέλη ἐπὶ $\frac{dx}{dt}$ καὶ ολοκληροῦντες ἔχομεν τὴν ταχύτητα

$$\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 = v^2 = V^2 + \mu^2(b^2 - x^2) \dots \dots \dots (2)$$

ἣτις μηδενίζεται παρὰ τῷ σημείῳ m_0 εἰς ἀπόστασιν

$$a = \sqrt{\frac{V^2}{\mu^2} + b^2} \dots \dots \dots (3)$$

ἀπὸ τοῦ ἔλκοντος κέντρου 0· συνδυάζοντες δὲ τὰς σχέσεις (2) καὶ (3) δυνάμεθα νὰ γράψωμεν τὴν πρώτην καὶ οὕτω

$$\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 = v^2 = \mu^2(a^2 - x^2) \dots \dots \dots (4)$$

$$\text{ὅθεν} \quad \mu dt = \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}}$$

$$\text{καὶ δι' ολοκληρώσεως} \quad \mu(t - \tau) = \text{τοξ} \sin\left(\frac{x}{a}\right) \dots \dots \dots (5)$$

ἐνθα τ εἶναι ὁ ἀντιστοιχῶν τῇ θέσει m_0 χρόνος· ἐκ τῆς τελευταίας ταύτης σχέσεως ἔχομεν

$$x = a \text{ συν} \mu(t - \tau) \dots \dots \dots (6)$$

ὅθεν ἐτέρα ἔκφρασις τῆς ταχύτητος

$$v = \frac{dx}{dt} = -a\mu \dot{\eta} \mu(t - \tau) \dots \dots \dots (7)$$

ὡς ἐκ τῶν σταθερῶν b καὶ V

$$b = a \text{ συν}(\mu\tau) \quad V = a\mu \dot{\eta} \mu(\mu\tau) \dots \dots \dots (8)$$

Ἐὰν ἐν ταῖς σχέσεσι (6) καὶ (7) ἀντικαταστήσωμεν t διὰ τοῦ $t + \frac{2\pi}{\mu}$ ἔχομεν

$$x = a \text{ συν} \mu\left[\left(t - \tau\right) + 2\pi\right] = a \text{ συν} \mu(t - \tau) \dots \dots \dots (6')$$

$$v = -a \dot{\eta} \mu\left[\mu(t - \tau) + 2\pi\right] = -a\mu \dot{\eta} \mu(t - \tau) \dots \dots \dots (7')$$

οὕτω ἐὰν τὸ κινήτὸν συμπίπτῃ μετὰ τοῦ σημείου n κατὰ τὴν στιγμὴν, ἣν ὀρίζει ὁ χρόνος t , καὶ φέρῃται μὲ ὀρισμένην τινα ταχύτητα παρὰ τῷ σημείῳ τούτῳ, θὰ συμπίπτῃ τοῦτο μετὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου n καὶ θὰ φέρῃται μὲ τὴν αὐτὴν ταχύτητα κατὰ τὰς στιγμάς, ἃς ὀρίζουσιν οἱ χρόνοι

$$2v \frac{\pi}{\mu}$$

ἐνθα v δύναται νὰ λάβῃ πάσας τὰς ἀκεραίας τιμάς. Ἡ σχέσις (6) δεικνυσὶν ἐπίσης, ὅτι ἡ μέγιστη ἀπόστασις τοῦ κινήτου ἀπὸ τοῦ ἔλκοντος κέντρου εἶναι a , ἀντιστοιχοῦσα εἰς τὴν στιγμὴν τ καθ' ἣν ἡ ταχύτης μηδενίζεται· ἐν τῇ σχέσει (7) βλέπομεν, ὅτι ἡ μέγιστη ταχύτης εἶναι $-a\mu$ ἀντιστοιχοῦσα τῇ στιγμῇ $\tau + \frac{\pi}{2\mu}$ καθ' ἣν τὸ κινήτὸν συμπίπτει (6) μετὰ τοῦ ἔλκοντος κέντρου· ὡς ἐκ τῆς ταχύτητος ταύτης τὸ κινήτὸν βαίνει πρὸς τ' ἄριστερά τοῦ 0 μέχρι τῆς στιγμῆς $\tau + \frac{\pi}{\mu}$ καθ' ἣν ἡ ταχύτης τούτου (7) μηδενίζεται εἰς ἀπόστασιν $-a$ ἀπὸ τοῦ ἔλκοντος κέντρου.

Τὸ κινήτὸν αἰωρεῖται λοιπὸν περὶ τὸ κέντρον 0. τὸ πλάτος τῆς αἰωρήσεως εἶναι $2a$ καὶ ἡ διάρκεια ταύτης $2 \frac{\pi}{\mu}$ (τὸ κινήτὸν διαγράφει τὸ διάστημα $4a$), ἣτις οὔσα ἀνεξάρτητος τῆς ἀρχικῆς ταχύτητος V καὶ ἀποστάσεως b ἐξαρτᾶται ἀπλῶς ἐκ τῆς ὀρίζουσης τὴν ἔντασιν τῆς δυνάμεως σταθερᾶς μ . αἱ αἰωρήσεις εἶναι ἰσόχρονοι.

Τὴν θεμελιώδη ιδιότητα τοῦ ἀνεξαρτήτου τῆς διαρκείας τῆς αἰωρήσεως ἀπὸ τοῦ πλάτους ταύτης, ἣν ἀνεκαλύψαμεν ἐν τῇ ἄνω εὐθυγράμμῳ κινήσει, δυνάμεθα ἤδη νὰ ἐπεκτείνωμεν εἰς πᾶσαν κίνησιν ἐν ἣ ἡ ἐφαπτομένη συνιστώσα τῆς δυνάμεως εἶναι ἀνάλογος τῇ ἀποστάσει s τοῦ κινητοῦ λογιζομένη ἐπὶ τῆς τροχιάς ἀπὸ ὀρισμένου τινὸς σημείου τῆς τροχιάς ταύτης. Ἐν τῇ περιπτώσει τοῦ ἀπλοῦ ἐκκρεμοῦς λ. χ. (Σχ. 61) ἡ ἐφαπτομένη συνιστώσα τῆς βαρύτητος εἶναι $mg\theta$. Ἐὰν δὲ ὑποθέσωμεν τὴν γωνίαν θ ἀρκούντως μικράν, ὥστε ν' ἀντικαταστήσωμεν τὸ $\eta\mu\theta$ διὰ τοῦ τόξου θ , ἡ ἐφαπτομένη συνιστώσα $mg\theta = mg \frac{aa'}{oa} = ka a'$ εἶναι ἀνάλογος τῇ ἀπο-

στάσει $a'a$ τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ κατωτάτου σημείου A τῆς τροχιάς αὐτοῦ, καὶ ἐκ τῶν προηγουμένων αἱ αἰωρήσεις εἶναι ἰσόχρονοι καὶ ἀνεξάρτητοι τοῦ πλάτους θ (51). (ὅπερ ἡδυνάμεθα νὰ συμπεράνωμεν καὶ ἐκ τῆς ιδιότητος (50,1), ἣν ἔχουσιν αἱ χορδαὶ τοῦ κύκλου ab νὰ διανύωνται ἐν τῷ αὐτῷ χρονικῷ διαστήματι, ἐν ὅσῳ τὰ ὑπὸ τοῦ ἐκκρεμοῦς διανυόμενα τόξα, δύνανται ν' ἀντικατασταθῶσι διὰ τῶν χορδῶν αὐτῶν).

Ἡ διάρκεια τῆς αἰωρήσεως, ὡς καὶ προηγουμένως, εἶναι

$$T = \pi \sqrt{\frac{c}{g}}$$

ὁ ἰσοχρονισμὸς τῶν αἰωρήσεων ὀφείλεται λοιπὸν εἰς τὴν ὑποθεθεῖσαν ἀναλογίαν τοῦ τόξου aa' καὶ τῆς συνιστώσης τῆς βαρύτητος παραλλήλως τούτῳ. Τοῦτο ὅμως εἶναι προσέγγις ἀπλῶς διὰ τὸν κύκλον, ἐνῶ ἐν τῇ περιπτώσει τῆς κυκλοειδοῦς γραμμῆς ἀληθεύει ἀκριβῶς, διότι τὸ τόξον om (Σχ. 62) ἰσοῦται μὲ $2cm$ καὶ ἡ συνιστώσα τῆς βαρύτητος παραλλήλως τῇ ἐφαπτομένη εἶναι $g \frac{mc}{2a} = \frac{g}{4a} om$. ὥστε ἐπὶ τῆς καμπύλης ταύτης ἡ ἐφαπτομένη συνιστώσα τῆς βαρύτητος ἐλαττοῦται ἀνὰ πᾶσαν στιγμὴν, ὅπως καὶ τὸ τόξον, ὅπερ ἑναπομένει μέχρι τοῦ κατωτάτου σημείου O . Εἰς τὴν ιδιότητα δὲ ταύτην ὀφείλει τὸν συγχρονισμόν τῆς ἢ κυκλοειδῆς γραμμῆς ἢ ἐξίσωσις τῆς κινήσεως ἐνταῦθα εἶναι (53).

$$\frac{d^2s}{dt^2} = -\frac{g}{4a}s$$

καὶ ἡ διάρκεια τῆς αἰωρήσεως $T = \pi \sqrt{\frac{a}{g}}$

108. ΘΕΩΡΗΜΑ. 2^{ον} Ἡ ἀπ' εὐθείας ὀλοκλήρωσις τῶν σχέσεων

(89.1) δίδει

$$m \frac{dx}{dt} - m \left(\frac{dx}{dt} \right)_0 = mv_x - mv_{0x} = \int_{t_0}^t X dt$$

ἐνθα βλέπομεν, ὅτι ἡ ὑπὸ τῆς σχέσεως (107) ἐκφραζομένη ιδιότης ἐφίσταται καὶ ἐν προβολῇ ἐπὶ ἄξονος.

Θεώρημα τῶν προβολῶν τῶν ποσοτήτων κινήσεως

Ἐὰν ἡ ἐπὶ τοῦ σημείου δρῶσα δύναμις F εἶναι παράλληλος τῷ ἐπιπέδῳ yoz , ἔχομεν $X=0$, καὶ ἡ ταχύτης τοῦ σημείου παραλλήλως τῇ εὐθείᾳ oa εἶναι σταθερά. Ἐὰν εἶναι αὕτη καὶ ἴση τῷ μηδενί, τότε ἡ ταχύτης τοῦ σημείου εἶναι παράλληλος τῷ ἐπιπέδῳ yoz καὶ ἡ τροχιά εἶναι ἐπίπεδος.

109. ΘΕΩΡΗΜΑ. 3^{ον} Αἱ σχέσεις (24.1) δύνανται ν' ἀντικαταστα-

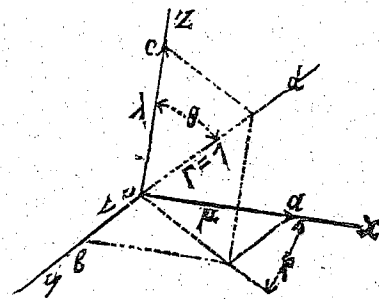
Θεώρημα τῶν ῥοπῶν τῶν ποσοτήτων κινήσεως

$$M_x(mv) - M_x(mv_0) = \int_{t_0}^t M_x F dt$$

ὅθεν Ἡ ἐν τῇ ῥοπῇ* τῆς ποσότητος κινήσεως τοῦ σώματος ὡς πρὸς ὀρισμένον ἄξονα ἐπερχομένη μεταβολὴ κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα $t-t_0$, ἰσοῦται τῷ ὀλοκληρωτικῷ ἀθροίσματι τῶν ῥοπῶν ὡς πρὸς τὸν αὐτὸν ἄξονα τῶν στοιχειωδῶν ὠθήσεων, ἅς ἀναπτύσσει ἡ δύναμις ἐν τῷ αὐτῷ χρονικῷ διαστήματι.

Εἰς τὸ θεώρημα τοῦτο δυνάμεθα νὰ δώσωμεν τὴν ἀκόλουθον γεωμετρικὴν ἐρμηνείαν, ὀφειλομένην τῷ καθηγητῇ κυρίῳ Resal.

Ἐὰν ἀπὸ τοῦ σημείου o , ἐνθα συναντῶνται οἱ ἄξονες $o(x,y,z)$, φέρωμεν τὸ παραστατικὸν τμήμα od τῆς ῥοπῆς τῆς ποσότητος κινήσεως mv τοῦ κινητοῦ ὡς πρὸς τὸ σημεῖον o , ὅπερ εἶναι ἡ γεωμετρικὴ



Σχ. 94.

συνισταμένη τῶν ῥοπῶν oa, ob, oc τῆς αὐτῆς ποσότητος κινήσεως ὡς πρὸς τοὺς ἄξονας $o(x,y,z)$, βλέπομεν, ὅτι ἡ ταχύτης τοῦ σημείου d εἶναι ἡ γεωμετρικὴ συνισταμένη τῶν ταχυτήτων τῶν σημείων a, b, c ἀλλ' αἱ ταχύτητες αὗται εἶναι ἴσαι ταῖς ῥοπαῖς τῆς ποσότητος κινήσεως ὡς πρὸς τοὺς ἄ-

ξονας, ὥστε καὶ ἡ ταχύτης τοῦ σημείου d παριστᾷ τὴν ῥοπήν τῆς δυνάμεως F ὡς πρὸς τὸ σημεῖον o .

Ἐκ τῆς ἄνω σχέσεως ἔχομεν

$$\frac{d}{dt} M_x(mv) = M_x F$$

ἢ, ἐὰν oa εἶναι τὸ παραστατικὸν τμήμα τῆς ῥοπῆς $M_x(mv)$ τῆς πο-

*Ἴδε κατωτέρω τὴν σημασίαν τῆς λέξεως ταύτης.

σότητας κινήσεως mv του σώματος ως προς τον άξονα ox , έχουμε

$$\frac{d(mv)}{dt} = M_x F$$

άλλα $\frac{d(mv)}{dt}$ είναι η ταχύτης του σημείου a , και δυνάμεθα να εκφράσωμεν τήν σχέσιν ως εξής

Ἡ ῥοπή τῆς δυνάμεως ὡς πρὸς τὸν ἄξονα ox ἰσοῦται κατὰ τὸ μέγεθος καὶ τὴν φορὰν τῆ ταχύτητι τοῦ ἄκρου a τοῦ παραστατικοῦ τμήματος τῆς ῥοπῆς τῆς ποσότητος κινήσεως τοῦ σώματος ὡς πρὸς τὸν αὐτὸν ἄξονα.

Ἐν τῷ θεωρήματι τούτῳ περιέχεται ἡ ἄμεσος ἀπόδειξις τῆς ιδιότητος (36.6) ἣν κέκτηνται αἱ κεντρικαὶ δυνάμεις, ὡς ἰδιαίτερα περιπτώσεις γενικῆς ιδιότητος ἀναφερομένης εἰς δυνάμεις συναντώσας διαρκῶς ἓνα ἄξονα. Ἡ ῥοπή τῆς ταχύτητος mv ὡς πρὸς τὸν ἄξονα ox ἰσοῦται τῇ ῥοπῇ $m'v'$ τῆς προβολῆς $m'v'$ τῆς ταχύτητος ἐπὶ ἐπιπέδου καθέτου τῷ ἄξονι ὡς πρὸς τὸ σημεῖον O .

$$M_x(mv) = \delta \cdot mv'$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ ἄνω σχέσει ἔχομεν

$$\delta \cdot (mv') - \delta_1(mv'_1) = \int M_x F dt$$

ἢ ἐὰν ἡ F συναντᾷ διαρκῶς τὸν ἄξονα ox , $M_x F = 0$ καὶ κατὰ συνέπειαν

$$\delta \cdot (mv') = \text{σταθ.}$$

ἀλλὰ $v' = \frac{ds}{dt}$ καὶ $\delta \cdot v' = \frac{1}{2} \text{ἐμβαδὸν} \frac{d\sigma}{dt} = 2 \text{ἐμβαδομετρικὴν}$

ταχύτητα, ἣτις κατὰ συνέπειαν μένει σταθερά.

110. ΘΕΩΡΗΜΑ. 4) Ἐὰν πολλαπλασιάσωμεν τὴν ἄνω σχέσιν (89.2) ἐπὶ ds πορίζομεθα

$$\frac{d}{dt}(mv) \cdot ds = d(mv) \frac{ds}{dt} = v d(mv) = d\left(\frac{mv^2}{2}\right) = F \text{ συν}(F \cdot ds) ds$$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως ἔχομεν τὴν σχέσιν

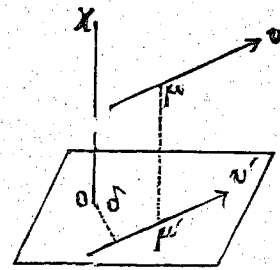
$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \int_{s_0}^s F \text{ συν}(F, ds) ds = \int_{t_0}^t [X dx + Y dy + Z dz]$$

τῆς ὁποίας τὴν φυσικὴν σπουδαιότητα θὰ ἴδωμεν κατωτέρω.

Ἐὰν ἡ δυνάμεις F εἶναι διαρκῶς κάθετος ἐπὶ τὴν τροχιάν

$$\text{συν}(F, ds) = 0$$

Θεώρημα τῶν ζωσῶν δυνάμεων



Σχ. 95.

καὶ ἡ ταχύτης v εἶναι σταθερά*.

111. Ἡ προηγουμένη πρότασις δίδει τὴν διαφορὰν

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2}$$

διὰ τῆς παρουσίας ὀφειλομένης τῷ ἀστρονόμῳ Yvon Villarceau ἔχομεν αὐτὸ τὸ $\frac{mv^2}{2}$ τῷ ὄντι

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = X \quad m \frac{d^2y}{dt^2} = Y \quad m \frac{d^2z}{dt^2} = Z$$

ὅθεν

$$Xx + Yy + Zz = m \left(x \frac{d^2x}{dt^2} + y \frac{d^2y}{dt^2} + z \frac{d^2z}{dt^2} \right)$$

ἐὰν θέσωμεν

$$x^2 + y^2 + z^2 = \rho^2$$

καὶ διαφορήσωμεν δις, ἔχομεν

$$(dx)^2 + (dy)^2 + (dz)^2 + x d^2x + y d^2y + z d^2z = \frac{1}{2} d^2(\rho^2)$$

$$\text{ἢ} \quad v^2 + x \frac{d^2x}{dt^2} + y \frac{d^2y}{dt^2} + z \frac{d^2z}{dt^2} = \frac{1}{2} \frac{d^2(\rho^2)}{dt^2}$$

$$\text{ὥστε} \quad \frac{mv^2}{2} = \frac{m}{4} \frac{d^2(\rho^2)}{dt^2} - \frac{m}{2} \left(x \frac{d^2x}{dt^2} + y \frac{d^2y}{dt^2} + z \frac{d^2z}{dt^2} \right)$$

$$\text{ἢ} \quad mv^2 = \frac{m}{2} \frac{d^2(\rho^2)}{dt^2} - [Xx + Yy + Zz]$$

Τὸ θεώρημα τοῦτο δυνάμεθα νὰ ἐφαρμόσωμεν πρὸς ὀλοκλήρωσιν τῶν

* Τὴν πρότασιν ταύτην ὡς ἐκ τῆς σπουδαιότητός της ἀποδεικνύομεν καὶ ἀπ' εὐθείας οὕτω ἔστω F δυνάμεις σταθερὰ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φορὰν, ἣτις δρῶσα ἐπὶ κινουμένου σώματος κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα t , μεταβάλλει τὴν ταχύτητα τούτου ἀπὸ v_0 εἰς v . Κατὰ τὰ προηγούμενα (107)

$$m(v - v_0) = Ft$$

$$\text{ἀλλὰ (14.3)} \quad \frac{v + v_0}{2} t = s$$

ὅθεν πολλαπλασιάζοντες κατὰ μέλη ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$\frac{m}{2} (v - v_0)(v + v_0) = \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = Fs$$

ἣν εὐκόλως δυνάμεθα νὰ ἐπεκτείνωμεν εἰς τὴν περίπτωσιν καθ' ἣν ἡ δυνάμεις F εἶναι μεταβλητὴ.

Θεώρημα τοῦ Yvon Villarceau

έξισώσεων τῶν κινήσεων, ἃς διέπουν κεντρικαὶ δυνάμεις. Ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ ἔχομεν τῷ ὄντι, ἂν καλέσωμεν φ τὴν ἐπιτάχυνσιν,

$$\frac{mv^2}{2} = \int \varphi dr \quad \text{καὶ} \quad Xx + Yy + Zz = -\frac{\varphi}{\rho}(x^2 + y^2 + z^2) = -\varphi\rho$$

καὶ ἡ σχέσις τοῦ Villarceau δίδει

$$\frac{1}{2} \frac{d^2(\rho^2)}{dt^2} = -2 \int \varphi dr - \varphi \dots \dots \dots (1)$$

ὅθεν δυνάμεθα νὰ εὐρωμεν ρ συναρτήσῃ τοῦ χρόνου. Ὑποθέσωμεν ἰδίᾳ

$$2 \int \varphi dr + \varphi = \text{σταθ.} c$$

ὅθεν διὰ διαφορήσεως $3\varphi + \rho \frac{d\varphi}{d\rho} = 0$ ἢ $\frac{d\varphi}{3\varphi} = -\frac{d\rho}{\rho}$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως $\frac{1}{3} \log \varphi = -\log \rho$ ἢ $\varphi = \rho^{-3} \dots \dots \dots (2)$

ἡ σχέσις (1) μᾶς δίδει $\frac{d^2(\rho^2)}{dt^2} = 2c$

ὅθεν δι' ὀλοκληρώσεως $\rho^2 = a + 2bt + ct^2 \dots \dots \dots (3)$

ἂφ' ἐτέρου (36.7) $\rho^2 \frac{d\lambda}{dt} = \gamma$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (3) ἔχομεν

$$\frac{d\lambda}{dt} = \frac{\gamma}{a + 2bt + ct^2} = \frac{\gamma}{c} \frac{1}{\left(t + \frac{b}{c}\right)^2 + \frac{ac - b^2}{c^2}}$$

ἢ θέτοντες $\tau = t + \frac{b}{c}$ καὶ ἀντικαθιστῶντες

$$\rho^2 = c \left(\tau^2 + \frac{ac - b^2}{c^2} \right)$$

καὶ $\frac{d\lambda}{d\tau} = \frac{\gamma}{c} \frac{1}{\tau^2 + \frac{ac - b^2}{c^2}} \dots \dots \dots (4)$

ὀλοκληροῦντες ἤδη καὶ τὴν σχέσιν ταύτην ἔχομεν λ συναρτήσῃ τοῦ τ καὶ κατὰ συνέπειαν ρ συναρτήσῃ τοῦ λ. ἔχομεν δηλαδὴ τὴν πολικὴν ἐξίσωσιν τῆς τροχιάς.

Ἐν τῇ περιπτώσει τῆς βαρύτητος ἔχομεν $\varphi = \frac{\mu}{\rho^2}$ καὶ

$$v^2 = -2 \int \varphi dr = \frac{2\mu}{\rho} + c \quad -\varphi = -\frac{\mu}{\rho}$$

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (1) ἔχομεν

$$\frac{1}{2} \frac{d^2(\rho^2)}{dt^2} = \frac{d}{dt} \left(\rho \frac{d\rho}{dt} \right) = \frac{2\mu}{\rho} + c - \frac{\mu}{\rho} = \frac{\mu}{\rho} + c$$

ὅθεν $\frac{d}{dt} \left(\rho \frac{d\rho}{dt} \right)^2 = 2\mu \frac{d\rho}{dt} + 2c\rho \frac{d\rho}{dt}$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως $\left(\rho \frac{d\rho}{dt} \right)^2 = 2\mu\rho + c\rho^2 + c' \dots \dots \dots (5)$

ἀλλὰ (103) ἐν τῇ ἔλλειπτικῇ τροχιά

$$v^2 = \frac{2\mu}{\rho} + c = \mu \left(\frac{2}{\rho} - \frac{1}{a} \right)$$

καὶ θέτοντες $\rho = a$ εὐρίσκομεν $c = -\frac{\mu}{a}$. ἂφ' ἐτέρου $\frac{d\rho}{dt} = 0$ διὰ $\rho = a(1 \pm e)$

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ σχέσει (5) ὀρίζομεν καὶ τὴν σταθερὰν $c' = -\mu a(1 - e^2)$ καὶ ἔχομεν οὕτω

$$\rho \frac{d\rho}{dt} = \sqrt{\frac{\mu}{a} [a^2 e^2 - (a - \rho)^2]}^{\frac{1}{2}}$$

ἢ θέτοντες $\rho - a = -a \epsilon \sin u$

ἔχομεν $a(1 - \epsilon \sin u) \frac{du}{dt} = \sqrt{\frac{\mu}{a}} = an$

ὅθεν δι' ὀλοκληρώσεως (§ 42)

$$nt - u + \epsilon \eta \mu u = 0$$

112. Ἴδου λοιπὸν οἱ δύο πρῶτοι νόμοι τῆς κινήσεως, ὁ τῆς ἀδρανεΐας, καὶ ὁ τῆς ἀναλογίας τῆς ποσότητος κινήσεως πρὸς τὴν ὥθησιν τῆς παραγαγούσης ταύτην δυνάμεως. τούτους χαρακτηρίζει ὁ Laplace ὡς τοὺς φυσικωτέρους καὶ ἀπλουστέρους τῶν ὄσων δυνάμεθα νὰ φαντασθῶμεν, καὶ θεωρεῖ ἐν στενῇ σχέσει πρὸς αὐτὴν τὴν ἀγνωστον ἡμῖν φύσιν τῆς ὕλης. Διὰ τῶν δύο τούτων νόμων δυνάμεθα ἤδη νὰ λύσωμεν ἐντελῶς τὸ πρόβλημα τῆς κινήσεως τοῦ ὕλικου σημείου ὑπὸ τὴν διπλὴν αὐτοῦ ἄποψιν· τουτέστι· δοθεῖσῶν τῶν ἐπὶ τοῦ σημείου δρωσῶν δυνάμεων εὐρεῖν τὴν κίνησιν αὐτοῦ, καὶ τάνάπαλιν δοθείσης τῆς κινήσεως τοῦ σημείου, ὀρῖσαι τὰς δυνάμεις εἰς ἃς ὀφείλεται αὕτη· ἀλλ' ἐνίοτε τὸ σύνολον τῶν ἐπὶ τοῦ σημείου δρωσῶν δυνάμεων δὲν μᾶς εἶναι γνωστόν, τινὲς τούτων εἶναι ἀγνωστοί, ἐξαρτῶνται ὁμῶς ἐκ τῶν ἐπὶ τοῦ σώματος δρωσῶν γνωστῶν δυνάμεων καὶ τῆς κινήσεως μεθ' ἧς φέρεται τοῦτο. Ἐὰν λ. χ. σημειῖόν τι ὑποχρεοῦται ἐν τῇ κί-

νήσει του ν' ακολουθήση ώρισμένην άκαμπτον τροχίαν, ή να μείνη διαρκώς επί άκάμπτου έπιφανείας, γνωρίζομεν εκ πείρας ότι έξασκει τοῦτο πίεσιν τινα επί τής γραμμής ή τής έπιφανείας έφ' ης κινείται. ή γραμμή αύτη, ή ή έπιφάνεια άντιδρῶσιν επ' αύτου. Έάν δε έφαρμόσωμεν τήν άντίδρασιν ταύτην (mf, ήν ύπελογίσαμεν προηγουμένως (47) επί του σημείου, δυνάμεθα να θεωρήσωμεν τοῦτο ως έλευθέρως κινούμενον και όρίσωμεν τήν κίνησιν του δια τών σχέσεων (89.1). Ένα δε όρίσωμεν και τήν επί τής γραμμής ή τής έπιφανείας έξασκουμένην υπό του κινητου πίεσιν, αναγκάζομεθα να προστρέξωμεν εις τον τρίτον νόμον τής κινήσεως, όν πρώτος ό Νεύτων εισήγαγεν εις τήν μηχανικήν, και όστις μάς διδάσκει, ότι

Τρίτος νόμος τής κινήσεως.

113. Πάσα δράσις έν τή φύσει συνοδεύεται υπό άντιδράσεως ίσης και άντιθέτου τή δράσει· τουτέστιν :

Αί άμοιβαίαι δράσεις δύο σωμάτων είναι πάντοτε ίσης έντάσεως, έχουνι τήν αύτην εύθειαν δράσεως και φέρονται άντιθέτως.

Έάν τά δρῶντα επ' άλλήλων σώματα είναι έλευθερα πάσης άλλης έξωτερικής δράσεως, αι μεταβολαι άς ύφίστανται αι ποσότητες κινήσεως τούτων είναι ίσαι, και αι ταχύτητες άντιστρόφως άνάλογοι τών μαζών τών σωμάτων.

Τό πρώτον μέρος τής προτάσεως ταύτης, τής συγχρόνου δηλαδή ύπάρξεως τής δράσεως και άντιδράσεως, κατεστήσαμεν προηγουμένως () καταφανές δια πλειόνων παραδειγμάτων. Τήν ισότητά δε τής δράσεως και άντιδράσεως απέδειξεν ό Νεύτων πειραματικώς, και δια του συλλογισμού βασιζόμενος επί του πρώτου νόμου τής κινήσεως έξ ου δύναται να θεωρηθῆ ως άπορρέων ό τρίτος. «Έάν δύο σώματα Α και Β έλκονται άμοιβαίως, λέγει ό Νεύτων, φαντασθῶμεν πρόσκομά τι οϊον δήποτε παρακωλύον τήν σύναψιν τούτων. Έάν τό έτερον σώμα Α έλκηται υπό του δευτέρου σώματος Β πλέον ή όσον τό Β υπό του Α, τό ρηθέν πρόσκομμα θα ύφίστατο εκ μέρους του Α μείζονα πίεσιν ή εκ μέρους του Β, και επομένως δεν θα έμενεν έν ίσορροπία· ή ισχυροτέρα πίεσις θα ύπερίσχυε, και ταύτης ένεκα τό σύστημα τών δύο σωμάτων μετά του μεταξύ τούτων παρεντεθέντος προσκόμματος, θα έκινείτο κατ' εύθειαν προς τό Β, και με ταχύτητα άει αύξάνουσαν, θα έπροχώρει επ' άπειρον, όπερ άτοπον και έναντίον τῶ πρώτῳ νόμῳ τής κινήσεως, διότι, κατὰ τον νόμον τουτον, τό σύστημα όφείλει να έμμένη έν τῆ καταστάσει τής ήρεμίας ή τής κατ' εύθειαν ίσοταχούς κινήσεως αύτου· άρα τά σώματα ίσην πίεσιν δεόν να έξασκῶσιν επί του μετα-

ξύ τούτων παρεντεθέντος προσκόμματος, και επομένως ίσάκεις άμοιβαίως έλκονται.

Τούτο έπειράθην ν' άποδείξω δια μαγνήτου και σιδήρου τεθειμένα τά σώματα ταῦτα έν ιδίοις ύπερείσμασιν έφαπτομένοις άλλήλων επί ύδατος ήρεμοῦντος έπιπέουσι, χωρις ουδέτερον τούτων να ώθῆ τό έτερον· εκάτερον ύφίσταται τήν πίεσιν του έτέρου· ως εκ τής ισότητος δε τής άμοιβαίας αύτων έξεως μένουσιν έν ίσορροπία ήρεμοῦντα.»

Τό αυτό συμβαινει, έξακολουθεϊ ό Νεύτων, και δια τήν μεταξύ τής γῆς και μέρους αύτης έξασκουμένην έλξιν. Έάν λ. χ. ή έλξις τήν όποιαν έξασκεϊ όρος τι επί του άπομένουτος μέρους τής γηίνου σφαιρας ήτο μείζων ή έλάσσων τής έξεως, ήν έξασκει τό άπομένον μέρος τής γῆς επί του όρους, ως εκ τής διαφορᾶς τών δύο τούτων έξεων θα είχομεν δύναμιν δρῶσαν επί του εκ τής γῆς και του όρους άποτελουμένου συστήματος κατὰ τήν ένούσαν τά κέντρα τούτων εύθειαν, ως εκ τής όποιας θα εκινείτο τοῦτο επ' άπειρον με ταχύτητα ές άει αύξάνουσαν. Τούτο άντίκειται τῶ πρώτῳ νόμῳ τής κινήσεως. Έάν, προσθέτει εις ταῦτα ό Maxwell, τό έν λόγῳ όρος εύρίσκετο επί του ίσημερινοῦ, εκ τής διαφορᾶς τής μεταξύ τούτου και τής γῆς έξασκουμένης έξεως και τής εκ ταύτης προκυπτούσης δυνάμεως, ή γῆ θα έστρέφετο (ως θα ιδῶμεν τοῦτο κατωτέρω) περι άξονα παράλληλον τῶ περι όν στρέφεται νῦν άξονι, αλλά μη διερχόμενον πλέον δια του κέντρου τής γηίνου σφαιρας. Έάν τό όρος εύρίσκετο παρα τον πόλον, τό άποτέλεσμα τής διαφορᾶς τής μεταξύ τούτου και τής γῆς έξασκουμένης έξεως θα ήτο κίνησις τής γηίνου σφαιρας παραλλήλως τῶ άξονι περι όν στρέφεται αύτη· ως εκ τής κινήσεως δε ταύτης, ή τροχιά τής γῆς δεν θα ήτο έν έπιπέδῳ διερχομένῳ δια του ήλιου. Έάν τέλος τό όρος εύρίσκετο έν άλλῳ τινι σημείῳ τής έπιφανείας τής γῆς, τό άποτέλεσμα θα ήτο έν μέρει τό πρώτον και έν μέρει τό δευτερον. Και όμως ουδέτερον τών άποτελεσμάτων τούτων άποκαλύπτουσιν ήμιν αι άπ' εύθείας γενόμεναι άστρονομικαι παρατηρήσεις.

Άλλά, έξακολουθεϊ ό Maxwell, ή άπόδειξις τών νόμων τής κινήσεως δια του νόμου τής παγκοσμίου έξεως θα ήτο προφανής άνάτροπη πάσης έπιστημονικής μεθόδου· θα ήτο τό αυτό ως ει έπειρώμεθα ν' άποδείξωμεν τον νόμον τής προσθέσεως τών αριθμῶν δια του διαφορικοῦ λογισμοῦ.

114. Υποθέσωμεν, ότι σημείον τι εύρισκόμενον υπό τήν επήρειαν πλειόνων δυνάμεων δεν είναι έλεύθερον, άλλ' αναγκάζεται να μένη διαρκώς επί ώρισμένης άκάμπτου γραμμής ή έπιφανείας. Έν τῆ περιπτώσει ταύτη τό σημείον ήρεμει προφανώς, εάν ή συνιστάμένη τών επ' αύτου δρῶσῶν δυνάμεων ή κάθετος επί τής γραμμής, εάν δηλαδή ή συνιστώσα τών αύτων δυνάμεων παραλλήλως τῆ έφαπτομένη τής γραμμής πληροῦ τήν σχέσιν

$$\Sigma F \left(\alpha \frac{dx}{ds} + \beta \frac{dy}{ds} + \gamma \frac{dz}{ds} \right) = 0 \dots \dots \dots (1)$$

ἢ τις μετὰ τῶν δύο ἐξισώσεων τῆς γραμμῆς ὀρίζει τὰ σημεῖα ἐνθα τὸ κινητὸν εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπία.

Ἡ κάθετος πίεσις ἦν ἐξασκεῖ τὸ σημεῖον ἐπὶ τῆς γραμμῆς εἶναι (Εἰς. 2.18)

$$\Sigma F \left[\left(\beta \frac{dz}{ds} - \gamma \frac{dy}{ds} \right)^2 + \left(\gamma \frac{dx}{ds} - \alpha \frac{dz}{ds} \right)^2 + \left(\alpha \frac{dy}{ds} - \beta \frac{dx}{ds} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

ἐνῶ ἡ αὐτὴ πίεσις ὅταν δὲν ἠρεμεῖ τὸ σημεῖον, ἀλλὰ κινεῖται ἐπὶ τῆς ἀκάμπτου γραμμῆς εἶναι (55.3)

$$\sqrt{\left(\pm \frac{mv^2}{R} + F_n \right)^2 + F_p^2}$$

Ἐὰν αἱ ἐξισώσεις τῆς γραμμῆς δοθῶσιν ὑπὸ τὴν μορφήν

$$\varphi(x,y,z)=0 \quad \psi(x,y,z)=0$$

ποριζόμεθα ἐκ τούτων

$$\frac{d\varphi}{dx} \frac{dx}{ds} + \frac{d\varphi}{dy} \frac{dy}{ds} + \frac{d\varphi}{dz} \frac{dz}{ds} = 0$$

$$\frac{d\psi}{dx} \frac{dx}{ds} + \frac{d\psi}{dy} \frac{dy}{ds} + \frac{d\psi}{dz} \frac{dz}{ds} = 0$$

αἵτινες μετὰ τῆς ἐξισώσεως (1) δίδουσι τὴν ἐκφράζουσαν τὴν συνθήκην τῆς ἰσορροπίας σχέσιν

$$\begin{vmatrix} \Sigma F\alpha & \Sigma F\beta & \Sigma F\gamma \\ \frac{\partial\varphi}{\partial x} & \frac{\partial\varphi}{\partial y} & \frac{\partial\varphi}{\partial z} \\ \frac{\partial\psi}{\partial x} & \frac{\partial\psi}{\partial y} & \frac{\partial\psi}{\partial z} \end{vmatrix} = 0$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ. 1) Θεωρήσωμεν βαρὺ τι σῶμα ἐπὶ τῆς γραμμῆς

$$\psi(x,y,z) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0$$

$$\varphi(x,y,z) = x^2 + y^2 + z^2 - r^2 = 0$$

ἔχομεν ἐνταῦθα

$$\Sigma F\alpha = 0 \quad \Sigma F\beta = 0 \quad \Sigma F\gamma = -mg$$

$$\frac{\partial\psi}{\partial x} = \frac{2x}{a^2} \quad \frac{\partial\psi}{\partial y} = \frac{2y}{b^2} \quad \frac{\partial\psi}{\partial z} = \frac{2z}{c^2}$$

$$\frac{\partial\varphi}{\partial x} = 2x \quad \frac{\partial\varphi}{\partial y} = 2y \quad \frac{\partial\varphi}{\partial z} = 2z$$

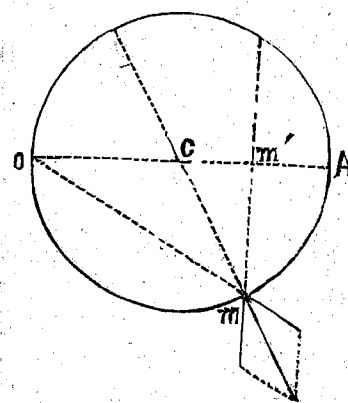
καὶ ἡ συνθήκη τῆς ἰσορροπίας εἶναι

$$\begin{vmatrix} 0 & 0 & -mg \\ \frac{2x}{a^2} & \frac{2y}{b^2} & \frac{2z}{c^2} \\ 2x & 2y & 2z \end{vmatrix} = 0 \quad \text{ἢ} \quad xy = 0$$

τὰ σημεῖα τῆς ἰσορροπίας ὀρίζουσι λοιπὸν αἱ σχέσεις

$$\varphi(x,y,z) = 0 \quad \psi(x,y,z) = 0 \quad xy = 0$$

καὶ εἶναι ὀκτώ τὸν ἀριθμὸν.



Σχ. 96.

2) Βαρὺ τι σημεῖον m εὐρίσκεται ἐπὶ κύκλου ὑπὸ τὴν ἐπήρεια ἀπωθητικῆς δυνάμεως ἐνοικύσεως παρὰ τῷ σημείῳ o ἴσης τῷ βάρει τοῦ σημείου.

Ἡ θέσις m τῆς ἰσορροπίας εἶναι τοιαύτη, ὥστε ἡ ἀκτὶς cm σχηματίζει γωνίαν 60° μετὰ τῆς ὀριζοντείου διαμέτρου.

ἡ ἀκτὶς mc διχοτομεῖ τὴν γωνίαν omm' καὶ ἔχομεν

$$\widehat{cm'm'} = \frac{\pi - 2Am}{2}$$

$$\widehat{mcm'} = 2\widehat{cm'm'} = Am = \pi - 2Am$$

ὅθεν

$$Am = \frac{1}{3} \pi = 60^\circ.$$

115. Ἐὰν τὸ κινητὸν ἀναγκάζεται νὰ μένη ἐπὶ ἀκάμπτου ἐπιφανείας

$$\varphi(x,y,z) = 0$$

ἡ συνιστώσα τῶν ἐξωτερικῶν πιέσεων καθέτως τῇ ἐπιφανείᾳ ταύτῃ εἶναι

$$\Sigma F \frac{\alpha \frac{\partial\varphi}{\partial x} + \beta \frac{\partial\varphi}{\partial y} + \gamma \frac{\partial\varphi}{\partial z}}{\sqrt{\left(\frac{\partial\varphi}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial\varphi}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial\varphi}{\partial z} \right)^2}}$$

καὶ ἡ ἐν τῷ ἐφαπτομένῳ ἐπιπέδῳ συνιστώσα εἶναι

$$\Sigma F \left| \frac{\left(\beta \frac{\partial\varphi}{\partial z} - \gamma \frac{\partial\varphi}{\partial y} \right)^2 + \left(\gamma \frac{\partial\varphi}{\partial x} - \alpha \frac{\partial\varphi}{\partial z} \right)^2 + \left(\alpha \frac{\partial\varphi}{\partial y} - \beta \frac{\partial\varphi}{\partial x} \right)^2}{\left(\frac{\partial\varphi}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial\varphi}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial\varphi}{\partial z} \right)^2} \right|^{\frac{1}{2}}$$

ἵνα δὲ τὸ κινητὸν μένη ἐν ἰσορροπίᾳ, δεόν ἢ τελευταία αὐτῆ συνιστώσα νὰ μηδενίζηται· τοῦτο ἐπιτυγχάνομεν θέτοντες

$$\frac{\partial \phi}{\partial z} \Sigma F\beta - \frac{\partial \phi}{\partial y} \Sigma F\gamma = 0 \quad \frac{\partial \phi}{\partial x} \Sigma F\gamma - \frac{\partial \phi}{\partial z} \Sigma F\alpha = 0 \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} \Sigma F\alpha - \frac{\partial \phi}{\partial x} \Sigma F\beta = 0$$

$$\eta \quad \frac{\frac{\partial \phi}{\partial x}}{\Sigma F\alpha} = \frac{\frac{\partial \phi}{\partial y}}{\Sigma F\beta} = \frac{\frac{\partial \phi}{\partial z}}{\Sigma F\gamma}$$

αἱ σχέσεις αὗται μετὰ τῆς ἐξισώσεως τῆς ἐπιφανείας ὀρίζουσι τὰ σημεία ἔνθα τὸ κινητὸν εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ.

Ἐν τῇ περιπτώσει τῆς βαρύτητος ἰδίᾳ $\Sigma F\alpha = 0 \quad \Sigma F\beta = 0 \quad \Sigma F\gamma = -mg$ αἱ συνθήκαι τῆς ἰσορροπίας εἶναι

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = 0 \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = 0$$

καὶ ἡ ἰσορροπία ἀντιστοιχεῖ εἰς τὸ ἀνώτατον καὶ κατώτατον σημεῖον τῆς ἐπιφανείας.

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ. Θεωρήσωμεν σημεῖον ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας

$$\phi(x, y, z) = (x^2 + y^2 + z^2)^2 - 2ax^3 = 0$$

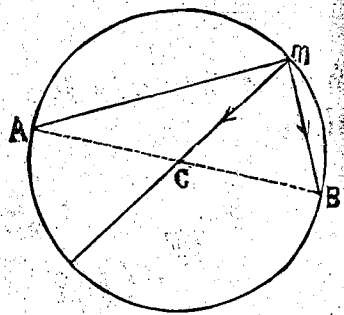
ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος· αἱ συνθήκαι τῆς ἰσορροπίας εἶναι

$$2(x^2 + y^2 + z^2) \cdot 2x - 6ax^2 = 0 \quad 2(x^2 + y^2 + z^2) \cdot 2y = 0$$

αἵτινες συνδυαζόμεναι μετὰ τῆς ἐξισώσεως τῆς ἐπιφανείας δίδουσι

$$x = \frac{9}{8}a \quad y = 0$$

Θεωρήσωμεν ἐπίσης σημεῖον m ἐπὶ σφαιρικῆς ἐπιφανείας ὑποκείμενον τῇ δράσει τριῶν δυνάμεων καθέτων ἀλλήλαις, ὧν τὰς ἐντάσεις παριστῶσιν αἱ ὑπὸ τῆς σφαίρας ὀριζόμεναι χορδαὶ κατὰ τὰς εὐθείας τῆς δράσεως· ἔστω mA τὸ ἐπίπεδον τῶν δύο δυνάμεων· ὡς ἐκ τῆς σχετικῆς θέσεως τούτων, ἡ συνισταμένη συμπίπτει μετὰ τὴν διάμετρον mA τοῦ μικροῦ κύκλου· ἡ τρίτη δὲ δύναμις εἶναι κάθετος ἐπὶ τὴν mA , καὶ ἡ συνισταμένη τούτων διέρχεται διὰ τοῦ κέντρου C τῆς σφαίρας· εἶναι λοιπὸν αὕτη κάθετος ἐπὶ τὴν ἐπιφανείαν καὶ τὸ σημεῖον ἰσορροπεῖ.



Σχ. 97.

Ἀποδειξαι τὴν πρότασιν ταύτην ἀναλυτικῶς.

116. Συνοψίζοντες ἤδη τὰς θεμελιώδεις ἀρχὰς ἐφ' ὧν βασιζέται ἡ δυναμικὴ βλέπομεν, ὅτι

Ἡ ὕλη δὲν δύναται νὰ τεθῆ ἀφ' ἑαυτῆς εἰς κίνησιν ἄνευ τῆς δράσεως ἐξωτερικῆς τινος δυνάμεως, ἀλλ' ἐὰν ἄπαξ τεθῆ εἰς κίνησιν ὑπὸ ἀρχικῆς τινος στιγμιαίας ὠθήσεως, ἐξακολουθεῖ αἰωνίως κινουμένη ἰσοταχῶς ἐπὶ εὐθυγράμμου τροχιᾶς, συμπιπτούσης πρὸς τὴν φορὰν τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως, χωρὶς νὰ δύναται αὕτη νὰ τροποποιήσῃ τὸ παράπαν τὴν κίνησιν, ἢν τῇ μετέδωκεν ἡ ἐξωτερικὴ ὠθῆσις. Ἐὰν ἢ θέσασα τὸ ὑλικὸν σῶμα εἰς κίνησιν ἀρχικὴ ὠθῆσις δρᾷ ἐπ' αὐτοῦ οὐχὶ πλέον στιγμιαίως ἀλλὰ διαρκῶς μετὰ τὴν αὐτὴν ἔντασιν καὶ κατὰ τὴν αὐτὴν διεύθυνσιν, τὸ σῶμα ἐξακολουθεῖ κινούμενον ἐπὶ εὐθυγράμμου τροχιᾶς, οὐχὶ ἰσοταχῶς, ἀλλὰ μετὰ κίνησιν ὁμαλῶς ἐπιταχυνομένην. Ἡ συνεχὴς δρᾶσις τῆς ἐπὶ τοῦ σώματος ἐπενεργούσης ἐξωτερικῆς δυνάμεως, σταθερᾶς κατὰ τὴν φορὰν καὶ τὴν ἔντασιν, ἀποκαλύπτεται εἰς ἡμᾶς διὰ τῆς ὁμαλῆς μεταβολῆς τῆς ταχύτητος, διὰ τῆς σταθερᾶς ἐπιταχύνσεως, ἢν μεταδίδει τῷ σώματι.

Ἐὰν ἢ ἐπὶ τοῦ σώματος δρᾷσα ἐξωτερικὴ δύναμις μεταβάλληται διαρκῶς κατὰ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φορὰν, τὸ σῶμα διαγράφει καμπύλην τροχίαν μετὰ ταχύτητα μεταβαλλομένην ἀλλ' ἐὰν παύσῃ πρὸς στιγμὴν ἢ ἐπὶ τοῦ σώματος δρᾷσις τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως, τὸ κινητὸν ἐξακολουθεῖ αἰωνίως κινούμενον ἰσοταχῶς ἐπὶ τῆς ἐφαπτομένης τῆς καμπύλης τροχιᾶς κατὰ τὸ σημεῖον, ἔνθα ἔπαυσε δρᾷσα ἐπὶ τοῦ σώματος ἡ ἐξωτερικὴ δύναμις.

Τὰ ἀποτελέσματα τῆς δράσεως ἐξωτερικῆς τινος δυνάμεως ἐπὶ κινουμένου σώματος εἶναι τὰ αὐτὰ ὡς εἰ τὸ σῶμα εὐρίσκετο ἐν ἠρεμίᾳ, καὶ ἀνεξάρτητα τῆς ταχύτητος μεθ' ἧς τοῦτο φέρεται, καθ' ἢν στιγμὴν ἐπέρχεται ἡ δρᾷσις τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως· ὅθεν συμπεραίνομεν, ὅτι καὶ τὰ ἀποτελέσματα τῆς συγχρόνου δράσεως πλειόνων ἐξωτερικῶν δυνάμεων ἐπὶ ὑλικῷ σώματι εἶναι τὰ αὐτὰ μετὰ τὰ ἀποτελέσματα τῆς μεμονωμένης διαδοχικῆς δράσεως ἐκάστης τῶν δυνάμεων τούτων ἐπὶ τοῦ σώματος, καὶ ἐπὶ τῆς αὐτῆς θεμελιώδους ἀρχῆς βασιζόμενοι, εὐρίσκομεν τὴν ποσότητα τῆς κινήσεως ἀνάλογον τῇ ὠθῆσει τῆς δυνάμεως.

Αὗται εἶναι αἱ γενικαὶ ἀρχαὶ καὶ θεμελιώδεις νόμοι, ἐφ' ὧν βασιζέται ἡ ἐπιστήμη τῆς δυναμικῆς. « Ἡ ἀρχὴ τῆς ἀδρανείας τῆς ὕλης » μᾶς δίδει τὴν ιδέαν τῆς δυνάμεως. Ἡ ἀρχὴ τοῦ ἀνεξαρτήτου τῆς συγχρόνου δράσεως πλειόνων δυνάμεων μᾶς ὑποδεικνύει τὸν τρόπον, δι' οὗ αὗται συντίθενται. Ἡ δρᾷσις τῆς δυνάμεως ἀποκαλύ-

» πτεται ἡμῖν διὰ τῆς μεταβολῆς, ἣν ἐπιφέρει εἰς τὴν ταχύτητα τοῦ
 » σώματος, ἐφ' οὗ δρᾷ αὐτῇ ἡ ἰδέα τῆς μάζης παρουσιάζεται κατό-
 » πιν διὰ τῆς ἐφαρμογῆς μιᾶς καὶ τῆς αὐτῆς δυνάμεως ἐπὶ διαφορῶν
 » σωμάτων, καὶ τέλος φθάνομεν εἰς τὸν ἕτερον τῶν θεμελιωδῶν νό-
 » μων τῆς κινήσεως, ὅστις μᾶς διδάσκει ὅτι ἡ δύναμις μετρεῖται διὰ
 » τοῦ γινομένου τῆς μάζης τοῦ σώματος ἐφ' οὗ ἐπενεργεῖ αὐτῇ, ἐπὶ
 » τὴν ὀλικὴν ἐπιτάχυνσιν ἣν ἐπιφέρει εἰς τὴν κίνησιν αὐτοῦ.» Τέ-
 » λος ἐκ τῆς ἀρχῆς τῆς ἀδρανεῖας συμπεραίνομεν, ὅτι ἐὰν σῶμα m
 μάζης m ἐξασκῆ ἐπὶ ἑτέρου σώματος μάζης m' δυνάμιν F , καὶ
 τὸ δεύτερον τοῦτο σῶμα ἐξασκῆ ἐπὶ τοῦ πρώτου δυνάμιν F' ἴσην
 καὶ ἀντίθετον τῇ F · ἡ φορὰ τῶν δυνάμεων τούτων συμπίπτει μὲ
 τὴν ἐνοῦσαν τὰ ὕλικα σώματα εὐθείαν γραμμὴν.

Τοὺς θεμελιώδεις τούτους νόμους δὲν δυνάμεθα, ν' ἀποδείξωμεν
 ἀπ' εὐθείας καὶ διὰ μόνου τοῦ συλλογισμοῦ. Αἱ ἀλήθειαι ὅμως, τὰς ὁποίας
 ἐκφράζουσιν οὗτοι δὲν εἶναι τόσῳ καταφανεῖς, ὥστε νὰ ἐκλάβωμεν
 αὐτὰς καὶ ὡς ἀξιώματα, ὅπως τοῦτο γίνεται ἐν τῇ ἀρχῇ τῆς σπουδῆς
 τῆς γεωμετρίας. Τούναντίον αἱ ἀρχαὶ αὗται ἐφ' ὧν βασιζέται ἡ δυ-
 ναμικὴ ἀντίκεινται ἐν μέρει εἰς τὰ καθημερινὰ φαινόμενα, μεθ' ὧν εἴ-
 μεθα ἐξοικειωμένοι.

Πᾶς τις ἐννοεῖ λόγου χάριν καὶ εὐκόλως δύναται νὰ παραδεχθῆ, ὅτι
 σῶμα ἡρεμοῦν δὲν δύναται νὰ τεθῆ εἰς κίνησιν ἀφ' ἑαυτοῦ ἄνευ τῆς
 δράσεως ἐξωτερικῆς τινος δυνάμεως· δὲν παραδέχεται ὅμως ἐπίσης
 εὐκόλως, ὅτι, ἀφοῦ ἀπαξ τὸ σῶμα τεθῆ εἰς κίνησιν, ἀλλὰ παύση
 δρῶσα ἐπ' αὐτοῦ ἡ παραγαγοῦσα τὴν κίνησιν ταύτην ἐξωτερικὴ δύ-
 ναμις, ἐξακολουθεῖ τοῦτο κινούμενον ἰσοταχῶς ἐπὶ εὐθυγράμμου τροχιάς.

Δὲν εἶναι ἐπίσης καταφανὴς ἡ ἀρχὴ τὴν ὁποίαν παρεδέχθημεν καὶ
 ὡς ἐκ τῆς ὁποίας, ἡ ἐπὶ ὕλικου σώματος δράσις ἐξωτερικῆς τινος δυ-
 νάμεως εἶναι ἡ αὐτὴ εἴτε κινεῖται εἴτε ἡρεμεῖ τὸ σῶμα, ἐφ' οὗ ἐπενερ-
 γεῖ αὐτῇ· καὶ ἔτι ὀλιγώτερον ἢ ἐκ ταύτης ἀπορρέουσα ἀρχὴ τοῦ ἀνε-
 ξαρτήτου τῆς συγχρόνου δράσεως τῶν δυνάμεων, καθ' ἣν ἡ ἐπὶ ὕλικου
 σώματος σύγχρονος δράσις δύο ἢ πλείονων δυνάμεων εἶναι ἡ αὐτὴ μὲ
 τὴν μεμονωμένην καὶ διαδοχικὴν ἐπὶ τοῦ σώματος δράσιν ἐκάστης
 τῶν δυνάμεων τούτων. Ἄλλ' ἀφοῦ αἱ θεμελιώδεις αὗται ἀρχαὶ δὲν
 εἶναι ἀρκούντως καταφανεῖς ἐκ τῶν προτέρων ὥστε νὰ παραδεχθῶμεν
 αὐτὰς ὡς ἀξιώματα, ἀλλὰ καὶ δὲν δυνάμεθα νὰ τὰς ἀποδείξωμεν
 ἀπ' εὐθείας διὰ μόνου τοῦ συλλογισμοῦ, δεόν νὰ προστρέξωμεν εἰς τὴν

πειραματικὴν μέθοδον, δι' ἧς ἐπαληθεύοντες καθ' ὅσον τοῦτο εἶναι
 δυνατόν τοὺς νόμους τούτους, θὰ πεισθῶμεν περὶ τῆς ἀληθείας αὐτῶν.

Ἄλλὰ καὶ ἡ πειραματικὴ μέθοδος, ὡς εἶδομεν τοῦτο ἀνωτέρω, δὲν
 ἐπιτρέπει τὴν τελείαν καὶ ἀκριβῆ ἀπόδειξιν τῆς ἀληθείας τῶν νόμων
 τούτων, «καὶ δὲν δύνανται νὰ θεωρηθῶσιν οὗτοι εἰμὴ ὡς ἀληθῆ αἰ-
 » τήματα (*postulata*), τὰ ὁποῖα ἐμάντευσε μᾶλλον ἢ ἀνεκάλυψεν ἡ
 » μεγαλοφυΐα τῶν ἀνδρῶν, οἵτινες ἔθεσαν τὰς βάσεις τῆς δυναμικῆς,
 » καὶ τὰ αἰτήματα ταῦτα δὲν ἀποκτῶσι πιθανότητα ἰσοδύναμον τῇ
 » βεβαιότητι, εἰμὴ διὰ τῆς ἐντελοῦς συμφωνίας, ἣτις ὑπάρχει πάν-
 » ποτε μεταξὺ τῶν φυσικῶν φαινομένων, οἷα παρατηροῦμεν ταῦτα
 » ἀπ' εὐθείας καὶ τῶν συνεπειῶν, ἃς ποριζόμεθα λογικῶς καὶ διὰ
 » μόνου τοῦ συλλογισμοῦ ἐκ τῆς ἐφαρμογῆς τῶν ἀρχῶν τούτων.»

Τὴν μεγαλειτέραν δὲ καὶ ὑψηλοτέραν ἀπόδειξιν τῆς ἀληθείας τῶν
 θεμελιωδῶν τούτων νόμων τῆς κινήσεως ἐφ' ὧν βασιζέται ὀλόκληρον
 τὸ οἰκοδόμημα τῆς μηχανικῆς, εὐρίσκομεν ἐν ταῖς κινήσεσι τῶν οὐ-
 ρανίων σωμάτων καὶ ἰδίᾳ τῶν ἀποτελούντων τὸ ἡμέτερον πλανητι-
 κὸν σύστημα. Ἡ ἐν τῷ διαστήματι κινήσις τῆς Σελήνης λ. χ. συν-
 ισταμένη ἐκ πλείονων ἄλλων ἀπλῶν κινήσεων εἶναι τόσῳ ἀνώμαλος,
 ὥστε καὶ αἱ ἀκριβέστεραι παρατηρήσεις δὲν θὰ ἤρκουν ἵνα προῖδωμεν
 τὴν θέσιν, ἣν μέλλει νὰ καθέξῃ αὐτῇ μετὰ 24 μόνον ὥρας. Καὶ ὅμως
 διὰ τοῦ ὑπολογισμοῦ βασιζομένου ἐπὶ τῶν νόμων τῆς κινήσεως, ἡ ἐν
 τῷ διαστήματι θέσις τῆς σελήνης ὀρίζεται ἀκριβέστερον πρὸ πολλῶν
 ἐτῶν, ὡς μαρτυροῦσι τοῦτο οἱ ἐν τῇ ναυτιλίᾳ χρησιμοποιοῦμενοι πί-
 νακες καὶ τὸ φαινόμενον τῶν ἐκλείψεων. Τόσῳ δὲ εἶναι πεπεισμένοι
 περὶ τῆς ἀληθείας τῶν νόμων τούτων οἱ περὶ τὰς κινήσεις τῶν οὐρα-
 νίων σωμάτων ἀσχολούμενοι, ὥστε ἡ ἀσυμφωνία τῶν ἀπ' εὐθείας πα-
 ρατηρήσεων πρὸς τὰ διὰ τοῦ ὑπολογισμοῦ προβλεπόμενα γίνεται ὀρ-
 μητήριον πρὸς νέας μελέτας, διὰ τὸν ἀκριβέστερον ὑπολογισμὸν τῶν
 ἀτελῶς πρότερον ὑπολογισθέντων, ἐνίοτε δὲ καὶ πρὸς ἀνακάλυψιν νέων
 σωμάτων (Ποσειδῶν), ἐκεῖ ὅπου ὁ ἀνθρώπινος ὀφθαλμὸς βοηθούμενος
 ὑπὸ τῶν τελειότερων ὀργάνων δὲν εἶχε μέχρι τοῦδε ἀνακαλύψει ταῦτα.

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ VII.

Ἔλξις τῶν σωμάτων.

117. Ἐκτὸς τῆς βαρύτητος, περὶ ἧς ἐπραγματεύθημεν ἀνωτέρω, ἑτέρα δύναμις ἀποκαλύπτεται ἡμῖν ἐν τῇ κινήσει τῶν πλανητῶν περὶ τὸν Ἥλιον, ἣν διέπουσιν οἱ νόμοι τοῦ Κεπλέρου (42)

Εἶδομεν δὲ (44) ὅτι ἡ ἐπιτάχυνσις, ἐν τῇ ὑπὸ τῶν ἄνω νόμων διεπομένη κινήσει, εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τοῦ τετραγώνου τῆς ἀποστάσεως τοῦ πλανήτου ἀπὸ τῆς ἐστίας τῆς ἑλλειπτικῆς τροχιάς ἣν κατέχει ὁ Ἥλιος. Συμπεραίνομεν λοιπὸν κατὰ τὰ προλεχθέντα περὶ δυνάμεων, ὅτι, ἡ κίνησις τῶν πλανητῶν ὀφείλεται εἰς δύναμιν τινα, ἣν ὁ Ἥλιος ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ πλανήτου, ἀνάλογον τῇ μάζῃ τοῦ τελευταίου τούτου, καὶ ἀντιστρόφως ἀνάλογον τῷ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως αὐτοῦ ρ^2 ἀπὸ τοῦ Ἥλιου.* Ἡ δύναμις αὕτη ἐκφράζεται (§ 44) διὰ τῆς σχέσεως

$$F = \frac{4\gamma^2}{p} \frac{m}{\rho^2} = \mu^2 \cdot \frac{m}{\rho^2}$$

ἣν, ὡς ἐκ τῶν σχέσεων $\gamma = \frac{\pi ab}{T}$ (ἐνθα T εἶναι ἡ διάρκεια τῆς περὶ τὸν

Ἥλιον περιφορᾶς τοῦ πλανήτου καὶ a, b οἱ ἡμιᾶξονες τούτου) καὶ $pa = b^2$, δυνάμεθα νὰ γράψωμεν καὶ οὕτω

$$F = \frac{4\pi^2 a^3}{T^2 \rho^2} m$$

Ἐκ τοῦ ὅτι ἡ ἐλκτικὴ δύναμις ἣν ἐξασκεῖ ὁ Ἥλιος ἐπὶ τοῦ πλανήτου εἶναι ἀνάλογος τῆς μάζης αὐτοῦ, συμπεραίνομεν ὅτι ἐπεκτείνεται αὕτη ἐξ ἴσου εἰς τὰ ἀπαρτίζοντα τὸν πλανήτην διάφορα μέρη· ἀλλ' ὡς ἐκ τοῦ τρίτου νόμου τῆς κινήσεως, καὶ ὁ πλανήτης ἔλκει τὸν Ἥλιον μὲ δύναμιν

$$\mu'^2 \frac{M}{\rho^2} = \mu^2 \frac{m}{\rho^2}$$

$$\text{ὅθεν } \mu'^2 M = \mu^2 m \quad \text{ἢ} \quad \frac{\mu'^2}{m} = \frac{\mu^2}{M} = \sigma\tau \cdot f$$

$$\text{ἢ} \quad \mu'^2 = fm$$

* Ἐνταῦθα θεωροῦμεν τὰ οὐράνια ταῦτα σώματα ὡς ἀπλᾶ σημεῖα· κατόπιν θὰ θεωρήσωμεν ταῦτα ἐν τῇ πραγματικότητι των.

καὶ ἡ ἐλκτικὴ δύναμις, ἣν ἐξασκοῦσιν ἀμοιβαίως ἐπ' ἀλλήλων ὁ πλανήτης καὶ Ἥλιος, ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$f \frac{mM}{\rho^2}$$

Λέγω ἤδη, ὅτι ὁ σταθερὸς συντελεστὴς f εἶναι ὁ αὐτὸς δι' ὅλους τοὺς πλανήτας. Θεωρήσωμεν τῷ ὄντι ἕτερον πλανήτην μάζης m_1 ὃν χαρακτηρίζουσιν οἱ συντελεσταὶ $\gamma_1 p_1$ καὶ ρ_1 · ἡ ὑπὸ τοῦ Ἥλιου ἐξασκουμένη ἐπὶ τούτου ἔλξις εἶναι

$$F_1 = \frac{4\pi^2 a_1^3}{T_1^2 \rho_1^2} m_1$$

$$\text{ὥστε} \quad \frac{F}{F_1} = \frac{a^3 m T_1^2 \rho_1^2}{T^2 \rho^2 a_1^3 m_1} = \frac{a^3}{T^2} \cdot \frac{T_1^2}{a_1^3} \cdot \frac{\rho_1^2}{\rho^2} \cdot \frac{m}{m_1}$$

ἀλλ' ὡς ἐκ τοῦ τρίτου νόμου τοῦ Κεπλέρου $\frac{T^2}{a^3} = \frac{T_1^2}{a_1^3}$ καὶ οὕτω

$$\frac{F}{F_1} = \frac{m \rho_1^2}{m_1 \rho^2} \quad \text{ἢ} \quad F_1 = F \frac{m_1 \rho^2}{m \rho_1^2} = f \frac{Mm}{\rho^2} \cdot \frac{m_1 \rho^2}{m \rho_1^2} = f \frac{Mm_1}{\rho_1^2}$$

καὶ φθάνομεν οὕτω εἰς τὸν ὑπὸ τοῦ Νεύτωνος διατυπωθέντα τὸ πρῶτον νόμον τῆς ἔλξεως, κατὰ τὸν ὁποῖον.

Ἐκαστον μέρος τοῦ Ἥλιου μάζης m ἔλκει ἕκαστον μέρος μάζης m' πλανήτου τινὸς καὶ ἔλκεται ὑπ' αὐτοῦ μὲ δύναμιν ἐντάσεως

$$f \frac{mm'}{\rho^2}$$

φερομένην κατὰ τὴν ἐνοῦσαν τὰ μέρη εὐθείαν, ἐνθα ρ εἶναι ἡ ἀπόστασις τῶν ἐλκομένων μορίων καὶ f σταθερὸς τις συντελεστὴς, ὁ αὐτὸς δι' ὅλους τοὺς πλανήτας.

Πρὶν δὲ προβῶμεν περαιτέρω εἰς τὴν σπουδὴν τῆς δυνάμεως ταύτης, ἣτις ἐξασκεῖται μεταξὺ τοῦ Ἥλιου καὶ τῶν πλανητῶν, θὰ ἐξετάσωμεν ιδιότητάς τινας τῆς ὑπὸ τοῦ ἄνω νόμου διεπομένης ἔλξεως τῶν σωμάτων.

118. Θεωρήσωμεν κυκλικὸν τόξον τὸ ab ἐφ' οὗ εὐρίσκεται μάζα τις ἑλξις κυκλικῆς ὁμοιομόρφως διανεμημένη καὶ ἴση τῇ δ κατὰ μονάδα μήκους, καὶ ζητήσωμεν τὴν ἔλξιν ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ μάζης M συγκεντρωμένης εἰς τὸ κέντρο k τοῦ κύκλου, ὑποθέτοντες (τὴν ὑπόθεσιν δὲ ταύτην θὰ διατηρήσωμεν καὶ διὰ τὰ ἀκόλουθα παραδείγματα), ὅτι ἕκαστον ἀπειρωστὸν τεμάχιον dm τοῦ τόξου μάζης dm ἔλκει τὴν παρὰ τῷ κέντρῳ συγκεντρωμένην μάζαν M μὲ δύναμιν ἴσην τῇ

$$f \frac{Mdm}{\rho^2}$$

τῆς ἐλξις ἐπὶ τοῦ κέντρο

ἔνθα f εἶναι σταθερὸς ἀριθμητικὸς συντελεστής, καὶ ρ ἡ ἀπόστασις τῆς ἐλκούσης μάζης dm ἀπὸ τῆς ἐλκομένης M .

Ἡ ἔλξις km , ἣν ἐξασκεῖ ἡ μάζα $dm = \delta \cdot \tau\tau'$ ἐπὶ τῆς μάζης M δύναται νὰ θεωρηθῇ ὡς συνισταμένη δύο ἄλλων ἔλξεων τῆς μὲν ke κατὰ τὸν ἄξονα ko τοῦ τόξου, τῆς δὲ kd καθετῶς τούτῳ· ἡ ἔντασις τῆς πρώτης εἶναι

$$fM\delta \frac{\tau\tau'}{\rho^2} \sigma\upsilon\nu\alpha = fM\delta \frac{\tau_1\tau'_1}{\rho^2}$$

ἔνθα $\alpha = \tau'ko$, καὶ $\tau_1\tau'_1$ ἡ προβολὴ τοῦ $\tau\tau'$ ἐπὶ τῆς χορδῆς ab ἢ ἐτέρα συνιστώσα kd ἐξουδετεροῦται διὰ τῆς ἴσης καὶ ἀντιθέτου φορᾶς συνιστώσης, ἣν δίδει τὸ ὡς πρὸς τὸν ἄξονα ok συμμετρικὸν τῶ τμήματι $\tau\tau'$ τμήμα τοῦ τόξου.

Ἡ ὀλικὴ ἔλξις φέρεται λοιπὸν κατὰ τὴν εὐθεῖαν ko καὶ ἡ ἔντασις ταύτης εἶναι

$$\Sigma fM\delta \frac{\tau\tau'}{\rho^2} \sigma\upsilon\nu\alpha = \Sigma fM\delta \frac{\tau_1\tau'_1}{\rho^2} = \frac{fM\delta}{\rho^2} \int d(ab) = fM \frac{\delta \cdot ab}{\rho^2} = 2f \frac{M\delta}{\rho} \eta\mu\theta$$

καὶ βλέπομεν, ὅτι ἡ ὑπὸ τοῦ τόξου aob ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ κέντρου ἔλξις, ἰσοῦται ἐκείνῃ, ἣν θὰ ἐξήσκει μεμονωμένη μάζα, ἴση τῇ μάζῃ τῆς χορδῆς ab (ἣν ὑποθέτομεν ἔχουσαν τὴν αὐτὴν μὲ τὸ τόξον δασύτητα δ) συγκεντρωμένη παρὰ τῶ μέσῳ o τοῦ τόξου aob .

119. Θεωρήσωμεν ἤδη εὐθύγραμμον ὑλικὸν τμήμα τὸ AB μήκους $2a$, δασύτητος δ , καὶ σημεῖον c μάζης M ἐκτὸς αὐτοῦ· ὡς ἄξονας συντεταγμένων λαμβάνομεν τὴν εὐθεῖαν AB καὶ τὴν εἰς τὸ μέσον ταύτης κάθετον oy . Ἡ ὑπὸ τοῦ τμήματος $\tau\tau'$ ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ c ἔλξις εἶναι

$$fM \frac{\delta \tau\tau'}{c\tau}$$

αἱ συνιστώσαι ταύτης παραλλήλως τοῖς ἄξοσιν ox καὶ oy εἶναι

$$fM\delta \frac{\tau\tau'}{c\tau} \eta\mu\theta \quad \text{καὶ} \quad fM\delta \frac{\tau\tau'}{c\tau} \sigma\upsilon\nu\theta$$

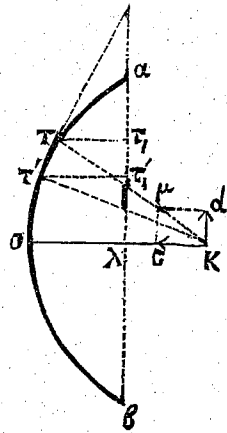
ἐπειδὴ δὲ $c\tau\sigma\upsilon\nu\theta = y$ καὶ $\tau\tau'\sigma\upsilon\nu\theta = c\tau d\theta$ αἱ αὐταὶ ἔλξεις ἐκφράζονται διὰ

$$fM\delta \frac{\eta\mu\theta d\theta}{y} \quad \text{καὶ} \quad fM\delta \frac{\sigma\upsilon\nu\theta d\theta}{y}$$

ὅθεν αἱ συνιστώσαι τῆς ὀλικῆς ἔλξεως παραλλήλως τοῖς ἄξοσι

$$X = fM \frac{\delta}{y} \int \eta\mu\theta d\theta = fM \frac{\delta}{y} [\sigma\upsilon\nu\theta_0 - \sigma\upsilon\nu\theta_1] = fM\delta \left| \frac{1}{CB} - \frac{1}{CA} \right|$$

$$Y = fM \frac{\delta}{y} \int \sigma\upsilon\nu\theta d\theta = fM \frac{\delta}{y} [\eta\mu\theta_1 - \eta\mu\theta_0] = fM \frac{\delta}{y} \left| \frac{AD}{AC} - \frac{BD}{BC} \right|$$



Σχ. 98.

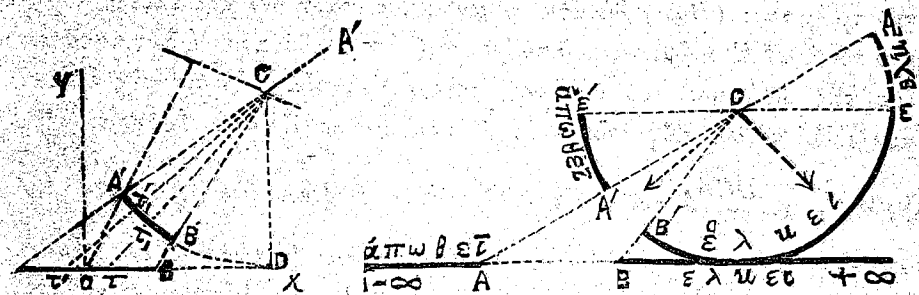
ἔλξις
εὐθύγραμμου
τμήματος
ἐπὶ σημείου
ἐκτὸς αὐτοῦ

ἡ συνισταμένη τούτων εἶναι

$$R = \sqrt{X^2 + Y^2} = fM \frac{\delta}{y} \sqrt{(\sigma\upsilon\nu\theta_0 - \sigma\upsilon\nu\theta_1)^2 + (\eta\mu\theta_1 - \eta\mu\theta_0)^2} \\ = fM \frac{\delta}{y} \sqrt{2 - 2\sigma\upsilon\nu(\theta_1 - \theta_0)} = 2fM \frac{\delta}{y} \eta\mu\phi = fM \frac{m\delta}{\lambda(\lambda^2 - a^2)} \dots \dots (1)$$

ἔνθα $2\lambda = CA + CB$, d εἶναι ἡ ἀπόστασις τοῦ o ἐκ τῆς διχοτομοῦσης τὴν γωνίαν DCA' καὶ $2\phi = ACB$. Ἐὰν δὲ ἡ ἔλκουσα εὐθεῖα ἐπέκτεινεται ἐκατέρωθεν ἐπ' ἀπειρον, ἔχομεν τὴν ἔλξιν

$$R = 2fM \frac{\delta}{y} \dots \dots \dots (1δ)$$



Σχ. 99.

κάθετον ἐπὶ τῆς ἐλκούσης εὐθείας.

$$\text{ἀφ' ἑτέρου} \quad \frac{X}{Y} = \frac{\sigma\upsilon\nu\theta_0 - \sigma\upsilon\nu\theta_1}{\eta\mu\theta_1 - \eta\mu\theta_0} = \epsilon\phi \frac{\theta_0 + \theta_1}{2} \dots \dots \dots (2)$$

ἔνθα βλέπομεν ὅτι, ἡ εὐθεῖα δράσεως τῆς ὀλικῆς ἔλξεως διχοτομεῖ τὴν γωνίαν ACB · εἶναι δηλαδὴ αὕτη κάθετος τῇ διὰ τοῦ σημείου C διερχομένη ἐλλείψει, ἥς ἐστὶν εἶναι τὰ σημεῖα A καὶ B , καὶ ἐφάπτεται τῆς διὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου διερχομένης καὶ τὰς αὐτὰς ἐχούσης ἐστίας ὑπερβολῆς παραβάλλοντες τὰς σχέσεις (1) καὶ (2) μὲ τ' ἀποτελέσματα τῆς προηγουμένης παραγράφου (118). βλέπομεν ὅτι

Ἡ ὑπὸ τοῦ τμήματος AB ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ C ἔλξις εἶναι ἡ αὐτὴ τὴν ἔντασιν καὶ φορὰν μὲ τὴν ἔλξιν, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου C τὸ κυκλικὸν τόξον $A'B'$, τῆς αὐτῆς μὲ τὸ τμήμα πυκνότητος ἐφαπτόμενον τοῦ τμήματος AB , καὶ ἀκτίος $CD = y$ ὅπερ ἠδυνάμεθα ν' ἀποδείξωμεν καὶ ἀπ' εὐθείας παρατηροῦντες, ὅτι

$$\tau_1\tau'_1 = c\tau_1 d\theta \quad \text{καὶ} \quad \tau\tau' = \frac{c\tau d\theta}{\sigma\upsilon\nu\theta} \quad \text{ὅθεν} \quad \frac{\tau_1\tau'_1}{c\tau_1} = \frac{\tau\tau' \sigma\upsilon\nu\theta}{c\sigma}$$

$$\text{καὶ} \quad \frac{\tau_1\tau'_1}{c\tau_1^2} = \frac{\tau\tau' \sigma\upsilon\nu\theta}{c\tau c\tau_1} = \frac{\tau\tau' \sigma\upsilon\nu\theta}{c\tau y} = \frac{\tau\tau'}{c\tau^2}$$

αἱ ὑπὸ τῶν ἀντιστοιχῶν στοιχειῶδων τμημάτων $\tau\tau'$ καὶ $\tau_1\tau'_1$ ἐξασκούμε-
(ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ)

ναι ἐπὶ τοῦ σημείου C ἔλξεις εἶναι λοιπὸν ἴσαι τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν ἐκ τούτου συμπεραίνομεν, ὅτι σημεῖον εὐρισκόμενον ἐντὸς τριγώνου καὶ ἐλκόμενον ὑπὸ τῶν πλευρῶν αὐτοῦ ὑποτιθεμένων ὁμογενῶν, εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπία παρὰ τῷ κέντρῳ τοῦ ἐγγεγραμμένου τῷ τριγώνῳ κύκλου.

Ἐπίσης εὐκόλως δυνάμεθα νὰ ἴδωμεν ὅτι, ἐὰν ἡ ἔλξις εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῷ κύβῳ τῆς ἀποστάσεως καὶ θεωρήσωμεν κῶνον, σφαῖραν ὁμοκεντρον τούτῳ καὶ ἐπίπεδον ἐφαπτόμενον τῆς τελευταίας ταύτης (ἡ σφαῖρα καὶ τὸ ἐπίπεδον ἔχουσι τὴν αὐτὴν πυκνότητα), ὁ κῶνος τέμνει ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου καὶ τῆς σφαίρας ἐμβαδὰ ἕλκοντα ἐξ ἴσου τὴν κορυφὴν αὐτοῦ. Ἐὰν ἀντὶ τοῦ τμήματος AB θεωρήσωμεν τὰ δύο ἕτερα ἀπεριόριστα τμήματα τῆς εὐθείας, ὧν τὸ μὲν $(-\infty A)$ ἀπωθεῖ τὸ σημεῖον C τὸ δὲ $(B\infty)$ ἔλκει τούτο, εὐρίσκομεν τὴν ὀλικὴν ἔλξιν ὡς ἐξῆς: κατὰ τὰ προλεχθέντα ἡ ἔλξις τοῦ τμήματος $(B\infty)$ δύναται ν' ἀντικατασταθῇ διὰ τῆς ἔλξεως τοῦ κυκλικοῦ τόξου $B'E$ ἢ ὠθήσεως τοῦ τμήματος $(-\infty A)$ δύναται ν' ἀντικατασταθῇ διὰ τῆς ὠθήσεως τοῦ κυκλικοῦ τόξου $A'E$, αὕτη δὲ διὰ τῆς ἔλξεως τοῦ κυκλικοῦ τόξου EA_1 ὥστε ἡ ὀλικὴ συνισταμένη ἰσοῦται τῇ ἔλξει

$2fM \frac{\delta}{y} \eta \mu \frac{\widehat{BCA}_1}{2}$ τοῦ κυκλικοῦ τόξου $B'DeA_1$ καὶ ἡ ἐὸθεῖα δράσεως ταύτης διχοτομεῖ τὴν γωνίαν BCA_1 εἶναι δηλαδὴ αὕτη κάθετος τῆς διὰ τοῦ σημείου C διερχομένη ὑπερβολῆς με' ἐστίας A καὶ B , καὶ ἐφάπτεται τῆς διὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου διερχομένης ἐλλείψεως με' τὰς αὐτὰς ἐστίας.

120. Τὰ διάφορα μέρη τῆς ἐπὶ τῆς περιφέρειας, ἣν ὀρίζει ἡ ἀκτίς $KA=x$ κειμένης ὕλης, ἔχουσι τὴν αὐτὴν ἀπὸ τοῦ C ἀπόστασιν καὶ ἡ ὀλικὴ τούτων ἔλξις ἐπὶ τοῦ C εἶναι

$$2\pi f M \delta \frac{x dx}{a^2 + x^2}$$

ἡ προβολὴ ταύτης ἐπὶ τῆς kc $2\pi f M \delta \frac{x dx}{a^2 + x^2} \cdot \frac{a}{\sqrt{a^2 + x^2}}$

Ἡ ὀλικὴ ἔλξις εἶναι λοιπὸν κάθετος ἐπὶ τὸ ἐπίπεδον τοῦ κυκλικοῦ δίσκου καὶ ἔχει ἔντασιν

$$2\pi f M \delta a \int_0^r \frac{x dx}{(a^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} = 2\pi f M \delta a \left[-\frac{1}{\sqrt{a^2 + x^2}} \right]_0^r$$

$$= 2\pi f M \delta \left[1 - \frac{a}{\sqrt{a^2 + r^2}} \right] \dots \dots \dots (1)$$

Ἐὰν ὑποθέσωμεν $r=\infty$ ἡ ἔλξις εἶναι

$$2\pi f M \delta \dots \dots \dots (2)$$

ἔλξις κυκλικοῦ δίσκου ἐπὶ σημείου τοῦ ἄξονός του

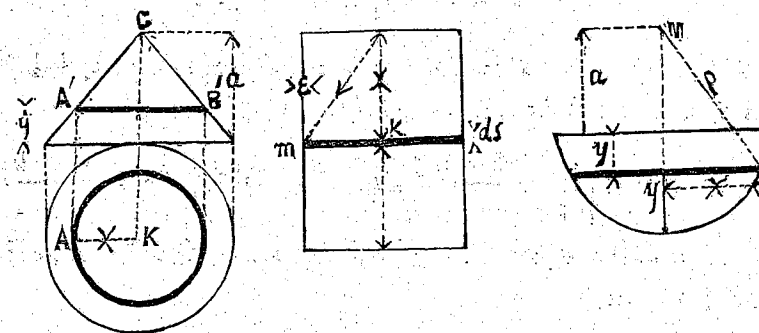
τὴν ταχύτητα ἣν ἀποκτᾷ τὸ ἐλκόμενον σημεῖον πίπτον ἐπὶ τοῦ δίσκου εἰς ἀπόστασιν h ἀπ' αὐτοῦ ἔχομεν ἐκ τῆς σχέσεως

$$\frac{da}{dt} \frac{d^2a}{dt^2} = 2\pi f \delta \left[1 - \frac{a}{\sqrt{a^2 + r^2}} \right] \frac{da}{dt}$$

ὅθεν $v^2 = 4\pi f \delta \int_0^a [a + r - \sqrt{a^2 + r^2}] da$

$$= 4\pi f \delta [a - \sqrt{a^2 + r^2} - h + \sqrt{h^2 + r^2}]$$

καὶ δι' $h=0$ $v^2 = 4\pi f \delta [a + r - \sqrt{a^2 + r^2}]$



Σχ. 100.

120.α. Ἐὰν ὑποθέσωμεν ἤδη στερεὸν κύλινδρον μήκους l ἕλκοντα σημεῖον κείμενον εἰς ἀπόστασιν x ἀπὸ τῆς βάσεως αὐτοῦ, ἡ ὀλικὴ ἔλξις ἐκφράζεται διὰ

$$2\pi f M \delta \int_x^{l+x} \left[1 - \frac{a}{\sqrt{a^2 + r^2}} \right] da = 2\pi f M \delta \left[a - \sqrt{a^2 + r^2} \right]_x^{l+x}$$

$$= 2\pi f M \delta [l - \sqrt{r^2 + (x+l)^2} + \sqrt{r^2 + x^2}] \dots \dots (1)$$

ἐὰν ὑποθέσωμεν τὸν κύλινδρον προεκβαλλόμενον κατὰ μίαν διεύθυνσιν ἐπ' ἄπειρον, $l=\infty$, καὶ ἡ ἐπὶ τοῦ σημείου ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι

$$2\pi f M \delta \left[\sqrt{r^2 + x^2} - \frac{x^2 + r^2 + 2lx}{l + \sqrt{r^2 + (x+l)^2}} \right]_{l=\infty} = 2\pi f M \delta [\sqrt{r^2 + x^2} - x] \dots (2)$$

Ἐὰν πρὸς τούτοις ὑποθέσωμεν τὸ ἐλκόμενον σημεῖον ἐπὶ τῆς βάσεως, $x=0$, καὶ ἡ ὑπὸ τοῦ κυλίνδρου ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι

$$2\pi f M \delta r \dots \dots \dots (3)$$

120.β. Ὁ κυκλικὸς δίσκος $A'B'$ ἐξασκεῖ (120.1) ἐπὶ τοῦ σημείου C ἔλξιν

$$2\pi f M \delta \left[1 - \frac{CD'}{\sqrt{CD'^2 + D'B'^2}} \right] = 2\pi f M \delta [1 - \text{συν}\theta]$$

ἔλξις στερεοῦ ὀρθοῦ κυλίνδρου ἐπὶ σημείου τοῦ ἄξονος αὐτοῦ

ἔλξις στερεοῦ ὀρθοῦ κωνοῦ ἐπὶ τῆς κορυφῆς του

ἥτις εἶναι ἀνεξάρτητος τοῦ y ἢ ὅλη ἔλξις εἶναι λοιπὸν

$$2\pi f M \delta (1 - \text{συν}\theta) \int_0^1 dy = 2\pi f M \delta (1 - \text{συν}\theta) l \dots \dots \dots (1)$$

διὰ τοῦ αὐτοῦ δὲ τρόπου βλέπομεν, ὅτι ὁ κέντρος κῶνος ὕψους h ἐξασκεῖ ἐπὶ τῆς κορυφῆς τοῦ εἰς ὃν ἀνήκει κῶνου ἔλξιν

$$2\pi f M \delta (1 - \text{συν}\theta) h \dots \dots \dots (2)$$

120.γ. Ὁ κυκλικὸς δίσκος (Σχ. 100) ἀκτίνος x , κείμενος εἰς ἀπόστασιν $a + y$ ἀπὸ τοῦ ἐλκομένου σημείου M , ἐξασκεῖ ἐπὶ τούτου ἔλξιν (120.1)

$$2\pi f M \delta \left| 1 - \frac{a+y}{\rho} \right| dy$$

ὥστε, ἐὰν τὸ σημεῖον M κεῖται ἐκτὸς τοῦ ἡμισφαιρίου, ἢ ἐπὶ τούτου ἐξασκουμένη ὑπὸ τοῦ ἡμισφαιρίου ὀλική ἔλξις εἶναι

$$2\pi f M \delta \int_0^r \left| 1 - \frac{a+y}{\rho} \right| dy = 2\pi f M \delta \left| r - \int_0^r \frac{a+y}{\rho} d\rho \right| \dots (1)$$

ἐὰν δὲ τὸ σημεῖον M κεῖται ἐν τῷ ἡμισφαιρίῳ, ἢ ἐπὶ τούτου ἐξασκουμένη ὀλική ἔλξις εἶναι

$$2\pi f M \delta \left[\int_a^r \left| 1 - \frac{y-a}{\rho} \right| dy - \int_0^a \left| 1 - \frac{a-y}{\rho} \right| dy \right] = 2\pi f M \delta \left| r - 2a + \int_0^r \frac{y-a}{\rho} dy \right| \dots \dots \dots (2)$$

ἔχομεν δὲ ἐν τῇ πρώτῃ περιπτώσει

$$\rho^2 = (a+y)^2 + x^2 = (a+y)^2 + (r^2 - y^2) = a^2 + r^2 + 2ay$$

$$\text{ὅθεν } y = \frac{\rho^2 - a^2 - r^2}{2a} \text{ καὶ } dy = \frac{\rho d\rho}{a}$$

καὶ ἐν τῇ δευτέρῃ

$$\rho^2 = (a-y)^2 + x^2 = (a-y)^2 + r^2 - y^2 = a^2 + r^2 - 2ay$$

$$\text{ὅθεν } y = \frac{a^2 + r^2 - \rho^2}{2a} \text{ καὶ } dy = \frac{-\rho d\rho}{a}$$

ἀντικαθιστώντες ἐν ταῖς ἄνω σχέσεσι (1 καὶ 2) ἔχομεν διὰ τὰς ἀντιστοιχούσας ἔλξεις

$$\frac{2\pi f M \delta}{3a^2} \left[r^3 - 2a^3 + (a^2 - r^2) \sqrt{a^2 - r^2} \right]$$

$$\text{καὶ } 2\pi f M \delta \left| r - 2a + \frac{1}{2a^2} \int (r^2 - a^2 + \rho^2) d\rho \right|$$

$$= \frac{1}{3a^2} \left[r^3 - 4a^3 - (r^2 - 2a^2) \sqrt{a^2 + r^2} \right]$$

ἔλξις ἡμισφαιρίου ἐπὶ σημείου τοῦ ἄξονός του.

καὶ βλέπομεν, ὅτι τὸ ἐλκόμενον σημεῖον εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπία διὰ τὴν θέσιν, ἣν ὀρίζει ἡ σχέση

$$r^3 - 4a^3 = (r^2 - 2a^2) \sqrt{a^2 + r^2}$$

ἥτις ὑψουμένη εἰς τὸ τετράγωνον δίδει τὴν ἐξίσωσιν

$$12a^4 - 8r^3a + 3r^4 = 0$$

ἥς αἱ δύο μόνον ρίζαι εἶναι πραγματικαὶ καὶ θετικαὶ ἀμφοτέραι· ἡ μία εἶναι περίπου $\frac{2}{3}a$ ξένη τῷ προβλήματι· ἡ ἄλλη εἶναι περίπου $\frac{3}{7}a$ καὶ δίδει τὴν ἀντιστοιχοῦσαν τῇ ἰσορροπία θέσιν.

120.δ. Ὀγκος στεφάνης ἥς τὸ πάχος εἶναι ds (Σχ. 100)

$$2\pi r \delta s$$

ἔλξις ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ M

$$2\pi f r \delta \epsilon ds \frac{1}{mM^2} \frac{MK}{mM}$$

$$\text{ἔχομεν δὲ } Mk = s \quad \overline{Mm^2} = s^2 + r^2$$

$$\text{ὅθεν ἔλξις } 2\pi f r \delta \epsilon \int_{-x}^{\infty} \frac{1}{s^2 + r^2} \cdot \frac{s}{\sqrt{s^2 + r^2}} ds$$

ἢ ἐπιτάχυνσις, ἣν μεταδίδει αὕτη τῷ ἐλκομένῳ μορίῳ εἶναι

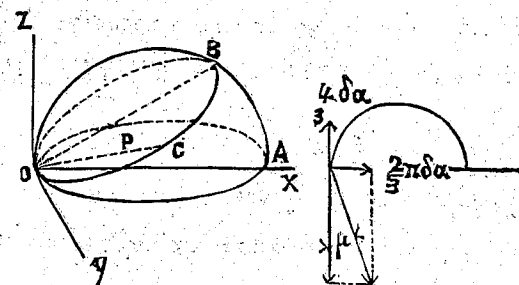
$$\frac{d^2x}{dt^2} = 2\pi f \delta \epsilon r \int_{-x}^{\infty} \frac{s ds}{(s^2 + r^2)^{\frac{3}{2}}} = 2\pi f \delta \epsilon r \left[-\frac{1}{\sqrt{s^2 + r^2}} \right]_{-x}^{\infty} = \frac{2\pi f r \delta \epsilon}{\sqrt{x^2 + r^2}}$$

πολλαπλασιάζοντες ἐπὶ $2 \frac{dx}{dt}$ καὶ ὀλοκληροῦντες ἔχομεν

$$v^2 = 4\pi f r \delta \epsilon \log(x + \sqrt{x^2 + r^2}) + \text{σταθ}$$

ἢ ὑποθέτοντες $v=0$ διὰ $x=0$

$$v^2 = 4\pi f r \delta \epsilon \log \frac{x + \sqrt{x^2 + r^2}}{r}$$



Σχ. 101.

κατὰ τὸν OB κύκλον ἐν τῷ κύκλῳ τούτῳ λαμβάνομεν ἀκτῖνα οἷαν δῆποτε τὴν

ἔλξις κυλινδρικής ἐπιφανείας ἐπὶ σημείου τοῦ ἄξονος αὐτῆς

120.ε. Ὡς ἀρχὴν τῶν ἔλξις στερεοῦ

συντεταγμένων θὰ λάβωμεν, τὸ ἡμισφαιρίου ἐπὶ σημείου ἐπὶ τῆς βάσεως τοῦ ἡμισφαιρίου τῆς βάσεως αὐτοῦ

τῶν x, y τὸ ἐπίπεδον τῆς βάσεως τοῦ ἡμισφαιρίου, καὶ τὸν ἄξονα oy ἐφαπτόμενον τῆς αὐτῆς βάσεως.

Διὰ τοῦ ἄξονος oy φέρομεν ἐπίπεδον, ὅπερ τέμνει τὸ ἡμισφαίριον

οc και επ' αυτης σημειον το P. τον περι το σημειον P στοιχειωδη ογκον του ημισφαιριου εκφραζομεν δια

$$r d\theta \cdot dr \cdot r \eta\mu\theta d\varphi = r^2 \eta\mu\theta d\theta dr d\varphi$$

ενθα $r = oP$ $\varphi = \widehat{A o B}$ και $\theta = \widehat{c o \gamma}$

ο στοιχειωδης ουτος ογκος εξασκει επι του σημειου ο ελξιν εντασεως

$$f M d\eta\mu\theta d\theta dr d\varphi$$

φερομενην κατα την ευθειαν oP. η προβολη ταυτης επι του οc ειναι

$$f M d\eta\mu\theta d\theta dr d\varphi \cdot \eta\mu\theta \cdot \sigma \nu \varphi = f M d\eta\mu^2 \theta \sigma \nu \varphi dr d\theta d\varphi$$

παρατηρουντες δε, οτι

$$o c = o B \eta\mu\theta = o A \sigma \nu \varphi \eta\mu\theta = 2 a \eta\mu\theta \sigma \nu \varphi$$

ενθα a ειναι η ακτις του ημισφαιριου, η ολικη συνιστωσα της ελξεως παραλληλως τω αξονι οx ειναι

$$X = f M d \int_0^{\pi} \eta\mu^2 \theta d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sigma \nu \varphi d\varphi \int_0^{2 a \eta\mu\theta \sigma \nu \varphi} dr = 2 f M d a \int_0^{\pi} \eta\mu^3 \theta d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sigma \nu^2 \varphi d\varphi$$

$$\epsilon\chi o \mu \epsilon \nu \delta \epsilon \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sigma \nu^2 \varphi d\varphi = \frac{\pi}{4} \quad \text{και} \quad \int_0^{\pi} \eta\mu^3 \theta d\theta = \frac{4}{3}$$

$$\omega \sigma \tau \epsilon \quad X = \frac{2}{3} \pi d a$$

δι' εμοιου τροπου θα ευρισκομεν την συνιστωσαν παραλληλως τω οy

$$Y = f M d \int_0^{\pi} \eta\mu^2 \theta d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \eta\mu \varphi d\varphi \int_0^{2 a \eta\mu\theta \sigma \nu \varphi} dr = f M d a \int_0^{\pi} \eta\mu^3 \theta d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \eta\mu^2 \varphi d\varphi = \frac{4}{3} d a$$

Η εντασις της οριζοντιου συνιστωσης ειναι λοιπον

$$X^2 + Y^2 = f M \frac{\delta^2 a^2}{9} (4\pi^2 + 16)$$

και την κλινιν ταυτης α επι της διαμετρου οx οριζει η σχεσις

$$\alpha = \tau \omicron \zeta \cdot \epsilon \varphi \frac{X}{Y} = \tau \omicron \xi \cdot \epsilon \varphi \frac{\pi}{2}$$

Δια των αποτελεσμάτων τούτων δυνάμεθα να εϋρωμεν την παρέκκλινιν u ην υφίσταται η κατακόρυφος g τόπου τινος m ως εκ της παρουσίας σημαντικού τινος ὄρους, ούτινος την μορφήν εκλαμβάνομεν ως ημισφαιρικην εχομεν τω ὄντι

$$\epsilon \varphi \mu = \mu = \frac{\frac{2}{3} \pi d a}{g - \frac{4}{3} d a} = \frac{\frac{2}{3} \pi d a}{\frac{4}{3} \pi R \sigma - \frac{4}{3} d a}$$

ενθα σ ειναι η μέση πυκνότης της γῆς και R η ακτις ταυτης η κατά προσέγγισιν

$$\mu = \frac{\delta a}{2 \sigma R}$$

121. Υποθέσωμεν εν πρώτοις, ὅτι τὸ σημεῖον κεῖται ἐν τῷ ὑπὸ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας περικλειομένῳ χώρῳ.

ἔλξις σφαιρικῆς ἐπιφανείας ἐπὶ ἐσωτερικοῦ σημείου

Ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας νοήσωμεν ἀπειροστὸν ἐμβαδὸν ab και δια του σημειου c φέρωμεν ευθειας στηριζομενας επι της περιφερειας του εμβαδου τουτου αι ευθειαι αυται αποτελουσι κωνικην επιφανειαν, ης η δευτέρα χωνη οριζει επι της αυτης σφαίρας, ἕτερον ἀπειροστὸν ἐμβαδὸν τὸ a'b', και προτιθέμεθα ἐνταῦθα να υπολογίσωμεν την ἔλξιν, ἣν ἐκάτερον τῶν ἐμβαδῶν τούτων ἐξασκει ἐπὶ τοῦ σημείου C.

Ἐπὶ σφαίρας κέντρου C και ἀκτίνος ἴσης τῇ μονάδι, η στοιχειώδης κωνικὴ ἐπιφάνεια οριζει ἀπειροστὸν ἐμβαδὸν σ, ὅπερ δυνάμεθα να λαβωμεν ως μέτρον τῆς στερεᾶς γωνίας του κώνου. Ἐὰν ἐκ του αυτου κέντρου c με ακτινας ca και ca' νοήσωμεν δύο ἄλλας σφαίρας, η κωνικὴ ἐπιφάνεια οριζει και επι τούτων ἐμβαδὰ aa₁ και aa'₁ ἅτινα συνδέονται πρὸς τὸ ἐμβαδὸν σ δια τῶν σχέσεων

$$\frac{aa_1}{\sigma} = \frac{ca^2}{1^2} \quad \text{και} \quad \frac{aa'_1}{\sigma} = \frac{ca'^2}{1^2}$$

η $aa_1 = \sigma \cdot ca^2$ και $aa'_1 = \sigma \cdot ca'^2 \dots \dots (1)$
ἀλλ' ἐν τοῖς ὀρθογωνίοις τριγώνοις aa₁b και a'a'₁b' εχομεν

$$aa_1 = ab \sigma \nu \widehat{baa_1} \quad \text{και} \quad a'a'_1 = a'b' \sigma \nu \widehat{b'a'a'_1}$$

και επειδη $\widehat{baa_1} = \widehat{b'a'a'_1} = \theta$ αι ἄνω σχεσεις (1) μετατρέπονται εις

$$\frac{ab}{ca^2} = \frac{\sigma}{\sigma \nu \theta} = \frac{a'b'}{ca'^2} \dots \dots \dots (2)$$

ἐὰν ἤδη καλέσωμεν δ τὴν πυκνότητα τῆς ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας διανεμημένης ἐλκούσης ὕλης, αι ἔλξεις ἄς ἐξασκουσιν ἐπὶ τοῦ σημείου c τὰ στοιχειώδη ἐμβαδὰ ab και a'b' εἶναι

$$f M d \frac{ab}{ca^2} \quad \text{και} \quad f M d \frac{a'b'}{ca'^2}$$

και βλέπομεν (2), οτι αι δύο αυται ἔλξεις ειναι ἴσαι την εντασιν επειδη δε δρωσιν αυται κατ' ἀντίθετον φοράν, ἐξουδετεροῦσιν ἀλλήλας· τούτο συμβαίνει δι' ὅλα τὰ ζεύγη στοιχειωδῶν ἐπιφανειῶν, εις ἃ δυνάμεθα να διαιρέσωμεν την σφαιρικην ἐπιφάνειαν δια στοιχειωδῶν κώνων ἐχόντων κοινὴν την κορυφήν c. Ὅθεν συμπεραίνομεν, ὅτι

Αἱ ἔλξεις, ἄς ἐξασκουσιν ἐπὶ τοῦ σημείου c τὰ διάφορα στοιχεῖα

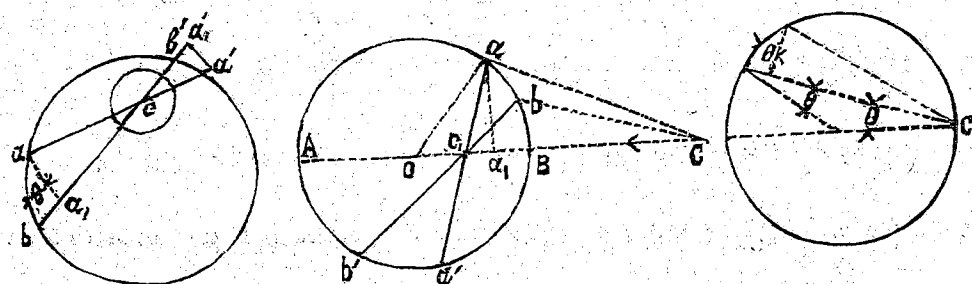
της επί σφαιρικής επιφανείας διανεμημένης ύλης, ισορροποῦσι, καὶ οὐδεμίαν ἐξασκεῖ αὕτη ἔλξιν ἐπὶ σημείου κειμένου ἐν τῷ ὑπ' αὐτῆς περικλειομένῳ χώρῳ.

121. α. Ὑποθέσωμεν ἤδη, ὅτι τὸ ἐλκόμενον σημεῖον c κεῖται ἐκτὸς τοῦ ὑπὸ τῆς σφαιρικής επιφανείας περικλειομένου χώρου. Ἐπὶ τῆς σφαίρας νοοῦμεν καὶ πάλιν ἀπειροστὸν στοιχεῖον τὸ ab ὅπερ ἐνοῦμεν πρὸς τὸ σημεῖον c διὰ κωνικῆς επιφανείας τῆς acb . ἡ ὑπὸ τοῦ στοιχειώδους τούτου ἐμβαδοῦ ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ σημείου c ἔλξις

$$\text{εἶναι } fM\delta \frac{ab}{ac^2}$$

Ἐστω c_1 τὸ συζυγὲς ἄρμονικόν τῷ c ὡς πρὸς τὰ σημεῖα A καὶ B καὶ ἐνώσωμεν τὸ ἐμβαδὸν ab μετὰ τοῦ σημείου c_1 διὰ τῆς κωνικῆς επιφανείας ac_1b , ἣτις ὀρίζει ἐπὶ τῆς σφαίρας ἕτερον ἐμβαδὸν τὸ $a'b'$, ὅπερ ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ c ἔλξιν

$$fM\delta \frac{a'b'}{a'c^2}$$



Σχ. 102.

λέγω, ὅτι αἱ ὑπὸ τῶν στοιχειωδῶν ἐμβαδῶν ab καὶ $a'b'$ ἐξασκούμεναι ἐπὶ τοῦ σημείου c ἔλξεις εἶναι ἴσαι·

ὡς ἐκ τῆς ἄρμονικῆς θέσεως τοῦ σημείου c_1 ὡς πρὸς τὸ c ἔχομεν τῷ ὄντι

$$oc_1 = \frac{r^2}{a} \quad \text{ἢ} \quad \frac{oc_1}{r} = \frac{r}{a}$$

ἐνθα r εἶναι ἡ ἀκτίς τῆς σφαίρας καὶ a ἡ ἀπὸ τοῦ κέντρου O ἀπόστασις τοῦ ἐλκόμενου σημείου c . τὰ τρίγωνα oac_1 καὶ oca εἶναι λοι-

πὸν ὁμοια καὶ ἡ γωνία $\widehat{oac_1}$ ἴση τῇ $\widehat{oca} = \theta$.

ἔχομεν ἤδη ἐκ τῶν προηγουμένων (121.2)

$$ab = \frac{\sigma \cdot c_1 a^2}{\text{συν}\theta} = \frac{\sigma r^2 \cdot ca^2}{a \text{συν}\theta} \quad \text{καὶ} \quad a'b' = \frac{\sigma \cdot c_1 a'^2}{\text{συν}\theta} = \frac{\sigma r^2 \cdot ca'^2}{a'^2 \text{συν}\theta} \quad \text{διότι} \quad \frac{r}{a} = \frac{c_1 a}{ca}$$

ἐνθα σ εἶναι ἡ στερεὰ γωνία τοῦ κώνου ac_1b' αἱ ζητούμεναι στοιχειώδεις ἔλξεις ἐκφράζονται λοιπὸν καὶ οὕτω

$$fM\delta \frac{r^2}{a^2} \frac{\sigma}{\text{συν}\theta} \quad \text{καὶ} \quad fM\delta \frac{r^2}{a'^2} \frac{\sigma}{\text{συν}\theta}$$

ἐνθα βλέπομεν ὅτι εἶναι αὗται ἴσαι, καὶ ἐπειδὴ αἱ γωνία oca καὶ oca' εἶναι ἴσαι, ἡ συνισταμένη τούτων φέρεται κατὰ τὴν εὐθεῖαν oc καὶ ἔχει

$$\text{ἐντασιν} \quad 2fM\delta \frac{r^2}{a^2} \sigma$$

ἡ ὅλική ἔλξις εἶναι οὕτω

$$2fM\delta \frac{r^2}{a^2} \int_0^{2\pi} \sigma = 4\pi fM\delta \frac{r^2}{a^2} \dots \dots \dots (1)$$

καὶ φέρεται πρὸς τὸ κέντρον τῆς σφαιρικής επιφανείας.

Τὸ ἐμβαδὸν τῆς σφαιρικής επιφανείας εἶναι $4\pi r^2$, ἡ ἐπὶ ταύτης διανεμημένη ἔλκουσα ὕλη εἶναι $4\pi r^2 \delta$. ἐὰν τὴν φαντασθῶμεν συγκεντρωμένην εἰς τὸ κέντρον, ἐξασκεῖ αὕτη ἐπὶ τοῦ σημείου C ἔλξιν

$$f \frac{M \cdot 4\pi r^2 \delta}{a^2}$$

ἴσην δηλαδὴ ἐκείνην, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ αὐτὴ ποσότης ὕλης, ὅταν εὑρίσκεται αὕτη ὁμοιομόρφως διανεμημένη ἐπὶ τῆς σφαιρικής επιφανείας.

121. β. Ὑποθέσωμεν τέλος, ὅτι τὸ ἐλκόμενον σημεῖον c εὑρίσκεται ἐπ' αὐτῆς τῆς ἐλκούσης σφαιρικής επιφανείας· ἔχομεν καὶ ἐνταῦθα διὰ τὴν ὑπὸ τοῦ στοιχειώδους ἐμβαδοῦ ab ἐξασκουμένην ἐπὶ τοῦ c ἔλξιν

$$fM\delta \frac{ab}{ac^2} = fM\delta \frac{\sigma}{\text{συν}\theta}$$

ἡ συνιστώσα ταύτης παραλλήλως τῇ oc εἶναι $fM\delta\sigma$, καὶ ἡ ὅλική ἔλξις

$$fM\delta \int_0^{2\pi} \sigma = 2\pi fM\delta \dots \dots \dots (1)$$

καὶ παρατηροῦμεν ὅτι ἐὰν τὸ σημεῖον εὑρίσκηται ἐκτὸς ἀλλὰ πολὺ πλησίον τῆς σφαιρικής επιφανείας ἐν τῇ σχέσει (121.α.1) ἔχομεν $a=r$ καὶ διὰ τὴν ἔλξιν

$$4\pi fM\delta \dots \dots \dots (2)$$

τὸ διπλάσιον δηλαδὴ τῆς ἔλξεως, ἣν ὑφίσταται τὸ αὐτὸ σημεῖον εὐρισκόμενον ἐπ' αὐτῆς τῆς σφαιρικής επιφανείας.

121. γ. Ἐάν, διὰ τοῦ ἐκτός τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος κειμένου σημείου c , νοήσωμεν ἑτέραν σφαιρικὴν ἐπιφανείαν ὁμόκεντρον τῇ πρώτῃ, ἐφ' ἧς ὑπάρχει ὕλη διανεμημένη μὲ πυκνότητα δ' , ἐξασκεῖ αὕτη ἐπὶ τοῦ σημείου c ἔλξιν (121.β.2)

$$4\pi f M \delta'$$

καὶ ἐάν λάβωμεν

$$4\pi a^2 \delta' = 4\pi r^2 \delta \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad \delta' = \delta \frac{r^2}{a^2}$$

τὴν μάζαν δηλαδὴ τοῦ δευτέρου τούτου σφαιρικοῦ στρώματος ἴσην τῇ μάζῃ τοῦ πρώτου ἔχομεν

$$4\pi f M \delta' = 4\pi f M \delta \frac{r^2}{a^2}$$

Ἡ ἔλξις δηλαδὴ ἦν ἐξασκεῖ στρῶμα σφαιρικὸν ἀπειροστοῦ πάχους ἐπὶ σημείου κειμένου ἐκτός αὐτοῦ καὶ τοῦ ὑπ' αὐτοῦ περικλειομένου χώρου, εἰς ἀπόστασιν a ἀπὸ τοῦ κέντρου του, ἰσοῦται τῇ ἔλξει, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἕτερον σφαιρικὸν στρῶμα ἀπειροστοῦ ἐπίσης πάχους, ὁμόκεντρον τῷ πρώτῳ, ἀκτίνος $a - \epsilon$ (ἐνθα ϵ εἶναι ἀπειροστή ποσότης) καὶ ἴσης τῷ πρώτῳ μάζης. Ἡ γενικώτερον ἐάν θεωρήσωμεν σφαιρικὸν στρῶμα ἀπειροστοῦ πάχους, πυκνότητος δ' καὶ ἀκτίνος $x < a$ ὁμόκεντρον τῷ πρώτῳ ἐξασκεῖ τοῦτο ἐπὶ τοῦ σημείου c ἔλξιν

$$4\pi f M \delta' \frac{x^2}{a^2}$$

ἐάν δὲ λάβωμεν τὴν μάζαν τοῦ στρώματος τούτου ἴσην τῇ τοῦ πρώτου, $4\pi x^2 \delta' = 4\pi r^2 \delta$ ἢ ἄνω ἔλξις ἔχει ἔντασιν

$$4\pi f M \delta \frac{r^2}{a^2}$$

ἴσην δηλαδὴ τῇ ἔλξει (121.α.1) ἣν ἐξασκεῖ τὸ πρῶτον στρῶμα ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου c . συνοψίζοντες βλέπομεν, ὅτι

Ἐάν ἔχομεν μάζαν τινὰ m ἔλκουσαν ἑτέραν μάζαν M συγκεντρωμένην παρὰ τινι σημείῳ c , δυνάμεθα νὰ ὑποθέσωμεν τὴν πρώτην μάζαν συγκεντρωμένην καὶ ταύτην παρὰ τινι σημείῳ o εἰς ἀπόστασιν a ἀπὸ τοῦ c κειμένου, ἢ διανεμημένην ὁμοιομόρφως ἐπὶ ἐπιφανείας σφαίρας ἐχούσης τὸ κέντρον αὐτῆς παρὰ τῷ σημείῳ o , καὶ

τῆς ὁποίας ἡ ἀκτὶς δύναται ἀδιακρίτως νὰ λάβῃ πᾶσαν τιμὴν ἀπὸ τοῦ μηδενὸς μέχρι τοῦ a .

121.δ. Ἀναλυτικῶς. Τὴν ἄνω πρότασιν, ὡς θεμελιώδη καὶ χαρακτηριστικὴν τῶν δυνάμεων, αἵτινες δρῶσι κατ' ἀντίστροφον λόγον τοῦ τετραγώνου τῶν ἀποστάσεων, θ' ἀποδείξωμεν καὶ ἀναλυτικῶς.

Ἐάν διὰ τῶν σημείων a καὶ b (Σχ. 101) νοήσωμεν ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας κύκλους καθέτους τῇ oc , ὀρίζουσιν οὗτοι ζώνην, ἧς τὸ ἔμβαδόν εἶναι

$$2\pi a a_1 ab = 2\pi r \eta \mu \theta \cdot r d\theta = 2\pi r^2 \eta \mu \theta d\theta$$

ἢ ὑπὸ τῆς ζώνης ταύτης ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ σημείου c ἔλξις εἶναι

$$2\pi f M \delta r^2 \frac{\eta \mu \theta d\theta}{a^2} \text{ καὶ ἡ προβολὴ ταύτης ἐπὶ τῆς } oc = 2\pi f M \delta r^2 \eta \mu \theta d\theta \frac{ca_1}{ac}$$

Ἐάν θέσωμεν $\rho^2 = ac^2 = a^2 + r^2 - 2ar \sigma\upsilon\nu\theta$

ἔχομεν $\rho d\rho = ar \eta \mu \theta d\theta$ καὶ $ca_1 = a - r \sigma\upsilon\nu\theta = \frac{\rho^2 - r^2 + a^2}{2a}$

καὶ ἡ ἄνω συνιστώσα τῆς ἔλξεως μετατρέπεται εἰς

$$f M \frac{\pi \delta r^2}{a^2} \frac{\rho^2 - r^2 + a^2}{r \rho^2} d\rho$$

καὶ ἐπειδὴ $\int \frac{\rho^2 - r^2 + a^2}{r \rho^2} d\rho = \frac{\rho}{r} + \frac{r^2 - a^2}{r\rho}$

ἐάν τὸ ἐλκόμενον σημεῖον c κεῖται ἐν τῷ ὑπὸ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας περικλειομένῳ χώρῳ, ἢ ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι

$$f M \frac{\pi \delta r^2}{a^2} \left[\frac{\rho}{r} + \frac{r^2 - a^2}{r\rho} \right]_{r-a}^{r+a} = \mu \eta \theta \epsilon\nu i$$

Ἐάν τὸ σημεῖον c κεῖται ἐκτός, ἡ ἔλξις εἶναι

$$f M \frac{\pi \delta r^2}{a^2} \left[\frac{\rho}{r} + \frac{r^2 - a^2}{r\rho} \right]_{a-r}^{a+r} = 4\pi f M \delta \frac{r^2}{a^2}$$

121.ε. Ἐάν ὁ νόμος τῆς ἔλξεως ἦτο ἐν γένει συνάρτησις τις $\varphi(\rho)$ τῆς ἀποστάσεως ρ , θὰ εἴχομεν, συλλογιζόμενοι ὡς καὶ ἐν τοῖς προηγουνοῖς, διὰ τὴν ὑπὸ τῆς ζώνης ab ἐξασκουμένην ἐπὶ τοῦ σημείου c ἔλξιν (121.δ)

$$2\pi f M \delta r^2 \varphi(\rho) \eta \mu \theta d\theta = 2\pi f M \delta r^2 \varphi(\rho) \rho \frac{d\rho}{ar} = 2\pi f M \delta \frac{r}{a} \varphi(\rho) \rho d\rho$$

ἢ προβολὴ ταύτης ἐπὶ τῆς oc εἶναι

$$2\pi f M \delta \frac{r}{a} \varphi(\rho) \rho d\rho \frac{ca_1}{\rho} = \pi f M \delta \frac{r}{a^2} (\rho^2 - r^2 + a^2) \varphi(\rho) d\rho$$

καὶ ἡ ὑπὸ τοῦ ὅλου στρώματος ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ c ἔλξις εἶναι

1) Ἐάν τὸ σημεῖον κεῖται ἐν τῷ ἐκτός τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος χώρῳ

$$\pi f M \frac{\delta r}{a^2} \int_{a-r}^{a+r} (\rho^2 - r^2 + a^2) \varphi(\rho) d\rho \dots \dots \dots (1)$$

2) Έάν τὸ ἐλκόμενον σημεῖον κεῖται ἐν τῷ ὑπὸ τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος περικλειομένῳ χώρῳ, ἢ ὑπὸ τούτου ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι.

$$\pi f M \frac{\delta r}{a^2} \int_{r-a}^{r+a} (\rho^2 - r^2 + a^2) \varphi(\rho) d\rho \dots \dots \dots (2)$$

ἢ θέτοντες $\int \varphi(\rho) d\rho = \chi(\rho)$ καὶ $\int \rho \chi(\rho) d\rho = \psi(\rho)$

διὰ τοῦ τύπου τῆς κατὰ μέρη ὀλοκληρώσεως ἔχομεν

$$\begin{aligned} \int (\rho^2 - r^2 + a^2) \varphi(\rho) d\rho &= (\rho^2 - r^2 + a^2) \chi(\rho) - 2 \int \rho \chi(\rho) d\rho = (\rho^2 - r^2 + a^2) \chi(\rho) - 2\psi(\rho) \\ \text{καὶ ἔχομεν οὕτω διὰ τὴν ἐπὶ τοῦ ἐξωτερικοῦ σημείου ἐξασκουμένην ἔλξιν} \\ 2\pi f M \delta \left[\frac{a+r}{a} \chi(a+r) - \frac{a-r}{a} \chi(a-r) - \frac{1}{a^2} \psi(a+r) + \frac{1}{a^2} \psi(a-r) \right] \\ &= 2\pi f M \delta \frac{d}{da} \left| \frac{\psi(r+a) - \psi(a-r)}{a} \right| \dots \dots \dots (1') \end{aligned}$$

καὶ διὰ τὴν ἐπὶ τοῦ ἐσωτερικοῦ

$$\begin{aligned} 2\pi f M \delta \left[\frac{r+a}{a} \chi(r+a) + \frac{r-a}{a} \chi(r-a) - \frac{1}{a^2} \psi(r+a) + \frac{1}{a^2} \psi(r-a) \right] \\ = 2\pi f M \delta \frac{d}{da} \left| \frac{\psi(r+a) - \psi(r-a)}{a} \right| \dots \dots \dots (2') \end{aligned}$$

122. Εὐρόμεν ἀνωτέρω ἐν τῇ σπουδῇ τῆς ἔλξεως σφαιρικοῦ στρώματος δύο θεμελιώδεις ιδιότητες (121. καὶ 121.α.), ἐν τῇ ὑποθέσει τῆς ἔλξεως ἀντιστρόφως ἀναλόγου τῶν τετραγώνων τῆς ἀποστάσεως. Ἴδωμεν ἤδη ποῖοι ἄλλοι νόμοι ἔλξεως ἔχουσι τὰς θεμελιώδεις ταύτας ιδιότητας τουτέστι :

1) Ποῖος πρέπει νὰ εἶναι ὁ νόμος τῆς ἔλξεως, ἵνα ἡ ὑπὸ τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος ἐξασκουμένη ἐπὶ ἐξωτερικοῦ τινὸς σημείου ἔλξις ἦ ἡ αὐτή, ὡς εἴ ἢ μάζα τοῦ στρώματος ἦτο συγκεντρωμένη παρὰ τῶν κέντρων τούτου. Έάν καλέσωμεν $\varphi(\rho)$ τὸν ἄγνωστον νόμον τῆς ἔλξεως, ἢ εἰς τὸ κέντρον συγκεντρωμένη μάζα τοῦ στρώματος $4\pi r^2 \delta$ ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου c ἔλξιν $4\pi r^2 \delta \varphi(a)$. ἂφ' ἐτέρου τὴν ὑπὸ τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος ἐξασκουμένην ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἔλξιν μᾶς δίδει ἡ σχέσις (121.ε.1'). δεόν λοιπὸν νὰ ἔχωμεν

$$2r\varphi(a) = \frac{d}{da} \left[\frac{\psi(a+r) - \psi(a-r)}{a} \right]$$

ἢ ἀναπτύσσοντες τὴν ἐν τῇ παρενθέσει συνάρτησιν κατὰ τὰς δυνάμεις τοῦ r ἔχομεν

$$2r\varphi(a) = 2 \frac{d}{da} \left[\frac{r}{a} \psi'(a) + \frac{r^3}{1.2.3.a} \psi'''(a) + \dots \right]$$

$$= 2r\varphi(a) + 2 \frac{d}{da} \left[\frac{r^3}{1.2.3.a} \psi'''(a) + \dots \right]$$

$$\text{ὅθεν ἡ σχέσις } \frac{d}{da} \left[\frac{r^3}{1.2.3.a} \psi'''(a) + \dots \right] = 0$$

ἢ τις δεόν νὰ πληροῦται ἀνεξαρτήτως τοῦ μεγέθους τῆς ποσότητος r ὥστε

$$\frac{d}{da} \left[\frac{\psi'''(a)}{a} \right] = 0 \dots \dots \frac{d}{da} \left[\frac{\psi^{(n)}(a)}{a} \right] = 0 \dots \dots \dots (1)$$

ἄλλ' ἔχομεν

$$\begin{aligned} \psi'(a) &= a \int \varphi(a) da \quad \psi''(a) = a\varphi(a) - \int \varphi(a) da \quad \psi'''(a) = 2\varphi(a) + a\varphi'(a) \\ \text{καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ πρώτῃ τῶν ἄνω σχέσεων ἔχομεν} \\ \frac{\psi'''(a)}{a} &= 2 \frac{\varphi(a)}{a} + \varphi'(a) = \text{σταθ. } 3c \end{aligned}$$

πολλαπλασιάζοντες τὰ δύο μέλη ἐπὶ a^2 καὶ ὀλοκληροῦντες ἔχομεν

$$a^2 \varphi(a) = ca^3 + b$$

$$\text{ὅθεν } \varphi(a) = ca + \frac{b}{a^2}$$

καὶ ἡ τιμὴ αὕτη τοῦ $\varphi(a)$ ἐπαληθεύει ἐκτὸς τῆς πρώτης καὶ τὰς λοιπὰς σχέσεις (1).

οἱ ζητούμενοι νόμοι εἶναι λοιπὸν

- 1) ὁ τῆς ἔλξεως ἀναλόγου τῇ ἀποστάσει ($c \neq 0, b=0$)
- 2) ὁ τῆς ἔλξεως ἀντιστρόφως ἀναλόγου τῶν τετραγώνων τῆς ἀποστάσεως ($c=0, b \neq 0$)
- 3) ἕτερος συγχείμενος ἐκ τῶν προηγουμένων δύο ($c \neq 0, b \neq 0$) (Laplace).

122.α. Ζητήσωμεν ἤδη ποῖος πρέπει νὰ εἶναι ὁ νόμος τῆς ἔλξεως, ἵνα ἡ ὑπὸ τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος ἐξασκουμένη ἐπὶ σημείου κειμένου ἐν τῷ ὑπὸ τοῦ στρώματος περικλειομένῳ χώρῳ ἔλξις ἦ ἡ αὐτή καθ' ὅλας τὰς διευθύνσεις καὶ μείνη τὸ σημεῖον ἐν ἰσορροπία.

Ἐκ τῆς σχέσεως (121.ε.2') δεόν νὰ ἔχωμεν

$$\frac{d}{da} \left[\frac{\psi(r+a) - \psi(r-a)}{a} \right] = 0$$

ὅθεν ὡς καὶ ἐν τοῖς προηγουμένοις

$$\psi'(r) + \frac{a^2}{1.2.3.} \psi'''(r) + \dots = \text{σταθερὰ } c \text{ (ἀνεξαρτήτως τοῦ } a)$$

ἀνεξαρτήτως τῆς τιμῆς ἣν δίδομεν εἰς τὴν ποσότητα a ὥστε

$$\psi'(r) = c \quad \psi'''(r) = 0 \dots \dots \psi^{(n)}(r) = 0 \dots \dots (1)$$

ἐκ τῆς δευτέρας τῶν σχέσεων τούτων πορίζομεθα

$$\psi(r) = b + b'r + b''r^2$$

ἐνθα b, b', b'' εἶναι σταθεραὶ ἐκ ταύτης δὲ ἔχομεν

$$\psi'(r) = r f \phi(r) dr = b' + 2b''r$$

ὅθεν $\int \phi(r) dr = \frac{b'}{r} + 2b''$ καὶ $\phi(r) = \frac{-b'}{r^2}$

ἡ τιμὴ δ' αὕτη τοῦ $\phi(r)$ ἐπαληθεύει καὶ τὰς λοιπὰς σχέσεις (1)· ὅθεν συμπεραίνομεν, ὅτι

Ὁ μόνος νόμος ἑλξέως ὃ ἔχων τὴν ἄνω διατυπωθεῖσαν ιδιότητα, εἶναι ὁ τῆς ἀντιστρόφως ἀναλόγου τῶ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως· ἡ ιδιότης αὕτη χαρακτηρίζει λοιπὸν τὰς ἐν τῇ φύσει κεντρικὰς δυνάμεις (Laplace).

122.β. Τῆς τελευταίας ταύτης προτάσεως ὁ κύριος J. Bertrand ἔδωκε τὴν ἐξῆς ἀπόδειξιν.

Αἱ ἀποστάσεις λέγει οὗτος τῶν διαφόρων σημείων τῆς σφαίρας ἀπὸ τοῦ ἑλκόμενου σημείου c_1 μεταβάλλονται μεταξὺ τῶν ὁρίων c_1B καὶ c_1A · ὥστε ἐὰν ὑποθέσωμεν, ὅτι ἡ συνάρτησις $f(r)$ ἐκφράζει τὸν ζητούμενον νόμον τῆς ἑλξέως, δυνάμεθα νὰ λάβωμεν τὰς ἀποστάσεις c_1B καὶ c_1A οὕτως, ὥστε ἡ συνάρτησις $r^2 f(r)$ ν' αὐξάνη πάντοτε ἢ ἐλαττοῦται κατὰ τὴν μεταβολὴν τοῦ r ἀπὸ τοῦ c_1B μέχρι τοῦ c_1A . Ἡ ὑπὸ τῆς στοιχειώδους μάζης ab

ἑξασκουμένη ἐπὶ τοῦ c_1 ἑλξίς εἶναι $ab f(c_1b) = \frac{d\sigma}{\text{συνθ}} c_1 a^2 f(c_1a)$. Ἡ ὑπὸ τῆς

στοιχειώδους μάζης $a'b'$ ἑξασκουμένη ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου c_1 ἑλξίς εἶναι $\frac{d\sigma}{\text{συνθ}} c_1 a'^2 f(c_1a')$ · ἀλλὰ προφανῶς $c_1a' > c_1a$, ὅθεν καθ' ὑπόθεσιν

$$c_1 a'^2 f(c_1 a') > c_1 a^2 f(c_1 a)$$

αἱ ἑλξίς τῶν μαζῶν ab θὰ ᾖσαν λοιπὸν μικρότεραι τῶν ἑλξέων τῶν ἀντιστοιχῶν τούτοις μαζῶν $a'b'$ καὶ ἡ συνισταμένη τούτων δὲν θὰ ᾖτο ἴση τῷ μηδενὶ ὡς ὑπετέθη τούτο· ἡ συνάρτησις $c_1 a^2 f(c_1 a)$ εἶναι λοιπὸν σταθερὰ

καὶ ἔχομεν $c_1 a^2 f(c_1 a) = b$ ὅθεν $f(c_1 a) = \frac{b}{r^2}$

123. Ὑποθέσωμεν ἤδη, ὅτι ἔχομεν στρώμα σφαιρικὸν πεπερασμένου πάχους ϵ , καὶ ζητήσωμεν τὴν ἑλξίν ἣν ἑξασκεῖ τούτο.

1^{ον} Ἐπὶ σημείου εὐρισκομένου ἐν τῷ ὑπὸ τοῦ στρώματος περικλειομένῳ χώρῳ.

Τὸ σφαιρικὸν στρώμα πάχους ϵ δυνάμεθα νὰ θεωρήσωμεν, ὡς συγκείμενον ἐξ ὁμοκέντρων στρωμάτων ἀπειροστοῦ πάχους dr γνωρίζομεν δὲ (121) ὅτι, αἱ ὑπὸ τῶν διαφόρων στοιχείων τοῦ στρώματος ἑξασκουόμεναι ἐπὶ τοῦ σημείου ἑλξίς ἰσορροποῦσι, καὶ τὸ ὅλον στρώμα οὐδεμίαν ἑξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου ἑλξίν.

σκοῦμεναι ἐπὶ τοῦ σημείου ἑλξίς ἰσορροποῦσι, καὶ τὸ ὅλον στρώμα οὐδεμίαν ἑξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου ἑλξίν.

2^{ον} Ἐὰν τὸ σημεῖον κεῖται ἐν αὐτῷ τῷ στρώματι, δυνάμεθα νὰ χωρίσωμεν τούτο εἰς δύο, διὰ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας $oc = a$ ὧν τὸ ἐξωτερικὸν οὐδεμίαν ἑξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου ἑλξίν.

Τὸ ἐσωτερικὸν στρώμα δυνάμεθα νὰ νοήσωμεν ὡς συγκείμενον ἐκ σειρᾶς στρωμάτων ἀπειροστοῦ πάχους dr , ἕκαστον τῶν ὁποίων ἑξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου ἑλξίν (121.α)

$$4\pi f M \delta \frac{r^2}{a^2} dr$$

ἡ ὅλη ἑλξίς, ἣν ἑξασκεῖ τὸ στρώμα ἐπὶ τοῦ σημείου εἶναι λοιπὸν ἐὰν ὑποθέσωμεν τούτο ὁμογενές

$$4\pi f \frac{M \delta}{a^2} \int_{r_0}^a r^2 dr = 4\pi f M \delta \frac{a^3 - r_0^3}{3a^2} \dots \dots \dots (1)$$

3^{ον} Ὑποθέσωμεν ἤδη τὸ σημεῖον ἐκτὸς τοῦ στρώματος καὶ ἐν τῷ ἐξωτερικῷ χώρῳ δυνάμεθα καὶ πάλιν νὰ θεωρήσωμεν τὸ στρώμα ὡς συγκείμενον ἐξ ὁμογενῶν ὁμοκέντρων σφαιρικῶν στρωμάτων ἀπειροστοῦ πάχους dr , ἕκαστον τῶν ὁποίων ἑξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου ἑλξίν (121.α)

$$4\pi f M \delta \frac{r^2}{a^2} dr$$

καὶ ἡ ὅλη ἑλξίς, ἣν ἑξασκεῖ τὸ στρώμα ἐπὶ τοῦ σημείου c εἶναι

$$4\pi f \frac{M \delta}{a^2} \int_{r_0}^{r_1} r^2 dr = 4\pi f M \delta \frac{r_1^3 - r_0^3}{3a^2} \dots \dots \dots (2)$$

ἴση δηλαδὴ μ' ἐκείνην, ἣν θὰ ἐξήσκει ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ μάζα $\frac{4}{3} \pi (r_1^3 - r_0^3) \delta$ τοῦ στρώματος ἐὰν ᾖτο αὕτη συγκεντρωμένη παρὰ τὸ κέντρον τῆς σφαίρας, ἰδιότης, ἣν εὐκόλως ἐπαληθεύομεν καὶ διὰ τὰς προηγουμένας δύο περιπτώσεις (1^{ον} καὶ 2^{ον}), καὶ γενικώτερον· Πᾶν σφαιρικὸν ὁμογενὲς στρώμα ($x_1 < a, x_0$) ὁμοκέντρον τῷ πρώτῳ, καὶ ἴσης τούτῳ μάζης ἑξασκεῖ ἐπὶ τοῦ ἐκτὸς αὐτοῦ ἢ ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας του κειμένου σημείου, τὴν αὐτὴν ἑλξίν.

124. Ἐὰν ἐν τῇ ἄνω περιπτώσει ὑποθέσωμεν τὴν ἐσωτερικὴν ἑλξίς στερεᾶς ἀκτῖνα τοῦ στρώματος r_0 ἴσην τῷ μηδενὶ, ἔχομεν πλήρη στερεὰν σφαιρικὴν, ἣτις ἐπὶ τῶν ἐντὸς αὐτῆς κειμένων σημείων ἑξασκεῖ ἑλξίν (123.1)

$$\frac{4}{3} \pi f M \delta a$$

ἴσην δηλαδὴ μ' ἐκείνην, ἣν θὰ ἐξήσκει ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ μάζα $\frac{4}{3} \pi a^3 \delta$ σφαίρας ἀκτίνος a συγκεντρωμένη παρὰ τὸ κέντρον.

ἑλξίς ὁμογενοῦς σφαιρικοῦ στρώματος

Ἐάν τὸ ἐλκόμενον σημεῖον κεῖται ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας, ἢ ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι (124.2)

$$\frac{4}{3}\pi f M \delta r$$

ἴση δηλαδή μ' ἐκείνην, ἣν θὰ ἐξήσκει ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ μάζα $\frac{4}{3}\pi r^3 \delta$ τῆς σφαίρας συγκεντρωμένη παρὰ τὸ κέντρον.

Ἐάν τὸ ἐλκόμενον σημεῖον κεῖται ἐκτὸς τῆς σφαίρας, ἢ ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι (124.2)

$$\frac{4}{3}\pi f M \delta \frac{r^3}{a^2}$$

ἴση δηλαδή μ' ἐκείνην, ἣν θὰ ἐξήσκει ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ μάζα $\frac{4}{3}\pi r^3 \delta$ ἐάν ἦτο αὕτη συγκεντρωμένη παρὰ τὸ κέντρον γενικώτερον, ὡς θὰ εἴλεκε τοῦτο πᾶσα ὁμογενῆς σφαῖρα ἀκτίνοσ $x < a$, ἴσης τῆ τῆς πρώτης μάζης καὶ ὁμοκέντροσ ταύτη.

Διὰ τὰ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας καὶ ἐντὸς τῆς σφαίρας σημεία, ἡ ἔλξις εἶναι ἀνάλογος τῆ ἀποστάσει τοῦ ἐλκόμενου σημείου ἀπὸ τοῦ ἔλκοντος κέντρον· ὥστε ἐάν φαντασθῶμεν στενὸν κυλινδρικόν σωλῆνα διερχόμενον διὰ τοῦ κέντρον τῆς σφαίρας καὶ περατούμενον ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας αὐτῆς, ρίψωμεν δὲ ἐντὸς αὐτοῦ τὸ ἐλκόμενον σῶμα, δὲν θὰ ἐξέλθῃ τοῦτο τῆς σφαίρας, ἀλλὰ θὰ ἐξακολουθήσῃ κινούμενον παλινδρομικῶς ἀπὸ τοῦ ἐνὸς μέχρι τοῦ ἐτέρου στομίου τοῦ διὰ τῆς σφαίρας διερχομένου κυλίνδρου.

124.α. Ὑποθέσωμεν ἤδη, ὅτι τὸ μεμονωμένον σημεῖον c μάζης M εἶναι τὸ κέντρον ὁμογενοῦσ σφαίρας, ἥσ ἡ μάζα ἰσοῦται τῆ M . Ἡ ἔλξις, ἣν ἐξασκεῖ ἡ σφαῖρα c ἐπὶ τῶν διαφορῶν μερῶν τῆς o , εἶναι ἡ αὐτῆ (224) μὲ τὴν ἔλξιν, ἣν θὰ ἐξήσκει ἡ αὐτῆ μάζα συγκεντρωμένη παρὰ τῷ κέντρῳ c ἴση δηλαδή τῆ

$$\frac{4}{3}\pi f \delta r^3 \frac{M}{a^2} = f \frac{mM}{a^2}$$

ὅθεν δύο σφαῖραι ἔλκουσιν ἀλλήλασ, ὡσ εἰ αἱ μάζαι τούτων ἦσαν συγκεντρωμέναι παρὰ τοῖσ κέντροισ τούτων.

125. Ὑποθέσωμεν δύο ὁμοίασ καὶ ὁμοίωσ κειμένασ ἔλλειψοειδεῖσ ἐπιφανείασ, αἵτινεσ περιλαμβάνουσιν ὁμογενῆσ ἔλλειψοειδῆσ στρώμα, καὶ ζητήσωμεν τὴν ἔλξιν, ἣν ἐξασκεῖ τοῦτο ἐπὶ σημείου c κειμένου ἐν τῷ ὑπὸ τοῦ στρώματος περικλειομένῳ χώρῳ· διὰ τοῦ σημείου c φανταζόμεθα κωνικήν ἐπιφάνειαν ὀρίζουσαν ἐπὶ τοῦ ἔλλειψοειδοῦσ στρώματος κολούρουσ

ἁμοιβαία ἔλξις ὁμογενῶν σφαιρῶν

ἔλξις ἔλλειψοειδοῦσ στρώματος

κῶνουσ, ὧν τὰ ὕψη εἶναι (Σχ. 104) af καὶ $a'f'$. αἱ ἔλξισ ἀσ ἐξασκοῦσιν οὔτοι ἐπὶ τῆσ κορυφῆσ c τοῦ κῶνου εἶναι (120.β)

$$2\pi f M \delta (1 - \sigma \nu \theta) af \text{ καὶ } 2\pi f' M \delta (1 - \sigma \nu \theta) a'f'$$

ἀλλ' ὡσ ἐκ τῆσ ὁμοιότητοσ καὶ τῆσ ὁμοίασ θέσεωσ τῶν ἔλλειψεωσ ἔχομεν

$$af = a'f'$$

διότι ἡ συζυγῆσ τῆ aa' διάμετροσ χωρίζει τὴν aa' καὶ ff' εἰσ ἴσα μέρη· ἔχομεν λοιπὸν

$$if = if' \text{ καὶ } ia = ia'$$

ὅθεν δι' ἀφαιρέσεωσ

$$ia - if = a'f' - if' = af'$$

ὥστε τὰ δύο στοιχεῖα ab καὶ $a'b'$ ἔλκουσιν ἐξ ἴσου κατ' ἀντίθετον φορὰν τὸ σημεῖον c . ὅθεν ἡ πρότασισ:

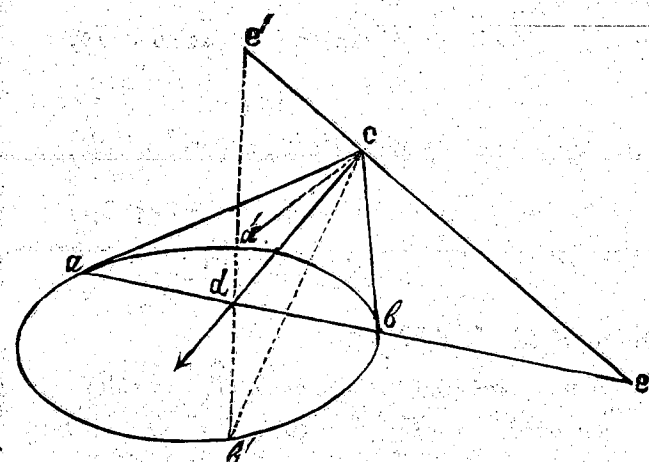
Αἱ ἔλξισ, ἀσ ἐξασκοῦσιν ἐπὶ τοῦ σημείου c τὰ διάφορα μέρη τοῦ ἔλλειψοειδοῦσ στρώματοσ, ἰσορροποῦσιν ἐξουδετεροῦσαι ἀλλήλασ (Νεύτων).

125.α. Ἐάν τὸ ἐλκόμενον σημεῖον εἶναι ἐκτὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦσ στρώματοσ, οὔτινοσ τὸ πάχος ὑποθέτομεν πρὸσ στιγμὴν ἀπειροστόν, δυνάμεθα εὐκόλωσ νὰ εὐρωμεν τὴν φορὰν τῆσ ὀλικῆσ ἔλξεωσ.

Ἡ κάτωθι ἀπόδειξι, ὀφειλομένη τῷ διασήμῳ γεωμέτρῳ Steiner, στηρίζεται ἐπὶ τῆσ ἐξῆσ προτάσεωσ.

Ἐάν ἐκ τοῦ ἐλκόμενου σημείου c νοήσωμεν τὸν ἐφαπτόμενον τοῦ ἔλλειψοειδοῦσ κῶνον, καὶ διὰ τοῦ ἄξονοσ cd τοῦ κῶνου τούτου ἐπίπεδον, τέμνει τοῦτο τὸ ἔλλειψοειδῆσ κατὰ τὴν ἔλλειψιν $aa'bb'$ καὶ τὸν κῶνον κατὰ τὰσ δύο γενετείρασ ca καὶ cb , αἵτινεσ ἐφάπτονται τῆσ ἔλλειψεωσ· ὁ ἄξων cd διχοτομεῖ τὴν γωνίαν acb · ἐάν φέρωμεν καὶ τὴν δευτέραν διχοτομοῦσαν ce' τῆσ αὐτῆσ γωνίασ, αἱ τέσσαρεσ εὐθεῖαι $c(eadb)$ κεῖνται ἄρμονικῶσ,

καὶ συνεπῶσ τὸ e εἶναι συζυγῆσ ἄρμονικὸν τοῦ d · ἀλλὰ καὶ τὸ c εἶναι συζυγῆσ ἄρμονικὸν τοῦ d , διότι ἡ εὐθεῖα ab εἶναι ἡ πολικὴ τοῦ c · ἡ εὐθεῖα ece' (ἡ διὰ τοῦ d εὐθεῖα de' εἶναι οἰαδῆποτε) εἶναι λοιπὸν ἡ πολικὴ τοῦ d , καὶ συνεπῶσ τὸ e' συζυγῆσ ἄρμονικὸν τοῦ d · αἱ εὐθεῖαι $c(a'db'e')$ κεῖνται λοιπὸν ἄρμονικῶσ, καὶ ἐπειδῆ αἱ δύο συζυγεῖσ cd καὶ ce' εἶναι κάθετοι ἀλλήλαισ, διχοτομοῦσιν αὐται τὴν γωνίαν $a'cb'$.



Σχ. 103.

(ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ)

Νοήσωμεν ἤδη διὰ τοῦ σημείου d κωνικὴν ἐπιφάνειαν ὀρίζουσαν παρὰ τοῖς σημείοις a' καὶ b' ἐπὶ τοῦ ἔλλειψοειδοῦς στρώματος ἀπειροστὰ στοιχεῖα, ὧν οἱ ὄγκοι εἶναι v καὶ v' καὶ αἱ μάζαι dv καὶ dv' κατὰ τὴν προηγουμένην πρότασιν τοῦ Νεύτωνος

$$fM \frac{dv}{da'^2} = fM \frac{dv'}{db'^2}$$

καὶ ὡς ἐκ τῆς ιδιότητος τῆς διχοτομούσης cd ἔχομεν

$$\frac{ca'^2}{da'^2} = \frac{cb'^2}{db'^2}$$

ἀντικαθιστώντες ἐν τῇ ἄνω σχέσει ἔχομεν

$$fM \delta \frac{v}{ca'^2} = fM \delta \frac{v'}{cb'^2}$$

τὰ μέλη τῆς ἰσότητος ταύτης παριστῶσιν ἀμοιβαίως τὰς ἔλξεις, ἃς ἐξασκοῦσιν ἐπὶ τοῦ σημείου c τὰ στοιχεῖα a' καὶ b' εἶναι λοιπὸν αὐτὰ ἴσα καὶ ἡ συνισταμένη τούτων ἔχει τὴν φορὰν τοῦ ἄξονος cd τοῦ διὰ τοῦ c περιγεγραμμένου τῷ ἔλλειψοειδεῖ κώνου. (Poisson)

Ἐὰν υποθέσωμεν τὸ σημεῖον c κείμενον ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας τοῦ ἔλλειψοειδοῦς, ὃ ἄξων cd συμπίπτει μετὰ τῆς καθέτου τῷ ἔλλειψοειδεῖ, καὶ ἡ ἔλξις φέρεται καθέτως τῷ ἔλλειψοειδεῖ.

Ἐν τῇ ἀποδείξει ταύτῃ βλέπομεν πρὸς τοῖς ἄλλοις, ὅτι

Πᾶν ἐπίπεδον διερχόμενον διὰ τοῦ σημείου d τέμνει τὸ ἔλλειψοειδὲς εἰς δύο μέρη, ἐκάτερον τῶν ὁποίων ἐξασκεῖ τὴν αὐτὴν ἔλξιν ἐπὶ τοῦ σημείου c .

125β. Ποία εἶναι ἡ ἔντασις τῆς ἔλξεως ταύτης τοῦ ἔλλειψοειδοῦς στρώματος ἀπειροστοῦ πάχους ϵ ἐπὶ σημείου κειμένου ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας του; νοήσωμεν διὰ τοῦ σημείου c κωνικὴν ἐπιφάνειαν ὀρίζουσαν ἐπὶ τῆς μέσης ἔλλειψοειδοῦς ἐπιφανείας kk' ἔμβαδὰ

$$\overline{ck}^2 \sigma \quad \text{καὶ} \quad \overline{ck'}^2 \sigma$$

ἐνθα σ εἶναι ἡ στερεὰ γωνία τοῦ κώνου· αἱ ἐπὶ τοῦ σημείου c ἀντιστοιχοῦσαι ἔλξεις εἶναι

$$fM \frac{\delta \sigma \overline{ck}^2 d(ck)}{ck^2} = fM \delta \sigma d(ck) \quad \text{καὶ} \quad fM \delta \sigma d(ck') = fM \delta \sigma d(ck)$$

ὡς ἐκ τῆς ὁμοιότητος καὶ ὁμοίας θέσεως τῶν ὀρίζουσῶν τὸ στῶμα ἐπιφανειῶν ἡ ἔλξις, ἣν ἐξασκοῦσι τὰ ὑπὸ τοῦ κώνου ὀριζόμενα στοιχειώδη τμήματα εἶναι λοιπὸν

$$2fM \delta \sigma \int d(ck) = 2fM \delta \sigma \epsilon a$$

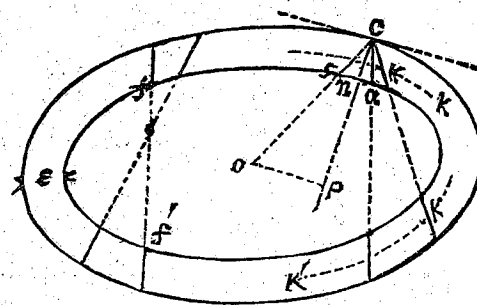
καὶ ἡ προβολὴ ταύτης ἐπὶ τῆς καθέτου $2fM \delta \sigma \sin \hat{c} a = 2fM \delta \epsilon$, διότι υποθέτομεν τὸ πάχος ϵ ἀπειροστόν· ἡ ἔλξις ἣν ἐξασκεῖ τὸ ὅλον ἔλλειψοειδὲς στῶμα εἶναι οὕτω

$$2fM \delta \epsilon \int_0^{2\pi} \sigma = 4\pi fM \delta \epsilon$$

ὅπερ εἶναι εἰδικὴ περίπτωσης γενικωτέρου θεωρήματος ἀποδειχθέντος ὑπὸ τοῦ Laplace (ἴδε κατωτέρω).

125γ. Εἰς τὴν ἔλξιν ταύτην, ἣν ἐπὶ τὸ ἀπλούστερον θὰ γράψωμεν οὕτω

4πε



Σχ. 104.

δυνάμεθα νὰ δώσωμεν καὶ ἄλλην μορφήν.

Φέρωμεν τῷ ὄντι ἐκ τοῦ κέντρου o τοῦ ἔλλειψοειδοῦς τὴν κάθετον op ἐπὶ τὴν cn κάθετον καὶ ταύτην τῇ ἐπιφανείᾳ κατὰ τὸ c . Ἐν τοῖς ὁμοίοις τριγώνοις cop καὶ esn ἔχομεν

$$\frac{cn}{cp} = \frac{cs}{co} = \frac{da}{a} = \text{σταθερᾶ}$$

ὡς ἐκ τῆς ὁμοιότητος καὶ ὁμοίας θέσεως τῶν ἐπιφανειῶν·

$$\text{ὅθεν} \quad \epsilon = cn = \frac{da}{a} cp \quad \text{καὶ ἡ ἔλξις ἐκφράζεται οὕτω}$$

$$4\pi \delta \frac{da}{a} cp$$

ἐνθα cp εἶναι ἡ ἀπόστασις τοῦ κέντρου o ἀπὸ τοῦ ἐφαπτομένου τοῦ ἔλλειψοειδοῦς ἐπιπέδου κατὰ τὸ σημεῖον c .

126. Ἐστω $m(x,y,z)$ σημεῖον τοῦ σώματος μάζης m ἢ ἐπὶ τοῦ σημείου m' κειμένου εἰς ἀπόστασιν a ἐξασκουμένη ὑπὸ τούτου ἔλξης εἶναι

ἔλξις σώματος ἐπὶ σημείου κειμένου εἰς μεγάλην ἀπόστασιν

$$f \frac{mm'}{\rho^2}$$

καὶ αἱ προβολαὶ ταύτης ἐπὶ τῶν τριῶν ἀξόνων $o(x,y,z)$

$$f \frac{mm' a - x}{\rho^2} \frac{1}{\rho} \quad f \frac{mm' y}{\rho^2} \frac{1}{\rho} \quad \text{καὶ} \quad f \frac{mm' z}{\rho^2} \frac{1}{\rho}$$

ἐν τῷ τριγώνῳ omm' ἔχομεν

$$\rho^2 = a^2 + om^2 - 2ax$$

ἢ υποθέτοντες τὸ σημεῖον m' ἀρκούντως μακρὰν, ὥστε νὰ παραλείψωμεν τὸ om^2 πρὸ τοῦ a^2 ἔχομεν

$$\rho^2 = a^2 - 2ax = a^2 \left| 1 - \frac{2x}{a} \right|$$

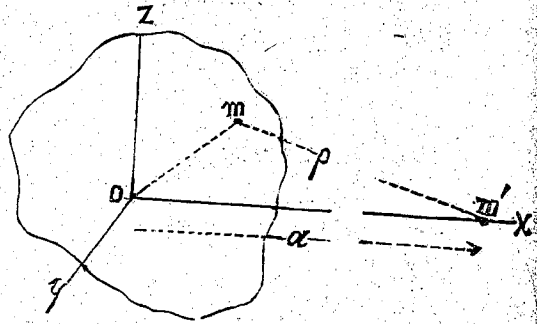
ἔθεν κατὰ προσέγγισιν

$$\rho = a \left| 1 - \frac{x}{a} \right|$$

$$\text{καὶ } \rho^{-3} = a^{-3} \left| 1 + \frac{3x}{a} \right|$$

ἀντικαθιστῶντες ἤδη ἐν τῇ ἐπι τοῦ ἄξονος ox προβολῇ τῆς ἔλξεως, ἔχομεν

$$fmm' \frac{a-x}{\rho^3} = fmm'(a-x) \left| \frac{1}{a^3} + \frac{3x}{a^4} \right| = fmm' \left| \frac{1}{a^2} + \frac{2x}{a^3} \right| = f \frac{mm'}{a^2} + 2fmm' \frac{x}{a^3}$$



Σχ. 105.

Ἡ παραλλήλως τῷ ox συνιστῶσα τῆς ὑπὸ ὀλοκλήρου τοῦ σώματος ἐξασκουμένης ἐπὶ τοῦ m' ἔλξεως εἶναι λοιπὸν

$$X = fm' \int \frac{a-x}{\rho^3} dm = f \frac{m'}{a^2} \int dm + 2f \frac{m'}{a^3} \int x dm$$

Ἐὰν ἐκλέξωμεν τὴν ἀρχὴν τῶν συντεταγμένων οὕτως ὥστε $\int x dm = 0$, ἡ ἄνω συνιστῶσα εἶναι

$$X = f \frac{m'}{a^2} \int dm = f \frac{m'M}{a^2}$$

ἐνθα M παριστᾷ τὴν ὅλην μάζαν τοῦ σώματος· τὸ αὐτὸ θὰ εἴχομεν καὶ διὰ τὰς δύο ἄλλας συνιστώσας τῆς ἔλξεως· οὕτω

Ἡ ὑπὸ τοῦ σώματος ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ m' ἔλξις εἶναι ἡ αὐτὴ m' ἐκείνη, ἣν θὰ ἐξήσκει ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου μάζα M ἴση τῇ μάζῃ τοῦ σώματος, καὶ συγκεντρωμένη παρὰ τῷ σημείῳ O (κέντρον μάζης τοῦ σώματος).

Ἐὰν ἡ ἔλξις ἦτο ἀνάλογος τῆς ἀποστάσεως θὰ εἴχομεν

$$X = \Sigma fmm' \rho \frac{a-x}{\rho} = \Sigma fmm'(a-x) = fm'a \int dm - f m' \int x dm = fm'Ma$$

καὶ ἡ ἄνω ιδιότης ὑφίσταται ἀνεξαρτήτως τοῦ ἀπομεμακρυσμένου ἢ μὴ τῆς θέσεως τοῦ ἐλκομένου σημείου.

127. Ὑποθέσωμεν, ὅτι ἡ πυκνότης δ εἶναι συνάρτησις τῆς ἀκτίνος ἐκάστου ὁμογενοῦς στρώματος· ὁ ὄγκος τοῦ στρώματος ρ εἶναι $4\pi r^2 dr$, ἡ μάζα τοῦτου $4\pi r^2 \delta dr$ καὶ ἡ ὅλη μάζα τῆς σφαίρας

$$4\pi \int_0^r \rho^2 \delta dr = 4\pi \int_0^r \rho^2 \varphi(\rho) d\rho$$

ἔλξις σφαίρας ἢς ἡ πυκνότης εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις τῆς ἀπὸ τοῦ κέντρου ἀποστάσεως

ἐὰν δὲ καλέσωμεν σ τὴν μέσην πυκνότητα τῆς σφαίρας, ἔχομεν τὴν μάζαν αὐτῆς ἴσην τῇ $\frac{4}{3}\pi r^3 \cdot \sigma$. ὥστε

$$4\pi \int_0^r \rho^2 \varphi(\rho) d\rho = \frac{4}{3}\pi r^3 \sigma \dots \dots \dots (1)$$

$$\delta\theta\text{εν ἡ μέση πυκνότης } \sigma = \frac{3}{r^3} \int_0^r \rho^2 \varphi(\rho) d\rho \dots \dots \dots (2)$$

Ἡ ἔλξις, ἣν ἐξασκεῖ ἡ σφαῖρα ἐπὶ τῶν σημείων τῆς ἐπιφανείας αὐτῆς εἶναι

$$\frac{4}{3}\pi r \sigma = \frac{4\pi}{r^2} \int_0^r \rho^2 \varphi(\rho) d\rho = G \dots \dots \dots (3)$$

εἰς ἀπόστασιν ρ ἀπὸ τοῦ κέντρου ἡ ἔλξις εἶναι

$$\frac{4\pi}{\rho^2} \int_0^\rho \rho^2 \varphi(\rho) d\rho \dots \dots \dots (4)$$

ζητήσωμεν ποία πρέπει νὰ εἶναι ἡ δασύτης, ἵνα ἔχωμεν τὴν αὐτὴν ἔλξιν εἰς ὅλα τὰ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας καὶ ἐντὸς τῆς σφαίρας κείμενα σημεία· τὴν ζητουμένην δασύτητα ὀρίζει ἡ σχέσις

$$\frac{4\pi}{\rho^2} \int_0^\rho \rho^2 \varphi(\rho) d\rho = G \quad \eta \quad \int_0^\rho \rho^2 \varphi(\rho) d\rho = \frac{G\rho^2}{4\pi}$$

καὶ διὰ διαφορήσεως

$$\rho^2 \varphi(\rho) = \frac{G\rho}{2\pi} \quad \eta \quad \varphi(\rho) = \frac{G}{2\pi} \frac{1}{\rho} \dots \dots \dots (5)$$

δέον λοιπὸν ἡ δασύτης νὰ ἦ ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῇ ἀπὸ τοῦ κέντρου ἀποστάσει ρ .

Ἐστω τ ἡ μέση πυκνότης τοῦ ἐξωτερικοῦ στρώματος πάχους h , μικροῦ παραβαλλομένου πρὸς τὴν ἀκτῖνα· ὁ ὄγκος τοῦ στρώματος εἶναι $4\pi(r-h)^2 h$ καὶ ἡ μάζα τοῦτου $4\pi\tau(r-h)^2 h$. ἡ μάζα τῆς ἀπομένουσας σφαίρας ἀκτίνος $r-h$, ἣς τὴν μέσην πυκνότητα καλοῦμεν σ_1 εἶναι $\frac{4}{3}\pi(r-h)^3 \sigma_1$. ἔχομεν δὲ προφανῶς

$$\frac{4}{3}\pi(r-h)^3 \sigma_1 + 4\pi\tau(r-h)^2 h = \frac{4}{3}\pi r^3 \sigma \dots \dots \dots (6)$$

ἐὰν παραστήσωμεν διὰ G_1 τὴν ἔλξιν εἰς βάθος h ἔχομεν

$$G_1 = \frac{4}{3}\pi(r-h)\sigma_1$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες σ , καὶ σ_1 ἐν τῇ ἄνω σχέσει (6) ἔχομεν

$$G_1(r-h)^2 + 4\pi\tau(r-h)^2 h = Gr^2 \dots \dots \dots (7)$$

ἔθεν κατὰ προσέγγισιν

$$G_1 = G \left| 1 + 2\frac{h}{r} \right| - 4\pi\tau h = G + 2h \left| \frac{G}{r} - 2\pi\tau \right| \dots \dots (8)$$

καὶ ἐὰν ἔχωμεν

$$\frac{G}{r} = 2\pi\tau \quad \eta \quad \tau = \frac{2}{3}\sigma$$

ἡ ἔλξις εἰς τὸ βάθος h εἶναι οἷα ἦτο καὶ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας.

128. Ἐχομεν ἤδη ὅλα τὰ στοιχεῖα, ἅτινα μᾶς ἦσαν ἀναγκαῖα διὰ νὰ ἐπεκτείνωμεν τὸν ἄνω(117) ἀνακαλυφθέντα νόμον τῆς ἔλξεως ὃν ἐξασκεῖ ὁ Ἥλιος ἐπὶ τῶν πλανητῶν, καὶ ἐπὶ τῶν λοιπῶν σωμάτων τοῦ σύμπαντος.

Καὶ πρῶτον ἴδωμεν ἐὰν ἡ δύναμις, ἣτις φέρει τὰ σώματα ἀφιέμενα ἐλεύθερα πρὸς τὴν ἐπιφάνειαν τῆς γῆς, δύναται ν' ἀφομοιωθῇ πρὸς τὴν συγκρατούσαν τοὺς πλανήτας ἐν τῇ τροχιᾷ των ἔλξει.

Κατὰ τὰ προλεχθέντα (74) περὶ βαρύτητος ἐνθα εὔρομεν ταύτην σταθερὰν τὴν ἐντάσιν, δὲν δύναται αὕτη ν' ἀφομοιωθῇ πρὸς τὴν ἄνω δύναμιν, ἀλλὰ δὲν πρέπει νὰ λησμονῶμεν ὅτι τὰ πειράματα ἐκεῖνα ἀναφέρονται εἰς ὠρισμένον τόπον, καὶ ὅτι ἂν ἐπαναληφθῶσιν ἀλλαχοῦ, ἢ καὶ ἐν τῷ αὐτῷ τόπῳ, ἀλλ' εἰς ὕψη διαφέροντα ἐπαισθητῶς, θὰ δώσωσι διάφορα ἀποτελέσματα.

Ὑπάρχουσιν ἐν τούτοις καὶ φαινόμενά τινα κοινὰ τῇ βαρύτητι καὶ τῇ συγκρατούσῃ τοὺς πλανήτας ἐν τῇ τροχιᾷ των ἔλξει τοῦ Ἥλιου.

1^{ον}) Ἡ πείρα μᾶς διδάσκει, ὅτι τὰ ἐπὶ τῆς γῆς πίπτοντα ἐλευθέρως καὶ ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος σώματα, ἀκολουθοῦσιν ἐν τῇ πτώσει των τὴν κατακόρυφον, φέρονται δηλαδὴ πρὸς τὸ κέντρον τῆς γῆς. εὔρομεν δ' ἄνωτέρω(121.α), ὅτι ἡ ιδιότης αὕτη συμφωνεῖ μὲ τὸν νόμον τῆς ἔλξεως ἀντιστρόφως ἀνάλογου τῷ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως.

2^{ον}) Εἶδομεν πρὸς τούτοις (75) ὅτι ἡ βαρύτης μεταδίδει τὴν αὐτὴν ἐπιτάχυνσιν εἰς ἅπαντα τὰ σώματα ἀνεξαρτήτως τῆς φύσεως τούτων· συμφωνεῖ καὶ τοῦτο μὲ τὸν ἄνω νόμον, διότι ἐὰν θεωρήσωμεν διάφορα σώματα κείμενα εἰς ἀπόστασιν ρ ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς, ἢς τὴν μάζαν καλοῦμεν M , ἀφιέμενα ταῦτα ἐλεύθερα ὑπὸ τὴν ἐλκτικὴν ἐπενέργειαν τῆς γῆς ἀποκτῶσιν ἐπιταχύνσεις g, g', \dots , αἵτινες συνδέονται πρὸς τὴν ἐπ' αὐτῶν δρῶσαν δύναμιν διὰ τῶν σχέσεων

$$X = mg \quad X' = m'g' \quad X'' = m''g'' \dots \dots (1)$$

ἐνθα $m, m', m'' \dots$ εἶναι αἱ μάζαι τῶν σωμάτων τούτων· ἐὰν δὲ παραδεχθῶμεν τὸν ἄνω διατυπωθέντα νόμον ἔλξεως, ἔχομεν

$$X = f \frac{Mm}{\rho^2} \quad X' = f \frac{Mm'}{\rho^2} \quad X'' = f \frac{Mm''}{\rho^2} \dots \dots (2)$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν ταῖς προηγουμέναις σχέσεσι (1), πορίζομεθα

$$f \frac{M}{\rho^2} = g = g' = g'' = \dots$$

ὅθεν ἡ ζητούμενη πρότασις.

3^{ον}) Ἰδωμεν ἤδη ἐὰν ἡ ἐντάσις τῆς βαρύτητος μεταβάλληται καθ' ὅσον ἀπομακρυνόμεθα τοῦ κέντρου τῆς γῆς καὶ κατὰ ποῖον νόμον.

Καὶ πρῶτον μέχρι ποίων ὀρίων ἐπεκτείνεται ἡ ἐπὶ τῶν σωμάτων δρᾶσις τῆς βαρύτητος;

Ἐκ πείρας γνωρίζομεν, ὅτι ἡ δρᾶσις αὕτη ἐξασκεῖται μέχρι τῶν ὑψηλοτέρων κορυφῶν, ἄς ὁ ἄνθρωπος ἀνῆλθεν ἐπὶ τῆς γῆς· ἀλλ' ἐπεκτείνεται αὕτη καὶ πέραν τῶν ὀρίων τοῦ στενοῦ κόσμου, ὃν καλοῦμεν γῆν, μέχρι τῆς σελήνης λ. χ.;

Ἄνευ προηγουμένης σκέψεως θὰ ἐλέγομεν, βεβαίως ὄχι· διότι ἐὰν ἡ γῆ ἔδρα ἐπὶ τῆς σελήνης ὅπως καὶ ἐπὶ τῶν γήινων σωμάτων, ἡ τελευταία αὕτη μετὰ βραχὺ χρονικὸν διάστημα θὰ ἐπιπτεν ἐπὶ τῆς γῆς, ὅπως καὶ τὰ γήινα σώματα· ἐν τῇ πτώσει τῶν τελευταίων τούτων ὁμως δέον νὰ διακρίνωμεν δύο περιπτώσεις καθ' ἃς τὰ σώματα πίπτουσιν ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος, καὶ τότε ἐν τῇ πτώσει των ἀκολουθοῦσι τὴν κατακόρυφον.

ἢ τὸ πίπτον σῶμα κέκμηται καὶ ἀρχικὴν τινα ταχύτητα, ὡς ἐκ τῆς ὁποίας διαγράφει καμπύλην τροχιᾶν πίπτον εἰς ἀπόστασιν τινα τοῦ σημείου, ὅθεν ἐρίφθη, τοσοῦτω μείζονα, ὅση ἡ ἀρχικὴ ταχύτης τῆς προβολῆς εἶναι μείζων.

Ὑποθέσωμεν λ. χ. ὅτι εὐρισκόμεθα ἐπὶ τοῦ ὑψηλοτέρου σημείου τοῦ ἰσημερινοῦ τῆς γῆς καὶ ρίπτομεν ὀριζοντίως πρὸς τὸν πόλον βλήμα μὲ ἀρχικὴν ταχύτητα v · τὸ βλήμα ἐν τῇ κινήσει του ἔλκεται συνεχῶς ὑπὸ τῆς γῆς, ὡς εἰ ἡ μάζα ταύτης ὑποτιθεμένης σφαιρικῆς, εὐρίσκετο συγκεντρωμένη παρὰ τῷ κέντρῳ της· ἐὰν δὲ ὑποθέσωμεν τὴν ἔλξιν ἀντιστρόφως ἀνάλογον τῷ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως, γνωρίζομεν (100), ὅτι τὸ βλήμα θὰ διαγράψῃ ἔλλειψιν, ἢς ἡ ἑτέρα τῶν ἐστιῶν συμπίπτει μετὰ τοῦ κέντρου τῆς γῆς.

Ἡ μείζων ἀψιδικὴ ἀπόστασις εἶναι λοιπὸν

$$a(1+e) = R \text{ (ἀκτίς τῆς γῆς)}$$

ὁ μέγας ἡμιάξων τῆς τροχιᾶς εἶναι (45.3)

$$a = \frac{\mu R}{2\mu - v^2 R}$$

ένθα $\mu = fmm'$ (m μάζα του βλήματος και m' μάζα τῆς γῆς) και ἡ ἐλάσσω ἀψιδικὴ ἀπόστασις

$$a(1-e) = \frac{v^2 R^2}{2\mu - v^2 R}$$

ἐὰν δὲ ἡ τελευταία αὕτη εἶναι μείζων τῆς ἀκτίνος τῆς γῆς,

$$\frac{v^2 R^2}{2\mu - v^2 R} \geq R \quad \eta \quad v^2 \geq \frac{\mu}{R}$$

ἡ τροχιά τοῦ βλήματος περιβάλλει τὴν γῆν, ἐπὶ τῆς ὁποίας οὐδέποτε θὰ πέση τοῦτο, ἀλλὰ θὰ ἐξακολουθήσῃ κινούμενον περὶ ταύτην ὅπως ἡ σελήνη.

Ἡ ἐπὶ σώματός τινος, κεκτημένου ἀρχικῶς ἀρκουσαν ταχύτητα ἐξασκουμένη ἐλκτικὴ δύναμις τῆς γῆς, δύναται λοιπὸν νὰ συγκρατήσῃ τοῦτο ἐν τῇ τροχίᾳ ἣν διαγράφει περὶ ταύτην· ἀλλὰ τότε διατινὰ μὴ ὑποθέσωμεν, ὅτι ἡ συγκρατοῦσα τὴν σελήνην ἐν τῇ τροχίᾳ τῆς δύναμις, εἶναι ἡ ὑπὸ τῆς γῆς ἐξασκουμένη ἐπ' αὐτῆς ἔλξις; ἐὰν ἐν τῇ ὑποθέσει ταύτῃ καλέσωμεν ϕ τὴν ἔντασιν τῆς ἐπὶ τῆς μονάδος μάζης τῆς σελήνης ἔλξεως τῆς γῆς, καὶ g τὴν αὐτὴν ἔντασιν ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς, ἔχομεν (19)

$$\frac{\phi}{g} = \frac{R^2}{\rho^2}$$

ένθα ρ^2 εἶναι ἡ ἀπόστασις τοῦ κέντρου τῆς σελήνης ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς.

Ἡ ἐπὶ τῶν σωμάτων ἐξασκουμένη ἐλκτικὴ δύναμις τῆς γῆς ὑπάγεται λοιπὸν εἰς τὸν αὐτὸν νόμον μὲ τὴν ἔλξιν, ἣν ἐξασκεῖ ὁ ἥλιος ἐπὶ τῶν πλανητῶν. Τὸν νόμον τοῦτον εὐρίσκομεν οὕτω ἐπαληθεύοντα εἰς ὅλα τὰ σώματα τ' ἀποτελοῦντα τὸ ἡμέτερον πλανητικὸν σύστημα· ἐπεκτείνοντες δὲ τοῦτον καὶ πέραν τῶν ὀρίων τούτων, δύναμεθα νὰ διατυπώσωμεν ὡς ἑξῆς.

Ἐν τῷ σύμπαντι δύο μόρια ὕλης ἔλκονται ἀμοιβαίως κατὰ τὴν ἐνοῦσαν ταῦτα εὐθεῖαν μὲ δύναμιν ἐντάσεως

$$\frac{fmm'}{\rho^2}$$

ένθα ρ εἶναι ἡ ἀπόστασις τῶν σημείων, f σταθερὸς συντελεστής καὶ m, m' αἱ μάζαι τῶν ἐλκομένων μορίων.

νόμος τῆς παγκοσμίου ἔλξεως

129. Ἐὰν ὑποθέσωμεν τὴν γῆν συγκειμένην ἐκ σφαιρικῶν στρωμάτων ὁμογενῶν, ὧν ἡ πυκνότης μεταβάλλεται μετὰ τῆς ἀκτίνος, καὶ καλέσωμεν g τὴν ἔλξιν ἣν ἐξασκεῖ αὕτη ἐπὶ τοῦ ἐξωτερικοῦ στρώματος, οὔτινος τὴν πυκνότητα καλοῦμεν τ , καὶ g_h τὴν ἔλξιν, ἣν ἐξασκεῖ αὕτη εἰς βάθος h ἀπὸ τῆς ἐπιφανείας, ἔχομεν (127.8)

$$g_h = g \left| 1 + \frac{2h}{r} \right| - 4\pi h \tau$$

(ένθα r εἶναι ἡ ἀκτίς τῆς γηγίνου σφαίρας)· ὅθεν

$$\frac{g_h - g}{g} = \frac{2h}{r} - \frac{4\pi h \tau}{g} = \frac{2h}{r} - \frac{3\tau h}{r\sigma} \quad \eta \quad \frac{3}{2} \frac{\tau}{\sigma} = 1 - \frac{r}{2h} \frac{g_h - g}{g}$$

(ένθα σ εἶναι ἡ μέση πυκνότης τῆς γῆς).

Διὰ παρατηρήσεων, ἃς ἐξετέλεσεν ὁ ἄγγλος ἀστρονόμος Airy ἐν τοῖς ἀνθρακωρυχείοις τοῦ Horton (Cornouailles) εἰς βάθος 383 μέτρων ἀπὸ τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς εὔρε

$$g_h - g = 0,000052g$$

ὅπερ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ ἄνω σχέσει, καὶ λαμβάνοντες τὴν ἀκτῖνα τῆς γῆς ἴσην μὲ 6367000 μέτρα εὐρίσκομεν

$$\frac{3}{2} \frac{\tau}{\sigma} = 0,567$$

ἐὰν δὲ λάβωμεν μετὰ τοῦ Airy $\tau = 2,5$ εὐρίσκομεν

$$\sigma = 6,62$$

ἡ τιμὴ αὕτη τῆς μέσης πυκνότητος εἶναι κατὰ τι μείζων τῶν δι' ἀκριβεστέρων πειραμάτων προσδιορισθειῶν κατόπιν τὴν τελευταίαν

$$\sigma = 5,50$$

ἔδωκαν οἱ Κύριοι Cornu καὶ Baille.

130. Γνωρίζοντες ἤδη τὴν μέσην πυκνότητα τῆς γῆς σ , δύναμεθα νὰ ὑπολογίσωμεν τὸν χαρακτῆριζοντα τὴν παγκόσμιον ἔλξιν f , ἢν δύναμεθα νὰ θεωρήσωμεν ὡς δύναμιν ἴσην τῇ ἔλξει, ἣν ἐξασκουσιν ἀμοιβαίως ἐπ' ἀλλήλων δύο μονάδες μάζης κείμεναι εἰς ἀπόστασιν ἴσην τῇ μονάδι· ἔχομεν τῷ ὄντι

$$g = \frac{fm}{r^2} = \frac{4\pi fr^3 \sigma}{3r^2} = \frac{4}{3} f \pi r \sigma$$

$$\text{ὅθεν} \quad f = \frac{3}{4} \frac{g}{\pi r \sigma}$$

μέση πυκνότης τῆς γῆς

συντελεστής f χαρακτηρίζων τὴν παγκόσμιον ἔλξιν

θέτοντες $s = 5,5$ εύρισκομεν λαμβάνοντας ως μονάδα τὸ μέτρον καὶ τὸ γραμμάριον

$$f = 0,000\ 000\ 000\ 000\ 658$$

καὶ εἰς τὸ σύστημα (CGS)

$$f = 0,000\ 000\ 000\ 000\ 658 \times 100^3 \times 9,81^{-1} = 6,70 \times 10^{-8}$$

μάζα τοῦ
Ἡλίου καὶ
τῶν πλανητῶν

131. Θεωρήσωμεν ἤδη τὴν γῆν καὶ τὸν Ἡλίον· τὰ σώματα ταῦτα ἔλκονται ἀμοιβαίως καὶ κινουῦνται πρὸς ἀλλήλα με ἐπιταχύνσεις ἀντιθέτους

$$\frac{fm'}{\rho^2} \text{ (γῆ μάζης } m) \quad \text{καὶ} \quad -\frac{fm}{\rho^2} \text{ (Ἡλιος μάζης } m')$$

ἡ ἐπιτάχυνσις τῆς σχετικῆς κινήσεως τῆς γῆς ὡς πρὸς τὸν Ἡλίον (ὅν ἐν τοῖς προηγουμένοις ὑπεθέτομεν ἀκίνητον) εἶναι λοιπὸν

$$f \frac{m'}{\rho^2} + f \frac{m}{\rho^2} = f \frac{(m+m')}{\rho^2} = \text{ἐπιτάχυνσιν}$$

ἔχομεν δὲ (102)

$$\text{μάζα} \times \text{ἐπιτάχυνσιν} = \frac{4\pi^2 a^2}{T\rho^2} \times \text{μάζαν}$$

$$\text{ὅθεν} \quad f(m+m') = \frac{4\pi^2 a^2}{T^2}$$

γνωρίζοντες ἤδη τὴν μάζαν $\frac{4}{3}\pi r^3 \rho$ τῆς γῆς, δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν τὴν τοῦ Ἡλίου, καὶ ἐκ ταύτης τὰς μάζας πάντων τῶν πλανητικῶν σωμάτων, ὧν τὴν κίνησιν διέπει οὗτος.

μεταβολὴ τοῦ
βάρους τῶν
σωμάτων

132. Γνωσθέντος ἤδη τοῦ νόμου, ὅστις διέπει τὴν ἐπὶ τῶν σωμάτων ἐξασκουμένην ὑπὸ τῆς γῆς ἔλξιν, συμπεραίνομεν ὅτι ἡ ἔντασις ταύτης μεταβάλλεται ὄχι μόνον καθ' ὅσον ἀνερχόμεθα ὑψηλότερον ἀπομακρυνόμενοι τοῦ κέντρου τῆς γῆς, ἀλλὰ καὶ ἀπὸ σημείου εἰς σημεῖον τῆς ἐπιφανείας αὐτῆς, διότι δὲν εἶναι αὕτη σφαῖρα ὡς ὑπεθέσαμεν προηγουμένως, ἀλλ' ἔχει μᾶλλον μορφήν ἐλλειψοειδοῦς ἐκ περιστροφῆς περὶ ἄξονα διερχόμενον διὰ τῶν πόλων καὶ ἐπίπλατυ κατὰ τὸν ἰσημερινόν.

132. α. Ἐὰν ἡ ἐπὶ σώματός τινος ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς θαλάσσης ἐξασκουμένη ὑπὸ τῆς γῆς ἔλξις εἶναι g , ἡ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σώματος εύρισκομένου εἰς ὕψος h ἐξασκουμένη ἔλξις ἔσεται

$$g_h = g \frac{r^2}{(r+h)^2}$$

ἐνθα r εἶναι ἡ μέση ἀκτίς τῆς γῆς $= 6370260$ μέτρα· ὡς ἐκ τοῦ μεγέθους τῆς ἀκτίνος ταύτης σχετικῶς πρὸς τὸ ὕψος h δυνάμεθα νὰ γράψωμεν τὴν ἄνω σχέσιν καὶ οὕτω

$$g_h = g \frac{1}{\left(1 + \frac{h}{r}\right)^2} = g \left[1 - \frac{2h}{r}\right]$$

ὅθεν

$$g_h = g(1 - 0,000000314h)$$

132. β Εἶδομεν προηγουμένως, ὅτι ὡς ἐκ τῆς περὶ τὸν ἄξονά της περιστροφῆς τῆς γῆς καὶ τῆς ἐκ ταύτης ἀναπτυσσομένης φυγοκέντρου δυνάμεως, τὰ βάρη τῶν σωμάτων ἐλαττοῦνται καθ' ὅσον βαίνομεν ἐκ τῶν πόλων πρὸς τὸν ἰσημερινόν· ἤδη ὡς ἐκ τοῦ διέποντος τὴν ἐπὶ τῶν σωμάτων ἔλξιν τῆς γῆς νόμου, ἡ βαρύτης μεταβάλλεται μετὰ τοῦ γεωγραφικοῦ πλάτους, καὶ ὡς ἐκ τῆς μορφῆς τῆς γῆς (ἐπίπλατυ ἐλλειψοειδὲς) ὡς ἐκ τῆς ὁποίας παρὰ τὸν πόλον, ἐλαττομένης τῆς ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς ἀποστάσεως τοῦ ἐλκομένου σώματος, αὐξάνει ἡ ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένη ἔλξις, καὶ συνεπῶς τὸ βάρος τούτου· παρὰ τὸν Ἰσημερινόν τὸν ἀντικείμενον, ὡς ἐκ τῆς ἐξογκώσεως τὰ σώματα ἀπομακρύνονται τοῦ ἔλκοντος κέντρου, καὶ ἐλαττοῦται ἡ ἔλξις, ἥτις ἀφ' ἑτέρου αὐξάνει ὡς ἐκ τῆς συσσωρεύσεως πλείονος μάζης παρὰ τὸν Ἰσημερινόν, οὕτως ὥστε καὶ ὡς ἐκ τῆς μορφῆς τῆς γῆς ἡ βαρύτης μεταβάλλεται ἀπὸ τοῦ Ἰσημερινοῦ πρὸς τοὺς πόλους κατὰ σχέσιν τινά, ἥτις ἐκφράζεται συναρτήσῃ τοῦ $h\mu^2\lambda$, καὶ τῆς ὁποίας ὁ ὑπολογισμὸς δὲν εἶναι τοῦ παρόντος ἔργου.

Ἐὰν δὲ συμπεριλάβωμεν ἐν αὐτῇ καὶ τὴν ἐκ τῆς φυγοκέντρου δυνάμεως μεταβολὴν (93), ὑπὸ τὸ γεωγραφικὸν πλάτος λ ἔχομεν ἔντασις βαρύτητος $g_\lambda = g_0 \left(1 + \frac{1}{193} h\mu^2\lambda\right) = 9,7807 + 0,0508 h\mu^2\lambda$ καὶ διὰ τὸ μῆκος $l = g/\pi^2$ τοῦ δεικνύοντος τὰ δευτερόλεπτα ἐκκρεμοῦς

$$l_\lambda = l_0 \left(1 + \frac{1}{193} h\mu^2\lambda\right) = 0,99100 + 0,00514 h\mu^2\lambda$$

τὸ μῆκος τοῦ ἐκκρεμοῦς εἶναι

$$\text{παρὰ τὸν Ἰσημερινόν } 0,991066 \text{ μέτρα}$$

$$\text{παρὰ τοὺς πόλους } 0,996266 \text{ »}$$

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ VIII.

Περὶ ἐνεργείας.

33. Οὐδένα λανθάνει βεβαίως ἡ σημασία τὴν ὁποίαν ἀποδίδομεν ἐν γένει εἰς τὴν λέξιν ἐργασία, ἥτις ὑπονοεῖ πάντοτε προκαταβληθεῖσάν τινα προσπάθειαν καὶ κόπωσιν προερχομένην ἐκ ταύτης. Ἐν τούτοις νομίζω ἀναγκαίαν ἐνταῦθα τὴν διάκρισιν τῆς διανοητικῆς ἀπὸ τῆς σωματικῆς ἢ μηχανικῆς ἐργασίας, ἣν μόνον ἐξετάζει ἡ μηχανική, καὶ ἥτις ἐκτελεῖται ἀπλῶς διὰ τῆς μυώδους δυνάμεως τῶν ζώων καὶ διὰ τῶν λοιπῶν κινητηρίων δυνάμεων, ἃς ἔθετο ἡ φύσις εἰς τὴν διάθεσίν μας.

Καὶ ἂν μὲν ἡ ἐργασία ἐκτελεῖται ὑπὸ τῆς μυώδους δυνάμεως τῶν ζώων, λαμβάνομεν ἀμυδράν τινα ἰδέαν περὶ τῆς ποσότητος αὐτῆς ἐκ τῆς προκυπτούσης κοπώσεως τοῦ ἐργαζομένου ζώου καὶ τῆς προσπάθειας, ἣν καταβάλλει τοῦτο περὶ τὴν ἐκτέλεσιν τῆς ἐργασίας ταύτης. Τὴν καταβαλλομένην ὅμως ταύτην προσπάθειαν καὶ τὴν ἐκ ταύτης προκύπτουσαν κόπωσιν, δὲν δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν ἀκριβῶς, διὰ συγκριμένης τινὸς ποσότητος καὶ εἰσαγάγωμεν ταύτην εἰς τοὺς ὑπολογισμούς μας: ἄλλως τε ἂν ἡ ἐργασία ἐκτελεῖται οὐχὶ πλέον ὑπὸ τῆς προσπάθειας ἣν καταβάλλει ἡ ἔμψυχος μηχανή, τὸ ζῶον, ἀλλ' ὑπὸ κινητηρίου τινὸς φυσικῆς δυνάμεως καὶ διὰ μέσου ἀψύχου μηχανῆς, οὔτε προσπάθεια καταβάλλεται, οὔτε κόπωσις ἐπέρχεται τὴν ὁποίαν θὰ ἠδυνάμεθα νὰ μεταχειρισθῶμεν, ἔστω καὶ ἀορίστως πως, διὰ τὴν καταμέτρησιν τῆς παραγομένης ἐργασίας.

Δέον λοιπὸν νὰ ὀρίσωμεν ἀκριβῶς, μαθηματικῶς, τὴν σημασίαν, ἣν ἀποδίδομεν ἐνταῦθα εἰς τὴν λέξιν, ἐργασία, καὶ πορισθῶμεν ἐκ τοῦ ὀρισμοῦ τούτου, τὸ ἀριθμητικὸν στοιχεῖον, ὅπερ καταμετρεῖ τὴν ποσότητα αὐτῆς, καὶ τὸ ὁποῖον μόνον δυνάμεθα νὰ λάβωμεν ὑπ' ὄψιν εἰς τοὺς ὑπολογισμούς μας.

Τὴν ἐργασίαν, οἷαν ἐννοοῦμεν ταύτην ἐν τῇ μηχανικῇ καὶ ταῖς βιομηχανοῖς ἐν γένει τέχναις, ὀρίζει σαφῶς ὁ στρατηγὸς Poncelet, λέγων

«Ὅταν ὑπερνικῶμεν καὶ καταστρέφωμεν οὕτως εἰπεῖν διὰ τὰς ἀνάγκας τῶν βιομηχανῶν ἐν γένει τεχνῶν, τὰς ἀντιστάσεις τὰς ὁποίας, ἀντιτάσσουν εἰς ἡμᾶς δυνάμεις, οἷαι ἢ συγκρατοῦσα πρὸς ἄλληλα τὰ ὑλικά μόρια τῶν σωμάτων, ἢ δυνάμεις τῶν ἐλατηρίων, ἢ ἐλκτικῆ δύ-

ναμῖς τῆς βαρύτητος, ἢ ἀδράνεια τῆς ὕλης κλπ. ὅταν λέγω ὑπερνικῶμεν, δι' οἰωνδήποτε μέσων, τὰς ὑπὸ τῶν δυνάμεων τούτων ἀντιτασσομένας ἡμῖν ἀντιστάσεις, ἐργαζόμεθα ἐργαζόμεθα πρὸς τούτοις ὅταν, λειαινῶμεν σῶμά τι διὰ τῆς προστριβῆς αὐτοῦ ἐπὶ ἐτέρου σώματος, ὅταν κατακόπτωμεν αὐτὸ εἰς πλείονα τεμάχια, ἀνυψοῦμεν φορτία, ἔλκωμεν ἄμαξάν τινα ἐπὶ τῆς ὁδοῦ, τείνωμεν ἐλατήριόν τι, βάλλωμεν βλήμα, καὶ αἱ ἀντιστάμεναι ἡμῖν δυνάμεις ἀνανεοῦνται συνεχῶς ἀπὸ στιγμῆς εἰς στιγμὴν καθ' ὅλον τὸ χρονικὸν διάστημα ἐν ᾧ ἐργαζόμεθα.»

Ἐξετάζοντες δὲ μετὰ προσοχῆς, ἀπάσας τὰς ἄνω περιπτώσεις ἐν αἷς ἐργαζόμεθα, δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν τὴν ἐπὶ ὑλικῷ τινος συστήματος ἐκτελουμένην ἐργασίαν,

Ὡς τὴν πρᾶξιν ἐκείνην, διὰ τῆς ὁποίας ἐπιφέρομεν ἐργασία μεταβολὴν τινα ἐν τῇ σχετικῇ διατάξει τῶν μερῶν τοῦ συστήματος, ὑπερνικῶντες δυνάμεις αἵτινες ἀνθίστανται εἰς τὴν ἐκτέλεσιν τῆς μεταβολῆς ταύτης.

Ἡ ὑπὸ ἐξωτερικοῦ τινὸς παράγοντος ἐκτελουμένη ἐργασία ἐπὶ ὀρισμένου ὑλικῷ συστήματος συνίσταται λοιπὸν εἰς τὴν μεταβολὴν, ἣν ὑφίσταται ἡ σχετικὴ διάταξις τῶν διαφόρων μερῶν αὐτοῦ ὡς ἐκ τῆς δράσεως ἐξωτερικῆς τινὸς δυνάμεως, προερχομένης ἐκ τοῦ ἐργαζομένου ἐξωτερικοῦ παράγοντος· ἡ ἐξωτερικὴ αὕτη δύναμις τείνει νὰ παραγάγῃ τὴν μεταβολὴν ταύτην, ὑπερνικῶσα ἐτέραν δύναμιν (ἀντίστασιν), ἥτις ἀνθίσταται εἰς τὴν μεταβολὴν, ἣν τείνει νὰ ἐπιφέρῃ ἡ πρώτη ἐν τῷ θεωρουμένῳ συστήματι.

Οὕτω ἵνα ἀνυψώσωμεν βάρος ἐνὸς χιλιογράμμου εἰς ὕψος ἐνὸς μέτρου ὑπεράνω τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς ὑπερνικῶντες τὴν πρὸς τὰ κάτω ἔλκουσιν τὸ σῶμα δύναμιν τῆς βαρύτητος, ἐκτελοῦμεν ἐργασίαν, ἣν καλοῦμεν χιλιογραμμόμετρον καὶ λαμβάνομεν ὡς μονάδα πρὸς καταμέτρησιν τῆς ἐργασίας.

Ἐνταῦθα ὁ ἐξωτερικὸς παράγων εἶναι ὁ ἀνυψῶν τὸ βάρος ἀνθρώπος, τὸ ὑλικὸν σύστημα, ἐπὶ τοῦ ὁποίου ἐκτελεῖται ἡ ἐργασία ἀπαρτίζεται ἐξ ὀλοκλήρου τῆς γῆς καὶ τοῦ ἀνυψομένου χιλιογράμμου· ἢ ἐν τῇ σχετικῇ θέσει τῶν μερῶν τοῦ συστήματος ἐπερχομένη μεταβολὴ συνίσταται εἰς τὴν ἀπομάκρυνσιν κατὰ ἓν μέτρον τοῦ ἀνυψομένου χιλιογράμμου ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς, καὶ ἡ παραγαγοῦσα ταύτην ἐξωτερικὴ δύναμις, εἶναι ἡ ἀνυψοῦσα τὸ βάρος μυώδους δύ-

ναμιας τοῦ ἀνθρώπου, ἥτις εἶναι καὶ ἀντίθετος τῇ ὑπερνωμένη βαρύτητι, ἥτις ἀνθίσταται εἰς τὴν ἀνύψωσιν τοῦ σώματος.

134. Ἴδου λοιπὸν ἡ λέξις ἐργασία ὁρισθεῖσα ἀκριβῶς· ἵνα εὐρωμεν ἤδη τὸ μέτρον ταύτης, ἄς ὑποθέσωμεν ὅτι μᾶς ἀνετέθη ἡ ἐργασία τῆς ἀνυψώσεως βάρους ζυγίζοντος 100 χιλιογρ. εἰς ὕψος 10 μέτρων, (δὲν δυνάμεθα δὲ νὰ φέρωμεν διὰ μιᾶς φορτίον ἀνώτερον τῶν 50 χιλιογράμμων). Τὴν ἐργασίαν ταύτην δυνάμεθα νὰ ἐκτελέσωμεν ὡς ἐξῆς· φέρομεν πρῶτον τὸ βᾶρος 50 χιλιογράμμων εἰς τὸ προταθὲν ὕψος 10 μέτρων, καὶ ἐξετελέσαμεν οὕτω τὸ ἥμισυ τῆς ἐργασίας· κατόπιν ἐπανερχόμενοι ἀναβιάζομεν διὰ τοῦ αὐτοῦ τρόπου καὶ τὰ ὑπολειπόμενα 50 χιλιογράμματα εἰς τὸ αὐτὸ ὕψος, καὶ ἡ ὅλη ἐργασία ἐξετελέσθη.

Ἡ ἐργασία αὕτη εἶναι λοιπὸν ἀνάλογος τοῦ ἀνυψωθέντος βάρους, τουτέστι τῆς ἀντιστάσεως τῆς βαρύτητος, ἣν ἐδέησε νὰ ὑπερνωθῆσιν διὰ ν' ἀνυψώσωμεν τὸ προταθὲν βᾶρος.

Ἄλλ' ἡδυνάμεθα νὰ πράξωμεν καὶ τοῦτο· φθάσαντες μὲ τὸ πρῶτον φορτίον τῶν 50 χιλιογρ. εἰς τὸ ὕψος τῶν 10 μέτρων, ἡδυνάμεθα νὰ ἐξακολουθήσωμεν ἀναβαίνοντες, καὶ φέρωμεν τὸ φορτίον τῶν 50 χιλιογρ. ὑψηλότερον εἰς ὕψος 10 ἔτι μέτρων, τουτέστιν εἰς ὕψος 20 μέτρων ἀπὸ τοῦ ἐδάφους· ἡ δευτέρα δὲ αὕτη ἐργασία εἶναι προφανῶς ἡ αὐτὴ (ὑποθέτομεν ἐνταῦθα σταθερὰν τὴν ἐντασιν τῆς βαρύτητος) μὲ ἐκείνην, τὴν ὁποίαν ἐξετελέσαμεν προηγουμένως, ἐπανερχόμενοι εἰς τὸ ἀρχικὸν σημεῖον, λαμβάνοντες τὰ ὑπολειπόμενα 50 χιλιογρ. καὶ ἀνυψοῦντες αὐτὰ εἰς τὰ πρῶτα 10 μέτρα.

Ἡ ἐν τῇ δευτέρᾳ ταύτῃ περιπτώσει ἐκτελεσθεῖσα ἐργασία εἶναι ἡ αὐτή, οἷα καὶ ἡ ἐν τῇ πρώτῃ, ἀλλ' ἐνταῦθα εἶναι αὕτη ἀνάλογος τοῦ ὕψους (20 μέτρων) εἰς δ' ἀνυψώσαμεν τὸ βᾶρος (50 χιλ.), τοῦ διαστήματος δηλαδή, ὅπερ διήνυσε τὸ σημεῖον τῆς ἐφαρμογῆς τῆς ἀνθισταμένης εἰς τὴν ἀνύψωσιν τοῦ σώματος ἀντιστάσεως τῆς βαρύτητος.

Ἐν ταῖς δυσὶ ταύταις περιπτώσει τὸ ἀνυψωθὲν βᾶρος, καὶ τὸ ὕψος, εἰς δ' τοῦτο ἀνυψώθη εἶναι διάφορα· ἡ ἐκτελεσθεῖσα ὅμως ἐργασία εἶναι ἡ αὐτὴ ὡς καὶ τὸ γινόμενον,

ἀνυψωθὲν βᾶρος P ἐπὶ ὕψος H εἰς δ' τοῦτο ἀνυψώθη

$$PH = 100 \times 10 = 50 \times 20 = 1000.$$

Οὕτω ἡ ἐκτελουμένη ἐργασία εἶναι ἀνάλογος τῇ ἐντάσει τῆς

ὑπερνωμένης ἀντιστάσεως (βᾶρος P τοῦ σώματος) καὶ τῷ κατὰ τὴν διεύθυνσιν (κατακόρυφος) αὐτῆς τῆς ἀντιστάσεως διανυθέντι διαστήματι (ὕψος H εἰς δ' ἀνυψώθη τὸ σῶμα)· καὶ δυνάμεθα νὰ λάβωμεν τὸ γινόμενον PH πρὸς καταμέτρησιν τῆς ἐκτελεσθείσης ἐργασίας ^{μέτρον ἐργασίας}.

Καὶ ἐν γένει. Ἐὰν ἡ δρᾶσις σταθερᾶς τινος δυνάμεως F ἐξασκῆται ἐπὶ ὑλικοῦ συστήματος, ὑπερνωθῶσα σταθερὰν ἐπίσης ἀντίστασιν R , ἡ ἐργασία τὴν ὁποίαν ἐκτελεῖ ἡ δρᾶσις δύναμις, ἵνα ὑπερνωθῆ τὴν ἀνθισταμένην ἀντίστασιν, ἐν ὁρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι, μετρεῖται διὰ τοῦ γινομένου τῆς ἀντιστάσεως ταύτης ἐπὶ τὸ διάστημα, τὸ ὁποῖον διανύει ἐν τῷ αὐτῷ χρόνῳ καὶ κατὰ τὴν φορὰν τῆς ὑπερνωμένης ἀντιστάσεως, τὸ σημεῖον ἐφ' οὗ ἡ ἀντίστασις ἐξασκεῖ τὴν ἄμεσον δρᾶσιν αὐτῆς.

Ἄλλ' ἡ ὑπερνωμένη ἀντίστασις R ἰσοῦται προφανῶς * τῇ συνισταμένη τῆς δυνάμεως F κατὰ τὴν διεύθυνσιν αὐτῆς τῆς ἀντιστάσεως, αὕτη δὲ συμπίπτει μὲ τὴν διεύθυνσιν τοῦ ὑπὸ τοῦ σημείου τῆς ἐφαρμογῆς τῆς ἀντιστάσεως R διανυθέντος διαστήματος· ὥστε

$$R = F \cos(\hat{F}, s)$$



Σχ. 106.

ἐνθα \hat{F}, s παριστᾷ τὴν ὑπὸ τῆς δυνάμεως F καὶ τῆς ἀντιστάσεως R ἐμπεριεχομένην γωνίαν πολλαπλασιάζοντες ἐπὶ τὸ κατὰ τὸ χρονικὸν

διάστημα t διανυθὲν μῆκος $s = mm'$ ὑπὸ τοῦ σημείου m , ἐνθα ἐξασκεῖται ἡ ἄμεσος δρᾶσις τῆς ἀντιστάσεως R , εὐρίσκομεν,

$$Rs = F \cos(F, s) \cdot s = F \cdot s \cos(F, s)$$

τὸ πρῶτον μέλος τῆς ἰσότητος ταύτης μετρεῖ τὴν ἐργασίαν, ἣν ἐξετέλεσεν ἡ σταθερὰ δύναμις F διὰ νὰ ὑπερνωθῆ τὴν ἀνθισταμένην ἀντίστασιν R , κατὰ τὴν μετάβασιν τοῦ σημείου τῆς ἐφαρμογῆς αὐτῆς [τῆς ἀντιστάσεως] ἀπὸ τοῦ m εἰς τὸ m' ἐν τῷ ὁρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι t , καὶ τὸ δεύτερον λοιπὸν μέλος τῆς ἰσότητος ταύτης, δύναται νὰ ληθῆ ὡς μέτρον τῆς ποσότητος τῆς αὐτῆς ἐργασίας. Ἄλλὰ τὸ δεύτερον τοῦτο μέλος δύναται νὰ θεωρηθῆ ὡς ἴσον τῇ προ-

* Ἐνταῦθα ὑποτίθεται, ὅτι ἡ ταχύτης τοῦ σώματος ἐφ' οὗ δρᾷ ἡ δύναμις μένει σταθερά.

βολή $F \cos(F, s)$ τῆς ἐργαζομένης δυνάμεως F ἐπὶ τοῦ διανυθέντος διαστήματος $mm' = s$, πολλαπλασιαζομένη ἐπὶ τὸ μήκος τοῦτο s , ἢ ὡς ἴσον τῇ ἐργαζομένῃ δυνάμει F πολλαπλασιαζομένη ἐπὶ τὴν προβολὴν $s \cos \alpha$ τοῦ διαστήματος s ἐπ' αὐτῆς τῆς δυνάμεως F . Οὕτω τὴν ὑπὸ δυνάμεως τινος F (ἥτις οὐδεμίαν μεταδίδει ἐπιτάχυνσιν εἰς τὸ σημεῖον ἐφ' οὗ δρᾷ αὐτή) ἐκτελουμένην ἐργασίαν δυνάμεθα νὰ μετρήσωμεν καὶ διὰ τοῦ γινομένου ταύτης ἐπὶ τὸ ὑπὸ τοῦ σημείου τῆς ἐφαρμογῆς αὐτῆς διανυόμενον διάστημα, ὑπολογιζόμενον τοῦτο κατὰ τὴν φορὰν τῆς δυνάμεως ἢ διὰ τοῦ γινομένου τοῦ ὑπὸ τοῦ σημείου τῆς ἐφαρμογῆς τῆς δυνάμεως διανυθέντος διαστήματος ἐπὶ τὴν προβολὴν τῆς δυνάμεως ἐπ' αὐτοῦ.

133. Ὑπεθέσωμεν ὅμως μέχρι τοῦδε τὴν ἐργαζομένην δύναμιν F καὶ τὴν ὑπ' αὐτῆς ὑπερνωμένην ἀντίστασιν R , σταθερὰς ἀμφοτέρως κατὰ τε τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φορὰν. Ἐὰν αἱ δυνάμεις αὗται μεταβάλλωνται προϊόντος τοῦ χρόνου, τότε ἐξετάζομεν τὴν ὑπὸ τῆς δυνάμεως F παραγομένην ἐργασίαν ἐν χρονικῷ διαστήματι dt ἀρκούντως βραχεῖ, ὥστε κατὰ τὴν διάρκειαν αὐτοῦ νὰ δυνηθῶμεν νὰ θεωρήσωμεν F καὶ R ὡς σταθερὰς καὶ ἐφαρμόσωμεν τὴν ἄνω σχέσιν

$$d\tau = \text{ἐργασία} = F \cos(F, ds) ds$$

κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα dt , ἐν ᾧ τὸ σημεῖον τῆς ἐφαρμογῆς τῆς δυνάμεως διήνυσεν τὸ διάστημα ds ὑπολογιζόμενον κατὰ τὴν διεύθυνσιν αὐτῆς. Καὶ ἵνα εὐρωμεν τὴν ὀλικὴν ἐργασίαν ἣν παράγει ἡ δύναμις F ἐν τῷ πεπερασμένῳ χρονικῷ διαστήματι t , λαμβάνομεν τὸ ὀλοκληρωτικὸν ἄθροισμα $\int_0^t F \cos(F, ds) ds$ τῶν στοιχειωδῶν ἐργασιῶν, $F ds \cos(F, ds)$ ἃς ἐξέτελεσεν ἡ δύναμις F κατὰ τὰ συνεχῆ χρονικὰ διαστήματα dt μέχρι τοῦ χρόνου t . καὶ ἔχομεν

$$\text{ὀλικὴ ἐργασία} = \tau = \int_0^s F \cos(F, ds) ds.$$

133. α. Ἐὰν ἤδη ἔχωμεν σύστημα δυνάμεων $f_1, f_2, f_3 \dots$ δρῶσῶν ἐπὶ ἐνὸς σημείου, γνωρίζομεν ὅτι τὰς δυνάμεις ταύτας δυνάμεθα ν' ἀντικαταστήσωμεν διὰ τῆς συνισταμένης αὐτῶν F , ἥς ἡ προβολὴ ἐπὶ τῆς φορᾶς τοῦ ὑπὸ τοῦ σημείου τούτου διανυομένου διαστήματος ds , ἰσοῦται τῷ ἀλγεβρικῷ ἄθροισματι τῶν προβολῶν τῶν συνιστωσῶν δυνάμεων ἐπὶ τῆς αὐτῆς φορᾶς ἔχομεν λοιπὸν

$$F \cos(F, ds) = f_1 \cos(f_1, ds) + f_2 \cos(f_2, ds) + f_3 \cos(f_3, ds) + \dots \dots \dots (1)$$

ἐργασία
πλειόνων
δυνάμεων

ἐὰν δὲ πολλαπλασιάσωμεν τὰ δύο μέλη ἐπὶ ds ἔχομεν

$$F \cos(F, ds) ds = f_1 \cos(f_1, ds) ds + f_2 \cos(f_2, ds) ds + f_3 \cos(f_3, ds) ds + \dots \dots$$

$$\text{ἢ τέλος} \quad d\tau = F ds = f_1 ds_1 + f_2 ds_2 + f_3 ds_3 + \dots \dots \dots (2)$$

ἐνθα ds ἐμφαίνει τὴν προβολὴν τοῦ ὑπὸ τοῦ σημείου ἐφ' οὗ δρῶσιν αἱ δυνάμεις διανυθέντος τόξου ds ἐπὶ τῆς συνισταμένης F , καὶ ds_1 τὴν προβολὴν τοῦ ds ἐπὶ τῆς δυνάμεως f_1 . Οὕτω

Ἡ στοιχειώδης ἐργασία τὴν ὁποίαν ἐκτελεῖ σύστημα δυνάμεων δρῶσῶν ἐπὶ ἐνὸς σημείου, ἰσοῦται τῷ ἀλγεβρικῷ ἄθροισματι τῶν στοιχειωδῶν ἐργασιῶν τὰς ὁποίας ἐκτελοῦσιν αἱ δυνάμεις αὗται, ἀνεξαρτήτως ἀλλήλων θεωρούμεναι. Τὸ ἄθροισμα δὲ τοῦτο ἰσοῦται τῇ στοιχειώδει ἐργασίᾳ τὴν ὁποίαν ἐκτελεῖ ἡ συνισταμένη τῶν δυνάμεων τούτων.

Τοῦτο ἀληθεύει καὶ διὰ τὴν ἐν πεπερασμένῳ χρόνῳ ἐκτελουμένην ὑπὸ τῶν δυνάμεων ἐργασίαν, διότι ἐκ τῆς ἄνω σχέσεως (2) πορίζομεθα

$$\text{ὀλικὴ ἐργασία} = \tau = \int F ds = \sum \int f_i ds_i.$$

133. β. Ἐὰν θεωρήσωμεν τὴν ὑπὸ τῆς δυνάμεως f ἐπιφερομένην μετατόπισιν ds ὡς τὴν συνισταμένην πλειόνων στοιχειωδῶν μετατοπίσεων $ds_1, ds_2 \dots$ καὶ προβάλωμεν ἐπὶ τῆς δυνάμεως F , ἔχομεν

$$ds \cos(F, ds) = ds_1 \cos(F, ds_1) + ds_2 \cos(F, ds_2) + \dots \dots \dots$$

καὶ πολλαπλασιάζοντες ἀμφοτέρω τὰ μέλη τῆς σχέσεως ταύτης ἐπὶ F ἔχομεν

$$F ds \cos(F, ds) = F ds_1 \cos(F, ds_1) + F ds_2 \cos(F, ds_2) + \dots \dots \dots$$

ἀλλὰ $F ds_1 \cos(F, ds_1)$ εἶναι ἡ ὑπὸ τῆς δυνάμεως F ἐκτελουμένη ἐργασία κατὰ τὴν μετατόπισιν ds_1 ὥστε τὴν προηγουμένην σχέσιν δυνάμεθα νὰ ἐκφράσωμεν ὡς ἑξῆς

Ἡ ἐργασία ἣν ἐκτελεῖ ἡ δύναμις F , ἵνα ἐπιφέρει τὴν μετατόπισιν ds , ἰσοῦται τῷ ἄθροισματι τῶν μερικῶν ἐργασιῶν, τὰς ὁποίας καταναλίσκει ἡ αὐτὴ δύναμις F ἵνα ἐπιφέρει διαδοχικῶς τὰς μερικὰς μετατοπίσεις $ds_1, ds_2, ds_3 \dots$

133. γ. ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ. Ἄς λάβωμεν ὡς παράδειγμα τὸν ὑπολογισμὸν τῆς ἐργασίας ἀερίου ἐργασίας, ἣν ἐκτελεῖ πεπιεσμένον ἀέριον ἐξασκοῦν πίεσιν p (κατὰ μονάδα πιέζοντος ἔμβολου) ἐπὶ ἐνὸς ἔμβολου A , κατὰ τὴν στοιχειώδη μετατόπισιν αὐτοῦ dx .

(ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ)

Ἐὰν καλέσωμεν s τὸ ὅλον ἐμβαδὸν τοῦ ἐμβόλου, ἢ ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένη πίεσις εἶναι κάθετος αὐτῷ καὶ ἴση τῇ

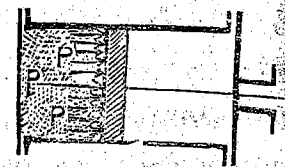
$$P = ps$$

ἢ ὑπὸ τῆς πίεσεως ταύτης ἐκτελεσθεῖσα ἔργασία κατὰ τὴν μετατόπισιν dx τοῦ ἐμβόλου εἶναι

$$d\tau = (ps)dx = p(sdx) = p dv$$

ἐνθα dv εἶναι ὁ ὑπὸ τοῦ ἐμβόλου διαγραφείς χωρὸς κατὰ τὴν μετατόπισιν dx , καὶ ἡ ὅλη ἔργασία κατὰ τὴν μετάβασιν τοῦ ἐμβόλου ἀπὸ τῆς θέσεως A_0 εἰς τὴν θέσιν A_1 εἶναι

$$\tau = \int_{v_0}^{v_1} p dv$$



Σχ. 107.

135.δ. Ἐὰν θεωρήσωμεν ἰδίᾳ τὰς ἐπὶ τριῶν ὀρθογωνίων ἀξόνων $o(x,y,z)$ προβολὰς X,Y,Z τῆς ἐπὶ τοῦ σημείου x,y,z δρώσης δυνάμεως F , ἔχομεν διὰ τὴν στοιχειώδη μετατόπισιν ds ἔργασία τῆς $F = F ds \cos(\alpha) = Xdx + Ydy + Zdz$ καὶ διὰ τὴν ἀντιστοιχοῦσαν τῇ μετατοπίσει $s - s_0$ ὅλικὴν ἔργασίαν τ ἔχομεν

$$\tau = \int_{s_0}^s (Xdx + Ydy + Zdz)$$

ἔργασία ἐν τῇ
περὶ ἄξονα
στροφῇ

135.ε. Θεωρήσωμεν ὑλικὸν σημεῖον m καὶ δυνάμιν F τείνουσαν νὰ στρέψῃ τοῦτο περὶ τὸν ἄξονα XOX' τὴν δυνάμιν F δυνάμεθα νὰ ἀντικαταστήσωμεν διὰ δύο ἄλλων, τὴν μὲν F_2 παράλληλον τῷ ἄξονι XOX' τὴν δὲ F_1 κάθετον τούτῳ.

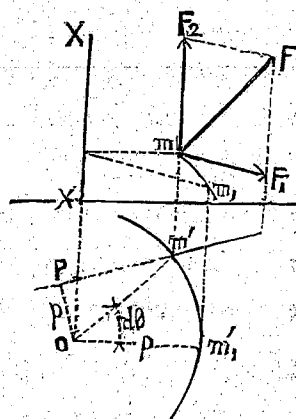
Ἡ κατὰ τὴν στοιχειώδη περιστροφήν $d\theta$ τοῦ σημείου ἐκτελεσθεῖσα ὑπὸ τῆς δυνάμεως F_2 ἔργασία ἰσοῦται τῷ μηδενί, διότι εἶναι κάθετος ἐπὶ τὸ ὑπὸ τοῦ σημείου m διαγραφόμενον τόξον mm_1 ἢ ὑπὸ τῆς δυνάμεως F_1 ἐκτελεσθεῖσα ἔργασία εἶναι

$$d\tau = F_1 m' m'_1 \sin(\alpha) = F_1 m' m'_1 \sin\theta$$

$$m' m'_1 = r d\theta \text{ καὶ } or = r \sin\theta = p$$

$$\text{ὥστε } m' m'_1 = \frac{p}{\sin\theta} d\theta$$

$$\text{καὶ } d\tau = F_1 \frac{p d\theta}{\sin\theta} \sin\theta = F_1 p d\theta$$



Σχ. 108.

ῥοπή ὡς
πρὸς ἄξονα
ἢ σημείου

136. Τὸ γινόμενον $F_1 p$ τῆς προβολῆς F_1 τῆς δυνάμεως F ἐπὶ ἐπιπέδου καθέτου τῷ ἄξονι XOX' ἐπὶ τὴν βραχυτάτην ἀπόστα-

σιν p τῆς δυνάμεως ἀπὸ τοῦ ἄξονος καλοῦμεν **ροπήν τῆς δυνάμεως F ὡς πρὸς τὸν ἄξονα XOX' ἢ ροπήν τῆς δυνάμεως F_1 ὡς πρὸς τὸ σημεῖον O .**

Ἡ στοιχειώδης ἔργασία, τὴν ὁποῖαν ἐκτελεῖ δυνάμεις τις, τείνουσα νὰ στρέψῃ τὸ σημεῖον τῆς ἐφαρμογῆς αὐτῆς περὶ σταθερὸν ἄξονα XOX' , ἰσοῦται λοιπὸν τῇ ῥοπῇ $F_1 p$ τῆς δυνάμεως ὡς πρὸς τὸν ἄξονα, ἐπὶ τὴν περιστροφικὴν μετατόπισιν $d\theta$ τοῦ σημείου ἐφ' οὗ δρᾷ περὶ τὸν αὐτὸν ἄξονα

Ἐὰν δὲ λάβωμεν τὴν ῥοπήν θετικῶς μὲν, ὅταν ἡ δυνάμεις τείνει νὰ στρέψῃ τὸ σημεῖον τῆς ἐφαρμογῆς αὐτῆς κατὰ ὠρισμένην φοράν, καὶ ἀρνητικῶς, ὅταν τείνει αὐτὴ νὰ στρέψῃ τὸ αὐτὸ σημεῖον κατ' ἀντίθετον φοράν, βλέπομεν ἀμέσως ἐκ τῶν ἐν τῇ (§ 135) ἀποδειχθεισῶν προτάσεων ὅτι

Ἡ ῥοπή τῆς συνισταμένης F πλειόνων δυνάμεων ὡς πρὸς τὸν ἄξονα XOX' ἰσοῦται τῷ ἀλγεβρικῷ ἀθροίσματι τῶν ῥοπῶν τῶν συνιστωσῶν.

Τῷ ὄντι ἐκ τῆς σχέσεως (135.α.2) ἔχομεν

$$F p d\theta = f_1 p_1 d\theta + f_2 p_2 d\theta + f_3 p_3 d\theta + \dots$$

καὶ διαιροῦντες διὰ τοῦ $d\theta$ πορίζομεθα

$$F p = f_1 p_1 + f_2 p_2 + f_3 p_3 + \dots$$

ἐνθα p, p_1, p_2 παριστῶσι τὰς βραχυτάτας ἀποστάσεις τῶν δυνάμεων F, f_1, f_2, \dots ἀπὸ τοῦ ἄξονος τῶν ῥοπῶν.

136. α. Ἐὰν ἰδίᾳ θεωρήσωμεν τὴν ἐπὶ τοῦ σημείου (x,y,z) ἐπενεργούσαν δυνάμιν F καὶ τὰς ὀρθογωνίους συνιστώσας ταύτης X, Y, Z , ἔχομεν

ῥοπή τῆς F περὶ τὸν ἄξονα $OZ = \text{ῥοπ. τῆς } X + \text{ῥοπ. τῆς } Y + \text{ῥοπ. τῆς } Z$

$$M_z F = -Xy + Yx$$

$$M_x F = -Yz + Zy$$

$$M_y F = -Zx + Xz$$

136. β. Ἡ πρότασις αὕτη δὲν ἐπαληθεύει, ἐὰν ἀντὶ τῶν ῥοπῶν ὡς πρὸς τὸν ἄξονα XOX' , λάβωμεν τὰς ῥοπὰς τῶν δυνάμεων ὡς πρὸς τὸ σημεῖον O , εἰμὴ ἐν ἡ περιπτώσει αὐτῆς δυνάμεις κείνται ἀπασαι ἐν τῷ αὐτῷ ἐπιπέδῳ. Οὕτω

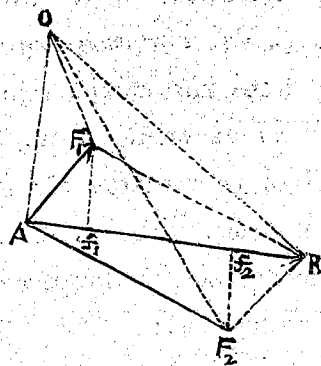
Ἡ ῥοπή τῆς συνισταμένης F πλειόνων δυνάμεων, κειμένων ἐν τῷ αὐτῷ ἐπιπέδῳ, ὡς πρὸς τὸ σημεῖον O , ἰσοῦται τῷ ἀλγεβρικῷ ἀθροίσματι τῶν ῥοπῶν τῶν συνιστωσῶν.

Ἡ πρότασις αὕτη ὀφειλομένη τῷ Varignon ἀποδείκνυται καὶ ἀπ' εὐθείας ὡς ἐξῆς:

Ἐστῶσαν AF_1 καὶ AF_2 αἱ δύο συνιστώσαι τῆς δυνάμεως AR . αἱ ῥοπὲς τῶν τριῶν τούτων δυνάμεων ὡς πρὸς τὸν ἄξονα O εἶναι διπλάσιαι τῶν ἐμβαδῶν τῶν τριγώνων

$$OAF_1, OAF_2 \text{ καὶ } OAR$$

ἅτινα ἔχουσι τὴν αὐτὴν βᾶσιν OA . τὰ ὕψη τῶν εὐρίσκουεν προβάλλοντες τὰς πλευρὰς AF_1, AF_2 καὶ AR ἐπὶ τῆς AR καθέτου τῆς OA . καὶ ἔχομεν, ὕψος τοῦ $OAF_1 = Af_1$ ὕψος τοῦ $OAF_2 = Af_2$ καὶ ὕψος τοῦ $OAR = AR$ ἀλλὰ $AR = Af_2 + f_2R = Af_2 + Af_1$ ὥστε $\epsilon\mu\beta.OAR = \epsilon\mu\beta.OAF_1 + \epsilon\mu\beta.OAF_2$ ὅθεν καὶ ῥοπή $R = \rho\pi\eta F_1 + \rho\pi\eta F_2$ ο.ε.δ.



Σχ. 109.

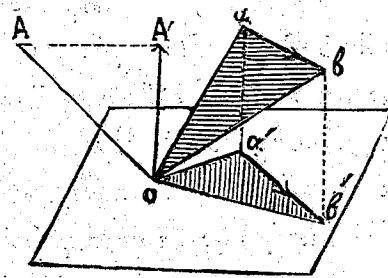
136.γ. Ὄταν ὁμοῦ αἱ συνιστώσαι δυνάμεις δὲν εὐρίσκονται ἐν τῷ αὐτῷ ἐπιπέδῳ, τότε ἡ ἄνω πρότασις ἀντικαθίσταται διὰ τῆς ἀκολούθου.

Ἡ ῥοπή τῆς συνισταμένης F πλειόνων δυνάμεων, κειμένων ὅπως δῆποτε ἐν τῷ διαστήματι, ὡς πρὸς τὸ σημεῖον O , ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τῶν ῥοπῶν τῶν συνιστωσῶν.

Ἴνα δὲ καταστήσωμεν τὴν πρότασιν ταύτην καταληπτὴν, δεῖον νὰ ὀρίσωμεν τὴν γεωμετρικὴν παράστασιν τῶν ῥοπῶν.

Τὴν ῥοπήν τῆς δυνάμεως $F = ab$ ὡς πρὸς τὸ σημεῖον O , τῆς ὁποίας ἡ ἀλγεβρική τιμὴ ἰσοῦται τῷ διπλάσιῳ τοῦ ἐμβαδοῦ τοῦ τριγώνου oab , παριστῶμεν γεωμετρικῶς δι' εὐθυγράμμου τμήματος OA , οὗτινος τὸ μῆκος ἰσοῦται τῇ ἀλγεβρική τιμῇ τῆς ῥοπῆς, καὶ τὴν φοράν λαμβάνομεν οὕτως ὥστε, ἐὰν νοήσωμεν παρατηρητὴν κείμενον ἐπὶ τοῦ τμήματος OA μὲ τοὺς πόδας παρὰ τῷ σημείῳ O καὶ τὴν κεφαλὴν παρὰ τῷ A ἡ δυνάμις $F = ab$ διὰ τὸν παρατηρητὴν τοῦτον, τείνει νὰ στρέψῃ τὸ σημεῖον τῆς ἐφαρμογῆς αὐτῆς a ἐξ ἀριστερῶν πρὸς τὰ δεξιὰ, καθ' ἣν φοράν βλέπομεν κινουμένους τοὺς δείκτας τῶν ὥρολογίων.

Ἐὰν προβάλωμεν τὴν δυνάμιν ab ἐπὶ ἐπιπέδου τινος P , τὸ παραστατι-



Σχ. 110.

κὸν τμήμα τῆς ῥοπῆς τῆς προβολῆς $a'b'$ ὡς πρὸς τὸ αὐτὸ σημεῖον o , εἶναι OA' κάθετον ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου P . ἀλλ' ἔχομεν

$$\epsilon\mu\beta.oab = \epsilon\mu\beta.oa'b' \text{ συν}(AOA')$$

ὅθεν καὶ

$$OA' = OA \text{ συν}(AOA')$$

τουτέστιν Ἡ ῥοπή τῆς προβολῆς $F' = a'b'$ τῆς δυνάμεως $F = ab$ ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου P , ἰσοῦται τῇ προβολῇ OA' τῆς ῥοπῆς OA τῆς δυνάμεως ἐπὶ ἄξονος καθέτου τῷ ἐπιπέδῳ P .

136.δ. Θεωρήσωμεν ἤδη δυνάμεις f_1, f_2, f_3, \dots δρώσας ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου m , κειμένων ὅπως δῆποτε ἐν τῷ διαστήματι, καὶ τὴν συνισταμένην αὐτῶν F ἢ ἐπὶ τοῦ ἄξονος ox προβολὴ τῆς ῥοπῆς (ὡς πρὸς τὸ σημεῖον o) τῆς δυνάμεως f_i , ἰσοῦται τῇ ῥοπῇ (ὡς πρὸς τὸ αὐτὸ σημεῖον o) τῆς ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου zoy προβολῆς $f_{i,x}$ τῆς δυνάμεως f_i . τὸ ἀλγεβρικὸν δὲ ἄθροισμα τῶν ῥοπῶν τῶν προβολῶν τούτων ἰσοῦται τῇ ῥοπῇ τῆς ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ ἐπιπέδου προβολῆς F_x τῆς συνισταμένης F . ὥστε

$$\rho\pi.F_x = \Sigma \rho\pi.f_{i,x}$$

καὶ διὰ τοῦ αὐτοῦ τρόπου $\rho\pi.F_y = \Sigma \rho\pi.f_{i,y}$

$$\rho\pi.F_z = \Sigma \rho\pi.f_{i,z}$$

οὕτω ἡ προβολὴ τῆς ὅλης ῥοπῆς ἐπὶ τοῦ ἄξονος ox ἰσοῦται τῷ ἀλγεβρικῷ ἀθροίσματι τῶν προβολῶν τῶν μερικῶν ῥοπῶν ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ ἄξονος. ὅθεν συμπεραίνομεν, ὅτι

Τὸ παραστατικὸν τμήμα M τῆς ῥοπῆς τῆς συνισταμένης F ἰσοῦται τῷ γεωμετρικῷ ἀθροίσματι τῶν παραστατικῶν τμημάτων τῶν ῥοπῶν μ_i τῶν συνιστωσῶν.

$$\bar{M} = \bar{\mu}_1 + \bar{\mu}_2 + \bar{\mu}_3 + \dots$$

ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Τὴν κάτωθι ἀναλυτικὴν μέθοδον ὀφείλω τῷ καθηγητῇ Κυρίῳ Κυπαρίσῳ Στεφάνῳ

Ἡ ῥοπή τῆς δυνάμεως (88).

$$\frac{x-\xi}{X} = \frac{y-\eta}{Y} = \frac{z-\zeta}{Z}$$

ὡς πρὸς τὸ σημεῖον (α, β, γ) εἶναι (Εἶς. § 4.9)

$$\mu = \sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \dots \dots \dots (1)$$

ἐνθα

$$u = (Y\xi - X\eta) + (-Y\alpha + X\beta)$$

$$v = Y(\gamma - \zeta) - Z(\beta - \eta) \quad w = Z(\alpha - \xi) - X(\gamma - \zeta)$$

εἶναι αἱ προβολαὶ τοῦ παραστατικοῦ τμήματος τῆς ῥοπῆς ἐπὶ τῶν ἄξόνων.

αί ροπαί τῆς αὐτῆς δυνάμεως ὡς πρὸς τρεῖς ἄξονας διερχομένους διὰ τοῦ σημείου (α,β,γ) παραλλήλως τοῖς ἄξοσιν ο(x,y,z) εἶναι u,v,w: ἡ δὲ ῥοπή τῆς ἐν τῷ ἐπιπέδῳ ο(x,y) δυνάμεως (ξ,η,X,Y) ὡς πρὸς τὸ σημεῖον (α,β) εἶναι u' καὶ βλέπομεν ἀμέσως, ὅτι ἡ ῥοπή τῆς δυνάμεως

$$Ax + By + C = 0$$

ὡς πρὸς τὸ σημεῖον (α,β) εἶναι

$$\mu = A\alpha + B\beta + C \dots \dots \dots (2)$$

ἡ ῥοπή ἑτέρας δυνάμεως

$$A'x + B'y + C' = 0$$

ἐν τῷ αὐτῷ ἐπιπέδῳ κειμένης, ὡς πρὸς τὸ αὐτὸ σημεῖον (α,β) εἶναι

$$\mu' = A'\alpha + B'\beta + C'$$

ἡ ῥοπή τῆς συνισταμένης τῶν δυνάμεων τούτων ὡς πρὸς τὸ αὐτὸ σημεῖον εἶναι

$$M = (A + A')\alpha + (B + B')\beta + (C + C') = (A\alpha + B\beta + C) + (A'\alpha + B'\beta + C') = \mu + \mu'$$

Ἡ ῥοπή τῆς δυνάμεως

$$\frac{x - \xi}{X} = \frac{y - \eta}{Y} = \frac{z - \zeta}{Z} \dots \dots \dots (3)$$

ὡς πρὸς τὸν διὰ τοῦ σημείου α,β,γ διερχόμενον παραλλήλως τῷ οx ἄξονα εἶναι

$$u = X(\beta - \eta) - Y(\alpha - \xi)$$

ἡ ῥοπή ἑτέρας δυνάμεως

$$\frac{x - \xi}{X'} = \frac{y - \eta}{Y'} = \frac{z - \zeta}{Z'} \dots \dots \dots (4)$$

ὡς πρὸς τὸν αὐτὸν ἄξονα εἶναι

$$u' = X'(\beta - \eta) - Y'(\alpha - \xi)$$

ἡ ῥοπή τῆς συνισταμένης

$$\frac{x - \xi}{X + X'} = \frac{y - \eta}{Y + Y'} = \frac{z - \zeta}{Z + Z'}$$

τῶν δυνάμεων τούτων εἶναι

$$U = (X + X')(\beta - \eta) - (Y + Y')(\alpha - \xi) = [X(\beta - \eta) - Y(\alpha - \xi)] + [X'(\beta - \eta) - Y'(\alpha - \xi)] = u + u'$$

Αἱ ροπαί τῶν δυνάμεων (3) καὶ (4) ὡς πρὸς τὸ σημεῖον (α,β,γ) εἶναι

$$\mu = \sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \quad \text{καὶ} \quad \mu' = \sqrt{v'^2 + u'^2 + w'^2}$$

Ἡ ῥοπή τῆς συνισταμένης τούτων ὡς πρὸς τὸ αὐτὸ σημεῖον εἶναι

$$M = \sqrt{U^2 + V^2 + W^2} = \sqrt{(u + u')^2 + (v + v')^2 + (w + w')^2} = \bar{\mu} + \bar{\mu}'$$

137. Μέχρι τοῦδε μετεχειρίσθημεν τὴν παραγωγὸν τῆς ἐργασίας δυνάμιν F, ἵνα ὑπερικήσωμεν ἀντίστασιν τινὰ R, ἥτις ἀνθίσταται εἰς τὴν μεταβολήν, ἣν τείνει νὰ ἐπιφέρῃ αὕτη ἐν τῷ συστήματι ἐφ' οὗ ἐξασκεῖται ἡ ἄμεσος δράσις αὐτῆς

Εἶδομεν λ. χ. ὅτι, ἵνα ὑψώσωμεν τὸ βάρος P χιλιογράμμων εἰς ὕψος H μέτρων χωρὶς νὰ μεταδώσωμεν εἰς τοῦτο ταχύτητα, δεόν νὰ καταναλώσωμεν ἐργασίαν PH χιλιογραμμομέτρων.

Τὴν μειώδη δυνάμιν, ἣν διαθέτομεν, μεταχειριζόμεθα ἐνταῦθα συνεχῶς ὅπως ὑπερικήσωμεν τὴν ἐπὶ τοῦ σώματος P ἐξασκουμένην ἐλκτικὴν δυνάμιν τῆς γῆς, ἥτις ἀνθίσταται εἰς τὴν ἀνύψωσιν αὐτοῦ, χωρὶς ὅμως νὰ μεταδώσωμεν εἰς τὸ σῶμα οὐδὲ τὴν ἐλάχιστην ταχύτητα.

Ἄλλ' ἐὰν οὐδεμία ἀνθίσταται δυνάμις εἰς τὴν μετατόπισιν τοῦ σώματος ἐφ' οὗ ἐξασκεῖται ἡ δράσις τῆς ἐργαζομένης δυνάμεως, ἡ κάλλιον, ἐὰν ἡ ἐντασις τῆς τελευταίας ταύτης εἶναι μείζων τῆς ἀντιστάσεως ἢν δεόν νὰ ὑπερικήσωμεν, ἵνα μετατοπίσωμεν τὸ σῶμα, ἀποκτᾶ τοῦτο ταχύτητα.

Ἐὰν λ. χ. ἀνατίθεται ἡμῖν ἡ ἀνύψωσις τοῦ βάρους P εἰς ὕψος H, δυνάμεθα νὰ ἐκτελέσωμεν τὴν ἐργασίαν ταύτην PH ἀνυψοῦντες ἀπ' εὐθείας τὸ βάρος, χωρὶς νὰ τῷ μεταδώσωμεν οὐδὲ τὴν ἐλάχιστην ταχύτητα· ἀλλὰ δυνάμεθα καὶ νὰ ὠθήσωμεν ἀρχικῶς τὸ σῶμα ἀρκούντως, ὥστε νὰ μεταδώσωμεν τούτῳ ταχύτητα $v = \sqrt{2gH}$, ὡς ἐκ τῆς ὁποίας θ' ἀνέλθῃ τοῦτο (14.α.2) εἰς τὸ αὐτὸ ὕψος H, ἐνθα ἀπώλεσε πᾶσαν ταχύτητα ὡς ἐκ τῆς ἐπ' αὐτοῦ δράσεως τῆς βαρύτητος. Ἡ ἀνατεθεῖσα ἡμῖν ἐργασία ἐξετελέσθη ὡς καὶ προηγουμένως.

Ἡ διὰ τῆς ὠθήσεως μεταδοθεῖσα τῷ σώματι ταχύτης v συνδέεται πρὸς τὴν ἐκτελεσθεῖσαν ἐργασίαν PH διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{mv^2}{2} = PH$$

Οὕτω τὴν κινητήριον δυνάμιν F δυνάμεθα νὰ μεταχειρισθῶμεν μεταδίδοντες εἰς τὰ σώματα ταχύτητα, ὡς ἐκ τῆς ὁποίας δύνανται ταῦτα νὰ μᾶς παράσχωσιν ἐργασίαν.

138. Ἴδωμεν ἤδη ἂν ἡ σχέσις ἣν εὔρομεν ἀνωτέρω μεταξύ τῆς κατανιλισκομένης ἐπὶ τοῦ συστήματος ἐργασίας τῆς ἐξωτερικῆς δυνά-

μεως F και της ταχύτητος, ην μεταδίδει αυτή τῷ σώματι ἐφ' οὗ δρά, εἶναι γενική.

Ἴνα φθάσωμεν εὐκολώτερον εἰς τὸ ζητούμενον, ὑποθέσωμεν πρὸς στιγμήν, ὅτι ἡ ἐπὶ τοῦ συστήματος δρῶσα κατὰ τὴν φοράν τῆς κινήσεως ἐξωτερικὴ δύναμις F εἶναι σταθερὰ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν, καὶ ζητήσωμεν τὴν ἔργασίαν, ἣν παρέχει αὕτη τῷ συστήματι κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα t . Ἐστω s τὸ ὑπὸ τῆς μάζης m διανυθὲν ἐν τῷ χρονικῷ διαστήματι t εὐθύγραμμον τόξον. Ἡ ὑπὸ τῆς δυνάμεως F καταναλωθεῖσα ἔργασία μετρεῖται διὰ τοῦ γινομένου Fs . Γνωρίζομεν δὲ ἐκ τῶν προηγουμένων, ὅτι ἡ ὑπὸ τῆς δυνάμεως F παραγομένη μεταβολὴ $m(v - v_0)$ ἐν τῇ ἀρχικῇ ποσότητι κινήσεως mv_0 τῆς μάζης ἐφ' ἧς δρά αὕτη κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα t , μετρεῖται διὰ τῆς ὠθήσεως Ft τῆς δυνάμεως· ὥστε

$$Ft = m(v - v_0)$$

ἀλλ' ἀφ' ἑτέρου τὸ κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα t διανυθὲν ὑπὸ τῆς μάζης m τόξον s παρέχεται (14.3) ὑπὸ τῆς σχέσεως

$$s = \frac{v + v_0}{2} t$$

ὥστε
$$Fs = \frac{m}{2} (v - v_0)(v + v_0) = \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} \dots \dots (1)$$

Τὴν ὑπὸ τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως F καταναλωθεῖσαν ἐπὶ τῆς μάζης m ἔργασίαν, δυνάμεθα λοιπὸν νὰ μετρήσωμεν καὶ διὰ τῆς διαφορᾶς

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2}$$

Ἐὰν ἤδη ἡ δύναμις F μεταβάλληται συνεχῶς κατὰ τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν, δυνάμεθα νὰ ὑποθέσωμεν ταύτην σταθερὰν κατὰ τὸ ἀπειροστὸν χρονικὸν διάστημα dt , ἐν ᾧ ἡ ταχύτης v τῆς μάζης m μεταβάλλεται κατὰ dv , καὶ τότε ἡ ἄνω σχέση (1) μετατρέπεται εἰς

$$F \text{ συν}(F, ds) ds = \frac{m(v + dv)^2}{2} - \frac{mv^2}{2} = mv dv$$

ὅθεν δι' ὀλοκληρώσεως ἡ σχέση

$$\int_{s_0}^s F \text{ συν}(F, ds) ds = \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} \dots \dots \dots (2)$$

ἣτις μᾶς δίδει τὴν ὑπὸ τῆς δυνάμεως F καταναλωθεῖσαν ἐπὶ τῆς μάζης m ἔργασίαν κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα t , καὶ τὴν ὁποίαν εὐρομέν ἤδη προηγουμένως (110) δι' ἄλλης ὁδοῦ.

τὴν σχέσιν ταύτην δυνάμεθα (137) νὰ γράψωμεν καὶ οὕτω

$$\int (Xdx + Ydy + Zdz) = \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2}$$

Ἡ ἔργασία δηλαδή, ἣν παρέχουσιν ἐν ὀρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι, αἱ ἐπὶ τῆς μάζης m (εἰς τὴν μετατόπισιν τῆς ὁποίας οὐδὲν ἀνθίσταται) δρῶσαι δυνάμεις, μετρεῖται διὰ τῆς αὐξήσεως, ἣτις ἐπῆλθεν ἐν τῇ συναρτήσει $\frac{mv^2}{2}$ τῆς ταχύτητος τῆς αὐτῆς μάζης.

139. Ἄλλ' ἐν τῷ προηγουμένῳ παραδείγματι δυνάμεθα νὰ ὑποθέσωμεν, ὅτι τὴν ἀρχικὴν αὐτοῦ ταχύτητα $v = \sqrt{2gH}$ προσεκτήσατο τὸ σῶμα ἀλλαχόθεν ἢ ἐκ τῆς ἀρχικῆς ὠθήσεως ἣν ἐξησκῆσαμεν ἐπ' αὐτοῦ διὰ τῆς μυώδους δυνάμεως μας. Τὸ ἀποτέλεσμα εἶναι προφανῶς τὸ αὐτό. Τὸ σῶμα ὡς ἐκ τῆς ταχύτητός του θὰ ἀνέλθῃ εἰς ὕψος H , ἐνθα οὐδεμίαν πλέον κέκτηται ταχύτητα, ὑπερνικῶν τὴν ἐπ' αὐτοῦ δρῶσαν δυνάμιν τῆς βαρύτητος, ἣτις ἀνθίσταται εἰς τὴν ἀνύψωσίν του.

Οὕτω ἐὰν ὑποθέσωμεν τὴν δρᾶσιν τῆς δυνάμεως F ἐξασκουμένην οὐχὶ πλέον κατὰ τὴν φοράν τῆς κινήσεως, ἀλλ' ἀντιθέτως ταύτη, μεταβάλλεται αὕτη εἰς ἀντίστασιν, τὴν ὁποίαν τὸ κινούμενον σῶμα ὑπερνικᾷ, καὶ ἐκτελεῖ τοῦτο ἔργασίαν.

Τί καταναλίσκει δὲ διὰ τὴν παραγωγὴν τῆς ἔργασίας ταύτης; ποία ἢ ἐν τῇ κινήσει αὐτοῦ ἐπερχομένη μεταβολή, εἰς ἣν δεόν ν' ἀποδώσωμεν τὴν παραγωγὴν τῆς ἔργασίας; Ἡ μόνη μεταβολὴ τὴν ὁποίαν παρατηροῦμεν ἐν τῷ κινουμένῳ σώματι εἶναι ἡ ἐπιβραδυνομένη αὐτοῦ κίνησις· ἡ δρᾶσις τῆς ἀντιστάσεως R ἐπέφερε λοιπὸν ἐλάττωσιν ἐν τῇ ταχύτητι τοῦ σώματος, μεταβαλοῦσα ταύτην ἀπὸ v εἰς v_0 κατὰ τὸ χρονικὸν διάστημα t καὶ ἡ συνδέουσα τὴν παραχθεῖσαν ὑπὸ τῆς κινουμένης μάζης m ἔργασίαν T πρὸς τὴν ἐπελθοῦσαν ἐν τῇ ταχύτητι ταύτης μεταβολὴν σχέσις, εἶναι ὡς ἀνωτέρω ἀπεδείξαμεν

$$T = \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2}$$

ἧς ἡ μεγίστη τιμὴ εἶναι $\frac{mv^2}{2}$ (ὅταν $v_0 = 0$).

οὕτω, ἐὰν ἀντιτάξωμεν κινουμένη μάζη, m ἐλευθέρῃ τῆς ἐπενεργείας πάσης ἐξωτερικῆς δυνάμεως ἀντίστασιν τινὰ R , ἣν δέον νὰ ὑπερνικήσῃ αὐτή, ὅπως ἐξακολουθήσῃ τὴν κίνησιν αὐτῆς, παράγει ἐργασίαν, ἀλλὰ παρατηροῦμεν συνάμα, ὅτι ἐπιβραδύνεται ἡ κίνησις τοῦ σώματος, ἐλαττουμένης τῆς ταχύτητος αὐτοῦ ἀπὸ v εἰς v_0 . Διὰ τὴν ὑπερνικήσωμεν λοιπὸν τὴν ἀντίστασιν R καὶ παραγάγωμεν ἐργασίαν δέον νὰ καταναλώσωμεν μέρος $v - v_0$ τῆς ταχύτητος τοῦ σώματος. Ἡ διὰ τῆς καταναλώσεως δὲ τῆς ταχύτητος ταύτης παραγομένη ἐργασία μετρεῖται διὰ τῆς διαφορᾶς,

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2}$$

εἶναι δηλ. αὕτη ἴση τῇ ἐργασίᾳ ἣν θὰ ἐξετέλει ἡ ἐπὶ τῆς μάζης m δρῶσα ἐξωτερικὴ δύναμις F , ἵνα μεταδώσῃ ταύτῃ ταχύτητα ἴσην ἀκριβῶς ἐκείνῃ, ἣν ἀπώλεσε νῦν ἡ κινουμένη μάζα πρὸς παραγωγὴν τῆς αὐτῆς ποσότητος μηχανικῆς ἐργασίας.

Ἐν συνόψει βλέπομεν, ὅτι,

1^ο. Δυνάμεθα νὰ μεταβάλωμεν τὴν σχετικὴν θέσιν τῶν μερῶν ὑλικοῦ τινος συστήματος, καταναλίσκοντες μηχανικὴν ἐργασίαν, ἵνα ὑπερνικήσωμεν τὴν εἰς τὴν μεταβολὴν ταύτην ἀνθισταμένην δύναμιν R , διὰ τῆς ἐν ὄρισμένῳ χρονικῷ διαστήματι συνεχοῦς δράσεως ἐξωτερικῆς τινος δυνάμεως F , καὶ ἡ ποσότης τῆς ἐν τῷ χρονικῷ τούτῳ διαστήματι παρεχομένης τῷ συστήματι ἐργασίας ὑπὸ τῆς δυνάμεως F μετρεῖται διὰ τοῦ ἀθροίσματος

$$T = \int_{s_0}^s F \cos \alpha (F ds) ds$$

2^ο. Ἐὰν ὅμως τὸ ὑλικὸν σύστημα οὐδόλως ἀνθίσταται εἰς τὴν μεταβολὴν ἣν τείνει νὰ ἐπιφέρῃ ἡ ἐπ' αὐτοῦ δρῶσα δύναμις F , παρατηροῦμεν ὅτι μεταβάλλεται ἡ ταχύτης τοῦ σώματος ἐφ' οὗ δρᾷ ἡ δύναμις ἀπὸ v_0 εἰς v ἢ καταναλωθεῖσα δὲ ὑπὸ τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως ἐργασία μετρεῖται διὰ τῆς διαφορᾶς

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2}$$

3^ο. Ἐὰν ἤδη ἀντιτάξωμεν εἰς τὴν μετὰ ταχύτητα v κινουμένην μάζαν m ἀντίστασιν τινὰ R , ὑπερνικᾶ αὕτη τὴν ἀντίστασιν ταύτην, ἀλλ' ἡ ταχύτης αὐτῆς ἐλαττοῦται, καὶ ἂν ἡ δύναμις R ἐξακολουθῇ ἀνθισταμένη εἰς τὴν κίνησιν τῆς μάζης m μέχρις οὗ ἡ ταχύτης αὐτῆς

ἐλαττώθῃ ἀπὸ v εἰς v_0 , ἢ διὰ τῆς ὑπερνικήσεως τῆς ἀντίστασεως R παραχθεῖσα ἐργασία ἰσοῦται τῇ διαφορᾷ

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2}$$

τῇ ἐργασίᾳ δηλαδή, ἣν κατηναλώσαμεν προηγουμένως, ἵνα μεταβάλωμεν τὴν ταχύτητα τῆς μάζης m ἀπὸ v_0 εἰς v .

140. Ἐὰν ἤδη καλέσωμεν ἐνεργεῖαν σώματός τινος (D^r Young: ἐνέργεια «Lectures on natural philosophy» Lecture VIII) τὴν ιδιότητα (capacité) ἣν κέκτηται τοῦτο πρὸς παραγωγὴν ἐργασίας, ἢ ὡς ἐκ τῆς ταχύτητός του, ἢ ὡς ἐκ τῶν ἐπ' αὐτοῦ δρῶσῶν δυνάμεων, διακρίνομεν ἐκ τῶν προηγουμένων ἐν ἐκάστῳ σώματι δύο εἶδη ἐνεργείας, δι' ὧν δύναται τοῦτο νὰ παραγάγῃ ἐργασίαν

Τὸ ἐν τῶν εἰδῶν τούτων τῆς ἐνεργείας, ἐντελῶς ἀνεξάρτητον τῆς κινήσεως τῶν σωμάτων, κέκτηνται ταῦτα καὶ ἐν ἡρεμίᾳ εὐρισκόμενα. ὀφείλεται δὲ αὕτη τῇ σχετικῇ θέσει τοῦ σώματος, ὡς πρὸς τὰ περικυκλῶντα τοῦτο ἕτερα σώματα, ἅτινα, δρῶντα ἐπὶ τοῦ θεωρουμένου σώματος, ἀναπτύσσουσιν ἐξωτερικὰς δυνάμεις· τῇ δρᾷ δὲ τῶν δυνάμεων τούτων ὀφείλεται καὶ ἡ παραγομένη ἢ μάλλον δυναμένη νὰ παραχθῇ ἐργασία, ἐὰν τὸ σῶμα ἀφεθῇ ἐλεύθερον ὑπὸ τὴν ἐπενεργεῖαν τῶν ἐπ' αὐτοῦ δρῶσῶν ἐξωτερικῶν τούτων δυνάμεων.

Ἐν ἄλλαις λέξεσιν, ὑλικὸν τι σύστημα κέκτηται ἐνέργειαν ὡς ἐκ τῆς σχετικῆς διατάξεως τῶν μερῶν αὐτοῦ, ἐὰν αἱ ἐν τῷ συστήματι ἀναπτυσσόμεναι δυνάμεις ἐπιτρέπωσι τούτῳ νὰ παράσῃ ἐργασίαν, ὑπερνικῶντι ἐξωτερικὰς ἀντίστασεις κατὰ τὴν ἀλλαγὴν τῆς διατάξεως τῶν μερῶν αὐτοῦ. Τὸ εἶδος δὲ τοῦτο τῆς ἐνεργείας τοῦ συστήματος· τὸ ὀφειλόμενον τῇ σχετικῇ διατάξει τῶν μερῶν αὐτοῦ καλοῦμεν **λανθάνουσαν ἐνέργειαν**. (Energie potentielle)

Ἡ ἐργασία αὕτη εἶναι ἀνάλογος ἐκείνης, ἣν παραγάγομεν προηγουμένως, ὑπερνικῶντες ὄρισμένην τινὰ ἀντίστασιν διὰ τῆς ἀμέσου ἐπενεργείας ἐξωτερικῆς τινος δυνάμεως, καὶ τὴν ὁποίαν ἐμετρήσαμεν διὰ τοῦ ἀθροίσματος $\int F \cos \alpha (F ds) ds$.

Ἐτερον μέρος τῆς ὀλικῆς ἐνεργείας, ἣν κέκτηται τὸ σῶμα, ὀφείλεται ἀποκλειστικῶς εἰς τὴν κατάστασιν κινήσεως εἰς ἣν εὐρίσκεται τοῦτο, ὀφείλεται τῇ ταχύτητι μεθ' ἧς τοῦτο φέρεται.

Εἶδομεν τῷ ὄντι ἐν τοῖς προηγουμένοις ὅτι, διὰ τῆς κινήσεως τοῦ σώματος δυνάμεθα νὰ ὑπερνικήσωμεν δυνάμιν τινὰ R ἀνθισταμένην

λανθάνουσα
ἐνέργεια

εις την κίνησιν ταύτην και παραγάγωμεν έργασίαν άνευ τής άμεσου δράσεως έξωτερικής τινος δυνάμεως, άλλ' έπιβραδύνοντες άπλως την κίνησιν του σώματος δια τής έλαττώσεως ή και τής παντελους έξοφανίσεως τής ταχύτητος αυτού υ.

Δια την υπό του κινουμένου σώματος παραγομένην έργασίαν καταναλώσαμεν λοιπόν άπλως την ταχύτητα αυτού υ' ή καταμετρούσα δέ την υπό του κινουμένου σώματος παραγομένην έργασίαν συνάρατησις τής ταχύτητος είναι

$$\frac{mv^2}{2}$$

ήν καλοϋμεν **κινητικήν ενέργειαν** (energie cinetique). διότι ως μάς διδάσκει τούτο ή σχέσις

$$T = \frac{mv^2}{2}$$

δια τής αύξήσεως ή έλαττώσεως τής ποσότητος ταύτης } έλαττοϋται και ή υπό αύξάνει } του κινουμένου σώματος παραγομένη έργασία κατά την κίνησιν αυτού: εκ τής όλικής δέ ποσότητος τής εν τω κινουμένω σώματι περιεχομένης κινητικής ενέργειας, έξαρτάται και το ποσόν τής μηχανικής έργασίας, ήν δύναται τούτο να παράσχη δια τής καταναλώσεως τής όλικής αυτού ταχύτητος, και τής επανόδου του εις την ήρεμίαν.

Ούτω εάν σώμα τι εύρίσκηται υπεράνω τής έπιφανείας τής γής, το εκ του σώματος τούτου και τής γής αποτελούμενον σύστημα κέκτηται ενέργειαν, και δύναται καταπίπτον το σώμα επί τής έπιφανείας τής γής να παράσχη ποσότητά τινα μηχανικής έργασίας. Η λανθανουσα αύτη ενέργεια όφείλεται εις την θέσιν εν ή εύρίσκεται το σώμα ως προς την γήν, δυνάμενον να καταπέση επ' αυτης, ως εκ τής άμοιβαίας έλξεως ήν έξασκοϋσιν επ' άλλήλων ή γή και το σώμα, εις ήν όφείλεται και ή εν τή σχετικη διατάξει τής γής και του σώματος έπερχομένη μεταβολή, ή επί τής γής δηλαδή κατάπτωσις του τελουταίου τούτου άφιεμένου έλευθέρου υπό την έπήρειαν τής έλκτικής ταύτης δυνάμεως.

Έν συνόψει βλέπομεν ότι, τα σώματα εν ήρεμία, ή εν κινήσει κέκτινται ως εκ τής σχετικής αυτών θέσεως εν τω διαστήματι, και ως εκ τής ταχύτητος μεθ' ής φέρονται, ιδιότητά τινα προς παρα-

κινητική ενέργεια

γωγην μηχανικής έργασίας, ιδιότητα την οποίαν καλοϋμεν **ένέργειαν**, και την οποίαν μετροϋμεν δια τής ποσότητος τής έργασίας, ήν το σώμα δύναται να παράσχη.

Την όλικήν ενέργειαν ήν κέκτηται το σώμα, διακρίνομεν εις **λανθανουσαν ενέργειαν**, όφειλομένην κυρίως τή σχετικη θέσει του σώματος, όπερ ύφίσταται την έπήρειαν των έξωτερικών δυνάμεων, τας όποιας έξασκοϋσιν επ' αυτού τα περικυκλοϋντα τούτο έτερα σώματα: την **ποσότητα δέ τής λανθανούσης ταύτης ενέργειας**, μετροϋμεν δια τής **μεγίστης ποσότητος έργασίας**, ήν δύναται να παράσχωσιν ήμιν αι επί του σώματος δρωσαι έξωτερικαι δυνάμεις, εάν τούτο άφεθη έλεύθερον υπό την έπήρειαν αυτών, και

Κινητικήν ενέργειαν, ήν κέκτηνται κυρίως τα εν καταστάσει κινήσεως εύρισκόμενα σώματα, και ήτις όφείλεται τή ταχύτητι μεθ' ής ταυτα φέρονται εν τω διαστήματι. **Την ποσότητα τής κινητικής ταύτης ενέργειας μετροϋμεν δια τής μεγίστης ποσότητος έργασίας**, ήν δύναται να μάς παράσχη το κινούμενον σώμα δια τής ταχύτητος αυτού, και ήτις, ως είδομεν τούτο ανωτέρω, μετρείται δια τής συναρτήσεως $\frac{mv^2}{2}$

ήτις εκφράζει και την **κινητικήν ενέργειαν** του σώματος.

ούτω 1^ο. Η λανθανουσα ενέργεια σώματός τινος εύρισκομένου υπό την επενέργειαν δυνάμεως τινος F και δυναμένου να διατρέξη διάστημα μήκους l μετρείται δια του μεταξυ καταλλήλων ορίων λαμβανομένου άθροίσματος

$$\int F \cos(F, ds) ds$$

ήτις εμφαίνει και την ποσότητα τής μηχανικής έργασίας, ήν δύναται να παράσχη το σώμα ως εκ τής θέσεως αυτού.

2^ο. Η κινητική ενέργεια-μάξης m φερομένης με ταχύτητα υ μετρείται δια τής συναρτήσεως

$$\frac{mv^2}{2}$$

ήτις εμφαίνει και την έργασίαν, ήν δύναται να παράσχη ήμιν αύτη ως εκ τής ταχύτητος μεθ' ής φέρεται.

Και δυνάμεθα ήδη να εκφράσωμεν τα εν τή παραγράφω (139) λέγοντες.

μέτρον λανθανούσης ενέργειας

μέτρον κινητικής ενέργειας

1^{ov}. Διὰ τῆς λανθανούσης ἐνεργείας σώματος τινος δυνάμεθα νὰ παραγάγωμεν μηχανικὴν ἐργασίαν ἴσην αὐτῇ.

2^{ov}. Τὴν μηχανικὴν ταύτην ἐργασίαν δυνάμεθα νὰ καταναλώσωμεν πρὸς ἐπαύξησιν τῆς κινητικῆς ἐνεργείας ἐτέρου σώματος· καὶ

3^{ov}. Τὴν οὕτω παραχθεῖσαν κινητικὴν ἐνέργειαν δυνάμεθα ἐπὶ νέου νὰ μεταχειρισθῶμεν πρὸς παραγωγὴν μηχανικῆς ἐργασίας, ἢ ὅπερ ταῦτὸ λανθανούσης ἐνεργείας.

141. Ἐν ταῖς προτάσεσι δὲ ταύταις ἀναφαίνεται μία ἐκ τῶν θεμελιωδῶν ἰδιοτήτων τῆς ἐνεργείας, ἢ τοῦ μετασχηματισμοῦ αὐτῆς ἀπὸ λανθανούσης εἰς κινητικὴν καὶ τὰν ἀπάλιν.

Ἰδῶμεν ἤδη τὴν μεταβολὴν ἣν ὑφίσταται καὶ ἐν τῇ ποσότητι αὐτῆς κατὰ τοὺς μετασχηματισμοὺς τούτους, ἢ ὀλικὴ ἐνέργεια ἣν κέκτηται ὑλικόν τι σύστημα ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῶν δυνάμεων, ἄς ἐξασκουῖσιν ἐπ' ἀλλήλων τὰ ἀποτελοῦντα τοῦτο μέρη, ὡς ἐκ τῆς ἀμοιβαίας δράσεως αὐτῶν.

Ἴνα γίνωμεν εὐκολώτερον καταληπτοί, θεωρήσωμεν τὴν ἰδιαίτεράν περιπτώσιν ὑλικοῦ συστήματος ἀποτελουμένου ἐκ τῆς γῆς καὶ ἐτέρου σώματος μάζης m εὐρισκομένου εἰς ὕψος h ὑπεράνω τοῦ ἐδάφους· ὡς ἐκ τῆς σχετικῆς θέσεως τοῦ σώματος ὡς πρὸς τὴν γῆν, κέκτηται τοῦτο λανθάνουσαν ἐνέργειαν mgh χιλιογραμμομέτρων. Ἐὰν τὰ δύο σώματα ἀφεθῶσιν ἐλεύθερα ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς ἀμοιβαίας ἐλκτικῆς δυνάμεως τούτων, τίθενται ταῦτα εἰς κίνησιν βαίνοντα πρὸς ἀλλήλα· Θεωρήσωμεν τὸ σύστημα καθ' ἣν στιγμὴν ἢ σχετικὴ αὐτῶν ἀπόστασις μετεβλήθη ἀπὸ h εἰς η . Τὸ σύστημα κέκτηται ἔτι λανθάνουσαν ἐνέργειαν mgh · ἀπέκτησεν ὅμως καὶ κινητικὴν ἐνέργειαν $\frac{mv^2}{2}$ ὡς ἐκ τῆς ταχύτητος (14.α.1) $v = \sqrt{2g(h-\eta)}$ ἣν προσεκτήσατο (παραλείπομεν ἐνταῦθα τὴν ταχύτητα μεθ' ἧς ἡ γῆ φέρεται πρὸς τὴν μάζαν m), καὶ ἡ ὅλη ἐνέργεια τοῦ συστήματος εἶναι

$$mgh + \frac{mv^2}{2} = mgh + \frac{m2g(h-\eta)}{2} = mgh$$

διετηρήθη δηλαδὴ αὕτη ἀμετάβλητος κατὰ τὴν ἀλλαγὴν, ἣν ὑπέστη τὸ σύστημα ἐν τῇ ἀρχικῇ διατάξει τῶν μερῶν αὐτοῦ· ἡ κινητικὴ δὲ ἐνέργεια, ἣν προσεκτήσατο τὸ σῶμα, ἀρκεῖ ὅπως ἐπαναφέρει τὸ σύστημα ἐν τῇ ἀρχικῇ αὐτοῦ διατάξει εἰς τὴν σχετικὴν ἀπόστασιν h .

Τὸ σύστημα τοῦτο καλοῦμεν **διατηρητικὸν** καὶ τὴν ὀνομασίαν **διατηρητικὰ** ταύτην ἀποδίδομεν ἐν γένει εἰς ἐκεῖνα τὰ συστήματα, τῶν ὁποίων ἡ φύσις εἶναι τοιαύτη, ὥστε, μετὰ σειρὰν μεταβολῶν ἄς ὑφίστανται ταῦτα ἐν τῇ σχετικῇ διατάξει τῶν μερῶν αὐτῶν, ἐπανέρχονται **δεῖοῦ** **δήποτε** **τρόπου** ἐν τῇ ἀρχικῇ αὐτῶν διατάξει, ἐπανακτώντα τὴν ὀλικὴν ἐνέργειαν, ἣν ἐκέκτηντο ἀναχωροῦντα ἐκ τῆς ἀρχικῆς αὐτῶν θέσεως. Ἐὰν δηλαδὴ ἡ ὑπὸ τῶν ἐξωτερικῶν δυνάμεων παρεχομένη τῷ συστήματι ἐργασία ἰσοῦται τῇ ὀλικῇ ἐργασίᾳ, ἣν κατηνάλωσε τοῦτο ὑπερνικῶν τὰς ἀπαντώσας ἐξωτερικὰς ἀντιστάσεις, τὸ σύστημα καλεῖται **διατηρητικόν**.

Ἰδῶμεν ἤδη ἐὰν ὑπάρχωσι καὶ ἄλλα διατηρητικὰ συστήματα ἀνάλογα τῷ ἐν τῇ περιπτώσει τῆς βαρύτητος εὐρεθέντι ἤδη, καὶ ποῖα ταῦτα.

142. Δέον πρὸς τοῦτο νὰ ἐξετάσωμεν ἐκ τοῦ σύνεγγυς τὸ ὀλοκλήρωμα $\int_{s_0}^s F \cos(F, ds) ds$

δι' οὗ μετροῦμεν τὴν ὀλικὴν ἐργασίαν, ἣν καταναλίσκει ἡ δύναμις F , ἵνα μεταφέρῃ τὴν μάζαν m ἐφ' ἧς ἐξασκεῖται ἡ ἄμεσος δράσις αὐτῆς ἀπὸ τοῦ σημείου M_0 εἰς τὸ σημεῖον M , καὶ μεταβάλῃ τὴν ταχύτητά της ἀπὸ v_0 εἰς v .

Ἡ δύναμις F ὡς καὶ αἱ συνιστώσαι ταύτης X, Y, Z εἶναι προφανῶς συναρτήσεις τῶν συντεταγμένων x, y, z τοῦ σημείου, ἐνθα ὑποθέτομεν συγκεντρωμένην τὴν μάζαν m . καὶ τὸ ἄνω ὀλοκλήρωμα λοιπὸν ἐξαρτᾶται ἐκ τῶν συντεταγμένων τούτων· ἀλλ' ἐνδέχεται νὰ ἐξαρτᾶται τοῦτο καὶ ἐξ ἄλλων περιστάσεων, τῆς τροχιάς λ. χ. τὴν ὁποίαν ἀκολουθεῖ ἡ μάζα m ἵνα μεταβῇ ἐκ τῆς ἀρχικῆς αὐτῆς θέσεως M_0 εἰς τὴν παροῦσαν M , καὶ προτιθέμεθα ἐνταῦθα νὰ ὀρίσωμεν τὰς συνθήκας, ἄς πρέπει νὰ πληρῇ ἡ δύναμις F ἵνα ἡ τιμὴ τοῦ ἄνω ὀλοκληρώματος ἐξαρτᾶται μόνον ἐκ τῶν συντεταγμένων x, y, z τῆς μάζης m , ἐκ τῆς σχετικῆς δηλαδὴ θέσεως ταύτης ὡς πρὸς τὸ σύστημα ὅθεν πηγάζει ἢ ἐπὶ τῆς μάζης m δρῶσα δύναμις F . Ἐὰν καλέσωμεν v_0 τὴν ταχύτητα τῆς μάζης m παρὰ τῷ σημείῳ M_0 καὶ v τὴν ταχύτητα τῆς αὐτῆς μάζης παρὰ τῷ σημείῳ M , εἶδομεν ἀνωτέρω ὅτι αἱ ταχύτητες αὗται συνδέονται πρὸς τὸ ἄνω ὀλοκλήρωμα διὰ τῆς σχέσεως

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \int_{s_0}^s F \cos(F, ds) ds \dots \dots \dots (1)$$

ώστε τὸ πρόβλημα, οὐτινος τὴν λύσιν προτιθέμεθα ἐνταῦθα δύναται νὰ τεθῆ καὶ ὡς ἐξῆς:

Δοθέντος ὑλικοῦ σημείου μάζης m κινουμένου ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν δράσεων, ἃς ἐξασκεῖ ἐπ' αὐτοῦ ὑλικόν τι σύστημα A , εὐρεῖν τὰς συνθήκας ἃς δέον νὰ πληρῶσιν αἱ δράσεις αὗται, ἵνα τὸ τετράγωνον v^2 τῆς ταχύτητος v τῆς κινουμένης μάζης m ἐπανακτᾷ πάντοτε τὴν αὐτὴν τιμὴν, ὡςάκις ἡ μάζα κατέχει τὴν αὐτὴν θέσιν σχετικῶς πρὸς τὸ ἐπ' αὐτῆς δρῶν σύστημα A , ἀνεξαρτήτως τῶν περιστάσεων ὑφ' ἃς ἀναχωρεῖ αὕτη καὶ ἐπανέρχεται εἰς τὴν θέσιν ταύτην.

Θεωρήσωμεν πρὸς τοῦτο μετὰ τοῦ Helmholtz* ὑλικὸν σημεῖον μάζης m κινούμενον ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν δράσεων, ἃς ἐξασκοῦσιν ἐπ' αὐτοῦ διαφορα ἡρεμοῦντα σώματα· διὰ τῶν ἄνω εὐρεθέντων θεμελιωδῶν σχέσεων τῆς δυναμικῆς, δυνάμεθα ἐν οἵαδήποτε στιγμῇ νὰ ὀρίσωμεν τὸ σημεῖον (x, y, z) τοῦ διαστήματος μεθ' οὗ συμπίπτει τὸ κινητὸν, καὶ τὴν ταχύτητα v μεθ' ἧς φέρεται κατὰ τὴν στιγμὴν ταύτην. Δυνάμεθα οὕτω νὰ λάβωμεν ὡς ἀνεξάρτητον μεταβλητὴν τὸν χρόνον t καὶ θεωρήσωμεν ὡς συναρτήσεις ταύτης, τὴν ταχύτητα v , τὰς συνιστώσας ταύτης $\frac{dx}{dt}$, $\frac{dy}{dt}$ καὶ $\frac{dz}{dt}$, τὰς συντεταγμένους x, y, z τοῦ σημείου, καὶ τὰς συνιστώσας X, Y καὶ Z τῆς ἐπὶ τοῦ σημείου m δρώσης δυνάμεως F . Ἐὰν ἤδη ὑποθέσωμεν, ὅτι τὸ ὑλικὸν σημεῖον m ἐπανακτᾷ τὴν αὐτὴν πάντοτε ταχύτητα v ὡςάκις ἐν τῇ κινήσει του διέρχεται διὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου τοῦ διαστήματος, τότε ἡ ταχύτης αὕτη εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις τῶν συντεταγμένων x, y, z τοῦ κινητοῦ καὶ

$$\text{ἔχομεν} \quad d(v^2) = \frac{\partial(v^2)}{\partial x} dx + \frac{\partial(v^2)}{\partial y} dy + \frac{\partial(v^2)}{\partial z} dz \dots \dots \dots (2)$$

ἀλλ' ἐκ τῆς προηγουμένης σχέσεως (1) πορίζομεθα

$$d(v^2) = \frac{2}{m} [Xdx + Ydy + Zdz] \dots \dots \dots (3)$$

καὶ ἐπειδὴ αἱ σχέσεις (2) καὶ (3) ὑφίστανται ἀνεξαρτήτως πάσης ἰδιαιτέρας σχέσεως μεταξύ τῶν διαφορικῶν dx, dy καὶ dz , ἔπεται

$$\frac{\partial(v^2)}{\partial x} = \frac{2X}{m} \quad \frac{\partial(v^2)}{\partial y} = \frac{2Y}{m} \quad \frac{\partial(v^2)}{\partial z} = \frac{2Z}{m} \dots \dots \dots (4)$$

* Die Erhaltung der Kraft.

σχέσεις ἐν αἷς βλέπομεν, ὅτι, ἐὰν ἡ ταχύτης v^2 εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις $\Psi(x, y, z)$ τῆς θέσεως τοῦ κινητοῦ ἐν ὠρισμένην τινὶ στιγμῇ, καὶ ἡ ἐπὶ τοῦ σημείου m δρῶσα δύναμις F εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις τῆς θέσεως, ἢν κατέχει τὸ κινητὸν κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν καὶ τάνάπαλιν, ἐὰν αἱ συνιστώσας X, Y, Z τῆς ἐπὶ τοῦ σημείου m δρώσης δυνάμεως εἶναι αἱ μερικαὶ παράγωγοι τῆς συναρτήσεως $\Psi(x, y, z)$ ὡς πρὸς τὸν χρόνον, πληροῦσι δηλαδὴ τὰς σχέσεις

$$X = \frac{\partial \Psi}{\partial x} \quad Y = \frac{\partial \Psi}{\partial y} \quad Z = \frac{\partial \Psi}{\partial z} \dots \dots \dots (5)$$

τὸ κινητὸν ἐπανακτᾷ τὴν αὐτὴν πάντοτε ταχύτητα ὡςάκις διέρχεται τοῦτο διὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου τοῦ διαστήματος. Ἐκ τῶν ἄνω σχέσεων πορίζομεθα τῷ ὄντι

$$Xdx + Ydy + Zdz = \frac{\partial \Psi}{\partial x} dx + \frac{\partial \Psi}{\partial y} dy + \frac{\partial \Psi}{\partial z} dz = d\Psi(x, y, z) \dots \dots (6)$$

ὅθεν δι' ὀλοκληρώσεως

$$\int (Xdx + Ydy + Zdz) = \Psi(x, y, z)$$

καὶ ἡ ἄνω σχέσις (1) μετατρέπεται εἰς

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \Psi(x, y, z) - \Psi(x_0, y_0, z_0) \dots \dots \dots (7)$$

ἐνθα βλέπομεν (ὑποθέτοντες ὅτι ἡ συνάρτησις Ψ εἶναι μονόδρομος, λαμβάνει δηλαδὴ τὴν αὐτὴν πάντοτε τιμὴν παρὰ τῷ σημείῳ (x, y, z) ὅτι, τὸ κινητὸν ἐπανακτᾷ τὴν αὐτὴν πάντοτε ταχύτητα, ὡςάκις διέρχεται διὰ τοῦ αὐτοῦ σημείου.

Τὴν συνάρτησιν $\Psi(x, y, z)$ καλοῦμεν *συνάρτησιν τῆς δυνάμεως F* .

143. Εὐκόλως δὲ ἀναγνωρίζομεν, ὅτι ἡ συνάρτησις αὕτη ὑπάρχει ἐν ταῖς ἐξῆς περιπτώσεσι.

1^{ον}. Ὅταν ἡ ἐφαπτομένη συνιστώσα $F_{\text{συν}}(F, ds)$ τῆς δυνάμεως F εἶναι σταθερὰ καὶ ἴση τῇ φ τότε

$$\int F_{\text{συν}}(F, ds) ds = \varphi \int ds = \varphi(s - s_0)$$

2^{ον}. Ἡ δύναμις εἶναι διαρκῶς κάθετος ἐπὶ ἐπιπέδου τινὸς καὶ συνάρτησις τις $f(z)$ τῆς ἀποστάσεως z τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ ἐπιπέδου τούτου· ἔχομεν τότε $X = 0 \quad Y = 0 \quad Z = f(z)$ καὶ

$$\int F_{\text{συν}}(F, ds) ds = \int (Xdx + Ydy + Zdz) = \int f(z) dz = \Psi(z)$$

Ἐν τῇ ἰδιαιτέρᾳ περιπτώσει, καθ' ἣν $f(z)$ ἰσοῦται σταθερᾷ τινὶ (ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π Ε ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ)

φ, η δύναμις όχι μόνον είναι διαρκώς κάθετος επί του επιπέδου, αλλά και σταθερά την έντασιν, και έχομεν

$$\int F_{\text{συν}}(F, ds) ds = \int (Xdx + Ydy + Zdz) = \int Zdz = \phi dz = \phi(z - z_0)$$

3^{ον} Η δύναμις είναι διαρκώς κάθετος επί σταθερού άξονος oz και η έντασις ταύτης είναι άπλως συνάρτησις φ(ρ) τής απόστάσεως ρ του κινητού από του άξονος. Έν τῇ περιπτώσει ταύτη έχομεν

$$X = \phi(\rho) \frac{x}{\rho} = \phi(\rho) \frac{\partial \rho}{\partial x} \quad Y = \phi(\rho) \frac{y}{\rho} = \phi(\rho) \frac{\partial \rho}{\partial y} \quad Z = 0$$

όθεν και

$$\int F_{\text{συν}}(F, ds) ds = \int (Xdx + Ydy + Zdz) = \int \phi(\rho) \left[\frac{\partial \rho}{\partial x} dx + \frac{\partial \rho}{\partial y} dy \right] = \int \phi(\rho) d\rho = \Psi(\rho) - \Psi(\rho_0)$$

4^{ον}. Η δύναμις είναι κεντρική και συνάρτησις τής απόστάσεως ρ του κινητού από του κέντρου όθεν πηγάζει αύτη τότε (36).

$$\int F_{\text{συν}}(F, ds) ds = \int (Xdx + Ydy + Zdz) = \int \phi \left[\frac{\partial \rho}{\partial x} dx + \frac{\partial \rho}{\partial y} dy + \frac{\partial \rho}{\partial z} dz \right] = \int \phi(\rho) d\rho = \Psi(\rho) - \Psi(\rho_0)$$

5^{ον}. Αί όρθογώνιοι συνιστώσαι τής δυνάμεως X, Y και Z είναι άπλως συναρτήσεις τής αντιστοιχούσης συντεταγμένης του κινητού έχομεν δηλαδή $X = f(x) \quad Y = \phi(y) \quad Z = \psi(z)$ έν τῇ περιπτώσει ταύτη

$$\int F_{\text{συν}}(F, ds) ds = \int [Xdx + Ydy + Zdz] = \int f(x) dx + \int \phi(y) dy + \int \psi(z) dz$$

144. Εύρομεν ούτω ότι, εάν αι συνιστώσαι X, Y, Z τής επί του σημείου δράσεως δυνάμεως συμπίπτουσι με τās μερικās παραγώγους

$$\frac{\partial \Psi}{\partial x} \quad \frac{\partial \Psi}{\partial y} \quad \frac{\partial \Psi}{\partial z}$$

τής μονοδρόμου συναρτήσεως Ψ(x, y, z) τὸ κινητόν, διερχόμενον δι' ώρισμένου τινός σημείου(ξ, η, ζ) του διαστήματος, επανακτᾷ τὴν αὐτὴν πάντοτε ταχύτητα v. Καί γενικώτερον βλέπομεν ότι τὸ κινητόν, μετατοπιζόμενον επί τῆς ἐπιφανείας

$$\Psi(x, y, z) - \sigma = 0 \dots \dots \dots (1)$$

(ένθα σ είναι σταθερά ποσότης), διατηρεῖ τὴν αὐτὴν ταχύτητα έχομεν τῷ όντι

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \Psi(x, y, z) - \Psi(x_0, y_0, z_0)$$

και εάν υποθέσωμεν ότι τὸ σημείον μετατοπίζεται επί τῆς άνω ἐπιφανείας (1), η συνάρτησις Ψ(x, y, z) δέν μεταβάλλεται μετὰ τῆς μετατοπίσεως του σημείου, αλλά διατηρεῖ τὴν αὐτὴν πάντοτε τιμήν. ώστε η διαφορά Ψ(x, y, z) - Ψ(x_0, y_0, z_0) μηδενίζεται και συνεπῶς και η ταχύτης v ίσοῦται τῇ v_0.

Η συνιστώσα τῆς δυνάμεως F κατὰ τὴν διεύθυνσιν a είναι

$$X \frac{dx}{da} + Y \frac{dy}{da} + Z \frac{dz}{da} = \frac{\partial \Psi}{\partial x} \frac{dx}{da} + \frac{\partial \Psi}{\partial y} \frac{dy}{da} + \frac{\partial \Psi}{\partial z} \frac{dz}{da} = \frac{d\Psi}{da}$$

Έάν ἤδη da συμπίπτῃ μετὰ του άπειροστοῦ τόξου ds τῆς ὑπὸ του κινητού διαγραφόμενης τροχιᾶς, και υποθέσωμεν τὴν συνιστώσαν παραλλήλως τούτῳ ίσην τῷ μηδενί έχομεν

$$\frac{d\Psi}{ds} = 0 \quad \text{όθεν} \quad \Psi = \sigma$$

Η ἐπὶ του κινητού δράσα δύναμις F είναι λοιπόν κάθετος τὰς ἐπιφανείαις, ἄς δοίξει η σχέση (1) και τās οποίας (διὰ λόγους, οὓς θα ἴδωμεν έν τῇ υδροστατικῇ) καλοῦμεν **ισοστάθμους ἐπιφανείας**.

144. α. Η ροπή M τῆς δυνάμεως F ὡς πρὸς άξονά τινά περι τὸν ὁποῖον τείνει νά στραφῇ τὸ κινητόν κατὰ γωνίαν θ είναι (135 ε)

$$M = \frac{d\tau}{d\theta}$$

$$\text{όθεν} \quad M = X \frac{dx}{d\theta} + Y \frac{dy}{d\theta} + Z \frac{dz}{d\theta} = \frac{\partial \Psi}{\partial x} \frac{dx}{d\theta} + \frac{\partial \Psi}{\partial y} \frac{dy}{d\theta} + \frac{\partial \Psi}{\partial z} \frac{dz}{d\theta} = \frac{d\Psi}{d\theta}$$

144. β. Η δύναμις F, οὔσα κάθετος τὰς ἰσοστάθμοις ἐπιφανείαις, εκφράζεται λοιπόν και διὰ τῆς σχέσεως

$$F = \frac{d\Psi}{dn}$$

ένθα dn εκφράζει τὴν απόστασιν δύο διαδοχικῶν ἰσοστάθμων ἐπιφανειῶν κατὰ τὴν φοράν τῆς καθέτου τῇ ἐπιφανείᾳ Ψ = σ. Η ἐργασία ταύτης Fdn, οὔσα θετικὴ κατὰ τὴν φοράν τῆς δυνάμεως, ἔπεται, ότι και dΨ ἔσεται θετικὴ κατὰ τὴν αὐτὴν φοράν. η δύναμις F φέρεται λοιπόν πρὸς τὸ μέρος του διαστήματος ένθα η συνάρτησις Ψ βαίνει αυξανουσα.

144. γ. Τὰς γραμμάς, ὧν ἐφάπτεται διαρκῶς η δύναμις F

καλοῦσι γραμμάς δυνάμεως. Αἱ γραμμαὶ δυνάμεως εἶναι κάθετοι ἐπὶ τὰς ἰσοστάθμους ἐπιφανείας καὶ ὀρίζονται ὑπὸ τῶν διαφορικῶν ἐξισώσεων.

$$\frac{dx}{\left| \frac{\partial \Psi}{\partial x} \right|} = \frac{dy}{\left| \frac{\partial \Psi}{\partial y} \right|} = \frac{dz}{\left| \frac{\partial \Psi}{\partial z} \right|}$$

144. δ. Διὰ παντός σημείου τοῦ διαστήματος ξ, η, ζ διέρχεται μία ἰσοστάθμος ἐπιφάνεια

$$\Psi(x, y, z) - \Psi(\xi, \eta, \zeta) = 0$$

καὶ μία μόνον, διότι ἡ γενικὴ ἐξίσωσις

$$\Psi(x, y, z) = \sigma$$

ἣτις ὀρίζει τὴν διὰ τοῦ σημείου ξ, η, ζ διερχομένην ἰσοστάθμον ἐπιφάνειαν, μίαν μόνον τιμὴν δίδει διὰ τὴν ἀπροσδιόριστον σταθερὰν σ, τὴν Ψ(ξ, η, ζ), ἂν ὡς ὑποθέτομεν ἡ συνάρτησις Ψ εἶναι μονόδρομος.

144. ε. Κατὰ τὴν μετάβασιν τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τῆς ἐπιφανείας σ εἰς τὴν ἐπιφάνειαν σ' ἢ ἐπ' αὐτοῦ δρῶσα δύναμις F ἐκτελεῖ ἐργασίαν σ' - σ

145. Εἰς τὰ σημεία m(x, y, z) ἐν οἷς τὸ κινητὸν εὑρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ ἔχομεν (90.1)

$$X = \frac{\partial \Psi}{\partial x} = 0 \quad Y = \frac{\partial \Psi}{\partial y} = 0 \quad Z = \frac{\partial \Psi}{\partial z} = 0$$

καὶ συνεπῶς ἡ τιμὴ Ψ(x, y, z) τῆς συναρτήσεως Ψ εἶναι μεγίστη ἢ ἐλαχίστη.

Ὑποθέσωμεν, ὅτι εἶναι αὕτη μεγίστη εἰς τὸ σημεῖον m, καὶ θεωρήσωμεν τὰς διὰ τοῦ σημείου m καὶ τοῦ παραπλησίου τούτῳ m₁ διερχομένας ἰσοστάθμους ἐπιφανείας σ καὶ σ₁.

Εἰς τὸ σημεῖον m τὸ κινητὸν εὑρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ, δὲν δύναται δηλαδὴ νὰ τεθῆ τοῦτο εἰς κίνησιν ὡς ἐκ τῆς ἐπ' αὐτοῦ δρώσης δυνάμεως (X, Y, Z), εἰάν δὲν ἔχη ἀρχικὴν τινὰ ταχύτητα. Ἄς μετατοπίσωμεν ἤδη τοῦτο χωρὶς νὰ τῷ μεταδώσωμεν ταχύτητα ἐκ τοῦ σημείου m ἔνθα εὑρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ, εἰς τὸ παραπλησίον σημεῖον m₁ ἔνθα ἡ δύναμις (X, Y, Z) δὲν μηδενίζεται, ἀλλὰ τείνει νὰ θέσῃ τὸ σημεῖον εἰς κίνησιν· κατὰ ποίαν ἄραγε φορὰν τείνει νὰ κινήσῃ τοῦτο; κατὰ τὴν φορὰν mm₁· ἐνῶ τῷ ὄντι τὸ κινητὸν μεταβαίνει ἀπὸ τῆς θέσεως m₁ εἰς τὴν θέσιν m, ἡ συνάρτησις Ψ μεταβάλλεται ἀπὸ σ₁ εἰς σ > σ₁· ἀλλ' ἡ δύναμις (X, Y, Z) φέρεται κατὰ τὴν διεύθυνσιν καθ' ἣν

καὶ ἡ συνάρτησις Ψ βαίνει ἀυξάνουσα, ἐνταῦθα δηλαδὴ, κατὰ τὴν διεύθυνσιν m₁m, καὶ ἡ δύναμις τείνει νὰ ἐπαναφέρῃ τὸ κινητὸν εἰς τὴν θέσιν m ἔνθα ἰσορροπεῖ τοῦτο. Οὕτω

Εἰς τὰ σημεία ἔνθα ἡ συνάρτησις Ψ εἶναι **μεγίστη** τὸ κινητὸν εὑρίσκεται ἐν **εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ** καὶ τὰνάπαλιν

Εἰς τὰ σημεία ἔνθα ἡ συνάρτησις Ψ εἶναι **ἐλαχίστη** τὸ κινητὸν εὑρίσκεται ἐν **ἀσταθεῖ ἰσορροπίᾳ**.

146. Ἐν ὅσῳ τὸ κινητὸν m(x, y, z) μετατοπίζεται ἐν τῷ χώρῳ, ἡ συνάρτησις Ψ(x, y, z) μεταβάλλεται λαμβάνουσα διαφοροὺς τιμὰς· ἔστω μ ἡ μεγαλειτέρη πασῶν τῶν τιμῶν τούτων, ἀντιστοιχοῦσα εἰς τὴν θέσιν τοῦ κινητοῦ ἔνθα εὑρίσκεται τοῦτο ἐν εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ.

Ἐὰν ἡ δρᾶσις τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως ἤρξατο ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ κινητοῦ, καθ' ἣν στιγμὴν συνέπιπτε τοῦτο μετὰ τοῦ σημείου x₀y₀z₀ τοῦ διαστήματος, ἡ ἐργασία, ἣν ἐκτελεῖ αὕτη μέχρι τῆς στιγμῆς καθ' ἣν τὸ κινητὸν συμπίπτει μετὰ τοῦ σημείου x, y, z ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$T = \Psi(x, y, z) - \Psi(x_0, y_0, z_0)$$

Ἡ αὕτη ἐργασία μέχρι τῆς στιγμῆς καθ' ἣν τὸ κινητὸν συμπίπτει μετὰ τοῦ ἀντιστοιχοῦντος τῇ εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ τούτου σημείου τοῦ χώρου (ξ, η, ζ) εἶναι

$$T_1 = \Psi(\xi, \eta, \zeta) - \Psi(x_0, y_0, z_0) = \mu - \Psi(x_0, y_0, z_0) \dots \dots \dots (1)$$

Ἡ ἐργασία ἣν ἐκτελεῖ ἡ δύναμις κατὰ τὴν μετάβασιν τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) εἰς τὸ σημεῖον (ξ, η, ζ) εἶναι λοιπὸν

$$T_1 - T = \mu - \Psi(x, y, z) \dots \dots \dots (2)$$

εἶναι δ' αὕτη ἡ μεγίστη ποσότης ἐργασίας, ἣν δύναται νὰ ἐκτελέσῃ ἡ ἐπὶ τοῦ κινητοῦ δρῶσα δύναμις κατὰ τὴν μετατόπισιν αὐτοῦ ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) μέχρι τοῦ ἀντιστοιχοῦντος τῇ εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ τούτου σημείου (ξ, η, ζ).

ἐκφράζει δηλαδὴ ἡ ἐργασία αὕτη τὴν *λανθάνουσαν ἐνέργειαν* τοῦ κινητοῦ.

Ἡ θετικὴ συνάρτησις

$$\Lambda(x, y, z) = \mu - \Psi(x, y, z) \dots \dots \dots (3)$$

κέκτηται τὰς αὐτὰς μὲ τὴν Ψ ιδιότητας· καὶ ἔχομεν

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial x} = - \frac{\partial \Psi}{\partial x} = - X \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial y} = - Y \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = - Z \dots (4)$$

καλοῦσι γραμμάς δυνάμεως. Αἱ γραμμαὶ δυνάμεως εἶναι κάθετοι ἐπὶ τὰς ἰσοστάθμους ἐπιφανείας καὶ ὀρίζονται ὑπὸ τῶν διαφορικῶν ἐξισώσεων.

$$\frac{dx}{\left| \frac{\partial \Psi}{\partial x} \right|} = \frac{dy}{\left| \frac{\partial \Psi}{\partial y} \right|} = \frac{dz}{\left| \frac{\partial \Psi}{\partial z} \right|}$$

144. δ. Διὰ παντός σημείου τοῦ διαστήματος ξ, η, ζ διέρχεται μία ἰσοστάθμος ἐπιφάνεια

$$\Psi(x, y, z) - \Psi(\xi, \eta, \zeta) = 0$$

καὶ μία μόνον, διότι ἡ γενικὴ ἐξίσωσις

$$\Psi(x, y, z) = \sigma$$

ἣτις ὀρίζει τὴν διὰ τοῦ σημείου ξ, η, ζ διερχομένην ἰσοστάθμον ἐπιφάνειαν, μίαν μόνον τιμὴν δίδει διὰ τὴν ἀπροσδιόριστον σταθεράν σ, τὴν Ψ(ξ, η, ζ), ἂν ὡς ὑποθέτομεν ἡ συνάρτησις Ψ εἶναι μονόδρομος.

144. ε. Κατὰ τὴν μετάβασιν τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τῆς ἐπιφανείας σ εἰς τὴν ἐπιφάνειαν σ' ἢ ἐπ' αὐτοῦ δρῶσα δύναμις F ἐκτελεῖ ἐργασίαν σ' - σ

145. Εἰς τὰ σημεία m(x, y, z) ἐν οἷς τὸ κινητὸν εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ ἔχομεν (90.1)

$$X = \frac{\partial \Psi}{\partial x} = 0 \quad Y = \frac{\partial \Psi}{\partial y} = 0 \quad Z = \frac{\partial \Psi}{\partial z} = 0$$

καὶ συνεπῶς ἡ τιμὴ Ψ(x, y, z) τῆς συναρτήσεως Ψ εἶναι **μεγίστη** ἢ **ἐλαχίστη**.

Ὑποθέσωμεν, ὅτι εἶναι αὕτη **μεγίστη** εἰς τὸ σημεῖον m, καὶ θεωρήσωμεν τὰς διὰ τοῦ σημείου m καὶ τοῦ παραπλησίου τούτῳ m₁ διερχομένας ἰσοστάθμους ἐπιφανείας σ καὶ σ₁.

Εἰς τὸ σημεῖον m τὸ κινητὸν εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ, δὲν δύναται δηλαδὴ νὰ τεθῆ τοῦτο εἰς κίνησιν ὡς ἐκ τῆς ἐπ' αὐτοῦ δρώσης δυνάμεως (X, Y, Z), εἰς δὲν ἔχη ἀρχικὴν τινὰ ταχύτητα. Ἄς μετατοπίσωμεν ἤδη τοῦτο χωρὶς νὰ τῷ μεταδώσωμεν ταχύτητα ἐκ τοῦ σημείου m ἔνθα εὐρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ, εἰς τὸ παραπλησίον σημεῖον m₁ ἔνθα ἡ δύναμις (X, Y, Z) δὲν μηδενίζεται, ἀλλὰ τείνει νὰ θέσῃ τὸ σημεῖον εἰς κίνησιν· κατὰ ποίαν ἄραγε φορὰν τείνει νὰ κινήσῃ τοῦτο; κατὰ τὴν φορὰν mm₁ ἐνῶ τῷ ὄντι τὸ κινητὸν μεταβαίνει ἀπὸ τῆς θέσεως m₁ εἰς τὴν θέσιν m, ἡ συνάρτησις Ψ μεταβάλλεται ἀπὸ σ₁ εἰς σ > σ₁; ἀλλ' ἡ δύναμις (X, Y, Z) φέρεται κατὰ τὴν διεύθυνσιν καθ' ἣν

καὶ ἡ συνάρτησις Ψ βαίνει ἀξάνουσα, ἐνταῦθα δηλαδὴ, κατὰ τὴν διεύθυνσιν mm₁, καὶ ἡ δύναμις τείνει νὰ ἐπαναφέρῃ τὸ κινητὸν εἰς τὴν θέσιν m ἔνθα ἰσορροπεῖ τοῦτο. Οὕτω

Εἰς τὰ σημεία ἔνθα ἡ συνάρτησις Ψ εἶναι **μεγίστη** τὸ κινητὸν εὐρίσκεται ἐν **εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ** καὶ τὰνάπαλιν

Εἰς τὰ σημεία ἔνθα ἡ συνάρτησις Ψ εἶναι **ἐλαχίστη** τὸ κινητὸν εὐρίσκεται ἐν **ἀσταθεῖ ἰσορροπίᾳ**.

146. Ἐν ὅσῳ τὸ κινητὸν m(x, y, z) μετατοπίζεται ἐν τῷ χώρῳ, ἡ συνάρτησις Ψ(x, y, z) μεταβάλλεται λαμβάνουσα διαφοροὺς τιμὰς· ἔστω μ ἡ μεγαλειτέρη πασῶν τῶν τιμῶν τούτων, ἀντιστοιχοῦσα εἰς τὴν θέσιν τοῦ κινητοῦ ἔνθα εὐρίσκεται τοῦτο ἐν εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ.

Ἐὰν ἡ δρᾶσις τῆς ἐξωτερικῆς δυνάμεως ἤρξατο ἐξασκουμένη ἐπὶ τοῦ κινητοῦ, καθ' ἣν στιγμὴν συνέπιπτε τοῦτο μετὰ τοῦ σημείου x₀y₀z₀ τοῦ διαστήματος, ἡ ἐργασία, ἣν ἐκτελεῖ αὕτη μέχρι τῆς στιγμῆς καθ' ἣν τὸ κινητὸν συμπίπτει μετὰ τοῦ σημείου x, y, z ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$T = \Psi(x, y, z) - \Psi(x_0, y_0, z_0)$$

Ἡ αὕτη ἐργασία μέχρι τῆς στιγμῆς καθ' ἣν τὸ κινητὸν συμπίπτει μετὰ τοῦ ἀντιστοιχοῦντος τῇ εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ τούτου σημείου τοῦ χώρου (ξ, η, ζ) εἶναι

$$T_1 = \Psi(\xi, \eta, \zeta) - \Psi(x_0, y_0, z_0) = \mu - \Psi(x_0, y_0, z_0) \dots \dots \dots (1)$$

Ἡ ἐργασία ἣν ἐκτελεῖ ἡ δύναμις κατὰ τὴν μετάβασιν τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) εἰς τὸ σημεῖον (ξ, η, ζ) εἶναι λοιπὸν

$$T_1 - T = \mu - \Psi(x, y, z) \dots \dots \dots (2)$$

εἶναι δ' αὕτη ἡ **μεγίστη** ποσότης ἐργασίας, ἣν δύναται νὰ ἐκτελέσῃ ἡ ἐπὶ τοῦ κινητοῦ δρῶσα δύναμις κατὰ τὴν μετατόπισιν αὐτοῦ ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) μέχρι τοῦ ἀντιστοιχοῦντος τῇ εὐσταθεῖ ἰσορροπίᾳ τούτου σημείου (ξ, η, ζ).

ἐκφράζει δηλαδὴ ἡ ἐργασία αὕτη τὴν **λανθάνουσαν ἐνέργειαν** τοῦ κινητοῦ.

Ἡ θετικὴ συνάρτησις

$$\Lambda(x, y, z) = \mu - \Psi(x, y, z) \dots \dots \dots (3)$$

κέρκτηται τὰς αὐτὰς μὲ τὴν Ψ ιδιότητας· καὶ ἔχομεν

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial x} = - \frac{\partial \Psi}{\partial x} = - X \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial y} = - Y \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = - Z \dots (4)$$

έν συνόψει, ύλικόν τι σημείον μετατοπισθέν έκ τής αντιστοιχούσης τή εύσταθει ίσορροπία του θέσεως (ξ,η,ξ) μέχρι τής (x,y,z) δίδει έπανερχόμενον έργασίαν

$$\mu - \Psi(x,y,z).$$

147. Έάν έχωμεν πλείονας δυνάμεις δρώσας συγχρόνως επί του αύτου σημείου, ή σχετική τή συνισταμένη συνάρτησις Λ ίσοϋται τῷ άθροίσματι τών σχετικῶν ταίς συνιστώσαις συναρτήσεων λ. έχομεν τῷ ὄντι

$$\mathbf{X} = \Sigma X \quad \mathbf{Y} = \Sigma Y \quad \mathbf{Z} = \Sigma Z$$

ένθα X,Y,Z είναι αί ὀρθογώνιοι συνιστώσαι μιᾶς τών επί του σημείου δρωσῶν μερικῶν δυνάμεων, και X,Y,Z αί αύται συνιστώσαι τής ὀλικῆς συνισταμένης. άλλὰ

$$\frac{\partial \lambda}{\partial x} = -X \quad \frac{\partial \lambda}{\partial y} = -Y \quad \frac{\partial \lambda}{\partial z} = -Z$$

$$\text{ὅθεν} \quad \Sigma \frac{\partial \lambda}{\partial x} = -\Sigma X = -\mathbf{X} \quad \Sigma \frac{\partial \lambda}{\partial y} = -\Sigma Y = -\mathbf{Y}$$

$$\Sigma \frac{\partial \lambda}{\partial z} = -\Sigma Z = -\mathbf{Z}$$

και

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial x} = -\mathbf{X} = \Sigma \frac{\partial \lambda}{\partial x}, \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial y} = -\mathbf{Y} = \Sigma \frac{\partial \lambda}{\partial y}, \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = -\mathbf{Z} = \Sigma \frac{\partial \lambda}{\partial z}$$

ὅπερ ἔδει δεῖξαι

διατήρησις τής ἐνεργείας έν τῇ κινήσει ὕλικου σημείου

148. Ἄς λάβωμεν τὸ κινητὸν παρὰ τῷ σημείῳ x₀y₀z₀ ένθα φέρεται μέ ταχύτητα v₀ ή κινητική ἐνέργεια ἦν κέκτηται κατὰ τὴν στιγμὴν ταύτην είναι $\frac{mv_0^2}{2}$ και ή λανθάνουσα Λ(x₀y₀z₀) κατὰ τὴν στιγμὴν καθ' ἣν εὐρίσκεται τοῦτο παρὰ τῷ σημείῳ x,y,z φερόμενον μέ ταχύτητα v κέκτηται κινητικὴν ἐνέργειαν $\frac{mv^2}{2}$ και λανθάνουσαν

Λ(x,y,z) έχομεν δὲ (142.7)

$$\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = \Psi(x,y,z) - \Psi(x_0,y_0,z_0) = -[\mu - \Psi(x,y,z)] + [\mu - \Psi(x_0,y_0,z_0)] = -\Lambda(x,y,z) + \Lambda(x_0,y_0,z_0)$$

$$\text{ὅθεν} \quad \frac{mv^2}{2} + \Lambda(x,y,z) = \frac{mv_0^2}{2} + \Lambda(x_0,y_0,z_0) \dots \dots \dots (1)$$

ένθα βλέπομεν ὅτι, ή ὀλική ἐνέργεια ἦν κέκτηται τὸ σημείον διατηρεῖται σταθερὰ έν τῇ κινήσει του.

Έν τῇ προτάσει δὲ ταύτη ἐγκείται ή σχετική τῷ ὕλικῷ σημείῳ ἀρχή τής διατηρήσεως τής ἐνεργείας.

149. Τὴν ἀρχὴν τής διατηρήσεως τής ἐνεργείας σημείου κινουμένου ἐπηληθεύσαμεν ἤδη (141) έν τῇ κατακορύφῳ πτώσει τῶν σωμάτων· δυνάμεθα δὲ νὰ πράξωμεν τοῦτο και έν ταίς πλείσταις τῶν κινήσεων, ἄς ἐξητάσαμεν προηγουμένως.

Έν τῇ κινήσει βλήματος ριπτομένου μέ ἀρχικὴν ταχύτητα v₀ ἀπὸ ὕψους h, κέκτηται τοῦτο ἀρχικῶς κινητικὴν ἐνέργειαν

κίνησις βλήματος έν τῷ κενῷ (§ 27)

$$\frac{1}{2} mv_0^2$$

και λανθάνουσαν mgh. Ἡ ὄλη ἀρχικὴ ἐνέργεια τοῦ βλήματος είναι οὔτω.

$$\frac{mv_0^2}{2} + mgh$$

Θεωρήσωμεν ἤδη τὸ βλήμα εἰς ὕψος h+y ὑπεράνω τής ἐπιφανείας τής γῆς ή ταχύτης αὐτοῦ κατὰ τὴν στιγμὴν ταύτην είναι (29)

$$v = \sqrt{v_0^2 - 2gy}$$

και ή κινητικὴ ἐνέργεια τοῦ βλήματος είναι

$$\frac{1}{2} mv^2 = \frac{1}{2} m(v_0^2 - 2gy)$$

ή λανθάνουσα ἐνέργεια κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν είναι mg(h+y), και ή ὀλικὴ ἐνέργεια

$$m \frac{v^2}{2} + mg(h+y) = \frac{mv_0^2}{2} - mgy + mg(h+y) = \frac{mv_0^2}{2} + mgh$$

ὅα δηλαδή και ή ἀρχικὴ ὀλικὴ ἐνέργεια· αί ἰσοστάθμοι ἐπιφάνειαι είναι τὰ ὀριζόντεια ἐπίπεδα.

149.α. Έν τῇ κινήσει ἐπὶ ἐλλείψεως ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν δυνάμεως φερομένης πρὸς τὸ κέντρον και ἀναλόγου τῇ ἀπὸ τούτου ἀποστάσει ρ τοῦ κινητοῦ, ή συνάρτησις τῶν δυνάμεων είναι

κίνησις διεπομένη ὑπὸ ἐλλείψεως ἀναλόγου τῇ ἀποστάσει (§ 96)

$$- \int \mu^2 \rho d\rho = - \frac{1}{2} \mu^2 \rho^2.$$

ή μεγίστη τιμὴ ταύτης είναι

$$- \frac{1}{2} \mu^2 b^2$$

και ή λανθάνουσα ἐνέργεια τοῦ κινητοῦ είναι

$$\frac{1}{2} \mu^2 \rho^2 - \frac{1}{2} \mu^2 b^2$$

Ἡ ταχύτης τούτου εἶναι $\mu\rho'$ (ἐνθα ρ' εἶναι ἡ συζυγῆς τῆς ρ ἀκτίς) καὶ ἡ κινητικὴ ἐνέργεια

$$\frac{1}{2} \mu^2 \rho'^2.$$

ἡ ὅλη ἐνέργεια εἰς τὴν θέσιν m εἶναι οὕτω

$$\begin{aligned} \frac{v^2}{2} + \frac{1}{2} \mu^2 \rho'^2 - \frac{1}{2} \mu^2 b^2 &= \frac{1}{2} \mu^2 \rho'^2 + \frac{1}{2} \mu^2 \rho'^2 - \frac{1}{2} \mu^2 b^2 \\ &= \frac{1}{2} \mu^2 (\rho^2 + \rho'^2) - \frac{1}{2} \mu^2 b^2 = \frac{1}{2} \mu^2 a^2 \end{aligned}$$

(διότι ὡς ἐκ τοῦ θεωρήματος τοῦ Ἀπολλωνίου $\rho^2 + \rho'^2 = a^2 + b^2$). ἀρχικῶς ἐπὶ τῆς κορυφῆς τοῦ μικροῦ ἄξονος ἡ λανθάνουσα ἐνέργεια εἶναι μηδέν, ἡ δὲ κινητικὴ

$$\frac{1}{2} v^2 = \frac{1}{2} \mu^2 a^2$$

οἷα δηλαδὴ καὶ κατὰ τὴν θέσιν m .

Ἐὰν υποθέσωμεν τὴν ταχύτητα ἴσην τῷ μηδενί, ἡ ὅλη ἐνέργεια εἶναι λανθάνουσα ὥστε

$$\frac{1}{2} \mu^2 \rho^2 - \frac{1}{2} \mu^2 b^2 = \frac{1}{2} \mu^2 a^2$$

ὅθεν $\rho^2 = a^2 + b^2$ ὅπερ εὔρομεν καὶ προηγουμένως (96).

αἱ ἰσόσταθοι ἐπιφάνειαι ἐνταῦθα εἶναι σφαιραὶ ἔχουσαι ὡς κέντρον τὸ ἔλκον σημεῖον.

κίνησις
διεπομένη
ὑπὸ ἔλξεως
ἀντιστρόφως
ἀναλόγου τῷ
τετραγώνῳ τῆς
ἀποστάσεως
(100—106)

149.β. Ἐν τῇ κινήσει ἐπὶ ἑλλείψεως ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν δυνάμεως $\frac{\mu}{\rho^2}$ φερομένης

πρὸς τὴν ἐστίαν ἡ συνάρτησις τῶν δυνάμεων εἶναι $\frac{\mu}{\rho}$, ἡ μεγίστη τιμὴ

εἶναι $\frac{\mu}{a(1-e)}$ καὶ ἡ λανθάνουσα ἐνέργεια $\frac{\mu}{a(1-e)} - \frac{\mu}{\rho}$. ἡ ταχύτης, ὅταν

τὸ κινητὸν εὐρίσκεται εἰς ἀπόστασιν ρ ἀπὸ τοῦ ἔλκοντος κέντρου δίδεται

(103) ὑπὸ τῆς σχέσεως $v^2 = 2\mu \left(\frac{1}{\rho} - \frac{1}{2a} \right)$, καὶ ἡ κινητικὴ ἐνέργεια εἶναι

$\frac{v^2}{2} = \mu \left(\frac{1}{\rho} - \frac{1}{2a} \right)$. ἡ ὀλικὴ ἐνέργεια εἶναι οὕτω

$$\frac{v^2}{2} + \frac{\mu}{a(1-e)} - \frac{\mu}{\rho} = \frac{\mu}{\rho} - \frac{\mu}{2a} + \frac{\mu}{a(1-e)} - \frac{\mu}{\rho} = \frac{\mu}{2a} \frac{1+e}{1-e} = \text{σταθερὰ}$$

Ἐὰν ἡ ταχύτης μηδενίζεται ἡ ὅλη ἐνέργεια εἶναι λανθάνουσα καὶ ἔχομεν

$$\frac{\mu}{a(1-e)} - \frac{\mu}{\rho} = \frac{\mu}{2a} \frac{1+e}{1-e}$$

ὅθεν

$$\rho = 2a$$

ὅπερ εὔρομεν (103) καὶ προηγουμένως.

Ἐὰν τὸ κινητὸν κινεῖται ἐπὶ ἀκάμπτου γραμμῆς ἢ ἐπιφανείας, ἡ παρεισαγομένη ἀντίδρασις, οὔσα κάθετος τῆς μετατοπίσει τοῦ κινητοῦ, οὐδεμίαν ἐργασίαν δίδει, καὶ συνεπῶς δὲν ἐπηρεάζει τὴν ὀλικὴν ἐνέργειαν, ἣν κερταται τὸ κινητὸν, ἥτις διατηρεῖται καὶ ἐνταῦθα.

149.γ. Ἐν τῇ περιπτώσει τῆς κινήσεως ἐπὶ ἀκάμπτου κύκλου κίνησις ἐπὶ ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς κεντρικῆς δυνάμεως $\mu\rho$ ἀναλόγου τῆς ἀποστάσει, ἡ ἀκάμπτου συνάρτησις τῆς δυνάμεως ἐὰν εἶναι αὕτη ἀπωθητικὴ εἶναι $\frac{1}{2} \mu\rho^2$ ἡ μεγίστη τιμὴ ταύτης εἶναι $\frac{1}{2} \mu(R+a)^2$ καὶ ἡ λανθάνουσα ἐνέργεια, ὅταν τὸ κινητὸν συμπίπτει μετὰ τοῦ σημείου m εἶναι $\frac{1}{2} \mu(R+a)^2 - \frac{1}{2} \mu\rho^2$. Ἡ ταχύτης κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν δίδεται ὑπὸ τῆς σχέσεως

$$v^2 = v_0^2 + 2\mu R(1 - \text{συν}\theta) \text{ καὶ ἡ κινητικὴ ἐνέργεια}$$

$$\frac{1}{2} v^2 = \frac{1}{2} v_0^2 + \mu R(1 - \text{συν}\theta) \text{ ἡ δὲ ὀλικὴ ἐνέργεια}$$

$$\frac{1}{2} v^2 + \frac{1}{2} \mu(R+a)^2 - \frac{1}{2} \mu\rho^2 = \frac{1}{2} v_0^2 + \mu R(1 - \text{συν}\theta) + \frac{1}{2} \mu(R+a)^2 - \frac{1}{2} \mu\rho^2$$

καὶ ἐπειδὴ $\rho^2 = a^2 + R^2 - 2Ra\text{συν}\theta$ ἔχομεν

$$\text{ὀλικὴ ἐνέργεια} = \frac{1}{2} v_0^2 + \mu R(1 - \text{συν}\theta) + \frac{1}{2} \mu(R+a)^2 - \frac{1}{2} \mu(R^2 + a^2)$$

$$+ \mu R\text{συν}\theta = \frac{1}{2} v_0^2 + 2\mu R$$

Ἐὰν ἡ δύναμις ἔλκη τὸ κινητὸν ἢ συνάρτησις τῶν δυνάμεων εἶναι $-1/2\mu\rho^2$ ἡ μεγίστη τιμὴ ταύτης εἶναι $-1/2\mu(R-a)^2$ καὶ ἡ λανθάνουσα ἐνέργεια, ὅταν τὸ κινητὸν συμπίπτει μετὰ τοῦ σημείου m εἶναι

$$\frac{1}{2} \mu\rho^2 - \frac{1}{2} \mu(R-a)^2$$

ἡ ταχύτης κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν δίδεται ὑπὸ τῆς σχέσεως

$$v^2 = v_0^2 + 2\mu R(1 - \text{συν}\theta), \text{ καὶ ἡ κινητικὴ ἐνέργεια εἶναι}$$

$$\frac{1}{2} v^2 = \frac{1}{2} v_0^2 + \mu R(1 - \text{συν}\theta)$$

Ἡ δὲ ὀλικὴ ἐνέργεια

$$\frac{1}{2} v^2 + \frac{1}{2} \mu\rho^2 - \frac{1}{2} \mu(R-a)^2 = \frac{1}{2} v_0^2 + \mu R(1 - \text{συν}\theta) + \frac{1}{2} \mu\rho^2 - \frac{1}{2} \mu(R-a)^2$$

καὶ ὡς ἐκ τῆς ἄνω τιμῆς τοῦ $\rho^2 = a^2 + R^2 + 2aR\text{συν}\theta$ ἔχομεν τέλος

$$\text{ὀλικὴ ἐνέργεια} = \frac{1}{2} v_0^2 + \mu R(1 - \text{συν}\theta) + \frac{1}{2} \mu\rho^2 - \frac{1}{2} \mu(R-a)^2 = \frac{1}{2} v_0^2 + 2\mu R.$$

κίνησις ἐπὶ κεκλιμένου ἐπιπέδου ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος (§ 50.2)

149. δ. Ἐν τῇ ἐπὶ κεκλιμένου ἐπιπέδου κινήσει ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος ἡ συνάρτησις τῶν δυνάμεων εἶναι $-gh$ ἢ μεγίστη τιμὴ ταύτης εἶναι μηδὲν καὶ ἡ λανθάνουσα ἐνέργεια gh ἢ ταχύτης κατὰ τὴν αὐτὴν στιγμὴν εἶναι $\sqrt{2gh}$ ἐὰν τὸ κινητὸν κατέπεσεν ἤδη ἀπὸ ὕψους h ἢ ὀλικῆ ἐνέργεια εἶναι οὕτω

$$\frac{v^2}{2} + gh = g\eta + gh = g(h + \eta) = gH$$

ἐνθα H εἶναι τὸ ὕψος ἀφ' οὗ ἤρξατο καταπίπτον τὸ σῶμα ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος.

149. ε. Ἐν τῇ περιπτώσει τῆς κινήσεως ἐκκρεμοῦς πίπτοντος ἀπὸ ὕψους H_0 (ὑπολογιζομένου τοῦ ὕψους ἀπὸ τοῦ κέντρου τοῦ κύκλου πρὸς τὰ κάτω) ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος, ἡ λανθάνουσα ἐνέργεια ὅταν τὸ κινητὸν εὐρίσκεται εἰς ὕψος H εἶναι

$$gH$$

ἢ μεγίστη τιμὴ ταύτης gR , καὶ ἡ ἀρχικὴ λανθάνουσα ἐνέργεια εἶναι

$$g(R - H_0)$$

ἢ ταχύτης εἰς ὕψος H δίδεται ὑπὸ τῆς σχέσεως

$$v = \sqrt{2g(H - H_0)}$$

καὶ ἡ κινητικὴ ἐνέργεια εἶναι

$$\frac{v^2}{2} = g(H - H_0)$$

ἢ ὀλικῆ ἐνέργεια εἰς ὕψος H εἶναι οὕτω

$$\frac{v^2}{2} + g(R - H) = g(H - H_0) + g(R - H) = g(R - H_0)$$

ἴση δηλαδὴ τῇ λανθάνουσῃ ἐνέργειᾳ ἣν ἐπέκτητο τὸ ἐκκρεμὸς ὅταν ἤρξατο καταπίπτον ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος, ὅτε δηλαδὴ ἡ ὀλικῆ ἐνέργεια τοῦ του ἦτο λανθάνουσα.

κίνησις τοῦ ἐκκρεμοῦς (§ 50.3)

ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ ΙΧ.

Δυναμικὸν τῆς βαρύτητος.

150. Εἶδομεν ἀνωτέρω (143.4^{ον}), ὅτι ἡ σχετικὴ τῇ ἀμοιβαίᾳ ἔλξει δύο μορίων (κειμένων εἰς ἀπόστασιν ρ , ὧν αἱ μάζαι εἶναι m καὶ m') δυναμικὴ συνάρτησις εἶναι

$$\Psi(\rho) = \iint f \frac{mm'}{\rho^2} d\rho \dots \dots \dots (1)$$

καὶ ἡ ἐκφράζουσα τὴν λανθάνουσαν ἐνέργειαν τοῦ συστήματος συνάρτησις εἶναι

$$\Lambda = \mu - \Psi(\rho)$$

ἐνθα μ εἶναι τὸ μέγιστον τῆς συναρτήσεως $\Psi(\rho)$. Ἐπειδὴ δὲ ἡ συνάρτησις

$$\Psi(\rho) = -f \frac{mm'}{\rho}$$

εἶναι ἀρνητικὴ, ἡ μεγίστη τιμὴ ταύτης μ εἶναι μηδὲν καὶ ἡ λανθάνουσα ἐνέργεια ἐκφράζεται ἀπλῶς διὰ τῆς συναρτήσεως

$$\Lambda = f \frac{mm'}{\rho} \dots \dots \dots (2)$$

ἣτις ἐκφράζει καὶ τὴν ἐργασίαν

$$fmm' \int_{\rho}^{\infty} \frac{1}{\rho^2} d\rho = f \frac{mm'}{\rho}$$

ἣν θὰ ἐξετέλει ἡ ἐπὶ τοῦ m' ἐξασκουμένη ἑλκτικὴ δύναμις τοῦ σημείου m ἵνα μεταφέρῃ τοῦτο ἀπὸ ἀπέριου ἀποστάσεως εἰς τὴν παροῦσαν θέσιν του. Ἐν τῇ ἰδιαιτέρᾳ περιπτώσει καθ' ἣν ἡ μάζα τοῦ σημείου $m'(x, y, z)$ ἰσοῦται τῇ μονάδι, λαμβάνοντες συνάμα $f = 1$, ἡ ἄνω συνάρτησις λαμβάνει τὴν μορφήν

$$\frac{m}{\rho} = V(x, y, z) \dots \dots \dots (3)$$

καὶ καλεῖται **δυναμικὸν τῆς μάζης m** παρὰ τῷ σημείῳ οὔτι-δυναμικὸν νος αἱ συντεταγμέναι εἶναι x, y, z .

Δυνάμεθα δὲ νὰ ὀρίσωμεν καὶ φυσικῶς τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης m παρὰ τῷ σημείῳ (x, y, z) οὕτω.

Τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης m παρὰ τῷ σημείῳ x, y, z εἶναι ἡ ἐργασία, ἣν θὰ ἐξετέλει ἡ μάζα αὕτη, ἔλκουσα ἑτέραν μάζαν ἴσην τῇ μο-

νάδι, ἵνα μεταφέρῃ ταύτην ἐξ ἀπέριου ἀποστάσεως εἰς τὸ σημεῖον, οὐτινος αἱ συντεταγμέναι εἶναι (x,y,z).

Ἡ συνάρτησις V, ἣτις δὲν διαφέρει τῆς συναρτήσεως Λ εἰμὴ κατὰ τὸν σταθερὸν παράγοντα fm' (ἀντικατασταθέντα ἐνταῦθα διὰ τῆς μονάδος) κέκτῃται ἀπάσας τὰς ιδιότητες τῆς τελευταίας ταύτης (143, 146).

Ἐὰν νοήσωμεν πλείονας μάζας συγκεντρωμένας εἰς διάφορα μεμονωμένα σημεῖα τοῦ διαστήματος, ὧν οὐδὲν συμπίπτει μετὰ τοῦ σημείου (x,y,z), τὸ δυναμικὸν πασῶν τῶν μαζῶν τούτων παρὰ τῷ σημείῳ (x,y,z) εἶναι

$$V(x,y,z) = \sum \frac{m}{\rho} \dots \dots \dots (4)$$

Ἐὰν αἱ μάζαι m ἀποτελοῦσι σῶμα συνεχές, τὸ δυναμικὸν τούτων παρὰ τῷ αὐτῷ σημείῳ (x,y,z) εἶναι

$$V(x,y,z) = \int \frac{dm}{\rho} = \iiint \delta \frac{d\xi d\eta d\zeta}{\rho} \dots \dots \dots (5)$$

ἐνθα δ εἶναι ἡ πυκνότης τῆς συνεχοῦς μάζης κατὰ τὸ σημεῖον (ξ,η,ζ). Ἐν ἀπάσαις δὲ ταῖς ἄνω θεωρηθείσαις περιπτώσεσιν, ἐνθα αἱ ἔλκυσαι μάζαι ὑποτίθενται πεπερασμέναι, τὸ δυναμικὸν V καὶ οἱ πρῶτοι διαφορικοὶ συντελεσταὶ τούτου δι' ὧν ἐκφράζομεν (146) τὰς καθέτους συνιστώσας τῆς ὀλικῆς ἔλξεως

$$X = -\frac{\partial V}{\partial x} = \sum \frac{m(x-\xi)}{\rho^3} \quad Y = -\frac{\partial V}{\partial y} = \sum \frac{m(y-\eta)}{\rho^3} \\ Z = -\frac{\partial V}{\partial z} = \sum \frac{m(z-\zeta)}{\rho^3} \dots \dots \dots (6)$$

εἶναι πεπερασμέναι ποσότητες, καὶ οὐδέποτε λαμβάνουσιν ἀπειρὸν τιμὴν.

Λαμβάνοντες ἐκ τούτων τοὺς δευτέρους διαφορικοὺς συντελεστάς ἔχομεν

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = -\sum m \left[\frac{1}{\rho^3} - 3 \frac{(x-\xi)^2}{\rho^5} \right] \quad \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = -\sum m \left[\frac{1}{\rho^3} - \frac{(y-\eta)^2}{\rho^5} \right] \\ \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\sum m \left[\frac{1}{\rho^3} - \frac{(z-\zeta)^2}{\rho^5} \right] \dots \dots \dots (7)$$

ὅθεν διὰ προσθέσεως

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0 \dots \dots \dots (8)$$

ἔξισωσις τοῦ Laplace

θεμελιώδης σχέσις ἦν πληροῦσιν οἱ δεῦτεροι διαφορικοὶ συντελεσταὶ τοῦ δυναμικοῦ, καὶ τὴν ὁποίαν ὀφείλομεν τῷ Laplace.

151. Ἄλλ' ἐὰν τὸ σημεῖον (x,y,z) παρὰ τῷ ὁποίῳ θεωροῦμεν τὸ δυναμικὸν ἀνήκει εἰς τὴν ἔλκυσαν μάζαν, ἡ ἀλγεβρική ἐκφρασις τούτου

$$V = \int \frac{dm}{\rho}$$

περιέχει ὄρους ἀπέριως μεγίστους, καὶ πρέπει νὰ ἐξετάσωμεν ἂν ἡ τιμὴ τούτου καὶ τῶν διαφορικῶν συντελεστῶν αὐτοῦ εἶναι ὠρισμένη. Πρὸς τοῦτο θὰ ἐκφράσωμεν τὸ δυναμικὸν ὑπὸ ἄλλην, χρήσιμον καὶ διὰ τὰ κατόπιν, μορφήν ὡς ἐξῆς.

Ἐκ τοῦ σημείου a(x,y,z) ὡς κέντρου νοήσωμεν δύο σφαίρας ἀκτίνων ρ καὶ ρ + dρ, καὶ πυραμίδα ὀρίζουσας ἐπὶ ὁμοκέντρου σφαίρας ἀκτίνος ἴσης τῇ μονάδι ἀπειροστὸν ἐμβαδὸν dσ. Τὸ ἐπὶ τῆς σφαίρας (ρ) ὀριζόμενον ὑπὸ τῆς αὐτῆς πυραμίδος ἐμβαδὸν εἶναι ρ²dσ, καὶ ὁ στερεὸς ὄγκος ὁ ὀριζόμενος ὑπὸ τῶν σφαιρῶν (ρ), (ρ + dρ) καὶ τῆς πυραμίδος εἶναι ρ²dσdρ ἢ μάζα τούτου εἶναι dρ²dσdρ καὶ τὸ δυναμικὸν ταύτης παρὰ τῷ κέντρῳ a(x,y,z)

$$\frac{dm}{\rho} = \frac{d\rho^2 d\rho d\sigma}{\rho} = d\rho d\rho d\sigma$$

ὅθεν καὶ τὸ δυναμικὸν τῆς ὅλης μάζης ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$V = \iiint d\rho d\rho d\sigma \dots \dots \dots (1)$$

ἐνθα βλέπομεν ὅτι οἱ ὄροι τούτου εἶναι ὅλοι πεπερασμένοι μηδενιζόμενοι ἀκριβῶς ἐκεῖ ὅπου ἐν τῇ προηγουμένῃ ἐκφράσει (150.5) ἦσαν ἀπειροί, καὶ τὸ δυναμικὸν V εἶναι συνάρτησις καθ' ὅλα ὠρισμένη.

Ἐν τῇ περιπτώσει τῶν ὁμογενῶν σωμάτων δυνάμεθα νὰ ἐκφράσωμεν τὸ δυναμικὸν καὶ ὑπὸ ἄλλας μορφάς, ὧν θὰ κάμωμεν χρῆσιν κατωτέρω, καὶ τὰς ὁποίας παραθέτομεν ἀμέσως ἐνταῦθα.

Ἐῤομεν ἀνωτέρω (1) τὴν σχέσιν

$$V = \iiint \delta \rho d\rho d\sigma = \delta \int d\sigma \int \rho d\rho \dots \dots \dots (1')$$

ἐνθα δυνάμεθα ἀμέσως νὰ ἐκτελέσωμεν τὴν ὀλοκλήρωσιν ὡς πρὸς τὸ ρ, ἐὰν γνωρίζωμεν τὰ ὄρια τοῦ σχετικοῦ ὀλοκληρώματος· ὑποθέσωμεν

1^{ον} Ὅτι τὸ σημεῖον (x,y,z) ἀνήκει εἰς τὸ ἔλκον σῶμα, καὶ ὅτι πᾶσα ἀκτίς ἔχουσα τὴν ἀρχὴν τῆς εἰς τὸ σημεῖον τοῦτο συναντᾷ τὴν ὀρίζουσας τὸ σῶμα ἐπιφάνειαν εἰς ἓν σημεῖον· ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ

τὰ ὄρια τοῦ ολοκληρώματος εἶναι 0 καὶ r καὶ ἔχομεν

$$V = \frac{\delta}{2} \int r^2 d\sigma \dots \dots \dots (2)$$

ἐνθα r εἶναι ἡ ἀπόστασις σημείου τινὸς τῆς ἐπιφανείας τοῦ σώματος ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) .

Ἐὰν ἡ ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) φερομένη πρὸς τὴν ἑρίζουσαν τὴν μάζαν ἐπιφανείαν ἀκτὶς συναντᾷ ταύτην εἰς πλείονα τοῦ ἑνὸς σημεία, ὁ ἀριθμὸς τούτων εἶναι κατ' ἀνάγκην περιττός, ἐὰν ἡ μάζα εἶναι πεπερασμένων διαστάσεων ἔστωσαν $r_1, r_2, r_3 \dots$ αἱ ἀποστάσεις τῶν σημείων τούτων ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) τὸ δυναμικὸν ἐκφράζεται προφανῶς διὰ τῆς σχέσεως

$$V = \frac{\delta}{2} \int (r_1^2 - r_2^2 + r_3^2 - r_4^2 + \dots) d\sigma \dots \dots \dots (3)$$

ὑποθέσωμεν 2^{ον}, ὅτι τὸ σημεῖον (x, y, z) κεῖται ἐκτὸς τῆς ἐλκούσης μάζης ἢ διὰ τούτου φερομένη ἀκτὶς r συναντᾷ τότε τὴν ἑρίζουσαν τὸ ἔλκον σῶμα ἐπιφανείαν εἰς πλείονα τοῦ ἑνὸς σημεία, ἄρτια τὸν ἀριθμὸν, καὶ τὸ δυναμικὸν ἐκφράζεται προφανῶς διὰ τῆς σχέσεως

$$V = \frac{\delta}{2} \int (-r_1^2 + r_2^2 - r_3^2 + r_4^2 - \dots) d\sigma \dots \dots \dots (4)$$

Ἐὰν τέλος τὸ σημεῖον (x, y, z) κεῖται ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τοῦ σώματος, δυνάμεθα νὰ μεταχειρισθῶμεν τὴν μὲν ἢ τὴν δὲ τῶν σχέσεων (3) καὶ (4) ἐκλέγοντες καταλλήλως τὴν φοράν καὶ ἢν δέον νὰ θέσωμεν $r_1 = 0$.

Τὰς σχέσεις (3) καὶ (4) δυνάμεθα νὰ περιλάβωμεν ἐν μιᾷ ἐκφράσει οὕτω.

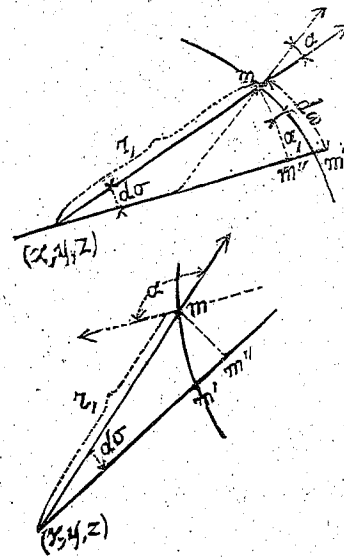
Ἐποθέσωμεν, ὅτι ἡ διὰ τοῦ σημείου (x, y, z) πυραμὶς, ἣτις ὀρίζει ἐπὶ τῆς ὁμοκέντρου σφαίρας ἧς ἡ ἀκτὶς εἶναι ἡ μονὰς τὸ ἐμβαδὸν $d\sigma$, ὀρίζει καὶ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τοῦ σώματος ἐμβαδὰ

$$d\omega_1 \quad d\omega_2 \quad d\omega_3 \dots \dots \dots$$

καὶ ἔστωσαν $\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3$ αἱ γωνίαι τοῦ ἄξονος τῆς πυραμίδος (ἐφ' οὗ λαμβάνομεν ὡς θετικὴν φοράν ἐκείνην κατὰ τὴν ὁποίαν αἱ ἀκτίνες $r_1, r_2, r_3 \dots$ βαίνουσιν ἀυξάνουσαι) μετὰ τῶν καθέτων ἐπὶ τῶν ἐμβαδῶν $d\omega_1, d\omega_2 \dots$ (ὧν ὡς θετικὴ φορά λαμβάνεται ἢ ἐκ τῶν ἐντὸς πρὸς τὰ ἐκτὸς τοῦ σώματος).

Ἐὰν παρὰ τῷ ἐμβαδῷ $d\omega_1$ ἡ ἀκτὶς r ἐξέρχεται τοῦ σώματος ἔχομεν

$$d\omega_1 = mm' = \frac{mm''}{\sigma\upsilon\nu\alpha_1} = r_1^2 \frac{d\sigma}{\sigma\upsilon\nu\alpha_1}$$



ἔθεν $r_1^2 d\sigma = \sigma\upsilon\nu\alpha_1 d\omega_1 \dots \dots \dots (5)$

Ἐὰν παρὰ τῷ ἐμβαδῷ $d\omega_1$ ἡ ἀκτὶς r εἰσέρχεται ἐν τῷ σώματι ἔχομεν

$$d\omega_1 = mm' = \frac{mm''}{\sigma\upsilon\nu(\pi - \alpha_1)}$$

$$= - \frac{mm''}{\sigma\upsilon\nu\alpha_1} = - \frac{r_1^2 d\sigma}{\sigma\upsilon\nu\alpha_1}$$

ἔθεν $- r_1^2 d\sigma = \sigma\upsilon\nu\alpha_1 d\omega_1 \dots \dots \dots (6)$

Ἐὰν ἤδη ἀντικαταστήσωμεν τὰς τιμὰς (5) καὶ (6) ἐν ταῖς σχέσεσι (3) καὶ (4), τὰ ἀποτελέσματα τῆς ἀντικαταστάσεως συμπίπτουσι δίδοντα μίαν μόνην σχέσιν τὴν

$$V = \frac{\delta}{2} \Sigma(\sigma\upsilon\nu\alpha_1 d\omega_1 + \sigma\upsilon\nu\alpha_2 d\omega_2 + \dots) = \frac{\delta}{2} \int \sigma\upsilon\nu\alpha d\omega \dots \dots \dots (7)$$

ἐνθα τὸ ολοκληρωτικὸν ἄθροισμα ἐπεκτείνεται ἐφ' ἀπάσης τῆς ἐπιφανείας Ω τοῦ θεωρουμένου σώματος.

152. Ἴνα ὑπολογίσωμεν ἤδη τὸν διαφορικὸν συντελεστὴν $-\frac{\partial V}{\partial x}$, ὅστις δίδει τὴν συνιστῶσαν τῆς ἔλξεως παραλλήλως τῷ ἄξονι ox δὲν δυνάμεθα ν' ἀναχωρήσωμεν ἐκ τῆς σχέσεως (151.1), εἰς ἣν ἐφθάσαμεν λαβόντες ὡς πόλον τῶν συντεταγμένων τὸ σημεῖον (x, y, z) , ὅπερ κατὰ συνέπειαν ὑποτίθεται σταθερόν, ἐνῶ ὁ προσδιορισμὸς τοῦ συντελεστοῦ $\frac{\partial V}{\partial x}$ ὑποθέτει τοῦτο κινούμενον.

Ἴνα ἀποφύγωμεν τὴν δυσκολίαν ταύτην, διὰ τοῦ σημείου (x, y, z) νοοῦμεν ἄξονα παράλληλον τῷ ox , καὶ ἐπ' αὐτοῦ λαμβάνομεν ἕτερον σημεῖον τὸ (a, y, z) ὡς πόλον (διότι ἵνα ὑπολογίσωμεν τὸν συντελεστὴν $\frac{\partial V}{\partial x}$ ἀρκεῖ νὰ θεωρήσωμεν τὴν x μόνον ὡς μεταβλητὴν) ὁ στοιχειώδης ὄγκος mn ἐκφράζεται διὰ

$$mn = rd\lambda \quad n\nu = n'\nu' = \sigma\nu\lambda d\mu$$

ἔχομεν δὲ

και αντικαθιστώντες έχομεν τὸν στοιχειώδη ὄγκον

$$rd\lambda \cdot r\eta\mu\theta d\mu \cdot dr = r^2\eta\mu\theta dr d\lambda d\mu$$

και τὴν μάζαν

$$dm = \delta r^2\eta\mu\theta dr d\lambda d\mu \dots \dots \dots (1)$$

ἡ ἀπόστασις τῆς μάζης ταύτης ἧς αἱ συντεταγμέναι εἶναι

$$a + r\eta\mu\theta\sigma\eta\mu, y + r\eta\mu\theta\eta\mu, z + r\sigma\eta\theta$$

ἀπὸ τοῦ σημείου x, y, z εἶναι

$$\rho = \sqrt{(a-x)^2 + r^2 + 2r(a-x)\eta\mu\theta\sigma\eta\mu}$$

και ἐκφράζομεν τὸ δυναμικὸν ὑπὸ τὴν μορφήν

$$V = \iiint \frac{\delta r^2\eta\mu\theta dr d\lambda d\mu}{V(a-x)^2 + r^2 + 2r(a-x)\eta\mu\theta\sigma\eta\mu} \dots \dots \dots (2)$$

ἐν ἣ βλέπομεν ὅτι, ἡ συνάρτησις εἶναι πεπερασμένη δι' ἀπάσας τὰς τιμὰς τῶν μεταβλητῶν r, λ και μ . δυνάμεθα λοιπὸν νὰ διαφορήσωμεν ὡς πρὸς τὸ x και ἔχομεν

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \iiint \frac{\delta r^2\eta\mu\theta[r\eta\mu\theta\sigma\eta\mu + a - x]}{[r^2 + (a-x)^2 + 2r(a-x)\eta\mu\theta\sigma\eta\mu]^{\frac{3}{2}}} dr d\lambda d\mu$$

δυνάμεθα ἤδη ἐνταῦθα νὰ νοήσωμεν τὸ σημεῖον (a, y, z) ἀρκούντως πλησίον τοῦ (x, y, z) ὥστε νὰ ὑποθέσωμεν $x = a$ και τότε $r = \rho$ και ἡ ἄνω σχέσις μετατρέπεται εἰς

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \iiint \delta\eta\mu^2\theta\sigma\eta\mu dr d\lambda d\mu = \int_0^R \delta dr \int_0^\pi \eta\mu^2\theta d\lambda \int_0^{2\pi} \sigma\eta\mu d\mu \dots (3)$$

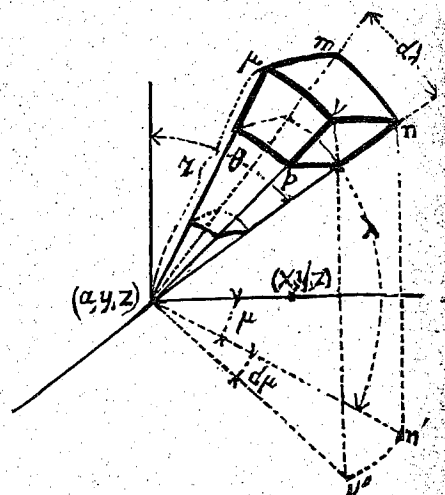
ἣτις συμπίπτει μὲ τὴν σχέσιν, ἣν θὰ εὑρίσκομεν διὰ τῆς ἀμέσου διαφορήσεως τῆς σχέσεως (151.1)· ἔχομεν τῶ ὄντι

$$d\sigma = \eta\mu\theta d\lambda d\mu$$

ὅθεν και $V = \iiint \delta r dr d\sigma = \iiint \delta r \eta\mu\theta d\lambda d\mu dr$

διαφοροῦντες ὡς πρὸς τὸ x ἔχομεν

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \iiint \delta\eta\mu\theta \frac{\partial \rho}{\partial x} d\lambda d\mu dr = \iiint \delta\eta\mu\theta \frac{x-\xi}{\rho} d\lambda d\mu dr$$



Σχ. 112.

και ἐπειδὴ $x - \xi = \rho\eta\mu\theta\sigma\eta\mu$ ἔχομεν τέλος

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \iiint \delta\eta\mu^2\theta\sigma\eta\mu d\lambda d\mu dr = \iiint \delta\eta\mu\theta\sigma\eta\mu dr d\sigma \dots (3)$$

ἀλλὰ και ἀπ' εὐθείας δυνάμεθα νὰ ὑπολογίσωμεν τὴν συνιστώσαν τῆς ἔλξεως παραλλήλως τῶ ἄξονι ox · ἔχομεν τῶ ὄντι

$$X = - \int \frac{x-\xi}{\rho^3} dm = - \int \delta\eta\mu\theta\sigma\eta\mu dr d\sigma = - \frac{\partial V}{\partial x} \dots (4)$$

διότι $x - \xi = \rho\eta\mu\theta\sigma\eta\mu$ και $dm = \delta r^2 dr d\sigma$ συμπεραίνομεν οὕτω, ὅτι

Τὸ δυναμικὸν και οἱ πρώτοι διαφορικοὶ συντελεσταὶ τούτου παρά τινι σημείῳ (x, y, z) εἶναι πεπερασμένα ποσότητες, εἴτε ἀνήκει εἰς τὴν ἔλκουσαν μάζαν τὸ σημεῖον παρ' ᾧ λαμβάνομεν τὸ δυναμικὸν εἴτε μή.

153. Ἐὰν ἀντὶ τῆς σχέσεως (151.1) ἐλαμβάνομεν τὴν σχέσιν (151.7)

$$V = \frac{\delta}{2} \int \sigma\eta\mu a d\omega$$

ἵνα ὑπολογίσωμεν τοὺς διαφορικοὺς συντελεστάς τοῦ δυναμικοῦ, θὰ εἶχομεν

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\delta}{2} \int \frac{\partial(\sigma\eta\mu a)}{\partial x} d\omega \quad \frac{\partial V}{\partial y} = \frac{\delta}{2} \int \frac{\partial(\sigma\eta\mu a)}{\partial y} d\omega$$

$$\frac{\partial V}{\partial z} = \frac{\delta}{2} \int \frac{\partial(\sigma\eta\mu a)}{\partial z} d\omega \dots \dots \dots (1)$$

Ἐὰν ἤδη καλέσωμεν φ, χ, ψ τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς ἀκτίνος r , ἣτις ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) φέρεται πρὸς τὸ ἐμβαδὸν $d\omega$, οὕτινος τὰς συντεταγμένας καλοῦμεν (ξ, η, ζ) , ἔχομεν

$$\varphi = \frac{\xi-x}{r} \quad \chi = \frac{\eta-y}{r} \quad \psi = \frac{\zeta-z}{r}$$

ἐνθα $r = \sqrt{(\xi-x)^2 + (\eta-y)^2 + (\zeta-z)^2}$

ἐὰν ἐπίσης καλέσωμεν a, b, c τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς ἐπὶ τοῦ ἐμβαδοῦ τούτου $d\omega$ καθέτου, ἔχομεν

$$\sigma\eta\mu a = a\varphi + b\chi + c\psi = \frac{1}{r} [a(\xi-x) + b(\eta-y) + c(\zeta-z)]$$

ὅθεν

$$\frac{\partial(\sigma\eta\mu a)}{\partial x} = -\frac{ar}{r^2} + \frac{(\xi-x)[a(\xi-x) + b(\eta-y) + c(\zeta-z)]}{r^3}$$

$$= \frac{\xi - x}{r^2} \sigma \nu \alpha - \frac{a}{r}$$

και δια του αυτου τροπου

$$\frac{\partial(\sigma \nu \alpha)}{\partial y} = \frac{\eta - y}{r^2} \sigma \nu \alpha - \frac{b}{r} \quad \frac{\partial(\sigma \nu \alpha)}{\partial z} = \frac{\zeta - z}{r^2} \sigma \nu \alpha - \frac{c}{r} \dots (2)$$

ωστε

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\delta}{2} \int \left| \frac{\xi - x}{r^2} \sigma \nu \alpha - \frac{a}{r} \right| d\omega = \frac{\delta}{2} \int \left| \frac{\varphi \sigma \nu \alpha}{r} - \frac{a}{r} \right| d\omega \dots (3)$$

Τον αυτον διαφορικον συντελεστην ευρομεν προηγουμενως (152.3) ισον τω

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \delta \int \int \eta \mu \theta \sigma \nu \mu d\rho d\sigma$$

παρατηρουμεν δε (εις. § 2.2) οτι

$$\eta \mu \theta \sigma \nu \mu = \varphi$$

οθεν

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \delta \int \int \varphi d\rho d\sigma$$

και ολοκληρουντες αμεσως ως προς το ρ εχομεν

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \delta \int [\pm r_1 \mp r_2 \pm r_3 \mp \dots] \varphi d\sigma$$

αλλ' ευρομεν (151.5,6) προηγουμενως

$$d\sigma = \frac{\sigma \nu \alpha}{r^2} d\omega$$

οπερ αντικαθιστωντες εν τη ανω σχεσει μετατρέπομεν ταύτην εις

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \delta \int \frac{\varphi \sigma \nu \alpha}{r} d\omega$$

η σχεσις αυτη ειναι η αυτη με την ανω ευρεθεισαν (3) ωστε

$$- \int \frac{a}{r} d\omega = \int \frac{\varphi \sigma \nu \alpha}{r} d\omega \dots \dots \dots (4)$$

σχεσις δυναμενη ευκολως ν' αποδειχθη και απ' ευθειας.

154. "Ας εφαρμόσωμεν τ' ανωτέρω εν τη περιπτώσει σφαιρικού στρώματος πάχους ε. Το δυναμικόν του στρώματος παρά τῷ σημείῳ c εἶναι

$$V = \int \frac{dm}{\rho} \dots \dots \dots (1)$$

δυναμικόν σφαιρικοῦ στρώματος

Ἐὰν λάβωμεν τὸ κέντρον τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος ὡς πόλον, ἔχομεν $dm = \delta r^2 \eta \mu \theta dr d\theta d\mu$ καὶ $\rho^2 = a^2 + r^2 - 2ar \sigma \nu \theta$ αντικαθιστώντες ἐν τῇ σχεσει (1) μετατρέπεται αὕτη εἰς

$$V = \int \frac{dm}{\rho} = \int_{r_0}^{r_1} dr \int_0^\pi d\theta \int_0^{2\pi} d\mu \frac{\delta r^2 \eta \mu \theta d\mu}{\sqrt{a^2 + r^2 - 2ar \sigma \nu \theta}}$$

ολοκληρουντες ως προς το μ εχομεν

$$V = 2\pi \int_{r_0}^{r_1} dr \int_0^\pi \frac{\delta r \eta \mu \theta d\theta}{\sqrt{a^2 + r^2 - 2ar \sigma \nu \theta}}$$

ολοκληρουντες ηδη ως προς το θ εχομεν

$$V = \frac{2\pi}{a} \int_{r_0}^{r_1} \delta r [\sqrt{a^2 + r^2 + 2ar} - \sqrt{a^2 + r^2 - 2ar}] dr$$

$$V = \frac{2\pi}{a} \int_{r_0}^{r_1} \delta r [(a+r) \pm (a-r)] dr \dots \dots \dots (2)$$

(ἐνθα θὰ λάβωμεν τὸ σημεῖον + ἐὰν $a < r$ καὶ τὸ - ἐὰν $a > r$) ὑποθέσωμεν 1^{ον} $a > r$ τότε

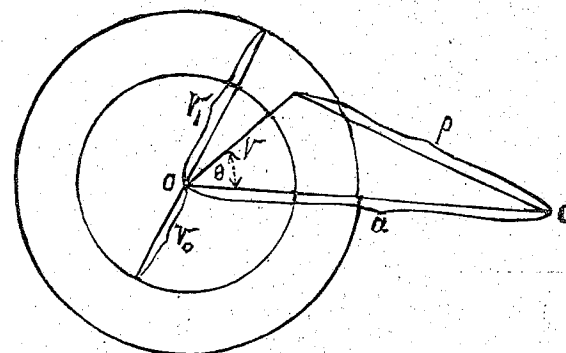
$$V = \frac{2\pi}{a} \int_{r_0}^{r_1} \delta r^2 dr = \frac{1}{a} \int_{r_0}^{r_1} \delta 4\pi r^2 dr$$

ἐνταῦθα παρατηροῦμεν ὅτι $4\pi r^2 dr$ εἶναι ὁ μεταξὺ δύο σφαιρῶν (r) καὶ ($r+dr$) περιεχόμενος ὄγκος· $\delta \cdot 4\pi r^2 dr$ εἶναι ἡ μάζα τοῦ ὄγκου τούτου, καὶ συνεπῶς τὸ ὀλοκληρωτικὸν ἄθροισμα

$$\int_{r_0}^{r_1} \delta \cdot 4\pi r^2 dr$$

εἶναι ἡ μεταξὺ τῶν σφαιρῶν (r_0) καὶ (r_1) περιεχομένη μάζα M . ἔχομεν οὕτω

$$V = \frac{M}{a} \dots \dots \dots (3)$$



Σχ. 113.

καὶ βλέπομεν, ὅτι

Τὸ δυναμικὸν τοῦ στρώματος ἰσοῦται τῷ δυναμικῷ μάζης ἴσης τῇ τοῦ στρώματος συγκεντρωμένης παρὰ τῷ κέντρῳ τούτου.

Ἐὰν ἡ δασύτης δ εἶναι σταθερὰ ἔχομεν

$$V = \frac{4}{3} \pi \delta \frac{r_1^3 - r_0^3}{a} \dots \dots \dots (4)$$

Τὰς ἰσοστάθμους ἐπιφανείας ὀρίζει ἡ σχεσις $a = \text{σταθ.}$

ὥστε· αἱ ἰσοστάθμοι ἐπιφάνειαι εἶναι σφαιραὶ ὁμόκεντροι τῷ στρώματι· Ἡ ἐπὶ τοῦ σημείου C ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι

$$X = -\frac{\partial V}{\partial a} = \frac{M}{a^2} \dots \dots \dots (5)$$

Ίση δηλαδή τῇ ἔλξει, ἢ τῇ θὰ ἐξήσκει ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου μάζα ἴση τῇ τοῦ στρώματος συγκεντρωμένη εἰς τὸ κέντρον τούτου (123).

154.α Ὑποθέσωμεν 2^ον $a < r_0 < r$

Ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ ἡ σχέση (154.2) δίδει

$$V = \frac{2\pi}{a} \int_{r_0}^{r_1} \delta r [a+r+a-r] dr = 4\pi \int_{r_0}^{r_1} \delta r dr$$

Τὸ δυναμικὸν εἶναι οὕτω ἀνεξάρτητον τῆς θέσεως τοῦ σημείου c , καὶ ἡ ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένη ὑπὸ τοῦ στρώματος ἔλξις ἴση τῷ μηδενί (123).

Ἐὰν ἰδίᾳ ὑποθέσωμεν τὴν δασύτητα δ σταθεράν, ἔχομεν

$$V = 2\pi\delta(r_1^2 - r_0^2)$$

154.β. Ὑποθέσωμεν 3^ον ὅτι τὸ σημεῖον κεῖται ἐντὸς τοῦ στρώματος ($r_0 < a < r_1$)

Ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ ἀναλύομεν τὸ στῶμα εἰς δύο ἄλλα, ὧν τὸ μὲν ὀρίζουσιν αἱ σφαῖραι (r_0) καὶ (a), τὸ δὲ αἱ (a) καὶ (r_1)· διὰ τὸ πρῶτον ἔχομεν (154)

$$V_0 = \frac{2\pi}{a} \int_{r_0}^a \delta r^2 dr$$

καὶ διὰ τὸ δεύτερον (154.α)

$$V_1 = 4\pi \int_a^{r_1} \delta r dr$$

ὅθεν καὶ (147)

$$V = V_0 + V_1 = 4\pi \left[\frac{1}{a} \int_{r_0}^a \delta r^2 dr + \int_a^{r_1} \delta r dr \right]$$

ἐν ἣ περιπτώσει ἡ δασύτης δ εἶναι σταθερὰ ἔχομεν

$$V = 2\pi\delta \left[r_1^2 - \frac{a^2}{3} - \frac{2}{3} \frac{r_0^3}{a} \right]$$

Τὴν ἐπὶ τοῦ σημείου ἐξασκουμένην ἔλξιν ἔχομεν ἐνταῦθα διὰ τῆς σχέσεως

$$X = -\frac{\partial V}{\partial a} = +\frac{1}{a^2} \int_{r_0}^a 4\pi\delta r^2 dr - \frac{1}{a} 4\pi\delta a^2 + 4\pi\delta a = \frac{M'}{a^2}$$

ἐνθα δ' ἐμφαίνει τὴν δασύτητα ἐν τῇ διὰ τοῦ C διερχομένη σφαιρικῇ ἐπιφανείᾳ καὶ M' τὴν ὑπὸ τῆς σφαίρας ταύτης καὶ τῆς r_0 περιεχομένην μάζαν οὕτω.

Τὸ ἐκτὸς τοῦ σημείου κείμενον μέρος τοῦ στρώματος οὐδεμίαν ἐξασκεῖ ἐπὶ τούτου ἔλξιν, ἐνῶ τὸ ἕτερον τμήμα ἔλκει τὸ σημεῖον ὡς εἰ ἅπανα ἡ μάζα τούτου ἦτο συγκεντρωμένη εἰς τὸ κέντρον τοῦ στρώματος (123).

155. Ἐὰν ἀντὶ τῆς σχέσεως (150.5) μεταχειρισθῶμεν τὴν (151.7)

$$V = \frac{\delta}{2} \int \sigma \nu \alpha d\omega$$

ἵνα ὑπολογίσωμεν τὸ δυναμικὸν τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος, δεόν νὰ ἐπεκτείνωμεν τὸ ὀλοκλήρωμα ἐπ' ἀμφοτέρων τῶν ὀρίζουσῶν τὸ στῶμα σφαιρικῶν ἐπιφανειῶν.

Ἐνταῦθα ἔχομεν

$$d\omega = r_1^2 \eta \mu \theta d\theta d\mu$$

$$\text{καὶ } \alpha \sigma \nu \theta - r_1 = \rho \sigma \nu (\pi - \alpha) = -\rho \sigma \nu \alpha \\ = -\sigma \nu \alpha \sqrt{a^2 + r_1^2 - 2ar_1 \sigma \nu \theta}$$

ὅθεν

$$\sigma \nu \alpha = \frac{r_1 - \alpha \sigma \nu \theta}{\sqrt{a^2 + r_1^2 - 2ar_1 \sigma \nu \theta}}$$

διὰ τὴν ἐσωτερικὴν σφαιρικὴν ἐπιφάνειαν ἔχομεν

$$d\omega = r_0^2 \eta \mu \theta d\theta d\mu \quad \text{καὶ} \quad \sigma \nu \alpha = \frac{\alpha \sigma \nu \theta - r_0}{\sqrt{a^2 + r_0^2 - 2ar_0 \sigma \nu \theta}}$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἐν τῇ ἄνω ἐκφράσει τοῦ δυναμικοῦ ἔχομεν

$$V = \frac{\delta}{2} \left[r_1^2 \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \frac{(r_1 - \alpha \sigma \nu \theta) \eta \mu \theta}{\sqrt{a^2 + r_1^2 - 2ar_1 \sigma \nu \theta}} d\theta d\mu \right. \\ \left. - r_0^2 \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \frac{(r_0 - \alpha \sigma \nu \theta) \eta \mu \theta}{\sqrt{a^2 + r_0^2 - 2ar_0 \sigma \nu \theta}} d\theta d\mu \right]$$

ἢ

$$V = \frac{\delta}{2} [r_1^2 A_1 - r_0^2 A_0]$$

ἐνθα τὸ πρῶτον ὀλοκλήρωμα ἐπεκτείνεται ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας τοῦ στρώματος, καὶ τὸ δεύτερον ἐπὶ τῆς ἐσωτερικῆς ἐκτελοῦντες τὰς ἄνω ὀλοκληρώσεις ἔχομεν

$$r_1^2 A_1 = \frac{2\pi}{3a} \left[(2r_1^2 - a^2 - ar_1 \sigma \nu \theta) \sqrt{r_1^2 + a^2 - 2ar_1 \sigma \nu \theta} \right]_0^\pi$$

$$r_1^2 A_1 = \frac{2\pi}{3a} \left[(2r_1^2 - a^2 + ar_1) \sqrt{r_1^2 + 2ar_1 + a^2} \right. \\ \left. - (2r_1^2 - a^2 - ar_1) \sqrt{r_1^2 - 2ar_1 + a^2} \right]$$

ὅπου αἱ ὑπόρριζοι ποσότητες πρέπει νὰ ᾖναι πάντοτε θετικάι.

Ἐὰν $a < r_1$ ἔχομεν

$$\sqrt{r_1^2 - 2ar_1 + a^2} = (r_1 - a) \quad \text{καὶ} \quad r_1^2 A_1 = 4\pi \left[r_1^2 - \frac{a^2}{3} \right]$$

Ἐὰν $a > r_1$ ἔχομεν

$$\sqrt{r_1^2 - 2ar_1 + a^2} = (a - r_1) \quad \text{καὶ} \quad r_1^2 A' = \frac{8}{3} \pi \frac{r_1^3}{a}$$

Διὰ τὸ ἀναγόμενον εἰς τὴν ἐσωτερικὴν ἐπιφάνειαν ὀλοκλήρωμα θὰ εἴχομεν ἐπίσης

$$r_0^2 A_0 = 4\pi \left| r_0^2 - \frac{a^3}{3} \right| \quad \text{ἐὰν} \quad a < r_0$$

$$\text{καὶ} \quad r_0^2 A'_0 = \frac{8}{3} \pi \frac{r_0^3}{a} \quad \text{ἐὰν} \quad a > r_0$$

ὥστε ὅταν τὸ σημεῖον C κεῖται ἐκτὸς τῆς ἐξωτερικῆς σφαίρας ($a > r_1 > r_0$) τὸ δυναμικὸν εἶναι (154.4)

$$V = \frac{4}{3} \delta \frac{\pi}{a} (r_1^3 - r_0^3)$$

ὅταν τὸ σημεῖον κεῖται ἐντὸς τοῦ στρώματος $r_1 > a > r_0$ (154.β)

$$V = 2\delta \pi \left| r_1^2 - \frac{a^2}{3} - \frac{2r_0^3}{3a} \right|$$

ὅταν τέλος τὸ σημεῖον κεῖται ἐντὸς τῆς ἐσωτερικῆς σφαίρας $a < r_0 < r_1$ καὶ

$$V = 2\delta \pi (r_1^2 - r_0^2)$$

156. Ἐὰν ἀντὶ σφαιρικοῦ στρώματος νοήσωμεν πλήρη σφαῖραν ἀκτῖνος r καὶ ὁμογενῆ, ἔχομεν $r_0 = 0$ $r_1 = r$ καὶ τὰ ἄνω εὐρεθέντα ἀποτελέσματα δίδουσι διὰ τὰ ἐκτὸς τῆς σφαίρας κείμενα σημεῖα (154)

$$V = \frac{M}{a} = \frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a} \dots \dots \dots (1)$$

διὰ τὰ ἐντὸς αὐτῆς κείμενα σημεῖα (154.β)

$$V = 2\pi \delta \left| r^2 - \frac{a^2}{3} \right| \dots \dots \dots (2)$$

καὶ βλέπομεν, ὅτι ἐὰν θέσωμεν $a = r$ αἱ σχέσεις (1) καὶ (2) συμπίπτουσι.

157. Ἐὰν διὰ τοῦ κέντρου τῆς σφαίρας νοήσωμεν τρεῖς ἄξονας συντεταγμένων $o(x, y, z)$ οὕτως ὥστε

$$x^2 + y^2 + z^2 = a^2$$

καὶ ὑποθέσωμεν τὸ σημεῖον (x, y, z) ἐκτὸς τῆς σφαίρας ἔχομεν τοὺς πρώτους διαφορικοὺς συντελεστὰς

$$\frac{\partial V}{\partial x} = -\frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a^3} x \quad \frac{\partial V}{\partial y} = -\frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a^3} y \quad \frac{\partial V}{\partial z} = -\frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a^3} z \dots (1)$$

δυναμικὸν
σφαιρικὸν

ἐὰν τὸ σημεῖον (x, y, z) κεῖται ἐντὸς τῆς σφαίρας

$$\frac{\partial V}{\partial y} = -\frac{4}{3} \delta \pi x \quad \frac{\partial V}{\partial y} = -\frac{4}{3} \delta \pi y \quad \frac{\partial V}{\partial z} = -\frac{4}{3} \delta \pi z \dots \dots \dots (1')$$

καὶ βλέπομεν, ὅτι ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας ἐνθα $a = r$ αἱ σχέσεις (1) καὶ (1') συμπίπτουσι.

Τοὺς δευτέρους διαφορικοὺς συντελεστὰς ἔχομεν ἐπίσης, ἐν ἣ περιπτώσει τὸ σημεῖον (x, y, z) κεῖται ἐκτὸς τῆς σφαίρας, διὰ τῶν σχέσεων

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = -\frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a^5} (a^2 - 3x^2) \quad \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = -\frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a^5} (a^2 - 3y^2)$$

$$\frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a^5} (a^2 - 3z^2) \dots \dots \dots (2)$$

Ἐὰν τὸ σημεῖον (x, y, z) κεῖται ἐντὸς τῆς σφαίρας οἱ αὐτοὶ συντελεσταὶ εἶναι

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = -\frac{4}{3} \delta \pi \quad \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = -\frac{4}{3} \delta \pi \quad \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\frac{4}{3} \delta \pi \dots \dots \dots (2')$$

καὶ βλέπομεν ἐνταῦθα ὅτι ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας ἐνθα $a = r$ αἱ ὑπὸ τῶν σχέσεων (2) καὶ (2') διδόμεναι τιμαὶ δὲν συμπίπτουσιν ὥστε, οἱ δεῦτεροι διαφορικοὶ συντελεσταὶ μεταβάλλονται ἀποτόμως κατὰ τὴν διὰ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας διάβασιν τοῦ σημείου (x, y, z) .

Ἐὰν ἀθροίσωμεν τοὺς διὰ τῶν σχέσεων (2) διδομένους συντελεστὰς ἔχομεν

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\frac{4}{3} \delta \pi \frac{r^3}{a^5} [3a^2 - 3(x^2 + y^2 + z^2)] = 0 \dots (3)$$

ἐνῶ οἱ διὰ τῶν σχέσεων (2') διδόμενοι συντελεσταὶ δὲν πληροῦσι τὴν θεμελιώδη σχέσιν (3). ἀθροιζόμενοι τῶ ὄντι δίδουσι

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -4\pi \delta \dots \dots \dots (3')$$

ὥστε ἡ θεμελιώδης σχέσις (150.8), ἣν εὔρομεν ἀνωτέρω δι' οἷας δῆποτε μάζας, ὑφίσταται μόνον ἐν ἣ περιπτώσει τὸ σημεῖον (x, y, z) ὡς πρὸς τὸ ὁποῖον θεωροῦμεν τὸ δυναμικὸν κεῖται ἐκτὸς τῆς μάζης εἰς ἣν ἀναφέρεται τοῦτο.

158. Ἰδωμεν ἤδη ἂν ἡ σχέσις (157.3') ἣν εὔρομεν ἀνωτέρω διὰ τὸ δυναμικὸν τῆς σφαίρας, ἐν ἣ περιπτώσει τὸ σημεῖον (x, y, z) ἀνήκει εἰς τὴν ἔλκουσαν μάζαν, ὑφίσταται, οἷα δῆποτε καὶ ἂν ἡ μάζα εἰς ἣν ἀναφέρεται τὸ δυναμικόν.

Δυνάμεθα πρὸς τοῦτο, ὑποθέτοντες τὴν περὶ ἧς πρόκειται μάζαν ὁμογενῆ, νὰ νοήσωμεν περὶ τὸ σημεῖον (x, y, z) σφαιρὰν ἀκτίνος r περιλαμβάνουσαν τὸ σημεῖον τοῦτο· ἡ σφαιρὰ αὕτη χωρίζει τὴν μάζαν εἰς δύο ἄλλας ὧν τὰ δυναμικὰ παρὰ τῷ σημείῳ (x, y, z) εἶναι V_1 καὶ V_2 πληροῦντα τὴν σχέσιν

$$V = V_1 + V_2$$

ὅθεν διαφοροῦντες δις καὶ προσθέτοντες

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = \left[\frac{\partial^2 V_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V_1}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V_1}{\partial z^2} \right] + \left[\frac{\partial^2 V_2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V_2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V_2}{\partial z^2} \right]$$

ἀλλ' ἐκ τῶν προηγουμένων (157.3 καὶ 3')

$$\frac{\partial^2 V_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V_1}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V_1}{\partial z^2} = 0 \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial^2 V_2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V_2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V_2}{\partial z^2} = -4\pi\delta$$

ἐξίσωσις τοῦ Poisson ὅστε

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -4\pi\delta$$

158. α. Εἰς τὸ αὐτὸ ἀποτέλεσμα δυνάμεθα νὰ φθάσωμεν καὶ ἀπ' εὐθείας, ἀναχωροῦντες ἐκ τῶν σχέσεων (151.7), αἰτίνες δίδουσι

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = \frac{\delta}{2} \int \frac{\partial^2(\sigma \nu \alpha)}{\partial x^2} d\omega, \quad \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = \frac{\delta}{2} \int \frac{\partial^2(\sigma \nu \alpha)}{\partial y^2} d\omega, \quad \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = \frac{\delta}{2} \int \frac{\partial^2(\sigma \nu \alpha)}{\partial z^2} d\omega$$

ἔχομεν δὲ (153.2)

$$\frac{\partial^2(\sigma \nu \alpha)}{\partial x^2} = \frac{3(\xi - x)^2 - r^2}{r^4} \sigma \nu \alpha - 2a \frac{\xi - x}{r^3}$$

$$\frac{\partial^2(\sigma \nu \alpha)}{\partial y^2} = \frac{3(\eta - y)^2 - r^2}{r^4} \sigma \nu \alpha - 2b \frac{\eta - y}{r^3}$$

$$\frac{\partial^2(\sigma \nu \alpha)}{\partial z^2} = \frac{3(\zeta - z)^2 - r^2}{r^4} \sigma \nu \alpha - 2c \frac{\zeta - z}{r^3}$$

ὅθεν ἀντικαθιστῶντες καὶ προσθέτοντες

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} &= -\frac{\delta}{2} \int \frac{2}{r^3} [a(\xi - x) + b(\eta - y) + c(\zeta - z)] d\omega \\ &= -\delta \int \frac{\sigma \nu \alpha}{r^2} d\omega \end{aligned}$$

ἀλλὰ (151.5.6)

$$\frac{\sigma \nu \alpha}{r^2} d\omega = \pm d\sigma$$

ἐνθα τὸ $d\sigma$ δεόν νὰ ληφθῇ τὸσάκις, ὅσα στοιχεῖα $d\omega$ ὀρίζει ἐπὶ τῆς

ἐπιφανείας τοῦ σώματος ὁ στοιχειώδης κῶνος, οὗ στερεὰ γωνία εἶναι ἡ $d\sigma$ · ἔχομεν λοιπόν.

1^ο. Ἐὰν τὸ σημεῖον (x, y, z) κεῖται ἐκτὸς τῆς ἔλκουσης μάζης

$$-\delta \int \frac{\sigma \nu \alpha}{r^2} d\omega = -\delta f(-1+1-1+1-\dots) d\sigma$$

ὁ ἀριθμὸς τῶν ἐν παρενθέσει ὄρων εἶναι ἄρτιος καὶ ἡ τιμὴ ταύτης ἴση τῷ μηδενί· ὥστε

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\delta \int \frac{\sigma \nu \alpha}{r^2} d\omega = 0 \dots \dots \dots$$

Ἐὰν τὸ σημεῖον (x, y, z) ἀνήκῃ εἰς τὴν ἔλκουσαν μάζαν, ἔχομεν

$$-\delta \int \frac{\sigma \nu \alpha}{r^2} d\omega = -\delta f(1-1+1-1+1-\dots) d\sigma$$

ὁ ἀριθμὸς τῶν ἐν παρενθέσει ὄρων εἶναι περιττός καὶ ἡ τιμὴ ταύτης ἴση τῇ μονάδι· ὥστε

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\delta \int \frac{\sigma \nu \alpha}{r^2} d\omega = -4\pi\delta$$

ἡ τελευταία αὕτη σχέσις ὑφίσταται οὕτω διὰ πᾶσαν ὁμογενῆ μάζαν· εὐκόλως δὲ δύναται νὰ ἀποδειχθῇ, ὅτι εἶναι αὕτη γενικὴ, ὑφισταμένη καὶ διὰ τὰς μὴ ὁμογενεῖς μάζας.

159. ΕΦΑΡΜΟΓΑΙ. Εὐρεῖν τὸ δυναμικὸν σφαιρικοῦ στρώματος (r_0, r_1) συγκεκλιμένου ἐξ ὁμογενῶν στρωμάτων, ὧν ἡ πυκνότης εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις τῆς ἀκτίνος r . Ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ, ὡς ἐκ τῆς συμμετρίας ἦν παρουσιάζει ἡ σφαιρὰ, τὸ δυναμικὸν παρὰ τῷ σημείῳ (x, y, z) θὰ εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις τῆς ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς σφαίρας ἀποστάσεως a τοῦ σημείου (x, y, z) ὥστε

$$V = \varphi(a) \quad \text{ἐνθα} \quad a^2 = x^2 + y^2 + z^2$$

ἡ συνάρτησις $\varphi(a)$ πληροῖ τὴν σχέσιν

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} = 0 \quad \text{ἢ} \quad \frac{\partial^2 \varphi}{\partial a^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial a^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial a^2} = -4\pi\delta$$

ἔχομεν δὲ

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \varphi}{\partial a} \frac{\partial a}{\partial x} = \frac{\partial \varphi}{\partial a} \cdot \frac{x}{a} \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial a^2} \frac{x^2}{a^2} + \frac{a^2 - x^2}{a^3} \frac{\partial \varphi}{\partial a}$$

υπολογίζοντας δια του αυτού τρόπου και τους δύο άλλους διαφορικούς συντελεστές και προσθέτοντες, έχουμε

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} \frac{x^2 + y^2 + z^2}{a^2} + \frac{\partial \phi}{\partial a} \frac{3a^2 - (x^2 + y^2 + z^2)}{a^3}$$

$$= \frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} + \frac{2}{a} \frac{\partial \phi}{\partial a}$$

οὕτω, ἐὰν ὑποθέσωμεν τὸ σημεῖον (x, y, z) ἐκτὸς τοῦ στρώματος $(a > r_1)$ ἢ ἐν τῷ κοίλῳ χώρῳ ὃν περικλείει τοῦτο $(a < r_0)$, ἔχομεν τὴν ἐξίσωσιν τοῦ Laplace.

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} + \frac{2}{a} \frac{\partial \phi}{\partial a} = 0 \quad \text{ἢ} \quad \frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} = -\frac{2}{a} \frac{\partial \phi}{\partial a} \quad \text{ἢ} \quad \text{τέλος} \quad \left| \frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} \right| : \left| \frac{\partial \phi}{\partial a} \right| = -\frac{2}{a}$$

ἢ τις ὀλοκληρουμένη δίδει

$$\log \frac{\partial \phi}{\partial a} = -2 \log a + \log \sigma = \log \sigma - \log a^2 = \log \frac{\sigma}{a^2} \quad \text{ἢ} \quad \frac{\partial \phi}{\partial a} = \frac{\sigma}{a^2}$$

ὅθεν
$$\phi = \frac{\sigma}{a} + k$$

ἐνθα σ καὶ k εἶναι σταθεραὶ ποσότητες, αἵ θὰ προσδιορίσωμεν ἤδη.

159. α. Ὑποθέσωμεν πρῶτον $a < r_0$ εἰς τὸ κέντρον τῆς σφαίρας $(a=0)$ ἢ ἔλξιν εἶναι προφανῶς ἴση τῷ μηδενί καὶ τὸ δυναμικὸν ἔχει σταθερὰν τιμὴν καὶ πεπερασμένην· συμπεραίνομεν οὕτω ὅτι $\sigma=0$.

τὸ δυναμικὸν ἐν τῷ ὑπὸ τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος περικλειομένου χώρῳ εἶναι σταθερὸν καὶ ἴσον τῇ σταθερᾷ

$$k = 4\pi \int_0^{r_0} \delta r \rho dr = V$$

159. β. Ὑποθέσωμεν δεύτερον $a > r_1$ ἐὰν εἰς τὴν ἄνω σχέσιν θέσωμεν $a=\infty$ ἔχομεν $V_\infty = k$ · ἀλλὰ παρὰ τῷ σημείῳ $(a=\infty)$ τὸ δυναμικὸν εἶναι προφανῶς ἴσον τῷ μηδενί, ὥστε $k=0$ καὶ τὸ δυναμικὸν ἐκτὸς τῆς σφαίρας εἶναι

$$V = \frac{\sigma}{a}$$

υπολογίζομεν δὲ τὴν τιμὴν τῆς σταθερᾶς σ παρατηροῦντες ὅτι, ἐὰν καλέσωμεν ρ τὴν ἀπόστασιν τοῦ σημείου (x, y, z) ἀπὸ σημείου τινὸς τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος, ἔχομεν

$$a + r_1 > \rho > a - r_1 \quad \text{ὅθεν} \quad \frac{1}{a - r_1} > \frac{1}{\rho} > \frac{1}{a + r_1}$$

ἢ πολλαπλασιάζοντες ἐπὶ δdm

$$\frac{\delta dm}{a - r_1} > \frac{\delta dm}{\rho} > \frac{\delta dm}{a + r_1}$$

καὶ ἀθροίζοντες τὰς ἀναλόγους ἀνισότητας

$$\frac{\int \delta dm}{a - r_1} > \int \frac{\delta dm}{\rho} > \frac{\int \delta dm}{a + r_1} \quad \text{ἢ} \quad \frac{M}{a - r_1} > V > \frac{M}{a + r_1}$$

ἐνθα M παριστᾷ τὴν ὅλην μάζαν τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος.

Ἐὰν ἀντὶ τοῦ V ἀντικαταστήσωμεν τὴν τιμὴν τοῦ $\frac{\sigma}{a}$ ἔχομεν

$$\frac{M}{a - r_1} > \frac{\sigma}{a} > \frac{M}{a + r_1} \quad \text{ἢ} \quad \frac{1}{1 - \frac{r_1}{a}} > \frac{\sigma}{M} > \frac{1}{1 + \frac{r_1}{a}}$$

ἐὰν ἤδη ὑποθέσωμεν $a=\infty$ ἔχομεν $\sigma=M$ καὶ ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ ἐκτὸς τῆς σφαίρας εἶναι οὕτω (154.3)

$$V = \frac{M}{a}$$

159. γ. Ἐὰν τὸ σημεῖον (x, y, z) κεῖται ἐντὸς τοῦ στρώματος ἢ ἐξίσωσις (150.8) τοῦ Laplace ἀντικαθίσταται διὰ τῆς ἐξίσωσεως (158) τοῦ Poisson

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} + \frac{2}{a} \frac{\partial \phi}{\partial a} = \frac{1}{a^2} \frac{d}{da} \left| a^2 \frac{d\phi}{da} \right| = -4\pi\delta$$

ὅθεν

$$\left| a^2 \frac{d\phi}{da} \right|_{r_0}^a = - \int_{r_0}^a 4\pi a^2 \delta da$$

καὶ ἐπειδὴ ἡ τιμὴ τοῦ $a^2 \frac{d\phi}{da}$ διὰ $a=r_0$ εἶναι ἴση τῷ μηδενί, ἔχομεν

$$a^2 \frac{d\phi}{da} = - \int_{r_0}^a 4\pi a^2 \delta da = M' \quad \text{ἢ} \quad -\frac{\partial \phi}{\partial a} = \frac{M'}{a^2}$$

ἐνθα M' εἶναι ἡ μάζα τοῦ στρώματος (r_0, a) , καὶ ἐπανερχόμεθα εἰς τὴν δευτέραν τῶν ἄνω περιπτώσεων, ἐνθα ἀντὶ τοῦ στρώματος (r_0, r_1) ἔχομεν τὸ (r_0, a) .

160. Ὡς δεύτερον παράδειγμα θὰ λάβωμεν ἀπεριόριστον κυλινδρικοῦ στρώματος (r_0, r_1) συγκείμενον ἐξ ὁμογενῶν στρωμάτων, ὧν ἡ πυκνότης εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις τῆς ἀκτίως r τοῦ στρώματος· ὡς ἄξονα τῶν z θὰ λάβωμεν τὸν τοῦ κυλινδρικοῦ στρώματος, καὶ τὸ ἐπίπεδον (x, y) διὰ τοῦ σημείου (x, y) .

Τὸ δυναμικὸν V εἶναι ἀπλῶς συνάρτησις $\phi(r)$ τῆς ἀποστάσεως

$$a = \sqrt{x^2 + y^2}$$

τοῦ σημείου (x, y) ἀπὸ τοῦ ἄξονος τοῦ κυλίνδρου καὶ ἀνεξάρτητον τοῦ z · ἔχομεν οὕτω

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{\partial \phi}{\partial a} \frac{\partial a}{\partial x} = \frac{\partial \phi}{\partial a} \frac{x}{a} \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} \frac{x^2}{a^2} + \frac{\partial \phi}{\partial a} \frac{a^2 - x^2}{a^3}$$

παρατηρούντες δέ, ότι

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0$$

έχομεν προσθέτοντες τὰς ὁμοίας σχέσεις

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} + \frac{1}{a} \frac{\partial \phi}{\partial a}$$

ὑποθέσωμεν 1^{ον} $a < r_0$ έχομεν

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} + \frac{1}{a} \frac{\partial \phi}{\partial a} = 0 \quad \text{ὅθεν} \quad \frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} : \frac{\partial \phi}{\partial a} = - \frac{1}{a}$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$\log \frac{\partial \phi}{\partial a} = - \log a + \log \sigma = \log \frac{\sigma}{a} \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial \phi}{\partial a} = \frac{\sigma}{a} \dots (1)$$

ἐνθα σ εἶναι σταθερὰ ποσότης τὴν τιμὴν τοῦ δυναμικοῦ παρά τινι σημείῳ τοῦ ἄξονος oz έχομεν θέτοντες $a=0$. ἀλλὰ τότε

$$\frac{\partial \phi}{\partial a} = \infty$$

ὅπερ ἀδύνατον δέον λοιπὸν νὰ έχωμεν $\sigma=0$ καὶ βλέπομεν, ὅτι

Τὸ κυλινδρικὸν στρώμα οὐδεμίαν ἐξασκεῖ ἔλξιν ἐπὶ τῶν ἐν τῷ χώρῳ, δὴ περικλείει τοῦτο, κειμένων σημείων.

Ἐὰν τὸ σημεῖον ἀνήκη εἰς τὴν μάζαν τοῦ στρώματος ($r_0 < a < r_1$) έχομεν

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial a^2} + \frac{1}{a} \frac{\partial \phi}{\partial a} = \frac{1}{a} \frac{d}{da} \left| a \frac{\partial \phi}{\partial a} \right| = - 4\pi \delta \quad \text{ὅθεν} \quad \frac{d}{da} \left| a \frac{\partial \phi}{\partial a} \right| = - 4\pi \delta a$$

καὶ ὁλοκληροῦντες

$$a \frac{\partial \phi}{\partial a} = - 4\pi \int_{r_0}^a \delta a da \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial \phi}{\partial a} = - \frac{4\pi}{a} \int_{r_0}^a \delta a da$$

ἐνθα παρελήφθη ἡ σταθερὰ τοῦ πρώτου μέλους διότι $\frac{\partial \phi}{\partial a} = 0$ διὰ $a=r_0$

ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας τοῦ στρώματος ($a=r_1$) έχομεν

$$\frac{\partial \phi}{\partial a} = - \frac{4\pi}{a} \int_{r_0}^{r_1} \delta a da \dots \dots \dots (2)$$

ὑποθέσωμεν τέλος $a > r_1$ έχομεν τὴν σχέσιν (1)

$$\frac{\partial \phi}{\partial a} = \frac{\sigma}{a}$$

ἢ ὡς ἐκ τῆς σχέσεως (2) έχομεν

$$\sigma = - 4\pi \int_{r_0}^{r_1} \delta a da$$

καὶ ἂν ὑποθέσωμεν τὴν μάζαν ὁμογενῆ έχομεν

$$\sigma = - 4\pi \delta \int_{r_0}^{r_1} a da = - 2\pi \delta (r_1^2 - r_0^2)$$

ὅθεν ἡ ἐπὶ τοῦ σημείου ἐξασκουμένη ἔλξις

$$- \frac{\partial \phi}{\partial a} = 2\pi \delta \frac{r_1^2 - r_0^2}{a} = 2\pi \delta \frac{r_1 + r_0}{a} (r_1 - r_0)$$

161. Ὑποθέσωμεν, ὅτι ἡ ἀκτίς r_0 τείνει πρὸς τὴν r_1 αὐξάνει δὲ ἡ δ οὕτως ὥστε τὸ γινόμενον $\delta(r_1 - r_0) = \delta dr$ νὰ διατηρήσῃ πεπερασμένην τιμὴν τὴν γ . τὸ κυλινδρικὸν στρώμα ἀντικαθίσταται ὑπὸ κυλινδρικῆς ἐπιφανείας, ἣτις ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου ἔλξιν

$$2\pi \delta \frac{r_1^2 - r_0^2}{a} = 2\pi \frac{r_1 + r_0}{a} \delta (r_1 - r_0) = 4\pi \delta \frac{r_1}{a} dr = 4\pi \gamma \frac{r_1}{a} \dots (1)$$

καὶ ἐὰν ὑποθέσωμεν ὅτι r_1 τείνει πρὸς τὸ μηδέν, αὐξάνει δὲ τὸ γ οὕτως ὥστε τὸ γινόμενον $2\pi r_1 \gamma$ νὰ διατηρήσῃ πεπερασμένην τιμὴν τὴν k , ἡ κυλινδρική ἐπιφάνεια ἀντικαθίσταται ὑπὸ ἀπεριορίστου εὐθείας, ἣτις ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου ἔλξιν

$$\frac{2k}{a} \dots \dots \dots (2)$$

Οὕτω. Ἡ ἐπὶ τοῦ σημείου ἐξασκουμένη ὑπὸ τοῦ στρώματος ἔλξις εἶναι ἡ αὐτὴ μὲ τὴν ἔλξιν, ἣν ἐξασκεῖ ἐπ' αὐτοῦ ὁ ἄξων τοῦ στρώματος, ἐφ' ὃ ὑποθέτομεν συγκεντρωμένην τὴν ὅλην μάζαν αὐτοῦ.

Ἐκ τῆς σχέσεως (160.1) πορίζομεθα

$$\phi = V = \frac{\sigma}{2} \log a^2 = \frac{\sigma}{2} \log(x^2 + y^2)$$

ὅπερ καλοῦσι *λογαριθμικὸν δυναμικόν*.

Τὰς συνιστώσας τῆς ἔλξεως παραλλήλως τοῖς ἄξουσιν έχομεν ἐν ταῖς *λογαριθμικὸν δυναμικὸν* σχέσεσι

$$X = \frac{\sigma x}{x^2 + y^2} \quad Y = \frac{\sigma y}{x^2 + y^2}$$

Δυναμικὸν μάζης διανεμημένης ἐπὶ ἐπιφανείας.

162. Ὑποθέσωμεν ἤδη, ὅτι ἡ μάζα, ἣς ἐθεωρήσαμεν τὸ δυναμικὸν δὲν πληροῖ χώρον, ἀλλ' εἶναι διανεμημένη ἐπὶ μαθηματικῆς τινος ἐπιφα-

δυναμικόν
σφαιρικῆς
ἐπιφανείας

νείας· ὁ ὑπολογισμὸς γίνεται ὡς ἄνωτέρω, καὶ ὡς παράδειγμα παραθέτο-
μεν ἐνταῦθα τὸν ὑπολογισμὸν τοῦ δυναμικοῦ μάζης ὁμοιομόρφως διανεμη-
μένης μὲ πυκνότητα γ ἐπὶ σφαιρικῆς ἐπιφανείας ἀκτίνος r , παρὰ τῷ ση-
μείῳ C κειμένῳ εἰς ἀπόστασιν a ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς σφαίρας (Σχ. 102)

Ἡ ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ζώνης ab διανεμημένη μάζα εἶναι

$$\gamma \cdot 2\pi a_1 \cdot ab = 2\gamma \pi r^2 \mu \cdot r d\theta = 2\gamma r^2 \mu \theta d\theta$$

ὅλα δὲ τὰ στοιχεῖα ταύτης κείνται εἰς τὴν αὐτὴν ἀπόστασιν ρ ἀπὸ τοῦ ση-
μείου C καὶ τὸ δυναμικὸν τῆς ζώνης παρὰ τῷ σημείῳ τούτῳ εἶναι

$$\frac{2\gamma r^2 \mu \theta d\theta}{\rho}$$

τὸ δυναμικὸν τῆς ὅλης σφαιρικῆς ἐπιφανείας εἶναι

$$V = 2\gamma r^2 \int \eta \mu \theta \frac{d\theta}{\rho}$$

ἔχομεν δὲ ἐν τῷ τριγώνῳ oca

$$\rho^2 = a^2 + r^2 - 2ar \cos \theta \quad \delta\theta \quad \rho d\rho = ar \eta \mu \theta d\theta \quad \text{καὶ} \quad \frac{\eta \mu \theta d\theta}{\rho} = \frac{d\rho}{ar}$$

τὸ δυναμικὸν τίθεται οὕτω ὑπὸ τὴν μορφήν

$$V = 2\pi \gamma \frac{r}{a} \int d\rho$$

$$\text{Ἐὰν } a > r \text{ ἔχομεν } V = 2\pi \gamma \frac{r}{a} \int_{a-r}^{a+r} d\rho = 4\pi r^2 \frac{\gamma}{a} = \frac{M}{a} \dots \dots (1)$$

ἔνθα M παριστᾷ τὴν ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας διανεμημένην ὅλην μάζαν. Οὕτω

Τὸ δυναμικὸν ὅλης διανεμημένης ἐπὶ σφαιρικῆς ἐπιφανείας παρὰ
τινὶ σημείῳ ἐκτὸς τῆς σφαίρας κειμένῳ, ἰσοῦται τῷ δυναμικῷ μάζης ἴσης τῇ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας διανεμημένη καὶ συγκεντρωμένης
παρὰ τῷ κέντρῳ.

$$\text{Ἐὰν } a < r \text{ ἔχομεν } V = 2\pi \gamma \int_{r-a}^{r+a} d\rho = 2\pi \gamma \frac{r}{a} \cdot 2a = 4\pi r \gamma \dots (2)$$

οὕτω ἐν τῷ ὑπὸ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας περικεκλειομένῳ χώρῳ, τὸ
δυναμικὸν τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης διανεμημένης ὅλης εἶ-
ναι σταθερὸν

162. α. Τὰ ἀποτελέσματα ταῦτα ἠδυνάμεθα νὰ πορισθῶμεν καὶ ἐκ
τοῦ δυναμικοῦ σφαιρικοῦ στρώματος, ὅπερ ὑπελογίσασμεν προηγουμένως
(154)· εὕρομεν τῷ ὄντι, ὅτι

Ἐν τῷ ἐξωτερικῷ χώρῳ ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ τοῦ στρώματος εἶναι

$$V = \frac{4}{3} \delta \frac{\pi}{a} (r_1^3 - r_0^3) = \frac{4\pi}{3a} \delta (r_1 - r_0) (r_1^2 + r_0 r_1 + r_0^2)$$

ἵνα ἀντικαταστήσωμεν ἤδη τὸ σφαιρικὸν στρώμα διὰ τῆς ἐπὶ τῆς ἐξωτε-
ρικῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας διανεμημένης μάζης, δέον νὰ θέσωμεν

$$r_0 = r_1 = r \quad \text{καὶ} \quad \delta(r_1 - r_0) = \gamma \dots \dots (3)$$

τότε ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ εἶναι διὰ τὰ ἐκτὸς τῆς σφαίρας κείμενα
σημεῖα

$$V = 4\pi r^2 \frac{\gamma}{a}$$

Ἐν τῷ ὑπὸ τοῦ στρώματος περικλειομένῳ χώρῳ, τὴν τιμὴν τοῦ δυναμικοῦ
εὕρομεν

$$V = 2\pi \delta (r_1^2 - r_0^2) = 2\pi \delta (r_1 - r_0) (r_1 + r_0)$$

ὅθεν ἀντικαθιστῶντες τὰς τιμὰς (3) ἔχομεν διὰ τὸ σφαιρικὸν στρώμα

$$V = 4\pi r \gamma$$

162. β. Τὴν ὑπὸ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας ἐξασκουμένην ἐπὶ τοῦ
σημείου ἔλξιν ἔχομεν διὰ τῆς σχέσεως

$$-\frac{dV}{da} = \frac{M}{a^2} = 4\pi r^2 \frac{\delta}{a^2} \quad \text{ἐὰν } a > r$$

καὶ διὰ τῆς

$$-\frac{dV}{da} = 0 \quad \text{ἐὰν } a < r$$

παραπλησίως τῇ ἐπιφανείᾳ τῆς σφαίρας καὶ ἐκτὸς ταύτης ἢ ἐπὶ τοῦ ση-
μείου c ἐξασκουμένη ἔλξις εἶναι

$$4\pi \delta$$

Ἐν τῷ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας περικλειομένῳ χώρῳ καὶ εἰς μικρὰν ἀπὸ ταύ-
της ἀπόστασιν ἢ ἔλξις εἶναι

$$0$$

ἡ διαφορὰ τούτων εἶναι

$$0 - 4\pi \delta = -4\pi \delta$$

162. γ. Τὸ δυναμικὸν τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος εὕρισκομεν καὶ
στοιχειωδῶς οὕτω· ἔχομεν (121), διὰ τὸ ἐντὸς τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος

κείμενον σημεῖον C (Σχ. 102)· ἐμβαδὸν $ab = \frac{ca^2}{\sin \theta}$ καὶ τὸ δυναμικὸν

$$\text{αὐτοῦ} = \gamma \frac{ca}{\sin \theta} d\sigma \quad \text{ἐμβαδὸν } a'b' = \frac{ca'^2}{\sin \theta} \quad \text{καὶ τὸ δυναμικὸν αὐτοῦ}$$

$$= \gamma \frac{ca'}{\sin \theta} d\sigma \quad \text{ὥστε}$$

$$V = \gamma (ca + ca') \frac{d\sigma}{\sin \theta} = \gamma \cdot 2R \sin \theta \frac{d\sigma}{\sin \theta} = 2\gamma R d\sigma$$

και $V = \int_0^{2\pi} 2\gamma R d\sigma = 2\gamma R \int_0^{2\pi} d\sigma = 4\pi\gamma R$

Τὸ δυναμικὸν τῶν ἐκτὸς τοῦ σφαιρικοῦ στρώματος κειμένων σημείων C εὐρίσκομεν ἤδη εὐκόλως· ἔστω τῷ ὄντι (Σχ. 102) C_1 τὸ συζυγὲς ἄρμονικὸν τοῦ C ὡς πρὸς τὴν σφαῖραν. Ἐχομεν $OC \cdot OC_1 = R^2$ και

$$\frac{ac}{ac_1} = \frac{a}{R} = \frac{R}{oc_1}$$

Τὸ δυναμικὸν τοῦ ἔμβαδοῦ ab παρὰ τῷ σημείῳ C_1 εἶναι

$$V_1 = \gamma \cdot \frac{ab}{c_1 a}$$

τὸ δυναμικὸν τοῦ αὐτοῦ ἔμβαδοῦ παρὰ τῷ σημείῳ C εἶναι

$$V = \gamma \frac{ab}{ca}$$

ὥστε

$$\frac{V}{V_1} = \frac{c_1 a}{ca} = \frac{R}{a} \text{ και } V = \frac{R}{a} V_1 = 4\pi\gamma \frac{R^2}{a}$$

163. Τὸ δυναμικὸν μάζης διανεμημένης ἐπὶ ἐπιφανείας κέκτηται νέας ιδιότητας, ἃς προτιθέμεθα νὰ ζητήσωμεν ἐνταῦθα· πρὸς τοῦτο θὰ ὑποθέσωμεν κατ' ἀρχῆς τὴν ἐπιφάνειαν ἐπίπεδον, και τὴν ἐπ' αὐτῆς διανομὴν τῆς μάζης ὁμοιόμορφον.

Τὸ στοιχειῶδες ἔμβαδὸν $d\omega$ ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$d\omega = r d\lambda dr$$

και ἡ ἀπόστασις r διὰ

$$r = \sqrt{(\xi - x)^2 + (\eta - y)^2}$$

ἐνθα ξ, η, σ εἶναι αἱ συντεταγμέναι τοῦ στοιχείου $d\omega$ · ἡ δὲ ἀπόστασις ρ τοῦ σημείου (x, y, z) ἀπὸ τοῦ (ξ, η, σ) εἶναι

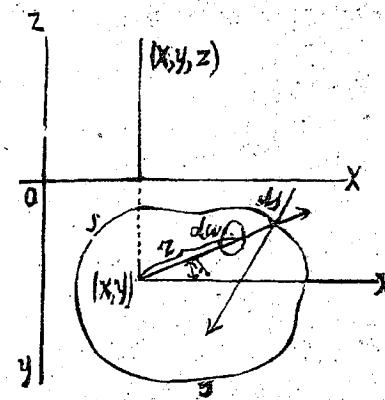
$$\rho = \sqrt{r^2 + z^2}$$

και τὸ δυναμικὸν τῆς ἐπὶ τοῦ ἔμβαδοῦ Ω διανεμημένης μάζης παρὰ τῷ σημείῳ (xyz) εἶναι

$$V = \gamma \int \frac{d\omega}{\rho} = \gamma \int \int \frac{r dr d\lambda}{\sqrt{r^2 + z^2}}$$

ὅπου γ εἶναι ἡ πυκνότης τῆς ἐπὶ τοῦ ἔμβαδοῦ διανεμημένης μάζης. Ἡ ὁλοκλήρωσις ὡς πρὸς τὸ r δύναται νὰ ἐκτελεσθῇ ἀμέσως, ἀλλὰ τὰ ὄρια μεταξὺ τῶν ὁποίων θὰ ληφθῇ τὸ ὁλοκλήρωμα τοῦτο εἶναι

διάφορα ὅταν ἡ ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου τοῦ ἔλκοντος ἔμβαδοῦ προβολὴ



Σχ. 114.

τοῦ σημείου (x, y, z) κεῖται ἐντὸς ἢ ἐκτὸς τοῦ ἔμβαδοῦ τούτου. Ἐνταῦθα θὰ ὑποθέσωμεν ὅτι ἡ προβολὴ αὕτη κεῖται ἐπὶ τοῦ ἔλκοντος ἔμβαδοῦ και τότε ἡ ἀκτίς r συναντᾷ τὴν ὀρίζουσαν τὸ ἔμβαδὸν τοῦτο γραμμὴν εἰς ἓν ἢ πλεονα σημεία περιττὰ τὸν ἀριθμὸν, και κείμενα εἰς ἀποστάσεις r_1, r_2, r_3, \dots ἀπὸ τοῦ σημείου (x, y, z) — ἔχομεν τότε

$$\int \frac{r dr}{\sqrt{r^2 + z^2}} = \left| \sqrt{r^2 + z^2} \right|_0^{r_1} + \left| \sqrt{r^2 + z^2} \right|_{r_2}^{r_3} + \left| \sqrt{r^2 + z^2} \right|_{r_4}^{r_5} + \dots$$

$$= [-\sqrt{z^2} + \sqrt{z^2 + r_1^2} - \sqrt{z^2 + r_2^2} + \sqrt{z^2 + r_3^2} - \dots]$$

και $V = \gamma \int_0^{2\pi} [-\sqrt{z^2} + \sqrt{z^2 + r_1^2} - \sqrt{z^2 + r_2^2} + \dots] d\lambda$

$$= -2\pi\gamma \sqrt{z^2} + \gamma \int_0^{2\pi} [\sqrt{z^2 + r_1^2} - \sqrt{z^2 + r_2^2} + \sqrt{z^2 + r_3^2} - \dots] d\lambda$$

ἐὰν ἤδη ἀντὶ τῆς $d\lambda$ λάβωμεν ὡς μεταβλητὴν τὴν ds ἔχομεν (151.5)

$$ds = mm' = \frac{mm''}{\sigma \nu \alpha} = \frac{r_1 d\lambda}{\sigma \nu \alpha}$$

ὅθεν

$$r_1 d\lambda = ds \sigma \nu \alpha$$

ἢ

$$d\lambda \sqrt{r_1^2 + z^2} = \frac{\sigma \nu \alpha}{r_1} ds \sqrt{r_1^2 + z^2}$$

ἐκφρασις ἐφαρμόσιμος εἴτε ἐξέρχεται τοῦ ἔμβαδοῦ εἴτε εἰσέρχεται ἐν αὐτῷ ἢ ἀκτίς r_1 · ὅθεν ἀντικαθιστῶντες

$$V = -2\pi\gamma \sqrt{z^2} + \gamma \int_0^{\sigma \nu \alpha} \frac{\sqrt{r^2 + z^2}}{r} ds \dots \dots \dots (1)$$

ἐνθα τὸ ὁλοκλήρωμα θὰ ληφθῇ ἐφ' ἀπάσης τῆς περιμέτρου τοῦ ἔλκοντος ἔμβαδοῦ.

Ζητήσωμεν ἤδη τοὺς διαφορικοὺς συντελεστὰς τοῦ δυναμικοῦ·

$$\frac{\partial V}{\partial z} = -2\pi\gamma \frac{z}{\sqrt{z^2}} + \gamma z \int_0^{\sigma \nu \alpha} \frac{\sigma \nu \alpha}{r \sqrt{r^2 + z^2}} ds$$

ένθα τὸ κλάσμα $\frac{z}{\sqrt{z^2}}$ ἰσοῦται τῷ + 1 ἂν z εἶναι θετικὸν καὶ - 1 ἂν z εἶναι ἀρνητικόν.

Ἐπιθέσωμεν τὸ σημεῖον (x, y, z) πολὺ πλησίον τοῦ ἐμβαδοῦ Ω· τὸ ὕψος z τείνει πρὸς τὸ μηδέν καὶ εἶναι θετικὸν μὲν ἂν εὑρίσκηται ὑπεράνω τοῦ ἐμβαδοῦ, ἀρνητικὸν δὲ ἂν εὑρίσκηται κάτωθι τούτου. Ὁ δευτέρως ὅρος τοῦ διαφορικοῦ συντελεστοῦ τείνει πρὸς τὸ μηδέν μετὰ τοῦ z, ἐνῶ ὁ πρῶτος τείνει πρὸς τὸ ὄριον - 2πγ ἂν τὸ z εἶναι θετικὸν καὶ + 2πγ ἂν τὸ z εἶναι ἀρνητικόν· οὕτω

$$\left| \frac{\partial V}{\partial z} \right|_{+0} = -2\pi\gamma \quad \text{καὶ} \quad \left| \frac{\partial V}{\partial z} \right|_{-0} = 2\pi\gamma$$

$$\text{ὅθεν καὶ} \quad \left| \frac{\partial V}{\partial z} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V}{\partial z} \right|_{-0} = -4\pi\gamma \quad \dots \dots \dots (2)$$

κατὰ τὴν διὰ τοῦ ἔλκοντος ἐμβαδοῦ διάβασιν τοῦ σημείου (x, y, z) ἢ συνιστώσα τῆς ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένης ὑπὸ τοῦ ἐμβαδοῦ ἐλξεως, καθέτως τῷ ἐμβαδῷ τούτῳ, μεταβλήθη ἀποτόμως κατὰ - 4πγ.

163.α. Ἐὰν ἤδη ἀντὶ τοῦ ἐπιπέδου ἐμβαδοῦ, θεωρήσωμεν καμπύλην ἐπιφάνειαν οἷανδήποτε ἐφ' ἧς ὑπάρχει ὕλη ὁμοιομόρφως διανεμημένη, καὶ φέρωμεν κάθετον ἐπὶ τῆς ἐπιφάνειαν ταύτην διὰ τοῦ σημείου (x, y, z), δυνάμεθα νὰ χωρίσωμεν τὴν ὅλην ἐπιφάνειαν εἰς δύο μέρη, ὧν τὸ ἕτερον συμπίπτει μετὰ τοῦ ἐφαπτομένου τῆς ἐπιφάνειας ἐπιπέδου κατὰ τὸ σημεῖον (x, y, z). Ἐὰν καλέσωμεν V₁ καὶ V₂ τὰ δυναμικὰ τῶν δύο τούτων μερῶν ἔχομεν

$$V = V_1 + V_2$$

$$\text{καὶ} \quad \frac{\partial V}{\partial n} = \frac{\partial V_1}{\partial n} + \frac{\partial V_2}{\partial n}$$

κατὰ τὴν διὰ τῆς ἐπιφάνειας κάθετον διάβασιν τοῦ σημείου (x, y, z) ἔχομεν

$$\left| \frac{\partial V_1}{\partial n} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V_1}{\partial n} \right|_{-0} = 0 \quad \text{καὶ} \quad \left| \frac{\partial V_2}{\partial n} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V_2}{\partial n} \right|_{-0} = -4\pi\gamma$$

$$\text{ὥστε καὶ} \quad \left| \frac{\partial V}{\partial n} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V}{\partial n} \right|_{-0} = -4\pi\gamma \dots \dots \dots (1)$$

βλέπομεν οὕτω ὅτι ἡ ἄνω σχέση (163.2) ὑφίσταται καὶ διὰ τὰ καμ-

πύλα ἐμβαδὰ ἐφ' ὧν εἶναι ὁμοιομόρφως διανεμημένη ἢ ἔλκουσα μάζα· ἀποδείκνυται δ' εὐκόλως, ὅτι ἡ αὐτὴ σχέση εἶναι γενικὴ ὑφίσταμένη καὶ ἐν ἡ περιπτώσει ἢ διανομῆ τῆς ὕλης δὲν εἶναι ὁμοιομόρφως.

Παρατηροῦντες δέ, ὅτι

$$\left| \frac{\partial V}{\partial n} \right|_{+0}$$

εἶναι ἡ ἔλξις ἢν ἐξασκεῖ ἡ ὅλη ἐπιφάνεια ἐπὶ τοῦ ἐπ' αὐτῆς κειμένου σημείου (x, y, z), δυνάμεθα νὰ ἐκφράσωμεν τὴν ἄνω σχέση (1) οὕτω.

Ἡ κάθετος τῆς ἐπιφάνειας συνιστώσα τῆς ἐλξεως, ἢν ἐξασκεῖ ἢ ἐπὶ τῆς ἐπιφάνειας ταύτης διανεμημένη μάζα ἐπὶ τοῦ σημείου (x, y, z) τῆς αὐτῆς ἐπιφάνειας, εἶναι διάφορος ἂν τὸ σημεῖον ὑποτεθῇ ἐπὶ τοῦ ἐξωτερικοῦ, ἢ ἐπὶ τοῦ ἐσωτερικοῦ μέρους τῆς ἐπιφάνειας. Ἡ διαφορὰ δὲ αὕτη ἰσοῦται τῇ

$$4\pi\gamma$$

ένθα γ εἶναι ἡ κατὰ τὸ σημεῖον (x, y, z) πικνότης.

163.β. Ἐκ τῆς αὐτῆς σχέσεως (163.1) ὑπολογίζομεν καὶ τοὺς διαφορικοὺς συντελεστὰς

$$\frac{\partial V}{\partial x} \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial V}{\partial y}$$

ἔχοντες ὑπ' ὄψιν τὰς σχέσεις

$$r = \sqrt{(\xi - x)^2 + (\eta - y)^2}$$

$$\text{καὶ} \quad \text{συν}\alpha = \frac{(\xi - x)\varphi + (\eta - y)\psi}{r}$$

ένθα (ξ, η) εἶναι αἱ συντεταγμέναι τοῦ στοιχειώδους τόξου ds, (φ, ψ) τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς καθέτου τούτῳ, καὶ r ἡ ἀπὸ τοῦ σημείου x, y, 0 ἀπόστασις αὐτοῦ· διαφοροῦντες εὑρίσκομεν

$$\frac{\partial V}{\partial x} = -\gamma \int \frac{\varphi}{\sqrt{r^2 + z^2}} ds \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial V}{\partial y} = -\gamma \int \frac{\psi}{\sqrt{r^2 + z^2}} ds$$

163.γ. Δυνάμεθα ἤδη εὐκόλως νὰ ὑπολογίσωμεν τὸν διαφορικὸν συντελεστὴν $\frac{\partial V}{\partial l}$ κατὰ τὴν εὐθεῖαν l, ἧς τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα εἶναι μ, ν, θ· ἔχομεν τῷ ὄντι

$$\frac{\partial V}{\partial l} = \frac{\partial V}{\partial x} \text{συν}\mu + \frac{\partial V}{\partial y} \text{συν}\nu + \frac{\partial V}{\partial z} \text{συν}\theta.$$

Ἐὰν ἰδίᾳ θεωρήσωμεν τὴν τιμὴν τοῦ συντελεστοῦ τούτου κατὰ τὴν διὰ τοῦ ἐπιπέδου ἐμβαδοῦ διάβασιν τοῦ σημείου (x, y, z) ἔχομεν

$$\left| \frac{\partial V}{\partial l} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V}{\partial l} \right|_{-0} = \left[\left| \frac{\partial V}{\partial x} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V}{\partial x} \right|_{-0} \right] \text{συν}\mu + \left[\left| \frac{\partial V}{\partial y} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V}{\partial y} \right|_{-0} \right] \text{συν}\nu + \left[\left| \frac{\partial V}{\partial z} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V}{\partial z} \right|_{-0} \right] \text{συν}\theta$$

ἄλλ' οἱ συντελεσταὶ

$$\frac{\partial V}{\partial x} \quad \text{καὶ} \quad \frac{\partial V}{\partial y}$$

δὲν μεταβάλλονται ἀποτόμως κατὰ τὴν διὰ τοῦ ἐπιπέδου ἐμβαδοῦ διάβασιν τοῦ σημείου (x, y, z) καὶ ἔχομεν οὕτω

$$\left| \frac{\partial V}{\partial l} \right|_{+0} - \left| \frac{\partial V}{\partial l} \right|_{-0} = -4\pi\gamma \text{συν}\theta$$

163. δ. Τὴν ἄνω θεμελιώδη πρότασιν (163.α) δυνάμεθα ν' ἀποδείξωμεν καὶ ἀπ' εὐθείας.

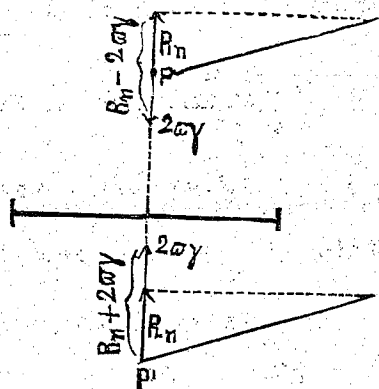
Θεωρήσωμεν τῷ ὄντι ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας κυκλικὸν ἐμβαδὸν ἀπειροστῆς ἀκτίνος ρ , καὶ ἐκατέρωθεν τούτου ἐπὶ τῆς καθέτου δύο σημεία P καὶ P' , ὧν αἱ μάζαι ἰσοῦνται τῇ μονάδι, καὶ εἰς ἀπόστασιν δ τῆς ἐπιφανείας ἀπειροστῆς ὡς πρὸς τὴν ἀκτῖνα ρ . Τὴν ἐπὶ τῶν σημείων P καὶ P' ἐξασκουμένην ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας ἑλξιν δυνάμεθα νὰ χωρίσωμεν εἰς δύο, τὴν τοῦ κύκλου καὶ τὴν τοῦ ὑπολοίπου τῆς ἐπιφανείας. Ἡ τελευταία αὕτη R εἶναι προφανῶς ἡ αὐτὴ δι' ἀμφοτέρωθεν τὰ σημεία P καὶ P' , ἐνῶ ἡ τοῦ κύκλου (120.2) εἶναι $2\pi\gamma$ διὰ τὸ ἓν καὶ $-2\pi\gamma$ διὰ τὸ ἕτερον, ἐνθα γ εἶναι ἡ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας πυκνότης παρὰ τοῖς σημείοις P καὶ P' .

Ἐὰν λοιπὸν καλέσωμεν R_n τὴν καθέτον τῆς ἐπιφανείας συνιστῶσαν τῆς ἑλξeos, ἡ ἐπὶ τοῦ P ἐξασκουμένη καθέτως τῆς ἐπιφανείας ἑλξeis εἶναι

$$R_n - 2\pi\gamma$$

ἐνῶ ἡ ἐπὶ τοῦ P' ἐξασκουμένη εἶναι

$$R_n + 2\pi\gamma$$



Σχ. 115.

καὶ ἡ διαφορὰ τούτων εἶναι

$$-4\pi\gamma$$

163. ε. Ἐν τῇ περιπτώσει μάζης διανεμημένης ἐπὶ σφαιρικῆς ἐπιφανείας λ. χ. οὐδεμίαν (121.α) ἐξασκεῖ αὕτη ἑλξιν ἐπὶ τῶν ἐσωτερικῶν σημείων ἢ ἐπὶ ἐξωτερικοῦ σημείου καὶ εἰς ἀπειροστῆν ἀπὸ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας ἀπόστασιν ἐξασκουμένη ὑπὸ ταύτης ἑλξeis εἶναι κάθετος τῇ σφαιρικῇ ἐπιφανείᾳ καὶ ἔχει ἔντασιν

$$4\pi\gamma = 4\pi\delta\epsilon$$

ἐνθα ϵ εἶναι τὸ ἀπειροστὸν πάχος τοῦ στρώματος.

Ἐν τῇ περιπτώσει ἐλλειψοειδοῦς ἐπιφανείας, ἡ ἐπὶ τῶν ἐπ' αὐτῆς κειμένων σημείων ἐξασκουμένη ἑλξeis εἶναι κάθετος τῇ ἐπιφανείᾳ καὶ ἔχει ἔντασιν

$$4\pi\delta\epsilon$$

ἐνθα ϵ εἶναι τὸ ἀπειροστὸν πάχος τοῦ ἐλλειψοειδοῦς στρώματος.

164. Ὑποθέσωμεν μάζαν m συγκεντρωμένην παρὰ τῷ σημείῳ P καὶ ἕτερον σημεῖον P' , οὗτινος τὴν μάζαν ὑποθέτομεν ἴσην τῇ μονάδι. Ἐστὼ δὲ N ἡ καθέτως τῇ ἐπιφανείᾳ συνιστῶσα τῆς ἑλξeis, ἢ ἐξασκεῖ τὸ σημεῖον O ἐπὶ τοῦ σημείου P , ὑπολογιζομένη πρὸς τὰ ἔσω τῆς ἐπιφανείας.

Ὑποθέσωμεν ἤδη, ὅτι ἀντὶ ἐνὸς ἔχομεν ἄπειρα τοιαῦτα σημεία P καλύπτοντα ἐπιφάνειαν κλειστὴν πανταχόθεν, καὶ ἔστω $d\omega$ τὸ παρὰ τῷ σημείῳ P στοιχειῶδες ἐμβαδὸν τῆς ἐπιφανείας ταύτης. λέγω ὅτι, Ἐὰν τὸ σημεῖον O μάζης m κεῖται ἐν τῷ χώρῳ ὃν περι- κλείει ἡ θεωρηθεῖσα ἐπιφάνεια, τὸ δλοκληρωτικὸν ἄθροισμα

$$\int N d\omega$$

ἐπεκτεινόμενον ἐφ' ἀπάσης τῆς ἐπιφανείας ἰσοῦται τῇ $4\pi m$. Ἐὰν τὸ αὐτὸ σημεῖον O κεῖται ἐκτὸς τοῦ χώρου, ὃν περικλείει ἡ θεωρηθεῖσα ἐπιφάνεια, τὸ αὐτὸ δλοκληρωτικὸν ἄθροισμα

$$\int N d\omega$$

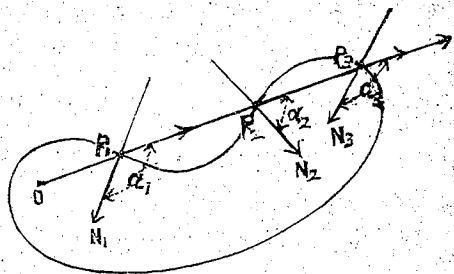
ἐπεκτεινόμενον ἐφ' ἀπάσης τῆς ἐπιφανείας ἰσοῦται τῷ μηδενί.

1^{ον}. Ἐὰν διὰ τοῦ O φέρωμεν ἀκτῖνα τὴν OP , τέμνει αὕτη τὴν ἐπιφάνειαν εἰς ἓν ἢ πλείονα σημεία P_1, P_2, P_3 · αἱ ἐπὶ τῶν σημείων τούτων ἐξασκούμεναι ὑπὸ τοῦ σημείου O ἑλξeis εἶναι

$$\frac{m d\omega_1}{OP_1^2} \quad \frac{m d\omega_2}{OP_2^2} \quad \frac{m d\omega_3}{OP_3^2} \dots \dots \dots (1)$$

προτάσεις
του Gauss

Ἐάν δὲ καλέσωμεν $d\sigma$ τὸ ἔμ-
βαδόν, ὅπερ ὀρίζει ἐπὶ σφαίρας ἀ-
κτίνος ἴσης τῇ μονάδι ὁ διὰ τοῦ
σημεῖου O καὶ τοῦ ἔμβადου $d\omega$
ὀριζόμενος κῶνος ἔχομεν (151.5.6)



Σχ. 116.

$$d\omega_1 = -\frac{\overline{OP}_1^2 d\sigma}{\text{συν}\alpha_1}$$

$$d\omega_2 = \frac{\overline{OP}_2^2 d\sigma}{\text{συν}\alpha_2} \quad d\omega_3 = -\frac{\overline{OP}_3^2 d\sigma}{\text{συν}\alpha_3} \dots \dots \dots$$

ὥστε αἱ ἔλξεις (1) ἐκφράζονται καὶ οὕτω

$$-\frac{m d\sigma}{\text{συν}\alpha_1} + \frac{m d\sigma}{\text{συν}\alpha_2} - \frac{m d\sigma}{\text{συν}\alpha_3} \dots \dots \dots (1')$$

φέρονται δὲ αὐταὶ κατὰ τὴν ἀκτῖνα OP πρὸς τὸ σημεῖον O . αἱ ἐπὶ τῶν
καθέτων προβολαὶ τούτων (πρὸς τὰ ἔσω τῆς ἐπιφανείας) εἶναι

$$-\frac{m d\sigma}{\text{συν}\alpha_1} \text{συν}(\pi - \alpha_1) = +m d\sigma, \quad -m d\sigma, \quad +m d\sigma \dots \dots$$

ὥστε $\int N d\omega = \int (m - m + m - m + \dots \dots) d\sigma$

Ἐάν ἤδη ὑποθέσωμεν τὸ σημεῖον O ἐν τῷ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας περι-
κλειομένῳ χώρῳ, ἡ ἀκτὶς OP τέμνει ταύτην εἰς ἓν ἢ πλείονα σημεῖα,
περιττὰ τὸν ἀριθμὸν, καὶ τότε ἡ ὑπὸ τὸ σύμβολον \int παρένθεσις
ἰσοῦται μὲ m καὶ ἔχομεν

$$\int N d\omega = m \int d\sigma = 4\pi m \dots \dots \dots (2)$$

Ἐάν ὅμως τὸ σημεῖον O κεῖται ἐντὸς τοῦ χώρου, ὃν περικλείει ἡ
ἐπιφάνεια, τέμνεται αὕτη ὑπὸ τῆς ἀκτίνος OP εἰς δύο ἢ πλείονα ση-
μεῖα, ἀλλ' ἄρτια τὸν ἀριθμὸν ἢ ὑπὸ τὸ σύμβολον \int παρένθεσις μη-
δενίζεται λοιπὸν καὶ ἔχομεν

$$\int N d\omega = \int 0 d\sigma = 0 \dots \dots \dots (3)$$

ἐκ τῆς ἄνω προτάσεως συμπεραίνομεν ἀμέσως, ὅτι

Ἐάν θεωρήσωμεν μάζαν M διανεμημένην ὅπως δῆποτε ἐν τῷ δια-
στήματι, καὶ ἐπιφάνειαν περικλείουσαν μέρος M_1 τῆς μάζης ταύτης,
ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$\int N d\omega = 4\pi M_1$$

ἐνθα N καὶ $d\omega$ ἔχουσιν ἢν καὶ προηγουμένως σημασίαν, καὶ τὸ ὅλο-
κληρωτικὸν ἄθροισμα ἐπεκτείνεται ἐφ' ἀπάσης τῆς ἐπιφανείας.

προτάσεις
του Gauss

165. Ὡστε ὁσάκις κατὰ τὴν διάβασιν ἐπιφανείας τινὸς S ἐπέρ-
χεται ἀπότομος μεταβολὴ ἐν τῇ καθέτως τῇ ἐπιφανείᾳ συνιστώσῃ
τῆς ἔλκους δυνάμεως, συμπεραίνομεν, ὅτι ὑπάρχει ὕλη συγκεντρο-
μένη ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης περὶ τὸ σημεῖον τῆς διαβάσεως· ἐάν
περὶ τὸ σημεῖον τοῦτο νοήσωμεν κύλινδρον ἀποτελούμενον ἐκ καθέ-
των τῇ ἐπιφανείᾳ καὶ ὀρίζοντα ἐπὶ ταύτης ἔμβαδὰ ἀπειροστὰ $d\omega$,
ἐφαρμόσωμεν δὲ εἰς τὴν κλειστὴν ἐπιφάνειαν τὴν ἀποτελουμένην ἐκ
τοῦ κυλίνδρου καὶ τῶν ἔμβαδῶν $d\omega$ τὴν ἄνω πρότασιν τοῦ Gauss

$$\int N d\epsilon = 4\pi m \quad \eta \quad \int R \text{συν}(R, n) d\epsilon = 4\pi m$$

ἐπειδὴ ἐνταῦθα αἱ κάθετοι τῇ ἐπιφανείᾳ τοῦ κυλίνδρου κεῖνται ἐν τῷ
ἐφαπτομένῳ τῆς ἐπιφανείας S ἐπιπέδῳ ἔχομεν δι' αὐτάς

$$\text{συν}(R, n) = 0$$

καὶ οἱ σχετικοὶ ὄροι τοῦ ἀθροίσματος $\int N d\epsilon$ μηδενίζονται, καὶ πε-
ριρίζεται τοῦτο ἀπλῶς εἰς τὰς βάσεις $d\omega$ τοῦ κυλίνδρου· ὥστε,

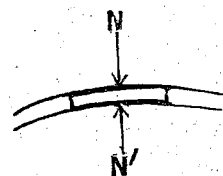
$$N d\omega - N' d\omega = 4\pi m$$

ὅθεν
$$N - N' = \frac{4\pi m}{d\omega} = 4\pi \delta$$

ὅπερ ἀπεδείξαμεν καὶ προηγουμένως (163.δ) ἀπ'
εὐθείας.

Παρὰ τῷ σημείῳ τῆς διαβάσεως ἡ πυκνότης εἶναι

$$\delta = \frac{N - N'}{4\pi}$$



Σχ. 117.

166. Θεωρήσωμεν μάζας $M_1, M_2, M_3 \dots \dots$

συγκεντρωμένας παρὰ τοῖς σημείοις $P_1, P_2, P_3 \dots \dots$ καὶ $m_1, m_2, m_3 \dots \dots$
συγκεντρωμένας παρὰ τοῖς σημείοις $p_1, p_2, p_3 \dots \dots$. Ἐστῶσαν $V_1, V_2, V_3 \dots \dots$
 \dots τὰ δυναμικὰ τοῦ συστήματος τῶν μαζῶν M παρὰ τοῖς σημείοις
 $p_1, p_2, p_3 \dots \dots$ καὶ $v_1, v_2, v_3 \dots \dots$ τὰ δυναμικὰ τοῦ συστήματος τῶν
μαζῶν m παρὰ τοῖς σημείοις $P_1, P_2, P_3 \dots \dots$ ἔχομεν τὴν προφανῆ
ταυτότητα

$$\Sigma M v = \Sigma m V$$

καὶ ἐάν αἱ μάζαι M καὶ m εἶναι συνεχῶς διανεμημένοι ἐπὶ ἐπιφα-
νείας τινὸς, ἢ κατέχουσι χώρον συνεχῆ, τὰ σύμβολα Σ ἀντικαθίσταν-
ται διὰ τῶν \int .

Ἐποθέσωμεν ἰδίχ, ὅτι αἱ μάζαι m εἶναι συνεχῶς διανεμημένοι ἐπὶ

πρότασις
τοῦ Gauss

ἐπιφανείας μὲ πυκνότητα ἴσην τῇ μονάδι, καὶ ὅτι αἱ μάζαι M εἶναι
διανεμημένοι ὅπως δῖποτε ἐν τῷ χώρῳ.

Τὸ δυναμικὸν V εὐρομεν προηγουμένως (162.1) ἴσον τῷ

$$V = \frac{4\pi r^2}{a}$$

εἰς τὸ ἐκτὸς τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας διάστημα, καὶ ἴσον (162.2) τῷ

$$4\pi r$$

εἰς τὸν ὑπὸ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας περικλειόμενον χώρον· καὶ ἔχο-
μεν οὕτω δι' ὅλας τὰς ἐντὸς τῆς σφαίρας περιεχομένας μάζας, ὧν τὸ
ἄθροισμα καλοῦμεν M_0

$$\Sigma M V = \Sigma M \cdot 4\pi r = 4\pi r \Sigma M = 4\pi r M_0$$

διὰ δὲ τὰς ἐκτὸς τῆς σφαίρας κειμένας μάζας M , ὧν τὸ ἄθροισμα
καλοῦμεν M

$$\Sigma M V = \Sigma M \cdot \frac{4\pi r^2}{a} = 4\pi r^2 \Sigma \frac{M}{a} = 4\pi r^2 V_0$$

ἐνθα V_0 εἶναι τὸ δυναμικὸν τῆς ἐκτὸς τῆς σφαίρας κειμένης μάζης
 M παρὰ τῷ κέντρῳ ταύτης.

Ἐφαρμόζοντες ἤδη τὴν σχέσιν διὰ τὴν ἐντὸς τῆς σφαίρας μάζαν
 M_0 ἔχομεν

$$\Sigma M V = 4\pi r M_0 = \Sigma m V = \int V d\omega$$

ἐνθα $d\omega$ παριστᾷ στοιχειῶδες ἔμβασθον τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας
διὰ τὴν ἐκτὸς τῆς σφαίρας μάζαν M ἔχομεν

$$\Sigma M V = 4\pi r^2 V_0 = \int V d\omega$$

καὶ λαμβάνοντες ὁμοῦ τὴν ὅλην μάζαν $M_0 + M$ ἔχομεν ἀθροίζοντες

$$\int V d\omega = 4\pi[rM_0 + r^2V_0]$$

ὅθεν ἡ πρότασις

166. α. Ἐὰν V παριστᾷ τὸ δυναμικὸν μάζης τινὸς M (διανε-
μημένης ὅπως δῖποτε ἐν τῷ διαστήματι) παρὰ τινι σημείῳ ($d\omega$) σφαι-
ρικῆς ἐπιφανείας ἀκτίνος r , καὶ λάβωμεν τὸ ἄθροισμα $\int V d\omega$ ἐφ'
ἀπάσης τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας, ἔχομεν τὴν σχέσιν

$$\int V d\omega = 4\pi[rM_0 + r^2V_0]$$

ἐνθα M_0 παριστᾷ τὸ ἐντὸς τῆς σφαίρας περιεχόμενον μέρος τῆς
μάξης M , καὶ V_0 τὸ δυναμικὸν τοῦ ἐκτὸς τῆς σφαίρας κειμένου μέ-
ρους τῆς μάζης M παρὰ τῷ κέντρῳ τῆς σφαίρας (Gauss).

Ἐὰν $M_0 = 0$ ἔχομεν ἀπλῶς

$$\int V d\omega = 4\pi r^2 V_0 \quad \text{ὅθεν} \quad \frac{\int V d\omega}{4\pi r^2} = V_0$$

πρότασις
τοῦ Gauss

166. β. Τούτῃστιν. Ἡ μέση τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ μάζης M
κειμένης ἐκτὸς σφαίρας τινὸς, ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης, ἰσοῦται τῷ
δυναμικῷ τῆς αὐτῆς μάζης M παρὰ τῷ κέντρῳ τῆς σφαίρας.

ἢ ἄλλως: Ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ μάζης M παρὰ τινι σημείῳ O ἰσοῦ-
ται τῇ μέσῃ τιμῇ τοῦ δυναμικοῦ τῆς αὐτῆς μάζης ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας
σφαίρας πυκνότητος ἴσης τῇ μονάδι, μὴ περικλειούσης οὐδὲν μέρος
τῆς μάζης M καὶ ἐχούσης ὡς κέντρον τὸ σημεῖον O .

ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Δὲν εἶναι ἴσως ἄσκοπον νὰ δείξωμεν ὅτι τὸ θεώρημα τοῦτο τοῦ
Gauss εἶναι ἰσοδύναμον τῷ θεωρήματι τοῦ Laplace (150 8). Ἐστω τῷ ὄντι
 V_0 ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ τῆς μάζης M παρὰ τινι σημείῳ O ἐκτὸς αὐτῆς
κειμένη· περὶ τὸ σημεῖον τοῦτο ὡς κέντρον φαντασθῶμεν σφαιραν ἀπει-
ροστῆς ἀκτίνος καὶ ἔστωσαν x, y, z αἱ συντεταγμένα σημείου τινος τῆς
ἐπιφανείας ταύτης, καὶ V ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ τῆς μάζης M εἰς τὸ αὐτὸ
σημεῖον· ἐκ τῆς σχέσεως τοῦ Taylor ἔχομεν

$$V = V_0 + \left| \frac{\partial V}{\partial x} \right|_0 x + \left| \frac{\partial V}{\partial y} \right|_0 y + \left| \frac{\partial V}{\partial z} \right|_0 z \\ + \frac{1}{2} \left[\left| \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \right|_0 x^2 + \left| \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} \right|_0 y^2 + \left| \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} \right|_0 z^2 \right] \\ + 2 \left| \frac{\partial V}{\partial x \partial y} \right|_0 xy + 2 \left| \frac{\partial V}{\partial y \partial z} \right|_0 yz + 2 \left| \frac{\partial V}{\partial z \partial x} \right|_0 zx$$

Ἡ μέση τιμὴ τοῦ V ἐπὶ τῆς ὅλης ἐπιφανείας τῆς σφαίρας ἀποτελεῖται
ἐκ τῆς μέσης τιμῆς ἐκάστου τῶν ὄρων τοῦ δευτέρου μέρους τῆς ἄνω σχέσεως.

Ἡ μέση τιμὴ τοῦ V_0 εἶναι V_0 .

Ἡ μέση τιμὴ τῶν ὄρων xy, yz καὶ zx μηδενίζεται, διότι εἰς ἕκα-
στον θετικὸν ὄρον ἀντιστοιχεῖ ἕτερος ἴσος καὶ ἀρνητικὸς.

Ἡ μέση τιμὴ H τῶν x^2, y^2, z^2 εἶναι ἡ αὐτὴ ὡς ἐκ τῆς συμμετρίας.

Ἡ μέση τιμὴ τοῦ V ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας εἶναι οὕτω

$$V_0 + \frac{H}{2} \left[\left| \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \right|_0 + \left| \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} \right|_0 + \left| \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} \right|_0 \right]$$

ἀλλὰ κατὰ τὴν πρότασιν τοῦ Gauss ἡ αὐτὴ τιμὴ ἰσοῦται τῷ V_0 ὅθεν ἡ
σχέσις τοῦ Laplace

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0$$

(J. Bertrand).

προτάσεις
του Gauss

ὅθεν καὶ ἡ ἐξῆς πρότασις.

167. Ἐὰν τὸ δυναμικὸν V μαζῶν, διανεμημένων ὅπως δῆποτε ἐν τῷ χώρῳ, ἔχει σταθερὰν τινὰ τιμὴν V_0 ἐν χώρῳ K , ἐνθα οὐδὲν μέρος τῆς θεωρουμένης μάζης ὑπάρχει, διατηρεῖ τοῦτο τὴν αὐτὴν τιμὴν V_0 ἐν ἅπαντι τῷ χώρῳ, ὃν δυνάμεθα νὰ καταλάβωμεν χωρὶς νὰ διέλθωμεν διὰ μέρους τινὸς τῆς θεωρουμένης μάζης (Gauss).

Ἐπιθέσωμεν τῷ ὄντι, ὅτι ἡ τιμὴ V τοῦ δυναμικοῦ ἐν χώρῳ τινι A , συνεχομένῳ τῷ K καὶ μὴ περιέχοντι μέρος τῆς μάζης, εἶναι διάφορος τῆς V_0 ἐὰν ἐκ τοῦ σημείου O κειμένου ἐν τῷ χώρῳ K ὡς κέντρου γράψωμεν σφαῖραν ἀκτίνος r , περιεχομένην ἐν μέρει ἐν τῷ χώρῳ K καὶ ἐν μέρει ἐν τῷ χώρῳ A ἔχομεν

$$\int V d\omega = 4\pi r^2 V_0$$

ἐνθα τὸ ὀλοκλήρωμα ἐπεκτείνεται ἐφ' ἀπάσης τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας· ὅθεν καὶ

$$\int (V - V_0) d\omega = 0$$

ὅπερ ἀδύνατον ἀφοῦ διὰ τὸ ἐκτὸς τοῦ χώρου K μέρος τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας ἔχομεν καθ' ὑπόθεσιν

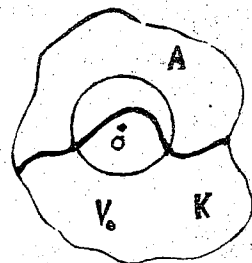
$$V = V_1 \neq V_0$$

ἵνα ἡ ἄνω σχέσις (166.α) ἦν ἀπεδείξαμεν προηγουμένως ἀληθεύη, δεόν λοιπὸν νὰ ἔχωμεν $V_1 = V_0$ καὶ ἡ πρότασις ἀπεδείχθη.

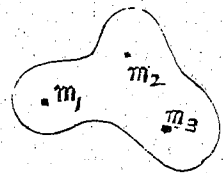
167. α. Θεωρήσωμεν σύστημα μαζῶν m_1, m_2, \dots ἄς χωρίζομεν τοῦ ἐξωτερικοῦ χώρου δι' ἐπιφανείας τινὸς.

Ἐὰν τὸ δυναμικὸν τῶν μαζῶν τούτων ἔχει σταθερὰν τιμὴν ἐν μέρει τινι τοῦ ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας χώρου εἶναι αὕτη μηδέν.

Κατὰ τὰ προηγούμενα, τὸ δυναμικὸν διατηρεῖ τὴν αὐτὴν σταθερὰν τιμὴν ἐν ἅπαντι τῷ ἐξωτερικῷ χώρῳ, ἀλλ' ἐὰν ἀπομακρυνθῶμεν ἀρκούντως, ἡ τιμὴ $\sum \frac{m_i}{r}$ δύναται νὰ ἐλαττωθῇ πέραν



Σχ. 118.



Σχ. 119.

παντὸς ὁρίου καὶ κατὰ συνέπειαν εἶναι αὕτη ἴση τῷ μηδενί.

167 β. Ἐὰν τὸ δυναμικὸν v τῶν μαζῶν εἶναι δεδομένου ἐπὶ παντὸς σημείου τῆς περικλειούσης ταύτας ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας, ἡ τιμὴ τούτου εἶναι ὠρισμένη καὶ ἐν παντὶ σημείῳ ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας κειμένη.

Ἐστω τῷ ὄντι v τὸ δυναμικὸν τῶν μαζῶν (m) καὶ V τὸ δυναμικὸν ἐτέρου συστήματος μαζῶν (M) περικλειομένων καὶ τούτων ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας C ἐφ' ἧς αἱ τιμαὶ τῶν δύο δυναμικῶν συμπίπτουσι καθ' ὑπόθεσιν·

$$v_c = V_c$$

λέγω, ὅτι αἱ τιμαὶ αὗται συμπίπτουσιν ἐν παντὶ σημείῳ τοῦ ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας C χώρου. Τὸ δυναμικὸν τοῦ συστήματος τῶν μαζῶν (m) καὶ ($-M$) εἶναι τῷ ὄντι

$$v - V$$

μηδενίζεται δὲ τοῦτο ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας C , καὶ συνεπῶς (167.α) ἐν παντὶ τῷ ἐκτὸς ταύτης χώρῳ· ὥστε

$$v = V$$

ἐν τῷ αὐτῷ χώρῳ.

Ἐὰν αἱ μάζαι (m) εὑρίσκονται ἅπασαι ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας C , συλλογιζόμενοι κατὰ τὸν αὐτὸν τρόπον καὶ ἔχοντες ὑπ' ὄψιν τὴν ἐν τῇ παραγράφῳ (167) ιδιότητα, φθάνομεν εἰς τὴν ἐξῆς πρότασιν.

Ἐὰν τὸ δυναμικὸν v τῶν ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας C κειμένων μαζῶν εἶναι δεδομένου δι' ἕκαστον σημεῖον τῆς ἐπιφανείας ταύτης, ἡ τιμὴ αὐτοῦ εἶναι ὠρισμένη ἐν παντὶ σημείῳ ἐντὸς τῆς ἐπιφανείας κειμένη.

Ἀντίστροφον πρόβλημα.

168. Μέχρι τοῦδε ἐπραγματεύθημεν τὸ πρόβλημα.

Δοθείσης μάζης τινὸς διανεμημένης ὅπως δῆποτε ἐν τῷ διαστήματι, εὑρεῖν τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης ταύτης παρὰ τινι σημείῳ (x, y, z) ἀνήκοντος ἢ μὴ τῇ δοθείσῃ μάζῃ.

Προτιθέμεθα ἤδη νὰ ἐξετάσωμεν διὰ βραχέων τὸ ἀντίστροφον πρόβλημα οὗτινος τὴν γενικὴν λύσιν ἐπεχείρησε πρῶτος ὁ Green τουτέστι·

Δοθείσης τῆς τιμῆς τοῦ δυναμικοῦ V παρὰ τινι σημείῳ (x, y, z), εὑρεῖν τὴν ἀντιστοιχοῦσαν τῷ δυναμικῷ τούτῳ διανομὴν μάζης ἐν τῷ διαστήματι.

Τὴν συνδέουσαν τὴν διανομὴν τῆς μάζης (δασύτητα ταύτης δ παρὰ τῷ σημείῳ x, y, z) πρὸς τὸ δυναμικὸν σχέσιν μᾶς δίδει ἡ ἐξίσωσις (158) τοῦ Poisson

$$\delta = -\frac{1}{4\pi} \left| \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} \right| \dots \dots \dots (1)$$

Υποθέσωμεν λ. χ. ότι εν παντί τῷ ἔξω τῆς ἐπιφανείας

$$\varphi(x,y,z) = 0 \dots \dots \dots (2)$$

χώρῳ ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ μηδενίζεται ($V = 0$) ὡς καὶ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης, ἐνῶ ἐν τῷ ὑπὸ τῆς αὐτῆς ἐπιφανείας περικλειομένῳ χώρῳ τὸ δυναμικὸν ἔχει ὠρισμένην τιμὴν τὴν

$$V = \varphi(x,y,z) \dots \dots \dots (3)$$

ἐν παντί σημείῳ (x,y,z) , μεταβάλλεται δὲ συνεχῶς ἀπὸ σημείου εἰς σημεῖον τοῦ χώρου τούτου.

Ἡ ἐπιφάνεια φ εἶναι προφανῶς μία τῶν σχετικῶν τῆ ζητούμενη μάζη ἰσοστάθμων ἐπιφανειῶν. Ἡ ὑπὸ τῆς ἀγνώστου μάζης ἐξασκουμένη ἐλκτικὴ δύναμις ἐπὶ τινος σημείου κειμένου ἐκτὸς τοῦ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας φ περικλειομένου χώρου, ἰσοῦται καθ' ὑπόθεσιν τῷ μηδενί, καὶ ἐκ τῆς σχέσεως (1) ἥτις ἐν τῇ περιπτώσει ταύτη δίδει $\delta = 0$ συμπεραίνομεν, ὅτι

Ἐν τῷ ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας φ χώρῳ οὐδὲ ἡ ἐλάχιστη ὑπάρχει μάζα.

Ἐν παντί σημείῳ (x,y,z) κειμένῳ ἐν τῷ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας (2) περικλειομένῳ χώρῳ, ἡ αὐτὴ ἐλκτικὴ δύναμις εἶναι κάθετος τῇ διὰ τοῦ σημείου τούτου διερχομένη ἰσοστάθμῳ ἐπιφανείᾳ καὶ ἔχει ἔντασιν

$$N = \sqrt{\left|\frac{\partial\varphi}{\partial x}\right|^2 + \left|\frac{\partial\varphi}{\partial y}\right|^2 + \left|\frac{\partial\varphi}{\partial z}\right|^2} \dots \dots \dots (4)$$

Ἐν τῷ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας φ περικλειομένῳ χώρῳ ὑπάρχει λοιπὸν μάζα m_1 διανεμημένη οὕτως, ὥστε ἡ πυκνότης παρὰ τῷ σημείῳ (x,y,z) εἶναι

$$\delta = -\frac{1}{4\pi} \left| \frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2\varphi}{\partial z^2} \right| \dots \dots \dots (5)$$

Κατὰ τὴν διὰ τῆς ἐπιφανείας φ διάβασιν τοῦ σημείου (x,y,z) ἡ ἐπ' αὐτοῦ ἐξασκουμένη ἔλξις ὑπὸ τῆς ἀγνώστου μάζης μεταβάλλεται ἀποτόμως ἀπὸ 0 εἰς N, καὶ τὴν διαφορὰν τῶν καθέτων τῇ ἐπιφανείᾳ ἔλξεων τούτων δίδει (103.δ) ἡ σχέσις

$$0 - N = -4\pi\gamma \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad \gamma = \frac{1}{4\pi} N \dots \dots \dots (6)$$

ἐξ οὗ συμπεραίνομεν, ὅτι ἕτερον μέρος m_0 τῆς ζητούμενης μάζης εἶναι διανεμημένον ἐπὶ τῆς

ἐπιφανείας φ οὕτως ὥστε ἡ πυκνότης παρὰ τῷ σημείῳ (x,y,z) τῆς ἐπιφανείας ταύτης εἶναι

$$\gamma = \frac{1}{4\pi} N = \frac{1}{4\pi} \sqrt{\left|\frac{\partial\varphi}{\partial x}\right|^2 + \left|\frac{\partial\varphi}{\partial y}\right|^2 + \left|\frac{\partial\varphi}{\partial z}\right|^2} \dots \dots \dots (7)$$

Αἱ μάζαι m_0 καὶ m_1 δὲν εἶναι ἀνεξάρτητοι ἀλλήλων ἐκ τῆς σχέσεως (164.2)

$$\int N d\omega = 4\pi m$$

ἔχοντες ὑπ' ὄψιν, ὅτι ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας $N=0$ πανταχοῦ, πορίζομεθα

$$4\pi m = 0$$

ἐνθα m εἶναι ἡ ἐντὸς καὶ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας φ διανεμημένη μάζα $m_0 + m_1$ οὕτω

$$m_0 = -m_1 \dots \dots \dots (8)$$

καὶ ἡ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας φ διανεμημένη μάζα m_0 εἶναι ἴση τῇ μάζῃ m_1 ἣν περικλείει ἡ αὐτὴ ἐπιφάνεια καὶ ἀντιθέτου ταύτη σημείου.

Ἐστω V_0 τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης m_0 καὶ V_1 τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης m_1 ἐν τῷ ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας χώρῳ καθ' ὑπόθεσιν

$$V = V_0 + V_1 = 0 \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad V_1 = -V_0$$

Ἐὰν λάβωμεν τὴν μάζαν $m_0 = m_1$ τὴν πυκνότητα δηλαδὴ

$$\gamma = -\frac{1}{4\pi} N$$

ἔχομεν

$$V_1 = V_0 \dots \dots \dots (9)$$

169. Ἐὰς ἐφαρμόσωμεν τ' ἀνωτέρω εἰς τὴν μερικὴν περίπτωσιν ἐν ἣ

$$\varphi(x,y,z) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0 \dots \dots \dots (1)$$

ὑποθέσωμεν δέ, ὅτι ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ

$$V = \frac{1}{2} \left| 1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} \right| \dots \dots \dots (2)$$

εἶναι ἴση τῷ μηδενί δι' ἅπαντα τὰ ἐκτὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς (1) κείμενα σημεία, ἐνθα

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} > 1$$

ὅτι ἡ αὐτὴ τιμὴ ἰσοῦται τῷ μηδενί ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τοῦ αὐτοῦ ἔλλειψοειδοῦς, καὶ λαμβάνει τὴν τιμὴν (2) διὰ πᾶν σημεῖον (x,y,z) κείμενον ἐντὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς ἐνθα

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} < 1$$

Έχοντες υπ' όψιν, ότι ένταυθα

$$\frac{\partial V}{\partial x} = -\frac{x}{a^2} \quad \frac{\partial V}{\partial y} = -\frac{y}{b^2} \quad \frac{\partial V}{\partial z} = -\frac{z}{c^2}$$

και

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = -\frac{1}{a^2} \quad \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = -\frac{1}{b^2} \quad \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\frac{1}{c^2}$$

και εφαρμόζοντας τας άνω (168) εύρεθείσας σχέσεις έχομεν δια τόν εκτός του έλλειψοειδούς χωρον

$$\delta = 0$$

δια τόν έντός του έλλειψοειδούς χωρον

$$\delta = \frac{1}{4\pi} \left| \frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} + \frac{1}{c^2} \right|$$

και δια την επί της επιφανείας αυτού μάζαν

$$\gamma = -\frac{1}{4\pi} \left| \frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4} \right|^{\frac{1}{2}} = -\frac{1}{4\pi p}$$

ένθα p παριστά την από του κέντρου του έλλειψοειδούς κάθετον επί το παρά τω σημείω (x,y,z) εφαπτόμενον τής έλλειψοειδούς επιφανείας επίπεδον.

Και βλέπομεν (168.9) ότι

Η έλξις την οποίαν εξασκει το στερεόν έλλειψοειδές επί σημείου εκτός αυτού κειμένου, ίσοῦται τῇ έλξει, ἣν εξασκει επί του αυτού σημείου μάζα ίση τῇ του έλλειψοειδούς, διανεμημένη επί της επιφανείας αυτού, οὔτως ὥστε ἡ πυκνότης κατά το σημείον (x,y,z) νά ἦ ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῇ ἀπό του κέντρου ἀποστάσει του παρά τω σημείω τούτω εφαπτομένου τῆς έλλειψοειδούς επιφανείας επίπεδου.

169. α. Θεωρήσωμεν ἤδη τὴν έλλειψοειδῆ επιφανείαν

$$\frac{x^2}{a^2-\lambda} + \frac{y^2}{b^2-\lambda} + \frac{z^2}{c^2-\lambda} = 1 \dots \dots \dots (1)$$

ένθα λ είναι ἀπειροστή ποσότης· ἡ επιφάνεια αὕτη ἔχει τὰς αὐτὰς μετὴν (169.1) ἐστίας και κεῖται εἰς ἀπειροστήν ἀπὸ ταύτης ἀπόστασιν

$$\epsilon = \frac{\lambda}{2p} \quad \delta\theta\epsilon\upsilon\upsilon \quad \frac{1}{p} = \frac{2\epsilon}{\lambda}$$

και ἀντικαθιστῶντες τὴν τιμὴν ταύτην του p ἐν τῇ σχέσει, ἣτις ὀρίζει τὴν ἐπὶ τῆς επιφανείας (169.1) διανομὴν τῆς μάζης του έλλειψοειδούς, ἣν δυνάμεθα ένταυθα νά υποθέσωμεν ὡς περιεχομένην μεταξὺ τῶν έλλειψοειδῶν επιφανειῶν (169.1) και (1), έχομεν

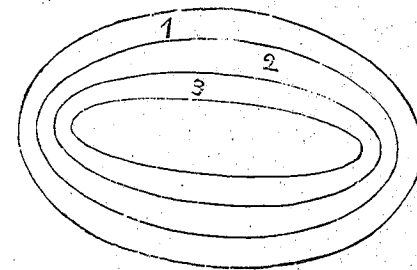
$$\gamma = -\frac{1}{4\pi} \cdot \frac{2\epsilon}{\lambda}$$

ὅθεν ἡ πρότασις

Ἡ ἐπὶ παντός έξωτερικοῦ σημείου, ὑπὸ στερεοῦ ὁμογενοῦς ἑλλειψοειδοῦς έξασκουμένη έλξις, εἶναι ἡ αὐτὴ μετὴν έλξιν, ἣν εξασκει ἐπὶ του αυτού σημείου, έλλειψοειδές στρώμα, ἀπειροστοῦ πάχους, ὀριζόμενον ὑπὸ επιφανειῶν έχουσῶν τὰς αὐτὰς ἐστίας, ὧν ἡ έτέρα συμπίπτει μετὴν επιφάνειαν του στερεοῦ έλλειψοειδοῦς, και οὔτινος ἡ μάζα διανεμημένη ἀναλόγως του πάχους ἀνὰ πᾶν σημείον (δηλαδὴ ὁμοιομόρφως) ίσοῦται τῇ μάζῃ του έλλειψοειδοῦς.

169. β. Θεωρήσωμεν ἤδη στερεόν ὁμογενές έλλειψοειδές, ὅπερ χωρίζομεν εἰς τμήματα (1,2,3...) ἀπειροστοῦ πάχους, ὀριζόμενα ὑπὸ έλλειψοειδῶν επιφανειῶν έχουσῶν τὰς αὐτὰς ἐστίας.

Τὴν μάζαν του στρώματος 1 δυνάμεθα κατά τὰ προηγούμενα νά διανείωμεν ὁμοιομόρφως ἐν τῷ ὑπὸ τῆς έξωτερικῆς επιφανείας τούτου περιλειομένῳ χωρῷ, χωρὶς νά μεταβάλωμεν ποσῶς τὴν ἐπὶ έξωτερικοῦ τινος σημείου έξασκουμένην ὑπὸ τῆς ὅλης μάζης έλξιν· τὴν ἐπ'



Σχ. 120.

ελάχιστον αὐξήθεισαν ἤδη μάζαν του στρώματος 2 δυνάμεθα νά διανείωμεν ἐπίσης ὁμοιομόρφως ἐν τῷ ὑπὸ τῆς έσωτερικῆς επιφανείας τούτου περιλειομένῳ χωρῷ, και οὔτω καθ' έξῆς μέχρι του στρώματος ν, χωρὶς νά μεταβάλωμεν τὴν ἐπὶ έξωτερικοῦ τινος σημείου έξασκουμένην έλξιν.

Οὔτω ἀντὶ του δοθέντος έλλειψοειδοῦς έχομεν ἕτερον μικροτέρων διαστάσεων, οὔτινος ἡ μάζα εἶναι ίση τῇ του πρώτου, ὅπερ ὁμῶς εξασκει τὴν αὐτὴν έλξιν ἐπὶ παντός σημείου κειμένου εκτός ἀμφοτέρων τῶν έλλειψοειδῶν τούτων και φθάνομεν οὔτω εἰς τὴν πρότασιν του Maclaurin καθ' ἣν

Δύο στερεὰ έλλειψοειδῆ ίσης μάζης, ὀριζόμενα ὑπὸ επιφανειῶν έχουσῶν τὰς αὐτὰς ἐστίας, έξασκοῦσιν ίσην έλξιν ἐπὶ παντός σημείου κειμένου εκτός ἀμφοτέρων τούτων. πρότασις του Maclaurin

Διὰ τῆς προτάσεως ταύτης δυνάμεθα νά εὔρωμεν τὴν έλξιν, ἣν εξασκει στερεόν ὁμογενές έλλειψοειδές ἐπὶ σημείου εκτός αυτού κειμένου, γνωρίζοντας τὴν έλξιν, ἣν εξασκει ἐπὶ του αυτού σημείου τὸ διὰ τούτου διερχόμενον ὁμογενές έλλειψοειδές ίσης τῇ του πρώτου μάζης και ὁμοέστιον τούτω. Ἡ τελευταία δὲ αὕτη περίπτωση τῆς

ἔλξεως, ἣν ἐξασκεῖ σπέρρον ἐλλειψοειδῆς ἐπὶ σημείου τινος τῆς ἐπιφανείας του εἶναι σχετικῶς εὐκολωτέρα τῆς γενικωτέρας περιπτώσεως καθ' ἣν, τὸ ἐλκόμενον σημεῖον κεῖται ἐκτὸς τοῦ ἔλκοντος ἐλλειψοειδοῦς πρὶν ὅμως προδῶμεν εἰς τὸν ὑπολογισμὸν τοῦτον θὰ γενικεύσωμεν τὴν ἄνω πρότασιν, ἣτις ἀποτελεῖ μέρος τῆς ἀκλούθου σπουδαιοτάτης προτάσεως τοῦ Ἄγγλου γεωμέτρου Green.

πρότασις τοῦ
Green

170. Ἐὰν ἔχωμεν μάζαν m διανεμημένην ὅπως δῆποτε ἐν τῷ διαστήματι, καὶ θεωρήσωμεν μίαν οἰανδήποτε τῶν σχετικῶν τῷ δυναμικῷ V ἰσοστάθμων ἐπιφανειῶν, περιλαμβάνουσιν ἐν τῷ ὑπ' αὐτῆς περικλειομένῳ χώρῳ τὴν ὅλην μάζαν m , διανεύωμεν δὲ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης, μάζαν τινὰ οὕτως ὥστε ἡ πυκνότης γ παρὰ τῷ σημείῳ P νὰ ᾖ

$$\gamma = -\frac{1}{4\pi}N$$

ἐνθα N παριστᾷ τὴν ἔλξιν, ἣν ἐξασκεῖ ἡ μάζα m ἐπὶ τοῦ σημείου P τῆς ἐπιφανείας, (ὅταν ὑποθέτομεν τὴν πυκνότητα τούτου ἰσην τῇ μονάδι)

1^ο. Ἐπὶ παντὸς ἐξωτερικοῦ τῇ ἰσοστάθμῳ ἐπιφανείᾳ ϕ σημείου ἡ ἔλξις τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ϕ διανεμημένης μάζης ἰσοῦται τῇ ἔλξει, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ ἐντὸς τῆς ἐπιφανείας ταύτης περικλειομένη μάζα.

Τὸ μέρος τοῦτο τῆς προτάσεως ἀπεδείχθη ἤδη ἐν τοῖς προηγούμενοις (168).

2^ο. Ἡ ἐπὶ τῆς ἰσοστάθμου ἐπιφανείας ϕ διανεμημένη κατὰ τὸν ἄνω νόμον μάζα, οὐδεμίαν ἐξασκεῖ ἔλξιν ἐπὶ τῆς ἐν τῷ ὑπ' αὐτῆς περικλειομένῳ χώρῳ κειμένης μάζης m .

Ἐστω τῷ ὄντι X ἡ ἔλξις ἣν ἐξασκεῖ ἡ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ϕ διανεμημένη μάζα, ἐπὶ σημείου ἐν τῷ ὑπ' αὐτῆς περικλειομένῳ χώρῳ κειμένου εἰς ἀπειροστήν ἐπίσης ἀπόστασιν ἡ ἐπὶ ἐξωτερικοῦ τινος σημείου εἰς ἀπειροστήν ἐπίσης ἀπόστασιν ἐξασκουμένη ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας ἔλξις εἶναι κατὰ τὴν ἄνω πρότασιν N , ὥστε (163.δ)

$$X - N = 4\pi\gamma = 4\pi \left| -\frac{1}{4\pi}N \right| = -N$$

$$\eta \quad X = N - N = 0$$

Τὸ δυναμικὸν εἶναι οὕτω σταθερὸν παρὰ τῷ σημείῳ τούτῳ, καὶ

συνεπῶς (167) ἐν ἅπαντι τῷ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας ϕ περικλειομένῳ χώρῳ καὶ τὰνάπαλιν.

Ἴνα ἡ ἐπὶ τῆς ἰσοστάθμου ἐπιφανείας ϕ διανεμημένη μάζα οὐδεμίαν ἐξασκεῖ ἔλξιν ἐπὶ τῆς ἐν τῷ ὑπ' αὐτῆς περικλειομένῳ χώρῳ κειμένης μάζης, δεῖν ἡ διανομὴ νὰ ἐκτελεῖται κατὰ τὸν ὑπὸ τῆς σχέσεως

$$\gamma = -\frac{1}{4\pi}N$$

ἐκφραζόμενον νόμον.

Θεωρήσωμεν τῷ ὄντι μάζαν m καὶ μίαν τῶν σχετικῶν ταύτῃ ἰσοστάθμων ἐπιφανειῶν τὴν ϕ , ἐφ' ἧς ὑποθέτομεν διανεμημένην μάζαν τινὰ οὕτως ὥστε, οὐδεμίαν νὰ ἐξασκῇ αὕτη ἔλξιν ἐπὶ τῆς ἐντὸς τῆς ἐπιφανείας κειμένης ὕλης, ὅθεν ἐπεταὶ ὅτι ἐν τῷ αὐτῷ χώρῳ τὸ δυναμικὸν τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας διανεμημένης ὕλης εἶναι σταθερὸν, ὡς καὶ ἐπὶ τοῦ ἐσωτερικοῦ μέρους τῆς αὐτῆς ἐπιφανείας· ἐπειδὴ δὲ τὸ δυναμικὸν μεταβάλλεται συνεχῶς, ἐπεταὶ ὅτι καὶ ἐπὶ τοῦ ἐξωτερικοῦ μέρους τῆς αὐτῆς ἐπιφανείας, ἔχει τοῦτο σταθερὰν τιμὴν V · ἔστω V' ἡ τιμὴ τοῦ δυναμικοῦ τῆς μάζης m , ἣτις εἶναι καὶ αὕτη καθ' ὑπόθεσιν σταθερὰ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ϕ · ἔχομεν οὕτω ἐφ' ἀπάσης τῆς ἐπιφανείας ταύτης

$$V' = kV$$

ὥστε πολλαπλασιάζοντες τὴν πυκνότητα τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ϕ διανεμημένης μάζης ἐπὶ τὸν σταθερὸν παράγοντα k , τὸ δυναμικὸν ταύτης ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ϕ θὰ ἰσοῦται τῷ δυναμικῷ τῆς μάζης m ἐπὶ τῆς αὐτῆς ἐπιφανείας· καὶ τότε (167.β) τὸ δυναμικὸν τῶν δύο τούτων μαζῶν εἶναι τὸ αὐτὸ δι' ὅλα τὰ ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας ϕ κείμενα σημεία· ὥστε

Ἡ ἔλξις, ἣν ἐξασκεῖ ἡ ἐπιφάνεια ϕ ἐπὶ σημείου ἐκτὸς αὐτῆς κειμένου, εἶναι οὕτω ἡ αὐτὴ μὲ τὴν ἔλξιν N , ἣν ἐξασκεῖ ἡ μάζα m ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου.

ἔχομεν οὕτω

$$0 - N = 4\pi\gamma$$

ὅθεν

$$\gamma = -\frac{1}{4\pi}N$$

Ἐποθέσωμεν ἤδη, ὅτι ἡ ἰσοστάθμος ἐπιφάνεια τῶν μαζῶν m περιέχει μέρος τούτων m_1 ἐν τῷ ὑπ' αὐτῆς περικλειομένῳ χώρῳ, ἐνῶ τὸ ἕτερον m_2 εἶναι ἐκτὸς αὐτῆς, καὶ ζητήσωμεν τὴν ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας

ταύτης διανομῆν τῆς μάζης οὕτως ὥστε ἡ ἐπιφάνεια φ νὰ ἐξασκῆ ἐπὶ παντὸς σημείου ἐκτὸς αὐτῆς κειμένου ἕλξιν ἴσην τῇ ἕλξει, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ μάζα m_1 . ἐπὶ δὲ τῆς ὑπ' αὐτῆς περικλειομένης μάζης m_1 ἡ αὐτὴ ἐπιφάνεια νὰ ἐξασκῆ ἕλξιν ἴσην καὶ ἀντίθετον ἐκείνης, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τῆς αὐτῆς μάζης m_1 ἡ μάζα m_2 ; ἔστωσαν V_1 καὶ V_2 τὰ δυναμικὰ τῶν μαζῶν m_1 καὶ m_2 ; ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας φ ἔχομεν καθ' ὑπόθεσιν

$$V = V_1 + V_2 = C$$

ὑποθέσωμεν ἤδη τὴν πυκνότητα τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας φ διανεμημένης μάζης τοιαύτην, ὥστε τὸ δυναμικὸν τῆς ὡς πρὸς τὰ ἴδια σημεία νὰ ᾖ σταθερὸν καὶ ἴσον τῷ V_1 ; τότε (167.β), ἔλκει αὕτη τὰ ἐξωτερικὰ σημεία ὡς ἡ μάζα m_1 ; ἀφ' ἑτέρου τὸ δυναμικὸν τῆς ἐπιφανείας φ εἶναι

$$V_1 = C - V_2$$

ὥστε ἡ μάζα φ καὶ ἡ μάζα m_2 ὁμοῦ ἔχουσι δυναμικὸν

$$C$$

καὶ οὕτω τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης (φ, m_2) εἶναι σταθερὸν ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας φ , καὶ κατὰ συνέπειαν (167.β) ἡ ἕλξις ἣν ἐξασκεῖ ἡ μάζα (φ, m_2) ἐπὶ παντὸς σημείου ἐντὸς τῆς ἐπιφανείας κειμένου εἶναι μηδέν.

Τὴν πυκνότητα τῆς ἐπιφανείας φ ἔχομεν ἐκ τῆς σχέσεως (163.δ).

$$\frac{dV_1}{dn} - \left| -\frac{dV_2}{dn} \right| = \frac{dV_1}{dn} + \frac{dV_2}{dn} = \frac{dV}{dn} = -4\pi\gamma$$

Λέγω ἤδη, ὅτι ἡ ἐπὶ τῆς ἰσοστάθμου ἐπιφανείας φ διανεμηθεῖσα κατὰ τὸν ἄνω νόμον μάζα, ἰσοῦται τῇ μάζῃ m_1 , ἣν περικλείει ἡ αὐτὴ ἐπιφάνεια.

Ἡ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας φ διανεμηθεῖσα κατὰ τὸν ἄνω νόμον ὅλη μάζα εἶναι τῷ ὄντι

$$\frac{1}{4\pi} \int Nd\omega$$

ἔχομεν (164.2) δὲ

$$\int Nd\omega = 4\pi m_1$$

ἐνθα m_1 παριστᾷ τὴν ἐν τῷ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας φ περικλειομένῃ

χώρῳ μάζαν ὥστε ἡ ἐπ' αὐτῆς τῆς ἐπιφανείας διανεμημένη μάζα εἶναι

$$\frac{1}{4\pi} \int Nd\omega = \frac{1}{4\pi} \cdot 4\pi m_1 = m_1.$$

Συνοψίζοντες ἤδη τ' ἀνωτέρω ἔχομεν τὴν κάτωθι σπουδαιοτάτην πρότασιν τοῦ Green, καθ' ἣν

Ἐὰν φ παριστᾷ οἷαν δῆποτε ἰσόσταθμον ἐπιφάνειαν σχετικὴν τῇ πρότασι τοῦ Green μάζῃ m , δυνάμεθα νὰ διανεύωμεν τὸ μέρος m_1 τῆς μάζης m , ὅπερ περικλείει ἡ ἐπιφάνεια φ , ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης, οὕτως ὥστε ἡ πυκνότης παρὰ τῷ σημείῳ P νὰ ᾖ

$$\gamma = -\frac{1}{4\pi} N$$

ἐνθα N παριστᾷ τὴν ἐντασιν τῆς ὑπὸ τῆς μάζης m ἐξασκουμένης ἕλξεως ἐπὶ τοῦ σημείου P τῆς ἐπιφανείας φ , (ὅταν ὑποθέσωμεν τὴν μάζαν τούτου ἴσην τῇ μονάδι). Ἡ ἐπὶ ἐξωτερικοῦ τῆς ἐπιφανείας φ σημείου ἕλξις τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης διανεμηθείσης κατὰ τὸν ἄνω νόμον μάζης m_1 , εἶναι ἡ αὐτὴ μὲ τὴν ἕλξιν, ἣν ἐξήσκει ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ αὐτὴ μάζα ἐν τῇ ἀρχικῇ θέσει τῆς.

Ἡ ἕλξις τῆς ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας φ διανεμηθείσης κατὰ τὸν ἄνω νόμον μάζης m_1 , ἐπὶ σημείου κειμένου ἐν τῷ ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας φ περικλειομένῳ χώρῳ, εἶναι ἴση καὶ ἀντίθετος τῇ ἕλξει, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου τὸ ἐκτὸς τῆς ἐπιφανείας φ ἐναπομένου μέρος m_2 τῆς ὅλης ἀρχικῆς μάζης m .

Ἐν τῇ ἰδιαιτέρῳ περιπτώσει καθ' ἣν ($m_2 = 0$) ἡ ἐπιφάνεια φ περικλείει τὴν ὅλην μάζαν m ; ἡ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ταύτης διανεμηθεῖσα ὅλη ($m_1 = m$) οὐδεμίαν ἐξασκεῖ ἕλξιν ἐπὶ τῶν σημείων, ἅτινα περικλείει ἡ αὐτὴ ἐπιφάνεια.

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ. 170. α. Τὴν πρότασιν ταύτην δυνάμεθα νὰ ἐπαληθεύσωμεν ἐν τῇ περιπτώσει καθ' ἣν ἡ μάζα m εἶναι συγκεντρωμένη εἰς ἐν μόνον σημεῖον O (121). Αἱ ἰσόσταθμοι ἐπιφάνειαι εἶναι τότε σφαῖραι ἔχουσαι τὸ σημεῖον O ὡς κέντρον. Ἐπὶ παντὸς σημείου P τῆς ἰσοστάθμου ἐπιφανείας, ἥς ἡ ἀκτίς εἶναι r τὸ σημεῖον ἐξασκεῖ ἕλξιν

$$N = \frac{m}{a^2}$$

ἡ πυκνότης τῆς ἐπ' αὐτῆς διανομῆς τῆς μάζης εἶναι παρὰ τῷ σημείῳ P

$$\frac{1}{4\pi} N = \frac{m}{4\pi a^2}$$

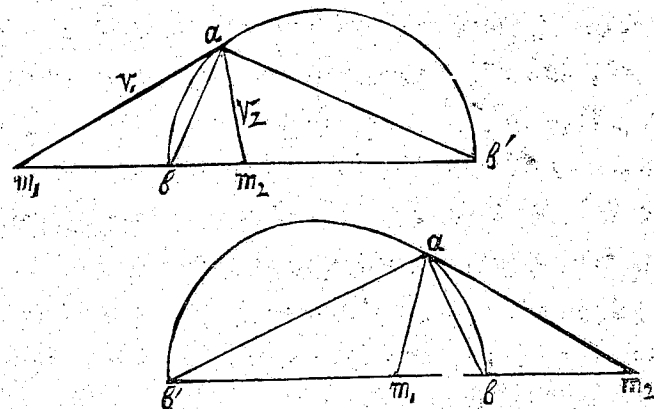
ή επί τῆς ὅλης σφαιρικῆς ἐπιφανείας διανεμηθεῖσα μάζα εἶναι

$$\int \frac{m d\omega}{4\pi a^2} = m$$

Οὕτω. Ἡ ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας διανεμηθεῖσα μάζα m οὐδεμίαν ἐξασκεῖ ἔλξιν ἐπὶ τῶν ἐν τῷ ὑπ' αὐτῆς περικλειομένῳ χώρῳ κειμένων σημείων, ἔλκει δὲ τὰ ἐκτὸς αὐτῆς σημεῖα, ὡς εἰ ἦτο αὐτὴ συγκεντρωμένη εἰς τὸ κέντρον τῆς ἐπιφανείας (121).

170. β. Θεωρήσωμεν δύο σημεῖα m_1 καὶ m_2 , ὧν αἱ μάζαι εἶναι m_1 καὶ m_2 τὸ σημεῖον m_1 ἐξασκεῖ ἐπὶ τρίτου τινὸς σημείου a μάζης ἴσης τῇ μονάδι ἔλξιν $\frac{m_1}{r_1^2}$, ἐνῶ τὸ σημεῖον m_2 ἀπωθεῖ τοῦτο μὲ δυνάμιν $\frac{m_2}{r_2^2}$. Τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης $m = m_1 - m_2$ παρὰ τῷ σημείῳ a εἶναι

$$V = \frac{m_1}{r_1} - \frac{m_2}{r_2}$$



Σχ. 121.

τὰς ἰσοστάθμους δ' ἐπιφανείας ὀρίζει ἡ σχέση

$$V = \frac{m_1}{r_1} - \frac{m_2}{r_2} = \text{σταθερᾶ } \sigma$$

Θεωρήσωμεν ἰδίᾳ τὴν ἀντιστοιχοῦσαν τῇ τιμῇ $\sigma = 0$ ἰσοστάθμον ἐπιφάνειαν

$$\frac{m_1}{r_1} - \frac{m_2}{r_2} = 0 \quad \delta\theta\epsilon\nu \quad \frac{r_1}{r_2} = \frac{m_1}{m_2} = \text{σταθερᾶ} \dots (1)$$

ἐὰν ἐκ τοῦ σημείου a φέρωμεν τὴν ab' ἢ ab διχοτομοῦσαν τὴν γωνίαν $m_1 a m_2$ ἔχομεν ὡς ἐκ τῆς ιδιότητος τῆς διχοτομοῦσης

$$\frac{m_1 b}{m_2 b'} = \frac{r_1}{r_2} = \frac{m_1}{m_2} = \text{σταθερᾶ} \quad \text{ὡς ἐκ τῆς σχέσεως (1)}$$

τὰ σημεῖα b καὶ b' εἶναι λοιπὸν στάθερά, καὶ ἐπειδὴ ἡ γωνία $\widehat{bab'}$ εἶναι ὀρθή τὸ σημεῖον a κεῖται ἐπὶ σφαίρας, ἧς διάμετρος εἶναι ἡ bb' . τὸ ἔτερον τῶν ἑναντι σχημάτων ἀντιστοιχεῖ τῇ περιπτώσει καθ' ἣν $m_1 < m_2$

ἡ μάζα m_1 κεῖται ἐντὸς τῆς σφαίρας, καὶ δυνάμεθα νὰ διανείωμεν αὐτὴν καταλλήλως ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας χωρὶς νὰ μεταβάλωμεν τὴν ἐπὶ ἐξωτερικοῦ τινὸς σημείου ἐξασκουμένην ὑπὸ τῆς ὅλης μάζης $m_1 - m_2 = m$ ἔλξιν.

Ἡ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς σφαίρας καταλλήλως διανεμηθεῖσα μάζα m_1 ἐξασκεῖ ἐπὶ παντὸς σημείου ἐντὸς τῆς σφαίρας κειμένου ἔλξιν ἴσην τῇ ὠθήσει, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἢ ἐκτὸς τῆς σφαίρας κειμένη μάζα m_2 , ἥτις ἰσοῦται τῇ

$$\frac{R}{x} m_1$$

ἐνθα R εἶναι ἡ ἀκτίς τῆς σφαίρας καὶ x ἡ ἀπὸ τοῦ κέντρου ταύτης ἀπόστασις τοῦ m_1 . Ἡ ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας πυκνότης γ τῆς ἐπὶ ταύτης διανεμηθείσης μάζης m_1 εἶναι παρὰ τῷ σημείῳ $(r_1 r_2)$

$$\gamma = \frac{1}{4\pi} N$$

ἐνθα N εἶναι ἡ γεωμετρικὴ συνισταμένη τῶν δυνάμεων $\frac{m_1}{r_1^2}$ καὶ $\frac{m_2}{r_2^2}$, ὧν ἡ πρώτη φέρεται κατὰ τὴν εὐθείαν am_1 καὶ ἡ δευτέρα κατὰ τὴν $m_2 a$, εὐκόλως δὲ βλέπομεν, ὅτι

$$N = \frac{m_1}{r_1^2 r_2} d$$

ἐνθα d παριστᾷ τὴν ἀπόστασιν $m_1 m_2$ ἢ ὡς ἐκ τῆς σχέσεως (1)

$$N = \frac{m_1^2 d}{m_2 r_1^3}$$

ὅθεν

$$\gamma = \frac{m_1^2}{4\pi m_2} \cdot \frac{d}{r_1^3}$$

τουτέστιν Ἡ παρὰ τῷ σημείῳ a τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας πυκνότης τῆς ἐπ' αὐτῆς διανεμηθείσης μάζης m_1 , εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῷ κύβῳ τῆς ἀπὸ τοῦ σημείου m_1 ἀποστάσεως r_1 τοῦ σημείου a .

Οὕτω. Ἐὰν ἔχωμεν μάζαν m διανεμημένην ἐπὶ σφαιρικῆς ἐπιφανείας, ἧς τὸ κέντρον εἶναι 0 , ἵνα ἡ σφαιρικὴ αὐτῆς ἐπιφάνεια ἔλκη τὰ ἐκτὸς αὐτῆς σημεῖα, ὡς εἰ ἡ μάζα ταύτης ἦτο συγκεντρωμένη παρὰ τιμὴν σημείου m_1 ἐντὸς αὐτῆς κειμένου, δέον ἢ πυκνότης παρὰ τὸ σημεῖον a νὰ ᾖ ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῷ κύβῳ τῆς ἀποστάσεως am_1 τότε δὲ ἡ αὐτὴ σφαιρικὴ ἐπιφάνεια ἔλκει τὰ ἐντὸς αὐτῆς σημεῖα ὡς θὰ εἴλεε ταῦτα μάζα $m \frac{R}{10m_1}$ συγκεντρωμένη εἰς τὸ σημεῖον m_2 συζυγῆς ἀρμονικῶν τοῦ m_1 ὡς πρὸς τὴν σφαιρικὴν ἐπιφάνειαν.

Ἐν ἡ περιπτώσει $m_2 < m_1$ ἡ μάζα m_2 κεῖται ἐντὸς τῆς σφαίρας καὶ δυνάμεθα νὰ διανεύωμεν ταύτην ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας οὕτως ὥστε ἡ πυκνότης παρὰ τῷ σημείῳ r_2 νὰ ᾖ

$$\gamma = -\frac{m_2^2}{4\pi m_1} \cdot \frac{d}{r_2^3}$$

χωρὶς νὰ μεταβάλωμεν τὴν ἐπὶ ἐξωτερικοῦ τῆ σφαίρα σημείου τινος ἐξα-
σκουμένην ὑπὸ τῆς μάζης $m = m_1 - m_2$ ὡσιν.

Ἡ οὕτω διανεμηθεῖσα ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας μάζα m_2 ἀπωθεῖ πᾶν σημεῖον ἐντὸς τῆς σφαίρας κείμενον μὲ δύναμιν ἴσην τῇ ἔλξει ἢν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἢ παρὰ τῷ σημείῳ m_1 συγκεντρωμένη μάζα m_1 .

170. γ. Ἐὰν ὑποθέσωμεν καὶ τὴν μάζαν m_1 ἔλκουσιν, τὸ δυναμικὸν εἶναι

$$V = \frac{m_1}{r_1} + \frac{m_2}{r_2}$$

καὶ αἱ ἰσοστάθμιοι ἐπιφάνειαι

$$V = \frac{m_1}{r_1} + \frac{m_2}{r_2} = \text{σταθερᾶ } \sigma$$

γεννῶνται ἐκ τῆς περὶ τὴν εὐθείαν $m_1 m_2$ στροφῆς τῶν καμπύλων

$$\frac{m_1}{r_1} + \frac{m_2}{r_2} = \sigma$$

ἃς καλοῦσιν ὡσείδεις τοῦ Καρτεσίου,

Ἡ πυκνότης γ τῆς ἐπὶ τῶν ἐπιφανειῶν τούτων διανομῆς τῶν μαζῶν m_1 καὶ m_2 εἶναι ἐνταῦθα

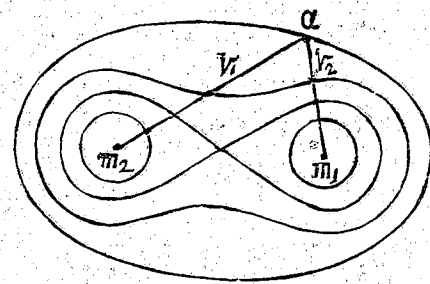
$$\gamma = \frac{1}{4\pi} N$$

ἔνθα

$$N^2 = \left| \frac{m_1}{r_1^3} + \frac{m_2}{r_2^3} \right| V - \frac{m_1 m_2 d^2}{r_1^3 r_2^3}$$

Ἄλλο παράδειγμα προταθὲν ὑπὸ τοῦ Maxwell εἶναι τὸ ἑξῆς.

170. δ. Θεωρήσωμεν σφαίρας O καὶ O' τεμνομένας κατ' ὀρθὰς γωνίας, καὶ ἐκ τοῦ κοινοῦ σημείου P φέρωμεν κάθετον τὴν PC ἐπὶ τῆς γραμμῆς τῶν κέντρων. Ὑποθέσωμεν δὲ παρὰ τὸ σημεῖον O μάζαν ἴσην τῇ $OP=R$, παρὰ τὸ σημεῖον O' μάζαν ἴσην τῇ $O'P=R'$ καὶ παρὰ τῷ σημείῳ P μάζαν ἴσην τῇ $-PC$. τὸ δυναμικὸν V τῆς μάζης O παρὰ παντὶ σημείῳ m τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας O' εἶναι $\frac{R}{om}$. τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης C παρὰ τῷ αὐτῷ



Σχ. 122.

σημείῳ m τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας εἶναι $\frac{-PC}{cm}$. ἐπειδὴ δὲ $PC \cdot OO' = RR'$, τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης C ἐκφράζεται καὶ οὕτω

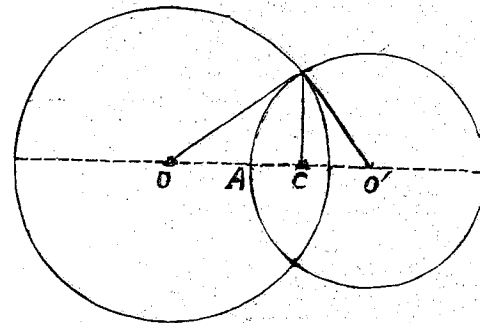
$$\frac{-RR'}{OO'cm}$$

ἀλλὰ τὰ σημεῖα O καὶ C κεῖνται ἀρμονικῶς ὡς πρὸς τὴν σφαῖραν O' καὶ ἔχομεν $Om \cdot R' = OO' \cdot cm$. ὥστε τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης C παρὰ τῷ σημείῳ m εἶναι

$$\frac{-RR'}{OO'cm} = \frac{-RR'}{Om \cdot R'} = \frac{-R}{Om}$$

Τὸ δυναμικὸν τῶν μαζῶν O καὶ C ὁμοῦ, παρὰ παντὶ σημείῳ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας O' εἶναι οὕτω

$$\frac{R}{Om} - \frac{R}{Om} = 0$$



Σχ. 123.

Διὰ τοῦ αὐτοῦ τρόπου βλέπομεν, ὅτι παρὰ παντὶ σημείῳ τῆς σφαιρικῆς

ἐπιφανείας O τὸ δυναμικὸν τῶν μαζῶν O' καὶ C ἰσοῦται τῷ μηδενί. ἄφ' ἑτέρου τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης O ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας (O) ἰσοῦται τῇ μονάδι, ὡς καὶ τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης O' ἐπὶ τῆς σφαιρικῆς ἐπιφανείας (O') καὶ βλέπομεν, ὅτι.

Τὸ δυναμικὸν τῶν τριῶν ὁμοῦ μαζῶν O, O' καὶ C ἰσοῦται τῇ μονάδι παρὰ παντὶ σημείῳ τῆς ὑπὸ τῶν ἐπιφανειῶν ἀμφοτέρων τῶν σφαιρῶν ἀποτελουμένης ἐπιφανείας, ἥτις εἶναι οὕτω μίᾳ τῶν σχετικῶν ταῖς μάζαις O, O' καὶ C ἰσοστάθμων ἐπιφανειῶν.

Ἐὰν ὑποθέσωμεν τὰς μάζας O, O' , καὶ C διανεμημένας ἐπὶ τῆς ἰσοστάθμου ταύτης ἐπιφανείας, οὕτως ὥστε ἡ πυκνότης νὰ ᾖ $\frac{1}{4\pi} N$, οὐδεμίαν ἐξασκεῖ αὕτη ἔλξιν ἐπὶ τῶν ἐντὸς αὐτῆς κειμένων μαζῶν, ἔλκει δὲ τὰ ἐξωτερικὰ σημεῖα ὡς αἱ μάζαι O, O' καὶ C . Εἰς τὰ σημεῖα P καὶ P' ἡ ἔλξις N εἶναι μηδέν, ἄλλως θὰ εἶχε αὕτη δύο διευθύνσεις OP καὶ $O'P$, ὅπερ εἶναι προφανὲς καὶ ἀπ' εὐθείας.

170. ε. Ὑποθέσωμεν τέλος μάζαν m ὁμοιομόρφως διανεμημένην μὲ πυκνότητα δ' ἐπὶ εὐθυγράμμου τμήματος τοῦ AB , μήκους $2a$. Τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης m παρὰ τῷ σημείῳ M εἶναι ἐνταῦθα

$$V = \delta' \int_{-a}^a \frac{ds}{\sqrt{(a-x)^2 + y^2}} = \delta' \log \frac{\sqrt{(a-x)^2 + y^2} + a-x}{\sqrt{(a+x)^2 + y^2} - a-x} = \delta' \log \frac{AM + a-x}{BM - a-x} \dots \dots \dots (1)$$

ἔνθα x, y εἶναι αἱ συντεταγμέναι τοῦ σημείου M ὡς πρὸς τοὺς ἄξονας ox καὶ oy (0 εἶναι τὸ μέσον τῆς AB).

ἐὰν θέσωμεν $AM = \lambda - \frac{ax}{\lambda}$ $BM = \lambda + \frac{ax}{\lambda}$ (2)

καὶ ἀντικαταστήσωμεν, ἔχομεν

$$V = \delta' \log \frac{\lambda + a}{\lambda - a}$$

τὰς ἰσοστάθμους ἐπιφανείας ἔχομεν δίδοντες εἰς τὸ λ σταθερὰς τιμὰς· ἀλλὰ τότε (2)

$$AM + BM = \text{σταθερὰ}$$

καὶ αἱ ἰσοστάθμοι ἐπιφάνειαι εἶναι ἐπιμήκη ἔλλειψοειδῆ ἐκ περιστροφῆς περὶ τὸν ἄξονα AB , οὗτινος αἱ ἐστὶναι συμπίπτουσι μὲ τὰ σημεία A καὶ B · ὁ μέγας ἄξων τοῦ ἔλλειψοειδοῦς τούτου ἰσοῦται μὲ 2λ .

Δυνάμεθα λοιπὸν κατὰ τὰ προηγούμενα, χωρὶς νὰ μεταβάλωμεν ποσῶς τὴν ἐπὶ ἐξωτερικοῦ τινος σημείου ἐξασκουμένην ἔλξιν, νὰ διανεῖμωμεν ἐπὶ τῆς ἔλλειψοειδοῦς ταύτης ἐπιφανείας τὴν ἐπὶ τοῦ τμήματος AB μάζαν, οὕτως ὥστε ἡ πυκνότης παρὰ τῷ σημείῳ M νὰ ᾖ

$$\gamma = \frac{1}{4\pi} N$$

ἔνθα N παριστᾷ τὴν ἐπὶ τοῦ σημείου M ἐξασκουμένην ὑπὸ τοῦ εὐθύγραμμου τμήματος AB ἔλξιν (119)· ὥστε

$$\gamma = \frac{md}{4\pi\lambda(\lambda^2 - a^2)}$$

ἀλλὰ καὶ ἀπ' εὐθείας δυνάμεθα νὰ προσδιορίσωμεν τὴν πυκνότητα γ ἔχομεν τῷ ὄντι·

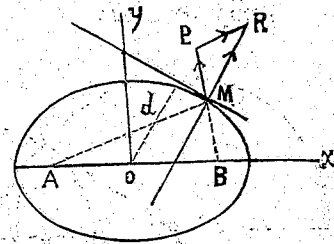
$$N = \frac{\partial V}{\partial n} = \frac{\partial V}{\partial \lambda} \frac{\partial \lambda}{\partial n} = - \frac{2ad'}{\lambda^2 - a^2} \frac{\partial \lambda}{\partial n}$$

διὰ νὰ προσδιορίσωμεν τὸν διαφορικὸν συντελεστὴν $\frac{\partial \lambda}{\partial n}$ καθέτως τῇ ἐπιφανείᾳ παρὰ τῷ σημείῳ M λαμβάνομεν

$$\frac{\partial \lambda}{\partial(AM)} = \frac{\partial \lambda}{\partial(BM)} = MP = PR = \frac{1}{2}$$

καὶ τότε

$$\frac{\partial \lambda}{\partial n} = MR = MP \sigma u \alpha + PR \sigma u \alpha = 2MP \sigma u \alpha = \sigma u \alpha$$



Σχ. 124.

ἔνθα a παριστᾷ τὸ ἥμισυ τῆς γωνίας AMB

Ἐὰν δὲ ἐκ τοῦ κέντρου τῆς ἔλλειψεως καταβιβάσωμεν τὴν d κάθετον ἐπὶ τὴν παρὰ τῷ σημείῳ N ἐφαπτομένην, ἔχομεν

$$d = \lambda \sigma u \alpha$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες

$$N = - \frac{2ad'}{\lambda^2 - a^2} \cdot \frac{d}{\lambda} = \frac{md}{\lambda(\lambda^2 - a^2)}$$

καὶ ἡ πυκνότης ἐπὶ τῆς ἔλλειψοειδοῦς ἐπιφανείας εἶναι

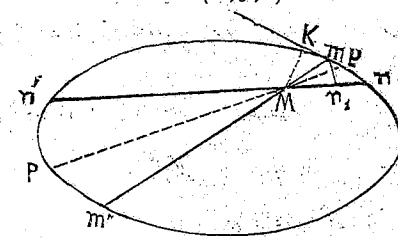
$$\gamma = \frac{md}{4\pi\lambda(\lambda^2 - a^2)}$$

Ἡ ἐπὶ τῆς ἔλλειψοειδοῦς ἐπιφανείας διανεμηθεῖσα κατὰ τὸν ἄνω τρόπον μάζα ἐξασκεῖ ἐπὶ παντὸς σημείου κειμένου ἐκτὸς τοῦ στερεοῦ ἔλλειψοειδοῦς, ὅπερ ὀρίζει αὕτη, ἔλξιν ἴσην ἐκείνη, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου τὸ εὐθύγραμμον τμήμα AB · οὐδεμίαν δ' ἐξασκεῖ ἔλξιν ἐπὶ σημείου ἀνήκοντος εἰς τὸ αὐτὸ στερεὸν ἔλλειψοειδές.

Τοῦτο ἡδυνάμεθα νὰ προῖδωμεν, διότι ἐν τῶν ὁμοεστῶν ἔλλειψοειδῶν, ἅτινα ἐθεωρήσαμεν ἐν τῇ παραγράφῳ (169.β), εἶναι καὶ τὸ ὑπὸ τῶν δύο κωνῶν ἐστιῶν ὀριζόμενον εὐθύγραμμον τμήμα.

Ἐλξιν ἔλλειψοειδοῦς.

171. Διὰ τοῦ σημείου M , οὗτινος αἱ συντεταγμέναι εἶναι ξ, η, ζ , ἔλξιν στερεοῦ ὡς κέντρου, νῶσωμεν ἀπειροστὴν κωνικὴν ἐπιφάνειαν, ἣτις ὀρίζει ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τοῦ ἔλλειψοειδοῦς ἀπειροστὰ ἐμβαδὰ $m\omega = d\omega$ καὶ $m'n' = d\omega'$. Ἐστῶσαν (x, y, z) αἱ συντεταγμέναι τοῦ σημείου P , ἔνθα ὁ ἄξων τοῦ κωνοῦ



Σχ. 125.

νῶσωμεν τὴν ἐπιφάνειαν τοῦ ἔλλειψοειδοῦς, καὶ (λ, μ, ν) τὰ ἰθύνοντα συνημίτονα τῆς εὐθείας OP · ἐκ τοῦ σημείου M ὡς κέντρου, καὶ μὲ ἀκτῖνας ἴσας τῇ Mm καὶ τῇ μονάδι, νῶσω σφαῖρας ἐφ' ὧν ὁ κῶνος ὀρίζει ἐμβαδὰ $d\zeta$ καὶ $d\sigma$, ἅτινα συνδέονται πρὸς ἄλληλα καὶ πρὸς τὸ ἐμβαδὸν $d\omega$ διὰ τῶν σχέσεων

$$d\zeta = \overline{MP}^2 d\sigma = d\omega \sigma u n \hat{m} n_1 \quad \delta\theta e n \quad d\omega = \frac{\overline{MP}^2}{\sigma u n(n m n_1)} d\sigma$$

ὁ στοιχειώδης ὄγκος, οὗτινος βᾶσις εἶναι ἡ $d\omega$, εἶναι

$$d\omega \cdot d(Mk) = \frac{\overline{MP}^2}{\sigma u n(n m n_1)} d\sigma \cdot d(Mk)$$

ἀλλὰ $Mk = MP \sigma u n \hat{m} n_1$ καὶ $d(Mk) = \sigma u n \hat{m} n_1 d(MP)$

και αντικαθιστώντες έχομεν δια τον στοιχειώδη όγκον

$$d\omega \cdot d(Mk) = d\sigma \cdot \overline{MP}^2 \cdot d(MP)$$

ή μάζα τούτου είναι

$$\delta \cdot d\sigma \cdot \overline{MP}^2 \cdot d(MP)$$

και τὸ δυναμικὸν ταύτης παρὰ τῷ σημείῳ P εἶναι

$$\delta \cdot d\sigma \cdot \frac{\overline{MP}^3}{MP} d(MP) = \delta \cdot d\sigma \cdot MP \cdot d(MP)$$

τὸ δυναμικὸν τῆς ὅλης μάζης τοῦ στοιχειώδους κώνου Mmn εἶναι οὕτω

$$\int_0^{MP} \delta \cdot d\sigma \cdot MP d(MP) = \frac{1}{2} \delta \overline{MP}^2 d\sigma$$

διὰ τοῦ αὐτοῦ τρόπου θὰ εὐρίσκομεν ὅτι τὸ δυναμικὸν τῆς μάζης τοῦ κώνου Mn'n' παρὰ τῷ σημείῳ M εἶναι

$$\frac{1}{2} \delta \overline{MP}'^2 \cdot d\sigma$$

και τὸ δυναμικὸν τῆς ὅλης μάζης, ἣν περικλείει ἡ κωνικὴ ἐπιφάνεια mnMn'n' εἶναι

$$\frac{1}{2} \delta [\overline{MP}^2 + \overline{MP}'^2] d\sigma$$

τὸ δυναμικὸν τοῦ ὅλου στερεοῦ ἔλλειψοειδοῦς παρὰ τῷ σημείῳ M εἶναι

$$V = \int \frac{\delta}{2} [\overline{MP}^2 + \overline{MP}'^2] d\sigma \dots \dots \dots (1)$$

ἔνθα τὸ ὁλοκληρωτικὸν ἄθροισμα ἐπεκτείνεται ἐπὶ ἑνὸς ἡμισφαιρίου τῆς σφαίρας (ἥς ἀκτίς εἶναι ἡ μονάς).

Τὰς συντεταγμένας τοῦ σημείου P δυνάμεθα νὰ θέσωμεν ὑπὸ τὴν μορφήν

$$x = \xi + MP \cdot \lambda \quad y = \eta + MP \cdot \mu \quad z = \zeta + MP \cdot \nu$$

και ἐπειδὴ τὸ σημεῖον τοῦτο κεῖται ἐπὶ τοῦ ἔλλειψοειδοῦς

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0$$

ἔχομεν ἀντικαθιστώντες

$$\frac{1}{a^2} (\xi + \lambda \cdot MP)^2 + \frac{1}{b^2} (\eta + \mu \cdot MP)^2 + \frac{1}{c^2} (\zeta + \nu \cdot MP)^2 - 1 = 0$$

ὅθεν ἡ δευτεροβάθμια ἐξίσωσις

$$\left| \frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} + \frac{\zeta^2}{c^2} - 1 \right| + 2MP \left| \frac{\lambda\xi}{a^2} + \frac{\mu\eta}{b^2} + \frac{\nu\zeta}{c^2} \right| + \overline{MP}^2 \left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right| = 0$$

ἥτις ἐπειδὴ

$$\frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} + \frac{\zeta^2}{c^2} - 1 < 0$$

ἔχει δύο ρίζας ἀντιθέτων σημείων, αἵτινες εἰσὶν αἱ ἀποστάσεις MP και MP'. ἔχομεν οὕτω

$$\frac{1}{2} (\overline{MP}^2 + \overline{MP}'^2) = \frac{2 \left| \frac{\lambda\xi}{a^2} + \frac{\mu\eta}{b^2} + \frac{\nu\zeta}{c^2} \right| - \left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right| \left| \frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} + \frac{\zeta^2}{c^2} - 1 \right|}{\left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right|^2}$$

ἢ

$$\frac{1}{2} (\overline{MP}^2 + \overline{MP}'^2) = \frac{\frac{\lambda^2}{a^2} \left| \frac{2\xi^2}{a^2} + \varepsilon \right| + \frac{\mu^2}{b^2} \left| \frac{2\eta^2}{b^2} + \varepsilon \right| + \frac{\nu^2}{c^2} \left| \frac{2\zeta^2}{c^2} + \varepsilon \right| + Q}{\left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right|^2}$$

ἔνθα

$$\varepsilon = 1 - \frac{\xi^2}{a^2} - \frac{\eta^2}{b^2} - \frac{\zeta^2}{c^2} \quad \text{και} \quad Q = 4 \left| \frac{\lambda\mu \cdot \xi\eta}{a^2 b^2} + \frac{\mu\nu \cdot \eta\zeta}{b^2 c^2} + \frac{\nu\lambda \cdot \zeta\xi}{c^2 a^2} \right|$$

ἀντικαθιστώντες τὴν τιμὴν ταύτην εἰς τὴν ἄνω ἔκφρασιν (1) τοῦ δυναμικοῦ, και παρατηροῦντες ὅτι

$$\int \frac{Q d\sigma}{\left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right|^2} = 0$$

ἔχομεν τέλος

$$V = \int \delta \frac{\frac{\lambda^2}{a^2} \left| \frac{2\xi^2}{a^2} + \varepsilon \right| + \frac{\mu^2}{b^2} \left| \frac{2\eta^2}{b^2} + \varepsilon \right| + \frac{\nu^2}{c^2} \left| \frac{2\zeta^2}{c^2} + \varepsilon \right|}{\left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right|^2} d\sigma$$

ἐὰν θέσωμεν

$$\Phi = \int \frac{\delta d\sigma}{\left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right|^2} \dots \dots \dots (2)$$

ἔχομεν

$$\frac{\partial \Phi}{\partial a} = \frac{a}{\xi^2} \cdot \frac{2\lambda^2 \xi^2}{a^4 \left| \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} \right|^2}$$

και το δυναμικόν V τίθεται υπό την κάτω μορφήν

$$V = \epsilon\Phi + \frac{\xi^2}{a} \frac{\partial\Phi}{\partial a} + \frac{\eta^2}{b} \frac{\partial\Phi}{\partial b} + \frac{\zeta^2}{c} \frac{\partial\Phi}{\partial c} \dots \dots \dots (3)$$

171. α. Υπολείπεται ήδη ο υπολογισμός της συναρτήσεως Φ . θέτοντες πρὸς τοῦτο (Σχ. 94)

$$\lambda = \text{συν}\theta \quad \mu = \eta\mu\theta\text{συν}\varphi \quad \nu = \eta\mu\theta\eta\mu\varphi$$

$$\frac{1}{b^2} - \left| \frac{1}{b^2} - \frac{1}{a^2} \right| \lambda^2 = H \quad \frac{1}{c^2} - \left| \frac{1}{c^2} - \frac{1}{a^2} \right| \lambda^2 = K$$

και παρατηρούντες ὅτι

$$d\sigma = \eta\mu\theta d\theta d\varphi = -d\varphi d\lambda$$

ἔχομεν ἀντικαθιστώντες

$$\begin{aligned} \frac{\lambda^2}{a^2} + \frac{\mu^2}{b^2} + \frac{\nu^2}{c^2} &= \frac{\lambda^2}{a^2} + (1-\lambda^2) \left| \frac{\text{συν}^2\varphi}{b^2} + \frac{\eta\mu^2\varphi}{c^2} \right| \\ &= \frac{\lambda^2}{a^2} [\eta\mu^2\varphi + \text{συν}^2\varphi] + (1-\lambda^2) \left| \frac{\text{συν}^2\varphi}{b^2} + \frac{\eta\mu^2\varphi}{c^2} \right| \\ &= \text{συν}^2\varphi \left| \frac{\lambda^2}{a^2} - \frac{\lambda^2}{b^2} + \frac{1}{b^2} \right| + \eta\mu^2\varphi \left| \frac{\lambda^2}{a^2} - \frac{\lambda^2}{c^2} + \frac{1}{c^2} \right| \\ &= H\text{συν}^2\varphi + K\eta\mu^2\varphi \end{aligned}$$

ἡ ἄνω (2) τιμὴ τῆς Φ ἀντικαθίσταται τότε διὰ τῆς

$$\Phi = \int_0^1 d\lambda \int_0^{2\pi} \frac{\delta d\varphi}{H\text{συν}^2\varphi + K\eta\mu^2\varphi}$$

ἢ θέτοντες $\epsilon\varphi, \varphi = \psi$ ὅθεν $d\varphi = \text{συν}^2\varphi d\psi$

ἔχομεν ἀντικαθιστώντες

$$\begin{aligned} \Phi &= \int_0^1 d\lambda \int_0^{2\pi} \frac{\delta \text{συν}^2\varphi d\psi}{H\text{συν}^2\varphi + K\eta\mu^2\varphi} = \int_0^1 d\lambda \int_0^{2\pi} \frac{\delta d\psi}{H + K\epsilon\varphi^2} \\ &= 4 \int_0^1 d\lambda \int_0^\infty \frac{\delta d\psi}{H + K\psi^2} = 2\pi \int_0^1 \frac{\delta d\lambda}{\sqrt{HK}} \end{aligned}$$

ἢ τέλος

$$\Phi = 2\pi \int_0^1 \frac{\delta d\lambda}{\sqrt{\left| \frac{1}{b^2} - \left(\frac{1}{b^2} - \frac{1}{a^2} \right) \lambda^2 \right| \left| \frac{1}{c^2} - \left(\frac{1}{c^2} - \frac{1}{a^2} \right) \lambda^2 \right|}} \dots (4)$$

ἀλλ' ἐκ τῆς ἀρχικῆς μορφῆς (2) τῆς συναρτήσεως Φ βλέπομεν ὅτι εἶναι αὕτη συμμετρικὴ ὡς πρὸς τὰς ποσότητας a, b, c , δυνάμεθα δὲ νὰ θέσωμεν

ὑπὸ τοιαύτην συμμετρικὴν μορφήν καὶ τὴν τελευταίαν (4) ταύτης ἔκφρα-
σιν, παρατηροῦντες ὅτι εἶναι

$$\lambda = \frac{a}{\sqrt{a^2+u}}$$

ἔχομεν

$$d\lambda = \frac{adu}{\sqrt{(a^2+u)^3}} \quad H = \frac{b^2+u}{b^2(a^2+u)} \quad K = \frac{c^2+u}{c^2(a^2+u)}$$

$$\text{καὶ} \quad \frac{d\lambda}{\sqrt{HK}} = \frac{\sqrt{(b^2+u)(c^2+u)}}{bc(a^2+u)}$$

ὅθεν δι' ἀντικαταστάσεως

$$\begin{aligned} \Phi &= 2\delta\pi \int_0^1 \frac{d\lambda}{\sqrt{HK}} = \pi\delta abc \int_0^\infty \frac{du}{\sqrt{(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}} \\ &= \frac{3}{4} M \int_0^\infty \frac{du}{\sqrt{(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}} \dots \dots (5) \end{aligned}$$

ἔχομεν ἤδη

$$\frac{\partial\Phi}{\partial a} = \delta\pi bc \int_0^\infty \frac{u du}{(a^2+u)\sqrt{(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}} \dots \dots (6)$$

171. β. Καὶ ἀντικαθιστώντες ἐν τῇ ἐκφράσει (3) τοῦ V τὰς ἄνω
(5) τιμὰς τοῦ Φ καὶ τῶν διαφορικῶν συντελεστῶν αὐτοῦ (6), ἔχομεν

$$V = \pi\delta abc \int_0^\infty \left(1 - \frac{\xi^2}{a^2+u} - \frac{\eta^2}{b^2+u} - \frac{\zeta^2}{c^2+u} \right) \frac{du}{\sqrt{(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}}$$

ἢ εἰάν M παριστᾷ τὴν ὅλην μάζαν τοῦ ἑλλειψοειδοῦς

$$V = \frac{3}{4} M \int_0^\infty \left(1 - \frac{\xi^2}{a^2+u} - \frac{\eta^2}{b^2+u} - \frac{\zeta^2}{c^2+u} \right) \frac{du}{\sqrt{(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}} (7)$$

ἔχομεν οὕτω τὴν τιμὴν τοῦ δυναμικοῦ διὰ πᾶν σημεῖον κείμενον ἐντὸς τοῦ
ἑλλειψοειδοῦς ἢ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας αὐτοῦ.

171. γ. Ἐὰν ἤδη τὸ σημεῖον ξ, η, ζ κεῖται ἐκτὸς τοῦ ἑλλειψοει-
δοῦς (a, b, c) , διὰ τοῦ σημείου τούτου διέρχεται ἕτερον ἑλλειψοειδὲς ὁμοέ-
στιον τῶ πρώτῳ, οὗτινος οἱ ἄξονες εἶναι $a+q, b+q, c+q$, ἔνθα ἡ ποσότης
 q εἶναι ἡ θετικὴ ρίζα τῆς τριτοβαθμίου ἐξισώσεως

$$\frac{\xi^2}{a^2+q} + \frac{\eta^2}{b^2+q} + \frac{\zeta^2}{c^2+q} = 1 \dots \dots \dots (8)$$

εἰάν δὲ ὑποθέσωμεν τὴν μάζαν τοῦ δευτέρου τούτου ἑλλειψοειδοῦς ἴσην τῇ
τοῦ πρώτου, ἐξασκεῖ τοῦτο κατὰ τὴν πρότασιν τοῦ Maclaurin ἐπὶ τοῦ ση-

μείου (ξ, η, ζ) ἔλξιν ἴσην ἐκείνη, ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου τὸ ἔλλειψοειδὲς (a, b, c)· ἀλλὰ τὴν ἐπὶ τοῦ (ξ, η, ζ) ἐξασκουμένην ὑπὸ τοῦ ἔλλειψοειδοῦς (a+q, b+q, c+q) ἔλξιν ἔχομεν ἀμέσως διὰ τῆς σχέσεως

$$V = \frac{3}{4} M \int_0^\infty \left(1 - \frac{\xi^2}{a^2+q+u} - \frac{\eta^2}{b^2+q+u} - \frac{\zeta^2}{c^2+q+u} \right) \frac{du}{\sqrt{(a^2+q+u)(b^2+q+u)(c^2+q+u)}}$$

ἢ θέτοντες q+u=ω ὅθεν du=dω ἔχομεν τὴν ἐπὶ τοῦ σημείου (ξ, η, ζ) ἐξασκουμένην ὑπὸ τοῦ ἔλλειψοειδοῦς (a, b, c) ἔλξιν διὰ τῆς σχέσεως

$$V = \frac{3}{4} M \int_q^\infty \left(1 - \frac{\xi^2}{a^2+\omega} - \frac{\eta^2}{b^2+\omega} - \frac{\zeta^2}{c^2+\omega} \right) \frac{d\omega}{\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} \quad (9)$$

171. δ. Ὅρισθέντος ἤδη τοῦ δυναμικοῦ V, δυνάμεθα νὰ ὑπολογίσωμεν τὰς συνιστώσας τῆς ἔλξεως X, Y, καὶ Z παραλλήλως τοῖς ἄξοσιν ox, oy καὶ oz τοῦ ἔλλειψοειδοῦς· καὶ ἂν μὲν τὸ ἐλκόμενον σημεῖον κεῖται ἐντὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς, ἢ συνάρτησις Φ εἶναι ἀνεξάρτητος τῶν συντεταγμένων (ξ, η, ζ) τοῦ ἐλκόμενου σημείου, καὶ ἔχομεν ἀμέσως ἐκ τῆς σχέσεως (3)

$$-\frac{\partial V}{\partial \xi} = -\Phi \frac{\partial \xi}{\partial \xi} - \frac{2\xi}{a} \frac{\partial \Phi}{\partial a} = \frac{3}{2} M \xi \int_0^\infty \frac{du}{(a^2+u)\sqrt{(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}} \quad (10)$$

Ἐὰν ὅμως τὸ ἐλκόμενον σημεῖον (ξ, η, ζ) κεῖται ἐκτὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς, ἔνεκα τῆς σχέσεως (8) q εἶναι συνάρτησις τοῦ (ξ, η, ζ), συνεπῶς V εἶναι ἐπίσης συνάρτησις τοῦ (ξ, η, ζ), καὶ ἔχομεν

$$-\frac{\partial V}{\partial \xi} = \frac{3}{2} M \xi \int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} + \frac{3}{4} M \left(1 - \frac{\xi^2}{a^2+\omega} - \frac{\eta^2}{b^2+\omega} - \frac{\zeta^2}{c^2+\omega} \right) \frac{1}{\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} \frac{d\omega}{d\xi} \Big|_{\omega=q} \quad (11)$$

ὁ πρῶτος παράγων τοῦ δευτέρου ὅρου μηδενίζεται (8) διὰ q=ω· ἐκ τῆς αὐτῆς σχέσεως (8) πορίζομεθα διὰ διαφορήσεως

$$\frac{2\xi(a^2+\omega)\frac{\partial \omega}{\partial \xi} - \xi^2}{(a^2+\omega)^2} - \frac{\eta^2}{(b^2+\omega)^2} - \frac{\zeta^2}{(c^2+\omega)^2} = 0$$

$$= \frac{2\xi}{a^2+\omega} - \left| \frac{\xi^2}{(a^2+\omega)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2+\omega)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2+\omega)^2} \right| \frac{\partial \omega}{\partial \xi}$$

ὅθεν

$$\frac{\partial \omega}{\partial \xi} = \frac{2\xi}{a^2+\omega} \cdot \frac{1}{A} \quad \text{ἐνθα } A = \frac{\xi^2}{(a^2+\omega)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2+\omega)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2+\omega)^2}$$

προφανῶς δὲ ἡ ποσότης A οὐδέποτε μηδενίζεται καὶ ἔχομεν οὕτω

$$\left. \begin{aligned} -\frac{\partial V}{\partial \xi} &= X = \frac{3}{2} M \xi \int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} \\ -\frac{\partial V}{\partial \eta} &= Y = \frac{3}{2} M \eta \int_q^\infty \frac{d\omega}{(b^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} \\ -\frac{\partial V}{\partial \zeta} &= Z = \frac{3}{2} M \zeta \int_q^\infty \frac{d\omega}{(c^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} \end{aligned} \right\} \quad (12)$$

ἐνθα q=0 ἐὰν τὸ σημεῖον (ξ, η, ζ) εὐρίσκηται ἐντὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς.

ΣΗΜΕΙΩΣΙΣ. Εὐκόλως ἐνταῦθα δυνάμεθα νὰ ἐπαληθεύσωμεν τὰς σχέσεις

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \zeta^2} = 0 \quad \text{διὰ } \frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} + \frac{\zeta^2}{c^2} - 1 > 0$$

$$\text{καὶ } \frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \zeta^2} = -4\pi\delta \quad \text{διὰ } \frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} + \frac{\zeta^2}{c^2} - 1 < 0$$

εὐρομεν τῷ ὄντι ἀνωτέρω (12)

$$\frac{\partial V}{\partial \xi} = -\frac{3}{2} M \xi \int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}}$$

ἐνθα q=0 διὰ τὰ ἐντὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς κείμενα σημεῖα διαφοροῦντες ἐκ νέου ἔχομεν

διὰ τὰ ἐντὸς σημεῖα

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} = -\frac{3}{2} M \int_0^\infty \frac{d\omega}{(a^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}}$$

καὶ διὰ τὰ ἐκτὸς

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} = -\frac{3}{2} M \int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} + \frac{3}{2} M \left| \frac{\xi}{(a^2+\omega)\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} \frac{d\omega}{d\xi} \right|_{\omega=q}$$

ἢ ἀντικαθιστῶντες $\frac{d\omega}{d\xi}$ διὰ τῆς τιμῆς του καὶ θέτοντες

$$D = \frac{1}{abc} \sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)} \quad M = \frac{4}{3} \pi abc \cdot \delta$$

ἔχομεν διὰ τὰ ἐντὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς σημεῖα

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} = -2\pi\delta \int_0^\infty \frac{d\omega}{D(a^2+\omega)}$$

171. ε. Εάν εις την άνω έκφρασιν (9) του V αντικαταστήσωμεν X, Y και Z έχομεν

$$V = \frac{3}{4} M \int_0^\infty \frac{d\omega}{\sqrt{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)}} - \frac{1}{2} [X\xi + Y\eta + Z\zeta] \dots (13)$$

Εάν το έλκόμενον σημείον (ξ, η, ζ) κείται έντός του έλλειψοειδούς, αί συνιστώσαι τής έλξης είναι

$$X = \frac{4}{3} \pi \mathbf{A} \xi \quad Y = \frac{4}{3} \pi \mathbf{B} \eta \quad Z = \frac{4}{3} \pi \mathbf{C} \zeta \dots (14)$$

είναι δηλαδή άνάλογοι των συντεταγμένων (ξ, η, ζ) του έλκόμενου σημείου.

και διά τά έκτός

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} = -2\pi\delta \int_0^\infty \frac{d\omega}{D(a^2+\omega)} + \frac{\pi\delta}{\Delta} \left| \frac{2\xi}{a^2+\omega} \right|^2 \frac{1}{A}$$

ένθα Δ είναι ή τιμή του D διά ω=q.

Έχομεν ούτω προσθέτοντες τās όμοίας σχέσεις, διά τά έντός του έλλειψοειδούς κείμενα σημεία

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \zeta^2} = -2\pi\delta \int_0^\infty \left[\frac{1}{a^2+\omega} + \frac{1}{b^2+\omega} + \frac{1}{c^2+\omega} \right] \frac{d\omega}{D}$$

και διά τά έκτός αυτού

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \zeta^2} = -2\pi\delta \int_0^\infty \left[\frac{1}{a^2+\omega} + \frac{1}{b^2+\omega} + \frac{1}{c^2+\omega} \right] \frac{d\omega}{D} + \frac{4\pi\delta}{\Delta}$$

άλλά

$$\begin{aligned} & \left[\frac{1}{a^2+\omega} + \frac{1}{b^2+\omega} + \frac{1}{c^2+\omega} \right] \frac{d\omega}{D} \\ &= \frac{d\omega}{D} \frac{d[(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)]}{d\omega} \cdot \frac{1}{(a^2+\omega)(b^2+\omega)(c^2+\omega)} \\ &= \frac{d\omega}{D} \frac{d(D^2)}{d\omega} \cdot \frac{1}{D^2} = -2 \frac{dD^{-1}}{d\omega} d\omega \end{aligned}$$

και κατά συνέπειαν

$$\int \left[\frac{1}{a^2+\omega} + \frac{1}{b^2+\omega} + \frac{1}{c^2+\omega} \right] \frac{d\omega}{D} = - \left| \frac{2}{D} \right|_0^\infty \dot{\eta} = - \left| \frac{2}{D} \right|_q^\infty + \frac{4\pi\delta}{\Delta}$$

όθεν διά τά έντός σημεία

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \zeta^2} = -2\pi\delta(2) = -4\pi\delta$$

και διά τά έκτός

$$\frac{\partial^2 V}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial \zeta^2} = -2\pi\delta \left[\frac{2}{\Delta} \right] + \frac{4\pi\delta}{\Delta} = 0$$

(Lejeune-Dirichlet)

Έκ τής τιμής (13) του δυναμικού. ήν δυνάμεθα νά θέσωμεν και υπό τήν μορφήν

$$V = \Phi - \frac{2\pi}{3} [\mathbf{A}\xi^2 + \mathbf{B}\eta^2 + \mathbf{C}\zeta^2] \dots (15)$$

βλέπομεν, ότι αί έσωτερικαί ισόσταθμοί επιφάνειαί είναι έλλειψοειδείς όμοιαί τή επιφάνεία του δοθέντος έλλειψοειδός όν οι άξονες είναι άνάλογοι τας $\mathbf{A}^{-1/2}$, $\mathbf{B}^{-1/2}$ και $\mathbf{C}^{-1/2}$. αί έξωτερικαί ισόσταθμοί επιφάνειαί δέν είναι άλγεβρικαί.

Η όλική έλξις είναι

$$R = \sqrt{X^2 + Y^2 + Z^2} = \frac{4\pi}{3} \sqrt{\mathbf{A}^2 \xi^2 + \mathbf{B}^2 \eta^2 + \mathbf{C}^2 \zeta^2}$$

171. ζ. Εάν, επί τής διά του έλκόμενου σημείου και του κέντρου του έλλειψοειδός διερχομένης εύθείας, λάθωμεν έτερον σημείον (ξ', η', ζ'), έχομεν

$$X' = \frac{4}{3} \pi \mathbf{A} \xi' \quad Y' = \frac{4}{3} \pi \mathbf{B} \eta' \quad Z' = \frac{4}{3} \pi \mathbf{C} \zeta'$$

όθεν

$$\frac{X}{X'} = \frac{\xi}{\xi'} \quad \frac{Y}{Y'} = \frac{\eta}{\eta'} \quad \frac{Z}{Z'} = \frac{\zeta}{\zeta'}$$

και επειδή

$$\frac{\xi}{\xi'} = \frac{\eta}{\eta'} = \frac{\zeta}{\zeta'} = \frac{\rho}{\rho'}$$

$$\text{έχομεν επίσης} \quad \frac{X}{X'} = \frac{Y}{Y'} = \frac{Z}{Z'} = \frac{R}{R'} = \frac{\rho}{\rho'}$$

όθεν

Αι επί δύο σημείων, επ' εύθείας μετά του κέντρου και έντός του έλλειψοειδός κειμένων, εξασκούμεναι έλξεις, είναι άνάλογοι τών άποστάσεων ρ και ρ' αυτοδ από του κέντρου, και τής αύτης φοράς.

Ιδιαίτεροι περιπτώσεις.

171. η. Θεωρήσωμεν ήδη τήν περίπτωσιν καθ' ήν το έλκον έλλειψοειδές είναι εκ περιστροφής.

έλλειψοειδές εκ περιστροφής

Έν τή περιπτώσει ταύτη ή έλξις φέρεται προφανώς έν τω μεσημβρινω επιπέδω, και δυνάμεθα νά θέσωμεν

$$b = c \quad \text{και} \quad \zeta = 0$$

(ΜΗΧΑΝΙΚΗ Π. Ε. ΠΡΩΤΟΠΑΠΑΔΑΚΗ)

αί άνω (12 και 13) σχέσεις μετατρέπονται τότε εις

$$\left. \begin{aligned} V &= \frac{3}{4} M \int_q^\infty \frac{d\omega}{\sqrt{(a^2 + \omega)(b^2 + \omega)(b^2 + \omega)}} - \frac{1}{2} (X\xi + Y\eta) \\ X &= \frac{3}{2} M \xi \int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2 + \omega)(b^2 + \omega)\sqrt{a^2 + \omega}} \\ Y &= \frac{3}{2} M \eta \int_q^\infty \frac{d\omega}{(b^2 + \omega)(b^2 + \omega)\sqrt{a^2 + \omega}} \end{aligned} \right\} \dots (17)$$

Τά ολοκληρώματα δέ ταύτα δυνάμεθα νά εκφράσωμεν διά τών άλγεβρικών και τριγωνομετρικών συναρτήσεων. Θέσωμεν πρὸς τοῦτο

$$b^2 + \omega = \frac{b^2 - a^2}{\psi^2} \text{ ὅθεν } d\omega = -2(b^2 - a^2) \frac{d\psi}{\psi^3} \text{ καὶ } a^2 + \omega = (b^2 - a^2) \frac{1 - \psi^2}{\psi^2}$$

ἀντικαθιστῶντες, ἔχομεν

$$\int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2 + \omega)(b^2 + \omega)\sqrt{a^2 + \omega}} = -\frac{2}{\sqrt{(b^2 - a^2)^3}} \int_{\psi_0}^{\psi_1} \frac{\psi^2 d\psi}{\sqrt{(1 - \psi^2)^3}}$$

$$\int_q^\infty \frac{d\omega}{(b^2 + \omega)(b^2 + \omega)\sqrt{a^2 + \omega}} = -\frac{2}{\sqrt{(b^2 - a^2)^3}} \int_{\psi_0}^{\psi_1} \frac{\psi^2 d\psi}{\sqrt{1 - \psi^2}}$$

$$\int_q^\infty \frac{d\omega}{\sqrt{a^2 + \omega}(b^2 + \omega)(b^2 + \omega)} = -\frac{2}{\sqrt{b^2 - a^2}} \int_{\psi_0}^{\psi_1} \frac{d\psi}{1 - \psi^2}$$

τά ὄρια τῆς ολοκληρώσεως ἐνταῦθα εἶναι $\psi_0 = \sqrt{\frac{b^2 - a^2}{b^2 + q}}$ καὶ $\psi_1 = 0$.

171. θ. Ἐὰν τὸ ἔλλειψοειδὲς εἶναι ἐπίπλευ $b > a$ καὶ ἔχομεν

$$\int \frac{\psi^2 d\psi}{(1 - \psi^2)\sqrt{1 - \psi^2}} = \frac{\psi}{\sqrt{1 - \psi^2}} - \text{τοξ.ήμ.}\psi$$

$$\int \frac{\psi^2 d\psi}{\sqrt{1 - \psi^2}} = \frac{1}{2} \left| \text{τοξ.ήμ.}\psi - \psi\sqrt{1 - \psi^2} \right| \text{ καὶ } \int \frac{d\psi}{\sqrt{1 - \psi^2}} = \text{τοξ.ήμ.}\psi$$

ὥστε αἱ τιμαὶ τῶν X, Y καὶ V ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ εἶναι

$$\left. \begin{aligned} X &= \frac{3M\xi}{\sqrt{(b^2 - a^2)^3}} \left| \sqrt{\frac{b^2 - a^2}{a^2 + q}} - \text{τοξ.ήμ.}\sqrt{\frac{b^2 - a^2}{b^2 + q}} \right| \\ Y &= \frac{3M\eta}{2\sqrt{(b^2 - a^2)^3}} \left| \text{τοξ.ήμ.}\sqrt{\frac{b^2 - a^2}{b^2 + q}} - \frac{\sqrt{(b^2 - a^2)(a^2 + q)}}{b^2 + q} \right| \\ V &= \frac{3M}{\sqrt{2b^2 - a^2}} \text{τοξ.ήμ.}\sqrt{\frac{b^2 - a^2}{b^2 + q}} - \frac{1}{2} [X\xi + Y\eta] \end{aligned} \right\} \dots (18)$$

πλατυ
ιψοειδὲς

ἔνθα $q = 0$ διὰ τὰ ἐσωτερικὰ σημεῖα, καὶ εἶναι ἡ θετικὴ ρίζα τῆς ἐξίσωσεως

$$\frac{\xi^2}{a^2 + q} + \frac{\eta^2}{b^2 + q} = 1$$

διὰ τὰ ἐκτὸς τοῦ ἔλλειψοειδοῦς κείμενα σημεῖα.

171. ι. Ἐν τῇ περιπτώσει τοῦ ἐπιμήκου ἔλλειψοειδοῦς $b < a$ δυνάμεθα τότε νά θέσωμεν (ω εἶναι πάντοτε θετικόν) ἐπίμηκες
ἔλλειψοειδὲς

$$b^2 + \omega = \frac{a^2 - b^2}{\psi^2} \text{ ὅθεν } d\omega = -2(a^2 - b^2) \frac{d\psi}{\psi^3} \text{ καὶ } a^2 + \omega = (a^2 - b^2) \frac{1 + \psi^2}{\psi^2}$$

τά νέα ὄρια τῆς ολοκληρώσεως θὰ εἶναι $\psi_0 = \sqrt{\frac{a^2 - b^2}{b^2 + q}}$ καὶ $\psi_1 = 0$ ἔχομεν οὕτω

$$\int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2 + \omega)(b^2 + \omega)\sqrt{a^2 + \omega}} = -\frac{2}{\sqrt{(a^2 - b^2)^3}} \int_{\psi_0}^{\psi_1} \frac{\psi^2 d\psi}{\sqrt{(1 + \psi^2)^3}}$$

$$\int_q^\infty \frac{d\omega}{(b^2 + \omega)(b^2 + \omega)\sqrt{a^2 + \omega}} = -\frac{2}{\sqrt{(a^2 - b^2)^3}} \int_{\psi_0}^{\psi_1} \frac{\psi^2 d\psi}{\sqrt{1 + \psi^2}}$$

$$\int_q^\infty \frac{d\omega}{\sqrt{a^2 + \omega}(b^2 + \omega)(b^2 + \omega)} = -\frac{2}{\sqrt{a^2 - b^2}} \int_{\psi_0}^{\psi_1} \frac{d\psi}{\sqrt{1 + \psi^2}}$$

ἀλλὰ

$$\int \frac{\psi^2 d\psi}{\sqrt{(1 + \psi^2)^3}} = \text{λογ}(\psi + \sqrt{1 + \psi^2}) - \frac{\psi}{\sqrt{1 + \psi^2}}$$

$$\int \frac{d\psi}{\sqrt{1 + \psi^2}} = \text{λογ}(\psi + \sqrt{1 + \psi^2})$$

καὶ

$$\int \frac{\psi^2 d\psi}{\sqrt{1 + \psi^2}} = \frac{1}{2} [\psi\sqrt{1 + \psi^2} - \text{λογ}(\psi + \sqrt{1 + \psi^2})]$$

ὥστε αἱ τιμαὶ τῶν X, Y καὶ V ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ εἶναι

$$\left. \begin{aligned} X &= \frac{3M\xi}{2\sqrt{(a^2 - b^2)^3}} \left| \text{λογ} \frac{\sqrt{a^2 - b^2} + \sqrt{a^2 + q}}{\sqrt{b^2 + q}} - \sqrt{\frac{a^2 - b^2}{a^2 + q}} \right| \\ Y &= \frac{3M\eta}{2\sqrt{(a^2 - b^2)^3}} \left| \frac{\sqrt{(a^2 - b^2)(a^2 + q)}}{b^2 + q} - \text{λογ} \frac{\sqrt{a^2 - b^2} + \sqrt{a^2 + q}}{\sqrt{b^2 + q}} \right| \\ V &= \frac{3M}{2\sqrt{a^2 - b^2}} \text{λογ} \frac{\sqrt{a^2 - b^2} + \sqrt{a^2 + q}}{\sqrt{b^2 + q}} - \frac{1}{2} (X\xi + Y\eta) \end{aligned} \right\} (19)$$

171. κ. Έν τῇ περιπτώσει ἑλλειπτικοῦ κυλίνδρου δέον νὰ θέσωμεν

$c = \infty$ ἔχοντες ὑπ' ὄψιν τὴν σχέσιν $M = \frac{4}{3} \pi abc$ καὶ τότε θέτοντες

$$\frac{1}{b^2 + \omega} = \varphi \text{ ὅθεν } d\omega = -(b^2 + \omega)^2 d\varphi \text{ ἔχομεν}$$

$$X = 2\pi ab \xi \int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2 + \omega)\sqrt{(a^2 + \omega)(b^2 + \omega)}} = 2\pi ab \xi \int_1^0 \frac{d\varphi}{\sqrt{1 + (b^2 - a^2)\varphi}}$$

$$Y = 2\pi ab \eta \int_q^\infty \frac{d\omega}{(b^2 + \omega)\sqrt{(a^2 + \omega)(b^2 + \omega)}} = 2\pi ab \eta \int_1^0 \frac{d\varphi}{\sqrt{1 + (a^2 - b^2)\varphi}}$$

ἀλλὰ

$$\int \frac{d\varphi}{\sqrt{1 + (b^2 - a^2)\varphi}} = \frac{2}{b^2 - a^2} \sqrt{1 + (b^2 - a^2)\varphi}$$

καὶ

$$\int \frac{d\varphi}{\sqrt{1 + (a^2 - b^2)\varphi}} = \frac{2}{a^2 - b^2} \sqrt{1 + (a^2 - b^2)\varphi}$$

ὥστε

$$X = \frac{4\pi ab \xi [\sqrt{a^2 + q} - \sqrt{b^2 + q}]}{(a^2 - b^2)\sqrt{a^2 + q}} = \frac{4\pi ab \xi}{\sqrt{a^2 + q} [\sqrt{a^2 + q} + \sqrt{b^2 + q}]}$$

$$Y = \frac{4\pi ab \eta [\sqrt{a^2 + q} - \sqrt{b^2 + q}]}{(a^2 - b^2)\sqrt{b^2 + q}} = \frac{4\pi ab \eta}{\sqrt{b^2 + q} [\sqrt{a^2 + q} + \sqrt{b^2 + q}]} \quad (20)$$

ἐνθα $q = 0$ ἐὰν $\frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} < 1$ ἢ εἶναι ἡ θετικὴ ρίζα τῆς ἐξίσωσης

$$\frac{\xi^2}{a^2 + q} + \frac{\eta^2}{b^2 + q} - 1 = 0 \text{ ἐὰν } \frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2} > 1.$$

ἐν τῇ περιπτώσει τὸ σημεῖον κεῖται ἐντὸς τοῦ κυλίνδρου ($q=0$), ἔχομεν

$$X = \frac{4\pi ab \xi}{a + b} \frac{1}{a} \quad Y = \frac{4\pi ab \eta}{a + b} \frac{1}{b}$$

καὶ ἡ ὅλη ἔλξις εἶναι

$$R = \sqrt{X^2 + Y^2} = \frac{4\pi ab}{a + b} \sqrt{\frac{\xi^2}{a^2} + \frac{\eta^2}{b^2}} \dots \dots \dots (21)$$

σταθερὰ δηλαδὴ δι' ὅλα τὰ ἐπὶ τῆς κυλινδρικῆς ἐπιφανείας

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = k^2$$

κείμενα σημεῖα

Γεωμετρικὴ λύσις τοῦ Chasles.

172. Θεωρήσωμεν τὰς ὁμοίας καὶ ὁμοίως κειμένας ἑλλειψοειδεῖς ἐπιφανείας

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \dots \dots \dots (1)$$

καὶ $\frac{x^2}{n^2 a^2} + \frac{y^2}{n^2 b^2} + \frac{z^2}{n^2 c^2} = 1 \dots \dots \dots (1')$

καὶ ἔστωσαν, x, y, z σημεῖον ἐπὶ τῆς πρώτης τῶν ἑλλειψοειδῶν τούτων ἐπιφανειῶν, καὶ (ξ, η, ζ) ἕτερον σημεῖον τοῦ διαστήματος, οὕτινος αἱ συντεταγμένα πληροῦσι τὴν σχέσιν

$$\xi = \alpha \frac{x}{a} \quad \eta = \beta \frac{y}{b} \quad \zeta = \gamma \frac{z}{c} \dots \dots \dots (2)$$

ἐνθα α, β, γ εἶναι σταθεραὶ οἷαι δὴποτε εἰς πᾶν σημεῖον (x, y, z) τοῦ ἑλλειψοειδοῦς (1) ἢ (1') ἀντιστοιχεῖ ἐν σημεῖον τοῦ διαστήματος (ξ, η, ζ) . ὅταν τὸ σημεῖον (x, y, z) μετατοπίζεται ἐπὶ τοῦ ἑλλειψοειδοῦς (1) ἢ (1') τὸ σημεῖον ξ, η, ζ μετατοπίζεται ἐπὶ ἑτέρας ἑλλειψοειδοῦς ἐπιφανείας

$$\frac{\xi^2}{\alpha^2} + \frac{\eta^2}{\beta^2} + \frac{\zeta^2}{\gamma^2} = 1 \dots \dots \dots (3)$$

ἢ $\frac{\xi^2}{n^2 \alpha^2} + \frac{\eta^2}{n^2 \beta^2} + \frac{\zeta^2}{n^2 \gamma^2} = 1 \dots \dots \dots (3')$

ἢν καλοῦμεν ἀντιστοιχοῦσαν τῇ πρώτῃ βλέπομεν δὲ, ὅτι αἱ ἀντιστοιχοῦσαι ταῖς (1) καὶ (1') εἶναι καὶ αὗται ὁμοίαι ἀλλήλαις καὶ κεῖνται ὁμοίως ἐκ τῶν σχέσεων (2) πορίζομεθα

$$d\xi \cdot d\eta \cdot d\zeta = \frac{\alpha\beta\gamma}{abc} dx dy dz \dots \dots \dots (4)$$

καὶ βλέπομεν, ὅτι πᾶν μέρος ὄγκου ὁριζόμενον ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας (1) ἢ (1') ἔχει λόγον πρὸς τὸν ὑπὸ τῆς ἐπιφανείας (3) ἢ (3') ὁριζόμενον ἀντίστοιχον ὄγκον ἴσον τῷ $\frac{abc}{\alpha\beta\gamma}$.

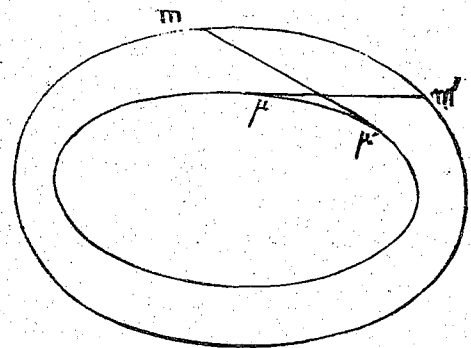
172. α. Ἐὰν αἱ σταθεραὶ α, β, γ πληρῶσι τὰς σχέσεις $a^2 - \alpha^2 = b^2 - \beta^2 = c^2 - \gamma^2 \dots \dots \dots (5)$

τὰ ἑλλειψοειδῆ (1) καὶ (3) εἶναι ὁμοεστία ὡς καὶ τὰ ἑλλειψοειδῆ (1') καὶ (3'). Ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ,

Ἐὰν ἐπὶ τοῦ ἑλλειψοειδοῦς (1) λάβωμεν δύο σημεῖα $m(x, y, z)$ καὶ

* Ἐχοῦσι δηλαδὴ τὰς πρωτεύουσας τομὰς αὐτῶν ὁμοεστίους.

m' ($x'y'z'$) και τὰ τούτοις ἀντιστοιχούντα μ (ξ, η, ζ) και μ' (ξ', η', ζ') ἐπὶ τοῦ ἔλλειψοειδοῦς (β), ἔχομεν τὴν σχέσιν



Σχ. 125.

$$m\mu' = m'\mu \dots \dots \dots (6)$$

Αἱ ἀποστάσεις $m\mu'$ και $m'\mu$ εἶναι τῶ ὄντι

$$m\mu'^2 = (x-\xi')^2 + (y-\eta')^2 + (z-\zeta')^2$$

$$m'\mu^2 = (x'-\xi)^2 + (y'-\eta)^2 + (z'-\zeta)^2$$

ἢ ὡς ἐκ τῶν σχέσεων (2)

$$m\mu'^2 = \left| x - \frac{\alpha}{a}x' \right|^2 + \left| y - \frac{\beta}{b}y' \right|^2 + \left| z - \frac{\gamma}{c}z' \right|^2$$

$$m'\mu^2 = \left| x' - \frac{\alpha}{a}x \right|^2 + \left| y' - \frac{\beta}{b}y \right|^2 + \left| z' - \frac{\gamma}{c}z \right|^2$$

ὅθεν δι' ἀφαιρέσεως

$$m\mu'^2 - m'\mu^2 = \left| \frac{x^2}{a^2} - \frac{x'^2}{a^2} \right| (a^2 - \alpha^2) + \left| \frac{y^2}{b^2} - \frac{y'^2}{b^2} \right| (b^2 - \beta^2) + \left| \frac{z^2}{c^2} - \frac{z'^2}{c^2} \right| (c^2 - \gamma^2)$$

ἣτις μετατρέπεται (5) εἰς

$$m\mu'^2 - m'\mu^2 = (a^2 - \alpha^2) \left| \left(\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} \right) - \left(\frac{x'^2}{a^2} + \frac{y'^2}{b^2} + \frac{z'^2}{c^2} \right) \right|$$

και ἐπειδὴ τὰ σημεῖα x, y, z και x', y', z' κείνται ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ ἔλλειψοειδοῦς (1), ἡ ἐν τῇ παρενθέσει ποσότης μηδενίζεται, και μένει

$$m\mu' = m'\mu$$

172. β. Ὑποθέσωμεν $n = 1 + \epsilon$ ἔνθα ϵ εἶναι ποσότης ἐλαχίστη· αἱ ἔλλειψοειδεῖς ἐπιφάνειαι (1) και (1') ὀρίζουσι στρώμα ἔλλειψοειδὲς ἀπειροστοῦ πάχους, ὁμοιον και ὁμοίως κείμενον πρὸς τὸ ὑπὸ τῶν ἔλλειψοειδῶν (3) και (3') ὀριζόμενον ἔλλειψοειδὲς στρώμα ἀπειροστοῦ ἐπίσης πάχους.

Τὰ ἀπειροστά ταῦτα πάχη τῶν δύο ἔλλειψοειδῶν στρωμάτων, κατὰ τοὺς πρωτεύοντας ἀξονάς τῶν, εἶναι πρὸς ἀλλήλα ὡς τὰ μήκη τῶν ἀξόνων τῶν ὀριζουσῶν ταῦτα ἐξωτερικῶν ἐπιφανειῶν.

Τὰ πάχη τῶν ἔλλειψοειδῶν στρωμάτων εἶναι τῶ ὄντι

$$da = a - na \quad \text{και} \quad d\alpha = \alpha - n\alpha$$

$$\text{ὅθεν} \quad \frac{da}{d\alpha} = \frac{a - na}{\alpha - n\alpha} = \frac{a(1 - n)}{\alpha(1 - n)} = \frac{a}{\alpha}$$

172. γ. Ἐστώσαν m, m' δύο σημεῖα ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας τοῦ πρώτου ἔλλειψοειδοῦς στρώματος (A), και μ, μ' τὰ ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας τοῦ δευτέρου στρώματος (α) ἀντιστοιχὰ τούτοις σημεῖα· dv και dv' οἱ παρὰ τοῖς σημεῖοις m και μ ὄγκοι τῶν ἔλλειψοειδῶν στρωμάτων.

γεωμετρικὴ λύσις τοῦ Chasles

Ἔχομεν (4) $\alpha\beta\gamma.dv = abc.dv'$

ἐπειδὴ (6) δὲ $m\mu' = m'\mu$ ἡ σχέσηις αὕτη μετατρέπεται εἰς

$$\alpha\beta\gamma \frac{dv}{m\mu'} = abc \frac{dv'}{m'\mu} \dots \dots \dots (1)$$

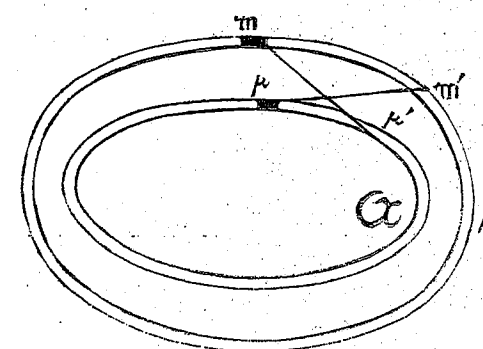
ἐὰν ἤδη ὑποθέσωμεν τὰ σημεῖα m' και μ' σταθερά, και ἐπέκτεινωμεν τὴν ἄνω σχέσιν ἐφ' ὅλων τῶν μερῶν τῶν στρωμάτων, ἔχομεν

$$\alpha\beta\gamma \Sigma \frac{dv}{m\mu'} = abc \Sigma \frac{dv'}{m'\mu} \dots \dots \dots (2)$$

$\Sigma \frac{dv}{m\mu'}$ εἶναι τὸ δυναμικὸν τοῦ στρώματος (A) παρὰ τῶ σημεῖω μ' .

$\Sigma \frac{dv'}{m'\mu}$ εἶναι τὸ δυναμικὸν τοῦ στρώματος (α) παρὰ τῶ σημεῖω m' .

Ἐὰν τὸ στρώμα (α) κείται ἐντὸς τοῦ στρώματος (A) αὐδεμίαν ὑφίσταται ἐκ τούτου ἔλξιν κατὰ τὴν πρότασιν (125) τοῦ Νεύτωνος· ὥστε



Σχ. 126.

$$\Sigma \frac{dv}{m\mu'} = \text{σταθερᾶ}$$

και ἐκ τῆς ἄνω σχέσεως (2) ἔπεται

$$\Sigma \frac{dv'}{m'\mu} = \text{σταθερᾶ}$$

παρ' ἅπασιν τοῖς ἐπὶ τοῦ στρώματος (A) κειμένοις σημεῖοις m' ὅθεν ἡ πρότασις.

Τὸ δυναμικὸν ἔλλειψοειδοῦς στρώματος ἀπειροστοῦ πάχους, ὀριζόμενον ὑπὸ ὁμοκέντρων, ὁμοίων και ὁμοίως κειμένων ἔλλειψοειδῶν ἐπιφανειῶν, εἶναι σταθερὸν παρ' ἅπασιν τοῖς ἐκτὸς αὐτοῦ και ἐπὶ ἔλλειψοειδοῦς ἐπιφανείας, ὁμοεστίου τῇ ὀριζούσῃ τὸ στρώμα ἐξωτερικῆ ἐπιφανείᾳ, κειμένοις σημεῖοις· ἐκφράζεται δὲ τοῦτο διὰ τῆς σχέσεως

$$V = \Sigma \frac{dv'}{m'\mu} = \frac{\alpha\beta\gamma}{abc} \Sigma \frac{dv}{m\mu'}$$

αἱ ἰσόσταθμοι ἐπιφάνειαι εἶναι λοιπὸν ὁμοεστιοὶ ἀλλήλαις και τῇ ὀριζούσῃ τὸ στρώμα ἐξωτερικῆ ἐπιφανείᾳ ἔλλειψοειδεῖς ἢ ὑπὸ τοῦ

ἑλλειψοειδοῦς στρώματος (α) ἑξασκουμένη ἐπὶ τοῦ σημείου *m* ἔλλειψοειδοῦς εἶναι κάθετος ἐπὶ τοῦ ἑλλειψοειδοῦς (Α)· συμπίπτει δηλαδὴ μετὰ τοῦ ἄξονος τοῦ περιβάλλοντος τὸ ἑλλειψοειδοῦς (α) κώνου μὲ κορυφὴν *m*. Ἡ ἐξωτερικὴ ἐπιφάνεια τοῦ στρώματος (α) περιλαμβάνεται μετὰ τῶν ἰσοστάθμων ἐπιφανειῶν, ὥστε

Ἡ ἐπὶ σημείου κειμένου ἐπὶ τῆς ἐξωτερικῆς ἐπιφανείας αὐτοῦ ἑξασκουμένη ὑπὸ τοῦ στρώματος (α) ἔλλειψοειδοῦς φέρεται καθέτως τῆς ἐπιφανείας ταύτης.

172. δ. Θεωρήσωμεν ἤδη καὶ ἕτερον στῶμα ἀπειροστοῦ πάχους ὅμοιον καὶ ὁμοῦστιον τῷ Α, περιβαλλόμενον καὶ τοῦτο ὑπὸ τοῦ στρώματος Α· ἐὰν καλέσωμεν α'β'γ' τοὺς ἡμιάξονας τούτου, ἔχομεν

$$V_1 = \frac{\alpha'\beta'\gamma'}{abc} \sum \frac{dv}{m\mu''}$$

ἀλλ' ἐκ τοῦ θεωρήματος (125) τοῦ Νεύτωνος $\sum \frac{dv}{m\mu''} = \sum \frac{dv}{m\mu'}$

ὥστε
$$V_1 = \frac{\alpha'\beta'\gamma'}{\alpha\beta\gamma} V$$

ὅθεν ἡ πρότασις

Τὰ δυναμικὰ δύο ὁμοίων καὶ ὁμοίως κειμένων ἑλλειψοειδῶν ὁμοῦστιων στρωμάτων ἀπειροστοῦ πάχους παρά τιτι σημείῳ ἐκτὸς αὐτῶν κειμένων, εἶναι πρὸς ἀλλήλα ὡς αἱ μάζαι τούτων.

Καὶ αἱ ἔλλειψοειδοὶς λοιπὸν, ἃς ἑξασκοῦσιν ἐπὶ τοῦ σημείου τὰ δύο στρώματα, εἶναι πρὸς ἀλλήλας ὡς αἱ μάζαι τούτων.

$$\frac{\partial V_1}{\partial n} : \frac{\partial V}{\partial n} = \frac{\alpha'\beta'\gamma'}{\alpha\beta\gamma}$$

172. ε. Ἐὰν ἤδη λάβωμεν δύο ὁμοῦστια* ἑλλειψοειδῆ στρώματα πεπερασμένου πάχους, δυνάμεθα νὰ θεωρήσωμεν ταῦτα ὡς συγκείμενα ἐκ στρωμάτων ἀπειροστοῦ πάχους καὶ ἐπεκτείνωμεν καὶ ἐνταῦθα τὴν ἄνω πρότασιν αὐτῶν

Τὰ δυναμικὰ δύο ὁμοίων καὶ ὁμοίως κειμένων ἑλλειψοειδῶν στρωμάτων πεπερασμένου πάχους, (ὧν αἱ ἐξωτερικαὶ ἐπιφάνειαι εἶναι ὁμοῦστιοι ὡς καὶ αἱ ἐσωτερικαὶ) παρά τιτι σημείῳ ἐκτὸς αὐτῶν κειμένων εἶναι πρὸς ἀλλήλα ὡς αἱ μάζαι τούτων.

Καὶ αἱ ἔλλειψοειδοὶς λοιπὸν, ἃς ἑξασκοῦσιν ἐπὶ τοῦ σημείου τὰ δύο ταῦτα στρώματα εἶναι πρὸς ἀλλήλας ὡς αἱ μάζαι τούτων.

Ἐὰν ὑποθέσωμεν τοὺς ἄξονας τῶν ἐσωτερικῶν ἐπιφανειῶν ἴσους τῇ ἐστιακῇ ἀποστάσει καὶ τῷ μηδενί, ἔχομεν τὴν πρότασιν (169.β) τοῦ Maclaurin.

* Δύο ἑλλειψοειδῆ στρώματα καλοῦνται ὁμοῦστια, ὅταν αἱ ὀρίζουσαι ταῦτα ἐξωτερικαὶ καὶ ἐσωτερικαὶ ἑλλειψοειδεῖς ἐπιφάνειαι εἶναι ὁμοῦστιοι.

172. ζ. Θεωρήσωμεν ἑλλειψοειδῆ στῶμα (α,β,γ) ἀπειροστοῦ πάχους *e*, καὶ σημεῖον *c* ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας αὐτοῦ. Τὸ στῶμα ἑξασκεῖ (125.β) ἐπὶ τοῦ σημείου τούτου ἔλλειψοειδοῦς ἄπειροστοῦ πάχους *e* ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ *c* ἔλλειψοειδοῦς (α,β,γ), καὶ ἔχουσιν λόγον πρὸς τὴν *4πε* οἷον λόγον ἔχουσιν αἱ μάζαι τῶν στρωμάτων, αἵτινες εἶναι

$$4\pi\delta' \alpha\beta\gamma \frac{e}{\Pi} \text{ διὰ τὸ πρῶτον καὶ } 4\pi\delta abc \frac{e}{p} \text{ διὰ τὸ δεῦτερον.} \quad (1)$$

Π εἶναι ἡ ἀπόστασις τοῦ κέντρου τοῦ ἑλλειψοειδοῦς ἀπὸ τοῦ παρά τῷ σημείῳ *c* ἐφαπτομένου ἐπιπέδου, καὶ *p* ἡ ἀπόστασις τοῦ αὐτοῦ κέντρου ἀπὸ ἐφαπτομένου τινὸς ἐπιπέδου τοῦ ἑλλειψοειδοῦς (α,β,γ).

Ἐὰν ὑποθέσωμεν τὰς μάζας ταύτας ἴσας

$$4\pi\delta' \alpha\beta\gamma \frac{e}{\Pi} = 4\pi\delta abc \frac{e}{p}$$

καὶ αἱ ἔλλειψοειδοὶς, ἃς ἑξασκοῦσιν ἀμφότερα τὰ στρώματα ἐπὶ τοῦ σημείου *c* (ξ,η,ζ) εἶναι ἴσαι· ὥστε ἡ ἐπὶ τοῦ ἐξωτερικοῦ τούτου σημείου ἑξασκουμένη ὑπὸ τοῦ δευτέρου στρώματος (α,β,γ,ε) ἔλλειψοειδοῦς εἶναι

$$R = 4\pi\delta' e = 4\pi\delta \frac{abc}{\alpha\beta\gamma} \frac{e}{p} \Pi \dots \dots \dots (2)$$

τὰ ἰθὺγοντα δὲ ταύτης συνημίτονα εἶναι

$$\frac{\Pi\xi}{\alpha^2} : \frac{\Pi\eta}{\beta^2} : \frac{\Pi\zeta}{\gamma^2} \dots \dots \dots (3)$$

τὰς ποσότητας α,β,γ ὀρίζουσιν αἱ σχέσεις

$$\alpha^2 = a^2 + \lambda \quad \beta^2 = b^2 + \lambda \quad \gamma^2 = c^2 + \lambda$$

ἐνθα *λ* εἶναι ἡ θετικὴ ρίζα τῆς τριτοβαθμίου ἐξισώσεως

$$\frac{\xi^2}{a^2 + \lambda} + \frac{\eta^2}{b^2 + \lambda} + \frac{\zeta^2}{c^2 + \lambda} = 1 \dots \dots \dots (4)$$

172. η. Ἴνα εὔρωμεν τὸ δυναμικὸν *V* τοῦ στρώματος (α,β,γ,ε) ἀναχωροῦμεν ἐκ τῆς σχέσεως

$$\frac{dV}{dn} = -R$$

ἐνθα *dn* εἶναι ἡ παρά τῷ σημείῳ (ξ,η,ζ) ἀπόστασις δύο $(a^2 + \lambda, b^2 + \lambda, c^2 + \lambda)$ καὶ $(a^2 + \lambda + d\lambda, b^2 + \lambda + d\lambda, c^2 + \lambda + d\lambda)$ εἰς ἀπειροστοὴν ἀπ' ἀλλήλων ἀπόστασιν κειμένων ἑλλειψοειδῶν ἐπιφανειῶν.

(a² +

Τὸ κατὰ τὸ σημεῖον (ξ, η, ζ) ἐφαπτόμενον τοῦ πρώτου ἑλλειψοειδοῦς ἐπιπέδου εἶναι

$$\frac{\xi}{a^2 + \lambda} x + \frac{\eta}{b^2 + \lambda} y + \frac{\zeta}{c^2 + \lambda} z - 1 = 0$$

ἢ δὲ ἀπόστασις τοῦ ἐπὶ τῆς παραπλησίου ὁμοεστίου ἐπιφανείας κειμένου σημείου ξ + dξ, η + dη, ζ + dζ ἀπὸ τοῦ ἐπιπέδου τούτου εἶναι

$$dn = \frac{\Pi\xi}{a^2 + \lambda} d\xi + \frac{\Pi\eta}{b^2 + \lambda} d\eta + \frac{\Pi\zeta}{c^2 + \lambda} d\zeta$$

ἐνθα λ εἶναι ἡ θετικὴ ρίζα τῆς ἐξίσωσως (172.ζ.4)

Διαφοροῦντες τὴν σχέσιν ταύτην (172.ζ.4) ἔχομεν

$$2 \left[\frac{\xi d\xi}{a^2 + \lambda} + \frac{\eta d\eta}{b^2 + \lambda} + \frac{\zeta d\zeta}{c^2 + \lambda} \right]$$

$$= \left[\frac{\xi^2}{(a^2 + \lambda)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2 + \lambda)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2 + \lambda)^2} \right] d\lambda = \frac{d\lambda}{\Pi^2}$$

ὥστε

$$dn = \frac{\Pi\xi}{a^2 + \lambda} d\xi + \frac{\Pi\eta}{a^2 + \lambda} d\eta + \frac{\Pi\zeta}{a^2 + \lambda} d\zeta = \frac{d\lambda}{2\Pi}$$

καὶ

$$dV = -Rdn = -4\pi\delta \frac{abc}{\alpha\beta\gamma\rho} \frac{e}{2\Pi} d\lambda = -2\pi\delta \frac{abc}{\alpha\beta\gamma} \frac{e}{\rho} d\lambda$$

ὅθεν δι' ὀλοκληρώσεως ἔχομεν τὸ δυναμικὸν τοῦ στρώματος (a, b, c, e) παρὰ τῷ σημείῳ (ξ, η, ζ)

$$V = -2\pi\delta abc \frac{e}{\rho} \int_{\infty}^{\lambda} \frac{d\lambda}{V(a^2 + \lambda)(b^2 + \lambda)(c^2 + \lambda)} \dots \dots \dots (4)$$

(διότι V = 0 εἰς τὸ ∞).

172. θ. Εὐρόντες ἤδη τὸ δυναμικὸν τοῦ στρώματος (a, b, c, e) δυνάμεθα εὐκόλως νὰ εὐρωμεν καὶ τὸ δυναμικὸν στερεοῦ ἑλλειψοειδοῦς χωρίζομεν πρὸς τοῦτο τὸ στερεὸν ἑλλειψοειδὲς εἰς στρώματα ἀπειροστοῦ πάχους, καὶ ὀρίζομεν τὸ δυναμικὸν ἐκάστου τῶν στρωμάτων τούτων ἀθροίζοντες εἶτα τὰ δυναμικὰ ταῦτα, ἔχομεν τὸ δυναμικὸν τοῦ ὅλου ἑλλειψοειδοῦς, καὶ ἐκ τούτου τὰς συνιστώσας τῆς ἔλξεως παραλλήλως τοῖς ἄξοσιν, ἃς ἐνταῦθα θὰ ὑπολογίσωμεν ἀπ' εὐθείας διὰ τῆς σχέσεως (172.ζ.2)

Θεωρήσωμεν τὸ ἑλλειψοειδὲς (a, b, c) καὶ στρώμα τι ἀπειροστοῦ πάχους ἐντὸς αὐτοῦ, οἱ ἡμιᾶξονες τῆς μέσης ἐπιφανείας τοῦ ὁποίου εἶναι

$$\theta a \quad \theta b \quad \theta c$$

ἡ ἐξωτερικὴ καὶ ἐσωτερικὴ ἐπιφάνεια τούτου ἔχουσιν ἡμιᾶξονας

$$\left(\theta + \frac{1}{2}d\theta\right)a \quad \left(\theta + \frac{1}{2}d\theta\right)b \quad \left(\theta + \frac{1}{2}d\theta\right)c \quad \text{καὶ} \quad \frac{e}{\rho} = \frac{d\theta}{\theta}$$

μετρικὴ
ς τοῦ
sles

ἔστω δ = f(θ) ἡ πυκνότης τὸ δυναμικὸν τοῦ στρώματος $\left(\theta + \frac{1}{2}d\theta\right)$ εἶναι γεωμετρικὴ λύσις τοῦ Chasles

$$-2\pi\delta\theta a \cdot \theta b \cdot \theta c \cdot \frac{d\theta}{\theta} \int_{\infty}^{\lambda} \frac{d\omega}{V(\theta^2 a^2 + \omega)(\theta^2 b^2 + \omega)(\theta^2 c^2 + \omega)} \dots \dots \dots (1)$$

τὸ δυναμικὸν τοῦ ὅλου ἑλλειψοειδοῦς εἶναι οὕτω

$$V = -2\pi abc \int_0^1 \theta^2 \delta d\theta \int_{\infty}^{\lambda} \frac{d\omega}{V(\theta^2 a^2 + \omega)(\theta^2 b^2 + \omega)(\theta^2 c^2 + \omega)} \dots \dots \dots (2)$$

ἐνθα λ εἶναι συνάρτησις τοῦ θ, ἣν μᾶς δίδει ἡ σχέσις

$$\frac{\xi^2}{\theta^2 a^2 + \lambda} + \frac{\eta^2}{\theta^2 b^2 + \lambda} + \frac{\zeta^2}{\theta^2 c^2 + \lambda} = 1 \dots \dots \dots (3)$$

Τὴν ἄνω τιμὴν τοῦ V δυνάμεθα νὰ θέσωμεν καὶ ὑπὸ ἑτέραν μορφήν λημ. βάνοντες λ = θ²u ἀντικαθιστώντες τὴν τιμὴν ταύτην ἐν τῇ ἄνω σχέσει (3) ἔχομεν

$$\theta^2 = \frac{\xi^2}{a^2 + u} + \frac{\eta^2}{b^2 + u} + \frac{\zeta^2}{c^2 + u}$$

διαφοροῦντες τὴν σχέσιν (3) πορίζομεθα

$$\frac{d\lambda}{d(\theta^2)} \left[\frac{\xi^2}{(a^2 + u)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2 + u)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2 + u)^2} \right] + \left| \frac{a^2 \xi^2}{(a^2 + u)^2} + \frac{b^2 \eta^2}{(b^2 + u)^2} + \frac{c^2 \zeta^2}{(c^2 + u)^2} \right| = 0 \dots \dots \dots (4)$$

ἀλλ' ἐκ τῆς λ = θ²u ἔχομεν διαφοροῦντες

$$\frac{d\lambda}{d(\theta^2)} = u + \theta^2 \frac{du}{d(\theta^2)} \quad \delta\theta\epsilon\upsilon \quad \frac{du}{d(\theta^2)} = \frac{1}{\theta^2} \left| \frac{d\lambda}{d(\theta^2)} - u \right|$$

ἢ ἀντικαθιστώντες $\frac{d\lambda}{d(\theta^2)}$ διὰ τῆς τιμῆς αὐτοῦ (4)

$$\frac{du}{d(\theta^2)} \left| \frac{\xi^2}{(a^2 + u)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2 + u)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2 + u)^2} \right| = -\frac{1}{\theta^2} \left| \frac{\xi^2}{a^2 + u} + \frac{\eta^2}{b^2 + u} + \frac{\zeta^2}{c^2 + u} \right| = -\frac{1}{\theta^2} \theta^2 = -1$$

οὕτω

$$du \left| \frac{\xi^2}{(a^2 + u)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2 + u)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2 + u)^2} \right| = -d(\theta^2) = -2\theta d\theta$$

-2πδ

V =

du

Τὸ δυναμικὸν διὰ τῶν ἀντικαταστάσεων τούτων ($\omega = u^2$) λαμβάνει τὴν μορφήν

$$V = \pi abc \int_0^q \delta du \sqrt{\frac{\xi^2}{(a^2+u)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2+u)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2+u)^2}} \times \int_0^u \frac{du}{V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)} \dots \dots \dots (5)$$

ἔνθα q εἶναι ἡ θετικὴ ρίζα τῆς ἐξισώσεως

$$\frac{\xi^2}{a^2+q} + \frac{\eta^2}{b^2+q} + \frac{\zeta^2}{c^2+q} = 1 \dots \dots \dots (6)$$

ἔὰν ἡ πυκνότης εἶναι ὁμοίομορφος δι' ὅλα τὰ στρώματα, δυνάμεθα ν' ἀπλοποιήσωμεν τὸ ἄνω ὀλοκλήρωμα. Θέτοντες τῷ ὄντι

$$\varphi(u) = \int_0^u \frac{du}{V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)} = \int_0^u f(u) du \text{ καὶ } \frac{1}{\sigma+u} = \psi(u)$$

καὶ ἐφαρμόζοντες τὴν γνωστὴν σχέσιν τῆς κατὰ μέρη ὀλοκληρώσεως

$$\int \frac{d\psi}{du} \varphi(u) du = \psi(u)\varphi(u) - \int \varphi(u) \frac{d\varphi}{du} du$$

ἔχομεν

$$\int_0^q \frac{du}{(\sigma+u)^2} \int_0^u f(u) du = -\frac{1}{\sigma+q} \int_0^q f(u) du + \int_0^q \frac{1}{\sigma+u} f(u) du = \frac{1}{\sigma+q} \int_0^q f(u) du - \int_0^q \frac{1}{\sigma+u} f(u) du$$

ἔὰν δὲ ἐν τῇ σχέσει ταύτῃ ἀντικαταστήσωμεν διαδοχικῶς σ διὰ τῶν a^2, b^2, c^2 καὶ προσθέσωμεν, φθάνομεν εἰς τὴν σχέσιν

$$V = \pi abc \left[\left(\frac{\xi^2}{a^2+q} + \frac{\eta^2}{b^2+q} + \frac{\zeta^2}{c^2+q} \right) \int_0^q \frac{du}{V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)} - \int_0^q \left(\frac{\xi^2}{a^2+u} + \frac{\eta^2}{b^2+u} + \frac{\zeta^2}{c^2+u} \right) \frac{du}{V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)} \right]$$

ἦν ὡς ἐκ τῆς σχέσεως (6) δυνάμεθα νὰ γράψωμεν καὶ οὕτω

$$V = \frac{3}{4} M \int_0^q \left(1 - \frac{\xi^2}{a^2+u} - \frac{\eta^2}{b^2+u} - \frac{\zeta^2}{c^2+u} \right) \frac{du}{V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}$$

ἦτι
ὀρί
δυν

τοῦ

ἔνθα

καὶ

Ἡ

ἔχομεν

$$\frac{1}{\Pi^2} = \frac{\xi^2}{\alpha^4} + \frac{\eta^2}{\beta^4} + \frac{\zeta^2}{\gamma^4}$$

κα

$$\alpha\beta\gamma = V(a^2\theta^2 + \lambda)(b^2\theta^2 + \lambda)(c^2\theta^2 + \lambda)$$

$$= V(a^2\theta^2 + \theta^2 u)(b^2\theta^2 + \theta^2 u)(c^2\theta^2 + \theta^2 u) = \theta^3 V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)$$

κα

ἦ

κα

κα

ἣτις συμπίπτει μὲ τὴν ἄνω σχέσιν (171.γ.9) ἐκ ταύτης δὲ δυνάμεθα νὰ ὀρίσωμεν ὡς καὶ προηγουμένως τὰς συνιστώσας X, Y, Z τῆς ἔλξεως, ἀεὶ δυνάμεθα νὰ ὑπολογίσωμεν καὶ ἀπ' εὐθείας οὕτω. γεωμετρικὴ λύσις τοῦ Chasles

172. ι. Θεωρήσωμεν τὸ ἐλλειψοειδὲς (a, b, c) καὶ τὸ ἐν αὐτῷ στρώμα

$$\theta a \quad \theta b \quad \theta c$$

τοῦτο ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ σημείου x, y, z ἔλξιν (172.ζ.2)

$$4\pi\delta \frac{\theta a \cdot \theta b \cdot \theta c}{\alpha\beta\gamma} \frac{e}{p}$$

ἔνθα

$$\alpha^2 = a^2\theta^2 + \lambda \quad \beta^2 = b^2\theta^2 + \lambda \quad \gamma^2 = c^2\theta^2 + \lambda$$

καὶ λ εἶναι ἡ θετικὴ ρίζα τῆς ἐξισώσεως

$$\frac{\xi^2}{\theta^2 a^2 + \lambda} + \frac{\eta^2}{\theta^2 b^2 + \lambda} + \frac{\zeta^2}{\theta^2 c^2 + \lambda} = 1$$

Ἡ προβολὴ X τῆς ἔλξεως εἶναι (172.ζ.3)

$$X = 4\pi\delta\theta^3 \frac{abc}{\alpha\beta\gamma} \frac{e}{p} \Pi \frac{\Pi\xi}{\alpha^2} = 4\pi\delta\theta^2 \frac{abc}{\alpha\beta\gamma} d\theta \frac{\Pi^2\xi}{\alpha^2}$$

ἔχομεν δὲ

$$\frac{1}{\Pi^2} = \frac{\xi^2}{\alpha^4} + \frac{\eta^2}{\beta^4} + \frac{\zeta^2}{\gamma^4} = \frac{\xi^2}{(a^2\theta^2 + \lambda)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2\theta^2 + \lambda)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2\theta^2 + \lambda)^2}$$

καὶ ἔὰν θέσωμεν $\lambda = \theta^2 u$ καὶ ἀντικαταστήσωμεν

$$\alpha\beta\gamma = V(a^2\theta^2 + \lambda)(b^2\theta^2 + \lambda)(c^2\theta^2 + \lambda)$$

$$= V(a^2\theta^2 + \theta^2 u)(b^2\theta^2 + \theta^2 u)(c^2\theta^2 + \theta^2 u) = \theta^3 V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)$$

$$\text{καὶ } \frac{\theta^4}{\Pi^2} = \frac{\xi^2}{(a^2+u)^2} + \frac{\eta^2}{(b^2+u)^2} + \frac{\zeta^2}{(c^2+u)^2} = -\frac{2\theta d\theta}{du}$$

$$\text{ἦ } \Pi^2 = -\frac{\theta^3}{2d\theta} du$$

καὶ ἡ συνιστώσα X τῆς ἔλξεως τοῦ στρώματος θ γίνεται διὰ τῶν ἀντικαταστάσεων τούτων

$$2\pi\delta abc \xi \frac{du}{(a^2+u)V(a^2+u)(b^2+u)(c^2+u)}$$

ή δὲ ὀλική ὀριζόντιος ἔλξις

$$X = 2\pi abc \xi \int_q^\infty \frac{\delta du}{(a^2 + u) \sqrt{(a^2 + u)(b^2 + u)(c^2 + u)}}$$

καὶ διὰ τοῦ αὐτοῦ τρόπου

$$Y = 2\pi abc \eta \int_q^\infty \frac{\delta du}{(b^2 + u) \sqrt{(a^2 + u)(b^2 + u)(c^2 + u)}}$$

$$Z = 2\pi abc \zeta \int_q^\infty \frac{\delta du}{(c^2 + u) \sqrt{(a^2 + u)(b^2 + u)(c^2 + u)}}$$

173. Τελευτώντες θ' ἀποδείξωμεν τὴν γνωστὴν πρότασιν τοῦ *Ivory* κατὰ τὴν ὁποίαν.

Ἡ ἐπὶ τοῦ ἄξονος a στερεοῦ ἔλλειψοειδοῦς (a, b, c) προβολὴ X τῆς ἔλξεως, ἣν ἐξασκεῖ τοῦτο ἐπὶ σημείου $\mu(\xi, \eta, \zeta)$ ἐκτὸς αὐτοῦ κειμένου, ἔχει λόγον πρὸς τὴν ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ ἄξονος προβολὴν Ξ τῆς ἔλξεως, ἣν ἐξασκεῖ τὸ διὰ τοῦ σημείου μ διερχόμενον ὁμοιον καὶ ὁμοόστιον τῶ πρώτῳ ἔλλειψοειδὲς (α, β, γ) ἐπὶ τοῦ ἀντιστοιχοῦντος τῶ μ σημείου $m(x, y, z)$ τοῦ ἔλλει-

ψοειδοῦς (a, b, c) , ἴσον τῶ $\frac{bc}{\beta\gamma}$.

Ἡ προβολὴ X ἐκφράζεται διὰ τῆς σχέσεως

$$X = 2\pi abc \xi \int_q^\infty \frac{du}{(a^2 + u) \sqrt{(a^2 + u)(b^2 + u)(c^2 + u)}}$$

καὶ ἡ Ξ διὰ τῆς

$$\Xi = 2\pi \alpha \beta \gamma \xi \int_0^\infty \frac{du}{(a^2 + u) \sqrt{(a^2 + u)(\beta^2 + u)(\gamma^2 + u)}}$$

ὅπου $\alpha^2 = a^2 + q$ $\beta^2 = b^2 + q$ $\gamma^2 = c^2 + q$

ἐὰν ἐν τῇ τελευταίᾳ ταύτῃ σχέσει θέσωμεν

$$q + u = \omega \quad \text{ὅθεν} \quad d\omega = du$$

μετατρέπεται αὕτη εἰς

$$\Xi = 2\pi \alpha \beta \gamma \xi \int_q^\infty \frac{d\omega}{(a^2 + \omega) \sqrt{(a^2 + \omega)(\beta^2 + \omega)(\gamma^2 + \omega)}}$$

ὥστε

$$\frac{X}{\Xi} = \frac{abc}{\alpha\beta\gamma} \frac{\xi}{x}$$

ἀλλ' ἐκ τῶν ἀντιστοιχῶν σημείων m καὶ μ

$$\xi = \frac{\alpha}{a} x$$

καὶ ἀντικαθιστῶντες ἔχομεν

$$\frac{X}{\Xi} = \frac{bc}{\beta\gamma}$$

173. α. Ὁ *Duhamel* παρατηρεῖ, ὅτι τὸ θεώρημα τοῦ *Ivory* ὑφίσταται καὶ ἐὰν τὰ ἔλλειψοειδῆ ἀντικατασταθῶσιν ὑπὸ σφαιρῶν, ὅτε

$$\frac{X}{\Xi} = \frac{r^2}{\rho^2}$$

ἐὰν δὲ ὑποθέσωμεν τὸν νόμον τῆς ἔλξεως τοιοῦτον, ὥστε αἱ ὑπὸ σφαιρικοῦ στρώματος ἐξασκούμεναι ἔλξεις ἐπὶ σημείου κειμένου ἐν τῶ ὑπ' αὐτοῦ περικλειομένῳ χώρῳ νὰ ἰσορροπῶσι, ἡ ἔλξις Ξ τῆς ἐξωτερικῆς σφαίρας ἐπὶ σημείου τινὸς τῆς ἐπιφανείας τῆς ἐσωτερικῆς σφαίρας ἰσοῦται τῇ ἔλξει K , ἣν ἐξασκεῖ ἐπὶ τοῦ αὐτοῦ σημείου ἡ ἐσωτερικὴ σφαῖρα καὶ ἔχομεν

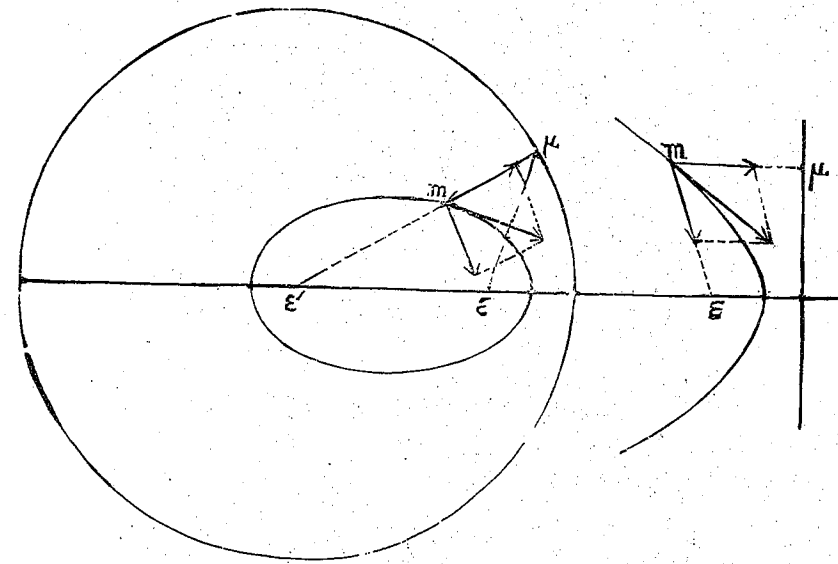
$$X = K \frac{r^2}{\rho^2}$$

οὕτω ἡ μικροτέρα σφαῖρα ἔλκει τὰ ἐκτὸς αὐτῆς καὶ ἐπὶ τῆς ἰδίας ἐπιφανείας κείμενα σημεῖα, κατὰ λόγον ἀντίστροφον τῶ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως τούτων ἀπὸ τοῦ κέντρου ταύτης.

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ ΚΙΝΗΤΙΚΗΣ

Α'. Κίνησις τῶν βλημάτων ἐν τῷ κενῷ.

Ἐλλειψις } εἶναι ἡ ἐπίπεδος τροχιά κινητοῦ m ἰσάκις ἀπέχον— ἔλλειψις
 Παραβολή } κύκλου περιβάλλοντος τὸ ϵ εὐθείας μὴ διερχομένης διὰ τοῦ ϵ
 τος σταθεροῦτινός σημείου ϵ (ἐστία) καὶ εὐθείας μὴ διερχομένης διὰ τοῦ ϵ
 (ἰθύνων κύκλος, ἰθύνουσα) ἢ εὐθεΐα $\epsilon\epsilon'$ εἶναι προφανῶς ἄξων τῆς
 γραμμῆς, καὶ τὸ μέσον ταύτης κέντρον.



Σχ. 127.

αὶ συνιστῶσαι τῆς ταχύτητος τοῦ m κατὰ τὰς εὐθείας $m\mu$ καὶ $m\epsilon$ ἰδιότης τῆς
 εἶναι ἴσαι διότι ἐφαπτομένης

$$m\mu = m\epsilon$$

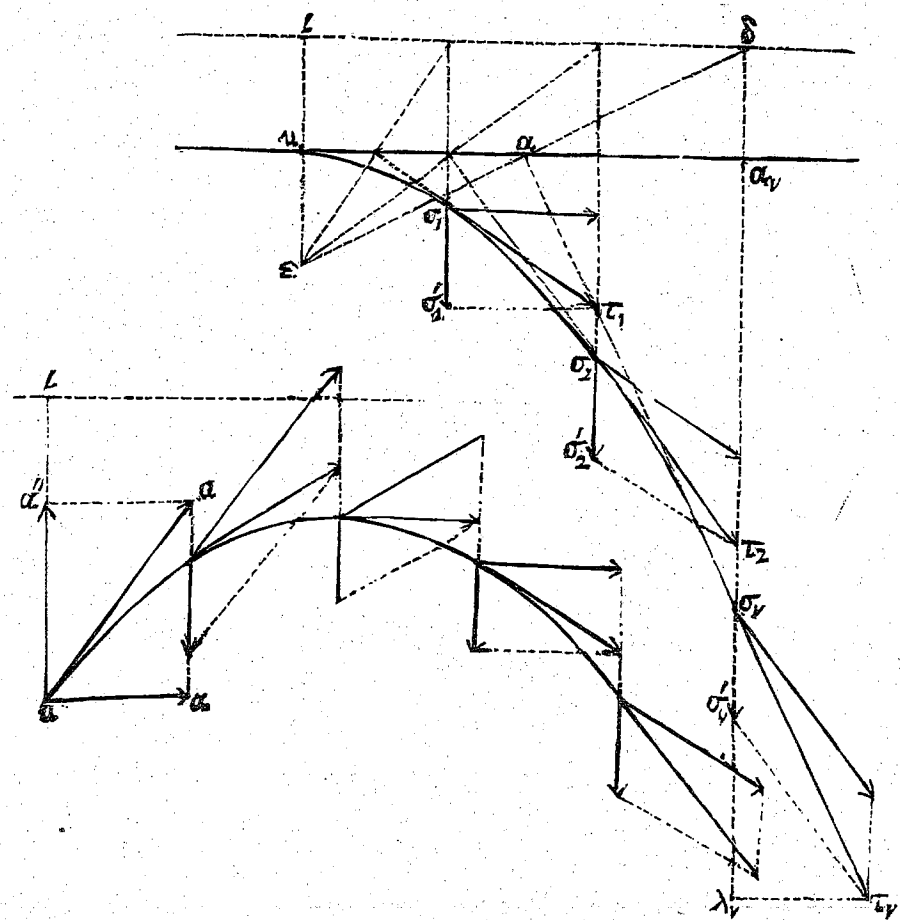
ὥστε ἡ φορά τῆς ταχύτητος (ἣτις συμπίπτει τῇ ἐφαπτομένῃ τῆς τροχιάς) διχοτομεῖ τὴν γωνίαν $m\mu\epsilon$.

Ἡ ταχύτης σώματος, πίπτοντος κατακορύφως ὑπὸ τὴν ἐπενέργειαν κατακόρυφος ταχύτης
 τῆς βαρύτητος, αὐξάνει κατὰ gt ἐν χρονικῷ διαστήματι t (g ἐμφαί-
 νει τὴν ἔντασιν τῆς βαρύτητος ὑποτιθεμένης σταθερᾶς).

Τὸ ὑπὸ τοῦ κινητοῦ διανυθὲν ὕψος ἐν χρονικῷ διαστήματι t εἶναι διάστημα
διανυθὲν
κατακορύφως

$$\frac{1}{2} gt^2$$

Θεωρήσωμεν ἤδη σῶμα ριπτόμενον ὀριζοντίως ἀπὸ τοῦ σημείου u με ἀρχικὴν ταχύτητα $v_0 = ub$. Ἐάν οὐδεμία ἐδρα ἐπὶ τοῦ σημείου δύναιμι, θά ἐκινεῖτο τοῦτο ἐπὶ τῆς ὀριζοντίου ua , διανύον διάστημα ub ἐν τῷ πρώτῳ δευτερολέπτῳ· ἀλλ' ἡ βαρύτης δρᾷ ἐπὶ τοῦ σώματος ἅμα ριφθέντος· ὡς ἐκ τῆς δράσεως δὲ ταύτης κατὰ τὸ πρῶτον δευτερολεπτον διήνυσε τὸ σῶμα κατακορύφως διάστημα $\frac{1}{2}g$ καὶ ἀπέ-



Σχ. 128.

κτησε κατακόρυφον ταχύτητα $g = \sigma_1 \sigma_1'$. εἰς τὸ τέλος τοῦ πρώτου δευτερολέπτου τὸ κινητὸν εὐρίσκεται εἰς τὸ σημεῖον σ_1 φερόμενον με ταχύτητα $\sigma_1 \tau_1$ · ὡς ἐκ τῆς ταχύτητος ταύτης διατηρουμένης κατὰ τὸ δεύτερον δευτερολεπτον (1^{ος} νόμος τῆς κινήσεως) διανύει τὸ κινητὸν τὸ διάστημα $\sigma_1 \tau_1$, ἐνῶ συγχρόνως, ὡς ἐκ τῆς ἐπ' αὐτοῦ δράσεως τῆς βαρύτητος, κατέρχεται τοῦτο κατακορύφως διανύον διάστημα

οχιὰ
ήματος
πτομένου
ιζοντίως
αραβολή)

$\tau_1 \sigma_2 =$

τὸ κιν
καὶ οὐ

μείω σ

ἀπέκτ

ταχύτ

παρὰ τ

Ἐάν

καὶ σ_2

ε καὶ ἰ

ὥστε

τῆς ἀρ

Ἡ τ

ἐάν δ'

τὴν ἐπ

παρὰ

$= \sqrt{2}$

ἴσην δν

Ἡ τ

θ' ἀπέκ

Ἐάν

ua δυνά

ἥτις δια

κατακό

$\tau_1 \sigma_2 = \frac{1}{2}g$, καὶ ἀποκτῶν νέαν κατακόρυφον ταχύτητα $g = \sigma_2 \sigma_2'$ · ὥστε τὸ κινητὸν συμπύπτει ἤδη μετὰ τοῦ σ_2 καὶ φέρεται με ταχύτητα $\sigma_2 \tau_2$ · καὶ οὕτω καθ' ἐξῆς, μετὰ n δευτερολεπτα, εὐρισκόμενον παρὰ τῷ σημείῳ σ_n , τὸ κινητὸν διήνυσε κατακορύφως διάστημα $a_n \sigma_n = \frac{1}{2}gn^2$, καὶ ἀπέκτησε κατακόρυφον ταχύτητα $\sigma_n \lambda_n = gn$, φερόμενον ἐνταῦθα με ταχύτητα $\sigma_n \tau_n$ · προεκβαλομένη αὕτη συναντᾷ τὴν ὀριζόντιον ua_n παρὰ τῷ σημείῳ a , καὶ ἔχομεν ἐν τοῖς ὁμοίοις τριγώνοις $\lambda_n \sigma_n \tau_n$ καὶ $a \sigma_n a_n$

$$\frac{a a_n}{\lambda_n \tau_n} = \frac{a_n \sigma_n}{\sigma_n \lambda_n} = \frac{v}{2} \text{ ὅθεν } a a_n = \frac{v \cdot \lambda_n \tau_n}{2} = \frac{1}{2} u a_n$$

Ἐάν ἤδη φέρωμεν τὴν ad καθέτως τῇ $a \tau_n$, ἔχομεν $ea = ad$, ὅθεν καὶ $\sigma_n \delta = \sigma_n \epsilon$ · τὸ κινητὸν διαγράφει οὕτω παραβολὴν με ἐστίαν τὴν ϵ καὶ ἰθύνουσαν τὴν id · ἐν τοῖς ὁμοίοις τριγώνοις aue καὶ $a a_n \sigma_n$ ἔχομεν

$$\frac{ue}{a a_n} = \frac{au}{a_n \sigma_n} \quad \text{ἢ} \quad ue = a a_n \frac{au}{a_n \sigma_n} = \frac{v_0^2 \sigma_n^2}{2gn^2} = \frac{v_0^2}{2g}$$

ὥστε τὸ ὕψος ui ἰσοῦται ἐκείνῳ εἰς ὃ θ' ἀνείρχετο τὸ βλήμα ὡς ἐκ τῆς ἀρχικῆς ταχύτητός του, ἐάν ἐρίπτετο κατακορύφως.

Ἡ ταχύτης $\sigma_n \tau_n$ τοῦ βλήματος κατὰ τὸ σημεῖον σ_n εἶναι

$$\sigma_n \tau_n = \sqrt{\sigma_n \lambda_n^2 + \lambda_n \tau_n^2} = \sqrt{g^2 n^2 + v_0^2}$$

ταχύτης
βλήματος
ριπτομένου
ὀριζοντίως

ἐάν δ' ἀφήσωμεν σῶμα νὰ καταπέση ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος ὑπὸ τὴν ἐπήρειαν τῆς βαρύτητος ἀπὸ τοῦ σημείου d ἀποκτᾷ, τοῦτο παρὰ τῷ σημείῳ σ_n ταχύτητα ἴσην τῇ

$$= \sqrt{2g(\delta a_n + a_n \sigma_n)} = \sqrt{2g\left(\frac{v_0^2}{2g} + \frac{1}{2}gn^2\right)} = \sqrt{v_0^2 + g^2 n^2}$$

ἴσην δηλαδὴ τῇ ταχύτητι ἣν κέκτηται τὸ βλήμα· οὕτω.

Ἡ ταχύτης τοῦ βλήματος ἐν οἱαδήποτε στιγμῇ ἰσοῦται ἐκείνῃ, ἣν θ' ἀπέκτα πίπτου ἀπὸ τῆς ἰθύνουσης id ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος.

Ἐάν ἤδη ρίψωμεν τὸ βλήμα λοξῶς κατὰ τὴν φορὰν ua με ταχύτητα ua δυνάμεθα ν' ἀναλύσωμεν ταύτην εἰς δύο, τὴν μὲν ua' ὀριζόντιον βλήματος ριπτομένου ua'' λοξῶς (παραβολή) ἣτις διατηρεῖται καθ' ὅλην τὴν διάρκειαν τῆς κινήσεως, τὴν δὲ ua'' κατακόρυφον, ἣτις μηδενίζεται μετὰ παρέλευσιν χρονικοῦ διαστήματος

$$t = \frac{ua''}{g}$$

κατά την στιγμήν ταύτην τὸ βλήμα εὐρίσκεται ὑπὸ τὰς αὐτὰς συνθήκας ὑφ' ἧς καὶ τὸ ὀριζοντίως ριπτόμενον· διαγράφει λοιπὸν καὶ τοῦτο παραβολήν, ἧς ἡ κορυφή εὐρίσκεται εἰς ὕψος

$$\frac{v_0^2 \eta \mu^2 \alpha}{2g}$$

ἄνω τῆς ὀριζοντίου ua' . ἡ ἰθύνουσα τῆς παραβολῆς ταύτης εἶναι ὀριζόντιος εἰς ἀπόστασιν

$$\frac{v_0^2 \sigma \nu \alpha}{2g}$$

ὑπεράνω τῆς κορυφῆς τῆς τροχιάς, ἡ εἰς ἀπόστασιν

$$\frac{v_0^2 \eta \mu^2 \alpha}{2g} + \frac{v_0^2 \sigma \nu \alpha}{2g} = \frac{v_0^2}{2g}$$

ὑπεράνω τοῦ σημείου u ἀφ' οὗ ἐρρίφθη τὸ βλήμα· οὕτω ἡ θέσις τῆς ἰθύνουσας εἶναι ἀνεξάρτητος τῆς ἐπὶ τοῦ ὀριζοντος κλίσεως α τοῦ βάλ-
λοντος ὄπλου, ἐξαρτᾶται δ' ἀπλῶς ἐκ τοῦ μεγέθους τῆς ἀρχικῆς τα-
χύτητος v_0 .

ὥστε ἐὰν ἐκ τοῦ σημείου u βάλωμεν βλήματα κατὰ διαφόρους διευ-
θύνσεις μὲ τὴν αὐτὴν ἀρχικὴν ταχύτητα, θὰ διαγράψωσι ταῦτα πα-
ραβολὰς διερχομένας διὰ τοῦ σημείου u καὶ ἐχούσας κοινὴν τὴν
ἰθύνουσαν ἰδ.

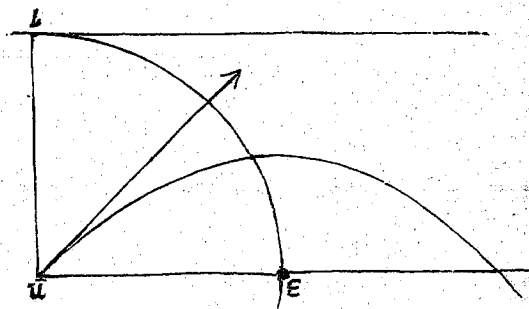
Θεωρήσωμεν τὴν ἑστίαν ϵ μιᾶς τῶν παραβολῶν τούτων· ἐκ τοῦ
ὀρισμοῦ τῆς παραβολῆς ἔχο-
μεν

$$ue = ui = \text{σταθερᾶ}$$

οὕτω ἡ ἑστία ϵ κεῖται ἐπὶ
κύκλου, οὗτινος κέντρον εἶ-
ναι τὸ u καὶ ἀκτίς ἡ ui .

Ἡ κλίσις δὲ τὴν ὁποῖαν πρέ-
πει νὰ δώσωμεν εἰς τὸ ὄπλον ἵνα τὸ βλήμα διαγράψῃ τὴν παραβολήν,
ἧς ἑστία εἶναι ἡ ϵ , ἐφάπτεται τῆς παραβολῆς ταύτης παρὰ τῷ ση-
μείῳ u καὶ συνεπῶς διχοτομεῖ τὴν γωνίαν $u\epsilon$.

Ἡ ταχύτης παρὰ τῷ σημείῳ m εἶναι $\sqrt{2g \cdot mm'}$ ἢ $\sqrt{2g \cdot me}$. ἡ em'
εἶναι κάθετος ἐπὶ τὴν ταχύτητα καὶ τέμνει ταύτην ἐπὶ τῆς παρὰ τῷ



Σχ. 129.

κορυφῇ
δίδουσι



τμήμα
ἑστραμ-
 $m'b$ εἶ-
σημείῳ
Ἐκ
εἰς τὰ
ζει ἴσα
Δοθ
μείου
βάλωμ
Τὸ ση
τῆς ἰθ
ἐὰν ἐκ
ἰθινοῦ

κορυφῇ a ἐφαπτομένης at . τὰ τρίγωνα met καὶ eta εἶναι ὅμοια καὶ
δίδουσι

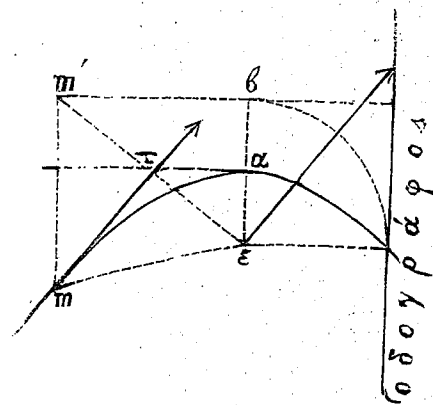
$$\frac{me}{te} = \frac{2me}{m'e} = \frac{m'e}{2ae} = \frac{m'e}{eb}$$

ὁθεν

$$2me = \frac{m'e^2}{be}$$

καὶ

$$v = m'e \sqrt{\frac{g}{eb}} = K \cdot m'e$$



Σχ. 130.

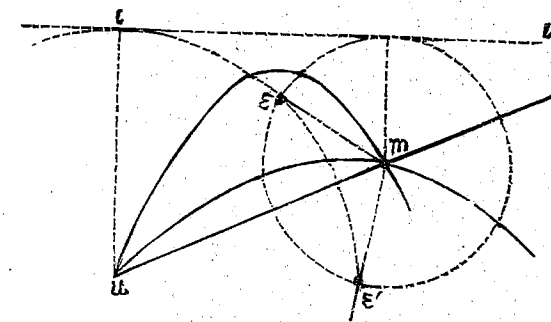
ἡ ταχύτης εἶναι οὕτω ἀνάλογος τῷ ὀδογράφῳ

τμήματι em' καὶ κάθετος τούτῳ· ὥστε ἡ ὀδογράφος εἶναι ἡ ἰθύνουσα
ἑστραμμένη κατὰ 90° .
 $m'b$ εἶναι ἡ ὀριζόντιος καὶ eb ἡ κατακόρυφος ταχύτης παρὰ τῷ
σημείῳ m .

Ἐκ τῆς σχέσεως $v^2 = 2gmm'$ βλέπομεν ὅτι ἡ ταχύτης εἶναι ἡ αὐτὴ
εἰς τὰ αὐτὰ ὀριζόντια ἐπίπεδα, καὶ ἐκ τῆς ὀδογράφου, ὅτι σχηματί-
ζει ἴσας μετὰ τῆς κατακόρυφου γωνίας.

Δοθέντος σημείου τινὸς m ἐπὶ ἐπιπέδου διερχομένου διὰ τοῦ ση-
μείου τῆς βολῆς u , εὐρεῖν τὴν κλίσιν τοῦ ὄπλου, δι' ἧς δυνάμεθα νὰ
βάλωμεν ἐπὶ τοῦ σημείου τούτου.

Τὸ σημεῖον m , κείμενον ἐπὶ τῆς τροχιάς τοῦ βλήματος, ἀπέχει ἰσάκις
τῆς ἰθινοῦσης i' καὶ τῆς ἀγνώστου ἑστίας ϵ τῆς αὐτῆς τροχιάς· οὕτω,
ἐὰν ἐκ τοῦ σημείου m ὡς κέντρου γράψωμεν κύκλον ἐφαπτόμενον τῆς
ἰθινοῦσης i' , τέμνει οὗτος τὸν γεωμετρικὸν τόπον τῶν ἑστιῶν



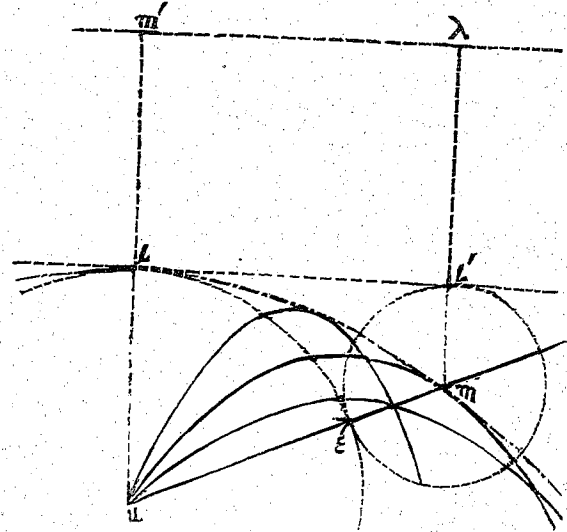
Σχ. 131.

1^{ον}) Εἰς δύο σημεία
 $\epsilon \epsilon'$ ἅτινα εἶναι ἑστίαι
τροχιῶν δι' ὧν δυνά-
μεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ
τοῦ σημείου m αἱ ἀντι-
στοιχοῦσαι κλίσεις τοῦ
ὄπλου συμπίπτουσι ταῖς
διχοτομούσαις τῶν γω-
νιῶν $u\epsilon$ καὶ $u\epsilon'$.

ὄπος τῶν
στιῶν τῶν
τροχιῶν

βολὴ ἐπὶ
δοθέντος
σημείου

2^{ον}) Ὁ κύκλος m ἐφάπτεται τοῦ γεωμετρικοῦ τόπου τῶν ἐστιῶν παρὰ τῷ σημείῳ ϵ , ὅπερ εἶναι ἡ ἐστία τῆς ζητουμένης τροχιάς· ἡ ἀντιστοιχοῦσα κλίσις τοῦ ὄπλου διχοτομεῖ τὴν γωνίαν um . πέραν τοῦ τελευταίου τούτου σημείου m δὲν δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου om , διότι ὁ ἐφαπτόμενος τῆς ἰθυνοῦσης κύκλος m δὲν συναντᾷ τὸν κύκλον τῶν ἐστιῶν.



Σχ. 132.

Ζητήσωμεν τὸν γεωμετρικὸν τόπον τοῦ μάλλον ἀπομεμακρυσμένου σημείου τούτου m , ἐπὶ τῶν διὰ τοῦ u διερχομένων διαφόρων ἐπιπέδων. Ἐὰν φέρωμεν τὴν ὀριζόντιον εὐθεΐαν lm' εἰς ἀπόστασιν li ὑπεράνω τῆς i' ἔχομεν

$$ml = mi' + i'l = me + eu = mu$$

Οὕτω τὸ σημεῖον m ἀπέχον ἰσάκεις τοῦ σταθεροῦ σημείου τῆς βολῆς u καὶ τῆς σταθερᾶς εὐθείας lm' , διαγράφει παραβολήν, ἣν ὡς ἐκ τῆς φύσεώς της καλοῦσι **παραβολὴν ἀσφαλείας**.

Ἡ ἐφαπτομένη τῆς παραβολῆς ταύτης παρὰ τῷ σημείῳ m διχοτομεῖ τὴν γωνίαν umi' · ἀλλὰ καὶ ἡ ἐφαπτομένη τῆς παραβολῆς um παρὰ τῷ σημείῳ m διχοτομεῖ τὴν γωνίαν uml · ἡ παραβολὴ τῆς ἀσφαλείας ἐφάπτεται λοιπὸν τῆς παραβολῆς um καὶ περιβάλλει αὐτὴ τὰς τροχιάς τῶν βλημάτων, ἅτινα δυνάμεθα νὰ ῥίψωμεν ἐκ τοῦ σημείου u .

Εὐκόλως δὲ βλέπομεν ἐκ τῶν ἄνω γεωμετρικῶν κατασκευῶν, ὅτι αἱ δύο κλίσεις uf καὶ uf' τοῦ ὄπλου, δι' ὧν δυνάμεθα νὰ βάλωμεν εἰς ἓν καὶ τὸ αὐτὸ σημεῖον, εἶναι συμμετρικαὶ ἐκατέρωθεν τῆς κλίσεως δι' ἧς βάλλομεν εἰς τὸ μάλλον ἀπομεμακρυσμένον σημεῖον τῆς um .

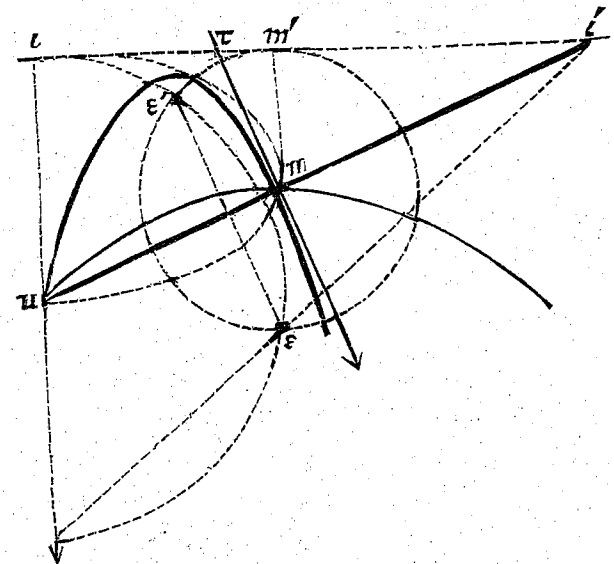
Ῥίψαι βλήμα κροῦν τὸ ἐπίπεδον ui καθέτως

Ἐκ τοῦ σημείου i' ἔνθα ἡ εὐθεΐα um συναντᾷ τὴν i' φέρομεν τὴν $i'n$, ἣτις τέμνει τὸν κύκλον τῶν ἐστιῶν κατὰ τὸ σημεῖον ϵ , οὕτι-

παραβολὴ ἀσφαλείας

καθέτως ἐπίπεδον

νος τὸ συμμετρικὸν ὡς πρὸς τὴν ui' εἶναι τὸ ϵ' . ἐκ τοῦ ϵ φέρω τὴν κατακορυφον em · αἱ διχοτομοῦσαι um καὶ mt τῶν κατὰ τὸ σημεῖον m γωνιῶν $\hat{em}\epsilon'$ καὶ $\hat{m}m'$ εἶναι κάθετοι ἀλλήλαις· ἡ δευ-



Σχ. 133.

τέρα δὲ mt ὡς διχοτομοῦσα τῆς $\hat{em}m'$ ἐφάπτεται τῆς παραβολῆς, ἧς ἐστία εἶναι ἡ ϵ' , ἣτις ὀρίζει οὕτω τὴν διεύθυνσιν, ἣν πρέπει νὰ ἔχη τὸ ὄπλον, ἵνα τὸ βλήμα κρούσῃ καθέτως τὸ ἐπίπεδον um · καὶ ἐπειδὴ ἡ em εἶναι κάθετος ἐπὶ τὴν i' , τὸ m εἶναι ἡ κορυφὴ τῆς παραβολῆς, ἧς ἐστία εἶναι ἡ ϵ , καὶ ἡ σχετικὴ κατὰ τὸ σημεῖον τοῦτο ταχύτης εἶναι ὀριζόντιος.

Εὐκόλως δὲ βλέπομεν, ὅτι ὁ γεωμετρικὸς τόπος τῶν κορυφῶν τούτων εἶναι ἡ ἐν τῷ ἄνω σχήματι ἔλλειψις.

Μέχρι τοῦδε ὑπεθέσαμεν τὴν ἐκ τῆς βαρύτητος ἐπιτάχυνσιν σταθεράν τὴν ἔντασιν καὶ τὴν φοράν, ἐνῶ πραγματικῶς μεταβάλλεται αὕτη κατὰ τὸν νόμον τοῦ Νεύτωνος ἀντιστρόφως τῷ τετραγώνῳ τῆς ἀπὸ τοῦ κέντρου τῆς γῆς ἀποστάσεως ρ τοῦ κινητοῦ, καὶ φέρεται διαρκῶς πρὸς τὸ κέντρον τοῦτο.

Ἐὰν τὸ σῶμα ἀφεθῇ ἐλεύθερον πίπτει τοῦτο διαγράφων κατακόρυφον εὐθεΐαν· ἡ ἐπιτάχυνσις εἶναι

$$\frac{d^2\rho}{dt^2} = -\frac{\mu}{\rho^2} \quad \eta \quad \frac{d^2\rho}{dt^2} \frac{d\rho}{dt} = -\frac{\mu}{\rho^2} \frac{d\rho}{dt}$$

τέρα
ἧς
ἔχη
ἐπει
παρ
ταχ
Ε
των
Μ
θερά
αὐτ
ἀπό
κῶς
ρφο

ἡ βαρύτης ὑποτίθεται ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῷ τετραγώνῳ τῆς ἀποστάσεως

ὅθεν δι' ὀλοκληρώσεως

$$\frac{1}{2} \left(\frac{dr}{dt} \right)^2 = \frac{v^2}{2} = \mu \left(\frac{1}{\rho} - \frac{1}{\rho_0} \right)$$

ἐνθα ρ_0 εἶναι ἡ ἀρχικὴ ἀπόστασις τοῦ κινητοῦ ἀπὸ τοῦ ἔλκοντος κέντρου τῆς γῆς.

Ἐὰν τὸ σῶμα ριφθῆ ἰσχυρῶς με ἀρχικὴν ταχύτητα v_0 , διαγράφει τοῦτο καμπύλην ἐπίπεδον τροχιάν.

1^{ov}) Τὰ ὑπὸ τῆς ἐπιβατικῆς ἀκτίνος διαγραφόμενα ἐν ἴσοις χρόνοις ἔμβαδά εἶναι ἴσα.

Ἐστω τῶ ὄντι um τὸ ἐν τῇ πρώτῃ καὶ mm' τὸ ἐν τῇ δευτέρᾳ μονάδι τοῦ χρόνου διανυθὲν τόξον τῆς τροχιάς· τὸ mm' συνίσταται ἐκ τοῦ ml ἴσου τῶ um , ὅπερ ὀφείλεται τῇ ἀρχικῇ ταχύτητι, καὶ τοῦ mn ὅπερ ὀφείλεται τῇ πρὸς τὸ κέντρον O φερομένην ἐπιταχύνσει.

Τὸ τρίγωνον oml ἔχον μετὰ τοῦ omu κοινὴν τὴν κορυφὴν o καὶ ἴσην τὴν βάσιν ($um = ml$) ἔχει τὸ αὐτὸ με τοῦτο ἔμβαδόν.

Τὸ αὐτὸ τρίγωνον oml ἔχον μετὰ τοῦ omm' κοινὴν τὴν βάσιν om καὶ τὴν κορυφὴν l ἐπὶ εὐθείας παραλλήλου τῇ βάσει διὰ τῆς κορυφῆς, ἔχει τὸ αὐτὸ με τοῦτο ἔμβαδόν.

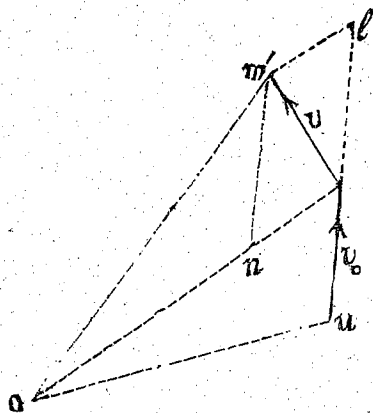
Ὡστε καὶ τὰ τρίγωνα oum καὶ omm' εἶναι ἴσων ἔμβαδῶν ο.ε.δ. τὸ τῇ μονάδι τοῦ χρόνου ἀντιστοιχοῦν ἔμβαδόν καλοῦμεν γ .

2^{ov}) Ἡ ταχύτης v τοῦ βλήματος παρὰ τῶ σημείῳ m εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῆς ἀπ' αὐτῆς ἀποστάσεως δ τοῦ κέντρου τῆς ἔλξεως.

Ἐὰν τῶ ὄντι θέσωμεν $mm' = v$ ἔχομεν

$$v\delta = 2\gamma \quad \text{ὅθεν} \quad v = \frac{2\gamma}{\delta}$$

3^{ov}) Ἡ περὶ τὸ σημεῖον O περιστροφικὴ ταχύτης τῆς ἐπιβατικῆς ἀκτίνος om εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τοῦ τετραγώνου τῆς ἀκτίνος ταύτης.



Σχ. 135.

Ἐχομεν τῶ ὄντι

$$\epsilon\mu\beta.omm' = \frac{1}{2}v^2 = \gamma$$

ὅθεν

$$\omega = \frac{2\gamma}{\rho^2}$$

Ἐποθέσωμεν ἤδη, ὅτι ἐξ ὠρισμένου σημείου u ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τῆς γῆς, ἧς κέντρον εἶναι τὸ O , ρίπτομεν βλήματα με τὴν αὐτὴν ἀρχικὴν ταχύτητα ὑπὸ διαφόρους κλίσεις· θὰ διαγράψωσι ταῦτα (100.α) ἔλλειπτικὰς τροχιάς, ὧν ἡ ἐτέρα τῶν ἐστιῶν συμπίπτει μετὰ τοῦ κέντρου τῆς γῆς O . Ὁ μέγας ἄξων πασῶν τῶν τροχιῶν τούτων εἶναι (104) ὁ αὐτὸς καὶ ἴσος τῶ oi · ὁ κύκλος ταχύτητος μηδὲν (ἰθύνων κύκλος) oi εἶναι ὁ αὐτὸς δι' ὅλας τὰς τροχιάς.

Τὸ σημεῖον u τῆς τροχιάς ἀπέχει ἐξ ἴσου τῆς ἐτέρας ἐστίας ϵ καὶ τοῦ ἰθύνοντος κύκλου· καὶ ἐπειδὴ ἡ τελευταία αὕτη ἀπὸ στασις ui εἶναι σταθερά,

Ἡ ἐτέρα ἐστία τῶν τροχιῶν, ἃς διαγράφει βλήμα βαλλόμενον ὑπὸ διαφόρους κλίσεις με τὴν αὐτὴν ἀρχικὴν ταχύτητα v_0 , κεῖται ἐπὶ κύκλου ἔχοντος κέντρον τὸ σημεῖον τῆς βολῆς u καὶ ἐφαπτόμενου τοῦ ἰθύνοντος κύκλου.

Δοθείσης τῆς ἐστίας ϵ εὐρεῖν τὴν ἀντιστοιχοῦσαν τῇ τροχιά ταύτῃ κλίσιν τοῦ ὄπλου.

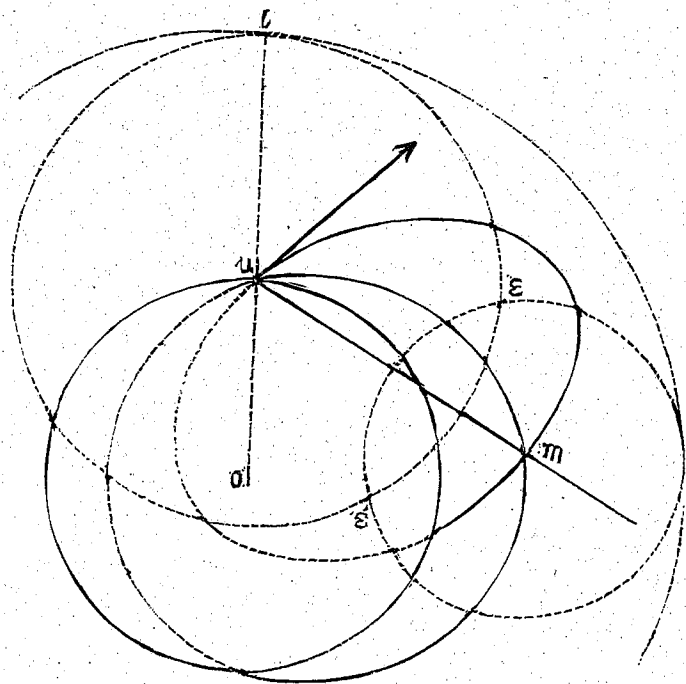
Ἡ κλίσις αὕτη, συμπίπτουσα τῇ ἀρχικῇ ταχύτητι, ἐφάπτεται τῆς τροχιάς κατὰ τὸ σημεῖον u καὶ διχοτομεῖ τὴν γωνίαν iue .

Δοθέντος σημείου τινὸς m ἐπὶ ἐπιπέδου διερχομένου διὰ τοῦ σημείου τῆς βολῆς u , εὐρεῖν τὴν κλίσιν τοῦ ὄπλου, δι' ἧς δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ τοῦ σημείου τούτου.

Τὸ σημεῖον m κείμενον ἐπὶ τῆς ἔλλειπτικῆς τροχιάς τοῦ βλήματος ἀπέχει ἰσάκις τοῦ ἰθύνοντος κύκλου, καὶ τῆς ἀγνώστου ἐστίας ϵ τῆς αὐτῆς τροχιάς. Οὕτω ἐὰν ἐκ τοῦ σημείου m ὡς κέντρου γράψωμεν κύκλον ἐφαπτόμενον τοῦ ἰθύνοντος κύκλου, τέμνει οὗτος τὸν γεωμετρικὸν τόπον τῶν ἐστιῶν.

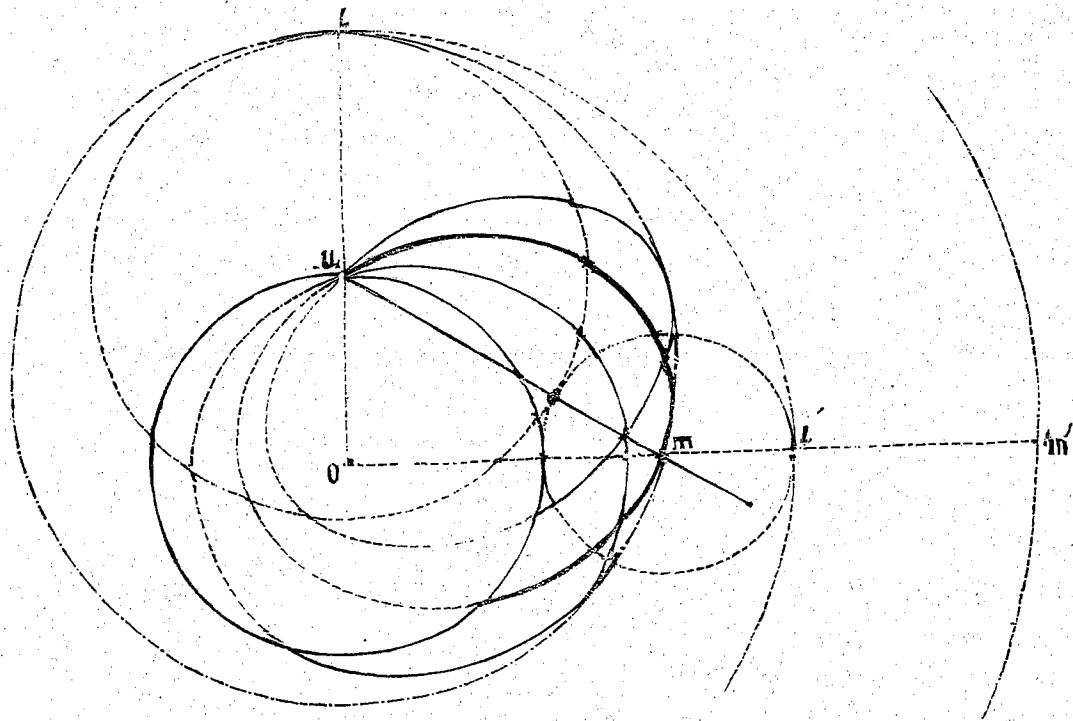
1^{ov}) εἰς δύο σημεία ϵ καὶ ϵ' , ἅτινα εἶναι ἐστίαι τροχιῶν δι' ὧν δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ τοῦ σημείου m αἱ ἀντιστοιχοῦσαι κλίσεις τοῦ

ὄπλου συμπιπτουσι ταῖς διχοτομούσαις τῶν γωνιῶν $ιμε$ καὶ $ιμε'$.



Σχ. 135'.

2^{ον}) ὁ κύκλος m ἐφάπτεται τοῦ γεωμετρικοῦ τόπου τῶν ἐστιῶν



Σχ. 136.

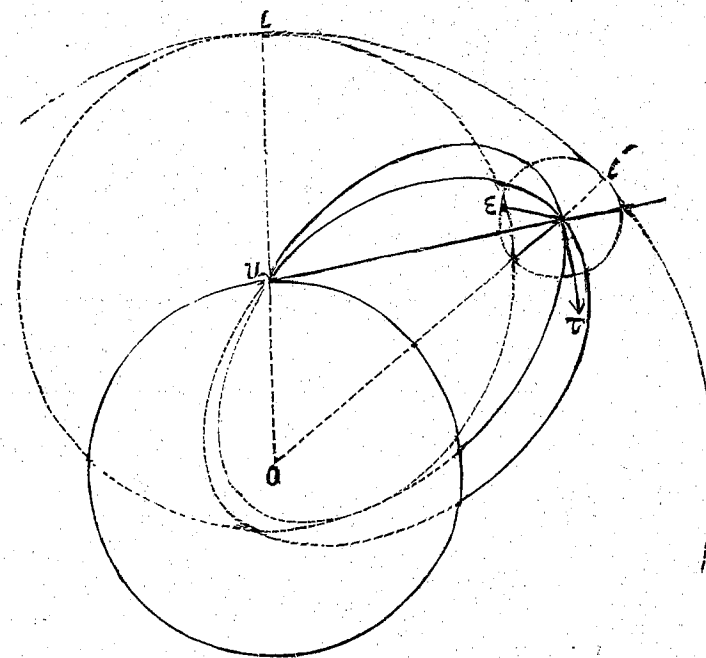
παρὰ τῷ σημείῳ $ε$, ὅπερ εἶναι ἡ ἐστία τῆς ζητούμενης τροχιάς· ἡ ἀντιστοιχοῦσα κλίσις τοῦ ὄπλου διχοτομεῖ τὴν γωνίαν $ιμτ$ · πέραν τοῦ τελευταίου τούτου σημείου m δὲν δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου $ση$, διότι ὁ ἐφαπτομένος τοῦ ἰθύνοντος κύκλου κύκλος m δὲν συναντᾷ τὸν κύκλον τῶν ἐστιῶν.

Ζητήσωμεν τὸν γεωμετρικὸν τόπον τοῦ μάλλον ἀπομακρυσμένου σημείου τούτου m ἐπὶ τῶν διὰ τοῦ u διερχομένων διαφόρων ἐπιπέδων· χαράζωμεν τὸν κύκλον $λμ'$ μὲ κέντρον $ο$ καὶ ἀκτῖνα τὴν $ολ = οι + u$. Ἐπειδὴ τὸ σημεῖον m ἀνήκει εἰς τὴν ἔλλειψιν $ε$ ἔχομεν $με = μι'$ ἀλλ' ἐκ κατασκευῆς $ue = ι'm'$ ὥστε $mm' = mu$ οὕτω τὸ σημεῖον m (ἀπέχον ἰσάκεις τοῦ σταθεροῦ σημείου τῆς βολῆς u καὶ τοῦ σταθεροῦ κύκλου $λμ'$) διαγράφει ἔλλειψιν, (ἥς ἐστία εἶναι τὸ κέντρον τῆς γῆς καὶ τὸ σημεῖον τῆς βολῆς,) ἦν ὡς ἐκ τῆς φύσεώς της καλοῦσιν ἔλλειψιν ἀσφαλείας. Ἡ ἐφαπτομένη τῆς ἔλλειψεως ταύτης παρὰ τῷ σημείῳ m διχοτομεῖ τὴν γωνίαν $ιμτ$ · ἡ ἐφαπτομένη τῆς ἔλλειψεως $ε$ διχοτομεῖ τὴν γωνίαν $επι$ · οὕτω αἱ ἔλλειψεις $[u, ο]$ καὶ $[ε, ο]$ ἐφάπτονται ἀλλήλων παρὰ τῷ σημείῳ m , καὶ ἡ ἔλλειψις $[u, ο]$ περιβάλλει τὰς τροχιάς ὄλων τῶν βλημάτων, τὰ ὅποια δυνάμεθα νὰ ρίψωμεν ἀπὸ τοῦ σημείου u μὲ ὠρισμένην ἀρχικὴν ταχύτητα v_0 .

ἔλλειψις ἀσφαλείας

Ῥίψαι βλήμα κρούον τὸ ἐπίπεδον $ιμ$ καθέτως.

βολὴ καθέτως ἐπιπέδῳ



Σχ. 137.

Ἐστω ϵ ἡ ἑστία τῆς ζητουμένης τροχιάς καὶ m τὸ σημεῖον ἔνθα τὸ βλήμα κρούει καθέτως τὸ ἐπίπεδον ἢ παχύτης mt διχοτομεῖ τὴν ἐξωτερικὴν γωνίαν $\epsilon m t$ καὶ εἶναι κάθετος ἐπὶ τὴν διχοτομοῦσαν τὴν ἐσωτερικὴν γωνίαν $\epsilon m o$ ὥστε τὰ σημεία m, ϵ' καὶ o κεῖνται ἐπ' εὐθείας· τὸ δὲ σημεῖον m εἶναι προφανῶς ἡ κορυφή τῆς δευτέρας τροχιάς δι' ἧς δυνάμεθα νὰ βάλωμεν ἐπὶ τοῦ σημείου m .

Τὸ σημεῖον m κεῖται ἐπὶ ἑλλείψεως.

B'. Βραχυχρονισμὸς καὶ ἰσοχρονισμὸς τῆς κυκλοειδοῦς.

βραχυχρο-
νισμὸς

Ἡ ἀπὸ τοῦ σημείου k εἰς τὸ k' βραχυτάτη μετάβασις κινητοῦ m πίπτοντος ὑπὸ τὴν ἄμεσον δρασιν τῆς βαρύτητος, ἐπιτυγχάνεται ὅταν ἡ τροχιά συμπίπτῃ τῇ ὑπὸ τῶν σημείων k καὶ k' ὀριζομένη κυκλοειδεῖ.

ὑποθέσωμεν τῷ ὄντι ὅτι, κατὰ τὴν ἀπὸ τοῦ σημείου A εἰς τὸ B μετάβασιν τοῦ κινητοῦ, ἀκολουθεῖ τοῦτο τὴν τροχίαν $A n n' B$, καὶ ζήτήσωμεν τὸν χρόνον ἐν ᾧ διηγήθη τὸ τόξον τοῦτο.

Τὸ κινητὸν πίπτον ἀπὸ τοῦ σημείου k ἄνευ ἀρχικῆς ταχύτητος, κέκτηται (14.α.1) παρὰ τῷ σημείῳ n ταχύτητα

$$v = \sqrt{2g \cdot n v}$$

ὥστε

$$\text{τόξον } n n' = \int \sqrt{2g \cdot n v} dt.$$

καὶ δι' ὀλοκληρώσεως

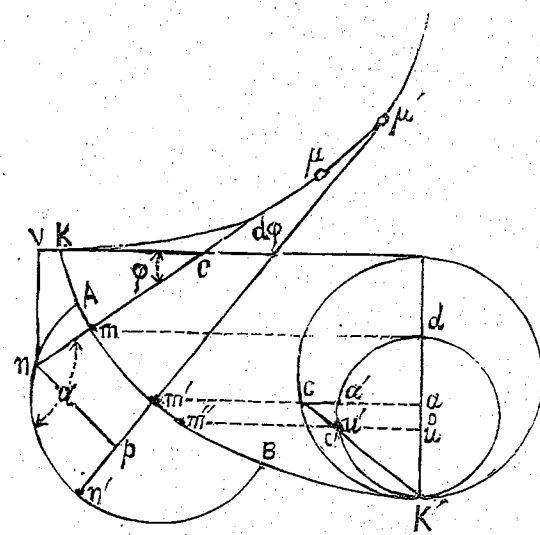
$$t = \int_A^B \frac{n n'}{\sqrt{2g \cdot n v}}$$

ἔχομεν δὲ ἐν τῷ τριγώνῳ $n c$

$$n v = c n \cdot \eta \mu \phi$$

καὶ ἐν τῷ τριγώνῳ $n n' p$

$$\begin{aligned} n n' &= \frac{n p}{\eta \mu \alpha} = \frac{\mu n d \phi}{\eta \mu \alpha} \\ &= \frac{\mu c + c n}{\eta \mu \alpha} d \phi \end{aligned}$$



Σχ. 138.

ἔνθα $n p$ εἶναι τόξον κύκλου

μὲ κέντρον τὸ μ (κέντρον καμπυλότητος τῆς κυκλοειδοῦς $k k'$) καὶ ἀκτῖνα τὴν μn · ἀλλ' ἐκ γνωστῆς ιδιότητος τῆς κυκλοειδοῦς

$$c m = c \mu = 2 a \eta \mu \phi$$

ἔνθα a εἶναι ἡ ἀκτίς τοῦ γεννήτορος τῆς κυκλοειδοῦς κύκλου· θέτοντες δὲ $c n = \rho$ ἔχομεν

$$n v = \rho \eta \mu \phi \quad \text{καὶ} \quad n n' = \frac{\mu c + c n}{\eta \mu \alpha} d \phi = \frac{\mu c + \rho}{\eta \mu \alpha} d \phi$$

καὶ ἀντικαθιστώντες ἐν τῇ ἄνω τιμῇ τοῦ χρόνου ἔχομεν

$$t = \int_A^B \frac{(2 a \eta \mu \phi + \rho)}{\eta \mu \alpha \sqrt{2 g \rho \eta \mu \phi}} d \phi$$

Ἐὰν ὑποθέσωμεν $\alpha = 1/2 \pi$ ἔχομεν $\eta \mu \alpha = 1$ καὶ τὸ ὀλοκλήρωμα

$$\int_A^B \frac{2 a \eta \mu \phi + \rho}{\sqrt{2 g \rho \eta \mu \phi}} d \phi = \int_A^B \left(\sqrt{\rho} + \frac{2 a \eta \mu \phi}{\sqrt{\rho}} \right) \frac{d \phi}{\sqrt{2 g \eta \mu \phi}}$$

εἶναι ἕλασσον τοῦ προηγουμένου.

Ἐκαστος τῶν ὄρων τοῦ τελευταίου τούτου εἶναι ἄθροισμα δύο ἄλλων, ὧν τὸ γινόμενον

$$\sqrt{\rho} \cdot \frac{2a\eta\mu\phi}{\sqrt{\rho}} = 2a\eta\mu\phi$$

εἶναι ἀνεξάρτητον τοῦ ρ ἢ ἐλάχιστη τιμὴ τούτου ἐπιτυγχάνεται, ὅταν οἱ παράγοντες εἶναι ἴσοι, καὶ ἔχομεν

$$\rho = 2a\eta\mu\phi$$

σχέσις ἣτις συνδυαζομένη μετὰ τῆς ὑποθέσεως

$$\eta\mu\alpha = 1$$

δίδει τὴν ἐπὶ τῆς κυκλοειδοῦς $kABk'$ κίνησιν τοῦ m .

(Ossian Bonnet)

ἀντικαθιστῶντες ἐν τῷ ἄνω ὀλοκληρώματι, ἔχομεν τὴν διάρκειαν τῆς ἡμικιωρήσεως ἀπὸ τοῦ k μέχρι τοῦ k'

$$T = 2\sqrt{\frac{a}{g}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\phi = \pi\sqrt{\frac{a}{g}}$$

ἣτις δεικνύει τὸν ἰσοχρονισμόν τῆς κυκλοειδοῦς, ὃν ἄλλως δυνάμεθα νὰ ἴδωμεν καὶ στοιχειωδῶς οὕτω.

ὑποθέσωμεν, ὅτι τὸ κινητὸν ἀρχεται καταπίπτον ἀπὸ τοῦ σημείου m , ὅπερ προβάλλομεν ἐπὶ τοῦ ἄξονος τῆς κυκλοειδοῦς εἰς τὸ d ἐπὶ δὲ τῆς $k'd$ ὡς διαμέτρου γράφομεν κύκλον, καὶ θεωροῦμεν ἐπ' αὐτοῦ τὴν κίνησιν τοῦ σημείου a' , ἐπὶ τῆς αὐτῆς μετὰ τοῦ m' ὀριζοντίου ἔχομεν προφανῶς

$$\frac{\text{ταχύτης τοῦ } a'}{\text{ταχύτητα τοῦ } m'} = \frac{v'}{v} = \frac{\text{τόξον } a'u'}{\text{τόξον } m'm''} = \frac{\text{τόξον } a'u'}{\text{εὐθ. τμῆμα } cc'}$$

ἔχομεν δὲ

$$\frac{cc'}{ck'} = \frac{au}{ak'} \text{ ὅθεν } m'm'' = cc' = ck' \frac{au}{ak'} = au\sqrt{\frac{2a}{ak'}}$$

$$\text{καὶ } \frac{a'u'}{au} = \frac{oa'}{aa'} \text{ ὅθεν } a'u' = au \frac{oa'}{aa'} = \frac{oa'}{\sqrt{ad \cdot ak'}} au$$

παρατηροῦντες δὲ ὅτι $v = \sqrt{2g \cdot ad}$ καὶ ἀντικαθιστῶντες, ἔχομεν

$$\frac{v'}{v} = \frac{oa'}{\sqrt{ad \cdot 2a}} \text{ ὅθεν } v' = oa' \sqrt{\frac{g}{a}}$$

ἢ ἐπὶ τοῦ κύκλου dk' ταχύτης v' τοῦ σημείου a' εἶναι λοιπὸν σταθερά, καὶ ἔχομεν

$$\text{ἡμιπεριφέρεια } da'u'k' = \pi \cdot oa' = v'T = oa' \sqrt{\frac{g}{a}} \cdot T$$

ὅθεν ἡ διάρκεια τῆς ἀπὸ τοῦ m μέχρι τοῦ k' πτώσεως

$$T = \pi \sqrt{\frac{a}{g}} \quad \text{o. e. d.}$$

ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

ΜΕΡΟΣ Α΄.

Κινητικὴ τοῦ ὕλικου σημείου.

ΕΙΣΑΓΩΓΗ	Ὅρισμοὶ καὶ θεμελιώδεις σχέσεις τῆς ἀναλυτικῆς Γεωμετρίας	Σελίς 1—22
ΚΕΦΑΛΑΙΟΝ I.	Περὶ ταχύτητος	24—38
» II.	Περὶ ἐπιταχύνσεως	39—71
» III.	{ Κίνησις τῶν βλημάτων ἐν τῷ κενῷ καὶ Κίνησις τῶν βλημάτων ἐν τῷ ἀέρι . . .	72—78 79—88
» IV.	{ Κεντρικαὶ ἐπιταχύνσεις καὶ Κίνησις τῶν πλανητῶν περὶ τὸν Ἥλιον .	89—100 100—111
» V.	Κίνησις σημείου μὴ ἐλευθέρου ἐπὶ ἄκαμπτου	{ ἐπιπέδου . 112—133 { γραμμῆς } στρεβλῆς . 134—135 { ἐπιφανείας 135—144

ΜΕΡΟΣ Β΄.

Δυναμικὴ τοῦ ὕλικου σημείου.

» VI.	Νόμοι τῆς κινήσεως	145—205
» VII.	Ἔλξις τῶν σωμάτων	206—235
» VIII.	Περὶ ἐνεργείας	236—266
» IX.	{ Δυναμικὸν τῆς βαρύτητος { Ἔλξις ἐλλειφοειδοῦς	267—313 313—336
ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ	{ Κίνησις τῶν βλημάτων ἐν τῷ κενῷ { Βραχυχρονισμὸς καὶ ἰσοχρονισμὸς τῆς κυκλοειδοῦς	337—348 349—350